



دانشکده فیزیک

تبديل فوريه کوانتمي

دانشجو:

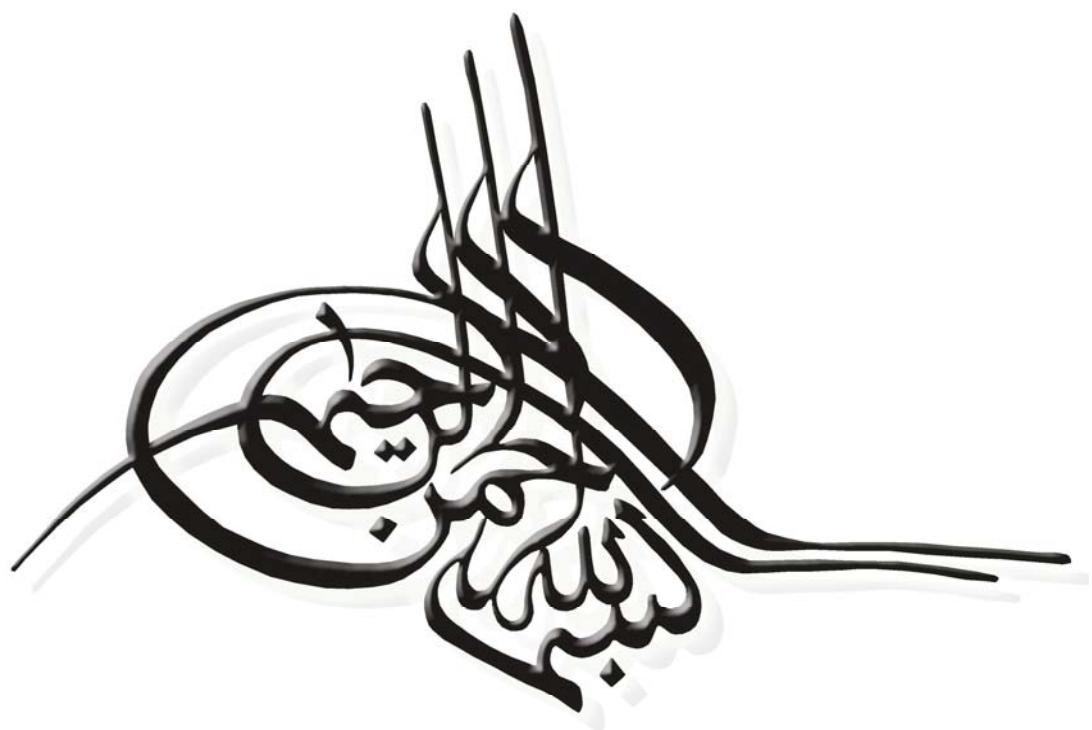
رضا مکرمی رستمی

استاد راهنما:

دکتر حسین موحدیان

پایان نامه ارشد جهت اخذ درجه کارشناسی ارشد

تیر ۱۳۸۸



دانشگاه صنعتی شهرورد

دانشکده: فیزیک

پایان نامه ارشد رضا مکرمی رستمی

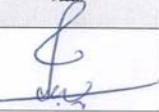
تحت عنوان:

تبديل فوريه کوانتمي

در تاریخ ۸۸/۴/۳۰ توسط کمیته تخصصی زیر جهت اخذ مدرک کارشناسی ارشد مورد ارزیابی و با

درجه نمایر مورد پذیرش قرار گرفت.

امضاء	اساتید مشاور:	امضاء	اساتید راهنمای:
	نام و نام خانوادگی:		نام و نام خانوادگی: دکتر حسین موحدیان
	نام و نام خانوادگی:		نام و نام خانوادگی: دکتر

امضاء	نوابنده تحصیلات تکمیلی	امضاء	اساتید داور:
	نام و نام خانوادگی: دکتر علی اکبر رجبی		نام و نام خانوادگی: دکتر کاظمی به تقسیر فداون
	نام و نام خانوادگی: دکتر محمد رضا شجاعی		نام و نام خانوادگی:
			نام و نام خانوادگی:
			نام و نام خانوادگی:

تعدیم به خانواده و تام عزیزانم

آنان که خمیدند تاراست قامت بانم

آنان که موی سپید کردند تاروی سپید بانم

تقدیر و شکر

بر خود لازم می دانم که از عالی عزیز افی که در طول انجام پیان نامه از راهنمایی ایشان استفاده کرده ام مشکل کنم. از استاد راهنمایی عزیز خناب آقای دکتر حسین

موحدیان که در بسیاری از مواقع از راهنمایی های ارزشمند ایشان استفاده نمودم بخال مشکر و امنان را در ارم.

از زحات بی دریغ استاید کرامی داشکده فنیک دانشگاه صنعتی شهر و آقایان دکتر عشقی، دکتر جبی، دکتر قاضی، دکتر ایزدیفرد، دکتر بی تھسیر و ... مشکل

می کنم.

از گوید و سخنگ که در طی دوران تحصیل فضای آرام و دوستاز و فرهنگی را با ایشان تجربه کردم سپس گزاری می کنم.

از پژوهاد و خانواده ام که مریاری کرده اند مشکر می کنم.

از برادر عزیزم که به شیوه پشتیان و مشوق بوده است سپس گزارم.

در پیان از همسرم که در این مدت همیشه یار و یاور من بوده قدردانی می کنم.

تعهد نامه

اینجانب رضا مکرمی رستمی دانشجوی دوره کارشناسی ارشد / دکتری رشته فیزیک ذرات بنیادی
دانشکده فیزیک دانشگاه صنعتی شاهرود نویسنده پایان نامه / رساله تبدیل فوریه کوانسومی
تحت راهنمایی دکتر حسین موحدیان تعهد می شوم .

- تحقیقات در این پایان نامه / رساله توسط اینجانب انجام شده است و از صحت و اصالت برخوردار است .
- در استفاده از نتایج پژوهش‌های محققان دیگر به مرجع مورد استفاده استناد شده است .
- مطالب مندرج در پایان نامه / رساله تاکنون توسط خود یا فرد دیگری برای دریافت هیچ نوع مدرک یا امتیازی در هیچ جا ارائه نشده است .
- کلیه حقوق معنوی این اثر متعلق به دانشگاه صنعتی شاهرود می باشد و مقالات مستخرج با نام « دانشگاه صنعتی شاهرود » و یا « Shahrood University of Technology » به چاپ خواهد رسید .
- حقوق معنوی تمام افرادی که در به دست آمدن نتایج اصلی پایان نامه / رساله تأثیرگذار بوده اند در مقالات مستخرج از پایان نامه / رساله رعایت می گردد .
- در کلیه مراحل انجام این پایان نامه / رساله ، در مواردی که از موجود زنده (یا باقتهای آنها) استفاده شده است ضوابط و اصول اخلاقی رعایت شده است ،
- در کلیه مراحل انجام این پایان نامه / رساله ، در مواردی که به حوزه اطلاعات شخصی افراد دسترسی یافته یا استفاده شده است اصل رازداری ، ضوابط و اصول اخلاق انسانی رعایت شده است .

تاریخ :

امضای دانشجو

مالکیت نتایج و حق نشر

- کلیه حقوق معنوی این اثر و محصولات آن (مقالات مستخرج ، کتاب ، برنامه های رایانه ای ، نرم افزار ها و تجهیزات ساخته شده است) متعلق به دانشگاه صنعتی شاهرود می باشد . این مطلب باید به نحو مقتضی در تولیدات علمی مربوطه ذکر شود .
- استفاده از اطلاعات و نتایج موجود در پایان نامه / رساله بدون ذکر مرجع مجاز نمی باشد .

※ متن این صفحه نیز باید در ابتدای نسخه های تکثیر شده پایان نامه / رساله وجود داشته باشد .

چکیده:

همان طور که می‌دانیم تبدیل فوریه کوانتومی از سال ۱۹۵۸ میلادی مورد بررسی قرار گرفته است. پژوهش حاضر حالت‌های درهم‌تنیده و حالت‌های برهم‌نهیده در نظریه کوانتومی و ویژگی‌های آنها را بررسی می‌کند. همچنین به بررسی تبدیل فوریه کوانتومی و امکان بهینه سازی سرعت تجزیه به عوامل اول با استفاده از تبدیل فوریه کوانتومی می‌پردازد. اهمیت بررسی و تحقیق در مورد تبدیل فوریه کوانتومی به علت استفاده بسیار گسترده آن در عملیات اساسی و بنیادی کامپیوترهای کوانتومی است. تبدیل فوریه کوانتومی در بسیاری از مسائل کامپیوترهای کوانتومی کاربرد دارد از جمله در مسئله تجزیه اعداد به عوامل اول، مسئله پیدا کردن ترتیب، مسئله جوابهای شمارش، مسئله زیر گروههای مخفی و مسئله لگاریتم گسته. با بررسی تبدیل فوریه کوانتومی و موارد ذکر شدهی فوق بویژه تجزیه اعداد به عوامل اول، با استفاده از الگوریتم تجزیه شر که نتیجه‌ای از تبدیل فوریه است، اعداد در کامپیوترهای کوانتومی با سرعت بیشتری تجزیه می‌شوند. در این پژوهش الگوریتم تجزیه مورد تحلیل و بررسی قرار گرفت.

كلمات کلیدی:

تبدیل فوریه کوانتومی، درهم‌تنیدگی، برهم‌نهی، تجزیه، نظریه کوانتومی، عملگر چگالی، کیوبیت، گیت، تخمین فاز، الگوریتم تجزیه شر.

فهرست مطالب

ج.....	تصویب نامه
۵.....	تقدیر و تشکر
و.....	اقرارنامه و واگذاری حقوق
ز.....	چکیده
ح.....	فهرست مطالب

فصل اول: مقدماتی درباره مکانیک کوانتومی

۱.....	۱-۱- مقدمه
۱.....	۱-۲- قواعد مکانیک کوانتومی
۱.....	۱-۲-۱- حالتها
۲.....	۱-۲-۲- مشاهده‌پذیرها
۳.....	۱-۲-۳- اندازه‌گیری
۴.....	۱-۳-۱- دینامیک
۵.....	۱-۳-۲- کیوبیت
۶.....	۱-۳-۳-۱- اسپین
۶.....	۱-۳-۳-۲- تقارن
۷.....	۱-۳-۳-۳- تقارن‌ها از یک گروه
۹.....	۱-۴-۳-۱- ارتباط نظریه چرخش با اندازه حرکت زاویه‌ای
۱۴.....	۱-۴-۳-۲- ماتریس چگالی
۱۴.....	۱-۴-۳-۳- سیستم کوانتومی دو قسمتی
۱۹.....	۱-۴-۳-۴-۱- کره بلخ
۲۲.....	۱-۴-۳-۴-۲- تحول عملگر چگالی
۲۳.....	۱-۴-۳-۵- تجزیه اشمیت

۲۵	۱-۱- درهم تنیدگی
۲۶	۱-۶- نکاتی درباره آنسامبل و ماتریس‌های چگالی
۲۶	۱-۶-۱- تحدب
۲۸	۱-۶-۲- تهیه یک آنسامبل
۲۹	۱-۶-۳- علت ابهام در تهیه حالت آمیخته
۳۰	۱-۶-۴- ارتباط سریعتر از نور

فصل دوم: معرفی گیت‌های کلاسیکی و کوانتومی

۳۳	۲-۱- تعریف
۳۳	۲-۲- گیت‌های کلاسیکی
۳۴	۲-۲-۱- گیت‌های تک ورودی
۳۵	۲-۲-۲- گیت‌های دو ورودی
۳۷	۲-۳- محاسبات برگشت‌پذیر
۳۷	۲-۳-۱- Toffoli گیت
۳۸	۲-۴- گیت‌های کوانتومی
۳۹	۲-۴-۱- گیت‌های کوانتومی منفرد
۴۰	۲-۴-۲- گیت‌های کوانتومی دوتایی
۴۳	۲-۵- قضیه NO-Cloning

فصل سوم: معرفی محاسبات کوانتومی

۴۴	۳-۱- تعریف
۴۷	۳-۲- محاسبات برگشت‌پذیر
۵۰	۳-۳- گیت‌های منطق کوانتومی
۵۴	۳-۴- الگوریتم دوچ
۵۶	۳-۵- تعمیم به $n+m$ کیوبیت

فصل چهارم: تبدیل فوریه کوانتومی و کاربردهای آن

۵۸	۴-۱- تعریف
----	------------

۲-۴- تبدیل فوریه کوانتموی.....	۵۹
۱-۲-۴- مثال تبدیل فوریه کوانتموی سه کیوبیتی.....	۶۶
۳-۴- تخمین فاز.....	۶۸
۱-۳-۴- کارآیی و نیازها.....	۷۱
۲-۳-۴- الگوریتم تخمین قاز کوانتموی.....	۷۴
۴-۴- پیداکردن مرتبه و تجزیه.....	۷۵
۱-۴-۴- پیداکردن مرتبه.....	۷۶
۲-۴-۴- توان رسانی پیمانهای.....	۷۸
۳-۴-۴- بسط کسرهای تکرارشونده.....	۷۹
۴-۴-۴- کارآیی	۸۰
۴-۴-۴- الگوریتم پیداکردن مرتبه کوانتموی	۸۳
۴-۴-۴- الگوریتم شر.....	۸۴
۱-۵-۴- تعریف.....	۸۴
۲-۵-۴- مبانی الگوریتم شر.....	۸۴
۳-۵-۴- مراحل الگوریتم شر.....	۸۶
۴-۵-۴- تبدیل فوریه کوانتموی در الگوریتم شر	۹۴
۵-۵-۴- یک مدار کوانتموی برای محاسبه تبدیل فوریه کوانتموی	۹۴
۶-۵-۴- یک مثال از روند کار الگوریتم شر	۹۶
۶-۶- نتیجه‌گیری و پیشنهادات	۱۰۰

فهرست اشکال

..... شکل(۱-۱)- تقارن و تحول	۸
..... شکل(۱-۲)- گیت AND	۳۵
..... شکل(۲-۲)- گیت OR	۳۵
..... شکل(۳-۲)- گیت NAND	۳۶
..... شکل(۴-۲)- گیت NOR	۳۶
..... شکل(۱-۳)- طرح عمدۀ از محاسبات کوانتومی. n کیوبیت در حالت $ 0\rangle$ فراهم شده‌اند. آنها تحت یک تحول یکانی در فضای $H^{\otimes n}$ از زمان t_0 تا زمان t بوسیله یک عملگر یکانی $u(t,t_0)$ در $H^{\otimes n}$ مشخص می‌شوند.	۴۶
..... شکل(۲-۳) - (a) گیت C-NOT . (b) گیت Toffoli نقطه سیاه بیتها کنترل و دایره ها بیتها هدف را نشان می‌دهند.	۴۹
..... شکل(۳-۳)- ساختن گیت CU و گیت Toffoli	۵۲
..... شکل(۴-۳)- ساخت U_f : (a) 2 کیو بیتی. (b) $(n+m)$ کیوبیتی	۵۳
..... شکل(۳-۴)- الگوریتم دوج	۵۵
..... شکل(۱-۴)- مدار تبدیل فوریه کوانتومی	۶۳
..... شکل(۲-۴)- مدار تبدیل فوریه کوانتومی سه کیوبیتی	۶۶
..... شکل(۳-۴)- مرحله اول روش تخمین فاز	۶۹
..... شکل(۴-۴)- طرح کلی از روش تخمین فاز. t کیوبیت بالایی رجیستر اول هستند. و کیوبیتها پایینی رجیستر دوم هستند. / معمولا برای نمایش سیمها به کار می‌رود). $ u\rangle$ یک ویژه حالت از U با ویژه مقدار $e^{2\pi i \theta}$ است. خروجی بعد از اندازه گیری یک تقریب دقیق از $\varphi = \log(2 + \frac{1}{2})$ با احتمال $\epsilon = 1$ است	۷۰
..... شکل(۴-۵)- مدار کوانتومی برای الگوریتم پیداکردن مرتبه . رجیستر دوم همان طور که نشان داده شده است در ورودی $ 1\rangle$ می‌باشد ولی می‌تواند در حالت $ 0\rangle$ نیز باشد	۷۸
..... شکل(۴-۶)- شکل تابع $P(k)$ در حالت کلی وقتی که $\frac{Q}{r}$ عدد صحیحی نباشد	۸۹
..... شکل(۷-۴)- شکل تابع $P(k)$ در حالتی که $\frac{Q}{r}$ عدد صحیحی باشد. این عدد صحیح همان A است	۸۹

شکل(۴-۸)- شکل تابع $p(K)$ در نزدیکی یکی از نقاط $\frac{k}{Q} = \frac{m}{r}$ ، شکل کامل تکراری از این منحنی است و تعداد

تکرارها نیز r است..... ۹۳

فهرست جداول

- جدول ۱-۲- نمایش گیت ورودی ۳۶
- جدول ۱-۴- مقادیر $f(x)$ بر حسب X برای تعیین دوره تناوب تابع ۹۷

فصل اول:

مقدماتی درباره مکانیک کوانتومی

مقدماتی درباره مکانیک کوانتومی

۱-۱- مقدمه

بر طبق اصل موضوع نظریه کوانتومی می‌توانیم حالت یک سیستم را با یک بردار در فضای هیلبرت تعیین کنیم. با هر اندازه‌گیری بر روی مشاهده پذیر سیستم این بردار بر ویژه بردارهای عملگر مورد نظر تصویر می‌شود. بیشتر وقتها به اجزای سیستم کوانتومی علاقه مندیم و به کلیات آن توجه نمی‌کنیم. همان‌طور که گفتیم حالت یک سیستم با یک بردار توصیف می‌شود حال می‌خواهیم حالت اجزای سیستم را بررسی کنیم و اینکه ببینیم چگونه می‌توان آنها را توصیف کرد.

۱-۲- قواعد مکانیک کوانتومی

نظریه کوانتومی یک الگوی ریاضی از جهان فیزیکی است. برای مشخص کردن این الگو لازم است تا حالتها، مشاهده پذیر ها، اندازه‌گیری ها و دینامیک را مشخص کنیم.

۱-۲-۱- حالتها:

یک حالت، یک توصیف کامل از یک سیستم فیزیکی است. در مکانیک کوانتومی یک حالت یک پرتو^۱ در فضای هیلبرت است.

فضای هیلبرت چیست؟

(الف) فضای هیلبرت یک فضای برداری از اعداد مختلط C است. بردارها با $\langle \psi |$ (نمایش کت دیراک) نشان داده می‌شوند.

(ب) در فضای هیلبرت یک ضرب داخلی به صورت $\langle \psi | \varphi \rangle$ تعریف می‌شود که یک جفت بردار را به عدد C نگاشت می‌دهد و با خواص زیر نشان داده می‌شود.

۱. ضرب بردارها مثبت است. یعنی برای همه $0 \neq \langle \psi | \psi \rangle > 0$ داریم

^۱. ray

۲. ضرب بردارها خطی است. یعنی برای تمام a و b های متعلق به اعداد حقیقی داریم:

$$\langle \varphi | (a|\psi_1\rangle + b|\psi_2\rangle) = a\langle \varphi | \psi_1\rangle + b\langle \varphi | \psi_2\rangle$$

۳. این ضرب پاد یکانی است. یعنی برای $|\varphi\rangle$ و $|\psi\rangle$ در این فضا داریم:

$$\langle \varphi | \psi \rangle = \langle \psi | \varphi \rangle^*$$

ج) فضای هیلبرت کامل است. یعنی بردارها از رابطه زیر پیروی می‌کنند:

$$\|\psi\| = \langle \psi | \psi \rangle^{\frac{1}{2}}$$

(کامل بودن یک شرط مهم در فضای تابع با ابعاد نامحدود است. چون همگرایی ویژه تابع معین را

تضمین می‌کند.)

پرتو چیست؟

یک نوع همارزی از بردارهای است که با ضرب به وسیله یک اسکالر مختلط غیر صفر، متفاوت است. ما

می‌توانیم یک نمایش از این نوع را (برای هر بردار غیر صفر) با داشتن مقدار واحد انتخاب کنیم.

$$\langle \psi | \psi \rangle = 1 \quad (1-1)$$

. $|e^{i\alpha}|$ یک حالت فیزیکی یکسان را توصیف می‌کند چون 1

توجه شود که هر پرتو به یک حالت ممکن مربوط است. بنابراین با داشتن دو حالت $\langle \varphi |$ و $\langle \psi |$ ،

می‌توانیم یک شکل دیگر به صورت $\langle a | \varphi \rangle + b | \psi \rangle$ که اصل ترکیب^۱ نامیده می‌شود داشته باشیم. فاز

نسبی در این ترکیب دارای یک اثر فیزیکی است.

$$. (a | \varphi \rangle + e^{i\alpha} b | \psi \rangle) e^{i\alpha} (a | \varphi \rangle + b | \psi \rangle) \text{ می‌شناسیم نه با } (a | \varphi \rangle + b | \psi \rangle)$$

۲-۲-۱ - مشاهده پذیرها:

یک مشاهده پذیر یک خاصیت از سیستم فیزیکی است که می‌تواند اندازه‌گیری شود. در مکانیک

کوانتمی مشاهده پذیر، یک عملگر خود الحاقی است. یک عملگر یک نگاشت خطی است که بردارها

¹.superposition

را به بردارها می برد:

$$A : |\psi\rangle \rightarrow A|\psi\rangle \quad (2-1)$$

$$A(a|\varphi\rangle + b|\psi\rangle) = aA|\varphi\rangle + bA|\psi\rangle$$

الحاقی عملگر A به وسیله رابطه زیر برای همهی بردارهای $|\varphi\rangle$ و $|\psi\rangle$ تعریف می شود:

$$\langle\phi|A\psi\rangle = \langle A^\dagger\phi|\psi\rangle \quad (3-1)$$

در اینجا $\langle A|\psi\rangle$ را با $|A\psi\rangle$ نشان داده ایم. عملگر A یک عملگر خودالحاقی است اگر داشته باشیم:

$$A = A^\dagger \quad (4-1)$$

اگر A و B خودالحاقی باشند بنابراین $A+B$ نیز عملگر خودالحاقی است چون:

$$(A+B)^\dagger = A^\dagger + B^\dagger \quad (5-1)$$

هر عملگر خودالحاقی در یک فضای هیلبرت H یک نمایش طیفی دارد که به صورت زیر نشان داده

می شود:

$$A = \sum_n a_n p_n \quad (6-1)$$

که هر a_n یک ویژه مقدار A و p_n مربوط به تصویرگر عمودی ویژه بردار با ویژه مقدار a_n است.

(اگر a_n تبھگن نباشد پس $|n\rangle\langle n| = p_n$ تصویر بر روی ویژه بردار مربوطه است).

p_n ها شرط زیر را برآورده می کنند.

$$p_n p_m = \delta_{n,m} p_n \quad (7-1)$$

$$p_n^+ = p_n$$

۳-۲-۱- اندازه‌گیری:

در مکانیک کوانتومی خروجی عددی یک اندازه‌گیری هر مشاهده پذیر A یک ویژه مقدار A است.

درست بعد از اندازه‌گیری، حالت کوانتومی در یک ویژه حالت A ، با ویژه مقدار اندازه‌گیری شده قرار

می‌گیرد. اگر حالت کوانتومی درست قبل از اندازه‌گیری $|\psi\rangle$ باشد، پس نتیجه a_n با احتمال زیر

بدست می آید.

$$prob(a_n) = \left| \langle P_n | \psi \rangle \right|^2 = \langle \psi | p_n | \psi \rangle \quad (8-1)$$

اگر نتیجه a_n بدست باید، حالت کوانتومی نرمال به صورت زیر است:

$$\frac{p_n |\psi\rangle}{(\langle \psi | p_n | \psi \rangle)^{\frac{1}{2}}} \quad (9-1)$$

توجه شود که اگر سیستم بلافصله بعد از اندازه گیری اول دوباره اندازه گیری شود نتیجه یکسان با احتمال یک بدست می آید.

۴-۲-۱- دینامیک:

دینامیک تحول زمانی یک حالت کوانتومی یکانی است. آنچه که به وسیله عملگر خودالحاقی بدست می آید، هامیلتونین سیستم نامیده می شود. در تصویر شرودینگر^۱ از دینامیک، بردار توصیف کننده حرکت سیستم در زمان، مطابق معادله شرودینگر^۲ است:

$$\frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = -iH |\psi(t)\rangle \quad (10-1)$$

که H هامیلتونین سیستم است. ممکن است این معادله با تقریب مرتبه اول در مقدار بی نهایت کوچک dt به صورت زیر نشان داده شود:

$$|\psi(t+dt)\rangle = (1 - iHdt) |\psi(t)\rangle \quad (11-1)$$

عملگر $U(dt)$ یکانی است. چون H خودالحاقی است شرط $UU^\dagger = 1 - iHdt$ با تقریب خطی مرتبه اول dt برآورده می شود. چون حاصل ضرب عملگرهای یکانی محدود است، تحول زمانی بر روی یک فاصله محدود یکانی است.

$$|\psi(t)\rangle = U(t) |\psi(0)\rangle \quad (12-1)$$

در حالتی که H به t وابسته است می توان U را به صورت $U = e^{-itH}$ نوشت.

¹. Schrodinger picture

²- Schrödinger equation

یک خاصیت جالب معادله شرودینگر این است که خطی است، در حالی که در فیزیک کلاسیک با معادلات دینامیکی غیر خطی آشنا بودیم.

اگر $\langle \psi | \psi \rangle$ را مشخص کنیم تحول زمانی حالت $\langle t | \psi \rangle$ را بعد از گذشت زمان t پیشگویی می کند.

۱-۳-۱- کیوبیت^۱

واحد تجزیه ناپذیر اطلاعات کلاسیکی بیت نام دارد که یکی از دو مقدار ممکن $\{0,1\}$ را می گیرد. واحد معادل در اطلاعات کوانتومی بیت کوانتومی یا اصطلاحاً کیوبیت نامیده می شود، که یک حالت را در ساده ترین سیستم کوانتومی ممکن توصیف می کند. کوچکترین فضای هیلبرت غیر بدیهی دو بعدی است. پایه های یک فضای برداری دو بعدی را به صورت $\{|0\rangle, |1\rangle\}$ نشان می دهیم. عمومی ترین حالت نرمالیزه شده به صورت زیر بیان می شود:

$$a|0\rangle + b|1\rangle \quad (13-1)$$

که a و b اعداد مختلط هستند که شرط $|a|^2 + |b|^2 = 1$ را برآورده می کنند. یک کیوبیت حالتی در یک فضای هیلبرت دو بعدی است که می تواند هر مقدار رابه شکل معادله (۱۳-۱) بگیرد. می توانیم یک اندازه گیری انجام دهیم که کیوبیت را در پایه های $\{|0\rangle, |1\rangle\}$ تصویر کند. در نتیجه بعد از اندازه گیری با احتمال $|a|^2$ حالت $|0\rangle$ را خواهیم داشت و با احتمال $|b|^2$ حالت $|1\rangle$ بدست می آید. اگر مقدار کیوبیت اولیه نامعلوم باشد، هیچ راهی وجود ندارد که a و b را با یک اندازه گیری یا با هر اندازه گیری ممکن تعیین کرد. اما بعد از اندازه گیری کیوبیت در یک حالت شناخته شده می معلوم $\langle 0 |$ قرار می گیرد که عموماً با حالتی که از قبل داشت متفاوت است. به همین دلیل یک کیوبیت با یک بیت کلاسیکی متفاوت است. می توانیم یک بیت کلاسیکی را بدون برهمن زدن آن اندازه بگیریم و می توانیم تمام اطلاعات بیت کلاسیکی را کشف کنیم. فرض می کنیم یک بیت کلاسیکی داریم که واقعاً یک مقدار محدود (صفر یا یک) را دارد، اما مقدار اولیه نامشخص است. بنا بر اطلاعات در

^۱.qbit

دسترس فقط می توانیم بگوییم که با احتمال p_0 بیت مقدار صفر را دارد و با احتمال p_1 مقدار یک را دارد که $p_0 + p_1 = 1$. وقتی که بیت را اندازه بگیریم، اطلاعات اضافی بدست می آوریم. بعد از این مقدار بیت را با اطمینان ۱۰۰٪ می دانیم.

۱-۳-۱- اسپین:

ضرایب a و b در معادله (۱۳-۱)، کاری بیش از کدگذاری احتمالات حاصل از یک اندازه‌گیری در پایه‌های $\{|\psi\rangle, |1\rangle\}$ را انجام می‌دهند. به طور خاص، فاز نسبی a و b نیز دارای مفهوم فیزیکی است. معادله (۱۳-۱) را می‌توان به صورت حالت یک شی (مثلًا الکترون) با اسپین $\frac{1}{2}$ تفسیر کرد که در آن $|0\rangle$ و $|1\rangle$ حالت‌های اسپین بالا (\uparrow) و اسپین پایین (\downarrow) در طول یک محور خاص مثل محور z هستند. دو عدد حقیقی مشخص کننده کیوبیت، اسپین را در فضای سه بعدی نشان می‌دهند (بر طبق کره بلاخ که در آن θ زاویه قطبی و φ زاویه سمتی است).

۲-۳-۱- تقارن:

در اینجا به طور خلاصه بعضی خصوصیات نظریه تقارن مکانیک کوانتومی را بیان می‌کنیم. یک تقارن یک تبدیل است که بر روی یک حالت از یک سیستم عمل می‌کند به طوری که همچنان تمام خصوصیات مشاهده پذیرهای سیستم بدون تغییر می‌ماند. در مکانیک کوانتومی مشاهده‌ها همان اندازه‌گیری عملگرهای خودالحاقی هستند. اگر A در حالت $|\psi\rangle$ اندازه‌گیری شده باشد، آنگاه نتیجه (یک ویژه بردار A) با احتمال $|\langle a|\psi\rangle|^2$ رخ می‌دهد. با انجام یک عمل تقارن وقتی که هم سیستم و هم دستگاه راچرخش دهیم نباید این احتمال را تغییر دهد.

پس یک تقارن یک نگاشت از بردارها در فضای هیلبرت است به صورت:

$$|\psi\rangle \rightarrow |\psi'\rangle \quad (14-1)$$

که مقادیر قدر مطلق ضرب داخلی را برای همه $|\varphi\rangle$ و $|\psi\rangle$ ها طبق رابطه زیر حفظ می‌کند:

$$|\langle \varphi | \psi \rangle| = |\langle \varphi' | \psi' \rangle| \quad (15-1)$$

بر طبق قضیه مشهور ویگنر¹، یک نگاشت با این خصوصیات (با اتخاذ یک فاز مناسب) را همواره هم می‌توان به عنوان یکانی و هم به عنوان پاد یکانی در نظر گرفت. پاد یکانی با وجود اهمیت در تقارن‌های گسسته، برای تقارن‌های پیوسته قابل کاربرد نیست. پس تقارن به صورت زیر عمل می‌کند:

$$|\psi\rangle \rightarrow |\psi'\rangle = U|\psi\rangle \quad (16-1)$$

که U یکانی و در حالت خاص خطی است.

۱-۳-۳-۱- شکل تقارن‌های یک گروه:

عمل تقارن شرایط گروه را برآورده می‌کند. چون یک تبدیل متقارن می‌تواند معکوس شود و همچنین حاصلضرب دوتقارن یک تقارن است. برای هر عمل تقارنی R عمل کننده بر روی سیستم فیزیکی، یک تبدیل یکانی $U(R)$ وجود دارد. ضرب این عملگرهای یکانی می‌بایست از قانون ضرب گروه تقارن پیروی کند. به کار بردن R_{10} باشد. پس باید داشته باشیم:

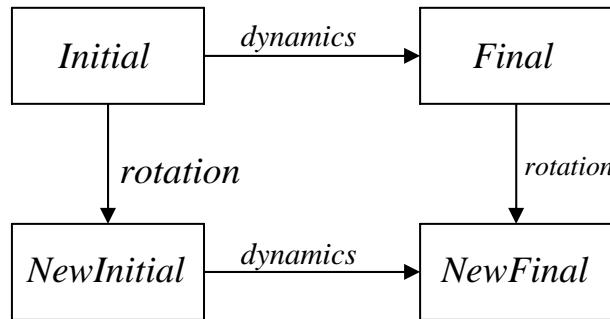
$$U(R_1)U(R_2) = \text{Phase}(R_1, R_2)U(R_1oR_2) \quad (17-1)$$

فاز در معادله بالا نادیده گرفته می‌شود چون حالت‌های کوانتومی پرتو هستند، فقط احتیاج داریم که $U(R_1)U(R_2)$ به شکل یکسان به صورت $U(R_1oR_2)$ به روی پرتوها عمل کند - نه بر روی بردارها - $U(R)$ یک نمایش یکانی از گروه متقارن فراهم می‌کند.

تا کنون عقیده داشتیم تقارن با دینامیک ارتباط ندارد. معمولاً از تقارن می‌خواهیم که تحول دینامیکی یک سیستم را نشان دهد. یعنی اگر ابتدا سیستم را تبدیل کنیم و سپس تحول را انجام دهیم نباید با زمانی که ابتدا تحول را انجام می‌دهیم و سپس تبدیل را، تفاوت داشته باشد.

¹- Wigner

به عبارت دیگر طبق نمودار زیر جابجا پذیر است.



شکل (۱-۱): تقارن و تحول.

این بدین معناست که عملگر تحول زمانی e^{-itH} باید با تبدیل تقارن $(R)U$ جابجا شود:

$$U(R)e^{-itH} = e^{-itH}U(R) \quad (18-1)$$

و با بسط دادن رابطه فوق به صورت خطی از مرتبه t بدست می‌آوریم:

$$U(R)H = HU(R) \quad (19-1)$$

اگر R را خیلی کوچک به صورت $R = I + \varepsilon T$ انتخاب کنیم، که در آن I تبدیل یکانی و T یک

چرخش است، و U نزدیک ۱ باشد:

$$U = 1 - i\varepsilon Q + O(\varepsilon^2) \quad (20-1)$$

از یکانی بودن U (از مرتبه ε) نشان داده می‌شود که Q یک مشاهده پذیر است و $Q = Q^\dagger$. با

بسط رابطه (۱۹-۱) از مرتبه ε داریم:

$$[Q, H] = 0 \quad (21-1)$$

یعنی مشاهده پذیر Q با هامیلتونین H جابجا می‌شود.

معادله (۲۱-۱) یک قانون پایستگی است. این رابطه برای مثال بیان می‌کند که اگر یک ویژه حالت از

Q فراهم کنیم، پس تحول زمانی تعیین شده به وسیله معادله شرودینگر ویژه حالت را در همان حالت

حفظ می‌کند.

۴-۳-۱- ارتباط نظریه چرخش با اندازه حرکت زاویه‌ای:

به طور خلاصه نشان می‌دهیم که چگونه نظریه عمومی با چرخش خاص و اندازه حرکت زاویه‌ای به کار می‌رود. یک چرخش بی‌نهایت کوچک به اندازه $d\theta$ حول محور معین با بردار واحد مانند بردار \hat{n} با استفاده از رابطه (۲۰-۱) و جاگذاری $d\theta$ به جای ϵ و $\hat{n} \cdot \vec{J}$ به جای Q به صورت زیر نشان داده می‌شود:

$$R(\hat{n}, d\theta) = I - i d\theta \hat{n} \cdot \vec{j} \quad (22-1)$$

که در آن (J_1, J_2, J_3) مولفه‌های اندازه حرکت زاویه‌ای هستند. یک چرخش محدود به صورت زیر نشان داده می‌شود.

$$R(\hat{n}, \theta) = \exp(-i \theta \hat{n} \cdot \vec{j}) \quad (23-1)$$

چرخش‌ها حول محور مشخص جابجا نمی‌شوند. از این خصوصیت ذاتی چرخش‌ها، رابطه جابجایی زیر را بدست می‌آوریم:

$$[J_k, J_l] = i \epsilon_{klm} J_m \quad (24-1)$$

که ϵ_{klm} تانسور پاد متقارن کلی با $\epsilon_{123} = 1$ است و اندیسه‌ها پی در پی جمع بسته می‌شوند. با انجام چرخش‌ها بر روی سیستم کوانتمی، عملگرهای خودالحاقی J_1, J_2, J_3 را در فضای هیلبرت پیدا می‌کنیم که شرط این رابطه را برآورده می‌کنند. تعریف نمایش گروه چرخش در سه بعد است، اما ساده ترین نمایش غیربدیهی غیرقابل تبدیل، دو بعدی است که به وسیله رابطه زیر داده می‌شود:

$$J_k = \frac{1}{2} \sigma_k \quad (25-1)$$

که با توجه به آن ماتریس‌های پائولی زیر را داریم:

$$\sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (26-1)$$

چون ویژه مقادیر J_k برابر $\frac{1}{2} \pm \frac{1}{2}$ هستند، به این نمایش اسپین $\frac{1}{2}$ می‌گوییم. یکی از خواص ماتریس‌های

پائولی این است که به صورت دو به دو دارای خاصیت پاد جابجایی هستند، و داریم:

$$\sigma_k \sigma_l + \sigma_l \sigma_k = 2\sigma_{kl} I \quad (27-1)$$

بنابراین وقتی که $(n_1, n_2, n_3) = \vec{\sigma} \cdot \hat{n}$ ماتریس پائولی است داریم:

$$(\hat{n} \cdot \vec{\sigma})^2 = n_k n_l \sigma_k \sigma_l = n_k n_l I = I \quad (28-1)$$

که در آن n_k و n_l ها مولفه‌های \hat{n} هستند. با بسط سری نمایی، چرخشهای محدود به صورت زیر

نمایش داده می‌شوند:

$$U(\hat{n}, \theta) = e^{-i \frac{\theta}{2} \hat{n} \cdot \vec{\sigma}} = I \cos \frac{\theta}{2} - i \hat{n} \cdot \vec{\sigma} \sin \frac{\theta}{2} \quad (29-1)$$

بیشتر ماتریس‌های یکانی 2×2 با دترمینان ۱ می‌توانند به این شکل بیان شوند. بنابراین می‌توان

کیویت را به صورت حالتی از شی با اسپین $\frac{1}{2}$ در نظر گرفت، و هرتبدیل یکانی دلخواه که بر روی یک

حالت اثر می‌کند، یک چرخش اسپین است. یک خاصیت ویژه نمایش (\hat{n}, θ) ، دو مقداری بودن

آن است. به خصوص با یک چرخش به اندازه 2π حول هر محور به صورت زیر نمایش داده می‌شود:

$$U(\hat{n}, \theta = 2\pi) = -1 \quad (30-1)$$

این نمایش دو مقداری بودن چرخش اسپینور نامیده می‌شود. در حالی که این درست است که یک

چرخش به اندازه 2π هیچ اثری بر روی یک شی با اسپین $\frac{1}{2}$ ندارد، ولی این اشتباه است که نتیجه

بگیریم خاصیت اسپینور هیچ نتایج مشاهده‌پذیری ندارد. ماشینی را در نظر می‌گیریم که بر روی یک

جفت اسپین اثر می‌کند. اگر اسپین اول بالا¹ باشد ماشین هیچ عملی انجام نمی‌دهد، اما اگر اسپین

اول پایین² باشد، این ماشین اسپین دوم را به اندازه 2π می‌چرخاند. حال این ماشین بر روی

اسپین اول که در یک ترکیب از اسپینهای بالا و پایین است اثر می‌کند، حال چه اتفاقی می‌افتد؟

¹. up
². down

نتیجه به صورت زیر است:

$$\frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\rangle_1 + |\downarrow\rangle_1)\uparrow\rangle_2 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\rangle_1 - |\downarrow\rangle_1)\uparrow\rangle_2 \quad (31-1)$$

در حالی که هیچ اثر قابل آشکاری بر روی اسپین دوم وجود ندارد، حالت اول به یک حالت عمود بر هم تبدیل می شود که قابل مشاهده است.

سه مؤلفه تبدیل اندازه حرکت زاویه‌ای تحت چرخش به صورت یک بردار به صورت زیراست:

$$U(R)J_kU(R)^\dagger = R_{kl}J_l \quad (32-1)$$

بنابراین اگر یک حالت $|m\rangle$ یک ویژه حالت J_3 باشد:

$$J_3|m\rangle = m|m\rangle \quad (33-1)$$

پس $\langle U(R)|m\rangle$ یک ویژه حالت J_3 با همان ویژه مقدار به صورت زیر است:

$$\begin{aligned} RJ_3(U(R)|m\rangle) &= U(R)J_3U(R)^\dagger U(R)|m\rangle \\ &= U(R)J_3|m\rangle = m(U(R)|m\rangle) \end{aligned} \quad (34-1)$$

بنابراین می توان ویژه حالتهای اندازه حرکت زاویه‌ای را در امتداد محور $\hat{n} = (\sin\theta\cos\varphi, \sin\theta\sin\varphi, \cos\theta)$

با یک ویژه حالت J_3 ساخت. برای نمایش اسپین $\frac{1}{2}$ این چرخش به

صورت زیر است:

$$\begin{aligned} U(\hat{n}', \theta) &= \exp\left[-i\frac{\theta}{2}\hat{n}' \cdot \vec{\sigma}\right] = \exp\left[-i\frac{\theta}{2}(n'_1\sigma_1 + n'_2\sigma_2 + n'_3\sigma_3)\right] = \\ &= \exp\left[\frac{\theta}{2}\begin{pmatrix} 0 & -e^{-i\varphi} \\ e^{i\varphi} & 0 \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} \cos\frac{\theta}{2} & -e^{-i\varphi}\sin\frac{\theta}{2} \\ e^{i\varphi}\sin\frac{\theta}{2} & \cos\frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (35-1)$$

و با به کار بردن آن با $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ، ویژه حالت J_3 با ویژه مقدار 1، بدست می آوریم:

$$|\psi(\theta, \varphi)\rangle = \begin{pmatrix} e^{-\frac{i\varphi}{2}} \cos \frac{\theta}{2} \\ e^{\frac{i\varphi}{2}} \sin \frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \quad (36-1)$$

می‌توان مستقیماً بررسی کرد که $|\psi(\theta, \varphi)\rangle$ یک ویژه حالت $\hat{n} \cdot \vec{\sigma}$ با ویژه مقدار ۱ است.

$$\begin{aligned} \hat{n} \cdot \vec{\sigma} &= n_1 \sigma_1 + n_2 \sigma_2 + n_3 \sigma_3 \\ &= \sin \theta \cos \varphi \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \sin \theta \sin \varphi \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} + \cos \theta \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta (\cos \varphi - i \sin \varphi) \\ \sin \theta (\cos \varphi - i \sin \varphi) & -\cos \theta \end{pmatrix} \quad (37-1) \\ &= \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta e^{-i\varphi} \\ \sin \theta e^{i\varphi} & -\cos \theta \end{pmatrix} \end{aligned}$$

بنابراین با استفاده از معادله (13-1) با $b = e^{i\frac{\varphi}{2}} \sin \frac{\theta}{2}$ و $a = e^{-i\frac{\varphi}{2}} \cos \frac{\theta}{2}$ می‌توانیم آن را به صورت

یک اسپین در جهت (θ, φ) نشان دهیم.

باید توجه داشت که تنها با یک اندازه‌گیری نمی‌توانیم a و b را تعیین کرد. حتی با چند کپی از حالت، نمی‌توان حالت را کاملاً با اندازه‌گیری هر کپی تنها حول محور z تعیین کرد. این کار فقط ما را قادر می‌سازد که $|a|$ و $|b|$ را تخمین بزنیم، اما چیزی درباره فاز نسبی a و b نمی‌دانیم. باید مؤلفه اسپین حول محور Z را پیدا کنیم:

$$\langle \psi(\theta, \varphi) | \sigma_3 | \psi(\theta, \varphi) \rangle = \cos^2 \frac{\theta}{2} - \sin^2 \frac{\theta}{2} = \cos \theta \quad (38-1)$$

مسئله تعیین $\langle \psi |$ به وسیله اندازه‌گیری، معادل تعیین بردار واحد \hat{n} با اندازه‌گیری مؤلفه‌های آن حول محورهای گوناگون است. البته اندازه‌گیری حول سه محور متفاوت لازم است. از $\langle \sigma_1 \rangle$ و $\langle \sigma_3 \rangle$ ، n_1 و n_3 را تعیین می‌کنیم، اما n_2 همچنان غیر قابل تعیین می‌ماند.

اگرچرخش اسپین را ندیده بگیریم، اندازه‌گیری در امتداد محور \hat{z} کافی خواهد بود. اندازه‌گیری یک اسپین در امتداد محور \hat{n} معادل حالتی است که ابتدا محور \hat{n} را حول محور \hat{z} بچرخانیم، و سپس

در امتداد \hat{z} اندازه‌گیری کنیم.

در یک حالت خاص $\theta = \frac{\pi}{2}$ و $\varphi = 0$ (محور \hat{x}) حالت اسپین به صورت زیر است: (اسپین بالا

در امتداد محور (x)

$$|\uparrow_x\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow_z\rangle + |\downarrow_z\rangle) \quad (39-1)$$

حالت عمود بر آن به صورت زیر است (اسپین پایین در امتداد محور (X)):

$$|\downarrow_x\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow_z\rangle - |\downarrow_z\rangle) \quad (40-1)$$

برای هر کدام از این حالتهای اسپین را در امتداد محور z اندازه‌گیریم، $|\uparrow_z\rangle$ را با احتمال

$\frac{1}{2}$ و $|\downarrow_z\rangle$ را هم با احتمال $\frac{1}{2}$ بدست خواهیم آورد. حال ترکیب زیر را در نظرمی‌گیریم:

$$\frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow_x\rangle + |\downarrow_x\rangle) \quad (41-1)$$

این حالت این خاصیت را دارد که اگر اسپین را در امتداد محور x اندازه‌گیریم، $|\uparrow_x\rangle$ یا $|\downarrow_x\rangle$ هر

کدام را با احتمال $\frac{1}{2}$ بدست می‌آوریم. حال اگر حالت فوق را در امتداد محور z اندازه‌گیریم چه

اتفاقی می‌افتد؟

اگر این حالت بیتهای کلاسیکی باشند، پاسخ واضح واضح است. حالت در معادله (41-1) دریکی از دو حالت

است، و برای هر کدام از این دو حالت احتمال برای جهت بالا یا پایین در امتداد محور z برابر $\frac{1}{2}$ است.

اما برای کیوبیت‌ها این چنین نیست. با جمع کردن معادلات (39-1) و (40-1)، می‌بینیم که حالت

معادله (41-1) واقعاً $|\uparrow_z\rangle$ است. وقتی که در امتداد محور z اندازه‌گیری می‌کنیم، همیشه

را پیدا می‌کنیم نه $|\downarrow_z\rangle$. برای کیوبیت‌ها، به صورت مخالف با حالت بیتهای کلاسیکی احتمالی، به

راحتی می‌بینیم که احتمال می‌تواند در راههای مختلف جمع بسته شود. این پدیده مداخله کوانتومی

نامیده می‌شود و یک رفتار مهم اطلاعات کوانتومی است.

۱-۴-۱- ماتریس چگالی

۱-۴-۱- سیستم کوانتومی دو قسمتی:

در این قسمت به سیستم‌های کوانتومی دو قسمتی می‌پردازیم. گام برداشتن از یک کیوبیت به دو کیوبیت همان طور که انتظار می‌رود خیز بزرگی است. آنچه درباره‌ی مکانیک کوانتومی عجیب‌تر است این است که می‌توان مکانیک کوانتومی را به وسیله خواص فرض شده از حالت‌های کوانتومی دو کیوبیت بیان کرد. قواعد قسمت ۲-۱ یک فرمول بندی عمومی کاملاً قابل قبول از نظریه کوانتومی فراهم می‌کند. ولی تحت رویدادهای زیادی این قواعد با شکست مواجه می‌شوند. قصد نداریم سعی کنیم فیزیک تمام جهان اطراف را بفهمیم، ولی با مشاهده فقط گوشه کوچکی از جهان راضی هستیم. همیشه مشاهدات را به تکه کوچکی از یک سیستم بزرگ محدود می‌کنیم. وقتی که توجه خود را به قسمتی از یک سیستم بزرگ‌تر محدود کنیم پس در این صورت:

۱- حالتها پرتو نیستند.

۲- اندازه‌گیری‌ها تصویرهای متعامد نیستند.

۳- تحول یکانی نیست.

می‌توان این نکات را با در نظر گرفتن یک مثال ساده فهمید. ساده‌ترین مثال ممکن این است که یک جهان دو کیوبیتی داریم که فقط یکی از کیوبیت‌ها را مشاهده می‌کنیم. یک سیستم دو کیوبیتی در نظر بگیرید که کیوبیت A به هر طریقی قابل مشاهده و اداره کردن است و به کیوبیت B دسترسی نداریم. بعضی از حالات کوانتومی دوکیوبیت داده شده‌اند، می‌خواهیم یک راه پیدا کنیم که بتواند مشاهده‌ای را مشخص کند که بر روی کیوبیت A به تنها یکی انجام شود.

از حالت‌های $\{|0\rangle_A, |1\rangle_A\}$ و $\{|0\rangle_B, |1\rangle_B\}$ که به ترتیب پایه‌های متعامد کیوبیت A و B را مشخص می‌کنند استفاده خواهیم کرد. یک حالت کوانتومی دوکیوبیتی به شکل زیر در نظر بگیرید:

$$|\psi\rangle_{AB} = a|0\rangle_A \otimes |0\rangle_B + b|1\rangle_A \otimes |1\rangle_B \quad (42-1)$$

در این حالت کیوبیت‌های A و B به هم وابسته‌اند. فرض کنید می‌خواهیم کیوبیت A را با تصویر کردن بر روی پایه $\{|0\rangle_A, |1\rangle_A\}$ اندازه بگیریم. پس با احتمال $|a|^2$ نتیجه $|0\rangle_A$ را بدست می‌آوریم، و با یک اندازه‌گیری حالت زیر را تهیه می‌شود:

$$|0\rangle_A \otimes |0\rangle_B \quad (43-1)$$

و با احتمال $|b|^2$ نتیجه $|1\rangle_A$ را بدست می‌آوریم و حالت زیر تهیه می‌شود:

$$|1\rangle_A \otimes |1\rangle_B \quad (44-1)$$

در حالت دیگر، یک حالت از کیوبیت B به وسیله اندازه‌گیری انتخاب می‌شود. اگر بعداً کیوبیت B را اندازه بگیریم و اگر $|0\rangle_B$ را پیدا کرده باشیم، مطمئناً با احتمال یک، $|0\rangle_A$ را پیدا می‌کنیم و تضمین می‌کنیم که $|1\rangle_B$ را پیدا کنیم اگر $|1\rangle_A$ را پیدا کرده باشیم. به این ترتیب نتیجه اندازه‌گیری کاملاً به حالت $|\psi_{AB}\rangle$ مربوط است.

حال یک مشاهده پذیر عمومی کاملاً تصادفی که بر روی کیوبیت A عمل می‌کند را در نظر می‌گیریم و نتیجه اندازه‌گیری را برای A به تنها ی مشخص می‌کنیم. یک مشاهده پذیر که فقط بر روی کیوبیت A عمل می‌کند می‌تواند به صورت زیر بیان شود:

$$M_A \otimes I_B \quad (45-1)$$

که M_A عملگر خودالحاقی عمل‌کننده بر روی A است و I_B اپراتور یکانی عمل‌کننده بر روی B است. مقدار چشمداشتی مشاهده پذیر در حالت $|\psi\rangle$ به صورت زیراست:

$$\begin{aligned} \langle \psi | M_A \otimes I_B | \psi \rangle &= \left(a^* |0\rangle_A \otimes |0\rangle_B + b^* |1\rangle_A \otimes |1\rangle_B \right) (M_A \otimes I_B) \left(a |0\rangle_A \otimes |0\rangle_B + b |1\rangle_A \otimes |1\rangle_B \right) \\ &= |a|^2 |0\rangle_A \langle 0| M_A |0\rangle_A + |b|^2 |1\rangle_A \langle 1| M_A |1\rangle_A \end{aligned} \quad (46-1)$$

(که از خاصیت تعامد $|0\rangle_B$ و $|1\rangle_B$ استفاده کرده ایم). این نمایش را می‌توان دوباره به شکل زیرنوشت:

$$\langle M_A \rangle = \text{tr}(M_A \rho_A) \quad (47-1)$$

$$\rho_A = |a|^2 |0\rangle_{AA} \langle 0| + |b|^2 |1\rangle_{AA} \langle 1| \quad (48-1)$$

و $\text{tr}(...)$ به معنی رد ماتریس است. عملگر ρ_A عملگر چگالی (یا ماتریس چگالی) برای کیوبیت A نامیده می شود و این عملگر خودالحاقی، مثبت (ویژه مقادیر آن نامنفی هستند) است و دارای رد واحد می باشد (چون $| \rangle \langle |$ یک حالت نرمال است).

چون $\langle M_A \rangle$ برای هر مشاهده پذیر M_A که بر روی کیوبیت A عمل می کند به صورت معادله (47-1) است، بنابراین ρ_A نشان دهنده یک آنسامبل از حالت های کوانتومی ممکن می باشد که هر یک با احتمال مشخص اتفاق می افتد. اگر کیوبیت A در یکی از دو حالت کوانتومی باشد، باید دقیقاً نتیجه یکسان برای $\langle M_A \rangle$ بدست آوریم؛ کیوبیت A با احتمال $|a|^2 = P_0$ در حالت کوانتومی $|0\rangle_A$ و با احتمال $|b|^2 = P_1$ در حالت کوانتومی $|1\rangle_A$ است. اگر به نتیجه هر اندازه گیری ممکن علاقمند باشیم، می توانیم M_A را به صورت تصویر (a) در ویژه فضای مربوطه از مشاهده پذیر خاص درنظر بگیریم. آنگاه:

$$prob(a) = P_0 | \langle 0 | E_A(a) | 0 \rangle_A + P_1 | \langle 1 | E_A(a) | 1 \rangle_A \quad (49-1)$$

که همان احتمال بدست آوردن نتیجه a است که روی تمام آنسامبل جمع بسته شده است. تأکید می کنیم که بین یک حالت حاصل از برهمنهش $|0\rangle_A$ و $|1\rangle_A$ با یک آنسامبل احتمالی که در آن $|0\rangle_A$ و $|1\rangle_A$ هر یک با احتمال مشخص رخ می دهد، تفاوت اساسی وجود دارد. برای مثال برای در اسپین $\frac{1}{2}$ ، اگر σ_z را در حالت $(|\uparrow_z\rangle + |\downarrow_z\rangle)/\sqrt{2}$ اندازه بگیریم، نتیجه $\langle \uparrow_x |$ را با احتمال یک بدست خواهیم آورد. اما آنسامبلی که در آن $|\uparrow_z\rangle$ و $|\downarrow_z\rangle$ هر کدام با احتمال $\frac{1}{2}$ اتفاق می افتد با عملگر چگالی زیر نشان داده می شود:

$$\rho = \frac{1}{2} (|\uparrow_z\rangle \langle \uparrow_z| + |\downarrow_z\rangle \langle \downarrow_z|) = \frac{1}{2} I \quad (50-1)$$

و تصویر بر $\langle \uparrow_x |$ مقدار چشمداشتی زیر را دارد:

$$tr(\uparrow_x \langle \uparrow_x | \rho) = \frac{1}{2} \quad (51-1)$$

در حقیقت می‌بینیم که هر حالت از یک کیوبیت نشان داده شده به وسیله یک پرتو، می‌تواند به صورت یک اسپین در بعضی جهات معلوم نشان داده شود. حالت $|\psi(\theta, \varphi)\rangle$ با به کار بردن یک تبدیل یکانی مناسب با $|\uparrow_z\rangle$ بدست می‌اید، برای ρ داده شده به وسیله معادله (۱ - ۵۰) داریم:

$$tr(|\psi(\theta, \varphi)\rangle \langle \psi(\theta, \varphi)| \rho) = \frac{1}{2} \quad (52-1)$$

بنابراین اگر برای حالت $|\psi_{AB}\rangle$ که در معادله (۱ - ۵۳) تهیه شده است، با احتمال $|a|^2 = |b|^2 = \frac{1}{2}$

اسپین A را در امتداد هر محور اندازه بگیریم، یک نتیجه کاملاً تصادفی بدست می‌آوریم: اسپین بالا یا اسپین پایین هر کدام می‌تواند با احتمال $\frac{1}{2}$ رخ دهد.

بحث مربوط به حالت $|\psi_{AB}\rangle$ دو کیوبیتی به آسانی به یک حالت دلخواه از هر سیستم کوانتومی دو قسمتی (یک سیستم تقسیم شده به دو قسمت) تعمیم داده می‌شود. فضای هیلبرت یک سیستم دو قسمتی $H_{A,B}$ است که $H_A \otimes H_B$ فضاهای هیلبرت دو قسمتی هستند. این بدین معنی است که اگر $|\mu\rangle_A \otimes |\nu\rangle_B$ یک پایه اورتونرمال H_A و $|\mu\rangle_B$ یک پایه اورتونرمال H_B باشد، پس $|\mu\rangle_B \otimes |\nu\rangle_A$ یک پایه اورتونرمال $H_B \otimes H_A$ است. بنابراین یک حالت خالص دلخواه $H_A \otimes H_B$ می‌تواند به صورت زیر بسط داده شود:

$$|\psi_{AB}\rangle = \sum_{i,\mu} a_{i\mu} |i\rangle_A \otimes |\mu\rangle_B \quad (53-1)$$

که مقدار چشمداشتی یک مشاهده پذیر $M_A \otimes I_B$ ، که فقط روی یک زیرسیستم A عمل می‌کند به صورت زیر است:

$$\begin{aligned} \langle M_A \rangle_{AB} &= \langle \psi_{AB} | M_A \otimes I_B | \psi_{AB} \rangle_{AB} \\ &= \sum_{j,\nu} a_{j,\nu}^* \left(\langle j | \otimes \langle \nu | \right) (M_A \otimes I_B) \sum_{i,\mu} a_{i\mu} (|i\rangle_A \otimes |\mu\rangle_B) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{i,j,\mu} a_{j\mu}^* a_{i\mu} \langle j | M_A | i \rangle_A \\
&= \text{tr}(M_A \rho_A)
\end{aligned} \tag{54-1}$$

که در آن :

$$\begin{aligned}
\rho_A &= \text{tr}_B (\langle \psi \rangle_{AB} \langle \psi |) \\
&\equiv \sum_{i,j,\mu} a_{i\mu} a_{j\mu}^* \langle i | \rangle_A \langle j |
\end{aligned} \tag{55-1}$$

عملگر چگالی ρ_A برای زیر سیستم A به وسیله انجام یک رد جزئی بر روی زیر سیستم B از ماتریس چگالی سیستم مرکب AB بدست می آید.

از تعریف معادله (1-55) می توان به خصوصیات ρ_A پی برد که:

۱. $\rho_A = \rho_A^\dagger$ هرمیتی است. یعنی:

۲. ρ_A برای هر $0 \leq \rho_A \leq 1$ مثبت است.

۳. $\text{tr}(\rho_A) = 1$. داریم $|\psi\rangle_{AB} = \sum_{i,\mu} |a_{i\mu}|^2$ نرمالیزه است.

در حالتی که حالت زیرسیستم پرتو است به حالت سیستم، خالص^۱ می گوییم و در غیر این صورت حالت آمیخته^۲ است. اگر حالت خالص $|\psi\rangle_A$ باشد، ماتریس های چگالی $\rho_A = |\psi\rangle_A \langle \psi|$ تصویر بر روی فضای یک بعدی اندازه گرفته شده با $|\psi\rangle_A$ است. بنا براین یک ماتریس چگالی خالص دارای خاصیت $\rho = \rho^2$ است. یک ماتریس چگالی عمومی در پایه هایی که قطری هستند به شکل زیر نشان داده می شود:

$$\rho_A = \sum_a P_a |\psi_a\rangle \langle \psi_a| \tag{56-1}$$

که $0 \leq P_a \leq 1$ و $\sum_a P_a = 1$. اگر حالت خالص نباشد، بیشتر از دو یا چند قسمت در این جمع وجود دارد، و $\rho^2 \neq \rho$. در حقیقت $\sum_a P_a^2 = 1$ در صورت می گوییم که ρ یک ترکیب نا همدوس از حالت های $|\psi_a\rangle$ است. نا همدوسی یعنی فازهای نسبی $|\psi_a\rangle$ به صورت

¹. pure

². mixed

ریاضی غیر قابل دسترس هستند.

چون مقدار چشمداشتی هر مشاهده پذیر M عمل کننده بر روی زیر سیستم می‌تواند به صورت زیر بیان

شود:

$$\langle M \rangle = \text{tr}(M\rho) = \sum_a P_a \langle \psi_a | M | \psi_a \rangle \quad (57-1)$$

از قبل دیدیم که ممکن است ρ را به صورت توضیح یک آنسامبل حالت‌های کوانتومی خالص تفسیر کنیم، که در آن حالت $\langle \psi_a |$ با احتمال P_a رخ می‌دهد. در مکانیک کوانتومی وقتی یک سیستم کوانتومی A با سیستم کوانتومی دیگر B برهمنکش دارد، فهمیدن اینکه چگونه احتمالات رخ می‌دهد خیلی سخت است. A و B وقتی که به هم مربوط باشند در هم تنیده می‌شوند. به این ترتیب در هم‌تنیدگی، همدوسی ترکیبی از حالت‌های A را خراب می‌کند. بنا براین اگر فقط به A توجه کنیم بعضی فازها در ترکیب غیر قابل دسترس می‌شوند. این امکان وجود دارد که این وضعیت را با گفتن اینکه حالتی از سیستم A متملاً شده است توضیح داد.

۱-۴-۲- کره بلاخ :

اکنون حالتی از سیستم دوکیوبیتی A را که شکلی از ماتریس چگالی عمومی است در نظر می‌گیریم. بیشتر ماتریسهای 2×2 یکانی هرمیتی چهار پارامتر حقیقی دارند و می‌توانند در پایه‌های $\{I, \sigma_1, \sigma_2, \sigma_3\}$ بیان شوند. چون هر σ_i بدون رد است، ضریب I در بسط ماتریس چگالی ρ باید

$\frac{1}{2}$ باشد (چون $\text{tr}(\rho) = 1$) و ρ ممکن است به صورت زیر نشان داده شود:

$$\begin{aligned} \rho(\vec{P}) &= \frac{1}{2}(I + \vec{P} \cdot \vec{\sigma}) \\ &\equiv \frac{1}{2}(I + P_1\sigma_1 + P_2\sigma_2 + P_3\sigma_3) \\ &= \frac{1}{2} \left[\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + P_1 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + P_2 \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} + P_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right] \quad (58-1) \\ &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 + P_3 & P_1 - iP_2 \\ P_1 + iP_2 & 1 - iP_3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

که می توان $\det \rho = \frac{1}{4}(1 - \vec{P}^2)$ را محاسبه کرد. بنابراین یک شرط ضروری برای اینکه ρ مقادیر

ویژه نامنفی داشته باشد این است که $\det \rho \geq 0$ یا $1 \leq \vec{P}^2$.

این شرط کافی است، چون $1 = \text{tr}(\rho)$ و ممکن نیست که ρ دو مقدار ویژه منفی داشته باشد.

بنابراین یک رابطه یک به یک بین ماتریس چگالی یک سیستم تک کیوبیتی و نقاط روی یک کره سه بعدی وجود دارد. این کره سه بعدی کره بلاخ نام دارد.

چون $1 = \text{tr}(\rho)$ بنابراین این ماتریس چگالی باید مقادیر ویژه $1, 0, 0$ داشته باشد. آنها تصویرگرهای یک بعدی هستند، و در اینجا حالت‌های خالص هستند. از قبل می‌دانیم که هر حالت خالص تک کیوبیتی به صورت $|\psi(\theta, \varphi)\rangle$ است و می‌توان طوری تصور کرد که اسپین در جهت (θ, φ) باشد. با استفاده از خاصیت:

$$(\hat{n} \cdot \vec{\sigma})^2 = I \quad (59-1)$$

که \hat{n} یک بردار یکه است، به آسانی می‌توان تحقیق کرد که ماتریس چگالی حالت خالص زیر:

$$\rho(\hat{n}) = \frac{1}{2}(I + \hat{n} \cdot \vec{\sigma}) \quad (60-1)$$

شرط:

$$(\hat{n} \cdot \vec{\sigma})\rho(\hat{n}) = \rho(\hat{n})(\hat{n} \cdot \vec{\sigma}) = \rho(\hat{n}) \quad (61-1)$$

را برآورده می‌کند.

بنابراین داریم:

$$\rho(\hat{n}) = |\psi(\theta, \varphi)\rangle \langle \psi(\theta, \varphi)| \quad (62-1)$$

که \hat{n} در امتداد جهت اسپین بالا می‌باشد. همچنین از رابطه:

$$|\psi(\theta, \varphi)\rangle = \begin{pmatrix} e^{-i\frac{\varphi}{2}} & \cos\frac{\theta}{2} \\ e^{i\frac{\varphi}{2}} & \sin\frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \quad (63-1)$$

مستقیماً رابطه زیر را محاسبه می کنیم.

$$\begin{aligned}
 \rho(\theta, \varphi) &= |\psi(\theta, \varphi)\rangle\langle\psi(\theta, \varphi)| \\
 &= \begin{pmatrix} \cos^2 \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \sin \frac{\theta}{2} e^{-i\varphi} \\ \cos \frac{\theta}{2} \sin \frac{\theta}{2} e^{i\varphi} & \sin^2 \frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{2} I + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta e^{-i\varphi} \\ \sin \theta e^{i\varphi} & -\cos \theta \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{2} (I + \hat{n} \cdot \vec{\sigma})
 \end{aligned} \tag{64-1}$$

چون داریم:

$$\begin{aligned}
 \cos^2 \frac{\theta}{2} &= \frac{1}{2} (1 + \cos \theta) \\
 \sin \frac{\theta}{2} \cos \frac{\theta}{2} &= \frac{1}{2} \sin \theta
 \end{aligned}$$

که در آن $\hat{n} = (\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta)$ است. یک خاصیت خوب از پارامتریزه کردن کره بلخ از حالت خالص، این است که در حالی که $|\psi(\theta, \varphi)\rangle$ یک فاز سرتاسر دلخواه دارد که از نظر فیزیکی مهم نیست، هیچ ابهامی در فاز ماتریس چگالی $\rho(\theta, \varphi) = |\psi(\theta, \varphi)\rangle\langle\psi(\theta, \varphi)|$ وجود ندارد، تمام پارامترها در ρ یک معنی فیزیکی دارند.

از خاصیت :

$$\frac{1}{2} \text{tr} \sigma_i \sigma_j = \delta_{ij} \tag{65-1}$$

می بینیم که:

$$\langle \hat{n} \cdot \vec{\sigma} \rangle_{\bar{P}} = \text{tr}(\hat{n} \cdot \vec{\sigma} \rho(\bar{P})) = \hat{n} \cdot \bar{P} \tag{66-1}$$

بنابراین بردار \bar{P} در معادله (۵۸-۱) پلاریزاسیون اسپین را پارامتریزه می کند. اگر سیستم های تهیه شدهی یکسان زیادی در دسترس وجود داشته باشد، می توانیم \bar{P} را با اندازه گیری $\langle \hat{n} \cdot \vec{\sigma} \rangle$ در امتداد هر یک از سه محور وابسته تعیین کنیم.

۳-۴-۱- تحول عملگر چگالی:

اکنون تحول زمانی حالات ترکیب شده را توضیح می دهیم. فرض کنید که هامیلتونین یک سیستم

خالص دو قسمتی در $H_A \otimes H_B$ شکل زیر را دارد:

$$H_{AB} = H_A \otimes I_B + I_A \otimes H_B \quad (67-1)$$

با این فرض هیچ نوع جفت شدگی بین دو زیر سیستم A و B وجود ندارد. بنابراین هر نتیجه‌گیری مستقل است. اپراتور تحول زمانی برای سیستم مرکب زیر:

$$U_{AB}(t) = U_A(t) \otimes U_B(t) \quad (68-1)$$

به اپراتورهای تحول زمانی یکانی جداپذیر عمل کننده بر روی هر سیستم تجزیه می‌شود. در تصویر شرودینگر از دینامیک، یک حالت خالص پایه $|\psi(0)\rangle_{AB}$ از سیستم دو قسمتی که با معادله (۵۳-۱)

داده می‌شود به معادله زیر ساده می‌شود:

$$|\psi(t)\rangle_{AB} = \sum a_{i\mu} |i(t)\rangle_A \otimes |\mu(t)\rangle_B \quad (69-1)$$

که در آن روابط:

$$\begin{cases} |i(t)\rangle_A = U_A(t)|i(0)\rangle_A \\ |\mu(t)\rangle_B = U_B(t)|\mu(0)\rangle_B \end{cases} \quad (70-1)$$

را به عنوان پایه‌های متعامد جدید برای H_A و H_B تعریف می‌کنیم. (چون $U_A(t)$ و $U_B(t)$ یکانی هستند). با گرفتن رد جزئی به صورت قبل داریم:

$$\begin{aligned} \rho_A(t) &= \sum_{i,j,\mu} a_{i\mu} a_{j\nu}^* |i(t)\rangle_A \langle j(t)| \\ &= U_A(t) \rho_A(0) U_A(t)^+ \end{aligned} \quad (71-1)$$

بنابراین $U_A(t)$ تحول زمانی ماتریس چگالی را معین می‌کند.

به خصوص در پایه‌هایی که $\rho_A(0)$ قطری است، داریم:

$$\rho_A(t) = \sum_a P_a U_A(t) |\psi_a(0)\rangle_A \langle \psi_a(0)| U_A(t) \quad (72-1)$$

معادله (۷۲-۱) نشان می دهد که تحول ρ_A کاملاً با تفسیر آنسامبل سازگار است. هر حالت در آنسامبل در زمان تعیین شده به وسیله $U_A(t)$ نتیجه می شود. اگر حالت $|0\rangle$ با احتمال P_0 در زمان صفر رخ دهد، $|\psi_a(t)\rangle$ با احتمال P_a در زمان بعدی رخ می دهد. از طرف دیگر کاملاً واضح است که معادله (۷۲-۱) فقط وقتی که فرض کنیم سیستم A و B با هامیلتونی جفت شده نیستند، به کار می رود.

۱-۵- تجزیه اشمیت

یک حالت خالص دو قسمتی می تواند در یک شکل استاندارد که خیلی مفید است نشان داده شود که تجزیه اشمیت نام دارد.

برای دست یافتن به این شکل باید توجه کرد که یک بردار دلخواه در $H_A \otimes H_B$ می تواند به صورت زیر بسط داده شود:

$$|\psi\rangle_{AB} = \sum_{i,\mu} a_{i\mu} |i\rangle_A |\mu\rangle_B \equiv \sum |i\rangle_A |\tilde{i}\rangle_B \quad (73-1)$$

در اینجا $\{|\tilde{i}\rangle_B\}$ به ترتیب پایه های متعامد H_A و H_B هستند که برای بدست آوردن طرف دوم در رابطه (۷۳-۱) تعریف می کنیم:

$$|\tilde{i}\rangle_B \equiv \sum_{\mu} a_{i\mu} |\mu\rangle_B \quad (74-1)$$

توجه شود که لازم نیست از ابتدا $|\tilde{i}\rangle_B$ متعامد یا نرمالیزه باشد.

فرض می کنیم که پایه های $\{|\tilde{i}\rangle_B\}$ طوری انتخاب شده اند که ρ_A در آن قطری باشد، یعنی داریم:

$$\rho_A = \sum_i P_i |i\rangle_A \langle i| \quad (75-1)$$

همچنین می توان ρ را با انجام یک رد جزئی محاسبه کرد:

$$\rho_A = \text{tr}_B (|\psi\rangle_{AB} \langle \psi|) =$$

$$\begin{aligned}
&= \text{tr}_B \left(\sum_{ij} |i\rangle_{AA} \langle j| \otimes |\tilde{i}\rangle_{BB} \langle \tilde{j}| \right) \\
&= \sum_{ij} {}_B \langle \tilde{j} | \tilde{i} \rangle_B (|i\rangle_{AA} \langle j|)
\end{aligned} \tag{76-1}$$

که تساوی فوق را با توجه به رابطه زیر بدست آورديم:

$$\begin{aligned}
\text{tr}_B (|\tilde{i}\rangle_{BB} \langle \tilde{j}|) &= \sum_k {}_B \langle k | \tilde{i} \rangle_{BB} \langle \tilde{j} | k \rangle_B \\
&= \sum_k {}_B \langle \tilde{j} | k \rangle_B {}_B \langle k | \tilde{i} \rangle_B = {}_B \langle \tilde{j} | \tilde{i} \rangle_B
\end{aligned} \tag{77-1}$$

که $\{\tilde{i}\}_{B}$ یک پایه متعامد برای H_B است. با مقایسه معادلات (75-1) و (76-1) می بینيم که:

$${}_B \langle \tilde{j} | \tilde{i} \rangle_B = P_i \delta_{ij} \tag{78-1}$$

بنا براین ثابت شد که $\{\tilde{i}\}_{B}$ ها متعامد هستند. بردارهای متعامد را به صورت زیر می نویسیم:

$$|i'\rangle_B = P_i^{-\frac{1}{2}} |i\rangle_B \tag{79-1}$$

(می توانيم فرض کنيم که $P_i \neq 0$ ، چون معادله فوق را فقط برای i های ظاهر شده در معادله (75-1)

احتياج داريم)، بنابراین بسط زیر را بدست می آوريم:

$$|\psi\rangle_{AB} = \sum_i \sqrt{P_i} |i\rangle_A |i'\rangle_B \tag{80-1}$$

که برحسب پایه های متعامد ویژه H_A و H_B است. معادله فوق تجزيه اشمييت حالت خالص دو قسمتی

است. هر حالت خالص دو قسمتی می تواند به اين شكل بيان شود، اما پایه ها باید به حالت

خالص که بسط داده می شود، وابسته باشند. به طور همزمان نمی توان $|\psi\rangle_{AB}$ و $|\varphi\rangle_{AB}$ متعلق به

را با استفاده از پایه های متعامد يکسان برای H_A و H_B به شكل معادله (80-1) بسط داد.

با استفاده از معادله (80-1) می توان رد جزئی روی H_A معين کرد تا بدست بياوريم:

$$\rho_B = \text{tr}_A (|\psi\rangle_{AB} \langle \psi|) = \sum_i P_i |i'\rangle_B \langle i'| \tag{81-1}$$

می بینيم که ρ_A و ρ_B مقادير ویژه غير صفر يکسانی دارند.

به صورت کلی می توان تجزیه اشمیت را به صورت زیر بیان کرد:

اگر $|\psi\rangle_{AB}$ یک حالت خالص از سیستم مرکب AB باشد به طوریکه $\{|i\rangle_A\}$ و $\{|i\rangle_B\}$ بردارهای پایه

متعامد آن باشند داریم:

$$|\psi\rangle_{AB} = \sum_i \lambda_i |i\rangle_A |i\rangle_B \quad (82-1)$$

به طوریکه λ_i ها اعداد حقیقی مثبت هستند و شرط $\sum_i \lambda_i^2 = 1$ را برآورده می کنند. این اعداد

ضرایب اشمیت نام دارند.

۱-۵-۱- درهم تنیدگی:

به هر حالت $|\psi\rangle_{AB}$ خالص دو قسمتی می توان یک عدد صحیح مثبت به نام عدد اشمیت مربوط ساخت، که این عدد تعداد مقادیر ویژه غیر صفر در ρ_A (یا ρ_B) می باشد. بنابراین تعداد جملات در تجزیه اشمیت بر حسب این عدد می باشد. بر حسب این مقدار می توانیم درهم تنیدگی برای یک حالت خالص دو قسمتی را تعریف کنیم. $|\psi\rangle_{AB}$ درهم تنیده (غیرقابل تفکیک) است اگر عدد اشمیت λ بزرگتر از یک باشد، در غیر اینصورت حالت جداپذیر (قابل تفکیک) است.

بنابراین یک حالت خالص دو قسمتی جداپذیر یک حاصلضرب تansوری مستقیم از حالت‌های خالص در H_A و H_B است که به صورت زیر می باشد:

$$|\psi\rangle_{AB} = |\varphi\rangle_A \otimes |\chi\rangle_B \quad (83-1)$$

بنابراین ماتریسهای چگالی تحول یافته $|\chi\rangle_B$ و $|\varphi\rangle_A$ $\rho_A = |\varphi\rangle_A \langle \varphi|$ و $\rho_B = |\chi\rangle_B \langle \chi|$ خالص هستند. هر حالت را که نتوان به صورت حاصلضرب تansوری مستقیم نشان داد، حالت درهم تنیده است، و ماتریس های چگالی ρ_A و ρ_B حالت‌های آمیخته هستند.

یکی از اهداف اصلی ما درک بهتر درهم تنیدگی است. اگر $|\psi\rangle_{AB}$ جداپذیر باشد، به صراحت نمی توان گفت که زیر سیستم های A و B به هم وابسته نیستند. دو اسپین در حالت جدا پذیر زیر

$$|\uparrow\rangle_A |\uparrow\rangle_B \quad (84-1)$$

مطمئناً به هم مربوطند. هر دو اسپین یک جهت یکسان دارند. اما ارتباط بین A و B در یک حالت درهم تنیده، با وقتی که در حالت جداپذیر هستند خصوصیات متفاوتی دارد. مهمترین تفاوت این است که درهم تنیدگی نمی تواند به صورت منطقه‌ای ایجاد شود. تنها راه برای اینکه A و B درهم تنیده باشند این است که دو زیر سیستم مستقیماً با هم برهمنکنش داشته باشند.

می توانیم معادله (۱-۸۴) را بدون اینکه اسپینهای A و B با هم برخورد کنند بدست آوریم. احتیاج داریم که یک پیام کلاسیکی به دو تهیه کننده اسپین (آلیس و باب) بفرستیم و به هر دو آنها بگوییم که یک اسپین در جهت محور Z تهیه کنند. اما تنها راه برای اینکه حالت معادله (۱-۸۴) را به یک حالت درهم تنیده مثل حالت زیر تبدیل کنیم:

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \left(|\uparrow\rangle_A |\uparrow\rangle_B + |\downarrow\rangle_A |\downarrow\rangle_B \right) \quad (1-85)$$

این است که یک تبدیل یکانی پیوسته بر روی حالت به کار ببریم. تبدیل یکانی موضعی به شکل $U_A \otimes U_B$ ، و اندازه‌گیری انجام شده به وسیله آلیس یا باب، نمی تواند عدد اشمیت حالت دو کیوبیتی را افزایش دهد، بدون اینکه چگونگی بحث و انجام آن توسط آلیس و باب اهمیت داشته باشد. با درهم تنیده کردن دو کیوبیت باید آنها را به هم برسانیم و اجازه دهیم تا با یکدیگر برهمنکنش داشته باشند.

۱-۶- نکاتی درباره آنسامبل و ماتریس‌های چگالی

۱-۶-۱- تحدب:

ابتدا یادآوری می‌کنیم که عملگر ρ که در فضای هیلبرت اثر می‌کند، اگر خصوصیات زیر را داشته باشد عملگر چگالی است:

۱- ρ عملگر خودالحاقی باشد.

۲- ρ غیر منفی باشد.

$$. tr(\rho) = 1 - ۳$$

اگر دو ماتریس چگالی ρ_1 و ρ_2 داشته باشیم می‌توانیم یک ماتریس چگالی دیگر که ترکیب خطی محدب آنها است ایجاد کنیم:

$$\rho(\lambda) = \lambda\rho_1 + (1-\lambda)\rho_2 \quad (86-1)$$

این رابطه برای هر λ که شرط $0 \leq \lambda \leq 1$ را برآورده کند برقرار است. به راحتی می‌بینیم که $(\lambda)\rho$ دو شرط ۱ و ۳ را برآورده می‌کند و فقط باید شرط ۲ را بررسی کنیم.

$$\langle \psi | \rho(\lambda) | \psi \rangle = \lambda \langle \psi | \rho_1 | \psi \rangle + (1-\lambda) \langle \psi | \rho_2 | \psi \rangle \geq 0 \quad (87-1)$$

$\langle \rho \rangle$ مطمئناً غیر منفی است، چون $\langle \rho_1 \rangle$ و $\langle \rho_2 \rangle$ غیر منفی هستند. بنابراین نشان دادیم که در یک فضای هیلبرت N بعدی H ، عملگرهای چگالی یک زیر مجموعه محدب از فضای برداری حقیقی ماتریس‌های هرمیتی $N \times N$ است. (در صورتی به یک زیر مجموعه از یک فضای برداری محدب گفته می‌شود که مجموعه شامل بخش خطی مستقیم باشد که هردو نقطه در مجموعه را به هم ارتباط دهد).

بیشتر عملگرهای چگالی می‌توانند به صورت یک مجموع از عملگرهای دیگر به راه‌های مختلف بیان شوند. اما حالات خالص ممکن نیست که به صورت یک جمع محدب از دو حالت دیگر بیان شوند.

یک حالت خالص $|\psi\rangle\langle\psi| = \rho$ در نظر بگیرید و $|\psi_\perp\rangle$ را یک بردار متعامد $\langle\psi_\perp|\psi\rangle = 0$ فرض کنید. می‌تواند به صورت معادله (۸۶-۱) بسط داده شود داریم:

$$\langle \psi_\perp | \rho | \psi_\perp \rangle = 0 = \lambda \langle \psi_\perp | \rho_1 | \psi_\perp \rangle + (1-\lambda) \langle \psi_\perp | \rho_2 | \psi_\perp \rangle \quad (88-1)$$

چون سمت راست تساوی مجموع دو جمله غیر منفی است و چون مجموع صفر است پس هر دو جمله باید صفر باشند. اگر λ مخالف صفر یا یک باشد، نتیجه می‌گیریم که ρ_1 و ρ_2 بر $|\psi_\perp\rangle$ عمود هستند اما چون $\langle\psi_\perp|\psi\rangle$ می‌تواند هر بردار عمود بر $|\psi\rangle$ باشد، نتیجه می‌گیریم که:

$$\rho_1 = \rho_2 = \rho \quad (89-1)$$

بردارهایی در یک زیر مجموعه محدب که نمی‌توانند به صورت یک ترکیب خطی از دیگر بردارهای مجموعه بیان شوند، نقاط اکسترمال مجموعه نامیده می‌شوند. نشان می‌دهیم که فقط حالتهای خالص

نقاط اکسترمال مجموعه ماتریس‌های چگالی هستند. تنها حالت‌های خالص نقاط اکسترمال هستند، چون هر حالت آمیخته می‌تواند به صورت $\sum_i |i\rangle\langle i| = \rho$ در پایه‌هایی که قطری هستند نوشته شود، و بنابراین یک مجموعه محدب از حالت‌های خالص است.

این نوع ساختار را قبلًا در کره بلاخ دیدیم. عملگرهای چگالی یک کره در مجموعه سه بعدی از ماتریس‌های 2×2 با رد واحد هستند. کره مجموعه محدب است و نقاط روی مرز نقاط اکسترمال هستند. به طور مشابه عملگرهای چگالی $N \times N$ یک زیرمجموعه محدب از مجموعه ماتریس‌های هرمیتی $(-N^2)$ بعدی با رد واحد هستند و نقاط اکسترمال مجموعه حالت‌های خالص هستند.

۲-۶-۱- تهیه یک آنسامبل:

تحدب مجموعه ماتریس‌های چگالی یک تفسیر فیزیکی ساده و روشن دارد. فرض می‌کنیم تهیه آنسامبل با تهیه یکی از دو حالت ممکن توافق داشته باشد. با احتمال λ حالت ρ_1 تهیه شده و با احتمال $(1-\lambda)$ حالت ρ_2 تهیه شده است. با محاسبه مقدار چشیداشتی هر مشاهده پذیر M روی هر دو انتخاب، متوسط را حساب می‌کنیم و نتیجه اندازه‌گیری کوانتمی به صورت زیر است :

$$\begin{aligned} \langle M \rangle &= \lambda \langle M \rangle_1 + (1-\lambda) \langle M \rangle_2 \\ &= \lambda \text{tr}(M\rho_1) + (1-\lambda) \text{tr}(M\rho_2) \\ &= \text{tr}(M\rho(\lambda)) \end{aligned} \quad (90-1)$$

اگر حالت $(\lambda)\rho$ به جای آنها تهیه شود از آنچه که بدست می‌آوریم همه مقادیر چشیداشتی غیر قابل تشخیص هستند. بنابراین یک روش معلوم برای تهیه هر ترکیب محدب از حالت‌های ρ_1 و ρ_2 داریم که روش شناخته شده برای تهیه ρ_1 و ρ_2 است. برای تهیه حالت آمیخته روش‌های گوناگونی وجود دارد ولی برای تهیه هر حالت خالص یک روش وجود دارد. هر حالت خالص یک ویژه حالت از چند مشاهده پذیر است. یعنی برای حالت $| \psi \rangle\langle \psi | = \rho$ ، اندازه‌گیری تصویر $E = |\psi\rangle\langle \psi|$ تضمین می‌کند که نتیجه یک را داشته باشیم. چون ρ تنها حالتی است که نتیجه اندازه‌گیری E با احتمال 100% یک باشد، هیچ راهی وجود ندارد که این خاصیت مشاهده پذیر را با انتخاب یکی از چند روش تهیه ممکن تولید

کند. بنابراین تهیه حالت خالص واضح است، اما تهیه یک حالت آمیخته مبهم است.

۱-۶-۳- علت ابهام در تهیه حالت آمیخته :

چون ρ می‌تواند به صورت یک مجموع از حالت‌های خالص نشان داده شود توجه خود را به این سوال محدود می‌کنیم. یک عملگر چگالی در چند روش به صورت یک مجموع محدب از حالت‌های خالص بیان می‌شود؟ یا به صورت ریاضی ρ در چند روش به صورت مجموعی از حالت‌های اکسترمال نوشته می‌شود؟

یک حالت آمیخته از یک کیوبیت در نظر می‌گیریم:

$$\rho = \frac{1}{2} I \quad (91-1)$$

در واقع این حالت می‌تواند به صورت یک آنسامبل از حالت‌های خالص در راه‌های متنوع تهیه شود. برای مثال:

$$\rho = \frac{1}{2} |\uparrow_z\rangle\langle\uparrow_z| + \frac{1}{2} |\downarrow_z\rangle\langle\downarrow_z| \quad (92-1)$$

بنابراین اگر هر یک از حالت‌های $|\uparrow_z\rangle$ یا $|\downarrow_z\rangle$ را با احتمال $\frac{1}{2}$ تهیه کرده باشیم ρ را بدست می‌آوریم. اما همچنین داریم:

$$\rho = \frac{1}{2} |\uparrow_x\rangle\langle\uparrow_x| + \frac{1}{2} |\downarrow_x\rangle\langle\downarrow_x| \quad (93-1)$$

و بنابراین اگر هر یک از حالت‌های $|\uparrow_x\rangle$ یا $|\downarrow_x\rangle$ را با احتمال $\frac{1}{2}$ تهیه کرده باشیم ρ را بدست می‌آوریم. پس تهیه روش‌هایی که انکارناپذیر هستند متفاوت است، ولی هیچ راهی وجود ندارد که تفاوت را با مشاهده کردن اسپین بیان کند.

به طور عمومی تر، نقطه واقع در مرکز کره بلاخ مجموعی از هر دو نقطه متقارن درون کره است، که

تهیه حالت‌های $|\uparrow_{\hat{n}}\rangle$ یا $|\downarrow_{\hat{n}}\rangle$ هر یک با احتمال $\frac{1}{2}$ رخ می‌دهد که $I = \rho$ را تولید خواهد کرد.

تنها در حالتی که ρ دارای بیشتر از دو یا چند ویژه مقدار تبھگن باشد، راههای واضحی برای تولید ρ از یک آنسامبل حالت‌های خالص متعامد دو طرفه وجود خواهد داشت. اما این دلیل خوبی نیست که توجه خود را به آنسامبل حالت‌های خالص متعامد دو طرفه محدود کنیم. ممکن است ما یک نقطه

درونو کره بلاخ در نظر بگیریم :

$$\rho(\vec{P}) = \frac{1}{2}(I + \vec{P} \cdot \vec{\sigma}) \quad (94-1)$$

که $1 < |\vec{P}| < 0$ است. همچنین این رابطه می‌تواند به صورت زیر بیان شود:

$$\rho(\vec{P}) = \lambda\rho(\hat{n}_1) + (1-\lambda)\rho(\hat{n}_2) \quad (95-1)$$

اگر $P = \lambda\hat{n}_1 + (1-\lambda)\hat{n}_2$ باشد. (به عبارت دیگر اگر \vec{P} در هر مکانی بر روی خط ارتباط قرار بگیرد، نقاط \hat{n}_1 ، \hat{n}_2 بر روی کره‌اند).

این ابهام بزرگ طبیعی در تهیه یک حالت کوانتمومی آمیخته یکی از خصوصیات ویژه اطلاعات کوانتمومی است که به شدت با توزیع احتمال کلاسیکی مغایرت دارد. مثلاً یک حالت از یک توزیع احتمال برای یک تک بیت کلاسیکی در نظر بگیرید. این دو توزیع اکسترمال به صورتی هستند که صفر یا یک هر کدام با احتمال ۱۰۰٪ رخ می‌دهد. هر توزیع احتمالی برای این بیت یک مجموع محدب از این دو نقطه اکسترمال است. به طور مشابه اگر N حالت ممکن وجود داشته باشد، N توزیع احتمال وجود دارد و هر توزیع احتمال یک تجزیه واحد به اکسترمال اول دارد.

۴-۶-۱- ارتباط سریعتر از نور:

حال به دیگاه قبلی که یک حالت مخلوط از سیستم A رخ می‌دهد چون A با سیستم B درهم تنیده است بر می‌گردیم، به علاوه مفاهیم تهیه مبهم حالت‌های آمیخته را در نظر می‌گیریم. اگر کیوبیت A ماتریس چگالی زیر را داشته باشد:

$$\rho_A = \frac{1}{2}|\uparrow_z\rangle_{AA}\langle\uparrow_z| + \frac{1}{2}|\downarrow_z\rangle_{AA}\langle\downarrow_z| \quad (96-1)$$

این ماتریس چگالی باید از یک حالت خالص دو قسمتی در هم تنیده $|\psi\rangle_{AB}$ با تجزیه اشمیت زیر اینداد شده باشد:

$$|\psi\rangle_{AB} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(|\uparrow_z\rangle_{AA} \langle \uparrow_z| + |\downarrow_z\rangle_{AA} \langle \downarrow_z| \right) \quad (\text{eq-1})$$

بنابراین شرح آنسامبل ρ_A در حالیکه $\frac{1}{2} \left| \uparrow_z \right\rangle_A \left\langle \downarrow_z \right|$ هر یک با احتمال تهییه شده‌اند می‌تواند

با انجام یک اندازه‌گیری از کیوبیت B بدست بیاید. کیوبیت B را در پایه $\left\{ \begin{array}{c} \uparrow \\ z \end{array} \right\}_B, \left\{ \begin{array}{c} \downarrow \\ z \end{array} \right\}_B$ اندازه

می‌گیریم؛ اگر نتیجه \uparrow_z بدهست باید \uparrow_z را تهیه کرده ایم و اگر نتیجه \downarrow_z بدهست باید

را تهیه کرده‌ایم.

اما در این حالت چون ρ_A مقادیر ویژه تبھگن دارد، پایه اشمیت یکتا نیست. همزمان می‌توانیم تبدیل یکانی را روی کیوبیتهای A و B (U را با A و U^* را با B) بدون اصلاح کردن حالت خالص دو قسمتی

$|\psi\rangle_{AB}$ به کار بریم. بنابراین برای هر بردار سه بعدی واحد \hat{n} و $|\psi\rangle_{AB}$ یک تجزیه اشمیت به شکل

$$|\psi\rangle_{AB} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(|\uparrow_{\hat{n}}\rangle_A |\uparrow_{\hat{n}'}\rangle_B + |\downarrow_{\hat{n}}\rangle_A |\downarrow_{\hat{n}'}\rangle_B \right) \quad (9.1-1)$$

آنسمبلی از دو حالت خالص بفهمیم: می بینیم که با اندازه‌گیری کیوبیت B در یک پایه مناسب می‌توانیم هر تفسیر از ρ_A را به صورت

حال با دانستن این خاصیت مکانیسمی برای ارتباط سریعتراز نور پیشنهاد می‌کنیم. فرض کنید کپی‌های زیادی از $_{AB}|\psi\rangle$ تهیه شده‌اند. فرض آلیس همه کیوبیتهای A را به یک کوهکشان دیگر می‌برد و باب همه کیوبیتهای B را روی زمین نگه می‌دارد. وقتی که باب می‌خواهد یک پیام یک بیتی به آلیس بفرستد، یک مقیاس اندازه‌گیری σ_1 یا σ_3 را برای همه اسپینهایش انتخاب می‌کند. بنابراین اسپین‌های آلیس در یکی از آنسامبل‌های $\{\left| \uparrow_x \right\rangle_A, \left| \downarrow_x \right\rangle_A, \left| \uparrow_z \right\rangle_A, \left| \downarrow_z \right\rangle_A\}$ تهیه می‌شوند.

اندازه می گیرد تا ببیند که از آنسامبل تهیه شده می باشد. اما به راحتی عیب این طرح آشکار است. دو روش تهیه اسپینها مطمناً تفاوت دارند، هر دو آنسامبل توسط ماتریس چگالی M_A یکسان توضیح داده شده‌اند. بنابراین هیچ اندازه‌گیری ممکنی وجود ندارد تا آلیس بتواند دو آنسامبل را تشخیص بدهد، و هیچ راهی برای آلیس وجود ندارد تا بگوید باب چه عملی را انجام داده است. پیام غیر قابل خواندن است. چرا دو روش تهیه که انجام شد متفاوتند؟ با تردید فرض کردیم که باب هر یک از دو کار زیر را انجام دهد:

۱. باب همه اسپینها یاش را در امتداد محور \hat{z} اندازه بگیرد.
۲. باب همه اسپینها یاش را در امتداد محور \hat{x} اندازه بگیرد.

باب سپس به آلیس با تلفن بین کهکشانی صحبت می کند. باب به آلیس نمی گوید که کار (۱) یا (۲) را انجام داده بود، اما به آلیس نتایج تمام اندازه‌گیری‌ها یاش را که مثلاً اسپین اول بالا و اسپین دوم پایین بود و یا غیره را می گوید. حال آلیس هر یک از کارهای (۱) یا (۲) را روی اسپین‌های خود انجام می دهد. اگر آلیس و باب هر دو در امتداد یک محور اندازه‌گیری کرده باشند، آلیس می فهمد که نتایج تک تک اندازه‌گیری هایش با آنچه که باب فرستاده است توافق دارد. اما اگر آلیس و باب در امتداد محورهای (متعامد) متفاوت اندازه‌گیری کنند، پس آلیس خواهد فهمید که هیچ ارتباطی بین نتایج او و باب نیست. حدود نیمی از اندازه‌گیری هایش با اندازه‌گیری‌های باب توافق دارد و نیمی دیگر اینگونه نیست. اگر باب قول دهد که کار (۱) یا (۲) را انجام دهد و اندازه‌گیری هایش را به گونه‌ی دیگر انجام ندهد، پس آلیس متوجه می شود که عمل باب نسبت به عمل او متفاوت است (حتی اگر باب به او چیزی نگوید) و خیلی زود یکی از اندازه‌گیری‌های او مخالف با آنچه که باب انجام داده است می شود. اگر همه اندازه‌گیری هایشان با هم توافق داشته باشد، اگر اسپین‌های زیادی اندازه‌گیری شوند، آلیس با آمار خیلی بالا اطمینان خواهد داشت که او و باب در امتداد یک محور یکسان اندازه‌گیری کرده‌اند. بنابراین آلیس روشی را انجام می‌دهد تا دو روش تهیه اسپین باب را تشخیص دهد. اما در این حالت مطمئناً ارتباط سریعتر از نور وجود ندارد. زیرا آلیس قبل از اینکه بتواند آزمون خود را انجام دهد، تلفن باب را دریافت می کند. [1, 2]

فصل دوم:

معرفی کیت های کلاسیکی و کوانتومی

معرفی گیت های کلاسیکی و کوانتومی

۱-۲- مقدمه

اطلاعات کامپیوتري اطلاعات پایه‌ای هستند که به صورت داده‌های دیجیتالی پردازش می‌شوند. برای پردازش این داده‌ها به یک کامپیوتر نیاز داریم که توسط مجموعه دستورالعمل‌هایی که برنامه نویسی نامیده می‌شوند، داده را پردازش کنند. داده‌های ورودی و خروجی برحسب واحدهای اساسی بیان می‌شوند که بیت نام دارد.

در کامپیوتراهای کلاسیکی تمام اطلاعات به شکل رشته‌ای از متغیرهای ۰ و ۱ ذخیره می‌شوند و پردازش داده‌ها از هر نوع که باشد چیزی جز انجام اعمال منطقی روی این رشته‌ها نیست. هر نوع پردازش اطلاعات یک سلسله توابع پشت سرهم است که روی یک رشته ورودی انجام می‌شود. تمام این توابع را می‌توان با ترکیب مقدماتی که تنها روی یک بیت یا دو بیت اثر می‌کنند ساخت، که هر کدام از این توابع مقدماتی را اصطلاحاً گیت می‌نامند.

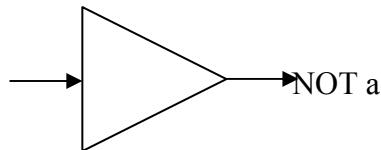
یک کامپیوتر الکترونیکی شامل صدها و هزارها میلیون گیت می‌باشد و هر کدام از این گیت‌ها فرآیند مربوط به خود را انجام می‌دهند. می‌توان گیت‌ها را همانند جعبه‌های سیاه کوچک با ورودی‌های خاص و خروجی‌های متناسب در نظر گرفت.

۲-۲ - گیت‌های کلاسیکی

گیت‌های کلاسیکی براساس تعداد ورودی‌ها طبقه‌بندی می‌شوند که شامل گیت‌های تک ورودی و گیت‌های دو ورودی هستند.

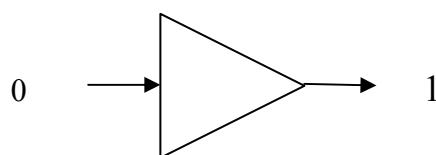
۱-۲-۲ - گیت های تک ورودی:

۱- گیت NOT



این گیت مقدار ورودی را از ۰ به ۱ و بالعکس تغییر می دهد.

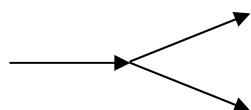
مثال :



$$NOT(0) = 1 \oplus 0 = \text{mod}\left(\frac{0+1}{2}\right) = 1 \quad (1-2)$$

۲- گیت FANOUT (کپی) :

این گیت شامل یک ورودی و دو خروجی است که شاخه بیت ورودی را به دو شاخه بیت خروجی که حاصل دو بیت مشابه با بیت ورودی است، تبدیل می کند.



۳- گیت ERASE :

این گیت بیت ورودی را با صفر جایگزین می کند.

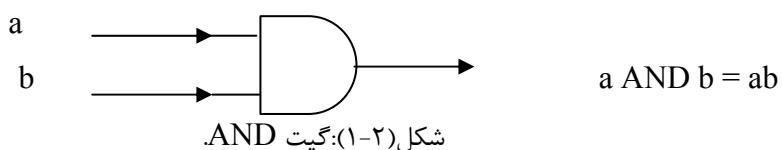
$$a \longrightarrow \times 0$$

۲-۲-۲ - گیت های دو ورودی :

۱- گیت AND

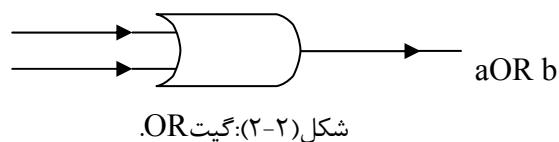
شامل دو ورودی و یک خروجی است، خروجی یک است تنها اگر هر دو ورودی یک باشند در غیر این صورت، خروجی برابر صفر می باشد.
عملیات ریاضی آن مانند حاصل ضرب است.

$$aANDb = ab \quad (2-2)$$



۲- گیت OR

شامل دو ورودی و یک خروجی است. تنها اگر ورودی ها صفر باشند، خروجی صفر است و در غیر این صورت خروجی برابر یک خواهد شد.



۳- گیت XOR

گیت XOR با عملیات ریاضی زیر مشخص می شود.

$$aXORb = a \oplus b \quad (3-2)$$

بنابراین خروجی برابر یک خواهد شد، اگر تنها یکی از ورودی ها صفر و دیگری یک باشد یعنی ورودی ها متفاوت باشند. در غیر این صورت خروجی صفر خواهد شد.
گیت های دو ورودی را می توان توسط جدول زیر نمایش داد:

جدول ۱-۲: نمایش گیت ورودی.

a	b	AND	OR	XOR
0	0	0	0	0
0	1	0	1	1
1	0	0	1	1
1	1	1	1	0

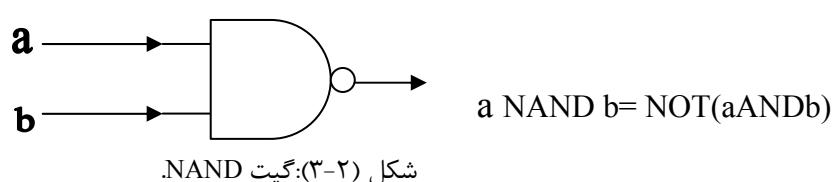
با استفاده از جدول فوق براحتی می‌توان نشان داد که:

$$a \text{OR} b = (a \text{AND} b) \text{XOR} (a \text{XOR} b) \quad (4-2)$$

یعنی گیت OR به صورت ترکیبی از گیت های AND و XOR ساخته شود.

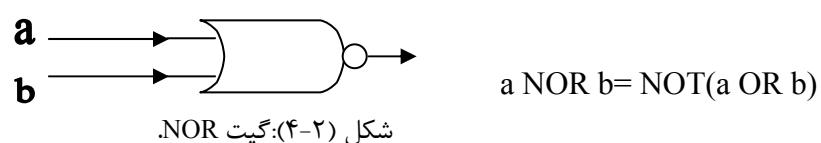
: NAND - ۴ گیت

این گیت شامل دو ورودی و یک خروجی است که عمل آن درست بر عکس عمل گیت AND می باشد.



: NOR - ۵ گیت

این گیت هم بر عکس گیت OR عمل می کند.



محاسبات کلاسیکی با استفاده از گیت های فوق انجام می شود اما جالب این جاست که بدانیم که برای محاسبات به همه گیت های فوق نیاز نداریم، چون می توان گیت های دیگر را از گیت های ERASE و FANOUT و NAND بدست آورد.

۳-۲ - محاسبات برگشت پذیر^۱

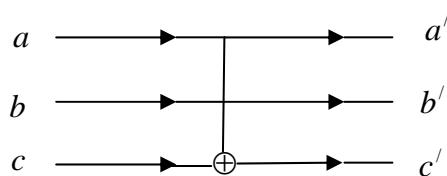
می توان ورودی گیت های NOT و FANOUT را از خروجی های گیت بدست آورد. در حالی که این عمل برای سایر گیت های کلاسیک امکان پذیر نمی باشد. می توان گفت که گیت های NOT و FANOUT برگشت پذیرند و تنها گیت های کلاسیکی برگشت پذیر می باشند. در گیت های برگشت ناپذیر کلاسیکی خروجی یک بیت کمتر از ورودی دارد.

در مقایسه گیت های کلاسیکی با گیت های کوانتومی باید گفت که همه گیت های کوانتومی برگشت پذیر هستند. می توانیم گیت های کلاسیکی برگشت پذیر بسازیم که ایده اصلی این کار، کپی کردن تعدادی از بیت های ورودی به بیت های خروجی است.

با گیت Toffoli می توان گیت های برگشت پذیر کلاسیکی را شبیه سازی کرد.

۱-۳-۲ - گیت Toffoli

این گیت شامل سه ورودی و سه خروجی است.



$$c' = c \oplus ab, b' = b, a' = a$$

چون $c = c' \oplus a'b'$, $b = b'$, $a = a'$ بیت ورودی ممکن است با عقب برگشتن از بیت های خروجی ساخته شوند.

¹- reversible

برای $c' = 0, b = c = 0$ یک گیت Toffoli مانند گیت برگشت پذیر ERASE عمل می کند.

به ازاء $b = 1$ $c' = 0, c = 0, b = 1$ مشابه گیت FANOUT عمل می کند.

و اگر $b = 1$ و $c = 1$ و $c' = 1 \oplus a = NOTa$ که معادل با گیت NOT است.

به ازاء $b = 1$ و $c = 1$ و $c' = c \oplus a = aXORc$ را داریم.

و نهایتاً به ازا $c = 0$ به $c' = ab = aANDb$ مشابه گیت برگشت پذیر AND عمل می کند.

۴-۲ - گیت های کوانتومی

گیت های کوانتومی تبدیل کننده بیت های کوانتومی هستند درست مشابه گیت های کلاسیکی که بیت های کلاسیکی را تغییر می دهند.

مستلزم این عمل تحول زمانی سیستم کوانتومی است که بربط قوانین مکانیک کوانتومی این عمل با

عملگر یکانی توصیف می شوند. بنابراین هر گیت کوانتومی با یک عملگر یکانی U متناظر است.

چنانچه یک گیت کوانتومی روی یک حالت چند کیوبیتی اختیاری اثر کند ، داریم:

$$|\psi_{in}\rangle \rightarrow |\psi_{out}\rangle = U|\psi_{in}\rangle \quad (5-2)$$

گیت های کوانتومی همیشه برگشت پذیر هستند و حالت های ورودی را می توان از حالت های خروجی باسازی کرد.

هر تحول یکانی برگشت پذیر است بنابراین:

$$|\psi_{in}\rangle \rightarrow U^\dagger |\psi_{out}\rangle \quad (6-2)$$

U عملگر یکانی است یعنی بزرگی و طول حالت را تغییر نمی دهد. بنابراین عملگر خطی و یکانی U

به صورت یک گیت کوانتومی توصیف می شود که می تواند بر پایه های اصلی کیوبیت های

منفرد $\langle 0|, \langle 1|$ اعمال شود.

۱-۴-۲ - گیت های کوانتومی منفرد:

۱- گیت کوانتومی (X) NOT

مشابه گیت کلاسیکی NOT ، برای گیت کوانتومی NOT داریم:

$$|0\rangle \rightarrow |1\rangle, |1\rangle \rightarrow |0\rangle \quad (7-2)$$

که ماتریس یکانی X را برای آن تعریف می کنیم:

$$X = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (8-2)$$

که به صورت زیر عمل می کند:

$$X|0\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = |1\rangle \quad (9-2)$$

$$X|1\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = |0\rangle$$

۲- گیت Z :

برای گیت Z در پایه های محاسباتی داریم:

$$|0\rangle \rightarrow |0\rangle, |1\rangle \rightarrow -|1\rangle \quad (10-2)$$

که ماتریس یکانی آن به شکل زیر است:

$$Z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (11-2)$$

۳- گیت هادامارد^۱:

پایه های محاسباتی توسط عملگر گیت هادامارد به صورت زیر تعریف می شود :

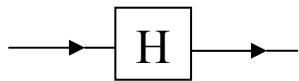
¹. Hadamard gate

$$\begin{aligned} |0\rangle &\rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle) \\ |1\rangle &\rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle - |1\rangle) \end{aligned} \quad (12-2)$$

ماتریس متناظر یکانی آن به صورت زیر است :

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \quad (13-2)$$

عموماً گیت هادامارد را با نماد زیر نمایش می دهیم :



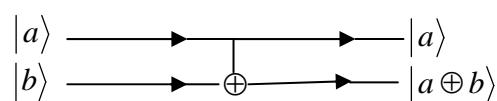
گیت Z و گیت H هیچ گونه مشابه کلاسیکی ندارند.

۲-۴-۲ - گیت های کوانتومی دوتایی:

۱ - گیت (C-NOT) CONTROLLED NOT

این گیت شامل دو کیوبیت ورودی است، کیوبیت ورودی بالایی را کیوبیت کنترل و کیوبیت ورودی

پایین را کیوبیت هدف می نامند و نماد این گیت به شکل زیر است :

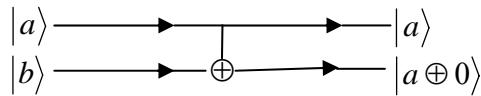


توجه شود که $a, b \in \{0,1\}$ هستند.

عمل ریاضی این گیت روی مدار فوق بیان شده است. ورودی هدف در صورتی که کنترل صفر باشد

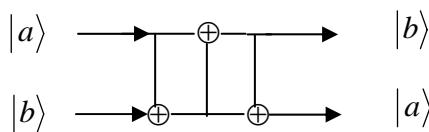
(a=0) تغییر نمی کند. اما اگر a=1 باشد، هدف تغییر می کند.

یک گیت کوانتومی بسیار مهم است، اگر $b=0$ باشد گیت C-NOT به مانند کپی عمل می کند.



$$|a, o\rangle = |a\rangle|0\rangle = |a\rangle \otimes |0\rangle \xrightarrow{C-NOT} |a\rangle|a\rangle = |a, a\rangle \quad (14-2)$$

یک نمونه از کاربردهای گیت C-NOT در زیر نشان داده شده است که یک جفت از بیت های کوانتومی را در پایه محاسباتی، عوض می کند.



عمل ریاضی این نمودار به صورت زیر انجام می شود.

$$\begin{aligned} & |a, b\rangle \rightarrow |a, a \oplus b\rangle \rightarrow |(a \oplus b) \oplus a, a \oplus b\rangle \\ & = |b, (a + b)\rangle \rightarrow |b, b + (a + b)\rangle = |b, a\rangle \end{aligned} \quad (15-2)$$

بنابراین مکان a ، b با هم عوض می شود.

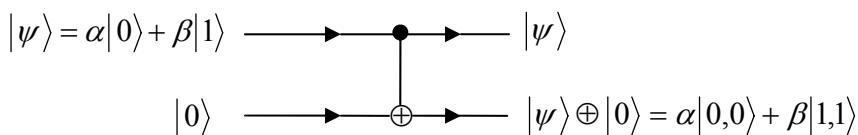
ماتریس یکانی متناظر با عملگر گیت C-NOT به صورت زیر بیان می شود.

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad (16-2)$$

اگر کیوبیت کنترل یک حالت کوانتومی کلی باشد به طوری که:

$$|\psi\rangle = \alpha|0\rangle + \beta|1\rangle \quad , \quad \alpha^2 + \beta^2 = 1 \quad (17-2)$$

و کیوبیت هدف $|0\rangle$ باشد طبق تعریف گیت C-NOT و با توجه به مدار زیر خواهیم داشت :



$$|\psi\rangle|0\rangle = (\alpha|0\rangle + \beta|1\rangle)|0\rangle = \alpha|0,0\rangle + \beta|1,0\rangle \xrightarrow{C-NOT(gate)} \alpha|0,0\rangle + \beta|1,1\rangle \quad (18-2)$$

حال اگر کیوبیت هدف هم یک حالت کلی مانند $|\psi\rangle$ باشد :

$$|\psi\rangle|\psi\rangle = \alpha^2|0,0\rangle + \beta^2|1,1\rangle + \alpha\beta|0,1\rangle + \beta\alpha|1,0\rangle \quad (19-2)$$

این در صورتی مشابه حالت پیش است که $\alpha = 0$ یا $\beta = 0$ باشد، یعنی اگر کیوبیت های ورودی، حالت های پایه محاسباتی باشد.

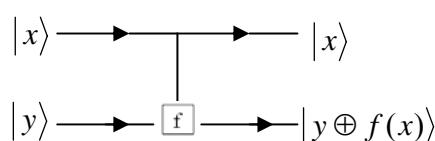
با این وجود نمی توان مدارها و گیت های پیچیده تر را برای کپی کردن یک حالت کوانتومی دلخواه به کار ببریم که این نتیجه به عنوان قضیه No-cloning مطرح می شود.
بنابراین قضیه کپی شدن برای حالت های پایه راست هنجار امکان پذیر است نه برای هر حالت کوانتومی دلخواه.

مثال:

$$\begin{aligned} |\psi\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle) \\ |\psi\rangle &= |0\rangle_x \end{aligned} \quad (20-2)$$

۲ - گیت (f-gate) Function

گیت کوانتومی دوتایی مهمی دیگر است که شامل دو ورودی و دو خروجی است.



تعمیمی از گیت C-NOT است و مانند آن عمل می کند با این تفاوت که کیوبیت هدف با تابعی از کیوبیت کنترل ، مدول ۲ می شود.

$$f : \{0,1\} \rightarrow \{0,1\}$$

$$|x, y\rangle \rightarrow |x, y \oplus f(x)\rangle \quad (21-2)$$

اگر $x = f(x)$ باشد با گیت C-NOT متناظر است.

به ازای $y=0$ خواهیم داشت:

$$|x, 0\rangle \xrightarrow{f-gate} |x, f(x)\rangle \quad (22-2)$$

اگر کیوبیت کنترل در حالت دلخواه $\psi = \alpha|0\rangle + \beta|1\rangle$ باشد نتیجه به صورت زیر است:

$$|\psi\rangle|10\rangle = \alpha|0,0\rangle + \beta|1,0\rangle \rightarrow \alpha|0, f(0)\rangle + \beta|1, f(1)\rangle \quad (23-2)$$

هر کسی ممکن است فکر کند که گیت های کوانتومی شبیه گیت های کلاسیکی هستند. برای مثال

گیت هادامارد حالت $|0\rangle$ را به $\frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle)$ تبدیل می کند. که اندازه گیری این حالت هر کدام از

مقادیر ۰ و ۱ را با احتمال $\frac{1}{2}$ مشخص می کند. این درست شبیه یک گیت کلاسیکی است که نتیجه

۰ و ۱ را هر کدام با احتمال $\frac{1}{2}$ تولید می کند. به هر حال این تصور با به کار بردن دومین گیت

هادامارد که حالت گذشته را با اطمینان به $|0\rangle$ تغییر خواهد داد، برطرف می شود.

عموماً حالت هادامارد $\frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle)$ یک حالت خالص است که به وسیله ماتریس دانسیته

در پایه محاسبات بیان می شود، چون خروجی گیت احتمال کلاسیک یک حالت آمیخته با ماتریس

دانسیته $\frac{1}{2}\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ است.

NO-Cloning - ۵ - ۲

یکی از ویژگی های حالت های کوانتومی که مفاهیم تعمیمی را در محاسبات کوانتومی به همراه دارد

قضیه No- Cloning می باشد. به این معنی که نمی توان از یک حالت کوانتومی E نشناخته، کپی گرفت و یا به عبارتی همانندسازی انجام داد که از نتایج خطی بودن مکانیک کوانتومی بدست می آید. برای اثبات آن کافی است که فرض کنیم که یک حالت را روی خودش نگاشت بدھیم در این صورت

برای حالت دلخواه $|\psi\rangle$ داریم:

$$|\psi\rangle \rightarrow |\psi\rangle \otimes |\psi\rangle \quad (24-2)$$

و همین طور برای حالت دلخواه $|\varphi\rangle$ هم بدست خواهیم آورد:

$$|\varphi\rangle \rightarrow |\varphi\rangle \otimes |\varphi\rangle \quad (25-2)$$

چون تبدیل باید خطی باشد بنابراین به راحتی نشان داده می شود که:

$$|\psi\rangle \oplus |\varphi\rangle \rightarrow |\psi\rangle \otimes |\psi\rangle + |\varphi\rangle \otimes |\varphi\rangle \quad (26-2)$$

از طرفی $|\psi\rangle + |\varphi\rangle$ را می شود معادل یک حالت کلی $|\chi\rangle$ در نظر گرفت که طبق آن داریم:

$$\begin{aligned} |\chi\rangle &= |\psi\rangle + |\varphi\rangle \\ &\rightarrow |\chi\rangle \rightarrow |\chi\rangle \otimes |\chi\rangle = (|\psi\rangle + |\varphi\rangle) \otimes (|\psi\rangle + |\varphi\rangle) \end{aligned} \quad (27-2)$$

با توجه به دو فرمول فوق داریم:

$$|\psi\rangle \otimes |\psi\rangle + |\varphi\rangle \otimes |\varphi\rangle \neq (|\psi\rangle + |\varphi\rangle) \otimes (|\psi\rangle + |\varphi\rangle) \quad (28-2)$$

بنابراین کپی کردن از $|\psi\rangle + |\varphi\rangle$ مردود اعلام می شود. درکل حالت های متعامد را جدا می کنیم ، می توان از حالت های پایه کپی بدست بیاوریم اما از بر هم نهی حالت های پایه نمی توان کپی برداشت.

در این صورت یا روی سیتم اولیه اندازه گیری خواهیم داشت که در این صورت برهم نهی از بین خواهد رفت، یا این که حالتی را تولید کنیم که حالت اولیه و کپی در هم تنیده می شود. [3, 4]

فصل سوم:

معرفی محاسبات کوانتومی

معرفی محاسبات کوانتومی

۱-۳- تعریف

همان طور که می دانیم می توانیم اعداد صحیح را بر حسب کیوبیت ها نمایش دهیم. فرض کنید می خواهیم یک عدد صحیح بین صفر و ۷ را در یک رجیستر از کیوبیت ها بنویسیم. اگر این رجیستر کلاسیکی باشد برای نوشتن این اعداد به سه بیت احتیاج داریم. در یک سیستم بر مبنای ۲ یک عدد بین صفر و ۷ می تواند در نمایش در مبنای دو به صورت یک رشته از سه رقم شامل صفر و یک نمایش داده شود. یک رجیستر کلاسیکی که این اعداد را نشان می دهد یکی از ۸ پیکر بندی زیر را در خود ذخیره خواهد کرد:

$$0 = \{000\}, 1 = \{001\}, 2 = \{010\}, \dots, 7 = \{111\} \quad (1-3)$$

ولی در یک سیستم کوانتومی سه کیوبیتی یکی از اعداد صفرتا ۷ به صورت یک حالت ذخیره می شوند.

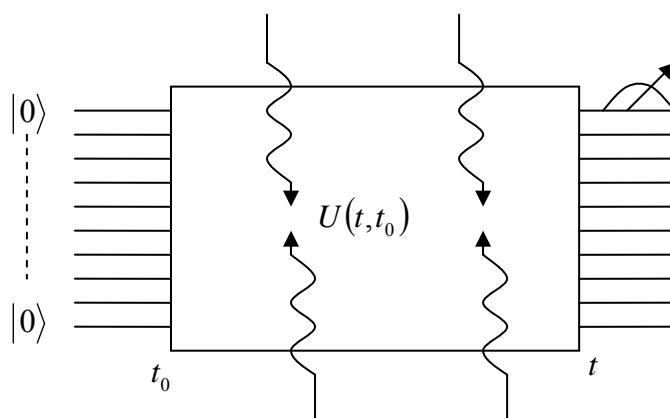
برای مثال: این اعداد به صورت ۸ حالت سه کیوبیتی زیر نشان داده می شوند.

$$0 \equiv |000\rangle, 1 = |001\rangle, 2 = |010\rangle, 3 = |011\rangle, 4 = |100\rangle, 5 = |101\rangle, 6 = |110\rangle, 7 = |111\rangle \quad (2-3)$$

در نمایش فوق نمایش ضرب تانسوری را حذف کرده ایم. برای مثال حالت $|101\rangle$ نمایش ساده شده $H_C, H_B, H_A |1_A \otimes 0_B \otimes 1_C\rangle$ است. که کیوبیتهاي A, B و C به صورت یک بردار در فضای هیلبرت استفاده هستند. از $|x\rangle$ که $x=0, 1, \dots, 7$ است برای مشخص کردن یکی از هشت حالت (۲-۳) می کنیم. برای مثال $|101\rangle = |5\rangle$. تعمیم این نمایش به n کیوبیت سخت نیست. نمایش یک عدد کوچکتر از $N=2^n$ به n کیوبیت نیاز دارد و $|x\rangle$ یک بردار حالت را با $0 \leq X \leq 2^n - 1$ مشخص می کند.

پایه‌هایی از فضای هیلبرت $H^{\otimes n}$ که با استفاده از بردارهای $\langle x |$ عمود بر هم ساخته شده اند، پایه‌های محاسباتی نامیده می‌شوند. چون ما می‌توانیم یک ترکیب خطی از هشت حالت (۲-۳) بسازیم، پس می‌توانیم نتیجه بگیریم که در یک زمان حالت‌های برداری یک سیستم سه اسپینی به ما اجازه می‌دهد 8^{2^n} عدد را ذخیره کنیم، در حالی که اگر n اسپین در فضای هیلبرت n بعدی استفاده شوند می‌توانیم 2^n عدد را در یک زمان ذخیره کنیم. اما اگر برای مثال اسپین‌های $\frac{1}{2}$ برای پشتیبانی فیزیکی از کیوبیت‌ها استفاده شده باشند، یک اندازه‌گیری از سه اسپین در طول محور O_Z لزوماً یکی از هشت حالت (۲-۳) را می‌دهد. اطلاعات مهمی را در دسترس داریم، اما وقتی که سعی می‌کنیم که آنها را عملی کنیم، نمی‌توانیم در یک اندازه‌گیری در یک سیستم کلاسیکی به بهترین شکل عمل کنیم. چون اندازه‌گیری فقط یکی از هشت حالت را به ما می‌دهد و همه را در یک زمان نمی‌دهد. بنابراین ضروری است که بیشتر کار کنیم تا احتمالات یک کامپیوتر کوانتومی را نتیجه بگیریم و الگوریتم‌هایی که برای آن مؤثر هستند را پیدا کنیم. حال ما توضیح طرح واری از اصول تابع کامپیوتر کوانتومی بیان می‌کنیم.

محاسبات انجام شده بر روی یک کامپیوتر کوانتومی به صورت طرح در شکل (۱-۳) نشان داده شده است.



شکل (۱-۳): طرح عمده از محاسبات کوانتومی. کیوبیتی در حالت $|0\rangle$ فراهم شده اند. آنها تحت یک تحول یکانی در فضای $H^{\otimes n}$ از زمان $t=t_0$ تا زمان t بوسیله یک عملگر یکانی $U(t, t_0)$ در $H^{\otimes n}$ مشخص می‌شوند.

که n کیوبیت در زمان $t=t_0$ در حالت $\langle 0 |$ تهیه شده‌اند. این مرحله آماده سازی سیستم کوانتومی است، و بردار حالت اولیه وابسته به یک فضای هیلبرت $H^{\otimes n}$ می‌باشد. این مرحله اولیه یک عملیات یونیتاری نیست. اما یک اندازه‌گیری تصویری و یک فرآیند اتلاف کننده است. کیوبیت‌ها تحت یک تحول کوانتومی یکانی بیان شده توسط یک عملگر یکانی $u(t,t_0)$ در فضای هیلبرت $H^{\otimes n}$ عمل می‌کنند که عملیات توضیح داده شده را انجام می‌دهد. برای مثال در یک تابع، مشکلات تجربی باعث دوری کردن از هر بر هم کنش با محیط می‌باشد، زیرا پدیده ناهمدوسی تحول یکانی را می‌سازد. همانطور که از قبل می‌دانیم، اگر یک بر هم کنش با محیط وجود داشته باشد، تحول یکانی در فضای هیلبرت اتفاق می‌افتد که از $H^{\otimes n}$ بزرگتر است، زیرا این شامل درجه آزادی محیط اطراف کیوبیت‌ها است. برهم کنش‌ها با میدان کلاسیکی خارجی با تحول یکانی سازگار هستند و آنها نیازمند این هستند که کیوبیت‌ها را با مهارت به وسیله نوسان Rabi اداره کنند. اولین تحول کوانتومی کامل شده یک اندازه‌گیری بروی کیوبیت‌ها (یا روی یک دسته از کیوبیت‌ها) در زمان t در مرتبه‌ای که محاسبات بدست می‌آیند می‌باشد. یک نکته مهم این است که حالت محاسبات نمی‌تواند در فاصله زمانی t_0 و t مشاهده شود، چون هر اندازه‌گیری ممکن است تحول یکانی را تغییر دهد: جعبه $u(t,t_0)$ از شکل (۳-۱) یک جعبه سیاه است که نباید با آن مداخله کرد. کیوبیت‌ها در ورودی و خروجی اندازه‌گیری شده‌اند، اما داخل جعبه اندازه‌گیری نشده‌اند. نکته ضروری دیگر این است که تحول یکانی برگشت پذیر است؛ اگر ما بردار حالت را در زمان t بدانیم، ما می‌توانیم دوباره بردار حالت را در زمان t_0 با استفاده از $u^{-1}(t,t_0)=u(t_0,t)$ بدست بیاوریم.

۲-۳- محاسبات برگشت پذیر

عبور از حالت کیوبیت اولیه در $t=t_0$ به حالت کیوبیت نهایی در t توسط یک عملیات برگشت پذیر اتفاق می‌افتد، و الگوریتم‌های کامپیوت کوانتومی حتماً باید برگشت پذیر باشند. این حالتی با الگوریتم‌های استفاده شده بر روی کامپیوترهای کلاسیکی که برگشت ناپذیرند نیست، و بنابراین بعداً نمی‌توانند مستقیماً با کامپیوترهای کوانتومی جابجا شوند. بیشتر گیتهای منطقی معمولی برگشت

نایپذیرند. زیرا آنها مربوط به یک تبدیل (۲ بیت \leftrightarrow ۱ بیت) هستند، و حالت نهایی یک حالت تکبیتی NAND اجازه نمی دهد تا نمونه مطابق اصل از حالت دویتی اولیه انجام شود. برای مثال، گیت

$$X \uparrow Y = 1 \oplus XY \quad (3-3)$$

که \oplus باقیمانده تقسیم بر ۲ است. نتیجه می دهد که:

$$(00) \rightarrow 1, (01) \rightarrow 1, (10) \rightarrow 1, (11) \rightarrow 0$$

و دانستن حالت نهایی اجازه نمی دهد که حالت ورودی دوباره ساخته شود. همانطور که می دانیم گیتهای NAND و COPY برای ساختن هر مدار منطقی مناسب هستند. یک سوال جالب این است که به هر حال همه عملیات های منطقی معمولی می توانند بر روی کامپیوترهای کلاسیکی به طور برگشت پذیر انجام شوند.

این سوال که در ابتدا فقط از لحاظ نظری جالب بود، در ابتدا توسط لانداور^۱ و بنت^۲ دو تن از دانشمندانی که بر روی این مسئله کار می کردند مطرح شد. آنها شگفتزده بودند که چگونه می توان یک محاسبه را بدون اتلاف انرژی انجام داد؟ در حقیقت، اطلاعات لزوماً به وسیله تعدادی پشتیبان فیزیکی حمل می شوند. بنت با استفاده از این تحقیق بعد از چند قرن سرانجام توانست یک حل رضایت‌بخش از پارادوکس ماکسول بدست بیاورد.

مطابق لانداور، یک عملیات شامل عملیات های برگشت نایپذیر شبیه اتلاف یک بیت اطلاعات در یک عملیات NAND، حداقل به اندازه‌ی یک آنتروپی ترمودینامیکی $K_B \ln 2$ بر بیت هزینه دارد. که محیط می شود که T دمای مطلق کامپیوتر است. در حال حاضر این یک مسئله آکادمیک است. زیرا برای یک PC واقعی انرژی پراکنده شده به انرژی تولید شده، تقریباً $\Delta E \approx 500 K_B T$ است که واقعاً به علت مصرف الکتریکی است. و بنابراین ما هیچ کجا نزدک $K_B T$ نیستیم. اما، ممکن است که این پرسش از نظر اهمیت کاربردی بعضی وقتها در آینده پیش بیاید. انرژی پراکنده شده بر مبنای عملیات

¹. Landauer

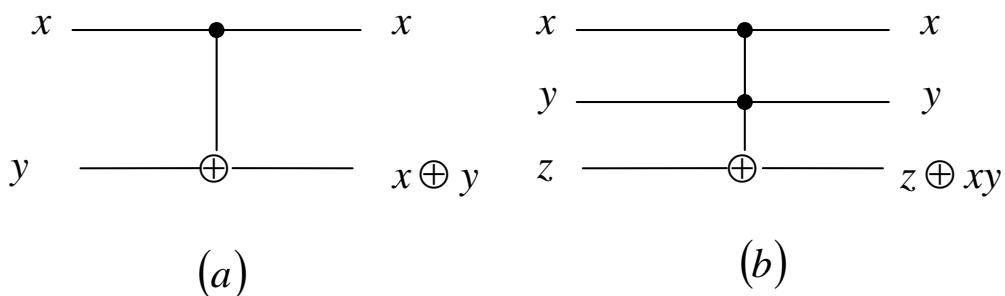
². Bennett

منطقی از نظربرگی در طی ۵۰ سال به اندازه ده مرتبه کاهش داشته است، بنابراین ممکن است که $K_B T$ محدود شده به ۱۰ یا ۱۵ سال مربوط باشد.

دلیل حقیقی برای جذابیت محاسبات برگشت پذیر امکان جابجایی الگوریتم های کلاسیکی، با محاسبات کوانتومی است. به طوری که اشاره کردیم، جابجا کردن مستقیم امکان پذیر است، زیرا محاسبه کوانتومی برگشت پذیر است، و بنابراین عملیات NAND باید به وسیله یک عملیات برگشت پذیر معادل جایگزین شود.

همچنین ضروری است که معادل عملیات COPY بدون اینکه تضادی با قضیه no-cloning داشته باشد، وقتی که جابجایی نسخه کوانتومی گیتها را می سازد پیدا شود. این می تواند با استفاده از دو گیت اصلی انجام شود. گیت CNOT و گیت TOFFOLI (شکل ۲-۳). اگر بیت هایی که به گیت C-NOT وارد می شوند (x, y) باشند، که x بیت کنترل و y بیت هدف^۱ است.

عمل گیت C-NOT روی بیت هدف به حالت بیت کنترل بر طبق طرح زیر وابسته است:



شکل (۲-۳): (a) گیت Toffoli نقطه سیاه بیتهای کنترل و دایره ها بیتهای هدف را نشان می دهند.

$$CNOT(x, y) \rightarrow (x, x \oplus y) \quad (3-3)$$

گیت C-NOT بیت x را کپی می کند اگر $y=0$ و اگر $y=1$ باشد به X می برد، و به طور برگشت پذیر معادل به عملیات copy است. این عمل برگشت پذیر است، چون یک رابطه یک به یک بین حالت اولیه و نهایی وجود دارد. عملیات C-NOT یک جایگشت ساده از بردارهای پایه است. (بخش ۴-۳ را ببینید). این عمل می تواند با استفاده از یک گیت تک بیتی نشان داده شود.

^۱. target

$$X \rightarrow 1 \oplus X \quad \text{يا} \quad X \rightarrow -X \quad (4-3)$$

و گیت C-NOT، ممکن است فقط تابعهای خطی را ایجاد کند اگر ما خودمان را به عملیات های کلاسیکی محدود کنیم. اگر (x, y) بیتهاي اوليه و نهايی باشند می‌توان نشان داد که:

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda \\ \mu \end{pmatrix} \quad (5-3)$$

که $\mu, \alpha, \beta, \gamma, \delta$ ضرایب عددی هستند. ضروری است که یک گیت جمعی به نام گیت Toffoli معروفی کنیم که یک گیت با سه بیت ورودی و سه بیت خروجی است. دو تا از آنها بیتهاي کنترل (x, y) و دیگری یک بیت هدف z است:

$$Toffoli : (x, y, z) \rightarrow (x, y, z \oplus xy) \quad (6-3)$$

غیر خطی بودن گیت از عامل xy آشکار است. اگر $z=1$ باشد، گیت Toffoli عملیات NAND را به طور برگشت پذیر انجام می‌دهد. گیت Toffoli می‌تواند با دوباره برگشت پذیر ساختن همه مدارهای منطقی کلاسیکی استفاده شود. گیت Toffoli یک گیت جهانی برای همه عملیات های منطق بولین است.

۳-۳- گیت‌های منطق کوانتمومی

عموماً تحول کوانتمومی یک تبدیل یکانی در فضای هیلبرت $H^{\otimes n}$ بعدی $H^{\otimes n}$ از n کیوبیت است. عموماً گیت منطق کوانتمومی یک ماتریس $2^n \times 2^n$ یکانی است که در فضای هیلبرت $H^{\otimes n}$ عمل می‌کند. یک قضیه از جبر خطی که ما بدون اثبات آن را شرح می‌دهیم به ما اجازه می‌دهد که خودمان را به عملیات بر روی یک و دو کیوبیت محدود کنیم.

قضیه: هر تبدیل یکانی در $H^{\otimes n}$ می‌تواند به یک حاصلضرب از گیتهاي CNOT و تبدیلات یکانی بر روی یک کیوبیت تجزیه شود.

همان طور که قبلاً توضیح داده شد، یک عملیات بر روی کیوبیت منفرد نمی‌تواند یک تبدیل یکانی عمومی از $H^{\otimes n}$ تولید کند زیرا هر عملیات یک شکلی از حاصلضرب تا نسوری دارد.

$$U = U^{(1)} \otimes U^{(2)} \otimes \dots \otimes U^{(n)} \quad (7-3)$$

ضروری است که عملیات غیر بدیهی بر روی حداقل دو کیوبیت انجام دهیم تا یک تبدیل یکانی عمومی بدست آوریم. قضیه فوق تضمین می‌کند که این کار مناسب است. این قضیه یک قضیه حیاتی است. و عموما راه آسانتر این است که گیتهای منطق کوانتومی برای یک مسئله داده شده، بدون استفاده از این قضیه آشکارا تولید شوند. نمایش گیت C-NOT به صورت ماتریس 4×4 مفید است. عملیات C-NOT بر حسب کیوبیت‌ها مربوط می‌شود به تبدیل:

$$|00\rangle \rightarrow |00\rangle, |01\rangle \rightarrow |01\rangle, |10\rangle \rightarrow |11\rangle, |11\rangle \rightarrow |10\rangle$$

در پایه‌های $\{|00\rangle, |01\rangle, |10\rangle, |11\rangle\}$ نمایش ماتریسی به صورت زیراست:

$$CNOT = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & \sigma_x \end{pmatrix} \quad (8-3)$$

در این شکل واضح است که C-NOT نمی‌تواند یک حاصلضرب تا نسوری باشد. تعمیم یافته گیت 2×2 گیت Control-U(CU) است. که ماتریس σ_x به وسیله یک ماتریس U یکانی یکانی 2×2 گیت C-NOT جایگزین می‌شود.

$$CU = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & U \end{pmatrix} \quad (9-3)$$

گیت CU بیت هدف را اگر $x=0$ بدون تغییر رها می‌کند و اگر $x=1$ باشد. آن را به صورت

$$|y\rangle = U|y\rangle \quad (10-3)$$

تغییر می‌دهد. گیت CU می‌تواند با شروع از گیت C-NOT تولید شود (شکل (3-3)).

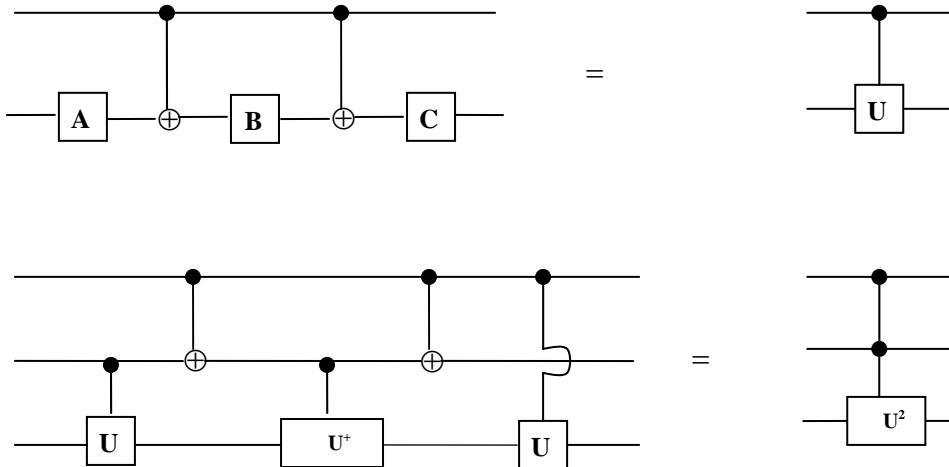
ضروری است که سه عملگر A، B و C یکانی را به شکل زیر پیدا کنیم:

$$CBA = I \quad , \quad C\sigma_x B\sigma_x A = U \quad (11-3)$$

در فیزیک کوانتومی گیت Toffoli ممکن است از گیتهای CU و گیتهای CNOT (شکل (3-3)) با

$$\sqrt{\sigma_x} = \frac{1}{1+i} \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix} \quad (U = \sqrt{\sigma_x})$$

و معادله زیر تولید شود:

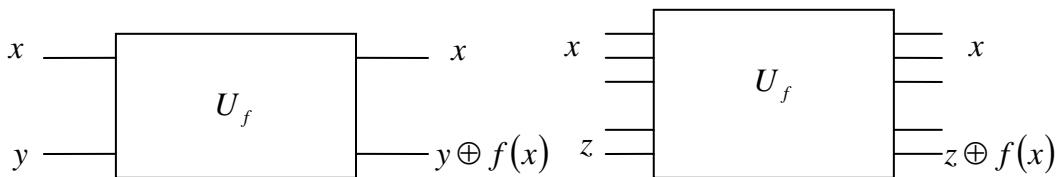


شکل (۳-۳): ساختن گیت CU و گیت Toffoli. نمودارها از چپ به راست خوانده می شوند و حاصل ضرب عملگرها از راست به چپ عمل می کند.

که در فیزیک کلاسیک ممکن نیست، چرا که عملیات $\sqrt{\sigma_x}$ وجود ندارد. در مقابل حالت کلاسیکی ضروری نیست که گیت Toffoli رابه طور آشکار با تولید کردن آنسامبلی از مدارهای منطقی برگشت پذیر معرفی می کنیم. از نتیجه بخش ۲-۳ می بینیم که اگر یک مدار منطقی کلاسیکی در دسترس داشته باشیم اجازه می دهد که یک تابع $f(x)$ محاسبه شود. پس می توانیم بر حسب نیاز یک مدار کوانتومی به تعداد گیت‌ها تولید کنیم.

حال می دانیم که یک مدار منطقی کوانتومی وجود دارد که می تواند یک تابع $f(x)$ را ارزیابی کند، برای مثال، با جابجا کردن یک الگوریتم کلاسیکی، می توانیم ایده های اساسی هم ارزی کوانتومی (توازی کوانتومی) را قرار دهیم. از دو رجیستر استفاده خواهیم کرد. یک رجیستر ورودی که بیتهاي مورد نیاز X را ذخیره می کند و یک رجیستر خروجی که بیتهاي مورد نیاز (x) را ذخیره می کند. برای ساده شدن بحث، با حالتی که رجیستر ورودی یک رجیستر تک بیتی است شروع می کنیم، به طوری که رجیستر خروجی هم تک بیتی است. یک تبدیل U_f (شکل (۴-۳)) می سازیم که عملیات زیر را انجام دهد.

$$(x, y) \xrightarrow{U_f} (x, y \oplus f(x)) \quad (12-3)$$



شکل (۴-۳): ساخت U_f ۲ کیوبیتی. (a) $(n+m)$ کیوبیتی.

اگر مقدار اولیه $y=0$ باشد. به طور خلاصه داریم:

$$(x, 0) \xrightarrow{U_f} (x, f(x))$$

یک سوال وجود دارد که چرا به سادگی تبدیل $x \rightarrow f(x)$ را انجام نمی‌دهیم. پاسخ این است که اگر رابطه بین x و $f(x)$ یک به یک نباشد، تبدیل نظیر نمی‌تواند یکانی باشد. و بنابراین برای یک الگوریتم کوانتومی مناسب نیست. بر عکس این آسان است که خودمان را قانع کنیم که U_f یکانی است، زیرا یک اتحاد مربع است.

$$(x, [y \oplus f(x)]) \xrightarrow{U_f} (x, [y \oplus f(x)] \oplus f(x)) = (x, y) \quad (13-3)$$

به علت اینکه برای هر $f(x) \oplus f(x) = 0, f(x) = 0, f(x) \neq 0$ است. عملیات U_f یک بردار پایه را به دیگری تبدیل می‌کند. چون $I = U_f^2$ این ارتباط فقط می‌تواند یک تغییر جایگشت چهار بردار پایه باشد، و بنابراین یک تبدیل یکانی است. در نماد گذاری عملگری:

$$U_f |x \otimes 0\rangle = |x \otimes f(x)\rangle, U_f |x \otimes y\rangle = |x \otimes [y \oplus f(x)]\rangle \quad (14-3)$$

اجازه دهید تا حالت $|0\rangle_x$ را با یک گیت هادامارد H به کار ببریم.

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \quad (15-3)$$

یا

$$H |0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle + |1\rangle)$$

$$H |1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0\rangle - |1\rangle)$$

حال اگر کیوبیت دوم در حالت $|0\rangle$ اولیه باشد بردار حالت نهایی دو کیوبیت، حالت جفت شده

زیراست:

$$|\psi\rangle = U_f |H0 \otimes 0\rangle = U_f \frac{1}{\sqrt{2}}(|0 \otimes 0\rangle + |1 \otimes 0\rangle) = \frac{1}{\sqrt{2}}(|0 \otimes f(0)\rangle + |1 \otimes f(1)\rangle) \quad (16-3)$$

بردار حالت $|\psi\rangle$ اطلاعات بر روی $f(0)$ و $f(1)$ را همزمان در بردارد، و محاسبات بردار $|\psi\rangle$ نیازمند

تعدادی عملیات به صورت $\langle U_f | 1 \otimes 0 \rangle$ یا $\langle 0 | U_f | 0 \otimes 0 \rangle$ به طور جداگانه است: U_f یک عملگر یکانی

است که به حالت برداری به کار رفته وابسته نیست.

۴-۳- الگوریتم دوچ^۱

همانطور که گفتیم $|\psi\rangle$ در معادله (16-3) اطلاعات بر روی $f(0)$ و $f(1)$ را همزمان دربر دارد، اما اگر

بخواهیم یک جدول از مقادیر معلوم $(x)f$ بسازیم، این کاربر روى یک کامپیوتر کلاسیکی هیچ فایده‌ای

ندارد. اما ممکن است این اتفاق بیافتد که فقط به اطلاعاتی احتیاج داشته باشیم که نیاز به ساختن

جدول مورد نظر نباشد. پس ممکن است که یک الگوریتم کوانتومی بتواند طوری رفتار کند که

اطلاعات موجود در $|\psi\rangle$ نتایج را با استفاده از عملیات کمتری از یک الگوریتم کلاسیکی بدست آورد.

چگونگی این کار را توضیح خواهیم داد.

برای مثال: الگوریتم دوچ می‌تواند با استفاده از مدار شکل (۳-۵) با رجیسترها و ورودی و خروجی

یک کیوبیتی درک شود. تابع نامعلوم $(x)f$ دو مقدار 0 یا 1 را می‌گیرد و می‌توانیم سوال زیر را مطرح

کنیم. آیا $f(1)=f(0)$ را داریم (یک تابع ثابت) یا $f(1) \neq f(0)$ (یک تابع بالانس شده) را داریم؟ اگر از

یک الگوریتم کلاسیکی استفاده می‌کردیم، باید $f(0)$ و $f(1)$ را محاسبه می‌کردیم و دو مقدار را با هم

مقایسه کنیم. اما اگر از یک کامپیوتر کوانتومی استفاده کنیم، این سوال می‌تواند در یک تک عملیات

پاسخ داده شود. یک مسئله معادل این بررسی سکه است: آیا دو طرف متفاوتند یا آنها یکسان هستند؟

کامپیوتر کوانتومی اجازه می‌دهد که این مقایسه را بدون نگاه کردن به دو طرف سکه در تکرار انجام

دهیم. این مثال البته برای هر کاربرد مقدماتی جالب است، اما ساده‌ترین مثال توازنی کوانتومی است.

¹. Deutch

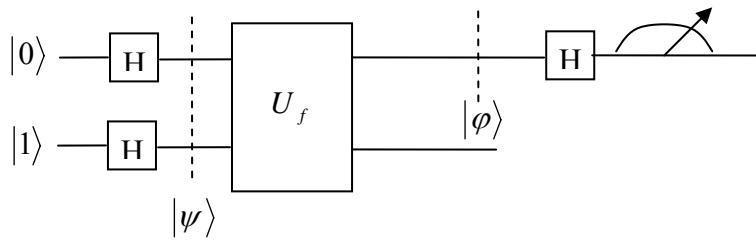
مدار شکل (۵-۳) حالت $|\psi\rangle$ را در ورودی جعبه U_f دارد، رجیستر ورودی در ابتدا در حالت $|0\rangle$ و رجیستر خروجی در حالت $|1\rangle$ قرار دارند.

$$|\psi\rangle = (H|0\rangle) \otimes (H|1\rangle) = \frac{1}{2}(|0\rangle + |1\rangle) \otimes (|0\rangle - |1\rangle) = \frac{1}{2} \left(\sum_{x=0}^1 |x\rangle \right) \otimes (|0\rangle - |1\rangle) \quad (17-3)$$

در (۱۶-۳) را در این حالت به کار می بریم که نتیجه زیر رامی دهد:

$$f(x) = 0 \Rightarrow (|0\rangle - |1\rangle) \rightarrow (|0\rangle - |1\rangle) \quad 1. \text{ اگر}$$

$$f(x) = 1 \Rightarrow (|0\rangle - |1\rangle) = (|1\rangle - |0\rangle) \rightarrow (|0\rangle - |1\rangle) \quad 2. \text{ اگر}$$



شکل (۵-۳): الگوریتم دوچ

یا به طور خلاصه:

$$(|0\rangle - |1\rangle) \rightarrow (-1)^{f(x)} (|0\rangle - |1\rangle) \quad (18-3)$$

حالت $U_f |\psi\rangle$ حاصلضرب تانسوری زیر است:

$$U_f |\psi\rangle = \frac{1}{2} \left(\sum_{x=0}^1 (-1)^{f(x)} |x\rangle \right) \otimes (|0\rangle - |1\rangle) \quad (19-3)$$

نتیجه خالص برای رجیستر ورودی به صورت زیر است:

$$|x\rangle \xrightarrow{U_f} (-1)^{f(x)} |x\rangle \quad (20-3)$$

در این حالت خاص جعبه U_f یک پیشگو^۱ نامیده می شود. توجه شود که رجیسترها ورودی و خروجی بعد از پیشگویی غیر جفت شده هستند. حالتی از کیوبیت رجیستر ورودی به صورت زیر است:

$$|\Phi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left((-1)^{f(0)} |0\rangle + (-1)^{f(1)} |1\rangle \right) \quad (21-3)$$

¹. oracle

قبل از اندازه‌گیری رجیستر ورودی، یک گیت هادامارد رابه کار می‌بریم (شکل ۵-۳) را ببینید:

$$\begin{aligned} H|\phi\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}} [(-1)^{f(0)}(|0\rangle + |1\rangle) + (-1)^{f(1)}(|0\rangle - |1\rangle)] = \\ &= \frac{1}{2} [(-1)^{f(0)} + (-1)^{f(1)}] |0\rangle + \frac{1}{2} [(-1)^{f(0)} - (-1)^{f(1)}] |1\rangle \end{aligned} \quad (22-3)$$

اگر اندازه‌گیری کیوبیت $|0\rangle$ را بدهد، پس $f(0)=f(1)$ ، یعنی تابع در ابتدا ثابت است. اگر $|1\rangle$ را بدهد، پس $f(1) \neq f(0)$ و تابع در ابتدا بالانس شده است. یک نکته مهم این است که توازنی کوانتومی اجازه می‌دهد که محاسبات صریح تابع $f(x)$ را کنار بگذاریم و اندازه‌گیری یک تک کیوبیت دو نتیجه ممکن را در بردارد. این روش را می‌توان به چند کیوبیت تعمیم داد.

۵-۳- تعمیم به $n+m$ کیوبیت

بحث فوق می‌تواند به یک رجیستر ورودی n کیوبیتی و یک رجیستر خروجی m کیوبیتی تعمیم داده شود که m تعداد بیت‌های مورد نیاز برای نوشتمن $f(x)$ است. برای مثال برای رجیستر ورودی $n=3$ قرار می‌دهیم. با استفاده از نماد گذاری $|x\rangle$ که x یکی از هشت عدد (در مبنای دو) زیر است:

$$|000\rangle, |001\rangle, |010\rangle, |011\rangle, |100\rangle, |101\rangle, |110\rangle, |111\rangle \quad (23-3)$$

ترفند خاص یک کامپیوتر کوانتومی این است که می‌توان یک ترکیب خطی از بردارهای پایه محاسباتی با استفاده از اپراتور H ساخت که در حالت خاص $n=3$ داریم:

$$|\Psi\rangle = H^{\otimes 3} |000\rangle = \frac{1}{\sqrt{8}} \sum_{x=0}^7 |x\rangle \quad (24-3)$$

که $H^{\otimes 3}$ ضرب تانسوری سه اپراتور H را مشخص می‌کند. به طور عمومی

$$H^{\otimes n} |0^{\otimes n}\rangle = \frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{x=0}^{2^n-1} x \quad (25-3)$$

که x نماد فشرده برای نمایش در مبنای دو عدد x و بردار حالت پایه محاسباتی $\langle x|$ است، که x نماد فشرده برای نمایش در مبنای دو مبنای دو x_0, x_1, \dots, x_{n-1} مقدار ۰ یا ۱ را می‌گیرند. اپراتور U_f با استفاده از تعمیم رابطه (۱۴-۳) به

صورت شکل (۴-۳)(b) تعریف می‌شود:

$$U_f |x \otimes z\rangle = |x \otimes [z \oplus f(x)]\rangle \quad (26-3)$$

که \oplus باقیمانده بر ۲ بدون انتقال به صفحه بعد است، برای مثال:

$$1101 \oplus 0111 = 1010$$

$$|x\rangle = |x_{n-1} \dots x_1 x_0\rangle \quad \text{به یاد داریم که:}$$

$$|z\rangle = |z_{n-1} \dots z_1 z_0\rangle$$

با ۱ یا ۰ x_i, z_i با این اطمینان که $U_f^2 = I$ و U_f ، که یک جایگشت ساده از 2^{n+m} بردار پایه،

یکانی است. اگر ما $|0^{\otimes m}\rangle$ را به صورت حالت اولیه رجیستر خروجی قرار دهیم. پس:

$$U_f |x \otimes 0^{\otimes m}\rangle = |x \otimes f(x)\rangle \quad (27-3)$$

اگر درنهایت H را با رجیستر ورودی در حالت $|0^{\otimes n}\rangle$ قبل از U_f به کار ببریم. بردار حالت نهایی

به صورت خطی زیر خواهد شد:

$$|\Psi_{fin}\rangle = U_f |(H^{\otimes n} 0^{\otimes n}) \otimes 0^{\otimes m}\rangle = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{x=0}^{2^n-1} |x \otimes f(x)\rangle \quad (28-3)$$

این بردار حالت در اصل شامل 2^n مقدار از تابع $f(x)$ است (همه آنها با هم متفاوت نیستند).

برای مثال اگر $n=100$ باشد، آن شامل تقریباً 10^{30} مقدار از $f(x)$ است که یک رشد نمایی حالت‌ها

است که به واقعه شگفت انگیز توازنی کوانتومی منجر می‌شود. البته یک اندازه گیری فقط می‌تواند

یکی از این مقادیر را بدهد. به طوری که در الگوریتم دوچ دیده ایم این، این هرگز ممکن نیست که

اطلاعات مفید درباره رابطه بین مقادیر $f(x)$ برای یک آنسامبل از مقادیر مختلف x را خارج کند، یک

کامپیوتر کلاسیکی باید $f(x)$ را برای همه این مقادیر x وابسته ارزیابی کند. [3, 4, 5]

فصل چهارم:

تبديل فوريه کو انتومي و کاربردهاي آن

تبدیل فوریه کوانتومی و کاربردهای آن

۱-۴- تعریف:

امروزه مهترین کشف در محاسبات کوانتومی این است که کامپیوترهای کوانتومی می‌توانند کارهایی که در کامپیوترهای کلاسیکی ممکن نیستند را به طور موثر انجام دهند. برای مثال پیدا کردن عوامل اول یک عدد n بیتی در بهترین الگوریتم‌های کلاسیکی شناخته شده به نام غربال میدان عددی نیازمند $\exp\left(\Theta\left(n^{\frac{1}{3}} \log^{\frac{2}{3}} n\right)\right)$ عملیات در زمان نوشتن می‌باشد که Θ مرتبه بزرگی عبارت است. این عدد تجزیه شده در ابتدا به صورت نمایی است. بنابراین تجزیه عموماً به عنوان یک مسئله سخت بر روی یک کامپیوتر کلاسیکی مطرح شده است. در مقابل، یک الگوریتم کوانتومی می‌تواند کار مشابه را با استفاده از $O(n^2 \log n \log \log n)$ عملیات انجام دهد. بنابراین یک کامپیوتر کوانتومی می‌تواند یک عدد نمایی را سریعتر از بهترین الگوریتم‌های کلاسیکی شناخته شده تجزیه کند. این نتیجه خود در حقیقت مهم است، اما شاید در مهمترین جنبه جالب در این مسئله، این سوال مطرح شود: چگونه مسائل دیگر که بر روی کامپیوتر کلاسیکی غیر عملی هستند، می‌توانند به طور مؤثر بر روی یک کامپیوتر کوانتومی انجام شوند؟

در این بخش تبدیل فوریه کوانتومی را بسط می‌دهیم، که از عوامل اصلی برای تجزیه کوانتومی و بسیاری از الگوریتم‌های کوانتومی جالب دیگر است. تبدیل فوریه کوانتومی، که شروع می‌کنیم، یک الگوریتم کوانتومی موثر برای انجام یک تبدیل فوریه از دامنه‌های مکانیک کوانتومی است. استفاده از

تبدیل فوریه بر روی داده های کلاسیکی سرعت کار کلاسیکی را بالا نمی برد. اما یک کارمهٔم که قادر است انجام دهد، تخمین فاز می باشد. تخمین ویژه مقادیر یک اپراتور یکانی تحت شرایط معین، در این بخش توضیح داده می شود. این مسئله اجازه می دهد تا چندین مسئله جالب دیگر شامل مسئله پیدا کردن مرتبه و مسئله تجزیه را حل کنیم. که دربخش ۳-۴ تو ضیح داده شده‌اند.

تخمین فاز همچنین می تواند با الگوریتم جستجوی کوانتومی ترکیب شود تا مسئله حل شمردن^۱ را با یک مسئله جستجو حل کند. تبدیل فوریه کوانتومی ممکن است استفاده شود تا مسئله زیر گروه مخفی را حل کند.

دیگر مسائل گفته شده بر روی یک کامپیوتر کلاسیکی سخت هستند.

۴-۲-تبدیل فوریه کوانتومی^۲

یکی از مفید ترین راه حل‌های یک مسئله در علم ریاضی یا کامپیوتر تبدیل آن به چند مسئله دیگر که حل آن را می دانیم است. چند تبدیل از این نوع وجود دارد که اغلب پیدا می شوند و بنابراین در خیلی مفاهیم سخت تبدیلات برای منظور خاص خودشان یاد گرفته می شوند. بزرگترین کشف از محاسبات کوانتومی چند تبدیل دارد که خیلی سریعتر بر روی یک کامپیوتر کوانتومی از یک کامپیوتر کلاسیکی می توانند محاسبه شوند. این کشف قادر می باشد که الگوریتم های سریعتر برای کامپیوترهای کوانتومی بسازد. یکی از این تبدیلات، تبدیل فوریه گسته است. در زبان ریاضی معمولی، تبدیل فوریه گسته بر روی یک بردار از اعداد مختلط به عنوان ورودی عمل می کند. که طول N از بردار پارامتر ثابتی است. در خروجی داده های تبدیل یافته، یک بردار x_0, x_1, \dots, x_{N-1} از اعداد مختلط y_0, \dots, y_{N-1} هستند، تبدیل فوریه با رابطه زیر تعریف می شود :

$$y_k \equiv \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{j=0}^{N-1} x_j e^{2\pi j \frac{k}{N}} |k\rangle \quad (1-4)$$

¹. counting solutions

². quantum fourier transform

تبدیل فوریه کوانتومی دقیقاً نظیر این تبدیل است، اگر چه نماد قراردادی برای تبدیل فوریه کوانتومی تا حدودی متفاوت است. تبدیل فوریه کوانتومی بر روی پایه‌های متعامد $\langle -N | \dots | 0 \rangle$ تعریف می‌شود و به صورت یک اپراتور خطی است که در زیر بر روی حالت‌های پایه عمل می‌کند:

$$| j \rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k=0}^{N-1} e^{2\pi i j \frac{k}{N}} | k \rangle \quad (2-4)$$

به صورت مشابه عملیات بر روی یک حالت دلخواه ممکن است به صورت زیر نوشته شود:

$$\sum_{j=0}^{N-1} x_j | j \rangle \rightarrow \sum_{k=0}^{N-1} y_k | k \rangle \quad (3-4)$$

که دامنه‌های y_k تبدیل فوریه گسسته از دامنه‌های x_j هستند. این یک شکل واضح از تعریف نیست، اما این تبدیل یک تبدیل یکانی است و بدین معناست که طول بردار ثابت است و بنابراین می‌تواند به صورت دینامیکی برای یک کامپیوتر کوانتومی انجام شود. یکانی بودن تبدیل فوریه را به وسیله ساختن یک مدار کوانتومی یکانی که تبدیل فوریه را محاسبه می‌کند اثبات خواهیم کرد. همچنین به آسانی می‌توانیم به طور مستقیم ثابت کنیم تبدیل فوریه یکانی است.

در زیر، $N=2^n$ قرار می‌دهیم، که n تعداد اعداد صحیح است، و پایه‌های $\langle -1 | 2^n, \dots, | 0 \rangle$ پایه‌های محاسباتی برای یک کامپیوتر کوانتومی n بیتی هستند.

مفید است که حالت $| j \rangle$ را با استفاده از نمایش در مبنای دو به صورت $j_n j_{n-1} \dots j_1 = j$ بنویسیم که به صورت فرمولی $j_n 2^0 + j_{n-1} 2^1 + \dots + j_1 2^{n-1} = j$ است. همچنین مفید است که نماد

$$o.j_l j_{l+1} \dots j_m \quad \text{را به عنوان نمایش اعشار در مبنای ۲،} \quad \frac{j_l}{2} + \frac{j_{l+1}}{4} + \dots + \frac{j_m}{2^{m-l+1}} \quad \text{قبول کنیم.}$$

با یک محاسبات جبری کوچک تبدیل فوریه کوانتومی می‌تواند به صورت نمایش حاصلضرب مفید زیر بدست بیاید:

$$| j_1, \dots, j_n \rangle \rightarrow \frac{(| 0 \rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_n} | 1 \rangle)(| 0 \rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_{n-1} j_n} | 1 \rangle) \dots (| 0 \rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 j_2 \dots j_n} | 1 \rangle)}{2^{\frac{n}{2}}} \quad (4-4)$$

این نمایش ضربی مفید است، چون حتی ممکن است این تعریف را تعریفی از تبدیل فوریه کوانتومی در نظر بگیرید. همان طور که به طور کوتاه بدست آورده‌یم با این نمایش می‌توان یک مدار کوانتومی مناسب ساخت که تبدیل فوریه را محاسبه کند. یک اثبات وجود دارد که تبدیل فوریه کوانتومی یکانی است، و بینشی با الگوریتم‌های بنashده بر روی تبدیل فوریه کوانتومی فراهم می‌کند. به صورت یک نتیجه وابسته تبدیل فوریه سریع کلاسیکی را بدست می‌آوریم. معادل نمایش ضربی (۴-۴) و تعریف (۲-۴) در زیر از تعدادی عملیات جبری مقدماتی نشان داده می‌شود که:

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k=0}^{N-1} e^{2\pi i \frac{jk}{N}} |k\rangle \quad \text{که} \quad N = 2^n$$

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_{k=0}^{2^n-1} e^{2\pi i \frac{jk}{2^n}} |k\rangle \quad (5-4)$$

$$j = j_1 2^{n-1} + j_2 2^{n-2} + \dots + j_{n-1} 2^1 + j_n 2^0$$

$$j = j_1 j_2 \dots j_n$$

$$0 \cdot j_l j_{l+1} \dots j_m = \frac{j_l}{2} + \frac{j_{l+1}}{4} + \dots + \frac{j_m}{2^{m-l+1}}$$

چون تمام k ‌ها یا صفر ند یا یک پس داریم:

$$\sum_{k=0}^{2^n-1} = \sum_{k_1=0}^1 \sum_{k_2=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1$$

$$2 \times 2 \times \dots \times 2 = 2^n$$

$$|j\rangle = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{k_1=0}^1 \sum_{k_2=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1 e^{2\pi i j \frac{k}{2^n}} |k\rangle$$

$$|k\rangle = |k_1 k_2 \dots k_n\rangle = |k_1\rangle |k_2\rangle \dots |k_n\rangle \Rightarrow$$

$$\Rightarrow |j\rangle \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{k_1=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1 e^{2\pi i j (k_1 k_2 \dots k_n) 2^{-n}} |k_1 k_2 \dots k_n\rangle$$

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{k_1=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1 e^{2\pi i j \left(\sum_{l=1}^n k_l 2^{-l} \right) 2^{-n}} |k_1 k_2 \dots k_n\rangle$$

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{k_1=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1 \left[e^{2\pi i j [k_1 2^{-1} + k_2 2^{-2} + \dots + k_n 2^{-n}]} \right] |k_1\rangle |k_2\rangle \dots |k_n\rangle \quad (\mathfrak{E}-\mathfrak{F})$$

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{k_1=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1 \left[\left(e^{2\pi i j k_1 2^{-1}} |1\rangle \right) \left(e^{2\pi i j k_2 2^{-2}} |k_2\rangle \right) \dots \left(e^{2\pi i j k_n 2^{-n}} |k_n\rangle \right) \right]$$

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \sum_{k_1=0}^1 \dots \sum_{k_n=0}^1 \bigotimes_{l=1}^n e^{2\pi i j k_l 2^{-l}} |k_l\rangle \quad (\mathfrak{V}-\mathfrak{F})$$

$$|j\rangle \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \bigotimes_{l=1}^n \left[\sum_{k_l=0}^1 e^{2\pi i j k_l 2^{-l}} |k_l\rangle \right]$$

$$= \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \bigotimes_{l=1}^n \left[e^{2\pi i j 0 2^{-l}} |0\rangle + e^{2\pi i j 1 2^{-l}} |1\rangle \right]$$

$$= \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \bigotimes_{l=1}^n [|0\rangle + e^{2\pi i j 2^{-l}} |1\rangle] \quad (\mathfrak{A}-\mathfrak{F})$$

اگر به جای L مقدار قرار دهیم داریم:

$$l = 1 \rightarrow [|0\rangle + e^{2\pi i j 2^{-1}} |1\rangle]$$

$$l = 2 \rightarrow [|0\rangle + e^{2\pi i j 2^{-2}} |1\rangle]$$

از طرفی داریم:

$$l = 1 \rightarrow e^{2\pi i j_n 2^{-1}} = e^{2\pi i \frac{j_n}{2}} = e^{2\pi i 0 \cdot j_n} \quad (1)$$

$$l = 2 \rightarrow e^{2\pi i j_{n-1} 2^{-1}} e^{2\pi i j_n 2^{-2}} = e^{2\pi i (j_{n-1} 2^{-1} + j_n 2^{-2})} = e^{2\pi i \left(\frac{j_{n-1}}{2} + \frac{j_n}{4} \right)} = e^{2\pi i 0 \cdot j_{n-1} j_n} \quad (2)$$

$$l = 3 \rightarrow e^{2\pi i j_{n-2} 2^{-1}} e^{2\pi i j_{n-1} 2^{-2}} e^{2\pi i j_n 2^{-3}} = e^{2\pi i (j_{n-2} 2^{-1} + j_{n-1} 2^{-2} + j_n 2^{-3})} =$$

$$= e^{2\pi i \left(\frac{j_{n-2}}{2} + \frac{j_{n-1}}{4} + \frac{j_n}{8} \right)} = e^{2\pi i 0 \cdot j_{n-2} j_{n-1} j_n} \quad (3)$$

اگراین کارراتا n بار انجام دهیم داریم:

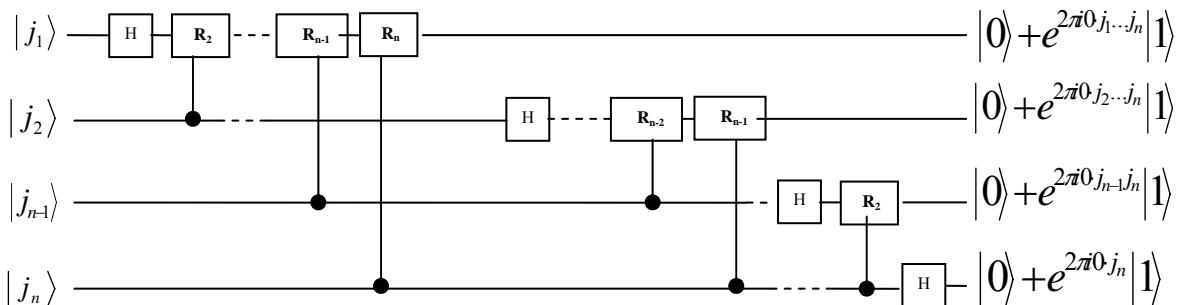
$$\begin{aligned} l = n \rightarrow & e^{2\pi i j_1 2^{-1}} e^{2\pi i j_2 2^{-2}} \dots e^{2\pi i j_{n-1} 2^{-n+1}} e^{2\pi i j_n 2^{-n}} = e^{2\pi i (j_1 2^{-1} + j_2 2^{-2} + \dots + j_{n-1} 2^{-n+1} + j_n 2^{-n})} \\ & = e^{2\pi i \left(\frac{j_1}{2} + \frac{j_2}{4} + \dots + \frac{j_{n-1}}{2^{n-1}} + \frac{j_n}{2^n} \right)} = e^{2\pi i 0 \cdot j_1 j_2 \dots j_{n-1} j_n} \end{aligned} \quad (n)$$

از معادله (۴-۶) و (۱) و (۲) و (۳) و ... و (n) داریم:

$$|j\rangle \rightarrow \frac{(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_n} |1\rangle)(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_{n-1} j_n} |1\rangle) \dots (|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 j_2 \dots j_n} |1\rangle)}{2^{\frac{n}{2}}} \quad (10-4)$$

نمایش حاصلضرب (۴-۶) به راحتی درست می شود و به راحتی یک مدار موثر برای تبدیل فوریه کوانتومی را نتیجه می دهد. نظیر مدار نشان داده شده در شکل (۱-۴) گیت R_k تبدیل یکانی را مشخص می کند.

$$R_k = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{2\pi i / 2^k} \end{bmatrix} \quad (11-4)$$



شکل (۱-۴): مدار تبدیل فوریه کوانتومی.

با مشاهده مدار ترسیم شده تبدیل فوریه کوانتومی محاسبه می شود. در نظر بگیرید چه اتفاقی می افتد وقتی که حالت $|j_1 \dots j_n\rangle$ به عنوان ورودی است. با به کار بردن گیت هادامارد با بیت اول،

حالت زیر نتیجه می شود:

$$n = 1 \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} (|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1} |1\rangle) |j_2 \dots j_n\rangle \quad (12-4)$$

چون $e^{2\pi i 0 \cdot j_1} = -1$ وقتی که $j_1 = 1$ است و در غیر اینصورت برابر $+1$ است. به کار بردن گیت کنترلی

R_2 حالت زیررا نتیجه می دهد:

$$\begin{aligned} R_2 & \left[\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} (|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1}) |j_2 \dots j_n\rangle \right] = \\ & = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{2\pi i \frac{j_2}{2^2}} \end{bmatrix} \left[\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} (|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1}) |j_2 \dots j_n\rangle \right] = \\ & = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{2\pi i \frac{j_2}{2^2}} \end{bmatrix} \left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + e^{2\pi i 0 \cdot j_1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right] |j_2 \dots j_n\rangle = \\ & = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + e^{2\pi i 0 \cdot j_1} \begin{pmatrix} 0 \\ e^{2\pi i \frac{j_2}{4}} \end{pmatrix} \right] |j_2 \dots j_n\rangle = \\ & = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + e^{2\pi i 0 \cdot j_1} e^{2\pi i \frac{j_2}{4}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right] |j_2 \dots j_n\rangle = \\ & = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left[|0\rangle + e^{2\pi i \left(0 \cdot j_1 + \frac{j_2}{4} \right)} |1\rangle \right] |j_2 \dots j_n\rangle = \\ & = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} (|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 j_2} |1\rangle) |j_2 \dots j_n\rangle \end{aligned} \quad (13-4)$$

با استفاده از گیتهای کنترلی R_3 ، R_4 ادامه می دهیم، هر کدام با بیت اضافی در فاز ضریب $|1\rangle$

اول جمع می شود درنهایت در این روش حالت زیر را داریم:

$$\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 j_2 \dots j_n} |j_1 j_2 \dots j_n\rangle \right) \quad (14-4)$$

حال یک روش مشابه را به روی کیو بیت دوم انجام می دهیم. گیت ها دامارد حالت زیر را نتیجه

می دهد:

$$n = 2 \rightarrow \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 \dots j_n} |1\rangle \right) \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_2} |1\rangle \right) |j_1 j_2\rangle \quad (15-4)$$

و گیتهای کنترلی R_2 تا R_{n-1} حالت زیر را نتیجه می دهند.

$$\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 \dots j_n} |1\rangle \right) \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_2 \dots j_n} |1\rangle \right) \dots \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_n} |1\rangle \right) \quad (16-4)$$

به این روش برای هر کیوبیت ادامه می دهیم، حالت نهایی بدست می آید:

$$\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 \dots j_n} |1\rangle \right) \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_2 \dots j_n} |1\rangle \right) \dots \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_n} |1\rangle \right) \quad (17-4)$$

بعد از عوض کردن جای عملها، حالت کیوبیت به صورت زیر است:

$$\frac{1}{2^{\frac{n}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_n} |1\rangle \right) \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_{n-1} j_n} |1\rangle \right) \dots \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0 \cdot j_1 \dots j_n} |1\rangle \right) \quad (18-4)$$

در مقایسه با معادله (4-4) می بینیم که این نتیجه دلخواه از تبدیل فوریه کوانتمی است. این ساختار

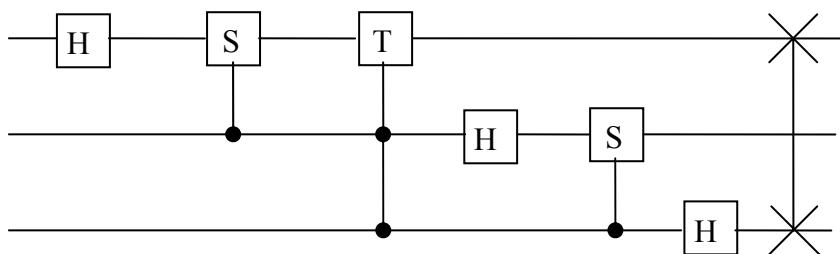
همچنین ثابت می کند که تبدیل فوریه کوانتمی یکانی است، چون هر گیت در مدار یکانی است. یک

مثال واضح نشان دهنده یک مدار برای تبدیل فوریه کوانتمی بر روی سه کیوبیت در زیر نشان داده

شده است.

۱-۲-۴-مثال تبدیل فوریه کوانتمی سه کیوبیتی

مدار مشخص شده زیر برای تبدیل فوریه کوانتمی سه کیوبیتی است:



شکل (۲-۴): مدار تبدیل فوریه کوانتمی سه کیوبیتی

S و T که به ترتیب گیتهای فازو $\frac{\pi}{8}$ هستند را داریم. به صورت یک ماتریس تبدیل فوریه کوانتمی

در این مثال با استفاده از $\omega = e^{\frac{2\pi i}{8}} = \sqrt{i}$ و ماتریس های S و T که در زیر نشان داده شده‌اند:

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{bmatrix}$$

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{i\pi/4} \end{bmatrix}$$

ماتریس این تبدیل به صورت زیر بدست می‌آید:

$$\frac{1}{\sqrt{8}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & \omega & \omega^2 & \omega^3 & \omega^4 & \omega^5 & \omega^6 & \omega^7 \\ 1 & \omega^2 & \omega^4 & \omega^6 & 1 & \omega^2 & \omega^4 & \omega^6 \\ 1 & \omega^3 & \omega^6 & \omega & \omega^4 & \omega^7 & \omega^2 & \omega^5 \\ 1 & \omega^4 & 1 & \omega^4 & 1 & \omega^4 & 1 & \omega^4 \\ 1 & \omega^5 & \omega^2 & \omega^7 & \omega^4 & \omega & \omega^6 & \omega^3 \\ 1 & \omega^6 & \omega^4 & \omega^2 & 1 & \omega^6 & \omega^4 & \omega^2 \\ 1 & \omega^7 & \omega^6 & \omega^5 & \omega^4 & \omega^3 & \omega^2 & \omega \end{bmatrix}$$

با انجام یک گیت هادامارد و $n-1$ چرخش مقید (وابسته) به کیوبیت اول شروع می کنیم، در مجموع n گیت. این به وسیله یک گیت هادامارد و $n-2$ چرخش وابسته به کیوبیت دوم نشان داده می شود، در مجموع $n-1$ گیت. با ادامه این روش می بینیم که

$$n + (n - 1) + (n - 2) + \dots + 1 = \frac{n(n+1)}{2}$$

گیت مورد نیاز است، به علاوه گیتها در این مبادله درگیر هستند. به بیش از $\frac{n}{2}$ جانشین ها نیاز است.

و هر جانشین می تواند با استفاده از سه گیت کنترلی NOT انجام شود. بنابراین این مدار $\Theta(n^2)$ الگوریتم برای انجام تبدیل فوریه کوانتمی فراهم می کند.

در مقابل، بهترین الگوریتم های کلاسیکی برای محاسبه تبدیل فوریه گسسته بر روی 2^n عنصر، الگوریتم هایی به صورت تبدیل فوریه سریع هستند (FFT)، که تبدیل فوریه گسسته را با استفاده از $\Theta(n2^n)$ گیت محاسبه می کنند، که برای اینکه تبدیل فوریه را برابر روی یک کامپیوتر کلاسیکی محاسبه کند به طور نمایی نیازمند عملهای بیشتری است، بنابراین تبدیل فوریه کوانتمی را بر روی یک کامپیوتر کوانتمی انجام می دهد.

بدین ترتیب تبدیل فوریه کوانتمی ارزشمند است چون تبدیل فوریه در خیلی از جستجوهای کاربردی داده های جهان واقعی نقش دارد. برای مثال، در کامپیوتر تشخیص صدا، مرحله اول در تشخیص صوت این است که تبدیل فوریه مدار به صورت عددی تبدیل می کند. آیا می توانیم از تبدیل فوریه کوانتمی استفاده کنیم تسرعت محاسبه را بالا ببرد؟ متأسفانه جواب این است که هیچ روشی شناخته شده نیست که این را انجام دهد. مسئله این است که دامنه ها در یک کامپیوتر کوانتمی نمی توانند مستقیماً با اندازه گیری در دسترس باشند. بنابراین روشی از تعیین دامنه های تبدیل فوریه از حالت اصلی وجود ندارد. بدتر اینکه در صورت کلی روشی وجود ندارد تا به طور موثر حالت اصلی تبدیل فوریه یافته را تهیه کند. بنابراین درک استفاده برای تبدیل کوانتمی خیلی دقیق تر از آنچه که امید داشتیم است. در این فصل چندین الگوریتم پایه بر روی یک کاربرد خیلی دقیق از تبدیل فوریه کوانتمی را توسعه می دهیم.

۳-۴- تخمین فاز^۱

تبديل فوريه کليدي با يك روش عمومي شناخته شده به صورت تخمین فاز است، که در شروع کليدي برای بسياري الگوهای کوانتمي است. فرض کنيد که يك اپراتور يکاني U داراي يك ويژه

بردار $|u\rangle$ با ويژه مقدار $e^{2\pi i \varphi}$ است، که مقدار φ نامعلوم است. هدف نهايی الگوريتم تخمین فاز اين است

كه φ را تخمین بزند. با انجام تخمین فرض می کنيم که يك جعبه سياه در دسترس داريم (بعضى اوقات به صورت يك پيشگويي می شناسيم) که قادر است حالت $|u\rangle$ را تهييه کند و عمل

کنترلي U^j را برای اعداد صحيح نامنفي j مناسب انجام دهد. استفاده از جعبه سياه نشان می دهد که در حقيقت روش تخمین فاز خود يك الگوريتم کوانتمي كامل نيسست. بلکه، باید درباره تخمین فاز به صورت يك نوع پيمانه فکر کرد، که وقتی که با ديگر پيمانه ها ترکيب می شود، می توان از آن برای انجام کارهای محاسباتی جالب استفاده کرد. در کاربردهای خاص از روش تخمین فاز اين را کاملا انجام خواهيم داد، توضیح اينکه چگونه عملهای جعبه سياه انجام شده‌اند، و ترکيب آنها با روش تخمین فاز واقعا کار مفيدی است. گرچه ما به تصور آنها به صورت يك جعبه سياه ادامه خواهيم داد.

روش تخمین فاز کوانتمي از دو رجيستر استفاده می کند. رجيستر اول شامل t کيوبيت اوليه در حالت $|0\rangle$ است. اينکه چگونه t را انتخاب می کنيم به دو چيز بستگی دارد: عدد ارقام در دسترس که برای تخمین φ می خواهيم داشته باشيم، و با چه احتمالي روش تخمین فاز موفق خواهد بود. وابستگي t به اين كمييات به طور طبيعي از آناليز زير پديدار می شود.

رجيستر دوم در حالت $|u\rangle$ شروع می شود و شامل کيوبيت های زيادي به اندازه ذخيره $|u\rangle$ است. تخمین فاز در دو مرحله انجام می شود. ابتدا، مدار نشان داده شده در شكل (۳-۴) را به کار می برييم. مدار با استفاده از يك تبدل هadamard بر روی رجيستر اول شروع می شود و با به کار بردن عمل های

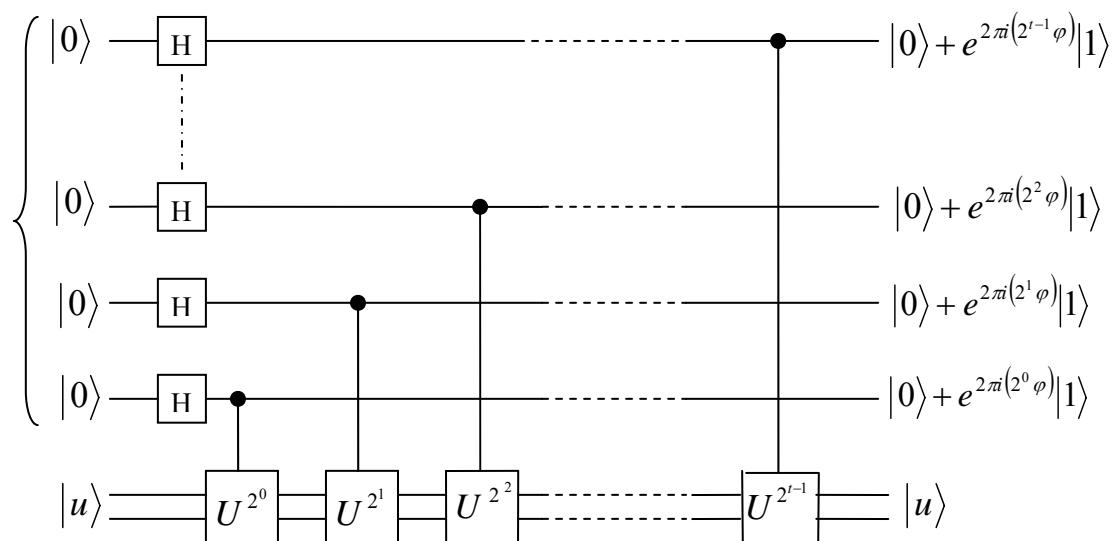
^۱. phase estimation

کنترلی U بر روی رجیستر دوم با U تولیدشده از توانهای دوم متوالی ادامه پیدا می کند. حالت نهایی

رجیستر اول به راحتی دیده می شود به صورت :

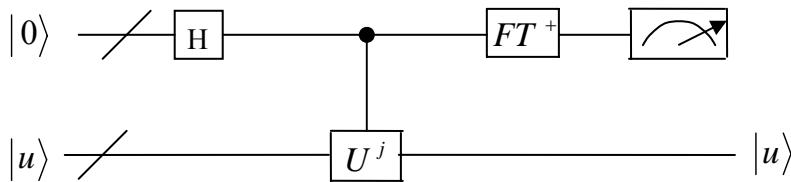
$$\begin{aligned} & \frac{1}{2^{\frac{t}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 2^{t-1}\varphi} |1\rangle \right) \left(|0\rangle + e^{2\pi i 2^{t-2}\varphi} |1\rangle \right) \dots \left(|0\rangle + e^{2\pi i 2^0\varphi} |1\rangle \right) = \\ & = \frac{1}{2^{\frac{t}{2}}} \sum_{k=0}^{2^t-1} e^{2\pi i \varphi k} |k\rangle \end{aligned} \quad (19-4)$$

رجیستر دوم را ازین توصیف حذف می کنیم زیرا در طول محاسبات در حالت $|u\rangle$ باقی می ماند.



شکل (۳-۴): مرحله اول روش تخمین فاز، عامل نرمال $\frac{1}{\sqrt{2}}$ در سمت راست حذف شده است.

مرحله دوم تخمین فاز به کار بردن تبدیل فوریه کوانتومی معکوس بر روی رجیستر اول است. این کار به وسیله معکوس کردن مدار برای تبدیل فوریه کوانتومی در بخش قبل بدست می آید، و در $\Theta(t^2)$ مرحله می تواند انجام شود. سومین و آخرین مرحله از تخمین فاز خواندن حالت رجیستر اول به وسیله اندازه گیری در پایه های محاسباتی است. نشان خواهیم داد که این کار یک تخمین خیلی خوب از φ فراهم کند. یک طرح سرتاسر کلی در شکل (۴-۴) نشان داده شده است.



شکل (۴-۴) : طرح کلی از روش تخمین فاز. t کیوبیت بالایی رجیستر اول هستند. و کیوبیتهای پایینی رجیستر دوم هستند. (/ معمولاً برای نمایش سیمها به کار می رود). $|u\rangle$ یک ویژه حالت از U با ویژه مقدار $e^{2\pi i \varphi}$ است. خروجی بعد از اندازه گیری یک تقریب دقیق از φ با احتمال $1 - \left[\log(2 + \frac{1}{2}) \right]$ است.

با دقیق کردن بینشمان به طوری که چرا تخمین فاز کار می کند، فرض می کنیم که φ دقیقاً در t بیت به صورت زیربیان شده باشد:

$$\varphi = 0.\varphi_1\varphi_2\dots\varphi_t$$

پس حالت (۱۹-۴) نتیجه شده از مرحله اول تخمین فاز می تواند به صورت زیر نوشته شود:

$$\frac{1}{2^{\frac{t}{2}}} \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0.\varphi_t} |1\rangle \right) \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0.\varphi_{t-1}\varphi_t} |1\rangle \right) \dots \left(|0\rangle + e^{2\pi i 0.\varphi_1\varphi_2\dots\varphi_t} |1\rangle \right) \quad (20-4)$$

مرحله دوم از تخمین فازبه کار بردن فوریه کوانتومی معکوس است. اما در مقایسه بخش قبل با نتیجه‌ی حاصل از تبدیل فوریه، معادله (۴-۴) می بینیم که حالت خروجی مرحله دوم حالت حاصلضرب $|\varphi_1\dots\varphi_t\rangle$ است. یک اندازه گیری در پایه های محاسباتی دقیقاً φ را می دهد.

خلاصه، الگوریتم تخمین فاز اجازه می دهد تا یکبار فاز φ از یک ویژه مقدار اپراتور یکانی U متناظر با ویژه بردار $\langle u|$ داده شده را تخمین بزنیم. یک رفتار ذاتی در دل این روش ، توانایی انجام تبدیل فوریه معکوس به انجام تبدیل زیر است:

$$\frac{1}{2^{\frac{t}{2}}} \sum_{j=0}^{2^t-1} e^{2\pi i \varphi j} |j\rangle |u\rangle \rightarrow |\tilde{\varphi}\rangle |u\rangle \quad (21-4)$$

که $|\tilde{\varphi}\rangle$ یک حالت را مشخص می کند که یک تخمین خوب برای φ وقتی که اندازه گیری می شود، است.

۱-۳-۴- کارآیی و نیازها:

آنالیز فوق برای حالت ایده آل به کار می رود. که φ دقیقاً می تواند با یک بسط در مبنای دو t بیتی نوشته شود. حال وقتی که این حالت نباشد چه اتفاقی می افتد؟ نتیجه می گیریم، روشی که شرح دادیم یک تقریب خیلی خوب برای φ با احتمال بالا تولید خواهد کرد. به طور کلی همان‌طور که از قبل، از نمادگذاری استفاده شده در (۲۱-۴) حاکی بود. این نیازها بعضی کاربردهای دقیق را نشان می دهند.

b را عدد صحیح در بازه صفرتا $1-2^t$ قرار دهید به طوری که $b_1 \dots b_t = 0.b_1 \dots b_t$ ، بهترین تقریب t بیتی به φ است که از φ کوچکتر است. که $\delta = \varphi - \frac{b}{2^t} \leq 2^{-t}$ شرط $0 \leq \delta \leq 2^{-t}$ را برآورد می کند. قصد داریم که مشاهده انتهای روش تخمین فاز یک نتیجه تولید خواهد کرد که به b وابسته است، و ما را قادر می سازد تا φ را دقیقاً با احتمال بالا تخمین بزنیم. به کار بردن تبدیل فوریه کوانتومی معکوس با حالت (۱۹-۴) حالت زیر را تولید می کند:

$$\frac{1}{2^t} \sum_{k,l=0}^{2^t-1} e^{\frac{-2\pi i k l}{2^t}} e^{2\pi i \varphi k} |l\rangle \quad (22-4)$$

را دامنه α_l دارد. قرار دهید.

$$\alpha_l = \frac{1}{2^t} \sum_{k=0}^{2^t-1} \left(e^{2\pi i \left(\varphi - \frac{(b+l)}{2^t} \right)} \right)^k \quad (23-4)$$

این رابطه یک جمع سری هندسی است. بنابراین:

$$\alpha_l = \frac{1}{2^t} \left(\frac{1 - e^{2\pi i (2^t \varphi - (b+l))}}{1 - e^{2\pi i \left(\varphi - \frac{(b+l)}{2^t} \right)}} \right) = \quad (24-4)$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{2^t} \left(\frac{1 - e^{2\pi i \left[2^t \left(\varphi - \frac{b}{2^t} - \frac{l}{2^t} \right) \right]}}{1 - e^{2\pi i \left(\varphi - \frac{b}{2^t} - \frac{l}{2^t} \right)}} \right) = \\
&= \frac{1}{2^t} \left(\frac{1 - e^{2\pi i \left[2^t \left(\varphi - \frac{b}{2^t} \right) - l \right]}}{1 - e^{2\pi i \left[\left(\varphi - \frac{b}{2^t} \right) - \frac{l}{2^t} \right]}} \right) = \\
&= \frac{1}{2^t} \left(\frac{1 - e^{2\pi i [2^t \delta - l]}}{1 - e^{2\pi i [\delta - \frac{l}{2^t}]}} \right)
\end{aligned} \tag{25-۴}$$

فرض می کنیم که این نتیجه‌ی اندازه‌گیری نهایی برای m است. قصد داریم تا احتمال به دست آوردن یک مقدار از m به صورت $|m - b| > e$ را تعیین کنیم، که e یک عدد صحیح مثبت است که چشم پوشی از خطای مشخص می‌کند. احتمال مشاهده یک m نظیر به وسیله رابطه زیر داده می‌شود:

$$P(|m - b| > e) = \sum_{-2^{t-1} < l \leq -(e+1)} |\alpha_l|^2 + \sum_{e+1 \leq l \leq 2^{t-1}} |\alpha_l|^2 \tag{26-۴}$$

اما برای هر θ حقیقی $|1 - \exp(i\theta)| \leq 2$ ، بنابراین با استفاده از رابطه (25-۴) :

$$|\alpha_l| \leq \frac{2}{2^t \left| 1 - e^{2\pi i \left(\delta - \frac{l}{2^t} \right)} \right|} \tag{27-۴}$$

با حساب دیفرانسیل و یا هندسه مقدماتی وقتی که $\pi - \theta \leq \theta \leq \pi$ باشد رابطه

$|1 - \exp(i\theta)| \geq 2 \frac{|\theta|}{\pi}$ داریم. اما وقتی که $-2\pi < l \leq 2^{t-1}$ داریم بنابراین:

$$|\alpha_l| \leq \frac{2}{2^t \left[\frac{2 \left(2\pi \left(\delta - \frac{l}{2^t} \right) \right)}{\pi} \right]} \tag{27-۴}$$

$$\Rightarrow |\alpha_l| \leq \frac{1}{2^{t+1} \left(\delta - \frac{l}{2^t} \right)} \quad (28-4)$$

ترکیب (26-4) و (28-4) نتیجه‌ی زیر را می‌دهد:

$$P(|m-b| > e) \leq \left[\sum_{l=-2^{t-1}+1}^{-(e+1)} \left[\frac{1}{2^{t+1} \left(\delta - \frac{l}{2^t} \right)} \right]^2 + \sum_{l=e+1}^{2^t+1} \left[\frac{1}{2^{t+1} \left(\delta - \frac{l}{2^t} \right)} \right]^2 \right] \leq$$

$$\leq \frac{1}{4} \left[\sum_{l=-2^{t-1}+1}^{-(e+1)} \frac{1}{(l - 2^t \delta)^2} + \sum_{l=e+1}^{2^t-1} \frac{1}{(l - 2^t \delta)^2} \right] \quad (29-4)$$

به خاطر بیاورید که $0 \leq 2^t \delta \leq 1$ ، در نتیجه به دست می‌آوریم:

$$P(|m-b| > e) \leq \frac{1}{4} \left[\sum_{l=-2^{t-1}+1}^{-(e+1)} \frac{1}{l^2} + \sum_{l=e+1}^{2^t-1} \frac{1}{(l-1)^2} \right] \quad (30-4)$$

$$\leq \frac{1}{2} \sum_{l=e}^{2^t-1} \frac{1}{l^2} \quad (31-4)$$

$$\leq \frac{1}{2} \int_{e-1}^{2^{t-1}-1} \frac{1}{l^2} dl \quad (32-4)$$

$$= \frac{1}{2(e-1)} \quad (33-4)$$

فرض کنید می‌خواهیم φ را با یک دقت 2^{-n} تقریب بزنیم. برای این کار $e = 2^{t-n} - 1$ انتخاب

می‌کنیم. با استفاده از $t=n+p$ کیوبیت در الگوریتم تخمین فاز از (33-4) می‌بینیم که احتمال به

دست آوردن یک تقریب صحیح با این دقت دقیقاً $1/2(2^p - 2)$ است. بنابراین برای موفقیت در

به دست آوردن φ دقیق با n بیت با احتمال حداقل $1 - 1/e$ انتخاب می‌کنیم:

$$t = n + \left\lceil \log\left(2 + \frac{1}{2\varepsilon}\right) \right\rceil \quad (34-4)$$

در مواردی برای استفاده از الگوریتم تخمین فاز، احتیاج داریم تا بتوانیم یک ویژه حالت $\langle u |$ از U را فراهم کنیم. اما اگر ندانیم چگونه یک ویژه حالت نظری را فراهم کنیم چه می شود؟ فرض کنید که چند حالت $\langle u |$ دیگر را به جای $\langle u |$ فراهم کرده ایم. بسط این حالت بر حسب ویژه حالت های $\langle u |$ از U است. فرض کنید که ویژه حالت $\langle u |$ ویژه مقدار $e^{2\pi i \varphi_u}$ دارد. با درک مستقیم $\sum_u C_u |u\rangle = |\psi\rangle$ نتیجه الگوریتم تخمین فاز مداوم یک حالت خروجی نهایی با $\sum_u C_u |\tilde{\varphi}_u\rangle$ خواهد بود، که $\tilde{\varphi}_u$ یک تقریب خیلی خوب به فاز φ_u است. بنابراین انتظار داریم که خواندن رجیستر اول در خروجی یک تقریب خوب به φ_u خواهد داد، که u تصادفی با احتمال $|C_u|^2$ انتخاب می شود. این روش اجازه می دهد تا از فراهم کردن یک ویژه حالت ناشناخته‌ی ممکن اجتناب کنیم.

چرا تخمین فاز جالب است؟ برای این دلیل که تخمین فاز مسئله‌ای که از نظر فیزیکی هم غیر بدیهی و هم جالب است را حل می کند. به طور مثال، چگونه یک ویژه مقدار مربوط به یک ویژه بردار یک اپراتور یکانی داده شده تخمین زده می شود؟ این استفاده‌ی صحیح است که، به هر حال، از مشاهدات برمی آید که دیگر مسائل جالب می توانند به تخمین فاز تبدیل شوند، به طوری که در بخش بعدی نشان داده شده است. الگوریتم تخمین فاز در زیر خلاصه شده است.

۴-۳-۲- الگوریتم تخمین فاز کوانتومی

وروودی ها:

۱. یک جعبه سیاه که یک عمل کنترل $^j U$ را برای عدد صحیح j انجام می دهد.
۲. یک ویژه حالت $\langle u |$ از U با ویژه مقدار $e^{2\pi i \varphi_u}$.

$$t = n + \left\lceil \log\left(2 + \frac{1}{2\varepsilon}\right) \right\rceil \quad . \quad . \quad .$$

خروجی:

یک تقریب n بیتی $\tilde{\varphi}_u$ به φ_u .

تعداد مراحل الگوریتم:

شامل $O(t^2)$ عملیات و یک عمل که عملیات U^j کنترلی جعبه سیاه نامیده می‌شود است. احتمال موفقیت حداقل $\varepsilon - 1$ است.

روش الگوریتم:

$|0\rangle|u\rangle$

۱. حالت اولیه

$$\frac{1}{\sqrt{2^t}} \sum_{j=0}^{2^t-1} |j\rangle|u\rangle$$

۲. ایجاد ترکیب

$$\rightarrow \frac{1}{\sqrt{2^t}} \sum_{j=0}^{2^t-1} |j\rangle U^j |u\rangle$$

۳. به کار بردن جعبه سیاه

$$= \frac{1}{\sqrt{2^t}} \sum_{j=0}^{2^t-1} e^{2\pi i \varphi_u} |j\rangle|u\rangle$$

نتیجه جعبه سیاه

$$\rightarrow |\tilde{\varphi}_u\rangle|u\rangle$$

۴. به کار بردن تبدیل فوریه معکوس

$$\rightarrow \tilde{\varphi}_u$$

۵. اندازه گیری رجیستر اول

۴-۴- پیدا کردن مرتبه و تجزیه

با استفاده از تخمین فاز می‌توان مسائل جالب دیگر را حل کرد. اکنون به شرح دو نمونه از جالبترین مسائل مربوط به آن می‌پردازیم: مسئله پیدا کردن مرتبه و مسئله تجزیه. این دو مسئله در حقیقت هم ارز با یکدیگر هستند، بنابراین در این بخش یک الگوریتم کوانتمی را برای حل مسئله پیدا کردن مرتبه شرح می‌دهیم و توضیح می‌دهیم که چگونه مسئله پیدا کردن مرتبه به توانایی تجزیه به خوبی اشاره می‌کند.

برای فهم الگوریتم های کوانتوسی تجزیه و پیداکردن مرتبه به یک زمینه کوچک در تئوری عددی نیاز داریم. در سرتاسر این بخش به جنبه های کوانتوسی مسئله می پردازیم.

الگوریتم های سریع کوانتوسی برای فهمیدن مرتبه و تجزیه به سه دلیل جالب هستند. اولین و مهمترین دلیل، این است که کامپیوتراهای کوانتوسی ممکن است قویتر از کامپیوتراهای کلاسیکی باشند. دومین دلیل اینکه هر دو مسئله دارای ارزش ذاتی کافی برای توجیه هر دو الگوریتم کلاسیکی یا کوانتوسی هستند. سومین دلیل و مهمترین از دیدگاه عملی این است که الگوریتم های موثر برای پیداکردن مرتبه و تجزیه می توانند برای شکستن سیستم های کلید مخفی عمومی بکار روند.

۱-۴-۴- پیداکردن مرتبه:

برای اعداد صحیح مثبت x و N به طوری که $x \neq N$: بدون عوامل مشترک مرتبه N با کوچکترین عدد صحیح مثبت r به طوری که $x^r \equiv 1 \pmod{N}$ تعریف می شود. مسئله پیداکردن مرتبه تعیین مرتبه r برای بعضی x و N های مشخص است. باید باور کرد که پیدا کردن مرتبه با استفاده از کامپیوتراهای کلاسیکی یک مسئله سخت است، با این احساس که هیچ الگوریتم شناخته شده‌ای که مسئله را با استفاده از منبع چند جمله‌ای در (L) بیت مورد نیاز حل کند وجود ندارد که مسئله را مشخص کند که در آن $[Log(N)] = L$ تعداد بیتها مورد نیاز است تا N مشخص شود. در این بخش شرح می دهیم که چگونه تخمین فاز ممکن است استفاده شود تا یک الگوریتم کوانتوسی موثر برای پیداکردن مرتبه بدست بیاید.

الگوریتم کوانتوسی برای پیداکردن مرتبه فقط الگوریتم تخمین فاز به کار رفته با یک عملگر یکانی است.

$$U | y \rangle \equiv | xy \pmod{N} \rangle \quad (35-4)$$

با $y \in \{0,1\}$. (توجه کنید که اینجا و در زیر وقتی $y \leq 2^{L-1}$, از قرار داد (N) استفاده می کنیم که U به طور غیر بدیهی وقتی $y \leq 0$ است عمل می کند). یک محاسبه ساده نشان می دهد که حالت به وسیله رابطه زیر تعریف می شود:

$$|u_s\rangle \equiv \frac{1}{\sqrt{r}} \sum_{k=0}^{r-1} \exp\left[\frac{-2\pi i sk}{r}\right] |x^k \bmod N\rangle \quad (36-4)$$

برای اعداد صحیح $0 \leq s \leq r-1$ ویژه حالت های U هستند، چون

$$U|u_s\rangle = \frac{1}{\sqrt{r}} \sum_{k=0}^{r-1} \exp\left[\frac{-2\pi i sk}{r}\right] |x^{k+1} \bmod N\rangle \quad (37-4)$$

$$= \exp\left[\frac{2\pi i s}{r}\right] |u_s\rangle \quad (38-4)$$

استفاده از روش تخمین فاز اجازه می دهد با دقت بالا مطابق ویژه مقادیر $\exp(2\pi i s/r)$ مرتبه r را بدست آوریم.

برای استفاده از روش تخمین فاز به دو چیز نیاز داریم: اولاً باید روش مناسبی داشته باشیم تا یک عمل کنترلی U^{2^j} را برای هر عدد صحیح j انجام دهیم، ثانیاً باید به طور موثر یک ویژه حالت $|u_s\rangle$ با یک ویژه مقدار غیر بدیهی یا تقریباً ترکیبی از این ویژه حالتها فراهم کنیم. نیاز اول با استفاده از یک روش که به نام توان رسانی پیمانه ای¹ می شناسیم برآورده می شود و همچنان می توانیم تمام دنباله عملهای کنترلی U^{2^j} را بوسیله روش تخمین فاز با استفاده از $O(L^3)$ گیت انجام دهیم.

نیاز دوم یک حقه کوچک است. تهیه $|u_s\rangle$ نیازمند دانستن r است. بنابراین این خروجی مسئله است. خوبیختانه یک مشاهده زیرکانه وجود دارد که اجازه می دهد مسئله $\langle u_s |$ را حل کنیم که به صورت زیر است:

$$\frac{1}{\sqrt{r}} \sum_{s=0}^{r-1} |u_s\rangle = |1\rangle \quad (39-4)$$

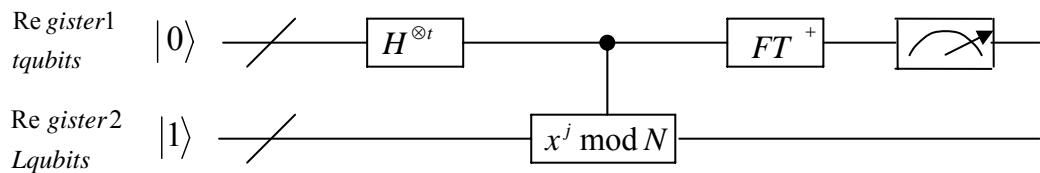
در انجام روش تخمین فاز اگر از $t = 2L + 1 + \left\lceil \log(2 + \frac{1}{2\varepsilon}) \right\rceil$ کیویت در رجیستر اول استفاده کنیم (مربوط به شکل (4-4)) و رجیستر دوم را در حالت $|1\rangle$ تهیه کنیم، نشان می دهد که برای هر s در

¹. modular

با ذهن ۰ تا $r-1$ ، می‌خواهیم یک تخمین از فاز $\varphi \approx \frac{s}{r}$ دقیقاً با $2L+1$ بیت با احتمال تقریباً

$\frac{(1-\varepsilon)}{r}$ بدست بیاوریم. الگوریتم پیداکردن مرتبه به صورت طرح وار در شکل (۴-۵) نمایش داده شده

است.



شکل (۴-۵): مدار کوانتومی برای الگوریتم پیداکردن مرتبه. رجیستر دوم همان طور که نشان داده شده است در ورودی $|1\rangle$ می‌باشد ولی می‌تواند در حالت $|0\rangle$ نیز باشد.

۴-۲-۴-۴ - توان رسانی پیمانه ای:

حال می‌خواهیم ببینیم که چگونه می‌توانیم دنباله عملهای کنترلی U^{2^j} استفاده شده با روش تخمین فاز را به صورت قسمتی از الگوریتم پیداکردن مرتبه محاسبه کنیم. به این ترتیب می‌خواهیم تبدیل زیر را محاسبه کنیم:

$$|z\rangle|y\rangle \rightarrow |z\rangle U^{z_t 2^{t-1}} \dots U^{z_1 2^0} |y\rangle \quad (40-4)$$

$$= |z\rangle \left| x^{z_t 2^{t-1}} \times \dots \times x^{z_1 2^0} y \pmod{N} \right\rangle \quad (41-4)$$

$$= |x\rangle \left| x^z y \pmod{N} \right\rangle \quad (42-4)$$

بنابراین دنباله عملهای کنترلی U^{2^j} بکار رفته در تخمین فاز معادل ضرب کردن عناصر رجیستر دوم با پیمانه نمایی $x^z \pmod{N}$ است که z عناصر رجیستر اول می‌باشد. این عمل ممکن است به آسانی با استفاده از تکنیک محاسبات معکوس انجام شود. ایده اساسی در محاسبات معکوس تابع $x^z \pmod{N}$ از z در سومین رجیستر است و سپس به طور معکوس عناصر رجیستر دوم به وسیله ضرب می‌شوند، استفاده از یک حقه بدون محاسبه، عناصر رجیستر سوم را به محض تکمیل شدن پاک می‌کند. الگوریتم برای محاسبه دنباله نمایی دو مرحله دارد. مرحله اول از

توان رسانی پیمانه‌ای استفاده می‌کند تا $x^2 \pmod{N}$ را به وسیله مربع کردن $x \pmod{N}$ محاسبه کند. سپس $x^4 \pmod{N}$ را به وسیله توان دوم $x^2 \pmod{N}$ محاسبه می‌کند و این روش ادامه پیدا

می‌کند تا $x^{2^j} \pmod{N}$ برای همه زها تا $t-1$ محاسبه شود.

$$\text{از } t = 2L + 1 + \left\lceil \log(2 + \frac{1}{2\varepsilon}) \right\rceil = O(L) \text{ عمل مربع}$$

در $O(L^2)$ عمل انجام می‌شود. بنابراین تعداد کل عملیات مرحله اول $O(L^3)$ است.

مرحله دوم الگوریتم بر روی مشاهده پایه‌ریزی شده است. به خاطر داریم که:

$$x^z \pmod{N} = (x^{z_{t-1}2^{t-1}} \pmod{N})(x^{z_{t-2}2^{t-2}} \pmod{N}) \dots (x^{z_12^0} \pmod{N}) \quad (43-4)$$

با انجام $t-1$ ضرب پیمانه‌ای که هر کدام $O(L^2)$ عمل دارد، می‌بینیم که نتیجه می‌تواند با استفاده از $O(L^3)$ گیت محاسبه شود. این عمل برای فرض ما مناسب است، اما بیشتر الگوریتم‌های مناسب بر پایه ضرب کردن الگوریتم‌ها هستند. حال می‌توان یک مدار معکوس با یک رجیستر t بیتی و یک رجیستر L بیتی ساخت که در ورودی حالت $(z, y) \pmod{N}$ را دارد و در خروجی $(z, x^z y \pmod{N})$ را با استفاده از $O(L^3)$ گیت می‌دهد. این مدار کوانتومی به این معنی است که با استفاده از $O(L^3)$ گیت تبدیل زیر را محاسبه می‌کند:

$$|z\rangle |y\rangle \rightarrow |z\rangle |x^z y \pmod{N}\rangle \quad (44-4)$$

۴-۳-۴-۴- بسط کسرهای تکرار شونده:

تبدیل پیداکردن مرتبه با تخمین فاز با این توضیح کامل می‌شود که چگونه پاسخ خواسته شده از نتیجه الگوریتم تخمین فاز یعنی $\varphi \approx \frac{s}{r}$ بدست می‌آید؟ فقط می‌دانیم φ دارای $2L+1$ بیت است، اما همچنین مقدمه‌ای درباره عددگویا (نسبت دو عدد صحیح معین) می‌دانیم. اگر بتوانیم نزدیکترین کسر نظیر φ را محاسبه کنیم، می‌توانیم r را بدست بیاوریم.

یک الگوریتم به نام الگوریتم کسرهای تکرار شونده وجود دارد که به طور موثر این کار را انجام می‌دهد. دلیل اینکه این الگوریتم توانایی این کار را دارد در قضیه زیر آمده است.

قضیه: فرض کنید $\frac{s}{r}$ یک عدد گویا است به طوریکه:

$$\left| \frac{s}{r} - \varphi \right| \leq \frac{1}{2r^2} \quad (45-4)$$

پس $\frac{s}{r}$ یک سری همگرا از کسرهای تکرار شونده برای φ است و بنابراین می‌تواند در $O(L^3)$ عملیات

با استفاده از الگوریتم کسرهای تکرار شونده محاسبه شود.

چون φ یک تقریب دقیق از φ با $2L+1$ بیت است، از $\frac{1}{2r^2}$ پیروی می‌کند، چون $r \leq N \leq 2^L$ بنابراین قضیه کاربرد دارد.

به طور خلاصه φ مفروض الگوریتم کسرهای تکرار شونده به طور مناسب اعداد s', r' را بدون هیچ

عامل مشترکی تولید می‌کند به طوریکه $\frac{s'}{r'} = \frac{s}{r}$. عدد r' یک کاندید برای مرتبه است. می‌توانیم

با یک کنترل با محاسبه $x^{r'} \mod N$ ببینیم که r' مرتبه مورد نظر است یا خیر. اگر نتیجه محاسبه

۱ باشد پس r' مرتبه N modulo x است و به نتیجه دلخواه رسیده‌ایم.

۴-۴-۴-کارآیی:

حال می‌خواهیم ببینیم چگونه الگوریتم پیداکردن مرتبه با شکست مواجه می‌شود. در دو صورت این

اتفاق می‌افتد: اول وقتی که روش تخمین فاز یک تخمین بد از $\frac{s}{r}$ تولید کند. که این اتفاق با احتمال

زیاد رخ می‌دهد و می‌تواند با چشم پوشی در اندازه مدار این احتمال کوچک می‌شود. وضعیت

و خیم تر وقتی است که ۸ و ۲ عامل مشترک داشته باشند. در این حالت عدد r' به وسیله الگوریتم

کسرهای تکرار شونده به یک عامل از ۲ بر می‌گردد و به خود ۲ برنمی‌گردد. خوشبختانه سه راه برای

این مسئله وجود دارد.

شاید سرراست ترین راه این است که s به طور تصادفی در بازه $0 \leq r < n$ انتخاب شود، که در این صورت با احتمال خیلی بالا s نسبت به هم اول هستند و عامل مشترکی ندارند. در این حالت الگوریتم کسرهای تکرار شونده به r برمی‌گردد. با دیدن این حالت توجه شود که تعداد اعداد اول کمتر از r

تقريباً $\frac{r}{2} \log r$ است و بنابراین احتمال اينکه s عدد اول باشد (وبنابراین نسبت به r اول است) تقريباً

$\frac{1}{2} \log(r) > \frac{1}{2} \log(N)$ است. بنابراین با تکرار الگوریتم در (N) مرحله با احتمال خیلی زیاد يك

فاز $\frac{s}{r}$ که در آن s و r نسبت به هم اول هستند را مشاهده خواهیم کرد و بنابراین کسرهای تکرار

شونده (دبaleه دار) r را همان طور که انتظار داریم تولید می‌کند.

روش دوم به اين نكته توجه می‌کند که اگر $r \neq r'$ باشد، پس مطمئناً r' يك عامل (فاكتور) r است، مگر

اينکه $s=0$ باشد که اين اتفاق با احتمال $\frac{1}{r}$ رخ می‌دهد و می‌تواند به وسیله چند تکرار کم شود.

فرض کنيد a را با $a' \equiv a^{r'} \pmod{N}$ جايگزين می‌کنيم . پس مرتبه a' در اينجا $\frac{r}{r'}$ است. اکنون

می‌توانيم الگوریتم را تکرار کنيم، و سعی می‌کنيم مرتبه a' را محاسبه کنيم، که اگر موفق شويم

اجازه می‌دهد که مرتبه a را محاسبه کنيم، چون $\frac{r}{r'} \times r = r'$. اگر شکست بخوريم، پس r'' را که يك

عامل از $\frac{r}{r'}$ است را بدست می‌آوريم. و اکنون سعی می‌کنيم که مرتبه $a'' \equiv (a')^{r''} \pmod{N}$ را

محاسبه کنيم. اين روش را آنقدر تکرار می‌کنيم تا زمانیکه مرتبه a را تعیین کنيم. حداکثر تکرارهای

که نياز داريم $O(\log r)$ است، از اين رو هر تکرار مرتبه a''' را به وسیله يك عامل حداقل دو

کاهش می‌دهد.

روش سوم که از دو روش اول بهتر است، به طور کلي به تنها يك عدد ثابت از دبaleه ها نسبت به

$O(L)$ تکرار نياز دارد. طبق يك نظر با تکرار دوبار روش تخمين کسرهای تکرار شونده در مرحله اول

r_1, s_1 و در مرحله دوم r_2, s_2 بدست می‌آيند. s_1, s_2 که تهيه شده‌اند بايد عامل مشترک نداشته

باشند، r ممکن است باگرفتن کوچکترین مضرب مشترک r_1, r_2 بدست بیاید. احتمال اینکه s_1', s_2' عامل مشترک نداشته باشند به وسیله رابطه زیر داده می شود:

$$1 - \sum_q P(q|s_1')P(q|s_2') \quad (46-4)$$

که جمع بر روی همه اعداد اول q است و $P(x|y)$ در اینجا به معنی احتمال x تقسیم بر y است. اگر q , s_1' را تقسیم کند پس همچنین مقدار واقعی s و s_1 را در تکرار اول تقسیم می کند. بنابراین حد بالای $P(q|s_1')$ با حد بالای $P(s_1)$ متناسب است که s_1 به شکل تصادفی از ۰ تا $r-1$ انتخاب می شود. به آسانی می بینیم که $P(q|s_1') \leq \frac{1}{q}$ و بنابراین $P(q|s_2') \leq \frac{1}{q}$. به طور مشابه $P(s_1) \leq \frac{1}{r}$ و بنابراین احتمال اینکه s_1', s_2' عامل مشترک نداشته باشند برآورده می شود با:

$$1 - \sum_q P(q|s_1')P(q|s_2') \geq 1 - \sum_q \frac{1}{q^2} \quad (47-4)$$

در طرف راست حد بالا می تواند به چند روش محدود شود.

چون برای همه $x \geq 2$ ثابت می شود که $\int_x^{x+1} \frac{1}{y^2} dy \geq \frac{2}{3} x^2$ پس داریم:

$$\sum_q \frac{1}{q^2} \leq \frac{3}{2} \int_2^{\infty} \frac{1}{y^2} dy = \frac{3}{4} \quad (48-4)$$

پس نتیجه زیر حاصل می شود:

$$1 - \sum_q P(q|s_1')P(q|s_2') \geq 1 - \frac{3}{4} = \frac{1}{4} \quad (49-4)$$

وبنابراین احتمال بدست آوردن r درست تقریباً $\frac{1}{4}$ است.

حال ببینیم این الگوریتم تحلیلی به چه منابعی نیاز دارد؟ تبدیل هادامارد به $O(L)$ گیت نیاز دارد و تبدیل فوریه معکوس به $O(L^2)$ گیت نیاز دارد. که در مجموع به $O(L^3)$ گیت نیاز دارد. الگوریتم کسرهای تکرار شونده گیتهای بیشتر از $O(L^3)$ اضافه می کند تا I' بدست بیاید. با استفاده از روش

سوم برای بدست آوردن r' نیاز داریم که فقط این روش را به یک تعداد ثابت تکرار کنیم تا مرتبه r بعد از همه مراحل $O(L^3)$ بدست بیاید. الگوریتم در زیر خلاصه شده است.

۴-۵-۵- الگوریتم پیدا کردن مرتبه کوانتومی:

وروودی ها :

۱) یک جعبه سیاه $U_{x,N}$ که تبدیل $|j\rangle|x^j k \bmod N\rangle \rightarrow |j\rangle$ را برای یک x در L بیت که

نسبت به N اول است انجام می دهد.

$$t = 2L + 1 + \left\lceil \log_2 \left(\frac{1}{2} \right) \right\rceil \quad (2)$$

۲) L کیوبیت اولیه در حالت $|1\rangle$.

خروجی ها : یک لیست $r > 0$ به طوریکه $x^r \equiv 1 \pmod{N}$

تعداد مراحل : $O(L^3)$ عملیات . احتمال موفقیت $O(1)$

روش :

۱. حالت اولیه $|0\rangle|1\rangle$

۲. ایجاد ترکیب $\rightarrow \frac{1}{\sqrt{2^t}} \sum_{j=0}^{2^t} |j\rangle|1\rangle$

۳. به کار بردن $U_{x,N}$ $\rightarrow \frac{1}{\sqrt{2^t}} \sum_{j=0}^{2^t} |j\rangle|x^j \bmod N\rangle$

۴. به کار بردن تبدیل فوریه معکوس با رجیستر اول $\approx \frac{1}{\sqrt{r2^t}} \sum_{s=0}^{r-1} \sum_{j=0}^{2^t-1} e^{2\pi i sj/r} |j\rangle|u_s\rangle$

۵. اندازه گیری رجیستر اول $\rightarrow |\tilde{s}/r\rangle$

۶. اندازه گیری رجیستر اول $\rightarrow \tilde{s}/r$

$\rightarrow r$

۶. به کار بردن الگوریتم کسرهای تکرار شونده

۴-۵-الگوریتم شر^۱

۱-۵-۴- تعریف

یک نمونه از مسائل دشوار در نظریه اعداد، مسئله تجزیه یک عدد به عاملهای اول آن است. هر گاه عددی مثل N داشته باشیم و بخواهیم یکی از عاملهای آنرا پیدا کنیم، بهترین الگوریتم های کلاسیکی این کار را در زمانی از مرتبه $O(\exp\left(\log N^{\frac{1}{3}}\right)\left(\log \log N^{\frac{2}{3}}\right))$ انجام می دهند. شر نشان داد که با استفاده از الگوریتمهای کوانتومی می توان این مسئله را در زمان چند جمله‌ای حل کرد. حل این مسئله توسط شر علت اصلی توجه بسیار زیاد جامعه فیزیک، ریاضی و علوم کامپیوتر به کامپیوترهای کوانتومی در دهه اخیر بوده است. حال این الگوریتم را به دقت توضیح می دهیم.

۲-۵-مبنای الگوریتم شر

در این بخش نشان می دهیم که مسئله یافتن یک عامل اول از یک عدد مثل N بامسئله یافتن دوره تناوب یکتابع معین یکسان است. فرض کنید که عددی غیر بدیهی مثل x را چنان بیابیم که در معادله زیر صدق کند:

$$x^2 = 1 \pmod{N} \quad (50-۴)$$

منظور از جواب غیر بدیهی این است که:

$$x \neq 1, -1 \pmod{N} \quad \begin{cases} x - 1 \neq kN \\ x + 1 \neq kN \end{cases} \quad (51-۴)$$

در این صورت می توانیم بنویسیم:

$$x^2 - 1 = 0 \pmod{N} \Rightarrow (x-1)(x+1) = kN \quad (52-۴)$$

^۱. shor

این معادله به این معناست که حاصلضرب $(x-1)(x+1)$ بر N بخش پذیر است. اما از آنجا که بنابر معادله $(5-4)$ هیچ کدام از اعداد $(x-1)$ یا $(x+1)$ بر N بخش پذیر نیستند، پس نتیجه می‌گیریم که N تنها می‌تواند فاکتورهای مشترکی با یکی یا هر دو عدد داشته باشد. اکنون برای درک بیشتر موضوع چند مثال ذکر می‌کنیم.

مثال ۱: فرض کنید $N=15$ و $x=4$. در این صورت داریم:

$$x^2 = 4^2 = 16 = 1 \bmod 15 \quad (53-4)$$

ضمناً $x-1=3$ و $x+1=5$ مضرب‌هایی از 15 نیستند (یعنی 3 و 5 بر 15 بخش پذیر نیستند ولی عدد 3×5 بر 15 بخش پذیر است). از رابطه $(52-4)$ نتیجه می‌گیریم که 15 مضربی از 5 است و این تنها وقتی ممکن است که 15 با 3 یا 5 عامل مشترکی داشته باشد.

در مثال قبل عدد x کوچکتر از N بود ولی x می‌تواند هر عدد دلخواه کوچکتر یا بزرگتر از N باشد. حال به مثال بعد توجه کنید.

مثال ۲: فرض کنید $N=139$ و $x=139$. در این صورت داریم:

$$x^2 = (139)^2 = 19321 = 1 \bmod 115 \quad (54-4)$$

ضمناً $x-1=138$ و $x+1=140$ مضرب‌هایی از 115 نیستند و از رابطه فوق نتیجه می‌گیریم که حاصلضرب 138×140 مضربی از 115 است و این تنها وقتی ممکن است که 115 با 138 یا 140 عامل مشترک داشته باشد.

پس از این به راحتی می‌توانیم عامل مشترک دو عدد N و $x-1$ را پیدا کنیم. یک الگوریتم که به نام الگوریتم اقلیدس مشهور است بزرگترین مقسوم علیه مشترک این دو عدد را در زمان چند جمله‌ای پیدا می‌کند.

پس مسئله پیدا کردن یک عامل از عدد N به مسئله یافتن عددی مثل x که در شرط زیر صدق کند تبدیل می‌شود:

$$x^2 = 1 \bmod N \quad (55-4)$$

برای حل این مسئله به ترتیب زیر اقدام می کنیم. عددی دلخواه مثل Y را در نظر می گیریم به طوری که رتبه این عدد r باشد. هرگاه:

$$Y^r = 1 \pmod{N} \quad (56-4)$$

در نظریه اعداد نشان می دهند که تقریباً نیمی از این گونه اعداد رتبه زوج و نیمی دیگر رتبه فرد دارند. بنابراین اگریک عدد تصادفی مثل Y اختیار کنیم و بتوانیم رتبه آن را پیدا کنیم به احتمال $\frac{1}{2}$

رتبه این عدد زوج خواهد بود. این رتبه را با $r=2k$ نشان می دهیم. در نتیجه خواهیم داشت:

$$Y^r = Y^{2K} = 1 \pmod{N} \rightarrow X = Y^k, X^2 = 1 \pmod{N} \quad (57-4)$$

بنابراین مشروط براینکه رتبه عدد Y را بتوانیم پیدا کنیم عدد X و درنتیجه یک عامل از N را پیدا خواهیم کرد. آنچه که شر انجام داده است ارایه یک الگوریتم برای پیدا کردن رتبه یک عدد دلخواه است. این کار چیزی جز یافتن پریود^۱ نیست، زیرا هر گاه تابعی به صورت زیر تعریف کنیم:

$$(58-4)$$

$$f(x) = Y^x \pmod{N} \quad \text{آنگاه:}$$

$$f(x+r) = f(x) \rightarrow f(x+jr) = f(x) \quad ; \quad j=1,2,3,\dots \quad (59-4)$$

بنابراین مسئله یافتن مرتبه عدد Y عبارت است از پیدا کردن دوره تناوب تابع فوق و برای آن می توان یک الگوریتم به کار برد.

۳-۵-۴- مراحل الگوریتم شر

می توانیم مسئله را به شکل کلی تری طرح کنیم و آن اینکه هر گاه تابعی متناوب دلخواه مثل $f: Z_N \rightarrow Z_N$ داشته باشیم، چگونه می توانیم دوره تناوب آنرا پیدا کنیم؟ اگر دوره تناوب این تابع r باشد چند بار باید تابع را بخوانیم تا بتوانیم r را پیدا کنیم؟ کمی دقت نشان می دهد که تعداد دفعات خواندن تابع از مرتبه N است. می خواهیم با استفاده از توازنی کوانتومی الگوریتمی بسازیم که

^۱. period finding

بتواند این دوره تناوب r را با کمترین تعداد ممکن از خواندن تابع پیدا کند. برای این کار الگوریتم را به چند مرحله تقسیم می کنیم.

مرحله اول:

دو register به نام های $|0\rangle^{\otimes n} \otimes |0\rangle^{\otimes n}$ را در اختیار داریم. حالت $|REG2\rangle, |REG1\rangle$ را تهیه می کنیم که در آن $|0\rangle^{\otimes n} = |000\dots 0\rangle$ و طول هر کدام از این حالتها چنان است که می توان یک عدد بسیار بزرگ مثل Q را در آن نوشت.

فرض می کنیم که این عدد از N بزرگتر است. حالت $|\Psi_0\rangle$ را تشکیل می دهیم.

$$|\Psi_0\rangle = |REG1\rangle |REG2\rangle = |0\rangle^{\otimes n} \otimes |0\rangle^{\otimes n} = |00\dots 0\rangle |00\dots 0\rangle \quad (60-4)$$

مرحله دوم:

با اعمال عملگرهای هادامارد H ، حالت اول را به یک ترکیب خطی از همه اعداد 0 تا $Q-1$ تبدیل می کنیم. پس در پایان این مرحله حالت قبل به حالت زیر تبدیل می شود:

$$\begin{aligned} |\Psi_0\rangle &= |0\rangle^{\otimes n} \otimes |0\rangle^{\otimes n} \xrightarrow{F} |\Psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} e^{\frac{2\pi i l}{Q}} |l\rangle \otimes |0\rangle^{\otimes n} \\ &\rightarrow |\Psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} |l\rangle \otimes |0\rangle^{\otimes n} \end{aligned} \quad (61-4)$$

مرحله سوم:

حال با استفاده از تبدیل یکانی U_f که حالت $|l\rangle \otimes |f(l)\rangle$ را به $|l\rangle \otimes |0\rangle^{\otimes n}$ می برد بر روی حالت $|\Psi_1\rangle$ اثر می دهیم داریم:

$$\begin{aligned} |\Psi_1\rangle &= \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} |l\rangle \otimes |0\rangle^{\otimes n} \xrightarrow{U_f} |\Psi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} |l\rangle \otimes |f(l)\rangle \\ &\rightarrow |\Psi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} |l\rangle \otimes |Y^l \bmod N\rangle \end{aligned} \quad (62-4)$$

مرحله چهارم:

روی register دوم یک اندازه گیری انجام می دهیم. فرض کنید که نتیجه اندازه گیری

عدد $N \bmod Y^{l_0}$ باشد، در این صورت حالت register اول به حالت زیر تبدیل می شود:

$$|\Phi\rangle = \frac{1}{\sqrt{A}} \sum_{j=0}^{A-1} |l_0 + jr\rangle \quad (63-4)$$

در این جا A تعداد دوره های تناوبی است که در فاصله $[0, Q-1]$ جا می شود. بدیهی است که با اندازه گیری این حالت نمی توان عدد A و در نتیجه دوره تناوب r را بدست آورد. هم چنین با اندازه گیری register اول تنها یکی از اعداد $l_0 - 2r, l_0 - r, l_0, l_0 + r, l_0 + 2r, \dots$ پیدا خواهد شد که با توجه به اینکه مقدار l_0 را نمی دانیم، نمی توانیم از آن برای تعیین r کمک بگیریم. راهی که باقی می ماند این است که از تبدیل فوریه استفاده کنیم. حال تبدیل فوریه را روی Z_Q به کار

می بریم. فرض می کنیم که $Q = 2^n$ و بنابراین تبدیل فوریه روی گروه Z_{2^n} تعریف می شود.

$$U|k\rangle = \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} e^{\frac{2\pi i k l}{Q}} |l\rangle \quad (64-4)$$

پس از انجام تبدیل فوریه حالت $|\Phi\rangle$ به حالت زیر تبدیل می شود:

$$|\Phi\rangle \xrightarrow{F} |\Phi'\rangle = \frac{1}{\sqrt{A}} \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{k=0}^{Q-1} \sum_{j=0}^{A-1} e^{\frac{2\pi i k (l_0 + jr)}{Q}} |k\rangle \quad (65-4)$$

مرحله پنجم:

حال register اول را اندازه می گیریم. احتمال اینکه در این اندازه گیری مقدار k بدست آید برابر است

با:

$$P(k) = \langle \Phi' | \Phi' \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{A}} \frac{1}{\sqrt{Q}} \right)^2 \sum_{k=0}^{Q-1} \left| \sum_{j=0}^{A-1} e^{\frac{2\pi i k (l_0 + jr)}{Q}} \right|^2 \langle k | k \rangle \quad (66-4)$$

چون داریم:

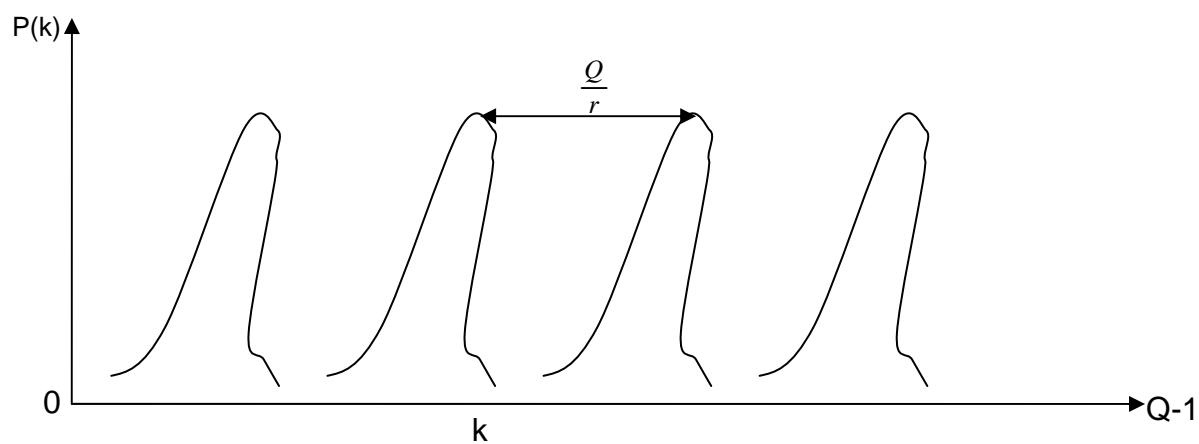
$$\sum_{k=0}^{Q-1} \langle k | k \rangle = 1$$

$$\Rightarrow P(k) = \frac{1}{Q^A} \left| \sum_{j=0}^{A-1} e^{\frac{2\pi i k(l_0+jr)}{Q}} \right|^2 = \frac{1}{Q^A} \left| \sum_{j=0}^{A-1} e^{\frac{2\pi i kjr}{Q}} \right|^2$$

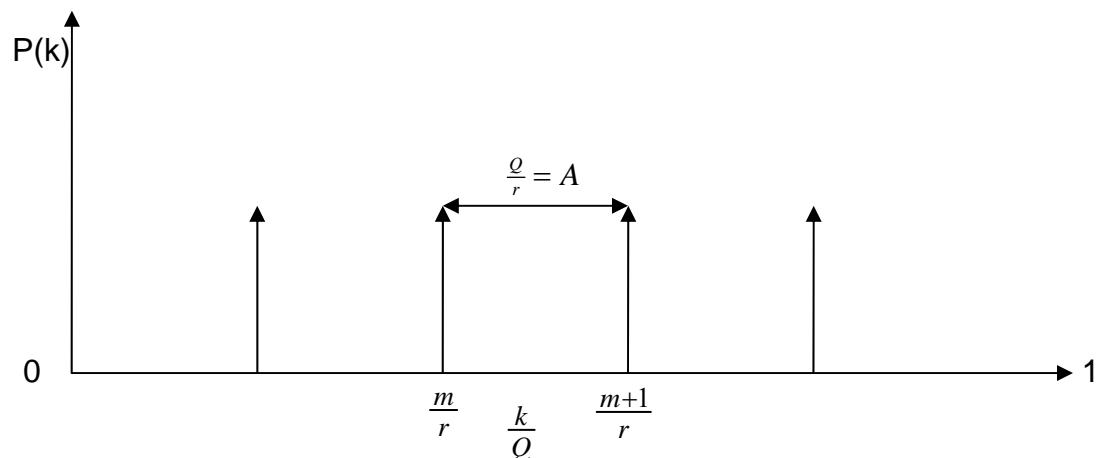
$$\Rightarrow P(k) = \frac{1}{Q^A} \left| \frac{1-e^{\frac{2\pi i krA}{Q}}}{1-e^{\frac{2\pi i kr}{Q}}} \right|^2 = \frac{1}{Q^A} \left| \frac{\sin \frac{\pi krA}{Q}}{\sin \frac{\pi kr}{Q}} \right|^2 \quad (67-4)$$

این تابع تقریباً تناوبی است و دوره تناوب آن حدوداً $A \approx \frac{Q}{r}$ است. بنابراین در فاصله $[0, Q-1]$

شکل این تابع به طور تقریبی A بار تکرار می‌شود (شکل 6-4).



شکل (6-4): شکل تابع $P(k)$ در حالت کلی وقتی که $\frac{Q}{r}$ عدد صحیح نباشد.



شکل (7-4): شکل تابع $P(k)$ در حالتی که $\frac{Q}{r}$ عدد صحیح باشد. این عدد صحیح همان A است.

مرحله ششم:

حال به تحلیل نتایج می‌پردازیم:

حالت اول:

نخست حالت ساده‌ای را در نظر می‌گیریم که Q مضرب صحیحی از دوره تناوب است. در این

صورت $\frac{Q}{r} = A$ و در نتیجه از رابطه (۶۷-۴) معلوم می‌شود که جمع سری هندسی برابر صفر است مگر

در موقعي که $\frac{kr}{Q}$ خود عدد صحیحی مثل m باشد که در این صورت جمع سری برابر با

خواهد بود.

بنابراین در این حالتتابع احتمال برابر است با:

$$P(k) = \frac{1}{QA} \left| \frac{\sin \frac{\pi krA}{Q}}{\sin \frac{\pi k r}{Q}} \right|^2 \Rightarrow P(k) = \frac{1}{r} \delta_{\frac{k}{Q}, \frac{m}{r}} \quad (68-4)$$

$$\text{if } m = \frac{kr}{Q} \rightarrow \frac{m}{r} = \frac{k}{Q}$$

تابع $P(K)$ در این حالت مطابق شکل (۶-۴) است. این رابطه بیان می‌کند که در این حالت هر بار که

اول را اندازه بگیریم عددی بدست می‌آوریم که اگر آن را بر Q تقسیم کسیم register

مثل $\frac{m}{r}$ بدست می‌آید. به عنوان مثال اگر r برابر ۱۰۰ باشد در اندازه‌گیری register اول یکی از اعداد

زیر بدست خواهد آمد.

$$\left\{ \frac{0}{100}, \frac{1}{100}, \frac{2}{100}, \frac{3}{100}, \dots, \frac{99}{100} \right\}$$

خرج این کسرها همان دوره تناوب r (در اینجا $r=100$) است. البته باید توجه داشت که تعدادی

از کسرهای فوق مثل $\frac{50}{100}$ و یا $\frac{5}{100}$, $\frac{4}{100}$, $\frac{2}{100}$ و یا $\frac{50}{100}$, $\frac{25}{100}$, $\frac{20}{100}$ و یا

2 می‌شوند که هیچکدام دوره تناوب واقعی نیستند. نکته این است که تعداد قابل ملاحظه‌ای از

کسرهای دیگر وجود دارند که صورت و مخرج آنها نسبت به هم اول هستند و ساده نمی‌شوند

مثل $\frac{3}{100}$, $\frac{7}{100}$, $\frac{11}{100}$, $\frac{13}{100}$, $\frac{19}{100}$ و نظایر آن.

در واقع برای اعداد بزرگ r تعداد اعداد کوچکتر از r که نسبت به آن اول هستند از مرتبه $\frac{r}{\ln r}$ است. و

این به این معناست که در هر 100 بار اندازه گیری، حدودا $100 \times \frac{1}{\ln r}$ دفعه آن به اعداد ساده نشدنی

بر می خوریم که مخرج انها از همه مخرج های دیگر بزرگتر است. این مخرج ها همان دوره تناوب
موردنظر هستند.

حالت دوم:

تحلیل قبلی مربوط به یک حالت ایده آل بود که فرض کرده بودیم عدد Q مضرب صحیحی از دوره
تناوب است و در نتیجه A دقیقاً برابر $\frac{Q}{r}$ است. ولی چون دوره تناوب را از قبل نمی دانیم این فرض

صحیح نیست و تنها چیزی که می دانیم آن است که جز صحیح $\frac{Q}{r}$ یعنی $\left[\frac{Q}{r} \right]$ برابر A است.

در این حالت K هایی که اندازه می گیریم دیگر به صورت $Q\left(\frac{m}{r}\right)$ نخواهند بود و براحتی نمی توان

از روی آنها r را تعیین کرد. تابع $P(k)$ در این حالت مطابق شکل (۴-۷) دیگر مجموعه ای از توابع

دلتای کرونکر در نقاط $\frac{m}{r}$ نخواهد بود. این تابع هنوز شکل تناوبی خود را حفظ می کند ولی هر تابع

دلتای کرونکر کمی پهن می شود، به این معنا که بجز مقادیر $\frac{m}{r}$ مقادیر نزدیک آن نیز بدست

می آیند. برای جلو رفتن دو کار انجام می دهیم.

الف) k های مناسب را k هایی تعریف می کنیم که در شرط زیر صدق کنند.

$$\left| \frac{k}{Q} - \frac{m}{r} \right| \leq \frac{1}{2Q} \quad (4-6)$$

به عبارت دقیق تر اختلاف K ها با $\frac{m}{r}$ از $\frac{1}{2}$ کمتر است.

نشان خواهیم داد که چرا این K ها مناسب هستند. و نشان خواهیم داد که باز هم می توان از این K
ها دوره تناوب r را پیدا کرد. این امر در قضیه زیر بیان شده است.

قضیه: اگر Q به اندازه کافی بزرگ باشد، کسر $\frac{k}{Q}$ را تنها به یک صورت می‌توان به صورت کسری با

مخرج کوچکتر از N ساده کرد. اگر این کسر را به صورت $\frac{m}{r}$ بنویسیم، همان دوره تناوب خواهد بود.

(یاد آوری می‌کنیم که از N کوچکتر است.)

اثبات: فرض کنید که علاوه بر کسر $\frac{m}{r}$ ، کسر $\frac{m'}{r'}$ نیز در شرط (۶۹-۴) صدق کند.

$$\left| \frac{k}{Q} - \frac{m'}{r'} \right| \leq \frac{1}{2Q} \quad \text{یعنی داریم:} \quad (70-4)$$

در این صورت با جمع دو نا مساوی فوق و استفاده از نامساوی مثلث به رابطه زیر می‌رسیم:

$$\left| \frac{m}{r} - \frac{m'}{r'} \right| \leq \frac{1}{Q} \quad (71-4)$$

از طرفی می‌دانیم که:

$$\left| \frac{m}{r} - \frac{m'}{r'} \right| = \left| \frac{mr' - m'r}{rr'} \right| \geq \frac{1}{N^2} \quad (72-4)$$

از (۷۱-۴) و (۷۲-۴) به این نتیجه می‌رسیم که اگر Q را از N^2 بزرگتر انتخاب کنیم وجود دو کسر با مخرج کوچکتر از N اتفاق نخواهد افتاد.

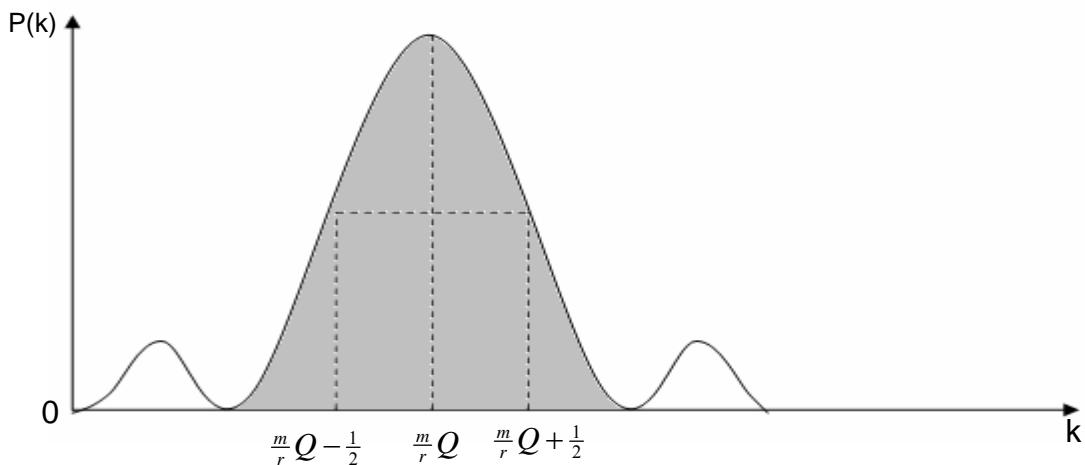
ب) نشان می‌دهیم که احتمال پیدا کردن یک K مناسب به اندازه کافی بالاست. به عبارت دقیق‌تر

نشان خواهیم داد که احتمال یافتن چنین K ‌هایی از $\frac{4}{\pi^2}$ بیشتر است. برای این کار به شکل

$$P(k) = \frac{1}{QA} \left| \frac{\sin \frac{\pi krA}{Q}}{\sin \frac{\pi kr}{Q}} \right|^2 \quad \text{تابع} \quad \text{در اطراف یکی از نقطه‌ها، مثلاً نقطه } k = \frac{Q}{r} \text{ نگاه می‌کنیم. در}$$

شکل (۸-۴) تابع $P(k)$ در نزدیکی یکی از نقطه‌ها رسم شده است. دقیق‌تر کنید که این تابع را بر

حسب $\frac{k}{Q}$ رسم کرده‌ایم و تنها یکی از دوره‌های تناوب تابع را نشان داده‌ایم.



شکل (۸-۴): شکل تابع $P(k)$ در نزدیکی یکی از نقاط $k = \frac{m}{Q}$ ، شکل کامل تکراری از این منحنی است و تعداد تکرارها نیز r است.

سطح هاشورخورده احتمال پیدا کردن یک k مناسب در اطراف این نقطه را نشان می دهد که هنوز می توان با دانستن این k دوره تناوب r را پیدا کرد.

مساحت سطح هاشور خورده بیشتر از مساحت سطح مستطیل نشان داده شده است. مساحت مستطیل برابر است با:

$$S = \left[\left(\frac{m}{r} Q + \frac{1}{2} \right) - \left(\frac{m}{r} Q - \frac{1}{2} \right) \right] \times p\left(k = \frac{m}{r} Q + \frac{1}{2}\right) = 2 \times \frac{1}{2} \times p\left(k = \frac{1}{2}\right)$$

$$S = p\left(k = \frac{1}{2}\right) = \frac{1}{QA} \left| \frac{\sin \frac{\pi A}{2Q}}{\sin \frac{\pi}{2Q}} \right|^2 \quad (73-4)$$

$$\text{اما می دانیم که } \langle 1 \rangle \approx Ar \text{ و } \frac{\pi r}{2Q} \text{، در نتیجه این عبارت تقریبا برابر است با:}$$

$$S = \frac{4}{\pi^2} \frac{1}{r} \quad (74-4)$$

بنابراین مساحت هاشورخورده از این مقدار بیشتر است و از آنجا که تعداد r تا پریود داریم احتمال

پیدا کردن k های مناسب از $\frac{4}{\pi^2}$ بیشتر خواهد بود.

به طور خلاصه در حالت اول که Q مضرب صحیحی از یک دوره تناوب است در اندازه‌گیری register

اول به طور قاطع اعدادی بدست می آوریم که هر گاه آنها را بر Q تقسیم کنیم اعدادی به

صورت $\frac{m}{r}$ بدست می آیند و در حالت دوم با احتمال بیشتر از $\frac{4}{\pi^2}$ اعدادی بدست می آوریم که

می توان آنها را به صورت $\frac{m}{r}$ نوشت. در هر صورت می توان r را در زمان چند جمله ای پیدا کرد. تنها

چیزی که از الگوریتم شر باقی مانده است آن است که نشان دهیم تبدیل فوریه کوانتومی را می توان به صورت یک مدار کوانتومی با تعداد کمتری عملگر ساخت. این کار را در بخش بعد انجام می دهیم.

۴-۵-۴- تبدیل فوریه کوانتومی در الگوریتم شر

تبدیل فوریه کوانتومی را به صورت یک نگاشت خطی به صورت زیر تعریف می کنیم. فرض کنید یک فضای هیلبرت N بعدی داریم که بردارهای پایه آن را با $\{|0\rangle, |1\rangle, |2\rangle, \dots, |N-1\rangle\}$ نشان می دهیم. در

این صورت تبدیل فوریه کوانتومی (QFT) به صورت زیر تعریف می شود:

$$U|k\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{l=0}^{N-1} e^{\frac{2\pi i k l}{N}} |l\rangle \quad (75-4)$$

هر گاه $|f\rangle$ یک بردار دلخواه در این فضا باشد، مولفه های این بردار تحت تبدیل فوریه به شکل زیر

تبدیل خواهد شد:

$$\langle k|U|f\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{l=0}^{N-1} e^{\frac{2\pi i k l}{N}} \langle l|f\rangle \quad (76-4)$$

ویا:

$$\tilde{f} = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{l=0}^{N-1} e^{\frac{2\pi i k l}{N}} f_l \quad (77-4)$$

۴-۵-۵- یک مدار کوانتومی برای محاسبه تبدیل فوریه کوانتومی

برای سادگی فرض می کنیم که N عدد مثل $2^m - 1$ است می دانیم که تبدیل فوریه کوانتومی به

شکل زیر است:

$$U|a\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_b e^{2\pi i a b} |b\rangle \quad , a, b \in Z \quad (78-4)$$

در یک کامپیوتر کوانتومی داریم:

$$a = \sum_{j=1}^m a_j 2^{m-j} \\ |a\rangle = |a_1 a_2 \dots a_m\rangle = \bigotimes_{j=1}^{m-1} |a_j\rangle \quad (79-4)$$

مثالا عدد ۲۳ در کامپیوتر کوانتومی به شکل زیر نشان داده می شود:

$$|23\rangle = |1011100\dots0\rangle \quad \text{در } n \text{ کیوبیت (qbit)}$$

$$a = (a_1, a_2, \dots, a_m) = a_1 \times 2^{m-1} + a_2 \times 2^{m-2} + \dots + a_m \times 2^0 \quad (80-4)$$

$$b = (b_1, b_2, \dots, b_m) = b_1 \times 2^{m-1} + b_2 \times 2^{m-2} + \dots + b_m \times 2^0 \quad (81-4)$$

بنابراین:

$$\begin{aligned} U|a\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2^m}} \sum_b e^{\frac{2\pi i a}{2^m} [b_1 \times 2^{m-1} + b_2 \times 2^{m-2} + \dots + b_m \times 2^0]} |b\rangle \\ &= \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{b_1} e^{\frac{2\pi i a b_1}{2}} |b_1\rangle \right) \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{b_2} e^{\frac{2\pi i a b_2}{2^2}} |b_2\rangle \right) \dots \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{b_m} e^{\frac{2\pi i a b_m}{2^m}} |b_m\rangle \right) \end{aligned} \quad (82-4)$$

عبارت سمت راست در رابطه فوق را می توان به صورت زیر نوشت:

$$\begin{aligned} U|a\rangle &= \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{b_1} e^{\frac{2\pi i a_m b_1}{2}} |b_1\rangle \right) \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{b_2} e^{\frac{2\pi i (2a_{m-1}+a_m)b_2}{2^2}} |b_2\rangle \right) \\ &\dots \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{b_m} e^{\frac{2\pi i (2^{m-1}a_1+\dots+2^0a_m)b_m}{2^m}} |b_m\rangle \right) \end{aligned} \quad (83-4)$$

بنابراین می توانیم بنویسیم:

$$U|a\rangle = |\Phi_1\rangle |\Phi_2\rangle \dots |\Phi_m\rangle \quad (84-4)$$

که در آن:

$$|\Phi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[|0\rangle + e^{\frac{2\pi i a_m}{2}} |1\rangle \right]$$

$$|\Phi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[|0\rangle + e^{\frac{2\pi i (2a_{m-1}+a_m)}{2^2}} |1\rangle \right], \dots \quad (85-4)$$

حال یک مدار کوانتومی معرفی می کنیم که تبدیل فوریه کوانتومی را انجام دهد.

ابتدا عملگر یک کیوبیتی زیر را معرفی می کنیم:

$$R_k(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{\frac{2\pi i \alpha}{2^k}} \end{pmatrix} \quad (86-4)$$

با استفاده از روابط فوق داریم:

$$|\Phi_1\rangle = H|a_m\rangle$$

$$|\Phi_2\rangle = R_2(a_m)H|a_{m-1}\rangle$$

$$|\Phi_3\rangle = R_2(a_{m-1})R_3(a_m)H|a_{m-2}\rangle$$

$$|\Phi_4\rangle = R_2(a_{m-2})R_3(a_{m-1})R_4(a_m)H|a_{m-3}\rangle, \dots \quad (87-4)$$

هر کدام از عملگرهای $R_k(\alpha)$ در واقع به صورت یک عملگر کنترلی عمل می کند. اگر α مقدار برابر صفر باشد هیچ کاری انجام نمی دهند ولی اگر مقدار α برابر 1 باشد عمل R_k را انجام می دهد. بنابراین به سادگی مدار مربوط به عملگر تبدیل فوریه کوانتومی ساخته می شود.

۴-۵-۶- یک مثال از روند کار الگوریتم شر:

حال نشان می دهیم چگونه عدد $N = 91 (= 7 \times 13)$ می تواند با استفاده از الگوریتم شر تجزیه شود.

ابتدا عدد $Q = 2^{14} = 16384$ را انتخاب می کنیم چون داریم:

یک عدد تصادفی صحیح و مثبت مثل $Y=3$ را انتخاب می کنیم. چون باید داشته باشیم:

$$\gcd(N, Y) = \gcd(91, 3) = 1 \quad (88-4)$$

حال باید دوره تناوب تابع f را پیدا کنیم.

$$f(x) = Y^x \bmod N = 3^x \bmod 91 \quad (89-4)$$

دوره تناوب تابع f را نمی دانیم اما از روی محاسبات بدست می آوریم:

جدول ۴-۱: مقادیر $f(x)$ بر حسب x برای تعیین دوره تناوب تابع.

x	0	1	2	3	4	5	6	7	...
$F(x)$	1	3	9	27	81	61	1	3	...

از روی جدول دوره تناوب $r=6$ است حال باید آنرا بدست آوریم.

اول و دوم را register داریم:

$$|\Psi_0\rangle = |0\rangle \otimes |0\rangle \quad (90-4)$$

حال تبدیل F را اعمال می کنیم:

$$\begin{aligned} F|k\rangle &= \frac{1}{\sqrt{Q}} \sum_{l=0}^{Q-1} e^{\frac{2\pi i 0 \cdot l}{Q}} |l\rangle = \frac{1}{\sqrt{16384}} \sum_{l=0}^{16383} e^{\frac{2\pi i 0 \cdot l}{16384}} |l\rangle \rightarrow \\ &\rightarrow |\Psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{16384}} \sum_{l=0}^{16383} |l\rangle \otimes |0\rangle = \\ &= \frac{1}{\sqrt{16384}} (|0\rangle|0\rangle + |1\rangle|0\rangle + |2\rangle|0\rangle + \dots + |16382\rangle|0\rangle + |16383\rangle|0\rangle) \end{aligned} \quad (91-4)$$

حال با استفاده از تبدیل یکانی U_f داریم:

$$U_f|x\rangle \otimes |f(x)\rangle = |x\rangle \otimes |3^x \bmod 91\rangle \quad (92-4)$$

$$\begin{aligned} U_f|\Psi_1\rangle &\rightarrow |\Psi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{16384}} \sum_{l=0}^{16383} |l\rangle \otimes |3^l \bmod 91\rangle = \\ &= \frac{1}{\sqrt{16384}} [|0\rangle|1\rangle + |1\rangle|3\rangle + |2\rangle|9\rangle + |3\rangle|27\rangle + \dots + |16382\rangle|9\rangle + |16383\rangle|27\rangle] \end{aligned}$$

حال دوباره تبدیل فوریه را با $register \neq 1$ به کار می بریم. بنابراین حالت سیستم بدست

$$\begin{aligned} |\Psi_3\rangle &= \frac{1}{\sqrt{16384}} \sum_{l=0}^{16383} \frac{1}{\sqrt{16384}} \sum_{k=0}^{16383} e^{\frac{2\pi i k l}{16384}} |k\rangle |3^l \bmod 91\rangle = \text{می آید:} \\ &= \frac{1}{16384} \sum_{l=0}^{16383} |k\rangle \sum_{l=0}^{16383} e^{\frac{2\pi i k l}{16384}} |3^l \bmod 91\rangle = \frac{1}{16384} \sum_{l=0}^{16383} |k\rangle |\gamma(k)\rangle \end{aligned} \quad (93-4)$$

که در آن:

$$|\gamma(k)\rangle = \sum_{l=0}^{16383} e^{\frac{2\pi i k l}{16384}} |3^l \bmod 91\rangle$$

$$\begin{aligned} |\gamma(k)\rangle &= |1\rangle + e^{\frac{2\pi i k}{16384}} |3\rangle + e^{\frac{2\pi i 2k}{16384}} |9\rangle + e^{\frac{2\pi i 3k}{16384}} |27\rangle + \dots + \\ &\quad + e^{\frac{2\pi i 16381k}{16384}} |3\rangle + e^{\frac{2\pi i 16382k}{16384}} |9\rangle + e^{\frac{2\pi i 16383k}{16384}} |27\rangle \end{aligned} \quad (94-4)$$

با اندازه گیری register اول داریم:

$$k = 13453 \quad (95-4)$$

که احتمال بدست آوردن این k خاص برابر است با:

$$P(k) = 0.3189335551 \times 10^{-6} \quad (96-4)$$

حال از رابطه (69-4) داریم:

$$\left| \frac{k}{Q} - \frac{m}{r} \right| \leq \frac{1}{2Q}$$

و با استفاده از این رابطه داریم:

$$\left| \frac{13453}{16384} - \frac{m}{r} \right| \leq \frac{1}{2 \times 16384} \Rightarrow \frac{m}{r} = \frac{5}{6} \quad (97-4)$$

حال به آنچه می خواستیم دست یافتیم.

یعنی دوره تناوب r در این مورد برابر ۶ است. پس داریم:

$$\gcd(r, m) = \gcd(6, 5) = 1 \quad (98-4)$$

حال با توجه به روابط (56-4) و (57-4) داریم:

$$X = Y^k \rightarrow X^2 = Y^{2K} = Y$$

$$Y^{2K} = 1 \bmod N \Rightarrow 3^6 = 1 \bmod 91 \Rightarrow (3^6 - 1) = 0 \bmod 91 \rightarrow$$

$$(3^3)^2 - 1 = 0 \bmod 91 \rightarrow (3^3 - 1)(3^3 + 1) = 0 \bmod 91 \rightarrow$$

$$\Rightarrow 26 \times 28 = 0 \bmod 91 \quad (99-4)$$

بنابراین $N=91$ باید با ۲۶ یا ۲۸ مضرب مشترک داشته باشد. حال با محاسبه رابطه زیر می بینیم که عدد ۹۱ با ۲۶ مضرب مشترک دارد.

$$\gcd(3^3 - 1, 91) = \gcd(26, 91) = 13 \quad (100-4)$$

یعنی ۱۳ یک مضرب مشترک ۹۱ و ۲۶ است. به این ترتیب عدد $N=91$ به دو عدد تجزیه می شود و نتیجه حاصل است.

$$\frac{91}{13} = 7 \Rightarrow N = 91 = (13 \times 7) \quad (101-4)$$

به این ترتیب نتیجه‌ای که انتظار داشتیم بدست می‌آید. $[5, 6, 7, 8]$

۶-۴- نتیجه‌گیری و پیشنهادات:

با استفاده از مواردی که گفته شد نتیجه می‌گیریم که تبدیل فوریه کوانتمومی در بسیاری از کاربردها نقش بسزایی دارد و با استفاده از آن سرعت عملیات افزایش یافته و تعداد مراحل عملیات مورد نظر کاهش می‌یابد. آنچه که ما در این پژوهش استفاده کردیم اسپین $\frac{1}{2}$ بوده است که در آن S_z دو حالتی است، یعنی دو مقدار $\frac{1}{2} +$ و $\frac{1}{2} -$ را دارد. برای مثال در یک رجیستر چهار کیوبیتی، چون در هر کیوبیت دو حالت اسپین بالا و پایین قرار می‌گیرد بنابراین، $2^4 = 16$ حالت برای بیان رجیستر مورد نظر وجود دارد. حال اگر بخواهیم از اسپین 1 استفاده کنیم، چون S_z دارای سه حالت $+1$ و 0 و -1 است بنابراین در یک رجیستر چهار کیوبیتی $= 3^4 = 81$ حالت برای نشان دادن رجیستر وجود دارد. حال اگر تعداد کیوبیتها افزایش یابد تعداد حالات بطور نمایی زیاد می‌شود که نشان دادن حالتها به این صورت کار بسیار سخت و غیر ممکنی است. پس باید راهی پیدا کرد که بتوان تعداد مراحل را کاهش داد که این راه همان تبدیل فوریه است. بنابراین می‌توان تبدیل فوریه را توسعه داد تا سرعت عملیات در کامپیوترهای کوانتمومی افزایش یابد.

- [1] J. J. Sakurai, (revised edition 1999), “**Modern quantum mechanics**”, Addison-Wesely, USA.
- [2] J. Preskill, (1998), “**Lecture notes for physics 229: Quantum Information and Computation**” , California Institute of Technology.
- [3] A. Chatterjee, (2003), “**Introduction to Quantum Computation**”, Saha Institute of Nuclear physics, Kolkata, India,e-print:quant-ph/0312111.
- [4] A. Ekert, P. Hayden and H. Inamori, (2007), “**Basic concepts in quantum Computation** ”,University of Oxford, Oxford OX1 3PU, United Kingdom.
- [5] M. Nielsen, I. Chuang, (2000), “**Quantum Computation and Quantum Information**” ,Cambridge, United Kingdom.
- [6] M. Le Blac, “**A short Introduction to Quantum Information and Quantum Computation**” , Cambridge Univrsity press, United Kingdom, pp75-105.
- [7] S. J. Lomonaco, JR, (2000), “**Lecture on Shor's Quantum Factoring Algorithm version 1.1**” ,e-print: quant- ph/0010034v1.
- [8] P. W. Shor, (2001),“**Introduction to Quantum Algorithms**” .e-print:quant-ph/0005003v2.

Abstract:

As we know, the quantum fourier transform has been investigated since 1958. the present research deals with entangled stats and superposition stats in the quantum theory and their features. And also it investigates the quick quantum fourier transform and optimization factoring speed by quantum fourier transform. The significance of the investigation and research about quantum fourier transform is because of its widely use in basic function of quantum computer. Quantum fourier transform is used in many problems of quantum computer such as; in factoring problem, order finding problem, counting solution problem, hidden subgroup problem and discrete logarithm problem. By investigating quantum fourier transform and the above mentioned points, especially factoring to prime numbers, by shor's algorithm which is the result of fourier transform, the numbers in quantum computers is factored with high speed.

Key words:

Quantum fourier transform, entanglement, superposition, factoring, quantum theory, density operator, qubit, gate, phase estimation, shor's algorithm.



Shahrood University of Technology

Faculty Physics

Quantum Fourier Transform

Reza Mokarrami Rostami

Supervisor: Hossein Movahhedian

Date: jul 2009