

فصل 2 تبدیل لاپلاس و تحلیل مدار به کمک آن

مقدمه



قبل از شروع این فصل بسیار مهم و کاربردی، بد نیست کمی توضیحات مقدماتی بدهم که ذهن شما کاملاً آماده شود.

ببینید بعضی وقت‌ها حل برخی از مسایل در حوزه (یا همان شهر) زمان بسیار دشوار است. اما همین مسئله وقتی که به حوزه (شهر) فرکانس منتقل می‌شود، بسیار راحت می‌شود. (و البته گاهی هم بالعکس است.) پس اگر ما ابزاری داشته باشیم که به کمک آن بتوانیم مدارمان را از حوزه t به حوزه S ببریم، زندگی شیرین می‌شود. خیالتان راحت؛ چنین ابزاری را داریم؛ نام یکی از ابزارهای کارآمد، «آقای لاپلاس» است؛ از آقای لاپلاس ممنونیم و تبدیل ارزشمند او را ارج می‌نهیم.

۱-۲ تبدیل لاپلاس

از دو پنجره به سرزمین لاپلاس نگاه می‌کنیم؛ یکی افق ریاضی¹ و دیگری نگاه مداری

ابتدا نگاه ریاضی:

ایده اصلی آن است که برای هر تابع در حوزه زمان $f(t)$ ، یک تابع در حوزه فرکانس $F(s)$ متناظر می‌شود و بالعکس.



منظور همان رابطه:

$$L \{ f(t) \} = F(s) = \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} \cdot dt$$

(۱-۲)

است؟

1- که البته شما آن را به خوبی فرا گرفته‌اید...



بله، ولی در درس مدار ما به خواص و قضایای تبدیل لاپلاس کار داریم¹، خواصی همچون:

الف) یکتایی: یعنی به ازای هر تابع $f(t)$ ، یک و فقط یک تابع $F(s)$ به عنوان تبدیل لاپلاس آن وجود دارد و بالعکس.

ب) خطی بودن؛ یعنی:

$$L \{ k_1 f_1 + k_2 f_2 \} = k_1 F_1 + k_2 F_2 \quad (2-2)$$

ج) انتقال در حوزه فرکانس:

$$e^{-at} f(t) \xrightarrow{L} F(s+a) \quad (3-2)$$

د) انتقال در حوزه زمان:

$$f(t-a) u(t-a) \xrightarrow{L} e^{-as} F(s) \quad (4-2)$$

هـ) مشتق‌گیری در حوزه زمان:

$$\frac{d^n f(t)}{dt^n} \xrightarrow{L} s^n F(s) - s^{n-1} f(0) - s^{n-2} f'(0) - \dots - L - \frac{d^{n-1} f(0)}{dt^{n-1}} \quad (5-2)$$

مثلاً:

$$f'(t) \xrightarrow{L} s F(s) - f(0) \quad (6-2)$$

و یا:

$$f''(t) \xrightarrow{L} s^2 F(s) - s f(0) - f'(0) \quad (7-2)$$

و) انتگرال‌گیری در زمان:

$$\int_0^t f(t) \cdot dt \xrightarrow{L} \frac{1}{s} F(s) \quad (8-2)$$

ز) مشتق‌گیری در فرکانس:

$$(-1)^n t^n f(t) \xrightarrow{L} \frac{d^n F(s)}{ds^n} \quad (9-2)$$

1- یادتان باشد که سیگنال‌های مورد بررسی در درس مدار به ازای $t \geq 0$ تعریف شده‌اند.

مثلاً:

$$-tf(t) \xleftrightarrow[\mathcal{L}^{-1}]{\mathcal{L}} F'(s) \quad (۱۰-۲)$$

(ح) انتگرال گیری در فرکانس:

$$\frac{f(t)}{t} \xleftrightarrow[\mathcal{L}^{-1}]{\mathcal{L}} \int_0^s F(s) ds \quad (۱۱-۲)$$

(ط) تغییر مقیاس زمانی:

$$f(at) \xleftrightarrow[\mathcal{L}^{-1}]{\mathcal{L}} \frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right) \quad a > 0 \quad (۱۲-۲)$$

و حالا دو قضیه فوق‌العاده مهم!^۱
(ی) قضایای مقدار اولیه و مقدار نهایی:

$$\lim_{t \rightarrow 0} f(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s) \quad \text{مقدار اولیه} \quad (۱۳-۲)$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s) \quad \text{مقدار نهایی} \quad (۱۴-۲)$$



خیلی جالب است! یعنی رفتار تابع $f(t)$ در دو کرانه صفر و بی‌نهایت، همچون رفتار S برابر تبدیل لاپلاس آن

$(sF(s))$ در دو کرانه بی‌نهایت و صفر است؛ به قول استاد در مفهوم این حرف باید تأمل کرد؛ من یه جورایی احساس می‌کنم که بوی خوبی در کلاس می‌آید! بوی مطبوع رابطه صفره و رابطه بی‌نهایت. فکر کنم دارم فلسفه آن‌ها را درک می‌کنم که چرا آن اتفاقات جالب در حوزه زمان رخ می‌داد. حالا می‌فهمم که چرا لحظه کلیدزنی ($t=0$) این قدر آشوبناک ($s \rightarrow \infty$) است! و حس خوبی دارم از اینکه در زمان حالت دایمی ($t \rightarrow \infty$)، مدار لبریز از آرامش ($s=0$) است. من عاشق این نگاه‌های فلسفی در مهندسی‌ام!

(ک) تبدیل لاپلاس توابع نیمه‌متناوب^۲:اگر $f(t)$ تابع نیمه‌متناوب با دوره تناوب T و ایجادشده از تکرار $f_1(t)$ باشد، داریم:

$$f(t) \xleftrightarrow[\mathcal{L}^{-1}]{\mathcal{L}} \frac{1}{1-e^{-Ts}} F_1(s) \quad (۱۵-۲)$$

که در آن:

$$F_1(s) = \mathcal{L}\{f_1(t)\} \quad (۱۶-۲)$$

۱- این دو قضیه بیشتر از درس مدار، در درس کنترل خطی حایز اهمیت است.

۲- چرا که تابع ما در $t \geq 0$ تعریف شده است.



پس وجود فاکتور $\frac{1}{1-e^{-Ts}}$ در حوزه فرکانس، بیانگر تناوب در حوزه زمان با پریود T است.



حالا جدول تبدیل لاپلاس توابع مهم را نگاه کنید¹:

$f(t)$	$F(s)$
$\delta(t)$	1
$u(t)$	$\frac{1}{s}$
$r(t)$	$\frac{1}{s^2}$
$\frac{t^n}{n!} u(t)$	$\frac{1}{s^{n+1}}$
$e^{-at} \frac{t^n}{n!} u(t)$	$\frac{1}{(s+a)^{n+1}}$
$e^{-at} u(t)$	$\frac{1}{s+a}$
$\sin(\omega t) \cdot u(t)$ (فرد)	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$ (زوج)
$\cos(\omega t) \cdot u(t)$ (زوج)	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$ (فرد)
$\sinh(\omega t) \cdot u(t)$ (فرد)	$\frac{\omega}{s^2 - \omega^2}$ (زوج)
$\cosh(\omega t) \cdot u(t)$ (زوج)	$\frac{s}{s^2 - \omega^2}$ (فرد)
$\delta^{(i)}(t)$ مشتق مرتبه i ام ضربه	s^i
$f * g$ کانولوشن	ضرب $F \times g$
$f \times g$ ضرب	کانولوشن $F * g$
\mathbb{M}	\mathbb{M}

شکل (۱-۲) تبدیل لاپلاس توابع مهم

و بالاخره در مورد **عکس تبدیل لاپلاس**:

گاهی اوقات مثلاً هنگام تحلیل مدار به کمک تبدیل لاپلاس، هنگامی که از شهر زمان (t) به شهر فرکانس (s) رفته‌ایم و مدار را با سادگی دوچندان حل کرده‌ایم، حالا پاسخ زمانی را می‌خواهیم، پس باید مجدداً به شهر زمان برگردیم. به این عمل، عکس تبدیل لاپلاس می‌گوییم.

1- و همین الان لطفاً حفظ کنید. (البته اگر حفظ نیستید!)

در قدم اول سعی بر آن است که با قضایا و جدول گفته شده، L^{-1} بگیریم، در غیر این صورت از روش‌هایی مانند «تجزیه به کسرهای جزئی»¹ بهره می‌گیریم.



اگر جسارت نباشد، یک سؤال دارم؛ آیا بررسی تبدیل لاپلاس از نقطه نظر ریاضی در درس مدار آن هم برای کنکور

کارشناسی ارشد، تا به این حد لازم است؟



به جای آنکه مستقیماً پاسخ سؤال شما را بگویم، از شما دعوت می‌کنم به تمرین‌های زیر که سؤالات کنکور ارشد

درس مدار است، توجه کنید:

اگر $V(s) = \frac{-36s^2 - 24s + 2}{12s^3 + 17s^2 + 6s}$ باشد، مقدار $\frac{dv}{dt}(0^+)$ چقدر است؟

$$\frac{9}{4} \quad (4)$$

$$\frac{5}{4} \quad (3)$$

$$\frac{7}{4} \quad (2)$$

$$\frac{3}{4} \quad (1)$$

من حل می‌کنم! به کمک قضیه مقدار اولیه داریم:



$$\frac{dV}{dt}(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s L \left\{ \frac{dv}{dt} \right\}$$

پس حالا $L \left\{ \frac{dv}{dt} \right\}$ را می‌خواهیم، آن هم معلوم است دیگر:

$$L \left\{ \frac{dv}{dt} \right\} = sV(s) - v(0^+)$$

و حالا $V(0)$ لازم است که یکبار دیگر از قضیه مقدار اولیه بهره می‌گیریم:

$$v(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sV(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{-36s^3 + L}{12s^3 + L} = -3$$

حالا مقدار اولیه را در رابطه $L \left\{ \frac{dv}{dt} \right\}$ جایگذاری می‌کنیم:

$$L \left\{ \frac{dv}{dt} \right\} = \frac{27s^2 + 20s}{12s^3 + 17s^2 + 6s}$$

و بالاخره:

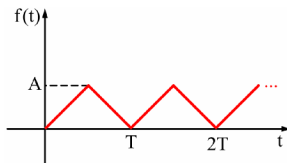
$$\frac{dv}{dt}(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{27s^2 + L}{12s^3 + L} = \frac{27}{12} = \frac{9}{4}$$

1- من حدس می‌زنم در n درس، بحث تجزیه به کسرهای جزئی را خوانده‌اید؛ پس برای پرهیز از طولانی شدن کلام، مرور آن را به خودتان واگذار می‌کنم.



آفرین؛ خیلی عالی بود؛ به خصوص اینکه برای حل مسئله «از آخر» شروع کردی؛ یعنی اول دیدی که نیاز

به $L \left(\frac{dv}{dt} \right)$ هست و بعد فهمیدی که نیاز به $v(0)$ داریم و... من به این رویکرد در حل مسئله به شدت علاقه‌مندم! یعنی «حل از آخر» که در کلاس «الکترومغناطیس» هم مفصلاً به آن می‌پردازیم و اصولاً در مهندسی «حل از آخر» شاهکار است... پس تکرار کنید: «حل از آخر»، «حل از آخر»، «حل از آخر»...



2- تبدیل لاپلاس موج متناوب شکل زیر را بیابید.



شکل (۲-۲) شکل موج تمرین 2



و اگر آن تکه تکرارشونده را $f_1(t)$ بنامیم، به کمک توابع معروف پله و شیب داریم:

$$f_1(t) = \frac{2A}{T} r(t) - \frac{4A}{T} r\left(t - \frac{T}{2}\right) + \frac{2A}{T} r(t - T)$$

و اگر از این بخش، تبدیل لاپلاس بگیریم:

$$F_1(s) = \frac{2A}{T} \left(\frac{1}{s^2} - 2 \frac{1}{s^2} e^{-\frac{T}{2}s} + \frac{1}{s^2} e^{-Ts} \right)$$

و به کمک اتحاد اول¹:

$$F_1(s) = \frac{2A}{T} \frac{1}{s^2} \left(1 - e^{-\frac{T}{2}s} \right)^2$$

و سرانجام به کمک رابطه (2-15):

$$F(s) = \frac{2A}{T} \frac{1}{s^2} \left(1 - e^{-\frac{T}{2}s} \right)^2 \times \frac{1}{1 - e^{-Ts}}$$

و با اتحاد مزدوج دوران دبیرستان:

$$F(s) = \frac{2A}{T} \frac{1}{s^2} \frac{1 - e^{-\frac{T}{2}s}}{1 + e^{-\frac{T}{2}s}}$$

3- عکس تبدیل لاپلاس بگیرید.



$$F(s) = \frac{1}{s(s^2 + 9)}, \quad G(s) = \frac{1}{s^2 + s - 2}$$

1- یاد باد آن روزگاران، یاد باد! تا چشم به هم بزنی، دوران دانشگاه همان قدر برایتان قدیمی می‌شود که دوران دبیرستان هم اکنون در نظرتان هست و چه بسا قدیمی‌تر و...



بسیار ساده است دیگر:

$$\frac{1}{s^2 + 9} = \frac{1}{3} \frac{3}{s^2 + 9} \quad \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} \quad \frac{1}{3} \sin 3t$$

$$\frac{1}{s} \frac{1}{s^2 + 9} \quad \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} \quad \int_0^t \frac{1}{3} \sin 3t \, dt = \frac{1}{9} (1 - \cos 3t)$$

و در مورد دومی، ابتدا تجزیه به کسرهای جزئی:

$$G(s) = \frac{1}{s^2 + s - 2} = \frac{1}{(s-1)(s+2)} = \frac{\frac{1}{3}}{s-1} + \frac{-\frac{1}{3}}{s+2}$$

و بنابراین:

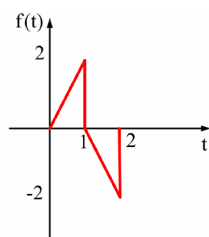
$$g(t) = \frac{1}{3} (e^{+t} - e^{-2t}) u(t)$$



4- تبدیل لاپلاس شکل (2-3) را این گونه می توان نوشت:

$$F(s) = F_1(s) + F_2(s) e^{-s} + F_3(s) e^{-2s}$$

که در آن F_1 و F_2 و F_3 توابع گویایی از s هستند. این توابع به چه صورت اند؟



شکل موج تمرین 4 (شکل ۲-۳)



باز بسیار ساده است؛ ابتدا تابع $f(t)$ را بازنویسی می کنیم:

$$f(t) = 2r(t) - 2u(t-1) - 4r(t-1) + 2r(t-2) + 2u(t-2)$$

با توجه به خواص تبدیل لاپلاس:

$$F(s) = \underbrace{\left(\frac{2}{s^2} \right)}_{F_1} + \underbrace{\left(-\frac{2}{s} - \frac{4}{s^2} \right)}_{F_2} e^{-s} + \underbrace{\left(\frac{2}{s} + \frac{2}{s^2} \right)}_{F_3} e^{-2s}$$

۲-۲ تحلیل مدار به کمک تبدیل لاپلاس


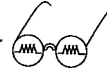
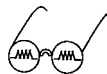


حال برویم سراغ کاربردهای تبدیل لاپلاس در تحلیل مدار که اصل کار ماست. ببینید، سبک مرسوم مراجع و دیگر

کتابها در استفاده از تبدیل لاپلاس آن است که ابتدا معادله دیفرانسیل مدار را (در حوزه زمان) می‌نویسند و سپس معادله دیفرانسیل را به کمک تبدیل لاپلاس حل می‌کنند. به این ترتیب که با تبدیل لاپلاس گرفتن از معادله دیفرانسیل، به یک معادله جبری در حوزه s می‌رسیم و پس از حل آن و عکس لاپلاس گرفتن به پاسخ مدار در حوزه زمان می‌رسیم.

اما من این روش را نمی‌پسندم!

به نظر من این بهتر است که کل هیکل! مدار را به حوزه s ببریم و حالا دیگر یک مدار مقاومتی (و به عبارت شیک‌تر امپدانسی) خواهیم داشت، پس دیگر خبری از معادله دیفرانسیل نخواهد بود و کار ساده‌تر می‌شود.

این حرف‌ها شما را به یاد چه چیزی می‌اندازد؟ آفرین درست است؛ به یاد همان عینک مشهور! ، یعنی عینک مقاومت‌بین؛ دوباره همه چیز را به چشم مقاومتی می‌بینیم؛ اما راستش را بخواهید، کارایی این  خیلی بیشتر از مدل قبلی‌اش است. با این  کارهایی می‌کنیم که بیا و ببین! آرم عینک قبلی $j\omega$ بود و آرم این عینک S است!

پس بیایید ببینیم که تک‌تک عناصر هنگامی که از حوزه t به حوزه s می‌روند، چه بلایی بر سرشان می‌آید:

$$\begin{array}{ccc} \begin{array}{c} i \\ \text{---} r \text{---} \\ + \quad V \quad - \end{array} & \begin{array}{c} L \\ \text{---} \text{---} \text{---} \\ L^{-1} \end{array} & \begin{array}{c} I \\ \text{---} r \text{---} \\ + \quad V \quad - \end{array} \\ v = r \cdot i \quad (۱۸-۲) & & V = r \times I \quad (۱۷-۲) \end{array}$$

شکل (۴-۲) مقاومت در حوزه زمان و فرکانس^۱ و معادلات آن‌ها


و برای **سلف** :



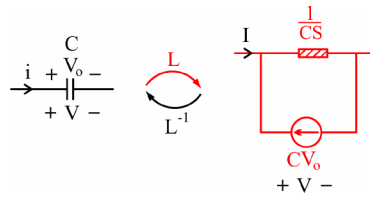
من عرض می‌کنم، به این شکل می‌شود:

$$\begin{array}{ccc} \begin{array}{c} i \\ \text{---} L \text{---} \\ + \quad V \quad - \end{array} & \begin{array}{c} L \\ \text{---} \text{---} \text{---} \\ L^{-1} \end{array} & \begin{array}{c} I \\ \text{---} LS \text{---} LI_0 \\ + \quad V \quad - \end{array} \\ V = L \frac{di}{dt} \quad (۲۰-۲) & & V = LSI - LI_0 \quad (۱۹-۲) \end{array}$$

شکل (۵-۲) سلف در حوزه زمان و فرکانس و معادلات آن‌ها

۱- گاهی می‌گوییم مقاومت‌ها نسبت به فرکانس هیچ حساسیتی ندارند مثل  !!!

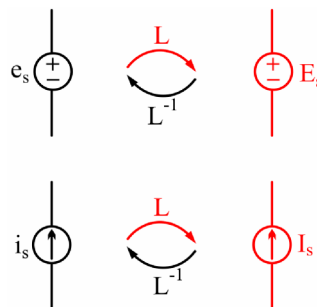
و برای جناب خازن:



$$i = C \frac{dv}{dt} \quad (22-2) \quad I = CSV - CV_0 \quad (21-2)$$

شکل (۶-۲) خازن در حوزه زمان و فرکانس و معادلات آنها

و در مورد منابع هم که واضح است:



شکل (۷-۲) منابع در حوزه زمان و فرکانس

که واضح است E_s و I_s به ترتیب تبدیل لاپلاس e_s و i_s هستند. آیا علت این دوگانی واضح است؟

بله دیگر از معادلات (19-2) و (21-2) که لاپلاس بگیریم به معادلات (20-2) و (22-2) می‌رسیم.

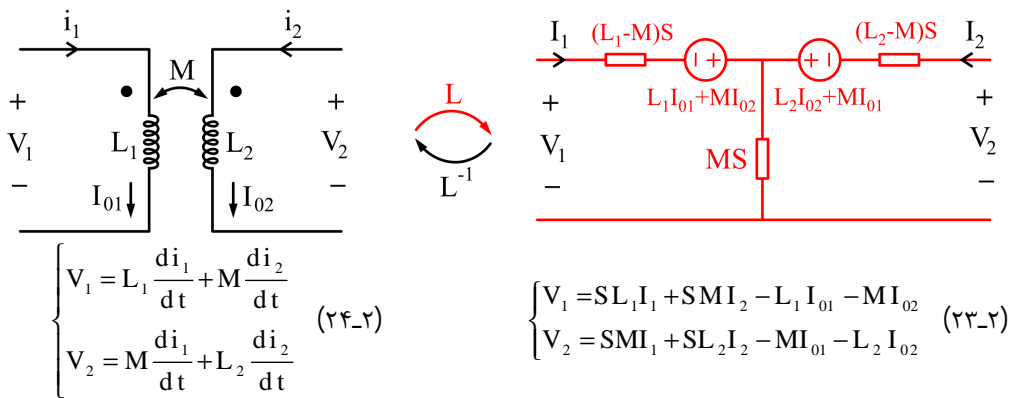


پس این روش کار ما را ساده‌تر هم می‌کند. مثلاً اگر سلف‌های تزویج عنصر ما باشند!





باز هم واضح است که:



شکل (۸-۲) سلف‌های تزویج در حوزه زمان و فرکانس و معادلات آن‌ها



یک سؤال!

در جایی یک جدول به شکل زیر دیدم:

عنصر	امپدانس Z (Ω)	ادمیتانس Y ()
	r	$\frac{1}{r}$
	LS	$\frac{1}{LS}$
	$\frac{1}{CS}$	CS

شکل (۹-۲) جدول تبدیل عناصر حوزه زمان به حوزه فرکانس

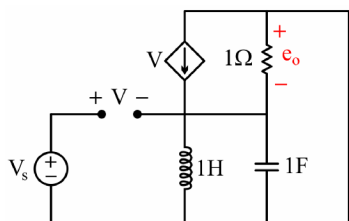
چرا این موضوع کمی با آنچه گفته شد، متفاوت است؟




این جدول دقیقاً همان گفته‌های قبلی است، با این توضیح که در اینجا فرض ما استراحت اولیه یا حالت صفر است.

پس خلاصه می‌کنم:

به کمک تبدیلات عناصر از حوزه t به حوزه s (که در اصل این نیز یک **عینک** عالی است) کل مدار به حوزه s می‌رود. معادلات جبری است¹، حالا پاسخ در حوزه s با روش‌های تحلیل مدارهای مقاومتی معلوم است و در صورت لزوم، پاسخ در حوزه زمان را نیز پیدا می‌کنیم. به حدی این کار لذت‌بخش است که نگو و نپرس؛ و در هر آزمونی همیشه سؤال‌های فراوانی هست که به کمک آقای لاپلاس خیلی ساده و جذاب حل می‌شوند.



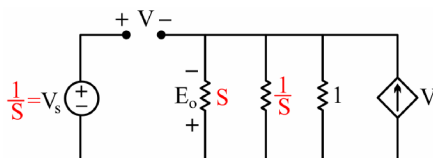
شکل (۱۰-۲) مدار تمرین 5

5- پاسخ پله $e_o(t)$ کدام است؟ 

ابتدا مدار را به حوزه s می‌بریم. ضمناً این سیم سمت راست مدار را که بیخودی کش آمده است! به حالت اولیه



برمی‌گردانیم، آن‌گاه مدار این‌جوری می‌شود:



شکل (۱۱-۲) ساده‌شده مدار تمرین 5

با یک KCL خواهیم داشت:

$$\text{KCL} : \left(\frac{1}{s} + s + 1 \right) E_o + V = 0$$

و از طرفی:

$$V = V_s + E_o = \frac{1}{s} + E_o$$

پس:

$$E_o = \frac{-1}{(s+1)^2}$$

و با عکس تبدیل لاپلاس:

$$e_o(t) = -te^{-t}u(t)$$

یعنی مدار در حالت میرای بحرانی بود. خدا وکیلی اگر می‌خواستیم این مدار را در حوزه t حل کنیم خیلی دشوارتر بود، مگه نه؟

1- با این مزیت بر روش فازوری که در آنجا معادلات به صورت جبر مختلط بود، ولی در اینجا به صورت جبر حقیقی.



بله، ولی اگر از کلک بسیار قشنگ «شرایط اولیه مشتق» کمک بگیریم، از این هم ساده‌تر می‌شود! به یک زبان دیگر

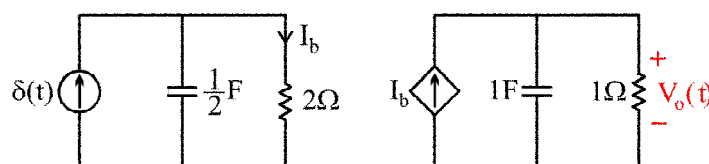
حرفم را تکرار می‌کنم:

یک حرف حسابی! خُب ما در حل این مسئله در قدم اول سراغ لاپلاس رفتیم، چراکه درس این جلسه ما لاپلاس است؛ اما اگر این مسئله در کنکور ارشد بیاید¹، باید خودمان تشخیص بدهیم که لاپلاس میان‌بر بسیار خوبی است. بعضی وقت‌ها باید فریاد بی‌صدای مسئله را بشنویم که می‌گوید:

«مرا از روش لاپلاس حل کنید»²



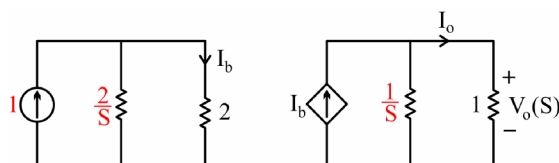
6- پاسخ ضربه $V_o(t)$ را در مدار زیر تعیین کنید.



شکل (۱۲-۲) مدار تمرین 6



هیكل مدار! را به حوزه S می‌بریم، داریم:



شکل (۱۳-۲) مدار تمرین 6 در حوزه S

با دوبار تقسیم جریان داریم:

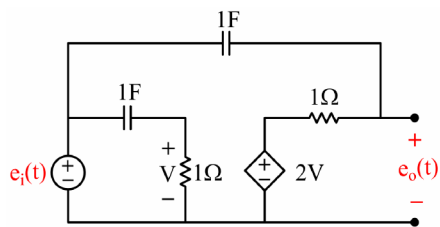
$$I_b = \frac{\frac{2}{s}}{\frac{2}{s} + 2} \times 1 = \frac{1}{s+1}$$

$$V_o = 1 \times I_o = \frac{\frac{1}{s}}{\frac{1}{s} + 1} \times \frac{1}{s+1} = \frac{1}{(s+1)^2}$$


$$v_o(t) = t e^{-t} u(t)$$

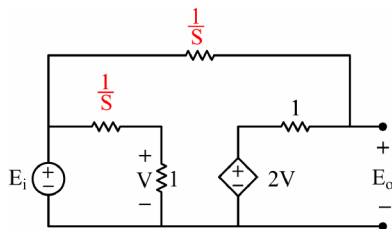
1- که البته آمده بوده است.

2- هنوز آن گوش باز را فراموش نکرده‌اید که ؟!



شکل (۱۴-۲) مدار تمرین 7

7- در شبکه مقابل $H(s) = \frac{E_o(s)}{E_i(s)}$ کدام است؟ 



شکل (۱۵-۲) مدار تمرین 7 در حوزه S

باز مدار را در حوزه لاپلاس رسم می کنیم:




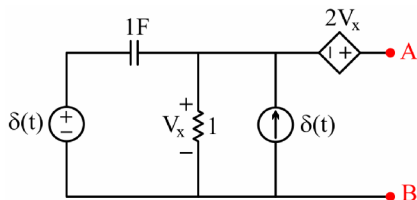
حالا ابتدا با یک تقسیم ولتاژ، ولتاژ V را پیدا می کنیم:

$$V = \frac{1}{1 + \frac{1}{s}} E_i = \frac{s E_i}{s + 1}$$

و سپس با یک KCL در گره راستی حل مسئله تمام است.

$$\text{KCL : } s(E_o - E_i) + E_o - 2 \frac{s E_i}{s + 1} = 0 \Rightarrow \frac{E_o}{E_i} = \frac{s^2 + 3s}{(s + 1)^2}$$

8- مدار معادل تونن دیده شده در سرهای A و B در حوزه فرکانس به چه صورت است؟ 



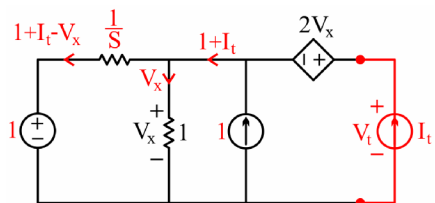
شکل (۱۶-۲) مدار تمرین 8

$$E_{oc} = 3, \quad Z_{eq} = \frac{3}{s+1} \quad (1)$$

$$E_{oc} = \frac{3}{s}, \quad Z_{eq} = \frac{3s}{s+1} \quad (2)$$

$$E_{oc} = \frac{3}{s}, \quad Z_{eq} = \frac{3}{s+1} \quad (3)$$

$$E_{oc} = 3, \quad Z_{eq} = 3s + 3 \quad (4)$$



شکل (۱۷-۲) مدار تمرین 8 در حوزه S

به نظر کار ساده ای است، مدار را با لاپلاس نگاه می کنیم.



حال پس از KCL بازی، به این KVL ها نگاه کنید:

$$\text{KVL : } V_t = 2 V_x + V_x = 3 V_x$$

$$\text{KVL در حلقه چپی} : 1 = \frac{1}{S}(V_x - I_t - 1) + V_x$$

$$S(1 - V_x) + 1 - V_x = -I_t \Rightarrow (S+1)V_x = (S+1) + I_t$$

$$V_t = 3 V_x = \underbrace{\left(\frac{3}{s+1}\right)}_{Z_{eq}} I_t + \underbrace{(3)}_{E_{oc}} \quad (25-2)$$

پس با توجه به رابطه بالا گزینه 1 درست می‌شود.



آیا وقت کم است یا من اجازه دارم مطلبی را بگویم؟



نه به هیچ وجه وقت کم نیست! اصلاً مگر ما هولیم که زودتر جلو برویم، به نظر من «یک چاه نفت از صدها چاه آب

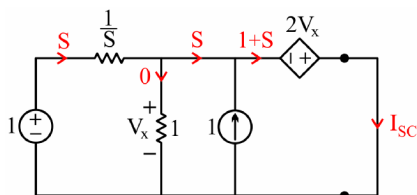
ارزشمندتر است¹». پس بفرمایید:



جسارتاً می‌خواهم بگویم ما باید از داشته‌های ذهنی قبلی مان همه‌جا استفاده کنیم. آیا یادتان هست در بحث مدار

معادل می‌گفتیم که وقتی در یک تست، e_{oc} و R_{eq} را می‌خواهند، به جای یافتن تک‌تک آن‌ها، بهتر است یک‌ضرب i_{sc} را پیدا کنیم و بعد بگوییم گزینه‌ای درست است که در آن $\frac{e_{oc}}{R_{eq}}$ برابر i_{sc} یافته‌شده بشود...

خُب حالا هم می‌رویم سراغ I_{sc} :



شکل (۱۸-۲) مدار تمرین 8 به سبک دانشجوی sharp!

با یک KVL ساده داریم:

$$2V_x + V_x = 0 \Rightarrow V_x = 0$$

پس جریان خازن $\frac{1}{s}$ برابر است با $1 * S$ که روی شکل مشخص شده و حالا با KCL بازی روی شکل معلوم است که:

$$I_{sc} = S + 1$$

پس فقط گزینه 1 می‌تواند درست باشد.

1- برای همین توصیه می‌کنم به جای مطالعه سطحی تا می‌توانید با متد ذهنتان به مطالب عمق بدهید.

۳-۲ کاربرد تبدیل لاپلاس در تحلیل سیستم‌های خطی



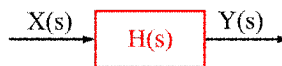
مشاهده کردید که تبدیل لاپلاس در تحلیل مدارها کمک‌های جدی به ما می‌کند؛ به‌علاوه این تبدیل قابلیت‌های

فراوان دیگری هم دارد، تا آنجا که می‌توان گفت درس کنترل خطی بدون آقای لاپلاس و S مثل پنجاه بدون پنج است! و از آنجا که درس «مدار» در حقیقت «مادر» دروس مهندسی برق است، بد نیست که همین جا اشاراتی به سایر کاربردهای تبدیل آقای لاپلاس در تحلیل سیستم‌ها - خصوصاً خطی - کنیم؛ حالا یک نوع دیگر از مسایل را می‌بینیم. می‌دانیم که تابع شبکه در حوزه فرکانس به این صورت قابل تعریف است:

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{\text{تبدیل لاپلاس پاسخ حالت صفر}}{\text{تبدیل لاپلاس ورودی}} \quad (26-2)$$

که البته رابطه‌اش با پاسخ ضربه (در حوزه زمان) نیز به وضوح پیداست:

$$H(s) = L\{h(t)\} = \text{تبدیل لاپلاس پاسخ ضربه} \quad (27-2)$$



شکل (۱۹-۲) بلوک دیاگرام یک سیستم فوق ساده!

به عبارت دیگر جای ضرب و کانولوشن در حوزه‌های زمان و فرکانس عوض می‌شود؛ یعنی:

$$L\{x(t)*h(t)\} = X(s) \times H(s) = Y(s) \quad (28-2)$$

یک کاربرد خیلی جالب در اینجا آن است که:

تبدیل لاپلاس پاسخ کامل برابر است با تبدیل لاپلاس پاسخ حالت صفر به علاوه تبدیل لاپلاس پاسخ ورودی صفر؛ و این نکته در حل بعضی از مسئله‌ها، چقدر کاربرد دارد! مثال بعد را به دقت حل کنید تا منظورم را بهتر درک کنید.



۹- پاسخ حالت صفر یک مدار LTI به ورودی $\delta(t)$ برابر $e^{-t}u(t)$ است. در صورتی که در شرایط اولیه معین، پاسخ کامل شبکه مذکور به ورودی $2u(t)$ برابر تابع زیر است:

$$y(t) = 2(1 - e^{-t})u(t) + 5e^{-2t}u(t)$$

پاسخ کامل تحت همان شرایط اولیه به ورودی $2e^{-3t}u(t)$ برابر کدام است؟



چون نکته‌اش را حضرت‌عالی فرمودید، مشکل حل است؛ با داشتن پاسخ ضربه، پاسخ پله (یعنی انتگرال‌ش) معلوم است.

$$s(t) = \int_0^t h(t)dt = (1 - e^{-t})u(t)$$

پس خروجی ناشی از ورودی $2u(t)$ برابر است با:

$$2u(t) = \text{فقط} \text{ ورودی} \Rightarrow \text{خروجی ناشی از} = 2(1 - e^{-t})u(t)$$

پس از رابطه $y(t)$ داده شده در صورت مسئله و مقایسه اش با رابطه اخیر معلوم است که بخش $5e^{-2t}u(t)$ اثر شرایط اولیه است که با تغییر ورودی، تغییر نمی کند. حال اثر ناشی از ورودی $2e^{-3t}u(t)$ را می جوییم:

$$X(s) = \frac{2}{s+3}, \quad H(s) = \frac{1}{s+1} \Rightarrow Y = \frac{2}{(s+1)(s+3)}$$

با تجزیه به کسره های جزئی چنین به دست می آید:

$$Y = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+3} \Rightarrow y(t) = (e^{-t} - 3e^{-3t})u(t)$$

پس پاسخ کامل برابر است با:

$$X(s) = (e^{-t} - e^{-3t} + 5e^{-2t})u(t)$$

مسئله قشنگی بود؛ یه جورایی شبیه مسایل درس سیگنال و سیستم بود. این طور که پیداست در درس «مدار» ما باید همه چیز بلد باشیم؛ اصلاً یکی از خوبی های این درس همین است.



باز یک نوع دیگر از مسایل در بحث لاپلاس¹:



10- پاسخ شبکه ای به ورودی پله واحد به صورت زیر است:

$$u_0(t) = (1 - e^{-t} - te^{-t})u(t)$$

پاسخ حالت دائمی شبکه مذکور به ورودی زیر چیست؟

$$u_i(t) = 2\cos\left(t + \frac{\pi}{4}\right)u(t)$$



ابتدا تابع تبدیل را به دست می آوریم:

$$H(s) = \frac{\frac{1}{s} - \frac{1}{s+1} - \frac{1}{(s+1)^2}}{\frac{1}{s}} = L = \frac{1}{(s+1)^2}$$

و سپس تبدیل لاپلاس ورودی $u_i(t)$ را نیز پیدا می کنیم:

$$U_i(s) = L L^2$$

این که کار دشواری نیست، فقط کمی طولانی است؛ باید ابتدا $\cos(a+b)$ را بسط بدهیم و سپس از تک تک جملات لاپلاس بگیریم و حاصل به دست آمده را در $H(s)$ ضرب کنیم و سپس از نتیجه نهایی عکس لاپلاس بگیریم. پس من شروع می کنم!

1- اصولاً لاپلاس از پر مسئله ترین و پر کاربردترین بخش های درس مدار است.

2- این نقطه چین ها به معنی صبر چند دقیقه ای (سر کلاس (یا در خانه!) است.





این بار دیگر من موافق نیستم. ببینید وقتی واضح است که حل یک مسئله تا این حد طولانی می‌شود، در آزمونی که

«مدیریت زمان» خیلی مهم است از خیرش بگذرید!¹

اما حالا این روش را نگاه کنید:

کلمه کلیدی در این مسئله پاسخ حالت دایمی است؛ اگر به ورودی نگاه کنید، فرکانس ورودی معلوم است دیگر:

$$\omega = 1$$

پس می‌توان در تابع تبدیل به جای s مقدار $j\omega = j$ را گذاشت و به پاسخ فرکانسی رسید:

$$H(j\omega) = H(j1) = \frac{1}{(j+1)^2} = \frac{1}{2j} = \frac{1}{2} - 90^\circ$$

پس خروجی معلوم است دیگر:

$$|Y| = |H| \times |X| = \frac{1}{2} \times 2 = 1$$

$$Y = H + X = \frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{2} = -\frac{\pi}{4}$$

پاسخ مثل آب خوردن پیدا شد:

$$y(t) = \cos\left(t - \frac{\pi}{4}\right)$$

خوشتان آمد؟ حالا نوبت شماست.



11- پاسخ ضربه یک مدار LTI برابر است با:

$$h(t) = \left(\frac{2}{3} e^{-2t} - \frac{1}{6} e^{-\frac{t}{2}} \right) u(t)$$

پاسخ حالت دایمی این مدار به ورودی $e_s(t) = 2 \cos t$ برابر است با:

$$\frac{2}{\sqrt{5}} \cos t \quad (1) \quad \frac{2}{5} \cos t \quad (2) \quad \frac{2}{5} \cos(t+90) \quad (3) \quad \text{هیچ کدام} \quad (4)$$



با همین روش خوشگلی که گفته شد، ابتدا تابع تبدیل را پیدا می‌کنیم؛ یعنی اول راه از حوزه S کمک می‌گیریم:

$$H(s) = \frac{2}{3} \frac{1}{s+2} - \frac{1}{6} \frac{1}{s+\frac{1}{2}} = \frac{\frac{s}{2}}{(s+2)\left(s+\frac{1}{2}\right)}$$

1- شوخی نمی‌کنم؛ یکی از نکات خیلی مهم در یک آزمون تستی آن است که دانشجو بفهمد چه تست‌هایی را فعلاً نباید سراغشان برود! بعضی‌ها تا روز کنکور معنی این جمله را نمی‌فهمند که: «برای هر تست حدود 3 دقیقه وقت داریم!» ولی من مطمئنم که شماها خیلی خوب معنی این جمله را می‌فهمید! خیلی بهتر از سایرین!

حالا به حوزه فازور $(j\omega)$ می‌رویم، چون فرکانس ورودی $\omega = 1$ است، پاسخ فرکانس به راحتی به دست می‌آید:

$$H(j1) = \frac{\frac{j}{2}}{(j+2)\left(j+\frac{1}{2}\right)} = \frac{\frac{j}{2}}{5\frac{j}{2}} = \frac{1}{5} = \frac{1}{5} \quad 0$$

و در نتیجه برای خروجی داریم:

$$y(t) = \frac{1}{5} \times 2 \cos(t+0) = \frac{2}{5} \cos t$$

حالا یک نفر این حرف آخر را جمع‌بندی کند.



در تحلیل در حالت دایمی سینوسی با ورودی



$$X(t) = A \cos(\omega_i t + \theta) \quad \text{ورودی}$$

و با داشتن $H(s)$ ، اگر در تابع تبدیل $H(s)$ به جای s مقدار:

$$S = j\omega_i$$

را قرار دهیم، پاسخ فرکانسی $H(j\omega_i)$ و در نتیجه $|H|$ و H را نیز داریم؛ حالا خروجی معلوم است دیگر:

$$y(t) = B \cos(\omega_i t + \phi)$$

به طوری که:

$$B = A \times |H(j\omega_i)|$$

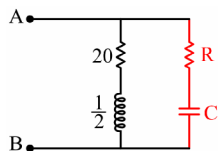
$$\phi = \theta + \angle H(j\omega_i)$$

البته به شرط آنکه مسئله از ما پاسخ دایمی سینوسی را بخواهد ولی اگر پاسخ گذرا را بخواهد، باید تا آخر مسئله از



حوزه S برویم.

باز یک جور مسئله دیگر:



12- R و C را چنان تعیین کنید که امپدانس Z_{AB} مستقل از فرکانس باشد.



شکل (۲۰-۲) مدار تمرین 12

این هم برای راهنمایی:

Z_{AB} را به صورت تابعی کسری از S پیدا کنید؛ حالا برای حذف S (که همان شرط مستقل از فرکانس بودن است) کاری کنید که چند جمله‌ای صورت ضریبی از مخرج شود!

بفرمایید:

سکوت

چرا کسی جواب را نمی‌گوید؟

آخر با راهنمایی شما، تمام شد دیگر؛ کاری برای ما نماند!



نه نه! اشتباه نکنید؛ شما سر جلسه کنکور خیلی از مسایل را بلد هستید، اما نمی‌توانید به جواب آخر برسید، لازمه



کار مهارت است که با ممارست حاصل می‌شود. یکبار دیگر هم گفته‌ام، دست‌هایتان را داغ کنید. (رجوع به شکل



پس می‌گوییم:

$$Z_{AB} = \frac{\left(R + \frac{1}{CS}\right)\left(20 + \frac{S}{2}\right)}{R + \frac{1}{CS} + 20 + \frac{S}{2}}$$

$$Z_{AB} = \frac{0.5RC S^2 + (20RC + 0.5)S + 20}{0.5CS^2 + (20C + RC)S + 1}$$

برای مستقل از S بودن باید چنین داشته باشیم:

$$\frac{0.5RC}{0.5C} = \frac{20RC + 0.5}{20C + RC} = \frac{20}{1}$$

در نتیجه R و C به راحتی به دست می‌آیند:

$$R = 20\Omega, \quad C = \frac{1}{800}F$$



آفرین، تازه کار تمام شد. راستی فهمیدید که چه اتفاقی افتاد؟ شاید شما گرم بودید و متوجه نشدید! به بهانه این مثال

یک مبحث زیبا آموختیم! و آن هم چیزی نبود جز «مدارهای مستقل از فرکانس»؛ من اصولاً این نوع آموزش را خیلی دوست دارم؛ اسمش را آموزش در حین مسئله¹ می‌گذارند.

1- یا به قولی همان Learning by doing خودمان!



لطفاً قبل از اینکه به بهانه مسئله بعدی به چیز جدیدی یاد بگیریم، به من یه کم فرصت بدهید! ببینید وقتی

می‌گوییم امپدانس ورودی مستقل از فرکانس یا S است، یعنی اگر S برابر با صفر یا ∞ یا \dots باشد، Z_{in} تغییری نمی‌کند؛ حالا من یک پیشنهاد دارم؛ بیایید مقادیر $Z_{in}(0)$ و $Z_{in}(\infty)$ را با یکدیگر مساوی بگذاریم؛ با توجه به شکل (20-2) نتیجه این‌گونه می‌شود:

$$\begin{cases} Z_{in}(0) = 20 \\ Z_{in}(\infty) = R \end{cases} \Rightarrow R = 20\Omega$$

استاد استدلالم درست بود؟

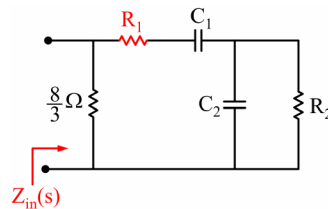


بله و حرفت آن قدر قشنگ بود که من به احترام حرفت، دو سه تا مسئله جالب می‌گویم که با نکته‌ای که شما کشف

کرده‌ای، فوق‌العاده زیبا می‌شود.



13- در مدار داده شده، امپدانس ورودی $Z_{in}(s)$ دارای قطب‌های $S = -1$ و $S = -3$ و صفرهای $S = -2$ و $S = -4$ است. مقدار مقاومت R_1 در این شبکه چقدر است؟



شکل (۲۱-۲) مدار تمرین 13

$$\frac{8}{3} \quad (4)$$

$$1 \quad (3)$$

$$\frac{8}{5} \quad (2)$$

$$\frac{64}{5} \quad (1)$$



حتماً این مسایل هم **لم** خاصی دارد! بله؟



آری، مشابه حرف قشنگ دوست؛ در این گونه مسایل، ابتدا تابع تبدیل (مربوط به امپدانس، ادمیتانس یا ...) را

می‌نویسیم، سپس به مدار و تابع تبدیل یک‌بار در $S = 0$ و یک‌بار در $S \rightarrow \infty$ نگاه می‌کنیم و آن‌ها را معادل قرار می‌دهیم. فقط یادتان هست که:

عنصر	$S = 0$	$S \rightarrow \infty$

شکل (۲۲-۲) عناصر مداری در کرانه‌های فرکانس ($S \rightarrow \infty$, $S=0$)



پس راحت شد دیگه:

$$Z(s) = K \frac{(s+2)(s+4)}{(s+1)(s+3)}$$

$$\text{at } S = 0 \rightarrow \begin{cases} Z(0) = \frac{8}{3} & \text{از نگاه مداری} \\ Z(0) = K \frac{8}{3} & \text{از نگاه فرمولی} \end{cases}$$

پس:

$$K = 1$$

و همچنین:

$$S \rightarrow \infty \rightarrow \begin{cases} Z(\infty) = \frac{8}{3} \parallel R_1 & \text{از نگاه مداری} \\ Z(\infty) = 1 & \text{از نگاه فرمولی} \end{cases}$$

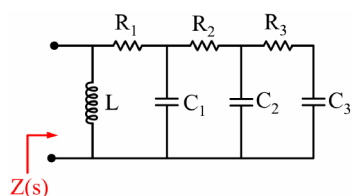
$$\frac{3}{8} + \frac{1}{R_1} = 1 \rightarrow R_1 = \frac{8}{5} \Omega$$

پس گزینه 2 درست است.

باز یکی دیگه!



14- کدام یک از توابع شبکه در گزینه‌های زیر می‌تواند تابع امپدانس برای مدار شکل زیر باشد؟



شکل (۲۳-۲) مدار تمرین 14

$$Z(s) = \frac{s^3 + 4s^2 + 5s}{s^4 + 2s^3 + 5s^2 + 7s + 1} \quad (1)$$

$$Z(s) = \frac{(s+1)(s+5)(s+9)}{s(s+2)(s+11)} \quad (2)$$

$$Z(s) = \frac{s^4 + 5s^3 + 2s^2 + 3s}{5s^4 + 6s^3 + 9s^2 + 2s + 1} \quad (3)$$

$$Z(s) = \frac{5s^4 + 6s^3 + 2s^2 + s + 3}{s^3 + 9s^2 + 2s + 1} \quad (4)$$

در $S = 0$ و $S \rightarrow \infty$ امپدانس مدار را داریم:



$$Z(\infty) = R_1 = \text{یک عدد}$$

$$Z(0) = 0 = \text{صفر!}$$

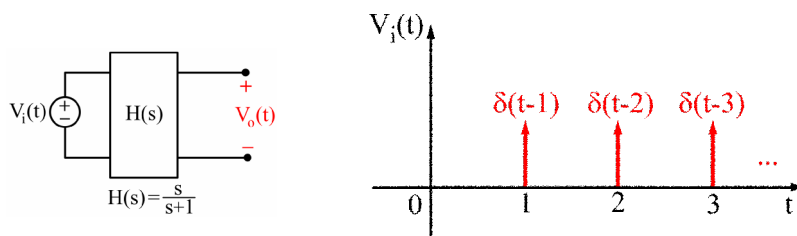
از $Z(\infty)$ به دست آمده می‌فهمیم که درجه صورت باید برابر درجه مخرج باشد و از صفر بودن $Z(0)$ متوجه می‌شویم که صورت مضربی از S است، پس گزینه 3 درست می‌شود.



و یک مسئله هم به عنوان حسن ختام بحث لاپلاس¹:



15- پاسخ شبکه شکل زیر به ورودی $V_i(t)$ داده شده، کدام است؟



شکل (۲۴-۲) شبکه و ورودی در تمرین 15

(1) تکرار پریودیک $(1 - 1.58e^{-t})u(t)$ با پریودیک

(2) تکرار پریودیک $(1 - 1.58e^{-t})u(t) + 0.58e^{-(t-1)}u(t-1)$ با پریودیک

(3) تکرار پریودیک $1 - 0.58e^{-t}u(t) - 0.58e^{-(t-1)}u(t-1)$ با پریودیک

(4) هیچ کدام

1- هرچند از بحث لاپلاس هر چه مسئله حل کنید باز هم کم است؛ برای همین مسئله‌های آخر فصل را خوب خوب بجوید.



می دانیم که:

$$H(s) = \frac{s}{s+1} = 1 - \frac{1}{s+1}$$

و با عکس لاپلاس داریم:

$$h(t) = \delta(t) - e^{-t} u(t)$$

رابطه بالا می گوید اگر به شبکه ضربه بدهیم، مقدار $\delta(t) - e^{-t} u(t)$ را می دهد؛ و حالا که قطار ضربه داده ایم، یعنی:

$$V_i(t) = \sum_{i=1}^{\infty} \delta(t-i)$$

پس خروجی طبق قضیه جمع آثار برابر است با:

$$V_o(t) = \sum_{i=1}^{\infty} \left[\delta(t-i) - e^{-(t-i)} u(t-i) \right]$$



از طرفی این با هیچ کدام از سه گزینه اول نمی خواند، از طرف دیگر ظاهر گزینه ها نشان می دهد که یکی از 1 یا 2 یا

3 درست است، چه کنیم؟



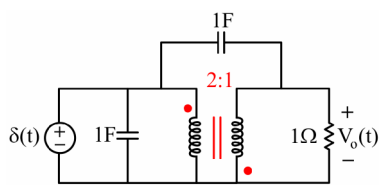
بین دوست خوب من، جواب شما صد در صد درست است، پس چرا مشکوکی؟ همان که گفتم، گزینه هیچ کدام

درست است.

خسته نباشید؛ فصل خوبی بود. تبدیل یک تابع از حوزه زمان به حوزه فرکانس رمزی بود که از اول خلقت وجود داشت؛ آقای لاپلاس و آقای فوریه ... این رمز را کشف کردند و مهندسی امروز بسیار مدیون امثال آن هاست ...

مسایل تکمیلی فصل دوم

(مهندسی برق 79)



1- پاسخ ضربه مدار شکل مقابل کدام است؟

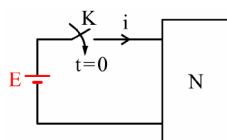


- (1) $\frac{-2}{13} e^{-\frac{5}{13}t} u(t)$ (2) $\frac{-4}{13} e^{-\frac{5}{13}t} u(t)$
- (3) $\frac{2}{13} e^{-\frac{5}{13}t} u(t)$ (4) $\frac{4}{13} e^{-\frac{5}{13}t} u(t)$

2- امیدانس ورودی یک قطبی شکل زیر برابر است با $Z(s) = \frac{s^2 + s + 2}{2s^2 + s + 1}$. اگر با بسته شدن کلید در



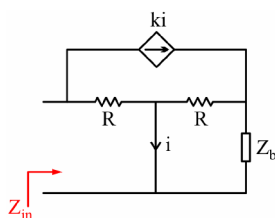
لحظه $t = 0$ ، جریان i در لحظه $t = 0^+$ برابر 6 آمپر باشد، مقدار E چند ولت است؟ (یک قطبی N در حالت صفر فرض شود.)



- (1) 3 (2) 6
- (3) 9 (4) 12

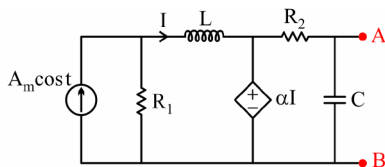
(مهندسی برق 76)

3- در شبکه زیر $\lim_{k \rightarrow \infty} Z_{in}$ چقدر است؟



- (1) $-Z_b$
- (2) $Z_b - R$
- (3) $Z_b + R$
- (4) بی نهایت

4- امیدانس دیده شده در سرهای A و B مدار شکل زیر کدام است؟



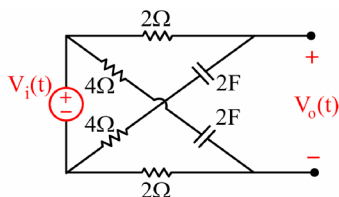
$$\frac{R_2}{1 + j\omega C R_2} \quad (1)$$

$$\frac{j\omega L R_1}{1 + j\omega C R_2} \quad (2)$$

$$\frac{R_1 + R_2}{1 + j\omega C (R_1 + R_2)} \quad (3)$$

$$\frac{R_1 + R_2}{1 + j\omega C R_2} \quad (4)$$

5- در شبکه متقارن زیر، تابع شبکه $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_i(S)}$ برابر است با:



$$\frac{2s + 1}{12s + 4} \quad (2)$$

$$\frac{2s + 1}{12s + 1} \quad (1)$$

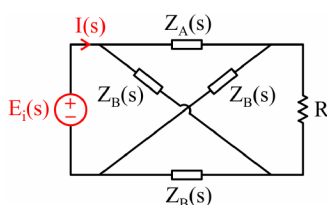
$$\frac{4s + 1}{12s + 1} \quad (4)$$

$$\frac{4s + 1}{12s + 4} \quad (3)$$

6- در شکل زیر که نشان دهنده یک لیس متقارن ختم شده به مقاومت R است، در صورتی که



$Z_{eq}(S) = \frac{E_i(S)}{I(S)}$ باشد، $Z_A(S) Z_B(S) = R^2$ برابر است با:



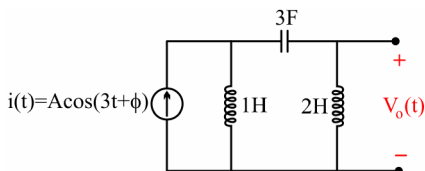
$$2R \quad (1)$$

$$Z_A + Z_B + R \quad (2)$$

$$R \quad (3)$$

$$Z_A + Z_B + 2R \quad (4)$$

7- ولتاژ خروجی $V_o(t)$ در حالت دایمی در مدار شکل زیر به چه صورت کلی است؟



$$K \cos(3t + \theta) \quad (1)$$

$$k_1 \cos(3t + \theta_1) + k_2 \cos\left(\frac{t}{3} + \theta_2\right) \quad (2)$$

$$kt \cos(3t + \theta) \quad (3)$$

$$k_1 t \cos(3t + \theta_1) + k_2 \cos\left(\frac{t}{3} + \theta_2\right) \quad (4)$$

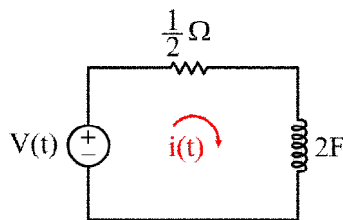
8- در صورتی که ورودی به یک سیستم خطی برابر با $u(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{k^2} e^{jkt}$ و تابع تبدیل مدار برابر با

$H(s) = \frac{s}{s+1}$ باشد، خروجی پایدار $y(t)$ برابر با کدام گزینه زیر است؟

$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{-jkt}}{k-j} \quad (2) \quad y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{jkt}}{k(k-j)} \quad (1)$$

$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{jkt}}{k+j} \quad (4) \quad y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{-jkt}}{k+j} \quad (3)$$

9- ولتاژ پالس برابر با معادله $V(t) = 10[u(t) - u(t-1)]$ به مدار زیر اعمال شده است. جریان $i(t)$ برابر با کدام گزینه زیر است، در حالی که $V_c(0^-) = 0$ است.



$$20e^{-t} - 10e^{-(t-2)}u(t-1) \quad (1)$$

$$10e^{-t} - 10e^{-(t-1)}u(t-1) \quad (2)$$

$$20e^{-t} - 20e^{-(t-1)}u(t-1) \quad (3)$$

$$20e^{-t} + 20e^{-(t-1)}u(t-1) \quad (4)$$

10- واکنش تابع ضربه یک سیستم خطی برابر با $h(t) = \frac{3}{4}(e^{-t} + e^{-3t})u(t)$ است، در صورتی که سیگنال ورودی برابر با $U(s) = 2e^{-5s}$ باشد، خروجی $y(t)$ برابر با کدام گزینه است؟

$$y(t) = \frac{3}{2}\{e^{-(t-5)} + e^{-3(t-5)}\}u(t-5) \quad (2) \quad y(t) = \{e^{-(t-5)} + e^{-3(t-5)}\}u(t) \quad (1)$$

$$y(t) = \frac{3}{2}\{e^{-(t-5)} + e^{-3(t-5)}\}u(t) \quad (3) \quad \text{هیچ کدام} \quad (4)$$

11- در یک مدار الکتریکی $H(s)$ برابر با رابطه $H(s) = \frac{V(s)}{E(s)} = \frac{10(s+1)}{s^2 + 2s + 3}$ تعریف شده است.

در صورتی که $e(t) = 4\cos 2t$ باشد، ولتاژ سینوسی در حالت پایدار $V_{SS}(t)$ برابر با کدام گزینه است؟

$$21.76 \cos(2t + 40.6^\circ) \quad (1) \quad 20.2 \cos(2t + 40.6^\circ) \quad (2)$$

$$21.76 \cos(2t - 40.6^\circ) \quad (3) \quad 43.52 \cos(2t - 40.6^\circ) \quad (4)$$

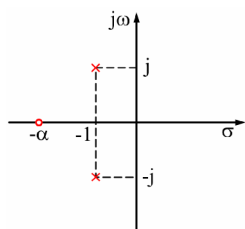
12- در صورتی که $G(\omega) = \frac{-\omega^2 + 1}{(j\omega + 1)(j\omega - 1)(j\omega - 3)}$ باشد، $g(t)$ برابر با کدام گزینه زیر است؟

$$g(t) = \begin{cases} \frac{1}{4}e^{-t} & t > 0 \\ -\frac{1}{2}e^t + \frac{5}{4}e^{3t} & t < 0 \end{cases} \quad (2) \quad g(t) = \begin{cases} e^{-t} & t > 0 \\ e^t + \frac{5}{4}e^{3t} & t < 0 \end{cases} \quad (1)$$

$$g(t) = \begin{cases} e^{-t} + 1 & t > 0 \\ e^t - \frac{5}{4}e^t & t < 0 \end{cases} \quad (4) \quad g(t) = \begin{cases} e^{-t} & t > 0 \\ e^t - \frac{5}{4}e^{3t} & t < 0 \end{cases} \quad (3)$$



13- شکل زیر صفرها و قطب‌های تابع تبدیل یک مدار را نشان می‌دهد. ضریب ثابت تبدیل را برابر 1 فرض کنید. یک جمله از پاسخ پله این مدار به شکل $ke^{-t} \cos(t+\phi)$ است. مقدار α را به نحوی تعیین کنید که k حداقل باشد.



(1) 0

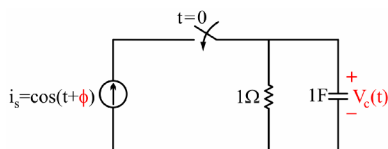
(2) 1

(3) 2

(4) $\frac{1}{2}$



14- اگر بخواهیم در مدار زیر حالت گذرا در پاسخ $V_c(t)$ برای $t > 0$ حذف شود، مقدار ϕ چند درجه است؟ (شرایط اولیه ولتاژ دو سر خازن صفر است.)



(2) 45°

(1) صفر

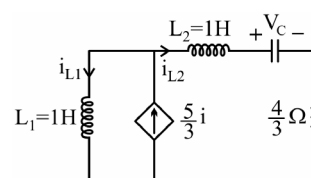
(4) 135°

(3) 90°



15- پاسخ ورودی صفر متغیر V در مدار شکل زیر در $t > 0$ چیست؟

$$(V_C(0)=1V, i_{L2}(0)=3A, i_{L1}(0)=3A)$$



(4) $-3e^{-t} + 4e^{-3t}$

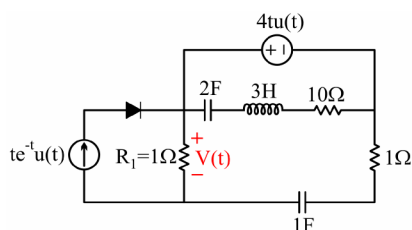
(3) $3e^{-t} - 4e^{-3t}$

(2) $-4e^{-t} + 8e^{-3t}$

(1) $4e^{-t} - 8e^{-3t}$



16- در مدار شکل زیر ولتاژ دو سر مقاومت R_1 کدام یک از پاسخ‌های زیر است؟



$$V(t) = \left(4 + e^{-t} + 3e^{-\frac{1}{2}t} \right) u(t) \quad (1)$$

$$V(t) = 2t u(t) + \left(e^{-t} + 3e^{-\frac{t}{2}} \right) u(t) \quad (2)$$

$$V(t) = \left(4 - e^{-t} - 3e^{-\frac{1}{2}t} \right) u(t) \quad (3)$$

(4) هیچ کدام



17- تابع انتقال یک شبکه خطی تغییرناپذیر با زمان RLC به شکل $H(S) = K \frac{S+d}{S^2+aS+b}$ است. هر گاه

پاسخ شبکه به تحریک $x(t) = u(t) \cos t$ به صورت زیر باشد، ضرایب ثابت و حقیقی k, d, a, b و عبارتاند از:

(مهندسی برق 69)

$$y(t) = \left[e^{-2t} \cos(t+30^\circ) + \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t+45^\circ) \right] u(t)$$

$$(1) \quad k=4, \quad d=0, \quad a=4, \quad b=5 \quad (2) \quad k=4, \quad d=1, \quad a=4, \quad b=2$$

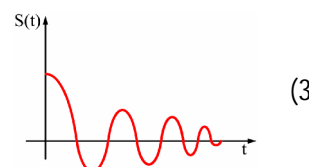
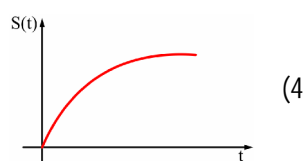
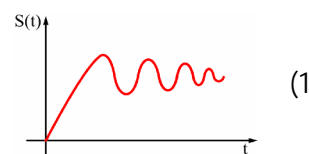
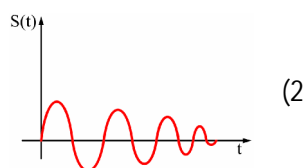
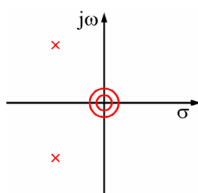
$$(3) \quad k=1, \quad d=0, \quad a=4, \quad b=5 \quad (4) \quad \text{هیچ کدام}$$



18- اگر نمودار قطب و صفر شکل مقابل، مربوط به تابع شبکه یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان باشد، پاسخ

(مهندسی برق 83)

پله این مدار در حوزه زمان برابر کدام یک از گزینه‌های زیر می‌تواند باشد؟

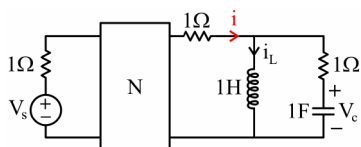


19- در شکل زیر، N یک مدار مقاومتی خطی و بدون منابع مستقل است. اگر تابع انتقال

$$\frac{I}{V_s} = \frac{3(S^2 + S + 1)}{4S^2 + 4S + 3}$$

(مهندسی برق 84)

است با:

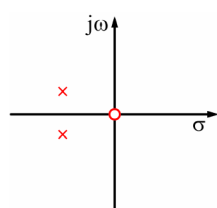
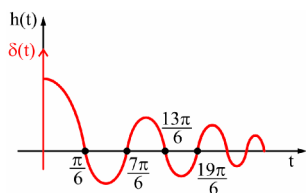


$$(2) \quad -\frac{1}{4} \quad (4) \quad \frac{1}{4}$$

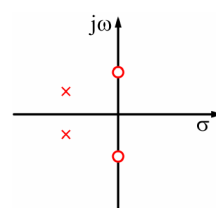
$$(1) \quad -\frac{1}{3} \quad (3) \quad \frac{3}{4}$$



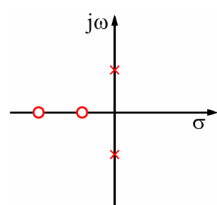
20- در یک فیلتر میان‌گذر با پاسخ ضربه واحد داده شده $h(t)$ ، محل صفرها و قطب‌های مدار به کدام یک از صورت‌های زیر می‌تواند باشد؟ (x: محل قطب و o: محل صفر)



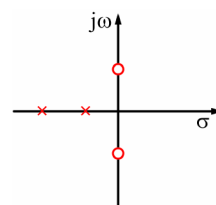
(2)



(1)

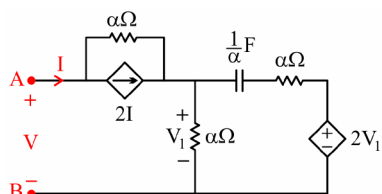


(4)



(3)

(مهندسی برق 84)

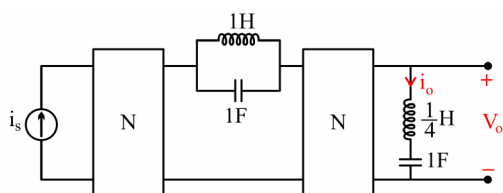


21- در مدار شکل زیر کدام بیان درست است؟



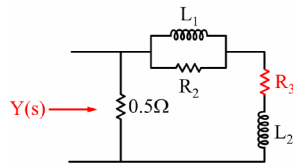
- (1) مدار از دو سر AB معادل یک اتصال کوتاه است.
- (2) مدار از دو سر AB معادل یک خازن با ظرفیت α فاراد است.
- (3) مدار از دو سر AB معادل یک مقاومت برابر α اهم است.
- (4) مدار از دو سر AB معادل یک سلف با اندوکتانس α هنری است.

22- شبکه N، از مقاومت‌های خطی تغییرناپذیر با زمان ساخته شده است. اگر $i_s(t) = \cos t + \cos 2t$ باشد، آن‌گاه در حالت دایمی کدام یک از متغیرهای $v_o(t)$ و $i_o(t)$ برابر صفر می‌شود؟



- (1) فقط $i_o(t)$
- (2) فقط $v_o(t)$
- (3) هم $i_o(t)$ و هم $v_o(t)$
- (4) نه $i_o(t)$ و نه $v_o(t)$

23- در مدار شکل زیر، ادمیتانس ورودی دارای دو صفر در $s = -2$ و $s = -2.5$ و یک قطب مضاعف در $s = -1$ است. مقاومت R_3 کدام است؟ (مهندسی برق 83)

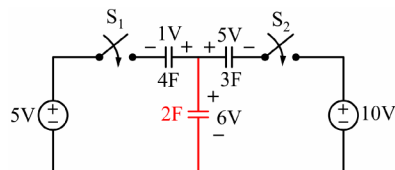


- (1) $\frac{1}{4} \Omega$
(2) $\frac{1}{8} \Omega$
(3) 1Ω
(4) 2Ω

24- پاسخ ضربه مداری به صورت $h(t) = \sqrt{2} e^{-t} \cos(t + 45^\circ) u(t)$ است. پاسخ حالت دایم سینوسی این مدار به ورودی $10 \cos(2t - 23.4^\circ) u(t)$ برابر است با: (مهندسی برق 84)

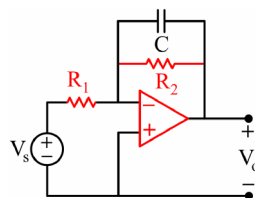
- (1) $4.5 \cos(2t - 50^\circ) u(t)$
(2) $4.5 \cos(2t + 50^\circ) u(t)$
(3) $-4.5 \cos(2t - 50^\circ) u(t)$
(4) $-4.5 \cos(2t + 50^\circ) u(t)$

25- کلیدهای S_1 و S_2 در مدار شکل زیر به طور همزمان بسته می‌شوند. ولتاژ V دو سر خازن 2 فارادی بعد از بسته شدن کلیدها کدام است؟ (مهندسی برق 86)



- (1) 3
(2) 4
(3) 6
(4) 9

26- در مدار شکل زیر مقادیر R_1 و R_2 را چنان انتخاب کنید که رفتار مدار فیلتر پایین‌گذری باشد که در باند گذر دارای بهره 5 و فرکانس قطع 1000Hz باشد. مقدار C را برابر $\frac{1}{\pi}$ میکروفاراد بگیرید. (مهندسی برق 86)



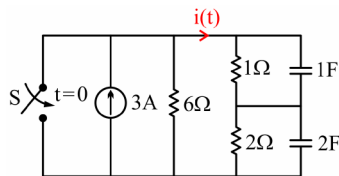
- (1) $R_2 = 500$, $R_1 = 100$
(2) $R_2 = 100$, $R_1 = 100$
(3) $R_2 = 1000\pi$, $R_1 = 200\pi$
(4) $R_2 = 200\pi$, $R_1 = 1000\pi$

27- عکس تبدیل لاپلاس $F(s) = \frac{2e^{-s}}{1+e^{-2s}}$ تابع $f(t)$ است. $f(2.5)$ کدام است؟ (مهندسی برق 86)

- (1) -2
(2) صفر
(3) 2
(4) 3



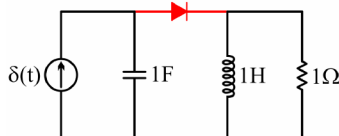
28- در مدار شکل زیر کلید S برای مدت زمان طولانی باز و در $t = 0$ بسته می شود. $i(t)$ برای زمان های $t \geq 0$ مطابق کدام یک از گزینه ها است؟ (مهندسی برق 87)



- (1) $-4\delta(t) - e^{-t}$
 (2) $-2\delta(t) - e^{-\frac{t}{2}}$
 (3) $-2\delta(t) - e^{-t}$
 (4) $-4\delta(t) - e^{-\frac{t}{2}}$



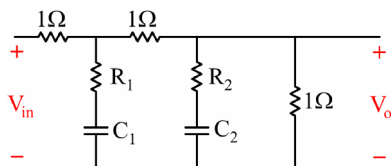
29- در مدار شکل زیر شرایط اولیه صفر و دیود D ایده آل است. $C = 1F$ ، $L = 1H$ ، $R = 1\Omega$ پس از چند ثانیه جریان دیود D قطع می شود؟ (مهندسی برق 87)



- (1) $\frac{2\pi}{3\sqrt{3}}$
 (2) $\frac{\sqrt{3}\pi}{2}$
 (3) $\frac{4\pi}{3\sqrt{3}}$
 (4) $\frac{4\sqrt{3}\pi}{3}$



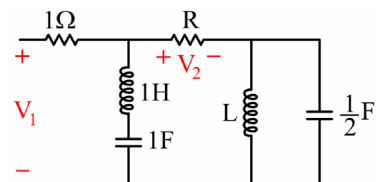
30- تابع شبکه انتقال ولتاژ مدار شکل زیر به صورت مقابل است: مقادیر A، B و C کدام است؟ (مهندسی برق 84)



- (1) $A = 8$ ، $B = 13$ ، $C = 3$
 (2) $A = 13$ ، $B = 8$ ، $C = 1$
 (3) $A = 13$ ، $B = 13$ ، $C = 3$
 (4) $A = 8$ ، $B = 3$ ، $C = 1$



31- تابع شبکه $H(s) = \frac{V_2(s)}{V_1(s)} = \frac{s^4 + as^3 + 5s^2 + bs + c}{3s^4 + 5s^3 + 19s^2 + 8s + 12}$ در مدار شکل مقابل داده شده است. (مهندسی برق 86)



- مقادیر مجهول a، b و c کدام اند؟
 (1) $(a, b, c) = (1, 1, 3)$ (2) $(a, b, c) = (1, 0, 4)$ (3) $(a, b, c) = (0, 1, 4)$ (4) $(a, b, c) = (0, 0, 4)$

حل تشریحی

1. گزینه 1 درست است.

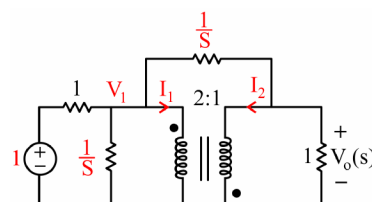


فکر کنم KCL راه مناسبی باشد چون به خاطر خازن، انتقال که نمی‌توانیم بدهیم.

$$\text{KCL 1: } I_1 + SV_1 + (V_1 - 1) + (V_1 - V_o)S = 0$$

$$\text{KCL 2: } V_o + I_2 + (V_o - V_1)S = 0$$

$$\frac{V_1}{V_o} = -2 \text{ و } \frac{I_1}{I_2} = \frac{1}{2}$$



با جایگذاری روابط بالا در KCL 2 داریم:

$$I_2 = -V_o - V_oS - 2V_oS = -V_o - 3V_oS$$

با جایگذاری در KCL 1 داریم:

$$\frac{-V_o - 3V_oS}{2} - 2V_oS + (-2V_o - 1) + (-2V_o - V_o)S = 0 \Rightarrow V_o(S) = \frac{-2}{13S + 5}$$

$$\Rightarrow V_o(t) = \frac{-2}{13} \frac{1}{S + \frac{5}{13}} = \frac{-2}{13} e^{-\frac{5}{13}t}$$

2. گزینه 1 درست است.



می دانیم که:

$$I(S) = \frac{V(S)}{Z(S)} = \frac{\frac{E}{S}}{\frac{s^2 + s + 2}{2s^2 + s + 1}} = \frac{E}{S} \frac{2s^2 + s + 1}{s^2 + s + 2}$$



حالا می توانیم از قضیه مقدار اولیه استفاده کنیم:

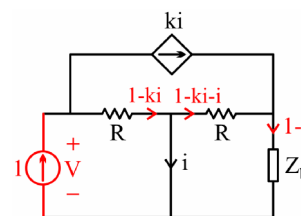
$$i(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} S I(S) = 2E = 6 \Rightarrow E = 3V$$

3. گزینه 1 درست است.



می توانیم مانند مقاومت معادل به دست آوردن، از روش I_t و V_t استفاده کنیم تا امپدانس معادل به دست آید.

$$\text{KVL: } V_t = R(1 - ki)$$



یک معادله دیگر هم که بنویسیم، i هم به دست می آید:

$$\text{KVL: } R(1 - ki) + Z_b(1 - i) = 0$$

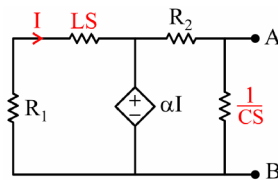
$$\Rightarrow (-KR - R - Z_b)i = -Z_b - R \Rightarrow i = \frac{Z_b + R}{KR + R + Z_b}$$

$$\Rightarrow Z_{in} = V_t = R - KR \frac{Z_b + R}{KR + R + Z_b} \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} Z_{in} = R - (Z_b + R) = -Z_b$$

4. گزینه 1 درست است.



با صفر کردن منبع جریان و بردن مدار به حوزه لاپلاس داریم:



حالا با یک KVL در حلقه سمت چپ داریم:

$$(R_1 + LS)I + \alpha I = 0 \Rightarrow (R_1 + LS + \alpha)I = 0$$

پس یا $I = 0$ است یا $\alpha = -R_1 - LS$



α یک عدد است و نمی‌تواند با فرکانس عوض شود، پس حتماً $I = 0$ است؛ در نتیجه سمت چپ مدار اتصال کوتاه

می‌شود و فقط یک R و C موازی داریم:

$$Z_{AB} = R_2 \frac{1}{j\omega} = \frac{\frac{R_2}{j\omega}}{R_2 + \frac{1}{j\omega}} = \frac{R_2}{R_2 j\omega + 1}$$

5. گزینه 4 درست است.



ولتاژ سر مثبت و منفی V_o از تقسیم ولتاژ بین امپدانس‌های سری به دست می‌آید و V_o هم از تفاضل سر مثبت

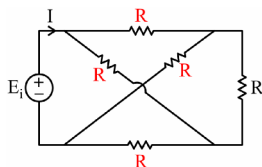
و منفی‌اش:

$$V_o = V_o^+ - V_o^- = \frac{4 + \frac{1}{2s}}{4 + \frac{1}{2s} + 2} V_i - \frac{2}{2 + 4 + \frac{1}{2s}} V_i = \frac{2 + \frac{1}{2s}}{6 + \frac{1}{2s}} V_i = \frac{4s + 1}{12s + 1} V_i$$

6. گزینه 3 درست است.



می‌شود Z_A و Z_B را برابر مقادیری گرفت که در رابطه داده‌شده صدق کنند؛ مثلاً اگر هر دو را برابر R در نظر



بگیریم، در حدس گزینه درست هم به مشکل بر نمی‌خوریم:

حالا اگر مقاومت معادل از دو سر منبع ولتاژ را بیابیم، مسئله تمام است.



از دو سر منبع ولتاژ، پل وتسون داریم. پس شاخه وسطی پل که همان مقاومت عمودی است حذف می شود و:

$$R_{in} = 2R \quad 2R = R$$

7. گزینه 2 درست است.



چون در گزینه ها زاویه مشخص نیست پس در تبدیل لاپلاس گرفتن از منبع جریان هم لازم نیست ϕ را در نظر

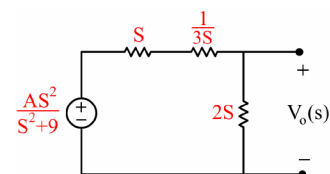
بگیریم، بنابراین:

$$I(s) = \frac{As}{s^2 + 9}$$



یک تبدیل نورتن به تونن کار را راحت تر می کند، در نتیجه:

$$\Rightarrow V_o(s) = \frac{2s}{2s + s + \frac{1}{3s}} \times \frac{As^2}{s^2 + 9} = \frac{\frac{3}{2}s^2}{s^2 + \frac{1}{9}} \times \frac{As^2}{s^2 + 9}$$



پس مشخص است که در تجزیه کسرها دو فرکانس به دست می آید. $\omega = 3$ و $\omega = \frac{1}{3}$ که یکی از آن ها فرکانس

ورودی است و دیگری فرکانس نوسان مدار که هر دو در خروجی ظاهر شده اند.

8. گزینه 1 درست است.



اول ورودی را در حوزه لاپلاس بنویسیم و با ضرب در تابع تبدیل خروجی را در حوزه لاپلاس به دست آوریم:

$$u(s) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{k^2} \frac{1}{s - jk}$$

$$\Rightarrow Y(s) = \frac{s}{s+1} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{k^2} \frac{1}{s - jk} = \frac{-\sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{k^2 (-1 - jk)}}{s+1} + \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{\frac{1}{k^2} jk + 1}{s - jk}$$



چون در مسئله، تنها جواب پایدار مورد نظر است از بخشی که مخرجش $s+1$ است و جواب ناپایدار را می‌دهد لازم

نیست عکس لاپلاس بگیریم، پس:

$$Y(s) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{k^2} \frac{jk}{s-jk} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{j}{k(jk+1)(s-jk)} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{k(k-j)(s-jk)}$$

$$\Rightarrow y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{jkt}}{k(k-j)}$$



آفرین که سؤال را حل کردید و به جواب کاملاً درستی هم رسیدید، ولی راحت‌تر از این حرف‌ها هم حل می‌شد.

زمانی که فرکانس ورودی را داشتید، می‌توانستید به جای S در تابع تبدیل $j\omega$ قرار دهید و بعد اندازه آن را در اندازه ورودی ضرب و زاویه‌اش را با زاویه ورودی در آن فرکانس جمع کنید. اینجا هم فرکانس ورودی k است، پس:

$$H(jk) = \frac{jk}{jk+1} \Rightarrow y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{jk}{jk+1} \cdot \frac{1}{k^2} e^{jkt} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{jkt}}{k(k-j)}$$

9. گزینه 3 درست است.



به راحتی داریم:

$$I(s) = \frac{V(s)}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2s}}$$

$$V(s) = 10 \left(\frac{1}{s} - \frac{e^{-s}}{s} \right)$$

$$\Rightarrow I(s) = \frac{\frac{10}{s}(1-e^{-s})}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2s}} = \frac{20(1-e^{-s})}{s+1} = \frac{20}{s+1} - \frac{20e^{-s}}{s+1}$$



حالا عکس تبدیل لاپلاس کار را تمام می‌کند:

$$i(t) = 20e^{-t} - 20e^{-(t-1)} u(t-1)$$

10. گزینه 2 درست است.



اول $h(t)$ را به حوزه لاپلاس می‌بریم و با ضرب در ورودی لاپلاس خروجی را پیدا می‌کنیم و بعد هم عکس لاپلاس

می‌گیریم.



نه!! ما که می‌دانیم e^{-TS} باعث می‌شود تابع در حوزه زمان به اندازه T شیفت پیدا کند، پس این کارها لازم نیست؛

به خاطر سیگنال ورودی فقط دامنه تابع ضربه را دو برابر کرده و زمان آن را هم 5 واحد شیفت می‌دهیم و داریم:

$$\Rightarrow y(t) = \frac{3}{2} \{ e^{-(t-5)} + e^{-3(t-5)} \} u(t-5)$$

11. گزینه 3 درست است.



در اینجا هم می‌توانیم به جای S در تابع تبدیل، $j\omega$ را که فرکانس ورودی است قرار دهیم و اندازه و زاویه آن را به

دست آوریم:

$$H(j\omega) = \frac{10(j\omega + 1)}{(j\omega)^2 + 2j\omega + 3} = \frac{10(j\omega + 1)}{-1 + j4}$$

$$\Rightarrow |H(j\omega)| = \frac{10\sqrt{5}}{\sqrt{17}} = 5.4, \quad H(j\omega) = \tan^{-1} 2 - \tan^{-1} 4 = -40.6^\circ$$

$$\Rightarrow V_{SS}(t) = 5.4 \times 4 \cos(2t + 0 - 40.6^\circ) = 21.7 \cos(2t - 40.6^\circ)$$

12. گزینه 2 درست است.



اول $G(\omega)$ را به $G(s)$ تبدیل می‌کنیم و سپس عکس لاپلاس می‌گیریم.

$$j\omega \rightarrow s, \quad \omega^2 \rightarrow -s^2$$

$$\Rightarrow G(s) = \frac{s^2 + 1}{(s+1)(s-1)(s-3)} = \frac{\frac{1}{4}}{s+1} + \frac{-\frac{1}{2}}{s-1} + \frac{\frac{5}{4}}{s-3}$$



عبارت با مخرج $s+1$ را که می‌شناسیم و چون قطب سمت چپ محور $j\omega$ قرار دارد برای $t > 0$ پایدار است و

قطب سمت راست محور $j\omega$ برای $t < 0$ پایدار خواهد بود، پس:

$$g(t) = \begin{cases} \frac{1}{4} e^{-t} & t > 0 \\ -\frac{1}{2} e^t + \frac{5}{4} e^{3t} & t < 0 \end{cases}$$

13. گزینه 2 درست است.

از روی صفرها و قطبها، تابع تبدیل را می توان نوشت:



$$H(S) = \frac{(S+\alpha)}{[S-(-1+j)][S-(-1-j)]} = \frac{S+\alpha}{(S+1)^2+1}$$

و پاسخ پله مدار به صورت زیر است:

$$y(S) = \frac{1}{S} \cdot \frac{S+\alpha}{(S+1)^2+1} = \frac{\alpha}{S} + \frac{-\frac{\alpha}{2}S - \alpha + 1}{(S+1)^2+1}$$

و حالا عکس لاپلاس می گیریم و k را بر حسب α به دست می آوریم.



البته چون k ضریب جمله نوسانی میرا است، تنها از این بخش، باید عکس لاپلاس بگیریم:

$$L^{-1} \left[\frac{-\frac{\alpha}{2}S - \alpha + 1}{(S+1)^2+1} \right] = L^{-1} \left[\frac{-\frac{\alpha}{2}(S+1) - \frac{\alpha}{2} + 1}{(S+1)^2+1} \right]$$

$$= \frac{-\alpha}{2} e^{-t} \cos t + \left(1 - \frac{\alpha}{2} \right) e^{-t} \sin t$$

بگذارید من ادامه بدهم:



$$y(t) = \sqrt{\left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + \left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)^2} e^{-t} \cos(t + \phi)$$

$$\Rightarrow k = \sqrt{\left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + \left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)^2} ; \left(\frac{dk}{d\alpha} = 0 \Rightarrow k_{\min} \right) \Rightarrow 2 \times \frac{\alpha}{2} \times \frac{1}{2} + 2 \left(1 - \frac{\alpha}{2} \right) \left(\frac{-1}{2} \right) = 0 \Rightarrow \alpha = 1$$

14. گزینه 4 درست است.

اول منبع جریان را به حوزه لاپلاس می بریم و V_c را از روی آن به دست می آوریم.



$$I_S(S) = \frac{S}{S^2+1}$$

نشد، به ϕ توجه نکردید:



$$i_s(t) = \cos(t + \phi) = \cos t \cos \phi - \sin t \sin \phi$$

$$\Rightarrow I_S(S) = \frac{S}{S^2+1} \cos \phi - \frac{1}{S^2+1} \sin \phi$$

متوجه اشتباهم شدم، پس:



$$V_C(S) = \frac{\frac{1}{S}}{\frac{1}{S} + 1} \times I_S(S) = \frac{1}{1+S} \times I_S(S) = \frac{(S \cos \phi - \sin \phi)}{(S^2 + 1)(S+1)} = \frac{A}{S^2 + 1} + \frac{B}{S+1}$$

و برای صفر شدن حالت گذرا باید صورت کسر با مخرج $s+1$ ، یعنی B ، صفر باشد:

$$B = \frac{-\cos \phi - \sin \phi}{2} = 0 \Rightarrow \tan \phi = -1 \Rightarrow \phi = 135^\circ$$

15. گزینه 2 درست است.



در حوزه لاپلاس یک KVL در حلقه بزرگ می‌زنیم:

$$SI + \frac{I}{S} + \frac{4}{3}I + \left(1 - \frac{5}{3}\right)IS = 0$$



مقادیر اولیه سلف‌ها و خازن‌ها را فراموش کردید:

$$V_L(S) = L(SI - i(0))$$

$$V_C(S) = \frac{V_C(0)}{S} + \frac{1}{CS}I$$

$$\Rightarrow SI - 3 + \frac{1}{S} + \frac{I}{S} + \frac{4}{3}I - \frac{2}{3}SI + 2 = 0 \Rightarrow I = \frac{3(S-1)}{(S+1)(S+3)}$$

$$\Rightarrow V(S) = \frac{4}{3}I(S) = \frac{4(S-1)}{(S+1)(S+3)} = \frac{-4}{S+1} + \frac{8}{S+3}$$

$$\Rightarrow V(t) = (-4e^{-t} + 8e^{-3t})u(t)$$

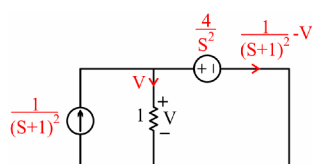
وای!! اصلاً این کارها را لازم نداشت؛ یه نگاهی به گزینه‌ها بندازید، مقدارهای اولیه همه‌شون با هم فرق دارن و:

$$V(0^+) = \frac{4}{3}i_{L2}(0) = \frac{4}{3} \times 3 = 4$$

16. گزینه 3 درست است.



منبع ولتاژ که بخش موازی با خود را حذف می‌کند و دیود هم به دلیل گذشتن جریان مثبت از آن روشن است.



بله، حالا می‌توانیم کل مدار را به حوزه لاپلاس ببریم:

$$\text{KVL: } -V + \frac{4}{S^2} + \left(1 + \frac{1}{S}\right) \left[\frac{1}{(S+1)^2} - V \right] = 0$$

$$\Rightarrow V = \frac{5S+4}{2S(S+1)\left(S+\frac{1}{2}\right)} = \frac{4}{S} + \frac{-1}{S+1} + \frac{-3}{S+\frac{1}{2}} \Rightarrow V(t) = \left[4 - e^{-t} - 3e^{-\frac{t}{2}} \right] u(t)$$

17. گزینه 4 درست است.



$Y(s)$ را باید از دو طریق به دست آوریم و متحد قرار دهیم:

$$Y(s) = x(s)H(s) = \frac{S}{S^2+1} \cdot \frac{K(S+d)}{S^2+aS+b}$$

و از طرف دیگر داریم:

$$y(t) = \left[e^{-2t} [\cos t \cos 30 - \sin t \sin 30] + \frac{\sqrt{2}}{2} [\cos t \cos 45 - \sin t \sin 45] \right] u(t)$$

$$\Rightarrow Y(s) = \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{(S+2)}{(S+2)^2+1} - \frac{1}{2} \frac{1}{(S+2)^2+1} + \frac{1}{2} \frac{S}{S^2+1} - \frac{1}{2} \frac{1}{S^2+1} = \frac{\frac{\sqrt{3}}{2}(S+2) - \frac{1}{2}}{(S+2)^2+1} + \frac{\frac{1}{2}(S-1)}{S^2+1}$$

حالا باید $Y(s)$ اولی را تجزیه کنیم و با دومی متحد قرار دهیم:



چون گزینه هیچ کدام هم داریم، به ذره دقت کنیم!!!

مخرجها را می توانیم متحد قرار دهیم، ولی صورت $Y(s)$ اولی از درجه 2 و دومی از درجه 3 است، پس هیچ گاه نمی توانیم آنها را متحد قرار دهیم.

18. گزینه 3 درست است.



باید بر اساس صفر و قطبهای داده شده، تابع تبدیل را بنویسیم و مقدار اولیه و نهایی را با توجه به قضایا به دست

آوریم.



و یادمون نره که پاسخ پله خواسته شده و باید $H(s)$ را در لاپلاس ورودی هم ضرب کنیم، پس داریم:

$$Y(s) = X(s)H(s) = \frac{1}{s} \times k \frac{S^2}{(S+\alpha)^2 + \omega_0^2} \Rightarrow y(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sY(s) = K$$

پس تنها گزینه 3 می تواند صحیح باشد.

19. گزینه 4 درست است.



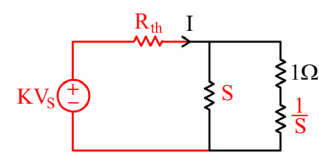
چون شبکه N مقاومتی و بدون منبع مستقل است، می‌توانیم به‌جای سمت چپ مدار یک معادل تونن قرار دهیم و

با استفاده از تابع انتقال داده‌شده مقادیر معادل را بیابیم.



پس مدار ساده‌شده این‌طور می‌شود:

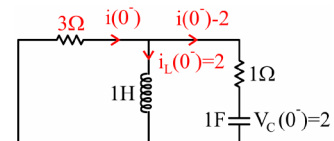
$$\left. \begin{aligned} \frac{I}{V_S}(S=0) &= \frac{3}{3} = 1 = \frac{k}{R_{th}} \\ \frac{I}{V_S}(S \rightarrow \infty) &= \frac{3}{4} = \frac{k}{R_{th} + 1} \end{aligned} \right\} \Rightarrow k = R_{th} = 3$$



حالا مدار را در $t = 0^-$ در نظر بگیریم و با جایگذاری مقادیر داده‌شده در صورت سؤال و صفر کردن منبع، چون

مدار قرار است برای $t > 0$ شروع به کار کند، به دنبال $i(0^-)$ می‌گردیم. پس از KCL بازی کردن داریم:

$$\text{KVL: } i(0^-) - 2 + 1 + 3i(0^-) = 0 \Rightarrow i(0^-) = \frac{1}{4} \text{ A}$$



20. گزینه 1 درست است.



چون پاسخ نوسانی میراثونده است پس قطب‌های سیستم باید شامل بخش حقیقی و موهومی باشد:

$$S = -\alpha \pm j\omega_d$$



بنابراین گزینه 2، پاسخ است.



در $h(t)$ تابع $\delta(t)$ هم وجود دارد که لاپلاس آن 1 می‌شود؛ پس درجه صورت و مخرج تابع تبدیل باید برابر

باشد و در نتیجه دو صفر هم باید داشته باشیم و گزینه 1 درست خواهد بود.

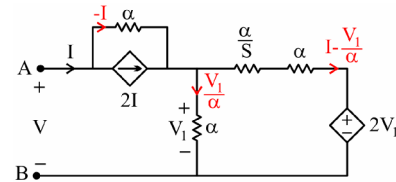
21. گزینه 4 درست است.



باید رابطه $V-I$ را پیدا کنیم، پس برویم سراغ KCL بازی و KVL زدن:

$$V_1 = \left(\frac{\alpha}{S} + \alpha \right) \left(I - \frac{V_1}{\alpha} \right) + 2V_1 \Rightarrow V_1 = \alpha(S+1)I$$

$$V = -\alpha I + V_1 = \alpha S I \Rightarrow Z = \frac{V}{I} = \alpha S$$



بنابراین مدار معادل یک سلف است.

22. گزینه 2 درست است.



$\omega = 1$ فرکانس تشدید LC موازی است که مدار باز می‌شود و ورودی را از i_o و v_o قطع می‌کند و هر دو برابر

صفر می‌شوند.



و $\omega = 2$ فرکانس تشدید LC سری است که اتصال کوتاه می‌شود و v_o را صفر می‌کند؛ بنابراین v_o در هر دو

فرکانس صفر است، ولی i_o فقط در فرکانس یک، برابر صفر است، پس گزینه 2 درست است.

23. گزینه 2 درست است.



با استفاده از صفرها و قطب‌های داده‌شده، ادمیتانس ورودی به این شکل خواهد بود:

$$Y(S) = \frac{(S+2)(S+2.5)}{(S+1)^2}$$



و یک ضریب نامشخص K هم برای اندازه اضافه می‌کنیم.



و حالا شرایط $S \rightarrow 0$ و $S \rightarrow \infty$ را در تابع ادمیتانس و شکل مدار با هم تطبیق می‌دهیم:

$$\left. \begin{aligned} Y(S=0) &= K \frac{2 \times 2.5}{1} = \frac{1}{0.5} + \frac{1}{R_3} \\ Y(S \rightarrow \infty) &= K = \frac{1}{0.5} \Rightarrow K = 2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow R_3 = \frac{1}{8} \Omega$$

24. گزینه 1 درست است.



از فرمول $Y(j\omega) = X(j\omega)H(j\omega)$ استفاده می‌کنیم که دامنه‌ها در هم ضرب و زاویه‌ها جمع می‌شوند.



و برای به دست آوردن لاپلاس $h(t)$ کسینوس را ابتدا در حوزه زمان بسط می‌دهیم:

$$h(t) = \sqrt{2} e^{-t} (\cos t \cos 45^\circ - \sin t \sin 45^\circ) = e^{-t} (\cos t - \sin t) \Rightarrow H(S) = \frac{(1+S)-1}{(1+S)^2+1} = \frac{S}{(1+S)^2+1}$$



حالا به جای S ، $j2$ یعنی فرکانس ورودی را قرار می‌دهیم و دامنه و فاز را پیدا می‌کنیم:

$$H(j2) = \frac{j^2}{(j^2+1)^2+1} = \frac{j^2}{-2+2j} = \frac{1}{j+2} = \frac{1}{\sqrt{5}} - \tan^{-1} \frac{1}{2}$$



دامنه همه گزینه‌ها که 4.5 است برای زاویه هم حتماً در ربع چهارم می‌شود و با توجه به $\tan 30^\circ = \frac{1}{\sqrt{3}}$ باید

زاویه‌ای کمی کوچک‌تر از 30° باشد، پس:

$$Y = X + H \approx -23.4^\circ - 27^\circ \approx -50^\circ$$

که گزینه 1 درست خواهد بود.

25. گزینه 4 درست است.

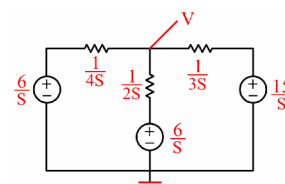


مقادیر اولیه ولتاژ خازن‌ها را به صورت منابع ولتاژ سری با آن‌ها در نظر می‌گیریم، سپس در گره V یک KCL می‌زنیم:

$$\left(V - \frac{6}{S}\right)4S + \left(V - \frac{6}{S}\right)2S + \left(V - \frac{15}{S}\right)3S = 0$$

$$9SV = 81 \Rightarrow V(S) = \frac{81}{9S} = \frac{9}{S} \Rightarrow v(t) = 9u(t)$$

$$v(0^+) = 9V$$



در این مدار بعد از بسته شدن کلید، حلقه خازنی ایجاد شد که در حوزه زمانی کلی ددرسر آفرین است ولی شما که از

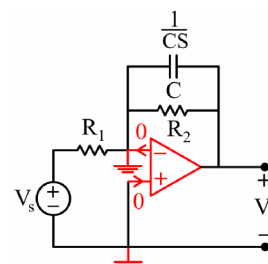
حوزه لاپلاس مسئله را حل کردید اصلاً متوجه آن هم نشدید. خلاصه آنکه: «تحلیل در حوزه لاپلاس بهترین راه حل برای مدارات شامل حلقه خازنی و کاتست سلفی است.»

26. گزینه 1 درست است.



با نوشتن KCL در سر منفی ورودی آپامپ، تابع تبدیل را به دست می‌آوریم:

$$\frac{-V_S}{R_1} = V_o \left(\frac{1}{R_2} + CS \right) \Rightarrow \frac{V_o}{V_S} = \frac{-\frac{R_2}{R_1}}{1 + R_2 CS}$$



که مشخص است فیلتری پایین‌گذر با بهره $\frac{R_2}{R_1}$ است، پس $\frac{R_2}{R_1} = 5$ که در گزینه‌های 1 و 3 صدق می‌کند.



البته چون ذکر شده فیلتر پایین‌گذر است، می‌توانستید به ازای $S \rightarrow 0$ ، بهره مدار را به دست آورده و برابر 5 قرار

دهید، آنگاه داشتیم:

$$\left| \frac{V_o}{V_s} \right| = \left| \frac{-R_2}{R_1} \right| = 5$$



و فرکانس قطع هم در مدار مرتبه اول RC برابر $\frac{1}{RC}$ است، پس داریم:

$$\omega_C = \frac{1}{R_2 C} = \frac{1}{R_2 \frac{1}{\pi} \times 10^{-6}} = 2\pi \times 1000 \Rightarrow R_2 = 500 \Omega$$

27. گزینه 2 درست است.



می‌دانیم که e^{-Ts} اگر در حوزه لاپلاس در تابعی ضرب شود، تابع را به اندازه T در حوزه زمان شیفت می‌دهد.



و اگر تابعی در حوزه لاپلاس در $\frac{1}{1-e^{-ts}}$ ضرب شود، به منزله متناوب شدن آن تابع در حوزه زمان با دوره تناوب

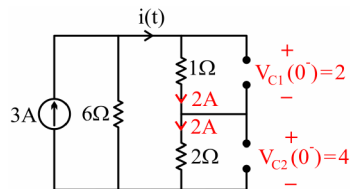
T است. پس صورت و مخرج F(S) را در مزدوج مخرج ضرب کنیم تا به این صورت درآید:

$$F(S) = \frac{2e^{-s}}{1+e^{-2s}} \times \frac{1-e^{-2s}}{1-e^{-2s}} = \frac{2(e^{-s} - e^{-3s})}{1-e^{-4s}}$$



پس عکس لاپلاس آن، $f(t) = 2(\delta(t-1) - \delta(t-3))$ با دوره تناوب 4 است و $f(2.5) = 0$ است.

28. گزینه 4 درست است.



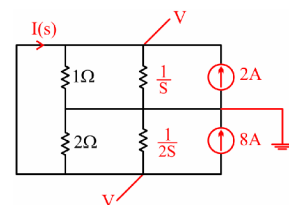
اول باید در $t = 0^-$ که مدار به حالت پایدار رسیده است، مقادیر اولیه

را بیابیم:



بعد از بسته شدن کلید بهتر است که مدار را در حوزه لاپلاس در نظر بگیریم:

$$\text{KCL: } V + VS - 2 + \frac{V}{2} + V2S + 8 = 0 \Rightarrow V(S) = \frac{-2}{\left(S + \frac{1}{2}\right)}$$



پس برای $I(S)$ داریم:



$$I(S) = V + VS - 2 = \frac{-2}{S + \frac{1}{2}}(S + 1) - 2 = -4 - \frac{1}{S + \frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow i(t) = -4\delta(t) - e^{-\frac{1}{2}t}$$

29. گزینه 3 درست است.



این از آن سؤال‌های ورودی ضربه نیست که با به دست آوردن مقادیر اولیه در $t = 0^+$ پاسخ پیدا شود؛ پس همان

بهتر که از لاپلاس جریان دیود را به دست بیاوریم، بعد عکس لاپلاس بگیریم تا ببینیم کی صفر می‌شود که دیود خاموش شود.



فعلاً لاپلاس گرفتن را من شروع کنم تا ببینیم چطور می‌شود!

$$i_D(s) = \frac{\frac{1}{s}}{\frac{1}{s} + 1} = \frac{s+1}{s^2 + s + 1}$$

اوه اوه!! حالا چطور عکس لاپلاس بگیریم؟

صبر کن الان درستش می کنیم:



$$i_D(s) = \frac{s + \frac{1}{2} + \frac{1}{2}}{\left(s + \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{4}} \Rightarrow i_D(t) = e^{-\frac{1}{2}t} \left(\cos \frac{\sqrt{3}}{2}t + \frac{1}{2} \times \frac{2}{\sqrt{3}} \sin \frac{\sqrt{3}}{2}t \right) = 0$$

$$\Rightarrow \tan \frac{\sqrt{3}}{2}t = -\sqrt{3} \Rightarrow \frac{\sqrt{3}}{2}t = \frac{2\pi}{3} \Rightarrow t = \frac{4\pi}{3\sqrt{3}}$$

30. گزینه 3 درست است.



به ازای $S = 0$ که خازن های مدار باز می شوند، داریم:

$$\frac{V_o}{V_{in}}(S=0) = \frac{1}{C} = \frac{1}{3} \Rightarrow C = 3$$

پس جواب درست را بین گزینه 1 یا 3 باید انتخاب کنیم که در آن گزینه ها A متفاوت است، ولی از $S \rightarrow \infty$ هم نمی توانیم استفاده کنیم؛ چون R_1 و R_2 را نداریم.

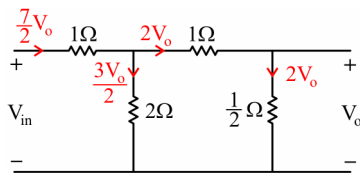


صورت تابع تبدیل داده شده است؛ پس صفرهای خروجی V_o مشخص است که معادل اتصال کوتاه شدن

شاخه های RC سری هستند:

$$S = \frac{-3 \pm \sqrt{9-8}}{4} = -1, -\frac{1}{2} ; R_i + \frac{1}{C_i S_i} = 0 \Rightarrow S_i = -\frac{1}{R_i C_i} \Rightarrow R_i C_i = 1, 2$$

حالا مثلاً برای سادگی فرض می کنیم:



$$R_1 = 2, R_2 = 1, C_i = 1$$

و در $S \rightarrow \infty$ داریم:

$$\text{KVL: } V_{in} = \frac{7}{2}V_o + 3V_o = \frac{13}{2}V_o \Rightarrow \frac{V_o}{V_{in}}(S \rightarrow \infty) = \frac{2}{A} = \frac{2}{13} \Rightarrow A = 13$$

31. گزینه 4 درست است.



هر سه مجهول مربوط به صورت تابع تبدیل هستند؛ بنابراین باید به دنبال صفرهای V_2 بگردیم.



که آن هم ناشی از فرکانسهای تشدید LC سری و موازی می شود.

$$S = \pm j1 \quad , \quad S = \pm j \frac{1}{\sqrt{L \frac{1}{2}}}$$



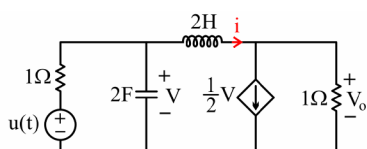
جالب شد! پس صورت تابع تبدیل را باید با عبارت زیر متحد قرار دهیم:

$$(S^2 + 1) \left(S^2 + \frac{1}{L \frac{1}{2}} \right)$$

و ضرایب S^{2n+1} ، صفر خواهند بود؛ بنابراین $a = b = 0$ است که تنها در گزینه 4 صدق می کند.

خودآزمایی فصل دوم

1. در مدار شکل زیر $i(t)$ برای $t > 0$ کدام است؟



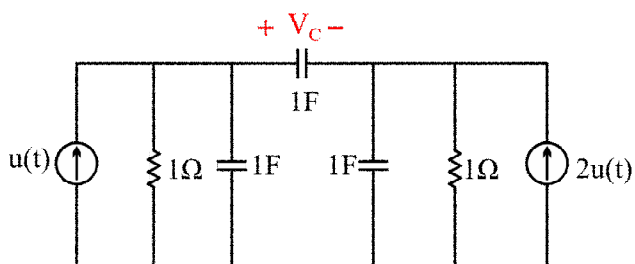
$$-\frac{1}{2}e^{-t}u(t) \quad (1)$$

$$-\frac{3}{2}e^{-t}(\sin t + \cos t) \quad (2)$$

$$-\frac{1}{2}e^{-t}\sin t \quad (3)$$

$$-\frac{1}{2}e^{-t}\cos t \quad (4)$$

2. پاسخ حالت صفر V_C کدام است؟



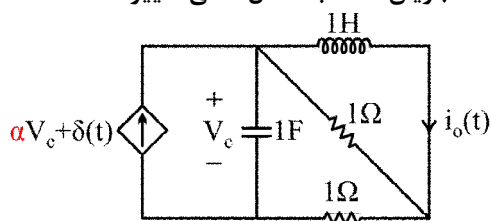
$$e^{-t}u(t) \quad (1)$$

$$\left(e^{\frac{t}{3}} - 1\right)u(t) \quad (2)$$

$$(1 - e^{-t})u(t) \quad (3)$$

$$\left(e^{-t} - e^{\frac{-t}{3}}\right)u(t) \quad (4)$$

3. اگر مدار در استراحت اولیه باشد مقدار α را طوری تعیین کنید که جریان سلف به شکل خطی تغییر کند؟



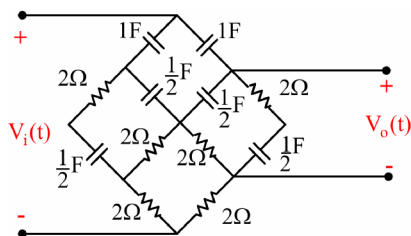
$$\alpha = -1 \quad (2)$$

$$\alpha = 1 \quad (1)$$

$$\alpha = \frac{5}{6} \quad (4)$$

$$\alpha = \frac{2}{3} \quad (3)$$

4. تابع تبدیل مدار داده شده $\left(\frac{V_o(s)}{V_i(s)} \right)$ برابر است با:



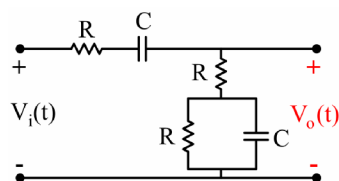
$$\frac{s(s+1)}{s+3} \quad (2)$$

$$\frac{s+4}{2s+\frac{3}{4}} \quad (1)$$

$$\frac{s(s+1)}{4s+3} \quad (4)$$

$$\frac{s+1}{3s+2} \quad (3)$$

5. به ازای ورودی پله واحد، کدام یک از گزینه‌های داده شده مقدار خروجی را در حوزه لاپلاس نشان می‌دهد؟



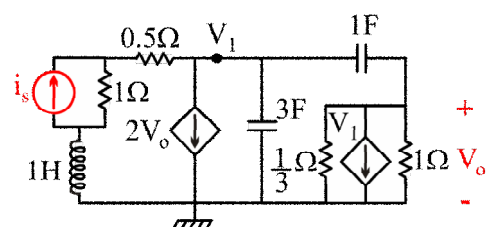
$$\frac{s \left(\frac{s}{2} + \frac{2}{RC} \right)}{s^2 + \frac{2}{RC}s + \frac{1}{2R^2C^2}} \quad (2)$$

$$\frac{s + \frac{2}{RC}}{2s^2 + \frac{4}{RC}s + \frac{1}{2R^2C^2}} \quad (1)$$

$$\frac{\frac{s}{2} + \frac{1}{RC}}{s^2 + \frac{2}{RC}s + \frac{1}{2R^2C^2}} \quad (4)$$

$$\frac{s + \frac{1}{RC}}{2s^2 + \frac{4}{RC}s + \frac{1}{2R^2C^2}} \quad (3)$$

6. مدار شکل زیر یک مدار پایدار نمایی است، تابع شبکه $H = \frac{V_o}{I_s}$ را در نظر بگیرید، به ازای کدام ورودی



$V_o(\infty) = 0$ می‌گردد؟

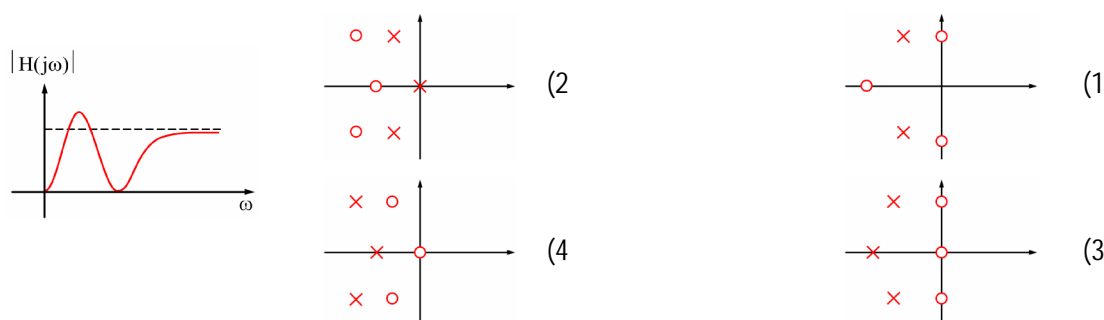
$$e^{3t} u(t) \quad (1)$$

$$e^{2t} u(t) \quad (2)$$

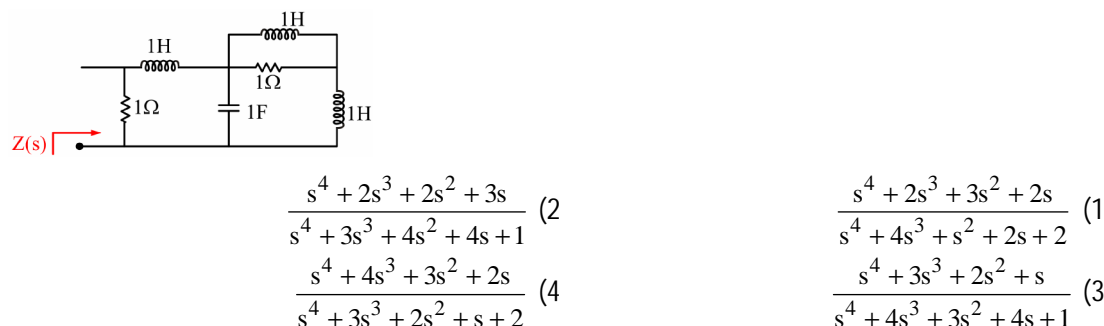
$$e^t u(t) \quad (3)$$

$$e^{\frac{1}{2}t} u(t) \quad (4)$$

7. اندازه تابع تبدیل مداری نشان داده شده است، در این صورت کدام یک از گزینه‌ها می‌تواند نشان‌دهنده دیاگرام صفر و قطب آن باشد:



8. در مدار داده شده امیدانی ورودی در حوزه لاپلاس کدام است؟



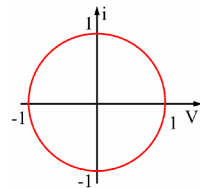
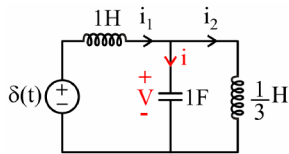
9. برای مدار داده شده کلید در $t = 0$ بسته می‌شود. برای این اساس $V_o(t)$ برای $t > 0$ کدام است؟



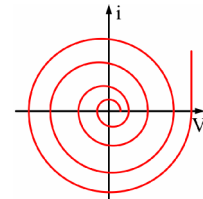
10. با فرض اینکه در زمان‌های $t < 0$ هیچ‌گونه انرژی در مدار زیر ذخیره نشده باشد به ازای $i_s = 10u(t)$ ، $V_o(t)$ در حوزه لاپلاس کدام است؟



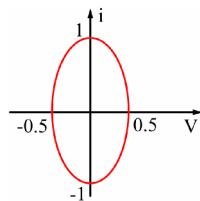
11. شرایط اولیه، همگی صفر می‌باشند. مسیر حالت در صفحه $i - V$ کدام است؟



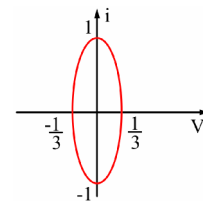
(2)



(1)



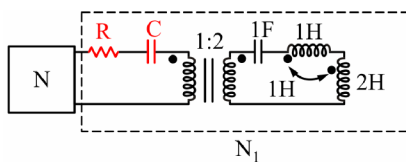
(4)



(3)

12. نمودار صفر و قطب شبکه N به صورت می‌باشد. بهره‌ی dc تابع شبکه $H(s) = \frac{V(s)}{I(s)}$

(مربوط به شبکه N) برابر 4 می‌باشد. اگر بدانیم شبکه N در حالت دائمی سینوسی با فرکانس $\omega = 1$ کار می‌کند. مقادیر R و C را چنان تعیین کنید که ضریب توان N_1 برابر یک شده و از طرفی بیشترین توان از N به N_1 برسد؟



$$\begin{cases} R = \sqrt{17} \Omega \\ C = 1F \end{cases} \quad (2)$$

$$\begin{cases} R = 4 \Omega \\ C = 1F \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} R = 4 \Omega \\ C = 4F \end{cases} \quad (4)$$

$$\begin{cases} R = \sqrt{17} \Omega \\ C = \frac{1}{4} F \end{cases} \quad (3)$$