

دانشگاه مکانیک

پایان نامه کارشناسی ارشد- مکانیک تبدیل انرژی

عنوان

The experimental study and measuring of reverse flow by Hot-Wire Anemometer

بررسی تجربی جریان معکوس و اندازه‌گیری آن با سیله

جریان سنج (HWA)

اساتید راهنما:

دکتر عبدالعزیز خوشنویس

دکتر محمد اردکانی

دانشجو:

محمد رضا عطار

۸۳۴۰۱۰۵

تاریخ:

تقدیم:

در ابتدا لازم است که خدای خود را که مرا در دوران تحصیلیم تا به امروز
یاری نموده است شکر کنم و این پایان‌نامه را به پدر و مادر و همسر
عزیزم که حامی من در دوران تحصیلیم بودند، تقدیم کنم تا بتوانم
گوشه‌ای از زحمات ایشان را جبران کنم.

تقدیر و تشکر:

در اینجا برخود وظیفه دانسته تا از زحمات بی شایبه جناب آقای دکتر محمد علی اردکانی که در دوران انجام پروژه مرا یاری نموده تشکر نمایم. همچنین کمال تشکر را از جناب آقای دکتر عبدالامیر خوشنویس داشته که با راهنماییهای ایشان انجام این پروژه مقدور گردید. در اینجا جا دارد از مسولین سازمان پژوهش‌های علمی صنعتی ایران پژوهشکده مکانیک که آزمایش‌های مربوط به این پایان‌نامه در آن قسمت انجام پذیرفته سپاسگزار نمایم.

چکیده

در مهندسی، بسیاری از جریانهای سیال وجود دارد که جهت آنها مشخص نبوده و احتمال معکوس شدن آنها نیز هست. نمونه‌هایی از جریانهای معکوس عبارتند از: جریان پشت موانع، انبساط ناگهانی در لوله‌ها و کانال‌ها، جدایش جریان روی سطوح منحنی الشکل با انحنای زیاد و جریانهای چرخشی (در اتاق احتراق و ...). همچنین در برخی از کاربردهای مهندسی پزشکی نظیر ساخت اسپیرومتر، جریان در حالت دم و بازدم دارای جهت‌های معکوس است.

و با توجه به اینکه اصول اندازه‌گیری جریان‌سنجدگ سیم‌داغ بر مبنای انتقال حرارت می‌باشد و انتقال حرارت یک کمیت اسکالار بوده، بنابراین قادر به اندازه‌گیری بردار سرعت جریان نمی‌باشد و یا به عبارت دیگر جهت جریان سیال را با استفاده از یک پراب یک بعدی نمی‌توان اندازه‌گیری نمود.

اسپیرومترها که برای اندازه‌گیری دبی حجمی دم و بازدم ریه از آن استفاده می‌شود، در مهندسی پزشکی کاربرد فراوان دارد و پزشکان با استفاده از آن می‌توانند تا حدودی بیماریهای تنفسی را تشخیص‌دهند. با توجه به این‌که زمان دم و بازدم کوتاه می‌باشد، نیاز است که اسپیرومترها قادر به اندازه‌گیری تغییرات دبی حجمی در زمان کوتاه باشند. یکی از روش‌های اندازه‌گیری در دستگاه‌های اسپیرومتر، استفاده از جریان‌سنجدگ سیم‌داغ است.

همانگونه که بیان شد با استفاده از جریان‌سنجدگ سیم‌داغ می‌توان جهت جریان‌معکوس را تشخیص داده، بنابراین یکی از مشکلات اسپیرومتر از نوع سیم‌داغ تشخیص جریان دم و بازدم از یکدیگر می‌باشد. برای مشخص نمودن جریان دم و بازدم و یا به عبارت دیگر جریانهای معکوس شونده با استفاده از جریان‌سنجدگ روش‌هایی وجود دارد که در این تحقیق سعی شده است در مورد نحوه اندازه‌گیری جریان‌معکوس توسط دستگاه جریان‌سنجدگ بررسی دقیقی انجام شود.

عنوان صفحه

۱ مقدمه

فصل اول تئوری و اصول عملکرد دستگاه جریان سنج سیم داغ (HWA)

۴ ۱- کمیتهای مهم جریان سیال

۷ ۲- ویژگیهای دستگاه جریان سنج سیم داغ

۹ ۳- اجزای تشکیل دهنده دستگاه جریان سنج سیم داغ

۱۰ ۴- مدار الکترونیکی دستگاه جریان سنج سیم داغ

۱۱ ۵- مدار الکترونیکی دما ثابت CT

۱۴ ۶- اصول عملکرد دستگاه جریان سنج سیم داغ

۱۵ ۷- انتقال حرارت

۱۷ ۷-۱- انتقال حرارت از سیمی با طول محدود (سنسور سیم داغ)

۲۱ ۸-۱- اثر دما بر ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ

۲۴ ۸-۲- جبران اثر دما به روش تحلیلی

۲۶ ۹- رابطه سرعت جریان سیال و ولتاژ خروجی جریان سنج سیم داغ

۲۹ ۹-۱- تبدیل ولتاژ به سرعت لحظه‌ای و تجزیه و تحلیل آن

۳۱ ۹-۲- تجزیه و تحلیل سرعت لحظه‌ای اندازه‌گیری شده

۳۳ ۱۰- بررسی اثر شدت اغتشاشهای جریان سیال در اندازه‌گیری سرعت جریان سیال

فصل دوم هدف از انجام این پایان نامه کاربرد آن

۳۹ ۱-۲- هدف از انجام این پایان نامه

۴۱ ۲-۲- اسپیرومتر

۴۱ ۱-۲-۲- حجمها و ظرفیتهای ریوی

عنوان صفحه

۲-۲-۲- اجزای اسپیرومتر از نوع سیم داغ ۴۳

۳-۲-۲- محدودیتهای اسپیرومتر از نوع سیم داغ و روش‌های برطرف نمودن آن ۴۵

فصل سوم مروری بر کارهای آنژئوم گرنت در مورد اندازه‌گیری

جريان مکوس جستگاه جريان سنج سيم داغ ۴۷

۱-۳- اندازه‌گیری جريانهای معکوس با استفاده از جريان سنج سيم داغ ۴۸

۲-۳- پرايهای تحت تاثير استوانه سرد ۵۰

۳-۳- پرايهای تحت تاثير استوانه گرم ۵۲

۴-۳- جريان سنج ضرباني (PWA) ۵۳

۳-۵- جريان سنج سيم داغ با پراب متحرک (FPA) ۵۷

۱-۵-۳- مكان و سرعت پراب ۵۹

۲-۵-۳- اندازه‌گیری سرعت نسي ۶۱

فصل چهارم اجزای جانشين بگردن آرایيشها و

گلوبولين آنژئوم جريان سنج سيم داغ ۶۳

۱-۴- توفل باد ۶۴

۲-۴- مکانیزم انتقال دهنده پراب ۶۷

۳-۴- لوله استاتيكي پيتوت و بدش ۶۸

۴-۴- پراب سيم داغ ۶۹

۵-۴- سنسور سيم داغ ۷۰

۶-۴- سن سور فيلم داغ ۷۲

عنوان صفحه

۷-۴- پراب یک بعدی ۷۴
۴-۸- تطبیق دهنده سیگنال (<i>Signal Conditioner</i>) ۷۶
۴-۹- جمع آوری و دریافت دادهها ۷۷
۴-۱۰- نرم افزار (<i>FlowWare</i>) ۷۸
۴-۱۰-۱- مدیریت دادهها ۷۹
۴-۱۰-۲- تنظیم نرم افزار جریان سنج سیم داغ ۷۹
۴-۱۱-۱- استفاده از گرایدینگ ای منظم ۸۵
۴-۱۱-۲- کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم داغ ۸۲
۴-۱۱-۳- روش‌های کالیبراسیون ۸۳
۴-۱۱-۴- استفاده از اثاق آرامش تونل باد ۸۵
فصل پنجم روش آزمایش و بررسی و تجزیه تحلیل نتایج آزمایشها ۹۳
۵-۱- روش آزمایش ۹۴
۵-۱-۱- اندازه‌گیری ۹۵
۵-۱-۲- اندازه گیری ۹۷
۵-۱-۳- کاهش نیزک: اختیار، جریان هوا با استفاده از توری با مشاهد مختلف ۹۹
۵-۱-۴- اندازه گیری ۱۰۲
۵-۱-۵- اندازه گیری ۱۰۳
۵-۱-۶- کالیبره نهاد: اسپیرومتر ۱۰۴
۵-۱-۷- بررسی و تجزیه تحریم آزمایشها ۱۰۵
۵-۱-۸- جریان پایه: دست مفتول ۱۰۵
۵-۱-۹- سرعت متوسط ۱۰۸

عنوان.....	صفحه
۱۲۱.....	شدت اغتشاشها ۲-۱-۲-۵
۱۳۱.....	بررسی گردابه‌های پایین دست مفتول ۳-۱-۲-۵
۱۳۷.....	جريان پایین دست صفحه نازک (plate) ۲-۲-۵
۱۳۷.....	سرعت متوسط ۱-۲-۲-۵
۱۴۵.....	شدت اغتشاشها ۲-۲-۲-۵
۱۵۱.....	مقایسه مفتول و صفحه ۳-۲-۵
۱۵۹.....	اثر دو سنسور فیلم‌داغ ۴-۲-۵
۱۶۰.....	بررسی توزیع سرعت در جهت Y ۱-۴-۲-۵
۱۷۲.....	بررسی توزیع سرعت در جهت X ۲-۴-۲-۵
۱۷۹.....	کاهش غیر یک‌واختی جريان هوا با استفاده از توری ۵-۲-۵
۱۷۹.....	اثر توری در جريان هوا ۱-۵-۲-۵
۱۸۱.....	اثر توری، بر روی توزیع سرعت و شدت اغتشاشهای جريان هوا ۲-۵-۲-۵
۱۸۷.....	اثر توری، بر روی لایه مرزی ۳-۵-۲-۵
۱۹۰.....	بررسی جريان داخل لوله و نازل ۶-۲-۵
۲۰۹.....	آزمایش دبه سنجی جريان ۷-۲-۵
۲۱۲.....	فصل ششم نتایج ۶ گیری
۲۲۰.....	پیوست
۲۸۷.....	چکیده انگلیسی
۲۸۸.....	مراجع

مقدمه:

حرکت سیال نقش مهمی در زندگی و نیز صنایع پیرامون آدمی نظیر توربوماشینها، سیستمهای هیدرودینامیکی، صنایع هوا و فضا، صنایع نفت و گاز و بسیاری موارد دیگر ایفا می‌کند. از آنجا که در اکثر صنایع و سیستمهای رژیم جریان به صورت آشفته است، بنابراین این نوع جریان از اهمیت فوق العاده‌ای برخوردار می‌باشد. دلیل اهمیت آن این است که جریان آشفته نقش مهمی در انتقال اندازه حرکت (منتوم)، انتقال حرارت و جرم، تلفات انرژی و اصطکاک در سیستمهای سیالات دارد. بنابراین به منظور طراحی بهینه و مطلوب سیستمهای سیالات در صنایع مختلف، نیاز آن است تا جریانهای آشفته را شناخته و کمیتهای آن را مشخص نمود. تعیین این کمیتها توسط روش‌های عددی و تجربی انجام می‌پذیرد.

در روش‌های عددی با استفاده از شبیه‌سازی و حل معادله‌های حاکم بر جریان سیال نظیر معادله‌های پیوستگی، اندازه‌حرکت و انرژی، کمیتهای جریان را در شرایط مختلف به دست آورده و با توجه به نتایج به دست آمده، سیستمهای مورد نظر طراحی و یا بهینه می‌شوند. در روش‌های تجربی با استفاده از تجهیزاتی نظیر تونل‌باد، تونل آب و ... مدل را در شرایط آزمایش قرار داده و با استفاده از دستگاه‌های اندازه‌گیری، کمیتهای مختلف جریان سیال اندازه‌گیری شده در نتیجه می‌توان پدیده‌های فیزیکی را در ک و سیستمهای سیالاتی را طراحی و بهینه نمود. دو روش فوق دارای مزایا و معایب مربوط به خود می‌باشند که پژوهشگران و طراحان باید از مزایای این دو روش به نحو مطلوبی استفاده نمایند.

در روشهای تجربی نیاز به مدل، تجهیزات آزمایش و دستگاههای اندازه‌گیری بوده که معمولاً پژوهشینه‌تر از روشهای عددی است. با توجه به مشکلات اندازه‌گیری برخی از کمیتهای جریان سیال و یا جریانهای ناپایا در زمانهای بسیار کوتاه، نظیر بررسی جریان اطراف یک جسم آیرودینامیکی از لحظه صفر تا زمان شکل‌گیری لایه مرزی، استفاده از روشهای تجربی بسیار پیچیده و مشکل است. در روشهای عددی، معادله‌های حاکم بر جریان سیال از روشهای مختلف حل می‌شوند. در این روشها با توجه به ساده‌سازی معادله‌های حاکم بر جریان سیال، خطای ناشی از مدل آشتفتگی و یا تأثیر شرایط مرزی، امکان خطا در نتایج به دست آمده وجود دارد که بهتر است صحت نتایج حاصله با نتایج حاصل از روشهای تجربی مقایسه و کدهای نوشته شده را اصلاح نمود. سرعت لحظه‌ای، سرعت متوسط و اغتشاشهای سرعت جریان سیال را می‌توان با استفاده از دستگاه جریان‌سنجدی سیم‌داغ اندازه‌گیری نمود. همچنین با استفاده از دستگاه جریان‌سنجدی سیم‌داغ و تجهیزات جانبی آن می‌توان پدیده‌های مختلف جریان سیال نظیر لایه مرزی، جدایش جریان، ناحیه دنباله اجسام، جریان در نزدیکی دیواره، گردابهای، تنفس برشی و... را به صورت تجربی بررسی و اندازه‌گیری نمود.

مزیت اصلی دستگاه جریان‌سنجدی سیم‌داغ پاسخ فرکانسی سریع آن و همچنین حساسیت بالا در سرعتهای کم است. با توجه به مزیت فوق کاربردهای فراوانی برای دستگاه جریان‌سنجدی سیم‌داغ می‌توان در مهندسی پزشکی، صنعت خودرو، صنایع نظامی و غیره یافت. به طور کلی برای اندازه‌گیری جریانهای با سرعت کم و یا جریانهای غیر پایا که در آن تغییرات سرعت برای زمانی کوتاه مدنظر است، دستگاه جریان‌سنجدی سیم‌داغ استفاده می‌شود.

فصل اول

تئوری و اصول عملکرد دستگاه جریان سنج

(HWA) سیم داغ

تئوری و اصول عملکرد دستگاه جریان‌سنجدیم‌داغ (HWA)

با توجه به موضوع پایان‌نامه که اندازه‌گیری جریان‌معکوس با استفاده از جریان‌سنجدیم‌داغ و کاربرد عملی آن در ساخت اسپیرومتر می‌باشد در این بخش در رابطه با کمیت‌های مهم جریان‌سیال و ویژگیهای دستگاه جریان‌سنجدیم‌داغ و اصول عملکرد آن بحث می‌شود و همچنین رابطه سرعت و ولتاژ خروجی جریان‌سنجدیم‌داغ نیز توضیحاتی ارائه می‌شود.

۱-۱-کمیت‌های مهم جریان‌سیال:

برای بررسی آثار جریان‌سیال و نحوه تأثیر آن بر محیط‌های واقعی و کنترل رفتار آن، نیاز به اندازه‌گیری کمیت‌های جریان‌سیال است. برای مثال در مهندسی سازه برای تعیین نحوه بارگذاری حاصل از نیروی باد و یا شناخت جریان‌ها در اطراف سازه‌هایی نظیر ساختمانها، پلهای، استادیومها و ... نیاز به مشخص نمودن توزیع فشار، توزیع سرعت، طیف اغتشاشهای جریان‌ها و ضخامت لایه‌مرزی جریان‌ها است. برای بررسی و اندازه‌گیری این کمیتها نیاز به انجام آزمایش است، بدین ترتیب که مدل کوچکی از سازه مورد نظر را ساخته و با استفاده از تونل‌باد، رفتار جریان‌ها در اطراف مدل بررسی می‌شود. آنچه که در این روش حائز اهمیت است، قرار گرفتن مدل در داخل لایه‌مرزی و ایجاد تشابه هندسی و دینامیکی میان جریان‌های درون تونل‌باد و جریان اتمسفری می‌باشد. این امر توسط پارامترهایی نظیر عدد رینولدز، نحوه توزیع سرعت در داخل تونل‌باد و اندازه‌گیری طیف اغتشاشهای جریان‌ها انجام می‌شود. به‌منظور

می‌شود. بهمنظور بررسی رفتار ارتعاشی سازه‌ها اندازه‌گیری نوع فرکانس اغتشاشهای جریان‌ها بسیار حائز اهمیت است، بنابراین مشاهده می‌شود که اندازه‌گیری دقیق کمیتهای جریان‌ها در اطراف مدل بسیار پر اهمیت بوده و هرگونه اشتباه و خطای در مقادیر اندازه‌گیری شده می‌تواند باعث اشتباه در طراحی شود.

یکی از کمیتهای تأثیرگذار بر عملکرد جریان‌سیال، سرعت جریان‌سیال است. سرعت لحظه‌ای جریان‌سیال را می‌توان به شکل برداری $\tilde{V}(t)$ نشان داد که دارای مؤلفه‌های $W(t), V(t), U(t)$ به ترتیب در راستای مختصات دکارتی است. سرعت لحظه‌ای را می‌توان به صورت مجموع سرعت متوسط و اغتشاشهای سرعت نشان داد.

$$\begin{aligned} U(t) &= \bar{U} + u(t) \\ V(t) &= \bar{V} + v(t) \\ W(t) &= \bar{W} + w(t) \end{aligned} \quad (1-1)$$

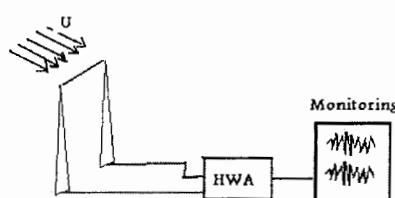
اندازه‌گیری مؤلفه‌های اغتشاشی u ، v و w و تغییرات آنها در حوزه زمان و یا فرکانس در شناخت جریان‌سیال و کنترل آن از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است. فرکانس اغتشاشهای سرعت جریان‌سیال از چند هرتز در جریان آرام تا چندین کیلوهرتز در جریان آشفته متغیر بوده و به عدد رینولدز بستگی دارد. همچنین اثر متقابل u و v و w بر روی یکدیگر نیز بسیار حائز اهمیت می‌باشد.

در روش‌های تجربی، تعیین سرعت جریان‌سیال به دو صورت مستقیم و غیرمستقیم انجام می‌شود. در روش غیرمستقیم، سرعت جریان‌سیال به وسیله اندازه‌گیری فشار و با استفاده از قوانین مکانیک سیالات و در روش مستقیم با استفاده از دستگاه‌هایی نظیر جریان‌سنجد لیزری، جریان‌سنجد سیم‌داغ و ... سرعت جریان‌سیال اندازه‌گیری می‌شود. در روش مستقیم، خروجی دستگاه جریان‌سنجد

سیم‌داغ که معمولاً به صورت ولتاژ می‌باشد باید در ابتدا کالیبره شده، سپس با استفاده از ولتاژ خروجی و معادله‌های کالیبراسیون سرعت جریان سیال اندازه‌گیری شود.

در روش غیرمستقیم با استفاده از لوله‌پیوت، فشار دینامیکی جریان سیال اندازه‌گیری و با استفاده از قوانین مکانیک سیالات سرعت متوسط جریان سیال تعیین می‌شود. در این روش اغتشاشهای جریان سیال را نمی‌توان اندازه‌گیری کرد. پاسخ فرکانسی دستگاه‌های اندازه‌گیر فشار، بالا نبوده و با استفاده از این روش فقط می‌توان سرعت لحظه‌ای را با فرکانس چند صد سیکل در ثانیه اندازه‌گیری نمود. برای اندازه‌گیری سرعت‌های لحظه‌ای با فرکانس بالا و همچنین هنگامی که پاسخ سریع وسیله اندازه‌گیر در مقابل تغییرات جریان سیال مورد نظر باشد، از دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ و یا از دستگاه جریان‌سنج لیزری استفاده می‌شود.

دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ (*Hot-Wire Anemometry*، ابزاری است که به وسیله آن می‌توان سرعت لحظه‌ای جریان سیال را با فرکانس بسیار بالا اندازه‌گیری نموده و با استفاده از سرعت لحظه‌ای اندازه‌گیری شده، سرعت متوسط، اغتشاشهای جریان سیال، تنشهای رینولدز، زاویه جریان (در صورت استفاده از سیم‌داغ دو و یا سه بعدی)، دمای جریان، جهت حرکت جریان (بخصوص در جریان‌های معکوس)، کمیتهای جریان دو فازی و ... را اندازه‌گیری نمود.



شکل (۱-۱) نمای کلی دستگاه HWA

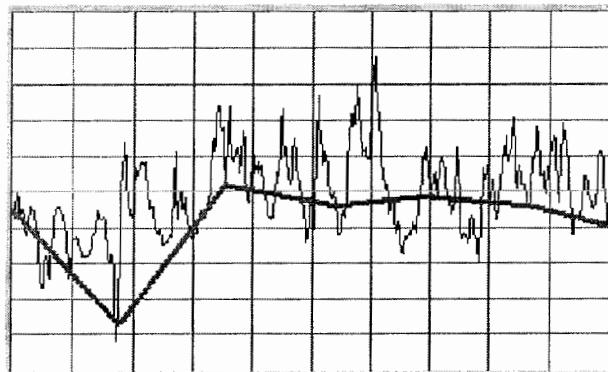
۱-۲-ویژگیهای دستگاه جریان سنج سیم‌داغ:

همان‌طور که در قسمت قبل بیان شد، دستگاه جریان سنج سیم‌داغ به عنوان یکی از ابزارهای اصلی اندازه‌گیری سرعت لحظه‌ای جریان سیال می‌باشد. با توجه به ویژگیهای منحصر به فرد این دستگاه، اصلی‌ترین و عمده‌ترین کاربرد آن در انجام آزمایش‌های جریانهای آشفته گاز و یا هوا است. البته اندازه‌گیری به وسیله این دستگاه در جریانهایی با اختشاش‌های کم یا متوسط (کمتر از ۰/۲۵٪) از دقت بالاتری نسبت به سایر دستگاه‌های اندازه‌گیری برخوردار است. عمدۀ امتیازات دستگاه جریان سنج سیم‌داغ عبارتند از:

۱- استفاده از دستگاه آسان بوده و کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم‌داغ، جمع‌آوری داده‌ها و تجزیه و تحلیل آنها به سادگی انجام می‌پذیرد.

۲- با کاهش سرعت، دقت دستگاه‌های اندازه‌گیری سرعت جریان سیال به شدت پایین می‌آید. به عنوان مثال در سرعت ۱ m/s فشار دینامیکی Pa بوده و اندازه‌گیری آن عاری از خطای نمی‌باشد. این در حالی است که دقت دستگاه جریان سنج سیم‌داغ با کاهش سرعت افزایش می‌یابد.

۳- دستگاه جریان سنج سیم‌داغ دارای قابلیت اندازه‌گیری سرعت جریان سیال در محدوده وسیعی است. به عنوان مثال برای اندازه‌گیری سرعت جریان‌ها در محدوده‌ی 5 تا $100 m/s$ با استفاده از لوله استاتیکی پیوت، اندازه‌گیری فشار دینامیکی در بازه 15 تا $6000 Pa$ نیاز است. اندازه‌گیری فشار دینامیکی با دقت مناسب در این بازه پیچیده و سخت است.



شکل (۲-۱) اسیلوگرام سرعت لحظه‌ای اندازه‌گیری شده به‌وسیله جریان‌سنجدماغ و مقایسه با دستگاه اندازه‌گیری با فرکانس

پایین‌تر – فاصله بین خطوط زمان 50 ms

۴- دقت دستگاه جریان‌سنجدماغ در شرایط مناسب حدود $0.1\% - 0.2\%$ است.

۵- پاسخ فرکانسی دستگاه جریان‌سنجدماغ حدود 50 kHz می‌باشد که می‌توان پاسخ فرکانسی را تا چند صد کیلوهرتز افزایش داد. شکل (۲-۱) اسیلوگرام سرعت لحظه‌ای اندازه‌گیری شده به‌وسیله جریان‌سنجدماغ و مقایسه آن با دستگاه اندازه‌گیری با فرکانس پایین‌تر را نشان می‌دهد. با توجه به شکل فوق در صورتی که جریان‌آشفته باشد و اندازه‌گیری با استفاده از دستگاه اندازه‌گیر جریان‌سنجدماغ سرعت با پاسخ فرکانسی کم انجام شود، اندازه‌گیری به‌نحو مطلوبی نخواهد بود و دارای خطا است.

۶- خروجی دستگاه جریان‌سنجدماغ به‌صورت یک ولتاژ آنالوگ پیوسته است و تجزیه و تحلیل آن به‌سادگی انجام می‌پذیرد.

۷- سنسورهای سیم‌دامغ متداول با قطر $5 \mu\text{m}$ و طول $1/25 \text{ mm}$ فضای کمی را اشغال می‌کنند. اگرچه سنسورهای کوچکتر با قطر $0.25 \mu\text{m}$ و طول 1 mm نیز موجود می‌باشند ولی دستگاههای اندازه‌گیر دیگر حجم بیشتری را دارا می‌باشند.

هنگام استفاده از دستگاه جریان‌سنجدماغ ممکن است با مشکلاتی مواجه شد که روشهای رفع آنها در زیر ارایه شده است:

الف- آلودگیهای موجود در جریان روی سنسور اثر گذاشته و مشخصه‌های کالیبراسیون را تغییر می‌دهد، در نتیجه سبب افزایش پاسخزمانی می‌شود. در این حالت باید پراب را تمیز نموده و دوباره کالیبره نمود.

ب- سنسور جریان‌سنج سیم‌داغ بسیار طریف است و به‌سادگی از بین می‌رود، اما در صورتی که با دقت از آن استفاده شود، مدت زمان طولانی قابل استفاده خواهد بود. در مطالعات جریان‌ها با سرعت کم، مهمترین عاملی که سبب از بین رفتن سنسور می‌شود بی‌تجربگی کاربر است.

ج- در جریان‌های با سرعت بالا، ممکن است سنسور سیم‌داغ در اثر برخورد ذرات ریز موجود در جریان‌سیال پاره شود که این مشکل را می‌توان با قراردادن فیلتر در مسیر جریان رفع نمود. بالا رفتن دما از حد مجاز نیز باعث سوختن سنسور می‌شود.

د- پراب سیم‌داغ هنگامی که در جریان قرار می‌گیرد، اغتشاشهایی در جریان‌سیال ایجاد می‌کند که با طراحی مناسب پраб می‌توان خطاهای آن را به حداقل رساند.

۱-۳- اجزای تشکیل‌دهنده دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ:

شکل (۱-۳) شماتیک سیستم دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ به همراه تجهیزات جانبی آن را نشان می‌دهد. اجزای اصلی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ پراب، مدار الکترونیکی دما ثابت CT، مدار الکترونیکی تطبیق دهنده سیگنال DAQ (Data Acquisition)، SC (Signal Conditioner) و نرم‌افزار مربوطه می‌باشند.

به منظور اصلاح تأثیر دما بر اندازه‌گیری دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، نیاز به استفاده از دما‌سنج برای اندازه‌گیری دما است. همچنین به منظور اندازه‌گیری توزیع و تغییرات محلی سرعت جریان‌سیال نیاز به مکانیزم انتقال‌دهنده پراب و برای کالیبره نمودن دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ نیاز به تونل‌باد و یا دستگاه

۳- مدار الکترونیکی دماثابت (*CT*) (Constant Temperature)

مقاومت سنسور سیم‌داغ را ثابت نگه داشته و سرعت جریان سیال اندازه‌گیری می‌شود.

مدارهای الکترونیکی *CV* و *CT* دارای حلقه بازخور بوده و به طور خودکار برای اندازه‌گیری سرعت

جریان سیال قابل تنظیم است، ولی مدار الکترونیکی *CC* دارای حلقه بازخور نبوده و باید به صورت دستی

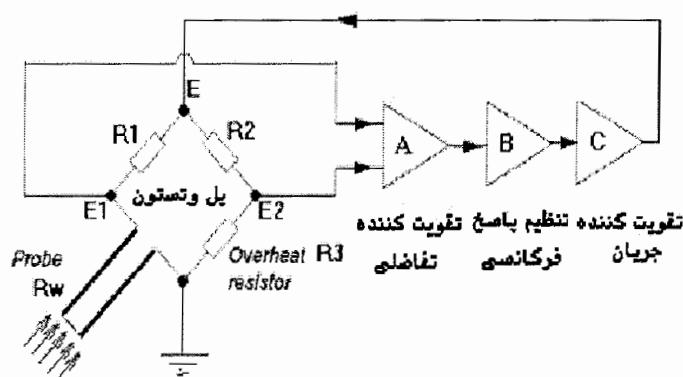
آن را برای اندازه‌گیری سرعت جریان سیال تنظیم نمود.

۱-۵- مدار الکترونیکی دماثابت :*CT*

مدار الکترونیکی دماثابت *CT* یکی از قسمتهای اصلی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ است، شکل (۴-۱)

این مدار را به طور شماتیک نشان می‌دهد. مدار الکترونیکی دماثابت *CT* شامل بل و تسوون، تقویت‌کننده

تفاضلی، تنظیم‌کننده پاسخ فرکانسی و تقویت‌کننده جریان است.



شکل (۴-۱) مدار الکترونیکی دماثابت *CT*

پلوتسون شامل چهار مقاومت است که مقاومتهای R_1 و R_2 آن ثابت، مقاومت R_3 متغیر و مقاومت چهارم آن R_w سنسور است. مدار الکترونیکی دماثابت CT طوری طراحی شده است که به طور خودکار پلوتسون را متوازن می‌کند، به صورتی که در حالت توازن (E_1-E_2) نزدیک به صفر است. با استفاده از مقاومت متغیر R_3 ، سنسور دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ R_w گرم شده و مقاومت سنسور سیم‌داغ طبق رابطه $R_w = (R_3 \cdot R_1) / R_2$ محاسبه می‌شود. دمای سنسور در مقاومت R_w نیز طبق معادله $(T_w - T_a) = (R_w / R_a - 1) / \alpha_a$ محاسبه می‌شود که در آن دمای محیط، R_a مقاومت سنسور در دمای محیط و α_a ضریب حرارتی سنسور در دمای a است.

در انتخاب و تنظیم مقاومت متغیر R_3 باید دقیق نمود تا اندازه آن طوری انتخاب شود که باعث افزایش شدید دمای سنسور و سوختن سنسوری از جنس تنگستن نشود. نسبت مقاومتهای R_1 / R_2 را نسبت پل می‌نامند. با توجه به این که جریان الکتریکی باید بیشتر از شاخه‌ای از پلوتسون که شامل سنسور سیم‌داغ است عبور کند، بنابراین نسبت پل حدود ۵ الی ۲۰ انتخاب می‌شود. در مواردی که فاصله سنسور تا مدار الکترونیکی CT طولانی است، همچنین برای به دست آوردن پاسخ فرکانسی بالا از پلوتسون با نسبت $I = R_2 / R_1$ نیز استفاده می‌شود.

هنگامی که سنسور در جریان سیال قرار می‌گیرد، مقاومت سنسور کاهش یافته و پلوتسون از حالت توازن خارج می‌شود در نتیجه اندازه (E_1-E_2) افزایش می‌یابد. این افزایش توسط تقویت‌کننده تفاضلی، تقویت‌شده و با استفاده از تقویت‌کننده جریان به طور خودکار به پلوتسون جریان الکتریکی بیشتری اعمال می‌شود، بنابراین ولتاژ بالای پل E افزایش یافته و این ولتاژ با سرعت جریان سیال طبق معادله $E^2 = A + BU''$ نیز مشخص می‌شود.

در این حالت اگرچه مقدار (E_1-E_2) نزدیک به صفر است، اما با افزایش سرعت جریان سیال این مقدار نیز افزایش می‌یابد. همچنین با کاهش سرعت جریان سیال، مقاومت سنسور افزایش یافته و در

نتیجه پل و تسون از توازن خارج شده در این حالت تقویت کننده ولتاژ و جریان به طور خودکار میزان جریان الکتریکی عبور کننده از سنسور را کاهش داده و در نتیجه پل و تسون دوباره متوازن می‌شود. با تغییر جریان الکتریکی عبور کننده از سنسور، ولتاژ اعمالی E به بالای پل و تسون تغییر کرده و با استفاده از این ولتاژ می‌توان تغییرات سرعت جریان سیال را اندازه‌گیری نمود. با استفاده از تنظیم کننده پاسخ‌فرکانسی که شامل تقویت‌کننده و فیلتر می‌باشد، پاسخ‌فرکانسی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ به همراه سنسور آن بهینه می‌شود.

نسبت فراگرمایی (Overheat Ratio): نسبت فراگرمایی معادل با نسبت $(R_w - R_a)/R_a$ تعريف می‌شود که « R_w مقاومت سنسور در دمای عملکرد و R_a مقاومت سنسور در دمای محیط است. به منظور اصلاح اثر تغییرات دمای محیط بر اندازه‌گیری سرعت لحظه‌ای، لازم است اندازه دقیق نسبت فراگرمایی $(R_w - R_a)/R_a$ مشخص شود، در نتیجه می‌بایست R_w و T_w تعیین شوند. برای یک سنسور ارجمند تنگستن نسبت فراگرمایی، معمولاً حدود ۱/۶-۰/۶ انتخاب می‌شود. همان‌طور که بیان شد هر چه دمای سنسور بالاتر باشد، حساسیت آن نسبت به تغییرات سرعت بیشتر خواهد بود. ولی هنگامی که از سنسور ارجمند تنگستن استفاده می‌شود، برای جلوگیری از اکسید شدن سنسور لازم است که دمای سنسور در هر نقطه‌ای از آن کمتر از $350^{\circ}C$ باشد.

مقاومت پراب متشکل از مقاومت سنسور R_s و مقاومت اتصالات و کابل R_i است که طبق رابطه $R_p = R_s + R_i$ بیان می‌شود. برای اندازه‌گیری مقاومت پраб از اهمتر استفاده می‌شود، برای اندازه‌گیری صحیح مقاومت پраб باید جریان الکتریکی عبوری از سنسور کمتر از $1mA$ باشد تا موجب گرم شدن سنسور و در نتیجه، تغییر مقاومت آن نشود. در انتخاب نسبت فراگرمایی باید دقت شود که فقط مقاومت سنسور در نظر گرفته شود. در صورتی که مقاومت پраб یعنی مقاومت سنسور، اتصالات و کابل آن در نظر گرفته شود، احتمال سوختن سنسور وجود دارد. به مثال زیر توجه کنید: سنسور سیم‌داغ از

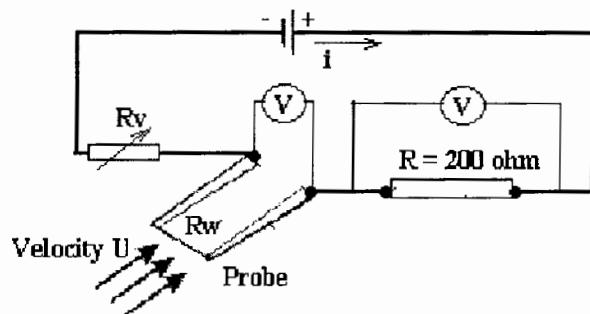
جنس تنگستن با طول $1/25\text{ mm}$ و قطر $5\mu\text{m}$ ، معمولاً دارای مقاومت $R_a = R_{20} = 3/5\Omega$ است. با انتخاب نسبت فراگرمایی برابر $8/0$ ، مقاومت کاری سنسور سیم‌داغ برابر $R_w = 1/8 \times 3/5 = 6/3\Omega$ است. با توجه به معادله‌های بالا میانگین و ماکزیمم دمای سنسور به ترتیب برابر $C = 230^\circ\text{C}$ و 290°C است.

برای پرابی که $R_{s,a} = 3/5\Omega$ و $R_s = 5/1\Omega$ است، $R_t = 1/6\Omega$ بوده و با نسبت فراگرمایی $8/0$ ، $R_{p,a} = 5/1\Omega$ خواهد بود. بنابراین $R_{p,w} = 7/1\Omega = 6/3 + 1/6 = 6/3\Omega$ است. در صورت نادیده گرفتن R_t آنگاه $R_{s,w} = 6/3\Omega$ خواهد بود. با این امر سبب سوختن و یا کم شدن طول $R_{s,w} = 1/8 \times 5/1 = 9/2\Omega$ است. در صورتی که نسبت فراگرمایی واقعی برابر با $1/15$ باشد، دمای میانگین سنسور برابر 340°C و ماکزیمم دمای سنسور 425°C خواهد بود که این امر سبب سوختن و یا کم شدن طول عمر سنسور سیم‌داغ از جنس تنگستن خواهد شد. بنابراین دانستن و یا اندازه‌گیری مقاومت جوش و کابل پراب مهم است و باید در هنگام انتخاب، نسبت فراگرمایی و مقاومت متغیر پل و تسون مدنظر قرار گیرد.

۱-۶- اصول عملکرد دستگاه جریان سنج سیم‌داغ:

دستگاه بادسنج سیم‌داغ جهت اندازه‌گیری سرعت و دمای جریان سیال مورد استفاده قرار می‌گیرد که این اندازه‌گیری‌ها از طریق یک سیم‌داغ و یا یک فیلم نازک داغ می‌باشد که به ترتیب بر روی دو پایه و یا بر روی یک زیر لایه قرار می‌گیرند. چگونگی اندازه‌گیری سرعت و دمای سیال، از طریق انتقال حرارت جابجایی در هنگام قرار گرفتن سنسور سیم‌داغ در جریان سیال است. این انتقال حرارت جابجایی، از سیم‌داغ که در دمای T_w است به هوا که در دمای T_a است صورت می‌گیرد که رابطه آن به صورت $Q = h \cdot (T_w - T_a)$ است. در اینجا Q نرخ انتقال حرارت در واحد سطح و h نیز ضریب جابجایی هوا می‌باشد. این انتقال حرارت و یا در واقع مقدار ضریب جابجایی هوا h ، متغیر است که مقدار آن به خواص

سیال نظیر لزجت‌سینماتیکی μ ، چگالی ρ ، ضریب پخش حرارتی α و سرعت سیال U و همچنین هندسه سیم (قطر سیم d) می‌باشد که در اعداد بی‌بعد Re و Nu خلاصه می‌شود (H.H.Bruun).



(۱-۵) شماتیک مدار اندازه‌گیر منحنی مشخصه

۱-۷- انتقال حرارت:

همان‌گونه که بیان شد عملکرد جریان‌سنج سیم‌داغ بر اساس نرخ انتقال حرارت جابه‌جایی از سنسور سیم‌داغ به جریان سیال می‌باشد که این سنسور توسط جریان الکتریکی I گرم می‌شود. نرخ انتقال حرارت که با رابطه $Q = h \cdot A \cdot (T_w - T_a)$ بیان می‌شود به عواملی همچون مشخصه‌های سیال مانند چگالی ρ ، لزجت سینماتیکی μ ، ضریب هدایت گرمایی k ، گرمای ویژه C_p ، ضریب پخش حرارتی α ، سرعت جریان سیال U ، دمای جریان سیال T ، هندسه سنسور سیم‌داغ مانند قطر d ، طول l و دمای سیم‌داغ T_w بستگی دارد. مجموعه این عوامل را می‌توان در اعداد بی‌بعد زیر خلاصه نمود:

$Re = \rho U d / \mu$: عدد رینولدز برابر با نسبت نیروی اینرسی سیال به نیروی لزجی سیال می‌باشد. با افزایش عدد رینولدز، مقدار نرخ انتقال حرارت جابه‌جایی نیز افزایش می‌یابد.

$Pr = \mu C_p / k$: عدد پرانتل برابر با نسبت پخش اندازه حرکت سیال به پخش حرارتی سیال است و در واقع میدان سرعت سیال را به میدان دما در سیال مربوط می کند. هر چه عدد پرانتل بیشتر باشد، پخش حرارتی کوچکتر بوده و انتقال حرارت بیشتری از طریق جابه جایی صورت می گیرد.

$Nu = hd / k$: عدد ناسلت برابر با نسبت انتقال حرارت جابه جایی به انتقال حرارت هدایت است که با افزایش عدد ناسلت مقدار انتقال حرارت جابه جایی در سیمدادغ نیز افزایش می یابد.

$M = U / C$: عدد ماخ برابر نسبت سرعت جریان سیال U به سرعت صوت C در دمای سیال است. در جریان هوایی که سرعت آن بیش از 100 m/s است، اثر تراکم پذیری مشاهده شده و اثر تراکم پذیری در انتقال حرارت تأثیرگذار خواهد بود.

$Gr = g\rho^2 d^3 \beta(T_w - T_a) / \mu^2$: عدد گراشف که در آن β ضریب انبساط حجمی سیال است و برابر با نسبت نیروی شناوری به نیروی لزجی می باشد. در جریانهای با سرعتهای پایین که انتقال حرارت جابه جایی آزاد اهمیت می یابد، عدد گراشف نقش مهمی را ایفا می کند.

$Kn = \lambda / d$: عدد ناوسن که در آن λ برابر مسیر آزاد بین مولکولی است. در جریانهای سیال با چگالی پایین این عدد در انتقال حرارت نقش مهمی را ایفا می کند.

دستگاه جریان سنج سیمدادغ برای اندازه گیری سرعت و دمای لحظه ای جریان سیال مورد استفاده قرار می گیرد. این اندازه گیریها توسط محاسبه میزان تبادل حرارت بین سنسور سیمدادغ (یا فیلمدادغ) و محیط انجام می شوند. با استفاده از تغییرات انتقال حرارت جابه جایی اجباری ناشی از تغییر سرعت می توان سرعت جریان سیال را اندازه گیری نمود. نرخ انتقال حرارت جابه جایی از سیمدادغ در دمای T_w به هوا در دمای T_a ، به صورت $Q = h \cdot A(T_w - T_a)$ بیان می شود. Q نرخ انتقال حرارت و h ضریب انتقال حرارت جابه جایی می باشد.

تغییر نرخ انتقال حرارت از سیم‌داغ به جریان‌سیال سبب تغییر مقاومت الکتریکی سیم‌داغ (یا فیلم‌داغ) R و یا مقدار جریان‌الکتریکی I که باعث گرم شدن سیم می‌شود، همچنین تغییر ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ می‌شود. به کمک معادله کالیبراسیون مورد نظر، تغییرات سرعت و یا دمای جریان‌سیال اندازه‌گیری می‌شوند. این بخش ابتدا به تشریح نحوه عملکرد و حالتهای کاری دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، انتقال حرارت از سیم‌داغ و روابط مربوط به آن و سپس به تشریح حساسیت ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ به تغییرات دما و سرعت می‌پردازد.

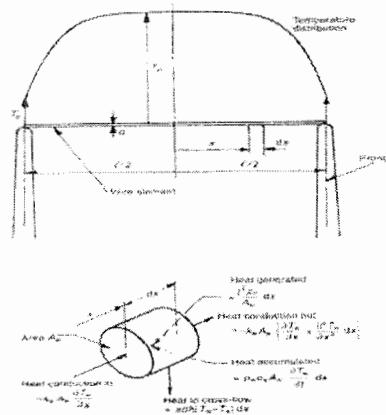
دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ دارای سنسوری از جنس تنگستن، پلاتین و یا آلیاژهای آن است که^{۱۱} استفاده از جریان‌الکتریکی آن را گرم نموده و با توجه به مقدار انتقال حرارت جابه‌جایی اجباری، سرعت‌سیال اندازه‌گیری می‌شود. نرخ انتقال حرارت به پارامترهای مختلفی نظیر جنس، شکل، ابعاد سنسور و همچنین مشخصه‌های سیال بستگی دارد. در این مرحله ابتدا مشخصه‌های سنسور و عملکرد آن در برابر تغییرات جریان‌الکتریکی و سرعت جریان‌سیال مورد بررسی قرار می‌گیرد.

۱-۷-۱- انتقال حرارت از سیمی با طول محدود (سنسور سیم‌داغ):

انتقال حرارت از سنسور سیم‌داغ با طول محدود با انتقال حرارت از سیم‌داغ با طول بینهایت متفاوت بوده به طوری که در این حالت انتقال حرارت هدایتی از دو پایه سنسور نیز قابل توجه می‌باشد. سنسور سیم‌داغ دارای طول محدودی بوده که دو سر آن به پایه‌های پراب متصل می‌باشد. پایه‌های پراب در مقایسه با المان سنسور سیم‌داغ حجمی‌تر بوده و دمای آن T_p نزدیک به دمای سیال است.

با توجه به این‌که دمای سنسور سیم‌داغ T_w ، بیشتر از دمای پایه‌ها است، بنابراین انتقال حرارت از سنسور سیم‌داغ به پایه‌ها از طریق هدایت صورت می‌گیرد و منجر به یک گرادیان دما در سنسور سیم‌داغ

می‌شود. توزیع دما را می‌توان با نوشتن معادله توازن انرژی برای المان کوچکی از سنسور به طول dx به دست آورد شکل (۱-۶).



شکل (۱-۶) هندسه سنسور سیم داغ و توازن انرژی برای المان سنسور سیم داغ

$$d\dot{Q}_e = d\dot{Q}_{fc} + d\dot{Q}_c + d\dot{Q}_R + d\dot{Q}_s \quad (2-1)$$

که:

$d\dot{Q}_e$: نرخ تولید حرارت به وسیله جریان الکتریکی

$d\dot{Q}_{fc}$: نرخ انتقال حرارت به طریق جابه‌جایی اجباری

$d\dot{Q}_c$: نرخ انتقال حرارت به طریق هدایت

$d\dot{Q}_R$: نرخ انتقال حرارت به طریق تشعشع

$d\dot{Q}_s$: نرخ ذخیره گرما در سیم

در این حالت نرخ حرارت تولیدشده به وسیله جریان الکتریکی I برای یک المان محدود از سنسور سیم‌داغ

برابر است با:

$$d\dot{Q}_e = \frac{I^2 \chi_w}{A_w} dx \quad (3-1)$$

χ_w مقاومت ویژه الکتریکی سنسور سیم‌داغ در دمای T_w و A_w سطح مقطع سنسور سیم‌داغ است. نرخ انتقال حرارت به طریق جابه‌جایی اجباری برای المان محدود طبق معادله (۴-۱) بیان می‌شود:

$$d\dot{Q}_{fc} = \pi d h (T_w - T_a) dx \quad (4-1)$$

نرخ انتقال حرارت از طریق هدایت برای المان محدود طبق معادله (۵-۱) بیان می‌شود:

$$d\dot{Q}_c = -k_w A_w \frac{\partial^2 T_w}{\partial x^2} dx \quad (5-1)$$

k_w ضریب هدایت گرمایی سیم در دمای T_w می‌باشد. نرخ انتقال حرارت به طریق تشعشعی برابر است با:

$$d\dot{Q}_r = \pi d \sigma \epsilon (T_w^4 - T_a^4) dx \quad (6-1)$$

σ ثابت استفانبولتزمن، ϵ ضریب نشر سنسور و T_a دمای محیط می‌باشد. در بیشتر موارد $d\dot{Q}_r$ (میزان انتقال حرارت به طریق تشعشع) در مقایسه با انتقال حرارت از طریق جابه‌جایی و هدایت، بسیار کوچک و قابل صرف‌نظر کردن است. نرخ گرمای ذخیره شده در المان سنسور سیم‌داغ برابر است با:

$$d\dot{Q}_s = \rho_w c_w A_w \frac{\partial T_w}{\partial t} dx \quad (7-1)$$

ρ_w چگالی سنسور سیم‌داغ و c_w گرمای ویژه سنسور سیم‌داغ در واحد جرم است. با جاگذاری معادله‌های نرخ انتقال حرارت در معادله (7-1) می‌توان نوشت:

$$k_w A_w \frac{\partial^2 T_w}{\partial x^2} + \frac{I^2 \chi_w}{A_w} - \pi d h (T_w - T_a) - \rho_w c_w A_w \frac{\partial T_w}{\partial t} = 0 \quad (8-1)$$

در حالت پایا $\frac{\partial T_w}{\partial t} = 0$ بوده و با فرض این‌که دمای $(T_w - T_a)$ ثابت باشد، معادله فوق را می‌توان به صورت معادله زیر نوشت:

$$\frac{d^2 T_I}{dx^2} + K_I T_I + K_2 = 0$$

که در آن T_I ، K_I و K_2 عبارتند از:

$$T_I = T_w - T_a$$

$$K_1 = \frac{I^2 \chi_a \alpha_a}{k_w A_w^2} - \frac{\pi d h}{k_w A_w}$$

$$K_2 = \frac{I^2 \chi_a}{k_w A_w^2}$$

۱-۸- اثر دما بر ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ:

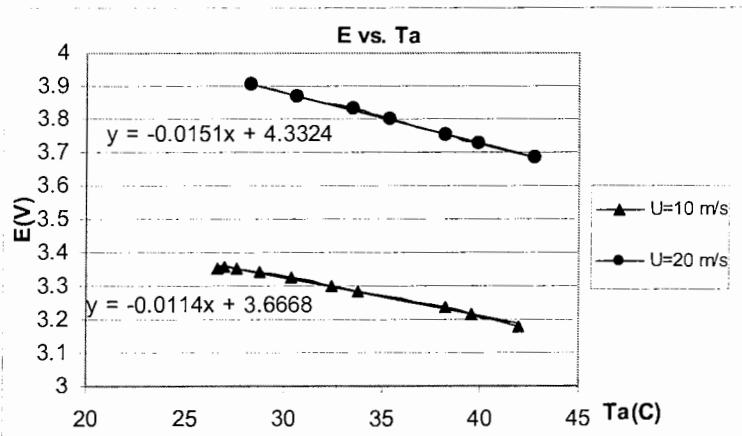
ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ بستگی به میزان انتقال حرارت از سنسور سیم‌داغ به سیال دارد. میزان انتقال حرارت بستگی به اختلاف دمای سنسور سیم‌داغ و دمای محیط ($T_w - T_a$) و همچنین سرعت جریان‌سیال دارد. برای اندازه‌گیری سرعت جریان‌سیال، فرض بر این است که اختلاف دمای سنسور سیم‌داغ و سیال ثابت است.

در بسیاری از جریانها، دمای سیال T_a ممکن است با زمان تغییر کند. این تغییر دما ممکن است به علت حرارت الکتریکی موتور فن یک تونل‌باد مدار بسته و یا به علت نوسانهای دمای جریان‌سیال باشد. ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ در جریان با سرعت ثابت با تغییر دمای محیط T_a تغییر کرده و سبب بروز خطا می‌شود، به طوری که برای هر درجه افزایش دما در اندازه‌گیری جریان‌هواء، میزان خطا برابر ۱/۹۶٪ و در جریان آب به میزان ۱۲٪ است. تأثیر دمای جریان‌سیال بر اندازه‌گیری سرعت جریان‌سیال، توسط پژوهشگران زیادی با استفاده از روش‌های تحلیلی و تجربی انجام گرفته است.

ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ متناسب با مقدار انتقال حرارت جابه‌جایی از سنسور سیم‌داغ به سیال است. مقدار انتقال حرارت بستگی به عدد ناسلت Nu و اختلاف دمای سنسور سیم‌داغ و

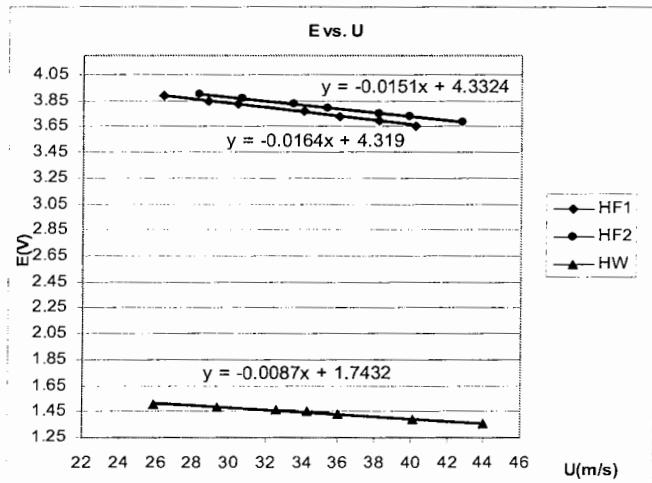
جريان سیال ($T_w - T_a$) دارد. با کاهش این اختلاف دما، ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ نیز کاهش می‌یابد. این کاهش بستگی به سرعت جریان سیال، نوع سنسور و نسبت فراگرمایی دارد.

شکل (۷-۱) نحوه کاهش ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ، برای سنسور فیلم‌داغ را در نسبت فراگرمایی ۴/۰ نشان می‌دهد. این منحنیها برای دو سرعت مختلف 20 m/s و 10 m/s رسم شده‌اند. نکته قابل توجهی که در این منحنیها مشاهده می‌شود، این است که با افزایش سرعت جریان سیال، نرخ کاهش ولتاژ نیز افزایش می‌یابد. به عبارت دیگر هر چه سرعت سیال افزایش یابد، شبیه خط کاهش ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ E نیز افزایش می‌یابد. علت این امر را می‌توان در کاهش مقدار T_w و حساس‌تر شدن سنسور نسبت به دمای محیط دانست. هر چه سرعت افزایش یابد، میزان ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ نیز افزایش یافته و در نتیجه با توجه به ثابت بودن بهره مدار الکترونیکی، مقدار ΔE پل و تسون نسبت به تقویت کننده باید افزایش یابد. نتیجه این امر، کاهش R_w و در نتیجه می‌باشد.



شکل (۷-۱) کاهش ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ برای سنسور فیلم‌داغ بر اثر افزایش دمای محیط در نسبت فراگرمایی $U=20\text{ m/s}$ و $U=10\text{ m/s}$ برای سرعت‌های

شکل (۱-۸) اثر دما بر کاهش ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ را برای سنسور فیلم داغ و سنسور سیم داغ نشان داده و مقایسه می نماید. شکل فوق نشان دهنده، نحوه کاهش ولتاژ E بر حسب T_a برای هر دو سنسور سیم داغ و فیلم داغ می باشد. این مقایسه در سرعت ثابت $U = 10 \text{ m/s}$ و نسبت T_a فراگرمایی $6/0$ انجام شده است. همان گونه که مشاهده می شود، نرخ کاهش ولتاژ E بر حسب دمای برای سنسور سیم داغ کمتر از سنسور فیلم داغ است. با توجه به این که فیلم داغ از جنس نیکل بوده و دارای ضریب مقاومت حرارتی بالاتری نسبت به تنگستن است، بنابراین در یک نسبت فراگرمایی ثابت، دمای سنسور سیم داغ T_w ، بیشتر از دمای سنسور فیلم داغ T_w می باشد. بنابراین از آنجا که دمای سنسور فیلم داغ نسبت به سنسور سیم داغ کمتر است، سبب کوچکتر شدن اختلاف $T_w - T_a$ شده و تغییرات تأثیر بیشتری را بر نرخ انتقال حرارت و در نتیجه کاهش ولتاژ خروجی جریان سنج سیم داغ خواهد داشت. کاهش ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ بستگی به نسبت فراگرمایی، سرعت جریان هوا و جنس سنسور دارد.



شکل (۱-۸) مقایسه شیب کاهش ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ برای سنسور فیلم و سیم داغ در سرعت $U = 10 \text{ m/s}$ و نسبت فراگرمایی $6/0$.

۱-۸-۱- جبران اثر دما به روش تحلیلی:

در حال حاضر با توجه به رشد سریع رایانه‌ها، اصلاح اثر دما بر سرعت بهصورت تحلیلی انجام می‌شود. در این روش دمای سیال با استفاده از دماسنجهای الکترونیکی نظیر نوع NTC و یا PT اندازه‌گیری شده و از طریق کارت DAQ و یا درگاه سریال به رایانه ارسال می‌شود. ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ نیز با توجه به دمای جریان‌سیال اصلاح و سپس با استفاده از معادله‌های کالیبراسیون، سرعت جریان‌سیال مشخص می‌شود. با توجه به این‌که پاسخ زمانی دماسنجهای اشاره شده حدود چند ثانیه است، بنابراین استفاده از این روش برای جریان‌سیالی که تغییرات دمای آن سریع است، مناسب نمی‌باشد. در این روش پس از اندازه‌گیری دمای سیال، ضریب اصلاح طبق معادله (Kanevce 1973):

$$\left(\frac{T_w - T_r}{T_w - T_a} \right)^n \quad (9-1)$$

مشخص می‌شود. T_r دمای مرجع، T_a دمای جریان‌سیال و T_w دمای سنسور سیم‌داغ است. در صورتی که بازه تغییرات دما حدود 5° باشد، مقدار n نزدیک به $1/5$ در نظر گرفته می‌شود. هنگامی که تغییرات دما بالاتر باشد مقدار n به $1/4$ یا $1/3$ کاهش می‌یابد. با توجه به معادله (9-1) دانستن مقدار n مهم است. برای مشخص نمودن آن باید نسبت فرآگرمایی همچنین مقاومت سنسور و یا مقاومت کابل و جوش پراب را به طور دقیق دانست.

پس از اندازه‌گیری ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، ولتاژ را در ضریب اصلاح فوق ضرب نموده:

$$E_{w,r} = E_w \left(\frac{T_w - T_r}{T_w - T_a} \right) \quad (10-1)$$

سپس از معادله‌های کالیبراسیون برای اندازه‌گیری سرعت جریان سیال استفاده می‌شود. با استفاده از این روش می‌توان خطای اندازه‌گیری به ازای هر درجه تغییر دما را به کمتر از 45% کاهش داد. ضریب اصلاح دما را می‌توان به صورت دیگری نظیر معادله (Dantec 2004) (۱۱-۱) بیان نمود:

$$\left(\frac{T_w - T_r}{T_w - T_a} \right)^{0.5(1 \pm m)} \quad (11-1)$$

در معادله فوق $m = (T_f / T_a)^{\pm 0.17}$ می‌باشد و علامت (+) برای حالتی است که $T_a > T_r$ و علامت (-) زمانی که $T_a < T_r$ است. ضریب اصلاح فوق برای معادله کالیبراسیون از نوع چندجمله‌ای به کار برده می‌شود. این ضریب در ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج ضرب شده سپس با استفاده از معادله کالیبراسیون برای اصلاح سرعت جریان سیال استفاده می‌شود.

در صورتی که از معادله توائی (King) $E^2 = A + BU^n$ استفاده شود، A و B ضرایب کالیبراسیون در دمای مرجع می‌باشند که با توجه به معادله‌های زیر اصلاح می‌شوند:

$$A_{corr} = ((T_w - T_a) / (T_w - T_r))^{(1 \pm m)} (k_{fa} / k_{fr}) (\rho r_{fa} / \rho r_{fr})^{0.2} A \quad (12-1)$$

$$B_{corr} = ((T_w - T_a) / (T_w - T_r))^{(1 \pm m)} (k_{fa} / k_{fr}) (\rho r_{fa} / \rho r_{fr})^{0.33} (\rho_{fa} / \rho_{fr})^n (\mu_{fa} / \mu_{fr})^{-n} B_r \quad (13-1)$$

زیرنویسهای f_r و f_a مشخص‌کننده دمای فیلم بوده و طبق معادله‌های $(T_w + T_r) / 2$ و $(T_w + T_a) / 2$ مشخص می‌شوند. سپس ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ طبق معادله:

$$U = ((E^2 - A_{corr}) / B_{corr})^{1/n} \quad (14-1)$$

به سرعت جریان سیال تبدیل می‌شود. با استفاده از این روشها می‌توان خطای اندازه‌گیری ناشی از تغییرات دمای جریان سیال را به کمتر $\pm 1\%$ از کاهش داد. برای کاهش اثر دما در اندازه‌گیری سرعت

جريان سیال (Mayle & Anderson 1991) معادله کالیبراسیون را به صورت معادله (۱۵-۱) پیشنهاد

دادند:

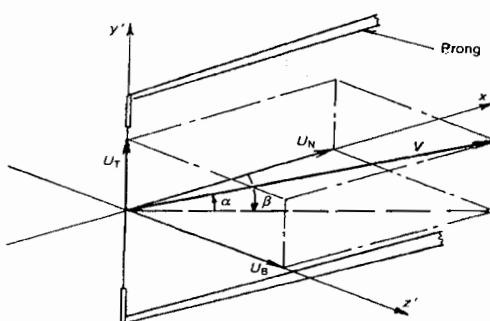
$$U = B_0 + B_1 \left[\frac{E}{\Delta T} \right]^2 + B_2 \left[\frac{E}{\Delta T} \right]^3 + B_3 \left[\frac{E}{\Delta T} \right]^4 \quad (15-1)$$

که در آن $\Delta T = T_w - T_a$ می‌باشد.

۱-۹-۱- رابطه سرعت جريان سیال و ولتاژ خروجی جريان سنج سیم‌داغ:

همان‌گونه که بیان شد اصول عملکرد جريان سنج سیم‌داغ بر اساس انتقال حرارت از یک سنسور سیم‌داغ و یا فیلم‌داغ به جريان سیال است. بهمنظور اندازه‌گیری سرعت جريان سیال باید اثر عوامل مؤثر در انتقال حرارت به غیر از سرعت جريان سیال را به حداقل رسانده و یا تأثیر آن را در نظر داشته و اصلاحات لازم در اندازه‌گیریهای سرعت را انجام‌داد. انتقال حرارت از سنسور سیم‌داغ یک کمیت اسکالر بوده در حالی که سرعت جريان سیال یک کمیت برداری است.

معادله توانی $E^2 = A + BU^n$ (King) رابطه سرعت جريان سیال و مقدار انتقال حرارت از سنسور سیم‌داغ را بیان می‌کند. معادله فوق با فرض یک‌بعدی بودن جريان سیال به دست آمده است که در این حالت با دانستن جهت جريان سیال، اندازه U یک کمیت اسکالر خواهد بود.



شکل (۱-۹) بردار سرعت و مؤلفه‌های آن نسبت به مختصات سنسور

در صورتی که جهت جریان سیال مشخص نباشد، معادله فوق را می‌توان به صورت زیر بیان نمود:

$$E^2 = A + BV_e^n \quad (16-1)$$

در این حالت V_e سرعت مؤثر نامیده می‌شود که کمیتی اسکالار است و مقدار آن برابر مقدار سرعت جریان سیال نیست.

بردار سرعت $\vec{V} = (U, V, W)$ در شکل (۹-۱) نشان داده شده است که می‌توان مؤلفه‌های آن را نسبت به مختصات کارتزین واقع در مرکز سنسور به صورت $\vec{V} = (U_N, U_T, U_B)$ یا $\vec{V} = (\|\vec{V}\|, \alpha, \beta)$ بیان نمود. U_N مؤلفه سرعت عمود بر سنسور و موازی با ساقه پراب، U_T مؤلفه سرعت مماس با سنسور، U_B سرعت عمود بر صفحه U_T و U_N است. $|\vec{V}|$ اندازه بردار سرعت، α زاویه یاو و β زاویه پیچ است. با توجه به شکل (۹-۱) رابطه بردار سرعت با مؤلفه‌های آن به صورت زیر بیان می‌شود:

$$U_N = |\vec{V}| \cos \alpha \cos \beta \quad (17-1) \text{ الف}$$

$$U_B = |\vec{V}| \cos \alpha \sin \beta \quad (17-1) \text{ ب}$$

$$U_T = |\vec{V}| \sin \alpha \quad (17-1) \text{ ج}$$

باتوجه به این که مؤلفه‌های بردار سرعت جریان سیال، اثر یکسانی بر روی انتقال حرارت ندارند.

سرعت مؤثر ناشی از انتقال حرارت طبق معادله (Jørgensen 1971a) بیان می‌شود:

$$V_e^2 = U_N^2 + k^2 U_T^2 + h^2 U_B^2 \quad (18-1)$$

ضرایب k و h حساسیت سنسور نسبت به زوایای یاو α و پیچ β می‌باشد. در صورتی که جریان سیال یک بعدی و موازی پایه‌های پراب سنسور سیم‌داغ باشد، مقادیر U_T و U_B برابر صفر بوده و $V_e = U_N$ است. در این حالت می‌توان با استفاده از پраб یک بعدی به همراه یک دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، سرعت جریان سیال را اندازه‌گیری نمود. برای جریان دو بعدی در صورتی که سنسورها و پایه‌های پراب در یک صفحه قرار داشته باشند، $U_B = 0$ بوده و $V_e^2 = U_N^2 + k^2 U_T^2$ است. در این حالت با دانستن مقدار k که از کالیبراسیون جهت تعیین شده است و با استفاده از پраб دو بعدی می‌توان U_N و U_T را به طور همزمان به دست آورد، همچنین با دانستن ضرایب حساسیت k و h نسبت به زوایای یاو α و پیچ β و با استفاده از یک پраб سه مؤلفه‌ای می‌توان مؤلفه‌های بردار سرعت را به طور همزمان به دست آورد.

اندازه‌گیری جریان سیال یک بعدی:

در جریان یک بعدی $V = W = 0$ است، بنابراین $V_e = U$ بوده و می‌توان سرعت را با استفاده از یک پраб یک بعدی نظیر SN اندازه‌گیری نمود. در چنین حالتی ابتدا باید جهت جریان مشخص شود. جهت برخی از جریانها مانند جریان خروجی از نازل و یا جریان در لایه مرزی بر روی صفحه تخت مشخص است، ولی جهت جریان در بسیاری از پژوهشها نامشخص می‌باشد.

در صورتی که جریان دو بعدی باشد، پраб را در صفحه جریان سیال قرارداده با تغییر زاویه یاو α ، ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ اندازه‌گیری می‌شود.

همان‌گونه که بیان شد، به منظور افزایش دقیقی اندازه‌گیری سرعت جریان سیال با استفاده از مدار تطبیق‌دهنده سیگنال، ولتاژ خروجی مدار CT را آفست نموده و بهره G متناسب با بازه سرعت جریان سیال به ولتاژ آفست شده، اعمال می‌شود. بنابراین در اندازه‌گیری سرعت در جریانی که جهت آن

مشخص است، پس از دریافت داده‌ها $E_G(n)$ از طریق کارت DAQ ، به صورت نرم افزاری مطابق معادله زیر:

$$E(n) = \frac{I}{G} E_G(n) + E_{off} \quad (19-1)$$

ولتاژ خروجی از مدار تطبیق‌دهنده دستگاه جریان‌سنجد سیم‌داغ را برابر بهره اعمالی تقسیم نموده و مقدار آفست به آن اضافه می‌شود. سپس اثر دما بر روی ولتاژ $E(n)$ اعمال شده و ولتاژ خروجی $E_c(n)$ اصلاح می‌شود. مقدار $E_c(n)$ ولتاژ دستگاه جریان‌سنجد سیم‌داغ بوده که رابطه غیرخطی با سرعت جریان‌سیال دارد. با استفاده از معادله‌های کالیبراسیون به دست آمده، ولتاژ خروجی $E_c(n)$ به سرعت جریان‌سیال تبدیل می‌شود.

۱-۹-۱- تبدیل ولتاژ به سرعت لحظه‌ای و تجزیه و تحلیل آن:

ولتاژ $E_c(n)$ که رابطه غیر خطی با سرعت مؤثر V_e دارد به دو روش به سرعت مؤثر V_e قبل تبدیل است. ۱- با استفاده از مدارات الکترونیکی و به صورت آنالوگ ۲- با استفاده از نرم‌افزار و یا روش‌های دیجیتالی، که در حال حاضر با توجه به رشد سریع رایانه‌ها و میکروکنترلرها روش اول منسخ شده است. همان‌گونه که در بخش‌های قبل بیان شد، با استفاده از معادله کالیبراسیون $E = f(U)$ و معادله $U = f^{-1}(E)$ می‌توان ولتاژ $E_c(n)$ را که به صورت دیجیتال از طریق کارت DAQ وارد رایانه شده است را به سرعت مؤثر جریان‌سیال تبدیل نمود. اگر معادله کالیبراسیون به صورت توانی ($King$) باشد، سرعت مؤثر طبق معادله زیر تعیین می‌شود:

$$U(n) = V_e(n) = \left(\frac{E_c(n)^2 - A}{B} \right)^{\frac{1}{n}} \quad (20-1)$$

A و B ضرایب کالیبراسیون می‌باشند که با انجام کالیبراسیون سرعت، مقادیر فوق مشخص شده‌اند.
اگر معادله کالیبراسیون به صورت چند جمله‌ای به دست آمده باشد، ولتاژ طبق معادله زیر به سرعت لحظه‌ای جریان سیال تبدیل می‌شود:

$$\begin{aligned} U(n) = V_e(n) = & C_0 + C_1 E_c(n) + C_2 E_c(n)^2 + C_3 E_c(n)^3 \\ & + C_4 E_c(n)^4 + C_5 E_c(n)^5 \end{aligned} \quad (21-1)$$

برای تبدیل ولتاژ به سرعت، طبق معادله چند جمله‌ای (21-1) نیاز به ۲۵ محاسبه ضرب و جمع است که زمانی طولانی در محاسبات رایانه محسوب می‌شود. لیکن با رشد سریعی که رایانه‌ها دارند این زمان مشکلی در تبدیل ولتاژ لحظه‌ای به سرعت لحظه‌ای ایجاد نمی‌کند.

زمان محاسبه چند جمله‌ای با درجه ۴، معادل با محاسبه معادله معکوس توانی (20-1) است. بهمنظور کاهش زمان محاسبه با استفاده از رایانه‌های جدید می‌توان از روش جستجو در آرایه استفاده نمود. در این روش از یک آرایه دو بعدی استفاده می‌شود که بعد اول آرایه مربوط به ولتاژ $E_c(n)$ و بعد دوم آرایه مربوط به سرعت جریان سیال $U(n)$ می‌باشد. تعداد عضوهای این آرایه 2^n است که n تعداد بیت کلت DAQ است. با توجه به مقادیر صحیح I از 0 تا $(2^n - 1)$ مقادیر متناظر $E_{out}(I)$ محاسبه شده و با استفاده از معادله کالیبراسیون (توانی، چند جمله‌ای و یا اسپلاین) مقادیر سرعت جریان سیال که

بعد دوم آرایه دو بعدی می باشد، به ازای هر مقدار ولتاژ $E_{out}(I)$ به دست می آیند. به منظور کاهش خطا بهتر است از معادله کالیبراسیون به روش اسپلاین استفاده نمود.

برای یک کارت DAQ که ۱۲ بیتی است، آرایه دو بعدی از ۰ شروع شده و به ۴۰۹۵ ختم می شود.

بعد اول آرایه، مقدار ولتاژ خروجی کارت DAQ است که متناظر با شماره آرایه است. با فرض این که بازه ولتاژ کارت DAQ بین ۱۰ و ۱۰۰ ولت باشد، ولتاژ خروجی از کارت DAQ که به صورت دیجیتال است، طبق معادله زیر به دست می آید:

$$E_{out}(I) = -10 + (I) \frac{20}{4095} (0 \leq I \leq 4095) \quad (22-1)$$

هر مقدار (I) متناظر با عدد صحیح I است. بعد دوم آرایه فوق، سرعت متناظر با ولتاژ خروجی کارت DAQ است که این مقدار با توجه به معادله کالیبراسیون به دست می آید. آرایه فوق در قسمت RAM رایانه ذخیره شده و هنگامی که ولتاژ خروجی کارت DAQ وارد رایانه می شود، طبق معادله (۲۲) عدد صحیح I محاسبه شده و با استفاده از آرایه متناسب با I ، مقدار سرعت جریان سیال مشخص می شود. با استفاده از این روش فقط با ۳ محاسبه می توان ولتاژ خروجی از دستگاه جریان سنج سیم داغ را به سرعت لحظه ای جریان سیال تبدیل نمود. با تبدیل ولتاژ $E_c(n)$ به $U(n)$ و با مشخص بودن نرخ نمونه برداری می توان سرعت جریان سیال را به صورت آماری و لحظه ای بررسی نمود.

۲-۹-۱- تجزیه و تحلیل سرعت لحظه ای اندازه گیری شده :

پس از اندازه گیری سرعت لحظه ای جریان سیال نیاز به تجزیه و تحلیل آن می باشد که به دو صورت آماری و زمانی انجام می شود.

تجزیه و تحلیل آماری: همان‌گونه‌که بیان شد، دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، سرعت جریان را به‌طور لحظه‌ای اندازه‌گیری می‌کند. به‌منظور بررسی کمی و کیفی جریان‌سیال نیاز است تا مقادیر آماری مشخص شود. یکی از مهمترین مشخصه‌های آماری جریان‌سیال، سرعت‌متوسط است که طبق معادله زیر تعریف می‌شود:

$$U_{mean} = \frac{1}{N} \sum_{I=1}^N U(n) \quad (23-1)$$

N تعداد نمونه‌های اندازه‌گیری شده، $U(n)$ سرعت‌لحظه‌ای و U_{mean} سرعت‌متوسط جریان‌سیال است. با استفاده از سرعت‌متوسط و تغییر موقعیت مکانی پراب به‌وسیله مکانیزم انتقال‌دهنده پراب، می‌توان توزیع سرعت جریان‌سیال نظیر لایه‌مرزی، دنباله و ... را اندازه‌گیری نمود. انحراف معیار سرعت جریان‌سیال که مشخص‌کننده شدت‌اغتشاشهای جریان‌سیال است طبق معادله زیر تعریف می‌شود:

$$u_{rms} = \left(\frac{1}{N-1} \sum_{I=1}^N (U(n) - U_{mean})^2 \right)^{0.5} \quad (24-1)$$

با استفاده از انحراف‌معیار سرعت جریان‌سیال، می‌توان شدت‌اغتشاشهای جریان‌سیال را به‌صورت زیر تعریف نمود:

$$Tu = \frac{u_{rms}}{U_{mean}} \% \quad (25-1)$$

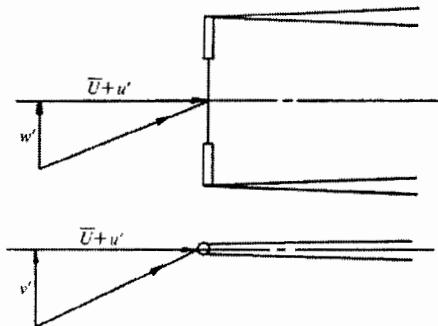
شدت اغتشاشهای جریان سیال می‌تواند بیانگر نوع جریان سیال، نوع لایه‌مرزی و غیره باشد. این پارامتر در بررسی کیفیت جریان تونل باد در اتاق آزمون بسیار مورد استفاده قرار می‌گیرد. مقدار شدت اغتشاشهای جریان سیال در لایه‌مرزی آرام معمولاً کمتر از ۲٪ و در لایه مرزی آشفته بیشتر از ۵٪ می‌باشد. شدت اغتشاشها در لایه‌مرزی بستگی به عدد رینولدز و شرایط بالادست جریان دارد. انحراف از معیار ریشه دوم واریانس است که برخی از پژوهشگران علاقه‌مند به استفاده از واریانس طبق معادله زیر می‌باشند:

$$\sigma^2 = \sum_{I=1}^N \frac{(U(n) - U_{mean})^2}{N-1} \quad (26-1)$$

تجزیه و تحلیل زمانی: بررسی سرعت لحظه‌ای جریان سیال را می‌توان در حوزه زمان و فرکانس انجام داد. در حوزه زمان، نمایش سرعت لحظه‌ای به صورت اسیلوگرام است. با استفاده از اسیلوگرام سرعت جریان سیال می‌توان تغییرات سرعت لحظه‌ای جریان سیال را نسبت به زمان بررسی کرد. به منظور بررسی دقیق سرعت لحظه‌ای، بهتر است آن را مطابق در حوزه فرکانس بررسی نمود. سپس مقدار انرژی اغتشاشهای سرعت جریان سیال را در فرکانس خاص مشخص نموده و کیفیت جریان سیال را تعیین نمود.

۱-۱۰- بررسی اثر شدت اغتشاشهای جریان سیال در اندازه‌گیری سرعت جریان سیال:
معمولًاً اغتشاشهای موجود در جریان سیال به صورت سه‌بعدی است، اگر شدت اغتشاشهای جریان سیال کم باشد، برای جریان سیال یک بعدی مؤلفه‌های سرعت عمود بر جهت جریان سیال برابر صفر بوده $V = W = 0$ در نتیجه $U(n) = V_e(n) = U(n)$ می‌شود. سری زمانی سرعت لحظه‌ای است که می‌توان برای شدت اغتشاشهای کم، سرعت جریان سیال را طبق رابطه $U(n) = \bar{U} + u(n)$ بیان نمود، در این حالت از

اثر اغتشاشهای سرعت جریان سیال v و w در جهات عمود بر جریان سیال صرف نظر شده است ولی برای جریانهای یک بعدی نظیر جریان در لایه مرزی آشفته، ناحیه دنباله (*Wake*) اجسام و ...



شکل (۱۰-۱) سنسور سیم داغ در جریان یک بعدی با شدت اغتشاشهای بالا

مقدار اغتشاشهای سرعت جریان سیال (u, v, w) کوچک نبوده و باعث ایجاد خطا در اندازه گیری سرعت می شود. برای شدت اغتشاشهای متوسط و یا بالا اگر چه جریان سیال یک بعدی است و مقادیر متوسط $\bar{V} = \bar{W} = 0$ است، ولی اغتشاشهای سرعت v و w محسوس بوده (شکل (۱۰-۱)) و بر روی انتقال حرارت تأثیر خواهد گذاشت. با توجه به این که مقدار $h^2 << k^2$ است، بنابراین اغتشاشهای جریان سیال در جهت مؤلفه سرعت V ، تأثیری بر اندازه گیری سرعت متوسط جریان سیال U نخواهد گذاشت. با توجه به این که سرعت لحظه ای را می توان ترکیبی از سرعت متوسط و اغتشاش سرعت ($U(t) = \bar{U} + u(t)$ در نظر گرفت.

در صورتی که جریان سیال یک بعدی باشد $\bar{V} = \bar{W} = 0$ می توان نوشت:

$$V_e^2 = U^2 + k^2 v^2 + h^2 w^2 \quad (27-1)$$

$$V_e = ((U + u)^2 + k^2 v^2 + h^2 w^2)^{\frac{1}{2}} \quad (28-1)$$

با بسط معادله فوق معادله (۲۹-۱) بهصورت زیر تعریف میشود:

$$V_e = ((\bar{U} + u) + \left(\frac{1}{2}\right) \frac{k^2 v^2 + h^2 w^2}{U + u} - \left(\frac{1}{8}\right) \frac{(k^2 v^2 + h^2 w^2)^2}{8(U + u)^3} + \dots) \quad (29-1)$$

با توجه به این که $k^2 \ll h^2$ میباشد، معادله (۲۹-۱) بهصورت زیر ساده میشود:

$$V_e = \bar{U} \left(1 + \frac{u}{\bar{U}} + \left(\frac{1}{2}\right) \frac{h^2 w^2}{\bar{U}(\bar{U} + u)} + \dots \right)$$

با فرض کوچک بودن u نسبت به \bar{U} میتوان نوشت:

$$\bar{U}_m = \bar{U} \left(1 + \frac{1}{2} h^2 \frac{\bar{w}^2}{\bar{U}^2} \right) \quad (30-1)$$

همچنین با بسط معادله (۲۸-۱) میتوان معادله را برای شدت اغتشاشهای اندازه‌گیری شده بیان نمود:

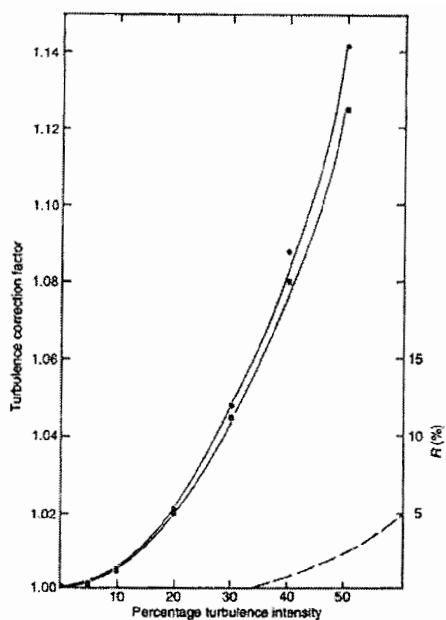
$$\bar{u}_m^2 = u^2 \left(I + h^2 R_{uw^2} Tu \right) \quad (31-1)$$

$$Tu = \frac{(\bar{u}^2)^{1/2}}{\bar{U}} \quad , \quad R_{uw^2} = \frac{\bar{w}^2}{(\bar{u}^2)^{3/2}}$$

در معادله‌های فوق $\overline{U_m^2}$ و $\overline{u^2}$ به ترتیب مقدار سرعت متوسط و شدت اغتشاش‌های سرعت اندازه‌گیری شده است، \overline{U} و $\overline{u^2}$ به ترتیب سرعت متوسط و شدت اغتشاش‌های واقعی جریان است. با توجه به معادله‌های (۳۰-۱) و (۳۱-۱) می‌توان دریافت، هنگامی که شدت اغتشاش‌های سرعت جریان سیال بالا است، مقدار سرعت اندازه‌گیری شده و مقدار سرعت واقعی با یکدیگر تفاوت دارند. با فرض همگن بودن اغتشاش‌های جریان سیال $\overline{u^2} = \overline{v^2} = \overline{w^2}$ ، خطای ناشی از شدت اغتشاشها بر روی سرعت متوسط طبق جدول (۱-۱) به دست آمده است (Bruun 1976).

جدول (۱-۱) نسبت سرعت اندازه‌گیری شده به سرعت واقعی در شدت اغتشاش‌های مختلف جریان

$Tu(\%)$	$\overline{U_m}/\overline{U}$
۱۰	۱/۰۰۶
۲۰	۱/۰۲
۳۰	۱/۰۵



شکل (۱۱-۱) ضریب اصلاح سرعت متوسط جریان سیال ناشی از شدت اغتشاشهای جریان سیال

(Swaminathan et al. 1986)

طبق جدول (۱-۱) مقدار \bar{U}_m / \bar{U} در شدت اغتشاشهای پایین ناچیز بوده و هنگامی که مقدار آن به ۳۰٪ می‌رسد، مقدار \bar{U}_m / \bar{U} برابر ۱/۰۵ خواهد بود. شکل (۱۱-۱) ضریب اصلاح شدت اغتشاشهای جریان سیال را برای سرعت متوسط U نشان می‌دهد (Swaminathan et al. 1986).

فصل دوم

هدف از انجام این پایان نامه و کاربرد آن

هدف از انجام این پایان‌نامه و کاربرد آن:

۱-۲- هدف از انجام این پایان‌نامه:

دانش فنی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ برای اولین بار در ایران توسط دکتر اردکانی بدست آمد. و با توجه به ویژگیهای دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ که دارای پاسخ فرکانسی بالا می‌باشد از آن می‌توان در اندازه-گیری جریان سیال با اختشاشهای بالا استفاده کرد. یکی از کاربردهای آن در صنایع پزشکی استفاده در اسپیرومتر است. در اسپیرومتر حجم ریوی اندازه‌گیری می‌شود که در قسمت بعد بطور مبسوط بحث خواهد شد. به دلیل اینکه زمان دم و بازدم کوتاه می‌باشد و در این زمان کوتاه ما حداقل حدود ۲۰۰ تا ۳۰۰ داده برای اندازه‌گیری نیاز داریم پس می‌توانیم از دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ در آن استفاده کنیم. به دلیل اینکه دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ نمی‌تواند در دم بودن جریان و یا بازدم بودن آن را تشخیص دهد (به دلیل ناتوانی در اندازه‌گیری جریان معکوس) پس باید به وسیله روش‌هایی این کار انجام شود به همین دلیل پروژه‌ای با عنوان بررسی جریان معکوس به وسیله دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ تعریف شد. که از نتایج آن علاوه بر ساخت اسپیرومتر می‌توان در کالیبراسیون دستگاه نیز از آن استفاده کرد. حال به توضیح و شرح اسپیرومتر که یکی از کاربردهای اندازه‌گیری جریان معکوس است می‌پردازیم.

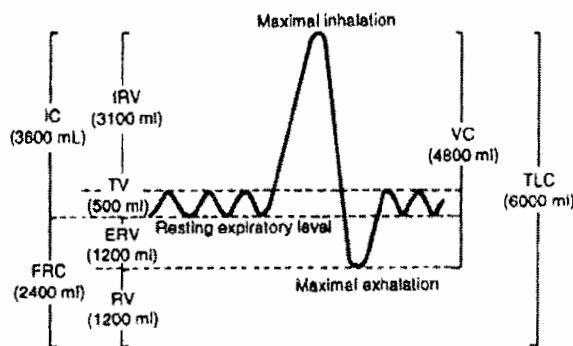
۲-۲- اسپیرومتر

اسپیرومتر دستگاهی است که با آن حجم‌ها و ظرفیت‌های ریوی را اندازه گیری می‌کنند. آزمایش و عمل انجام شده توسط اسپیرومتر را اسپیرومتری (*Spirometry*) می‌نامند. اسپیرومتری یکی از اقدامات تشخیص اساسی و اولیه در ارزیابی بیماریهای تنفسی است. در افرادی که از نظر سابقه و یا معاینات بالینی، حدس زده می‌شود که دارای مشکلات تنفسی هستند با استفاده از اسپیرومتری می‌توان بیماری را تا حدودی تشخیص داد. اسپیرومتری به مفهوم بررسی و ثبت نتایج ناشی از حجم هوایی است که با تنفس به ریه وارد و یا خارج می‌شود. ارزیابی ریه در شرایط عادی تنفس و نیز همراه با حداکثر تلاش در جهت بکارگیری عضلات تنفسی در دم و بازدم انجام می‌گیرد. منحنی ایجاد شده ناشی از حجم در زمان را اسپیروگرام یا به عبارتی دیگر منحنی حجم-زمان (*Volume-Time*) می‌گویند. معمولاً یک اسپیرومتر علاوه بر منحنی حجم-زمان قادر به نمایش منحنی جریان-حجم (*Flow-Volume*) نیز می‌باشد.

۲-۱- حجم‌ها و ظرفیت‌های ریوی:

برخی از حجم‌های ریه که به حجم استاتیک موسومند با اسپیرومتری ساده قابل اندازه گیری هستند. شکل (۱-۲) حجم‌ها و ظرفیت‌های ریه را برای یک مرد بالغ با ریه‌های طبیعی نشان می‌دهد.

هنگامی که تنفس معمولی انجام می‌شود، حجم جاری (*Tidal Volume*)، حجمی است که در حین تنفس طبیعی دم یا بازدم به داخل یا خارج ریه جریان می‌باید، اندازه‌گیری می‌شود. این مقدار برای افراد بالغ حدود $700 \sim 3500$ میلی‌لیتر است. همان‌طور که در شکل (۱-۲) نشان داده شده است، پس از دم و بازدم طبیعی، دمی عمیق و پس از آن بازدمی عمیق اندازه‌گیری می‌شود.



شکل (۱-۲) حجم و ظرفیتهای ریه برای یک مرد بالغ با ریه‌های طبیعی

حداکثر حجم هوا که بعد از عمل دم با یک بازدم عمیق از ریه‌ها خارج می‌شود را ظرفیت حیاتی (*Vital Capacity*) می‌نامند و تقریباً 80% ظرفیت کلی ریه است. این مقدار برای افراد بالغ حدود $4800 \sim 4500$ میلی‌لیتر است.

بعد از بازدم عمیق که دیگر شخص قادر نیست هوای بیشتری با حداکثر تلاش از ریه‌های خود خارج کند، باز هم مقداری هوا در ریه‌ها باقی می‌ماند که به آن حجم باقیمانده (*Residual Volume*) می‌گویند. میزان متوسط حجم باقیمانده در یک مرد بالغ به طور متوسط $1500 \sim 1200$ میلی‌لیتر بوده. حدود 20% ظرفیت کلی ریه می‌باشد. حجم باقیمانده را نمی‌توان با استفاده از اسپیرومتری اندازه‌گیری نمود. حداکثر ظرفیت دمی که به ظرفیت دمی (*Inspiratory Capacity*) موسوم است، حداکثر حجمی از هوا است که بعد از یک بازدم معمولی با عمل دم عمیق وارد ریه‌ها می‌شود که تقریباً 75%

ظرفیت حیاتی را تشکیل می‌دهد و میزان متوسط آن برای یک مرد بالغ $3500 \sim 3600$ میلی لیتر است. حداکثر هوایی را که در انتهای بازدم معمولی بیمار می‌تواند از ریه خود خارج کند به حجم ذخیره بازدمی (*Expiratory Reserve Volume*) موسوم است که حدود ۲۰ تا ۲۵ درصد ظرفیت حیاتی است و میزان متوسط آن برای یک مرد بالغ حدود $1200 \sim 1000$ میلی لیتر می‌باشد.

شکل (۱-۲) تغییرات حجم بر حسب زمان را نشان می‌دهد که توسط اسپیرومتری اندازه‌گیری شده است، در صورتی که بررسی مقاومت در راههای هوایی ریه مطرح باشد، تغییرات دبی حجمی در شرایط مختلف حجمی ریه مورد بررسی قرار می‌گیرد

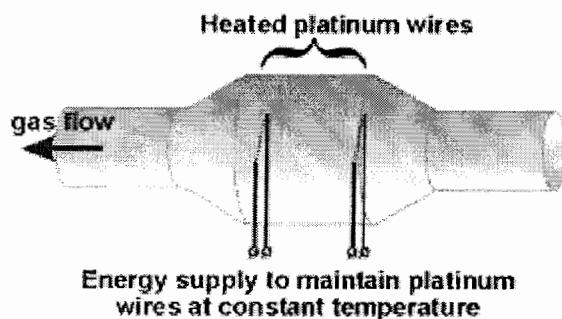
برای به دست آوردن منحنیهای حجم-زمان و یا جریان-حجم، نیاز به اندازه‌گیری دقیق دبی حجمی دم و بازدم می‌باشد. با استفاده از اندازه‌گیری دبی حجمی می‌توان مقدار حجم دم و بازدم را مشخص نمود. دبی حجمی تابعی از زمان می‌باشد، با توجه به این که زمان اسپیرومتری بیش از چند ثانیه طول نمی‌کشد، بنابراین نیاز است که دستگاه فوق دارای فرکانس اندازه‌گیری مناسب باشد. در صورتی که فرکانس اندازه‌گیری دستگاه اسپیرومتر کم باشد، اسپیرومتری به طور صحیح انجام نمی‌شود.

۲-۲-۲- اجزای اسپیرومتر از نوع سیم‌داغ:

اجزای اسپیرومتر از نوع سیم‌داغ شامل محفظه و سنسور، دماسنجه، مدار الکترونیکی دما ثابت CT و نرم‌افزار است.

محفظه و سنسور: مطابق شکل (۲-۲) در محفظه اسپیرومتر از نوع سیم‌داغ دو سنسور وجود دارد. سنسورهای سیم‌داغ و یا فیلم‌داغ در دستگاه اسپیرومتر قابل استفاده می‌باشند، ولی با توجه به این که سنسور فیلم‌داغ از سنسور سیم‌داغ محکم‌تر بوده و همچنین اثرات ذرات بر روی آن کمتر است، بهتر است

که از سنسور فیلمداغ استفاده شود. ترکیب قرارگیری و نوع سنسورها بستگی به روش جبران اثرات دما و تشخیص جریان دم و بازدم دارد که در قسمتهای بعد توضیح داده می‌شود.



شکل(۲-۲) شماتیک اسپیرومتر سیم‌داغ

همان‌گونه که بیان شد، دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ قادر به اندازه‌گیری سرعت لحظه‌ای جریان‌سیال است. برای اندازه‌گیری دبی حجمی جریان‌سیال از معادله(۱-۲) استفاده می‌شود:

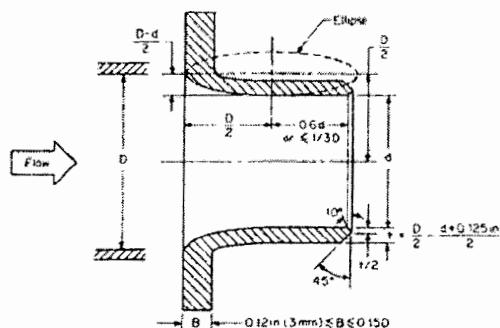
$$Q = A.U_m \quad (1-2)$$

سطح مقطع مکانی است که سنسور در آن قرار دارد و U_m سرعت متوسط در آن سطح مقطع می‌باشد که طبق معادله(۱-۲) به دست می‌آید:

$$U_m = \frac{1}{A} \int U.dA \quad (2-2)$$

برای آن که اندازه‌گیری دبی حجمی جریان دقت بالاتری داشته باشد، بهتر است که توزیع سرعت در سطح مقطعی که سنسور در آن قرار دارد، یکسان باشد. بدین منظور قبل از ورود به مقطع آزمون اسپیرومتر از نازل استفاده می‌شود. نازل جریان هوای دم و بازدم را یکنواخت می‌کند به طوری که سرعت اندازه‌گیری شده U و سرعت متوسط در سطح مقطع U_m با یکدیگر برابر شوند.

شکل (۳-۲) نازلی را به شعاع طولانی نشان می‌دهد که برای استفاده در دستگاههای اسپیرومتر مناسب است. منحنی داخل نازل از اهمیت بالایی برخوردار است و به شکل $1/4$ بیضی است. مطابق شکل قطر ورودی نازل D و قطر خروجی آن d است. بیضی که شکل نازل را تعیین می‌کند دارای قطر کوچک $(D-d)/2$ و قطر بزرگ $(D/2+0.6d)$ است. با توجه به این که عمل دم و بازدم در اسپیرومتری انجام می‌شود، بنابراین باید در ورودی و خروجی محفظه سنسور از نازل استفاده شود.



شکل (۳-۲) نازل طبق استاندارد ASME

۲-۳-۳- محدودیتهای اسپیرومتر از نوع سیم‌داغ و روش‌های برطرف نمودن آن :

مزیتهای اسپیرومتر از نوع سیم‌داغ پاسخ فرکانسی بالا و اندازه‌گیری سرعتهای کم جریان سیال با دقت بالا است. محدودیتهای این روش تأثیرگذاری تغییرات دمای محیط بر روی اندازه‌گیری دبی حجمی و همچنین عدم تشخیص جریان دم و بازدم است.

اثر دما: همان‌گونه که بیان شد، اندازه‌گیری سرعت و در نتیجه دبی حجمی جریان با استفاده از مقدار انتقال حرارت از سیم‌داغ به سیال به دست می‌آید. طبق معادله $Q = hA(T_w - T_a)$ ، دمای محیط اثر مستقیمی بر رابطه انتقال حرارت و در نتیجه سرعت اندازه‌گیری شده دارد، به طوری که افزایش دما در اندازه‌گیری سرعت و یا دبی حجمی جریان‌ها، سبب ایجاد خطای برابر ۱/۹۶٪ می‌شود. به منظور کاهش این خطای باید مقدار $(T_w - T_a)$ را ثابت نگه داشت و یا آن که با استفاده از ضریب تصحیح آن را اصلاح نمود. دمای بازدم حدود 37°C است و می‌توان بر طبق دمای بازدم، سنسور اندازه‌گیر دبی حجمی جریان بازدم را برای دمای 37°C کالیبره نمود. همچنین با اندازه‌گیری دمای محیط می‌توان، تغییرات دمای محیط را بر اندازه‌گیری دبی حجمی جریان دم اعمال نمود. اصلاح تغییرات دما به دو صورت نرم‌افزاری: سخت‌افزاری است که در بخش‌های قبل به تفصیل بحث شده است. تشخیص جریان دم و بازدم: با توجه به این که انتقال حرارت کمیتی اسکالار بوده ولی سرعت کمیتی برداری است، بنابراین نمی‌توان جهت جریان دم و بازدم را تشخیص داد. به این منظور باید از روش‌های گوناگونی برای مشخص نمودن جهت جریان دم و بازدم استفاده نمود که بحث مفصل آن در قسمت اندازه‌گیری جریان معکوس و روش آزمایش در قسمتهای بعد انجام شده است.

فصل سوم

مرواری بر کارهای انجام گرفته در مورد

اندازه‌گیری جریان معکوس بوسیله دستگاه

جریان سنج سیم‌داغ

مروری بر کارهای انجام گرفته در مورد اندازه‌گیری جریان معکوس بوسیله دستگاه جریان سنج سیم‌داغ:

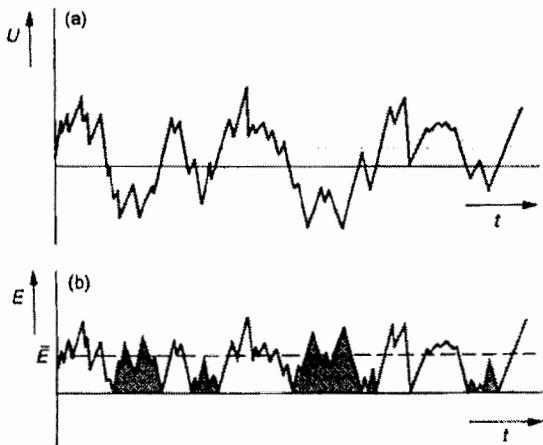
۳-۱- اندازه‌گیری جریانهای معکوس با استفاده از جریان سنج سیم‌داغ:

بسیاری از جریانهای سیال وجوددارد که جهت آنها نامشخص بوده و احتمال معکوس شدن آنها نیز هست. نمونه‌هایی از جریانهای معکوس عبارتنداز: جریان پشت موائع، انبساط ناگهانی در لوله‌ها و کانال‌ها، جدایش جریان روی سطوح منحنی‌الشكل با انحنای زیاد و جریانهای چرخشی (در اتاق احتراق و ...). همچنین در برخی از کاربردهای مهندسی پژوهشی نظیر ساخت اسپیرومتر جریان در حالت دم و بازدم دارای جهت‌های معکوس است. یکی از مشکلات اندازه‌گیری با دستگاه جریان سنج سیم‌داغ این است که نمی‌توان جهت جریان سیال را تشخیص داد. با توجه به این‌که اساس کار دستگاه جریان سنج سیم‌داغ بر مبنای انتقال حرارت از سنسور سیم‌داغ به جریان سیال است، انتقال حرارت کمیتی اسکالر بوده و سرعت جریان سیال کمیتی بوداری است بنابراین تشخیص جهت جریان ممکن نخواهد بود.

شکل(۳-۱) الف تغییرات سرعت لحظه‌ای جریان سیالی که در زمانهای خاص معکوس می‌شود را نشان می‌دهد. شکل(۳-۱) ب نشان‌دهنده ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ است که توسط یک

شکل (۱-۳) الف تغییرات سرعت لحظه‌ای جریان سیالی که در زمانهای خاص معکوس می‌شود را نشان می‌دهد. شکل (۱-۳) ب نشان دهنده ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ است که توسط یک پراب SN اندازه‌گیری شده است. با توجه به این که پраб SN قادر به اندازه‌گیری جهت سرعت جریان سیال نمی‌باشد، بنابراین سرعت منفی را به صورت مثبت نشان می‌دهد. در این شکل نواحی زیر محور t به بالا منتقل شده‌اند (نواحی سایه) که این اشتباه در اندازه‌گیری سبب افزایش مقدار سرعت متوسط جریان سیال \bar{U} و کاهش شدت اغتشاشهای جریان سیال u^2 می‌شود. در این فصل روش‌های مختلف برای اندازه‌گیری صحیح سرعت جریان سیالی که گاهی اوقات معکوس می‌شود، بیان می‌شوند.

با استفاده از دستگاه‌های جریان‌سنج سیم‌داغ به همراه سنسورهای سیم‌سرد (سیم مقاومتی) می‌توان با توجه به تأثیرگذاری سنسورها بر روی عملکرد یکدیگر، جهت جریان را تشخیص داد.



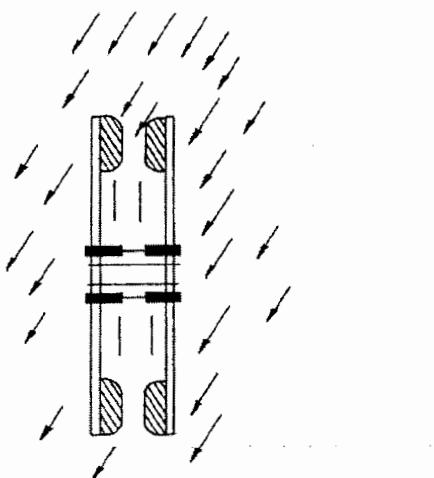
شکل (۱-۳) جریان سیالی که گاهی اوقات معکوس می‌شود ب- سرعت اندازه‌گیری شده توسط دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ برای جریان سیال معکوس شونده

۲-۳- پرابهای تحت تأثیر استوانه سرد:

این پراب به گونه‌ای طراحی شده است که یک استوانه با قطر D مابین دو سنسور سیم‌داغ قرار گرفته و موازی با آنها است. در واقع با استفاده از تأثیر این استوانه بر روی ولتاژ خروجی دستگاههای جریان‌سنج سیم‌داغ که سنسورهای سیم‌داغ به آن متصل می‌باشند، می‌توان جهت جریان‌سیال را مشخص نمود. اندازه‌گیری جهت جریان‌سیال با استفاده از دو سنسور به دو روش صورت می‌گیرد:

۱- در این روش که توسط (Gupta & Srivastava 1979) ابداع شد از تولید گردابه‌های منظم که در پشت استوانه ایجاد می‌شوند برای مشخص نمودن جهت جریان‌سیال، استفاده می‌شود. سنسوری که در پایین دست جریان قراردارد سیگنالی را که ناشی از گردابه‌های موسوم به کارمن ورتکس است، نشان می‌دهد. بنابراین سیگنال فوق به صورت سینوسی است. با مقایسه سیگنالهای بین سیمی که تحت گردابه استوانه قراردارد و سیمی که در بالادست استوانه است می‌توان جهت جریان را تشخیص داد. با اندازه‌گیری فرکانس گردابه تولید شده پشت استوانه، می‌توان سرعت U را نیز به دست آورد. (Roshko 1954) نشان داد که عدد استروهال $S=fD/U$ برای گردابه‌های ناشی از استوانه، در بازه $40 < R_e < 400$ ثابت بوده و برابر $21/0$ است. در رابطه عدد استروهال f فرکانس گردابه پشت استوانه، قطر استوانه و U سرعت جریان‌سیال است، بنابراین در این روش با اندازه‌گیری فرکانس گردابه پشت استوانه می‌توان جهت و مقدار سرعت جریان‌سیال را اندازه‌گیری نمود، در این حالت نیازی به کالیبراسیون سرعت جریان‌سیال نمی‌باشد، همچنین با استفاده از فرکانس ناشی از استوانه می‌توان، جهت جریان و با استفاده از سنسور دیگر سرعت جریان‌سیال را اندازه‌گیری نمود. برای چنین حالتی نیاز است که دستگاههای جریان‌سنج سیم‌داغ برای سنسورهای مربوطه کالیبره شوند. مشکل این پراب در جریانهای آشفته است. از آنجایی که استوانه و دو سنسور سیم‌داغ در یک صفحه واقع هستند، گردابه حاصل از استوانه توسط سنسور پایین دست دریافت نشده و در نتیجه تشخیص جریان معکوس مشکل است.

۲- در این روش، (Mahler 1982) دو سنسور سیم‌داغ را در دو طرف استوانه‌ای قرار داد، سنسور سیم‌داغ بالا دست در معرض جریان سیال قرار گرفته و سنسور سیم‌داغ پایین دست تحت تأثیر ناحیه جدایش استوانه قرار می‌گیرد، بنابراین سنسور بالا دست در معرض جریان سیال قرار گرفته و انتقال حرارت بیشتری خواهد داشت. برای این‌که جریانی یک‌بعدی از روی سنسورها بگذرد، سنسورها و استوانه را درون لوله کوچکی قرار داده شکل (۲-۳) که دهانه ورودی و خروجی آن به صورت نازل می‌باشد، همچنین این دو سنسور سیم‌داغ به دو طرف پل‌وتسون متصل شده و دو سر دیگر آنها به دو سر دو مقاومت ثابت پل‌وتسون وصل می‌شود. در ابتدا با متعادل کردن پل‌وتسون، جریان را در آن به صفر می‌رسانند. هنگامی‌که پراب در جریان قرار می‌گیرد، تعادل پل‌وتسون به هم می‌خورد و این عدم تعادل بسته به جهت جریان‌ها، ممکن است مثبت یا منفی باشد. بزرگی و مقدار عدم تعادل، معیار اندازه‌گیری سرعت هوا می‌باشد. این پراب می‌تواند جریان معکوس را در سرعت‌های $m/s \pm 1/5$ اندازه‌گیری کند.



شکل (۲-۳) پراب اندازه‌گیر سرعت و جهت جریان مشکل از دو سنسور سیم‌داغ و یک استوانه (Mahler 1982)

۳-۳- پرابهای تحت تاثیر استوانه گرم:

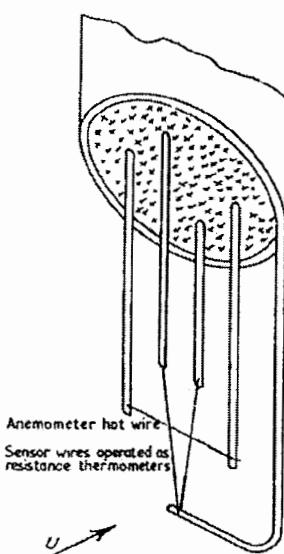
در این روش جهت جریان سیال به وسیله اثر دنباله گرم که توسط یک سنسور ایجاد شده و در سیگنال خروجی سنسور بعدی مشاهده می شود، به دست می آید. این روش به دو صورت انجام می شود:

۱- پрабی که هر دو سنسور سیم داغ آن با مدار الکترونیکی دما ثابت CT کار می کند. ۲- پрабی که یک سنسور سیم داغ در مدار الکترونیکی دما ثابت CT و دو سنسور سیم سرد در مدار الکترونیکی جریان ثابت CC کار می کنند، سنسورهای سیم سرد در دو طرف سنسور سیم داغ قرار می گیرند.

۱- این پраб شامل دو سنسور موازی و بسیار نزدیک به هم در داخل لوله می باشد (*Gunkel et al. 1971*). لوله سبب می شود که جریان یک بعدی از روی سنسورهای سیم داغ عبور کند. با قرار دادن لوله شامل سنسورها در جهت جریان سیال، می توان سنسور بالادست را کالیبره نمود و با عوض کردن جهت ورودی سیال، سنسور دیگر را نیز کالیبره نمود. سنسور سیم داغی که تحت تاثیر دنباله گرم حاصل از سنسور سیم داغ دیگر قرار می گیرد انتقال حرارت کمتری داشته و در واقع سنسور پایین دست خواهد بود و سنسور سیم داغ سیم تولید کننده دنباله، سیم بالادست خواهد بود. ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ که سنسور پایین دست به آن متصل است، کمتر خواهد بود. در هر لحظه ولتاژ های خروجی دستگاههای جریان سنج سیم داغ با یکدیگر مقایسه شده و ولتاژ بزرگتر انتخاب می شود که با استفاده از نرم افزار ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ به سرعت تبدیل می شود و همچنین جهت جریان سیال با توجه به ولتاژ بالاتر خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ مشخص می شود.

۲- این پраб شامل یک سنسور سیم داغ در مدار الکترونیکی دما ثابت CT و دو سنسور سیم سرد در مدار الکترونیکی جریان ثابت CC می باشد (*Downing 1972*). مقدار سرعت جریان سیال توسط ولتاژ خروجی سنسوری که در مدار الکترونیکی دما ثابت CT است، مشخص می شود. جهت جریان توسط دو سنسور سیم سرد مشخص می شود که در مدار الکترونیکی جریان ثابت CC کار می کنند. سنسورهای سیم

سرد در دو طرف پل وتسون قرار گرفته و با توجه به جهت جریان سیال پل وتسون از حالت تعادل خارج می شود. با تقویت ولتاژ خروجی پل و همچنین استفاده از قیاس گرمی توان جهت جریان سیال را تشخیص داد. قیاس گر ولتاژ خروجی منطقی دارد که با عوض شدن جهت جریان، مقدار ولتاژ دستگاه جریان سنج سیم داغ را معکوس می کند. شکل (۳-۳) پرابی را که از دو سنسور سیم سرد و یک سنسور سیم داغ تشکیل شده است را نشان می دهد.



شکل (۳-۳) پраб اندازه گیر سرعت و جهت جریان شامل یک سنسور سیم داغ و دو سنسور سیم سرد

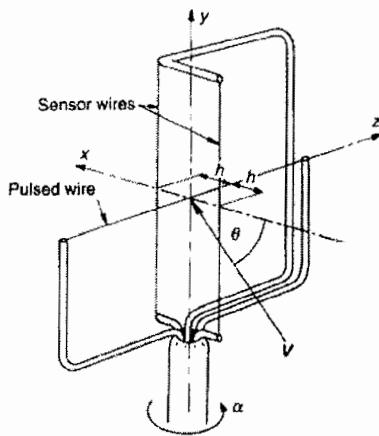
(Downing 1972)

۴-۳- جریان سنج ضربانی (PWA):

در جریان سنج ضربانی (Pulsed-Wire Anemometer) که برای اولین بار توسط Bauer (1965) معرفی شد از دو سنسور سیم سرد موازی با سیم گرم شونده ضربانی (Pulsed Wire) برای اندازه گیری سرعت جریان سیال استفاده شد. با اعمال ولتاژ های ضربانی، سیم موردنظر به صورت لحظه ای گرم شده و باعث ایجاد دنباله حرارتی می شود. ضربانه های ولتاژ با فاصله زمانی

چند میکرو ثانیه، ایجاد می‌شوند، این ضربانها هوای گرمی را ایجاد می‌کند که در جریان سیال منتشر می‌شود. با استفاده از مدت زمانی که طول می‌کشد تا این دنباله گرمایی به سنسور سیم سرد پایین دست برسد، می‌توان سرعت جریان سیال و جهت آن را اندازه‌گیری نمود.

ترکیب قرارگیری سنسورهای سیم سرد و سیم ضربانی به جهت جریان سیال بسیار حساس است. در صورتی که ترکیب قرارگیری سنسورها مناسب نباشد، در جریانهای آشفته بسیاری از دنباله‌های هوای گرم به سنسور سیم سرد دوم برخورد نمی‌کند.



شکل (۴-۳) پراب Bradbury & Castro برای جریان‌سنج ضربانی

برای رفع مشکل فوق (Bradbury & Castro 1969) پرابی مطابق شکل (۴-۳) برای جریان‌سنج ضربانی طراحی نمودند که در زوایای مختلف یا α ، همچنین برای جریانهای آشفته می‌توان سرعت و جهت جریان سیال را اندازه‌گیری نمود. پراب جریان‌سنج ضربانی، دارای یک سیم ضربانی و دو سنسور سیم سرد است. سیم ضربانی در مرکز قرار گرفته که در دو طرف و عمود بر آن با فاصله h دو سنسور سیم سرد وجود دارد. دو سنسور فوق با هم موازی بوده ولی جهت آنها عمود بر سیم ضربانی می‌باشد. مطابق شکل (۴-۳) صفحه سیم گرم شونده صفحه (X-Z) است.

پاسخ دستگاه جریان سنج ضربانی نسبت به زاویه یا α که حاصل چرخش حول دسته پراب است و زاویه پیچ β که مربوط به چرخش حول سیم ضربانی است، به دست می‌آید. برای بدست آوردن زوایای قابل قبول یکسان برای زوایای یا و پیچ، سیم ایجاد کننده ضربان حرارتی و سنسورها دارای طول یکسان l می‌باشند. جریان سنجهای ضربانی ایده‌آل بدین‌گونه است که سیم تولید کننده ضربان حرارتی دارای اینرسی حرارتی نیستند، بدین صورت که با ضربان گرمایشی، درجه حرارت سیم از T_0 ناگهان به دمای بالاتر رفته و جریان‌ها که در حال عبور از سنسور است را گرم می‌نماید. با شرط این‌که اثرات پخش حرارتی و دنباله کوچک باشد، مدت زمانی که طول می‌کشد هوای گرم از سیم تولید کننده ضربان حرارتی تا سنسور سیم سرد برسد را می‌توان طبق معادله (۱-۳) محاسبه نمود:

$$T = \frac{h}{|\vec{V}| \cos \theta} \quad (1-3)$$

اندازه سرعت لحظه‌ای و θ زاویه بردار سرعت است. با اندازه‌گیری زمان T ، می‌توان $U = |\vec{V}| \cos \theta$ را به دست آورد. مزیت استفاده از دو سنسور سیم سرد در دو طرف سیم تولید کننده ضربان حرارتی، تشخیص جهت جریان سیال است.

تفاوت‌های پраб ایده‌آل جریان سنج ضربانی و پраб واقعی در این است که سنسور سیم تولید کننده ضربان حرارتی دارای لختی حرارتی بوده و مدتی طول می‌کشد تا این سنسور گرم و سرد شود. برای آن‌که لختی حرارتی به حداقل برسد، نیاز است که ثابت زمانی سیم تولید کننده ضربان حرارتی را کاهش داد. معمولاً سیم تولید کننده ضربان حرارتی از جنس تنگستن با قطر $5\mu m$ است که ثابت زمانی آن در سرعت m/s حدود 5 است. این زمان در مقایسه با زمان ولتاژ اعمالی ($10\mu s - 2\mu s$) برای تولید ضربان حرارتی زیاد است.

همچنین پخش حرارتی و دنباله نیز بر روی سنسور سیم سرد اثردارد. این اثرات بستگی به فاصله سنسور از سیم تولید کننده ضربان حرارتی h ، سرعت جریان سیال U و ضریب هدایت حرارتی سیال دارد و به صورت عدد (Uh/k) (Peclet) بیان می‌شود. هنگامی که عدد فوق کمتر از 50 می‌شود، اثرات پخش حرارت و دنباله نیز افزایش می‌یابد. بنابراین بهتر است که عدد (Peclet) بزرگتر از 50 باشد، برای این حالت در صورتی که $h = 1/2 \text{ mm}$ باشد، سرعت جریان هوا برای عدد فوق 1 m/s است.

برای استفاده از دستگاه جریان‌سنج ضربانی همانند دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ نیاز به کالیبراسیون سرعت جریان‌سیال می‌باشد که این کالیبراسیون باید برای هر سنسور به طور جداگانه انجام شود. با استفاده از کالیبراسیون می‌توان لختی حرارتی، پخش حرارتی و دنباله لزجی را در آن لحظه نمود. معادله کالیبراسیون سرعت جریان‌سیال را می‌توان طبق معادله (۲-۳) بیان نمود:

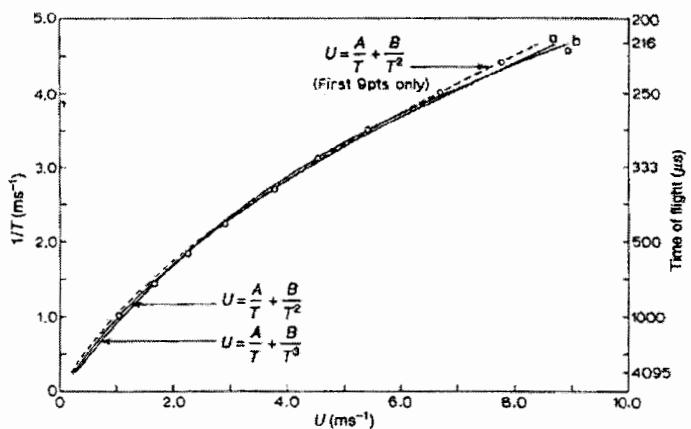
$$U = h/T + f(T) \quad (2-3)$$

سرعت جریان‌سیال، T زمانی که طول می‌کشد تا حرارت تولید شده از سیم ضربان به سنسور بررسد و $f(T)$ نیزتابع کوچکی است که اثرات ثانوی را بر روی معادله کالیبراسیون اعمال می‌کند. اندازه‌گیری فاصله بین سیم تولید کننده ضربان حرارتی و سنسور سیم سرد مشکل بوده و نمی‌توان به دقت اندازه‌گیری نمود، بنابراین مقدار h کاملاً مشخص نمی‌باشد. همچنین با توجه به این که $f(T)$ تأثیر ثانوی و کمتری دارد، می‌توان به صورت معادله (۳-۳) بیان نمود:

$$U = A/T + B/T^n \quad (3-3)$$

A و B ضرایب ثابت کالیبراسیون می‌باشند که پس از کالیبراسیون توسط روش تقریب نمودن حداقل مربعات به دست می‌آیند. (Bradbury 1976) مقدار n را برابر 2 انتخاب کرد ولی پژوهشگران

دیگر مقدار n را برابر ۳ برای معادله کالیبراسیون انتخاب نمودند. شکل (۳-۵) منحنی کالیبراسیون سرعت و زمان را برای جریان سنج ضربانی نشان می‌دهد.



شکل (۳-۵) منحنی کالیبراسیون سرعت و زمان برای جریان سنج ضربانی

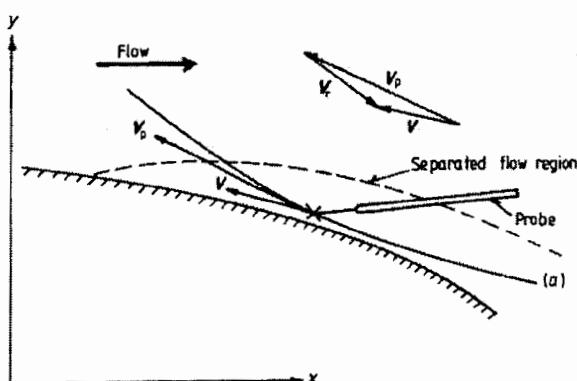
(Handford & Bradshaw 1989)

۳-۵- جریان سنج سیم‌داغ با پراب متحرک (FHA):

همان‌گونه که بیان شد یکی از محدودیتهای پراب سیم‌داغ که در مکان ثابتی قرار دارد، عدم توانایی در اندازه‌گیری سرعت جریان معکوس سیال است. یکی از روش‌های حل این مشکل استفاده از جریان سنج سیم‌داغ با پراب متحرک (Flying Hot-Wire Anemometer) می‌باشد. از جمله مواردی که پراب سیم‌داغ متحرک در آنها کاربرد دارد، مطالعه گردابه‌های دنباله هواپیما (Jacobsen 1977)، مطالعه میدان جریان در یک موتور احتراق داخلی (Dinsdale & et al. 1988)، جریانهای داخل توربو ماشینها (Gerich 1975) و می‌باشند.

با توجه به شکل (۶-۳) می‌توان اصول اندازه‌گیری با استفاده از یک پراب سیم‌داغ متحرک (FHA) را توضیح داد. در شکل (۶-۳) ناحیه جدا شده جریان به صورت دو بعدی در نظر گرفته شده است. در سیستم مختصات ثابت بردار سرعت جریان سیال \vec{V} و یا مؤلفه‌های آن U و V باید مشخص شود. پراب در یک مسیر از پیش تعیین شده حرکت کرده و با دانستن مسیر حرکت و زمان t مکان پراب (x_p, y_p) و همچنین سرعت پراب v_p مشخص می‌شود. دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ سرعت نسبی v_r را اندازه‌گیری می‌کند. بردار سرعت v_r در پراب X با اندازه‌گیری مؤلفه‌های (U'_r, V'_r) در دستگاه مختصاتی که با ساقه پراب هم محور است، مشخص می‌شود. با توجه به این که جهت قرارگیری ساقه پراب نسبت به مختصات اصلی معلوم است، بنابراین مؤلفه‌های سرعت $|v_r|$ در مختصات اصلی (U_r, V_r) را می‌توان به دست آورد. با داشتن بردارهای \vec{V}_p و \vec{V}_r بردار سرعت \vec{V} طبق معادله (۴-۳) به دست می‌آید.

$$\vec{V} = \vec{V}_p + \vec{V}_r \quad (4-3)$$



شکل (۶-۳) اصول اندازه‌گیری سرعت جریان سیال با استفاده از پراب متحرک

۳-۵-۱- مکان و سرعت پراب:

همان‌گونه که بیان شد برای اندازه‌گیری سرعت جریان سیال با استفاده از این روش نیاز است تا مکان و سرعت پраб را هر لحظه مشخص نمود. تعیین سرعت و مکان پраб به نوع مسیر به کار رفته بستگی دارد.

مسیر خطی: در مسیر خطی، حرکت پраб و در نتیجه سرعت پраб \vec{V}_p در راستای پраб در مختصات ثابت فضایی است. سیستم مختصات ثابت برای ارزیابی مؤلفه‌های سرعت جریان سیال \vec{V} به کار می‌رود. بنابراین مؤلفه‌های سرعت پраб \vec{V}_p مقدار (U_p, V_p) خواهد بود. با فرض این‌که سرعت پраб ثابت است، U_p را می‌توان به صورت معادله (۳-۵) بیان نمود:

$$U_p = \frac{\Delta x_p}{\Delta t} \quad V_p = \frac{\Delta y_p}{\Delta t} \quad (5-3)$$

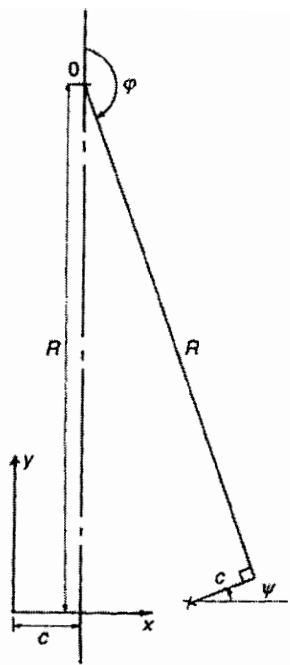
که با اندازه‌گیری Δt متناظر با Δx_p و Δy_p می‌توان مقدار U_p و V_p را بدست آورد.

مسیر دایره‌ای: در حرکت دایره‌ای، مکان (x_p, y_p) و در نتیجه سرعت حرکت پраб (U_p, V_p) را می‌توان با توجه به هندسه نشان داده شده در شکل (۳-۷) تعیین کرد. در این شکل، طول نگه‌دارنده پраб C و طول بازوی آن R است، به‌طوری‌که بازوی چرخان و نگه‌دارنده بر هم عمود می‌باشند. هنگامی‌که زاویه $\varphi = 0$ است، بازو در بالاترین نقطه قرار دارد که مبنای دستگاه مختصات ثابت در نظر گرفته می‌شود.

با توجه به هندسه نشان داده شده می‌توان نوشت:

$$x_p = c + R \sin \varphi + c \cos \varphi \quad (6-3)$$

$$y_p = R + R \cos \varphi - c \sin \varphi \quad (7-3)$$



شکل (۷-۳) هندسه حرکت پرتاب در مسیر دایروی

با مشتق‌گیری معادله‌های بالا نسبت به زمان می‌توان سرعت U_p و V_p را به دست آورد.

$$\left(\frac{d\varphi}{dt} = \omega \right)$$

$$U_p = \omega(R \cos \varphi - c \sin \varphi) \quad (8-3)$$

$$V_p = -\omega(R \sin \varphi + c \cos \varphi) \quad (9-3)$$

برای اندازه‌گیری با استفاده از پرتاب X شکل نیاز است که مقدار زاویه φ که پرتاب و نگهدارنده آن با محور x می‌سازند، مشخص باشد. با توجه به هندسه نشان داده شده در شکل (۷-۳) رابطه زیر برقرار می‌باشد:

$$\psi = 180 - \phi \quad (1.-3)$$

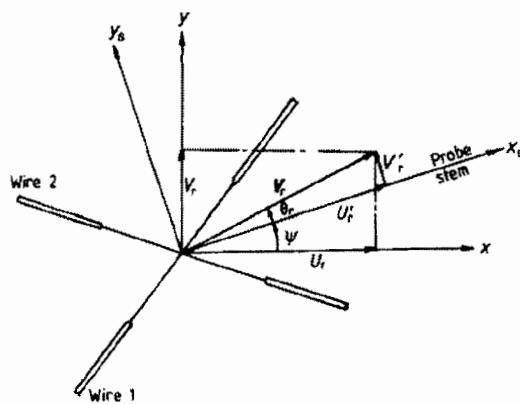
۳-۵-۲- اندازه‌گیری سرعت نسبی:

در بیشتر اندازه‌گیریها با استفاده از روش پراب متحرک از یک یا چند پراب X شکل استفاده می‌شود. این پرابها در حالت ثابت و توسط یکی از روش‌های کالیبراسیون کالیبره می‌شوند. در روشی که توسط (Al-Kaylem & Bruun 1991) به کار رفت، برای کالیبراسیون پراب سیم داغ X شکل، ثابت‌های کالیبراسیون در معادلات پاسخ دو سنسور سیم‌داغ، در فرآیند کالیبراسیون مطابق معادله‌های زیر بیان شدند:

$$E_1^2 = A_1 + B_1 V_{e_1}^{n_1} \quad (11-3)$$

$$E_2^2 = A_2 + B_2 V_{e_2}^{n_2} \quad (12-3)$$

$$V_e = \left| \vec{V} \right| (\cos^2 \alpha + k^2 \sin^2 \alpha)^{\frac{1}{2}} \quad (13-3)$$



شکل (۸-۳) مؤلفه‌های سرعت نسبی V در مختصات ثابت و متصل به ساقه

مشخص می‌شوند که $|\vec{V}|$ اندازه بردار سرعت و α زاویه یاو می‌باشند. k ضریب حساسیت سنسور به زاویه یاو است. هنگامی که یک پراب با سنسور سیم داغ X در داخل میدان جریان سیال حرکت می‌کند، در واقع دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، سرعت نسبی را اندازه‌گیری می‌کند. مؤلفه‌های سرعت اندازه‌گیری شده، در دستگاه مختصات متصل به ساقه پراب (x_p, y_p) ارزیابی می‌شوند شکل (۸-۳).

می‌توان سرعت مؤثر V_e اندازه‌گیری شده توسط جریان‌سنج سیم‌داغ را به سرعت نسبی جریان سیال \vec{V} مرتبط نمود. در این تحلیل، معادله‌های (۱۱-۳) و (۱۳-۳) را می‌توان مستقیماً به کار برد و سرعت موثر V_{e1} و V_{e2} متناظر با ولتاژهای اندازه‌گیری شده (E_1, E_2) را با استفاده از معکوس نمودن معادله‌های فوق به دست آورد:

$$V_{e1} = \left[\frac{E_1^2 - A_1}{B_1} \right]^{\frac{1}{n_1}} \quad (14-3)$$

$$V_{e2} = \left[\frac{E_2^2 - A_2}{B_2} \right]^{\frac{1}{n_2}} \quad (15-3)$$

فصل چهارم

اجزای جانبی بکاررفته در آزمایشها و

کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم داغ

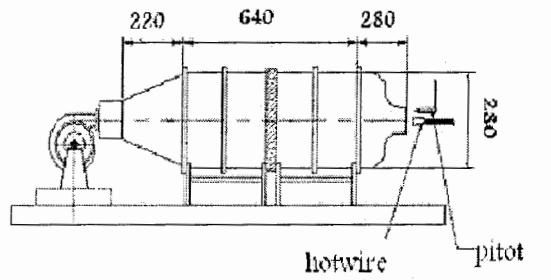
اجزای جانبی بکاررفته در آزمایشها و کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم‌داغ:

به منظور انجام تحقیقات و آزمایشها نیاز به تونل‌باد، مکانیزم انتقال دهنده پراب، جریان سنج سیم‌داغ، دبی سنج سیم‌داغ، پраб سنسور سیم‌داغ/فیلم‌داغ، دستگاه کالیبراسیون و سیستم اخذ داده‌ها و نرم‌افزار می‌باشد. در ابتدا لازم است که در مورد تجهیزات فوق توضیحات مبسوطی داده شده و سپس در مورد روش آزمایش بحث خواهیم کرد.

۱-۴- تونل‌باد:

تونل‌باد جریان‌هوای کنترل شده‌ای را ایجاد می‌کند که از اطراف مدل مورد نظر عبور کرده و اطلاعات لازم از چگونگی عبور جریان‌ها از اطراف مدل به دست می‌آید و یکی از بهترین و ارزان‌ترین روش‌های تجربی برای پژوهش در زمینه علم آیرودینامیک است. تونلهای باد را می‌توان از لحظه سرعت جریان‌ها، ابعاد و روش‌های دیگر تقسیم‌بندی نمود. سرعت در تونل‌باد مادون صوت با جریان تراکم‌ناپذیر محدوده عدد ماخ ($0.7-0.3$)، تونل‌باد حوالی صوت محدوده عدد ماخ ($0.7-1.1$)، تونل‌باد مادون صوت با جریان تراکم‌پذیر محدوده عدد ماخ ($0.3-0.7$) و تونل‌باد

ماورای صوت محدوده عدد ماخ ($M = 1.0 - 5$) را دارد. با توجه به بازه سرعت جریان‌ها مورد نظر برای کالیبراسیون دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، می‌توان از تونل باد با بازه‌های مختلف سرعت استفاده نمود. تونل باد با سرعت کم از لحاظ مسیر جریان‌ها به دو گروه تونل باد مدار باز (*Eiffel Type*) و تونل باد مدار بسته (*Göttingen Type*) یا (*Prandtl*) تقسیم‌بندی می‌شود. در تونل باد مدار باز، هوا از محیط مکیده شده و پس از عبور از قسمت‌های مختلف تونل باد و اتاق آزمایش دوباره به محیط بر می‌گردد. این نوع تونل باد جریان ورودی و خروجی با هم ارتباطی نداشته و بر هم تأثیری نمی‌گذارند. شکل (۱-۴) نوع ساده‌ای از تونل باد مدار باز را نشان می‌دهد که جریان‌ها توسط فن از محیط به داخل آن دمیده می‌شود. جریان‌ها در ابتدا از طریق دیفیوزر زاویه باز وارد اتاق آرامش (*Settling Chamber*) شده که شامل توری و لانه‌زنبوی است، سپس از طریق نازل که سطح مقطع آن به تدریج کاهش می‌یابد وارد اتاق آزمایش (*Test Section*) می‌شود. اتاق آزمایش مکانی است که در آن جریان به صورت دلخواه بوده و می‌توان مدل‌ها را در آن مورد آزمایش قرارداد. سرعت جریان‌ها با کنترل سرعت چرخشی فن قابل تنظیم است. این نوع تونل باد، با سطح مقطع کوچک $6.0\text{ mm} \times 6.0\text{ mm}$ برای کالیبره نمودن دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ مناسب است.



شکل (۱-۴) تونل باد مدار باز دمنده

با توجه به محل قرارگیری فن تونل باد در بالا دست و یا پایین دست اتاق آزمایش، تونل باد مدار باز به دو گروه دمنده و مکنده تقسیم می‌شود. در تونل باد مدار باز مکشی با اتاق آزمایش بسته، فشار استاتیکی جریان هوا از فشار خارجی اتاق آزمایش کمتر است، در نتیجه جریان هوا از محیط خارج اتاق از طریق محفظه‌هایی وارد اتاق آزمایش می‌شود، بهمین دلیل استفاده از تونل باد مدار باز مکنده با اتاق آزمایش باز ممکن نیست، مگر آن که در اطراف آن، محفظه بزرگتری ایجاد شده تا فشار استاتیکی در این اتاق برابر با فشار استاتیکی جریان هوا شود.

در تونل باد مدار بسته، جریان هوا از کانالی که ابتدا و انتهای آن به هم متصل است عبور می‌کند. تونل باد مدار بسته به دو گروه فوران آزاد و فوران بسته تقسیم می‌شود. در فوران آزاد تمام قسمتهای تونل باد بجز اتاق آزمایش با محیط ارتباط نداشته، یعنی اتاق آزمایش آن فاقد دیوار است. در فوران بسته هیچ یک از قسمتهای تونل باد با محیط ارتباط ندارد و اتاق آزمایش هم دارای دیوار است. در تونل باد مدار بسته با فوران بسته جریان هوا توسط فن دارای انرژی شده و در یک مسیر بسته حرکت می‌کند، سرعت جریان هوا با سرعت دورانی فن قابل تنظیم است. سرعت جریان هوا پس از عبور از فن در امتداد دیفیوزر کاهش و فشار استاتیکی آن افزایش می‌یابد. آزمایش‌های این پایان نامه در تونل باد سازمان پژوهش‌های علمی و صنعتی ایران که دارای سطح مقطع $60mm \times 60mm$ می‌باشد، انجام گرفته این تونل باد، این تونل از نوع مدار بار دمنده بوده که انرژی خود را از طریق فن سانتریفیوژ گرفته که با استفاده از این فن سانتریفیوژ می‌توان سرعت هوای خروجی از نازل را 50 m/s افزایش داد به منظور کاهش اغتشاشهای جریان هوا تونل فوق دارای ۴ سری توری با مش ۲۰ می‌باشد. همچنین به منظور مستقیم نمودن جریان سیال ازلانه‌زنبری استفاده شده است. با استفاده از پیوت تیوب و مبدل الکترونیکی فشار سرعت سیال در نازل اندازه‌گیری می‌شود.

کند. بنابراین باید پیچها و راهنمای مکانیزم انتقال دهنده بدون لقی باشند. هر چه گام پیچ محورهای انتقال دهنده کمتر باشد، حرکت پر اب با دقت بالاتری انجام خواهد گرفت. موتورهای پلهای با استفاده از راه اندازهای الکترونیکی (*Drivers*) دوران می‌کنند که این راه اندازها فرمان خود را از طریق نرم افزار مربوطه و میکرو کنترلر دریافت می‌کنند.

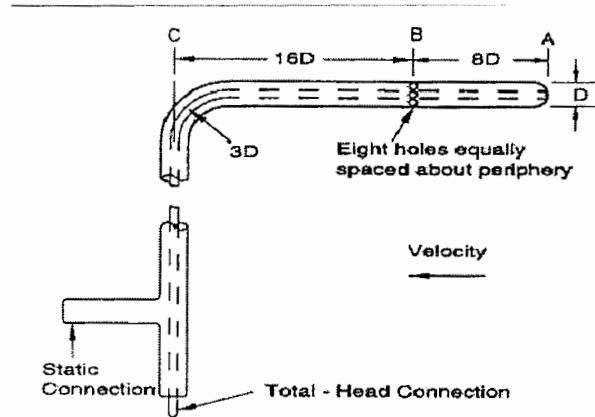
۴-۳- لوله استاتیکی پیتوت و مبدل الکترونیکی فشار:

یکی از وسایل رایج برای اندازه‌گیری سرعت متوسط جریان سیال، لوله استاتیکی پیتوت است. لوله فوق وسیله‌ای است که با استفاده از آن فشار استاتیکی و فشار سکون جریان سیال اندازه‌گیری می‌شود. اگر فشارهای استاتیکی و سکون اندازه‌گیری شده به دو طرف مانومتر و یا مبدل الکترونیکی فشار متصل شوند، فشار دینامیکی و در نهایت سرعت جریان سیال اندازه‌گیری می‌شوند.

شکل (۳-۲) لوله استاتیکی پیتوت را نشان می‌دهد که شامل سوراخهای حسکننده فشارهای سکون و استاتیکی است. سوراخ حسکننده فشار سکون (A) در قسمت جلویی لوله استاتیکی پیتوت قرار گرفته و سطح مقطع آن عمود بر جهت جریان سیال است. اندازه‌گیری فشار سکون ساده و خطای اندازه‌گیری آن ناچیز است (حساسیت اندازه‌گیری فشار سکون نسبت به انحراف جریان تا زاویه 4° نیز ناچیز است).

مطابق شکل (۳-۴) اندازه‌گیری فشار استاتیکی توسط سوراخهای جانبی (B) انجام می‌شود. برای اندازه‌گیری فشار استاتیکی نیاز است سوراخهای حسکننده فشار استاتیکی، موازی با جهت جریان سیال باشند. با توجه به آثار نوک و ساقه لوله استاتیکی پیتوت، خطوط جریان موازی سوراخهای جانبی نبوده و این امر سبب خطای ذاتی لوله استاتیکی پیتوت می‌شود که فاصله سوراخهای حسکننده فشار استاتیکی از نوک و ساقه، مقدار این خطای را مشخص می‌کند.

مبدل الکترونیکی فشار، یک وسیله اندازه‌گیری الکترومکانیکی است که فشارها را تبدیل به سیگنالهای الکترونیکی نموده و از طریق کارت DAQ به رایانه ارسال می‌نماید.



شکل (۳-۴) لوله استاتیکی پیتوت

۴-۴-۴- پراب سیم‌داغ:

یکی از اجزای دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ پраб است که شامل سنسور (*Sensor*)، پایه‌ها (*Prongs*)، بدنه، کابل و اتصالات است. پраб جریان‌سنج سیم‌داغ بر مبنای نوع سنسور به کاررفته و یا تعداد سنسور آن (یک، دو و سه بعدی) تقسیم‌بندی می‌شود. سنسور پраб دستگاه جریان‌سنج، از نوع سیم‌داغ و یا فیلم‌داغ می‌باشد. قطر سنسور سیم‌داغ بسیار کم و دارای پاسخ فرکانسی بالا بوده ولی شکننده است. فیلم‌داغ معمولاً لایه‌ای از نیکل و یا پلاتین است که بر روی یک زیر لایه از جنس کوارتز

قرارمی‌گیرد. استحکام سنسور فیلم‌داغ بالا بوده ولی پاسخ فرکانسی آن نسبت به پاسخ فرکانسی سنسور سیم‌داغ کمتر می‌باشد.

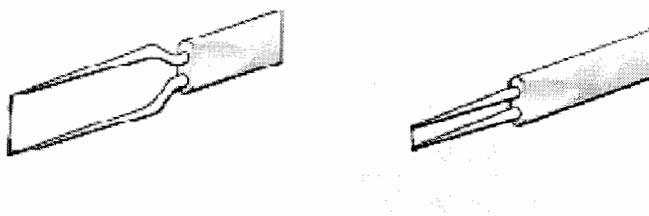
سنسور با جوش القایی و یا لحیم کاری به دو پایه که معمولاً از جنس فولاد ضد زنگ و یا نیکل است، متصل می‌شود. برای آن که آثار تداخلی پایه در جریان به حداقل برسد، معمولاً پایه پراب به شکل سوزن ساخته می‌شود که قطر نوک آن 1 mm و پایه آن حدود 6 mm است. پراب مورد استفاده در آزمایش‌های این پایان‌نامه از نوع SN و پراب لایه‌مرزی است که جنس سنسور آن از تنگستن می‌باشد.

۴-۵- سنسور سیم‌داغ:

همان‌گونه که در فصل اول بیان شد، اساس کار جریان‌سنج سیم‌داغ، انتقال حرارت از یک سیم گرم به جریان‌سیال می‌باشد. سنسور سیم‌داغ بر روی پایه‌های پراب نصب شده و از طریق کابل‌های الکتریکی به مدار الکترونیکی دما ثابت CT (یکی از شاخه‌های پلوتسون) متصل می‌شود. سنسور سیم‌داغ یک سیم بسیار نازک است و برای اندازه‌گیری سرعت جریان‌ها و سایر گازها در بازه سرعت از چند دهم متر بر ثانیه تا سرعت‌های مافوق صوت و در مایعات نارسانا با سرعت کم قابل استفاده است.

سنسور سیم‌داغ پاسخ فرکانس بالای نسبت به تغییرات جریان‌سیال داشته اما استحکام مکانیکی آن محدود است. همچنین با توجه به قطر کم آن نسبت به ذرات موجود در جریان‌سیال، بسیار حساس بوده و نمی‌توان از آن در تونل‌بادی که بطور هم‌زمان آزمایش مرئی‌سازی (*Visualization*) انجام می‌شود، استفاده نمود.

با توجه به مشخصه‌های عنوان شده، سنسور سیم‌داغ می‌تواند از جنس تنگستن (*Tungsten*)، پلاتین (*Platinum*)، آلیاژ پلاتین - رودیم (*Platinum-Rhodium*) با نسبت ۱۰-۹۰ و یا آلیاژ پلاتین - ایردیم (*Platinum-Iridium*) با نسبت ۲۰-۸۰ ساخته شود.



شکل(۴-۴) پراب با سنسور روکش دار و بدون روکش

الف- پراب با سنسور بدون روکش (*DANTEC 55P11*) ب- پراب با سنسور روکش دار (*DANTEC 55P01*)

مقاومت نهایی تنگستن در برابر کشش N/cm^2 ۲۵۰/۰۰۰ می‌باشد که بسیار بیشتر از تنش تسلیم پلاتین N/cm^2 ۳۵/۰۰۰ و آلیاژهای آن است، اما دمای اکسیدشدن آن از پلاتین بسیار کمتر می‌باشد. به همین دلیل نمی‌توان از تنگستن با وجود داشتن نقطه ذوب بسیار بالا در دماهای بالا استفاده نمود و معمولاً از آن برای اندازه‌گیری سرعت در جریان گاز و هوا با دمای کمتر از $150^\circ C$ استفاده می‌شود.

سنسور تنگستن را می‌توان به دو دسته بدون روکش (*Unplated*) و روکش دار (*Plated*) تقسیم‌بندی نمود.

سنسور بدون روکش که در شکل(۴-۴)-الف نشان داده شده است، سیم تنگستن با قطر حدود $5 \mu m$ و طول $1/25 mm$ است که مستقیماً به دو سر پایه‌ها جوش داده می‌شود. اثر تداخلی پایه‌ها سبب کاهش دقت اندازه‌گیریهای جریان سیال در شدت اغتشاشهای بالا برای این پرابها می‌شود، بنابراین کاربرد این سنسورها در اندازه‌گیری جریانهای یک یا دو بعدی با شدت اغتشاشهای سرعت جریان سیال

حدود ۱۰٪~۱۵٪ مناسب است. سنسور روش دار شکل (۴-۴)-ب، سیم تنگستنی با قطر $5\mu m$ و طول $3mm$ است که دو انتهای سنسور دارای روش مس به ضخامت ۱۵ تا ۲۰ میکرومتر می‌باشد. قسمت فعال سیم دارای طولی حدود $1/25mm$ است و سنسور در وسط آن قراردارد. این سنسورها برای اندازه‌گیری جریان سیالی که شدت اغتشاشهای آن بالا است، طراحی شده‌است. آثار تداخلی پایه‌ها در این سنسورها کمتر بوده و در نتیجه دقیق‌تر از اندازه‌گیری در سرعت جریان سیالی که اغتشاشهای آن بالا است، افزایش خواهد داشت. با استفاده از این پرابها می‌توان جریانهای سیالی که شدت اغتشاشهای آنها حدود ۳۰٪~۴۰٪ را اندازه‌گیری نمود. در آزمایش‌های مربوط به این پایان‌نامه به دلیل پایین بودن شدت اغتشاشها مانند سنسور بدون روش استفاده می‌کنیم:

برای ساختن سنسوری از جنس تنگستن، سیم تنگستن را ابتدا تا حداقل قطر ممکن (حدود $10-12\mu m$) کشیده، سپس با لایه برداری الکتریکی دریک حمام اسید، قطر سیم تنگستن را تا حدود $2\mu m$ کاهش می‌دهند. روش نصب سنسور تنگستن به ساقه‌های پراب به دو صورت لحیم‌کاری و جوشکاری است. سنسورهای بدون روش با استفاده از القای الکتریکی به پایه جوش داده می‌شوند ولی سنسورهای روش دار را می‌توان از طریق القای الکتریکی به پایه جوش داده و یا لحیم‌کاری نمود. سنسورهای از جنس تنگستن معمولاً برای اندازه‌گیری سرعت جریان سیال به کار برده می‌شوند. در این آزمایش‌های از تنگستن به علت وجود مشخصه‌های بالا استفاده می‌کنیم:

۴-۶- سنسور فیلم داغ:

همان‌طور که گفته شد، سنسور سیم داغ دارای قطر بسیار کم حدود $5\mu m$ است. این سنسور اگر چه دارای پاسخ فرکانسی بالا بوده ولی استحکام آن کم و خیلی سریع پاره می‌شود. همچنین با توجه به قطر آن سطح جانبی سنسور کم می‌باشد، بنابراین سنسور نسبت به آلودگیهایی نظیر گرد و غبار موجود در

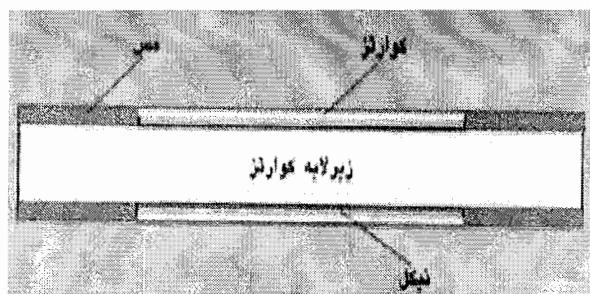
جريان هوا حساس است. هنگامی که گرد و غبار هوا به سنسور می‌چسبد، موجب تغییر میزان انتقال حرارت آن شده و نیاز است که سنسور را تمیز نموده و مجدداً به همراه دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، کالیبره نمود. به منظور افزایش استحکام سنسور و کاهش حساسیت آن نسبت به آلودگیها، پراب با سنسور فیلم‌داغ طراحی و ساخته شده است.

این سنسور برای اندازه‌گیری سرعت در مایعات و یا گازها قابل استفاده بوده و به طور قابل توجهی مقاوم‌تر از سنسور سیم‌داغ است ولی حساسیت کمتری نسبت به تغییر سرعت لحظه‌ای جریان‌سیال دارد. سنسور فیلم‌داغ نسبت به وجود ناخالصیها و ذرات در جریان‌سیال حساسیت کمتری داشته و در اکثر کاربردهای صنعتی نظری اسپیرومتر (*Spirometer*)، خودروهای انژکتوری، دبی‌سنجهای وغیره استفاده می‌شود.

طول سنسور حدود $1/25\text{ mm}$ است. لایه نیکل روی زیر لایه کوارتز با استفاده از روش پاشش کاتدی ایجاد می‌شود. با استفاده از روش فوق و در یک فرایند پیوسته و یکنواخت، یک فیلم نازک همگن با خلوص و چسبندگی بالا بر روی زیر لایه کوارتز ایجاد می‌شود. فیلمها باید دارای یکنواختی مکانیکی و الکتریکی مناسب باشند. برای محافظت از فیلمها در آب و هوا از یک پوشش کوارتز به ترتیب به ضخامت $2\text{ }\mu\text{m}$ و $5\text{ }\mu\text{m}$ استفاده می‌شود. شکل (۴-۵) لایه‌های تشکیل دهنده سنسور فیلم‌داغ فیری را نشان می‌دهد. وقتی از سنسور فیلم‌داغ در آب استفاده می‌شود، این پوشش مانع الکترولیز شدن هنگامی که از سنسور در گاز و هوا استفاده شود از اکسید شدن آن جلوگیری می‌کند. در پراهایی که برای استفاده در آب طراحی می‌شوند، لازم است کلیه سطوح سنسور به جز المان سنسور با یک ماده عایق الکتریکی (لاک) پوشش داده شوند.

پس از لایه‌نشانی نیکل بر روی کوارتز، باید بر روی سنسور عملیات حرارتی انجام شود. در صورتی که دمای سنسور فیلم‌داغ در هنگام کارکرد بالاتر از دمای عملیات حرارتی شود، مقاومت سنسور فیلم‌داغ تغییر

کرده و سنسور قابل استفاده نخواهد بود. به عنوان مثال سنسورهای فیلم داغ با پوشش ضخیم کوارتز که برای اندازه گیری در مایعات به کار می روند تا دمای $150^{\circ}C$ عملیات حرارتی می شوند و اگر از سنسور در دمایی بالاتر از $150^{\circ}C$ استفاده شود، مقاومت سنسور فیلم داغ تغییر می کند.

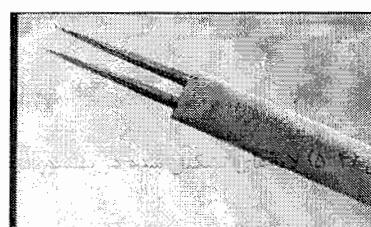


شکل (۴-۵) لایه های تشکیل شده در سنسور فیلم داغ فیبری

۷-۴- پراب یک بعدی:

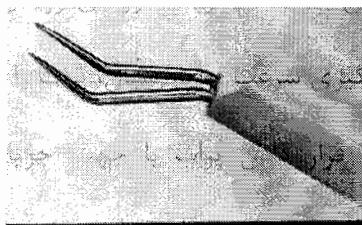
پراب یک بعدی دارای یک سنسور بوده و قادر به اندازه گیری سرعت در جهت جریان سیال است. پراب یک بعدی را در شکل (۴-۶) که به پраб مستقیم *SN* (Single Normal) معروف است مشاهده می کنید.

در پраб مستقیم *SN*، پایه ها موازی و هم اندازه بوده به طوری که سنسور عمود بر جریان سیالی که موازی ساقه است، قرار می گیرد.



شکل (۴-۶) پраб مستقیم *SN* (فاسنجش صبا WP11)

پرابهای مستقیم SN را می‌توان با استفاده از سنسورهای روکش‌دار و بدون روکش ساخت. معمولاً برای کاهش آثار پراب بر روی اندازه‌گیری سرعت جریان‌سیال، پراب را موازی جریان‌سیال قرار می‌دهند، اما برای اندازه‌گیری لایه‌مرزی، موازی قرار دادن پراب با جهت جریان‌سیال، موجب انسداد جریان در پایین‌دست سنسور و ایجاد خطأ و اغتشاش در جریان‌سیال می‌شود. به همین منظور باید به پراب زاویه پیچ β داده و آنرا نسبت به جریان‌سیال مایل نمود. در چنین حالتی باید پراب و دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ را در همان زاویه‌ای که قرار گرفته، کالیبره نمود. با استفاده از پراب لایه‌مرزی شکل (۷-۴) می‌توان لایه‌مرزی را اندازه‌گیری نمود.

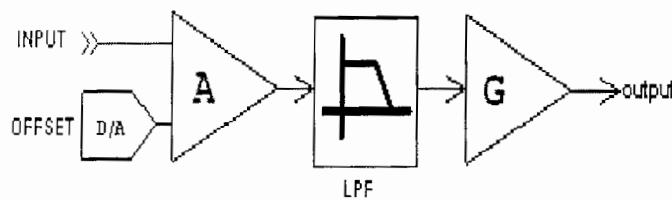


شکل (۷-۴) پراب لایه‌مرزی (فراسنجش صبا WP13)

به صورتی که سنسور کاملاً نزدیک به دیواره قرار گرفته و ساقه پراب در جهت جریان‌سیال باشد. در این حالت بدنه پراب نسبت به سطح دیواره بالاتر خواهد بود، در نتیجه اثر راکد ماندن جریان‌سیال و اغتشاش ایجاد شده در جریان‌سیال کمتر می‌شود. در این تحقیق ما از پراب سیم‌داغ SN برای اندازه‌گیری جریان‌سیال و از پراب لایه‌مرزی برای اندازه‌گیری جریان‌سیال نزدیک دیواره و اندازه‌گیری لایه‌مرزی تشکیل شده استفاده می‌کنیم.

۸-۴- تطبیق دهنده سیگنال (Signal Conditioner)

همان گونه که بیان شد، سیگنال خروجی مدار الکترونیکی دما ثابت CT به صورت ولتاژ است و می‌توان آن را از طریق کارت DAQ (Data Acquisition) به رایانه ارسال نمود. تغییرات ولتاژ نسبت به سرعت جریان سیال بویژه در سرعتهای بالا کم است، به طوری که ارسال داده‌ها به صورت مستقیم به رایانه میسر نبوده و نمی‌توان در سرعت 20 m/s ، شدت اغتشاشهای کمتر از 2% را اندازه‌گیری نمود. برای آن که سیگنال خروجی مدار الکترونیکی دما ثابت CT ، بدون مشکل از طریق کارت DAQ به رایانه ارسال شود.



شکل (۸-۴) مدار شماتیک تطبیق دهنده سیگنال (اردکانی ۱۳۸۳)

و همچنین نویزهای الکترونیکی سیگنال خروجی حذف و تا حد ممکن کاهش یابد، نیاز به واحد تطبیق دهنده سیگنال است.

مطابق شکل (۸-۴) واحد تطبیق دهنده سیگنال از مدارهای آفست، فیلتر پایین‌گذر و تقویت‌کننده تشکیل شده است. مدار آفست، ولتاژ منفی ایجاد نموده که با ولتاژ خروجی از مدار الکترونیکی دما ثابت CT جمع می‌شود. سپس ولتاژ آفست داده شده از فیلتر پایین‌گذر عبور کرده و با توجه به اندازه فرکانس قطع، فیلتر پایین‌گذر انتخاب می‌شود. با استفاده از فیلتر پایین‌گذر نویزها و سیگنالهای بالاتر از فرکانس قطع حذف و یا خیلی کوچک می‌شوند. بنابراین در هنگام کار باید دقیق داشت که اندازه فرکانس قطع

طوری انتخاب شود که سیگنالهای مربوط به سرعت لحظه‌ای از آن حذف نشود. پس از فیلتر نمودن سیگнал آفست داده شده باید سیگنال فوق به طور مناسبی تقویت شده و در بازه ولتاژ ورودی DAQ قرار گیرد. بنابراین ابتدا باید بازه تغییرات سرعت جریان سیال و یا ولتاژ خروجی از مدار الکترونیکی دما ثابت CT را مشخص کرده، سپس اندازه مناسب آفست و بهره را تعیین نمود.

۹-۴- جمع آوری و دریافت داده‌ها:

ولتاژ خروجی از طریق مدار الکترونیکی دما ثابت CT و یا واحد تطبیق‌دهنده ولتاژ از طریق کارت DAQ و یا درگاه سریال به رایانه ارسال می‌شود و با استفاده از نرم‌افزار، ولتاژهای مربوطه به صورت کمیتهای فیزیکی پردازش و تحلیل می‌شوند. برای ارتباط با رایانه و ارسال داده از طریق کارت DAQ و یا درگاه سریال باید نوع ولتاژ، مقدار ولتاژ و تعداد آنها را بررسی نمود. همان‌گونه که بیان شد، دستگاه جریان‌سنجدار سیم‌داغ قادر به اندازه‌گیری سرعت لحظه‌ای جریان سیال با دقت بالا و پاسخ فرکانسی بالاتر از 30 kHz است، بنابراین باید ولتاژ خروجی مدار الکترونیکی دما ثابت CT و یا واحد تطبیق‌دهنده ولتاژ که در حوزه زمان می‌باشد را به صورت دیجیتال تبدیل و به رایانه ارسال نمود. با استفاده از کارت DAQ ، ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنجدار سیم‌داغ که به صورت آنالوگ می‌باشد به دیجیتال تبدیل و سپس به رایانه ارسال می‌شود. کارت DAQ که توسط شرکتهای مختلف ساخته می‌شود، به سادگی قابل تهیه است. قیمت کارتهای DAQ مختلف بوده و انتخاب مناسب آن با هزینه کمتر مهم است. به طور کلی تعداد کانالهای ورودی و خروجی، نرخ نمونه‌برداری و دقت اندازه‌گیری در قیمت کارت DAQ تأثیرگذار است. تعداد کانالهای ورودی و خروجی: اکثر کارتهای DAQ دارای تعدادی کanal ورودی آنالوگ به دیجیتال، همچنین کanal خروجی دیجیتال به آنالوگ می‌باشد. هنگامی که سیگنالهای ورودی آنالوگ می‌باشند، نیاز به مبدل A/D (*Analog/Digital*) است تا داده‌های آنالوگ را به دیجیتال تبدیل نموده و به رایانه

ارسال کرد. در حالتی که خروجی آنالوگ مورد نیاز است باید سیگنالهای دیجیتال خروجی را به آنالوگ تبدیل نمود. دستگاه جریان سنج سیم‌داغ فقط دارای سیگنالهای ورودی آنالوگ بوده و نیاز به کارت DAQ که دارای خروجی آنالوگ باشد، نیست. کارتهای DAQ که دارای خروجی آنالوگ و یا دیجیتال DAQ نیستند به مراتب دارای قیمت پایین‌تری می‌باشند.

نرخ نمونه‌برداری: نرخ نمونه‌برداری یکی از پارامترهای مهم در انتخاب کارت DAQ است که با افزایش آن قیمت کارت DAQ نیز افزایش می‌یابد. با توجه به این که دستگاه جریان سنج سیم‌داغ قادر به اندازه‌گیری سرعت جریان لحظه‌ای با فرکانس بالاتر از 30 kHz است. طبق قانون نایکوست برای دریافت صحیح داده‌ها، حداقل نرخ نمونه‌برداری باید دو برابر فرکانس دستگاه جریان سنج سیم‌داغ باشد. این فرکانس در مدار تطبیق‌دهنده سیگنال با فیلتر پایین‌گذر، مشخص و تعیین می‌شود. با توجه به نوع جریان سیال و عدد رینولدز، فرکانس اغتشاشهای سرعت جریان سیال مشخص شده و براساس آن نرخ نمونه‌برداری تعیین می‌شود. در اکثر جریانهای آشفته فرکانس اغتشاشهای جریان سیال کمتر از 30 kHz است. برای اندازه‌گیری اغتشاشهای جریان سیالی که دارای فرکانس 30 kHz می‌باشد، نرخ نمونه‌برداری کارت DAQ باید کمتر از $100\text{ kS/s (k Scan/s)}$ باشد. بنابراین نرخ نمونه‌برداری کارت DAQ باید بالاتر از 60 kHz باشد. در این آزمایشها از کارت DAQ National Instrument استفاده می‌کنیم.

۱۰-۴- نرم‌افزار (Flow Ware)

نرم‌افزار (Flow Ware) برای جریان سنج سیم‌داغ مورد استفاده قرار می‌گیرد. خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ که به صورت ولتاژ می‌باشد از طریق کارت DAQ به رایانه ارسال می‌شود. داده‌های ارسال شده به رایانه دارای کمیت ولتاژ بوده و با استفاده از نرم‌افزار، داده‌های فوق به صورت مفاهیم

فیزیکی و ریاضی پردازش و تبدیل می‌شوند. یک نرمافزار مناسب باید دارای قابلیتهای زیر بوده و استفاده از آن برای کاربر آسان باشد:

- مدیریت داده‌ها
- تنظیم سخت‌افزار جریان‌سنجدیم‌دانگ
- کالیبراسیون دستگاه جریان‌سنجدیم‌دانگ
- توانایی حرکت پراب
- انجام آزمایش اولیه
- انجام آزمایش دقیق

۱-۱۰-۴- مدیریت داده‌ها: برای انجام آزمایش با دستگاه جریان‌سنجدیم‌دانگ ابتدا باید تنظیمات سخت

افزاری و کالیبراسیون انجام شده، سپس فایلهای مربوط به روند آزمایش، برداشت داده‌ها و تجزیه و تحلیل را ایجاد نمود. با توجه به این‌که داده‌های یک آزمایش می‌توانند از نوع آماری و یا لحظه‌ای باشند و تعداد آزمایشها و پارامترهای اندازه‌گیری نیز متنوع می‌باشند، بنابراین نیاز است که نرمافزار به‌نحو مطلوبی داده‌ها را دسته‌بندی و مدیریت نماید، به‌طوری‌که فایل مورد نظر را بتوان به‌آسانی ایجاد، ذخیره و یا استفاده نمود تا کاربر به سهولت به داده‌ها و فایلهای مورد نظر دسترسی داشته باشد.

۱-۱۰-۴- تنظیم سخت‌افزار جریان‌سنجدیم‌دانگ: همان‌گونه‌که بیان شد برای استفاده از جریان‌سنجدیم‌دانگ نیاز است که سخت‌افزار آن را تنظیم نمود. این تنظیمات می‌تواند به‌صورت کاملاً خودکار انجام شود، به‌طوری‌که پس از وارد نمودن اطلاعات مورد نیاز در نرمافزار، داده‌های لازم از طریق درگاه سریال به قسمت میکروکنترلر دستگاه جریان‌سنجدیم‌دانگ ارسال شده و از طریق میکروکنترلر با کنترل رله‌های مختلف مدار الکترونیکی دما ثابت CT و تطبیق دهنده سیگنال تنظیمات لازم انجام شود. این تنظیمات می‌تواند به‌صورت دستی نیز انجام شود، یعنی نرمافزار اطلاعات لازم را برای تنظیم سخت‌افزار مشخص

نموده و کاربر به طور دستی سختافزار را تنظیم نماید. تنظیمات اصلی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ عبارتند از: نسبت فراگرمایی، پاسخ فرکانسی، بهره مدار تطبیق‌دهنده، آفست مدار تطبیق‌دهنده و فیلتر پایین‌گذر و بالا‌گذر.

با تنظیم نسبت فراگرمایی، مقاومت و در نتیجه درجه حرارت سنسور مشخص می‌شود. با استفاده از تنظیم بهره و فیلتر مدار الکترونیکی دما ثابت CT ، می‌توان پاسخ فرکانسی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ را بهینه نمود. برای بهینه نمودن پاسخ فرکانسی باید خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ را به صورت اسیلوگرام در رایانه مشاهده نموده، سپس بهره و فیلتر مدار الکترونیکی CT را طوری تنظیم نمود تا پاسخ فرکانسی جریان‌سنج سیم‌داغ بهینه شود. برای تنظیم بهره آفست و فیلتر پایین‌گذر در مدار تطبیق‌دهنده، باید بازه سرعت و ولتاژ خروجی از دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ را مشخص و سپس تنظیمات لازم را انجام داد.

توانایی حرکت پراب: به منظور انجام آزمایش و بررسی پدیده‌های مختلف سیالاتی نظیر لایه‌مرزی، جدایش و ... نیاز است تا اندازه‌گیری سرعت جریان‌سیال در نقاط مختلف با استفاده از مکانیزم انتقال‌دهنده پраб انجام شود. نرم‌افزار باید قادر به حرکت مکانیزم انتقال‌دهنده پраб باشد تا با تغییر مکان پраб بتوان سرعت لحظه‌ای را در نقاط مورد نظر اندازه‌گیری نمود. نرم‌افزار از طریق درگاه سریال با میکروکنترلر ارتباط برقرار کرده و از طریق میکروکنترلر و درایور موتورهای پله‌ای را فعال و مکانیزم انتقال‌دهنده پраб را حرکت می‌دهد.

انجام آزمایش اولیه: برای بررسی پدیده‌های جریان‌سیال بهتر است، ابتدا پژوهشگر آزمایش را به صورت سریع انجام داده و دیدکلی نسبت به آزمایش مورد نظر پیدا کند، سپس نتایج آزمایش را تجزیه و تحلیل اولیه نموده و پس از آن آزمایش را به طور دقیق انجام دهد. در بررسی اولیه می‌توان فرکانس اغتشاش

سرعت جریان سیال و نوع آن را تشخیص داده و در نتیجه زمان و نرخ نمونه برداری آزمایش را تعیین نمود. در این حالت نرم افزار باید قادر به اخذ داده ها، تبدیل آنها به سرعت لحظه ای و نمایش آنها به صورت آماری و لحظه ای در بعد زمان و فرکانس باشد. سرعت لحظه ای در بعد زمان به صورت اسیلو گرام است که از استفاده از تبدیلات فوریه می توان سرعت لحظه ای را به صورت طیف فرکانسی نمایش داد. با تغییر مکان پراب با استفاده از مکانیزم انتقال دهنده، می توان پраб را تغییر مکان داده و داده ها را دریافت و بررسی نمود.

انجام آزمایش دقیق: پس از تنظیم نمودن دستگاه جریان سنج سیم داغ و انجام کالیبراسیون و آزمایش اولیه باید آزمایش دقیق انجام شود. در این حالت ابتدا باید موقعیت پраб را نسبت به مبدأ مختصات توپل باد و یا مدل مشخص نمود. سپس مکانهای مورد نظر برای اخذ داده و نحوه حرکت مکانیزم انتقال دهنده پраб را تعیین نمود، همچنین مقادیر آماری و یا لحظه ای، زمان اندازه گیری سرعت جریان سیال و دیگر پارامترها نظیر تنش برشی را برای ذخیره نمودن و زمان مکث بین حرکت پраб و اخذ داده ها را مشخص نمود. در این حالت آزمایش به طور خود کار انجام می شود.

نرم افزار دستگاه جریان سنج سیم داغ می تواند با استفاده از زبانهای برنامه نویسی پایه نظیر C^{++} و *Basic* توسط کاربر نوشته شود. با توجه به حجم بالای برنامه نویسی این امر مستلزم صرف وقت و تحریر می باشد. شرکتهای سازنده دستگاه جریان سنج سیم داغ چنین نرم افزارهایی را با کیفیت مناسب طراحی نموده و نوشته اند. این شرکتها بیشتر از زبان برنامه نویسی *Labview* که نرم افزاری مناسب برای دستگاه های آزمایشگاهی است، استفاده می کنند. نرم افزار *Flow Ware* (به زبان برنامه نویسی *Labview*) نوشته شده است.

۴-۱۱- کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم‌داغ:

با توجه به این‌که دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ دقت بالایی بوده و کوچکترین تغییری در شرایط جریان، نحوه قرارگیری پراب، آلودگی جریان‌سیال و ... می‌تواند بر روی مقدار ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ تأثیرگذارد، بنابراین قبل از انجام هر آزمایش دقیق کالیبره نمودن آن ضروری به نظر می‌رسد.

هدف از انجام فرایند کالیبراسیون در دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، تعیین رابطه بین سرعت و ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ به صورت $E = f(U)$ و یا $U = f^{-1}(E)$ می‌باشد. برای کالیبره نمودن دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ، نیاز به سرعتهای معلوم است تا ولتاژهای خروجی متناظر با این سرعتهای اندازه‌گیری شوند. این سرعتهای معلوم و معین را سرعت مرجع (U_R) می‌نامند و باید شدت اغتشاش سرعتهای مرجع کمتر از 5% باشد.

برای ایجاد سرعتهای مشخص و کالیبره نمودن دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ در جریان‌ها نیاز به دستگاه کالیبراتور است که معمولاً از تونل‌باد با ابعاد مختلف و یا مخزن هوای فشرده به همراه نازل استفاده می‌شود. علاوه بر دستگاه کالیبراتور نیاز به وسیله اندازه‌گیر سرعت جریان‌سیال می‌باشد که معمولاً از لوله استاتیکی پیوت استفاده می‌شود. پس از مشخص نمودن سرعتهای مرجع (U_R) و ولتاژهای خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ $(E(n))$ ، لازم است تا رابطه $E = f(U)$ مشخص شود که از روابط مختلف می‌توان استفاده نمود.

۱-۱۱-۴- روش‌های کالیبراسیون:

همانطورکه در بخش پیش ذکر شد، هدف از انجام کالیبراسیون تعیین رابطه میان سرعت U و ولتاژ خروجی دستگاه بادسنجدیگر $E = F(U)$ می باشد. جهت انجام فرآیند کالیبراسیون روش‌های مرسوم وجود دارند که می توان آنها را بر اساس تغییر بازه سرعت دستگاه کالیبراسیون متناسب با آن سرعت، طبقه‌بندی کرد. این دسته بندی بدین‌منظور است که با تغییر مقادیر سرعت، شرایط جریان تغییر کرده و به همراه آن فاکتورهای تأثیرگذار بر ولتاژ خروجی نظیر عدد رینولدز، عدد گراشاف و ... تغییر می کند.

در کالیبراسیون، جهت بدستآوردن سرعت مرجع U_R ، از دستگاه‌های اندازه‌گیر مختلف، استفاده می‌شوند. این دستگاه‌های اندازه‌گیر برای شرایط عادی (جریان با سرعت متوسط و تراکم‌ناپذیر)، دو نوع می‌باشند که یکی لوله پیتوت استاتیکی و دیگری نازل می‌باشد. در نازل، پراب در خروجی مخزنی که فشار آن قابل تنظیم است قراردارد. با اندازه‌گیری فشار اتمسفر P_{atm} و فشار داخل مخزن، P_0 ، مقدار سرعت را هنگام خروج از مخزن، طبق رابطه $P_0 - P_{atm} = \frac{1}{2} \rho U^2$ محاسبه کرده و از این سرعت در کالیبراسیون استفاده می‌کنیم: در رابطه فوق، چگالی هوا، در دمای اتمسفر می‌باشد.

قطر خروجی نازل در حدود 12 mm و دارای ابعاد کوچکی بوده و حمل و نقل آن راحت‌تر از تونل با کوچک می‌باشد اما از طرفی ابعاد کوچک آن سبب می‌شود که هنگام قرارگیری پراب مسئله انسداد (blockage) پیش آمده و ضریب انسداد آن افزایش می‌یابد اما در تونل باد کوچک با توجه به ابعاد بزرگتری که دارد ($50-60\text{ mm}$) این مسئله اتفاق نمی‌افتد. به طور کلی، کالیبراسیون بادسنجدیگر بدین صورت انجام می‌شود که در ابتدا بازه تغییرات سرعت مرجع یا مقادیر حداکثر و حداقل سرعت

مرجع، $(U_{R\max}, U_{R\min})$ را مشخص می کنیم: بهتر است که نسبت $\frac{U_{R\max}}{U_{R\min}}$ از ۱۰ تجاوز نکند، سپس بین دو مقدار $(U_{R\min}, U_{R\max})$ ، در حدود ۱۰ تا ۳۰ نقطه را مشخص کرده و مقادیر U_R در این نقاط و متناظر با آن را اندازه گیری می کنیم: با توجه به برخی از اختشاشاتی که ممکن است در داخل جریان سیال وجود داشته باشد، لذا جهت کالیبراسیون باید مقادیر سرعت U_R را در یک بازه زمانی مناسب در حدود ۱۰-۳۰ ثانیه اندازه گیری نموده و میانگین این داده های اندازه گیری شده در این بازه زمانی را به عنوان سرعت U معرفی می نمائیم:

کالیبراسیون برای سرعتهای پایین: یکی از کاربردهای اصلی دستگاه جریان سنج سیم داغ، استفاده از آن برای اندازه گیری سرعت جریانهای کمتر از m/s ۵ است. با توجه به این که دستگاه جریان سنج سیم داغ در سرعتهای پایین حساسیت بسیار بالایی داشته و سایر دستگاه های اندازه گیر چنین توانایی را ندارند، بنابراین استفاده از دستگاه جریان سنج سیم داغ و به دنبال آن کالیبراسیون در سرعتهای پایین اهمیت ویژه ای دارد. برای کالیبراسیون در سرعتهای کم، اندازه گیری سرعت مرجع U_R توسط لوله پیوت دارای خصوصیت تقسیم شود، مشاهده می شود که مقدار فشار دینامیکی $\rho U_R^2 / 2$ ، برای سرعتهای کم نظیر ۱۰ قسمت تقسیم شود، برای مثال برای کالیبراسیون در بازه سرعت $(m/s) ۵ - ۰$ اگر این بازه به بوده و شاید غیر ممکن باشد. برای مثال برای کالیبراسیون در حدود $Wg = ۰.۵ mmPa$ ، بسیار پایین و حدود $U_R = ۰.۵ m/s$ است که اندازه گیری آن با استفاده از لوله استاتیکی پیوت بسیار مشکل است، بنابراین برای کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم داغ در سرعتهای پایین باید از روش های زیر استفاده نمود.

۴-۱-۱-۱- استفاده از اتاق آرامش توپل باد:

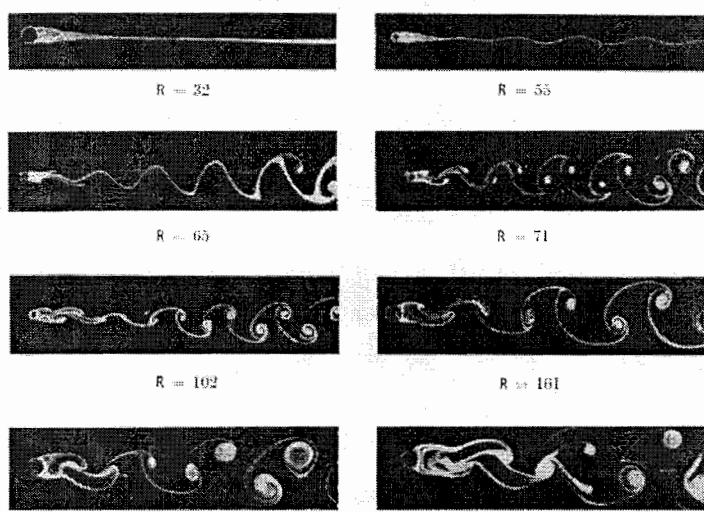
یکی از روش‌های معمول، قرار دادن لوله‌پیوت در اتاق آزمایش و قرار دادن پراب دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ در اتاق آرامش (Settling Chamber) می‌باشد. با توجه به مشخص بودن نسبت سطح مقطع اتاق آرامش به اتاق آزمایش (برای مثال $A_1/A_0 = 10$) و اندازه‌گیری سرعت جریان‌سیال در اتاق آزمایش با استفاده از لوله استاتیکی پیوت، می‌توان سرعت جریان‌سیال در اتاق آرامش را با استفاده از قانون پیوستگی به صورت زیر به دست آورد:

$$V_J = \frac{A_0}{A_1} V_0 \quad (1-4)$$

سرعت جریان‌سیال با نسبت A_1/A_0 و فشار دینامیکی با نسبت $(A_1/A_0)^2$ بیشتر از سرعت جریان‌سیال و فشار دینامیکی در اتاق آرامش است، بنابراین اندازه‌گیری فشار دینامیکی با استفاده از لوله استاتیکی پیوت در اتاق آزمایش به سادگی قابل انجام است.

۴-۱-۱-۲- استفاده از گردابه‌های منظم:

این روش بر مبنای ایجاد گردابه‌های منظم ناشی از استوانه‌ای نازک (کارمن ورتکس) در داخل جریان‌سیال است. شکل (۹-۴) جریان اطراف یک استوانه را در اعداد رینولدز Ud/v بر مبنای قطر استوانه d نمایش می‌دهد. هنگامی که عدد رینولدز R_e خیلی کم است، جریان در پایین دست و بالا دست استوانه



شکل (۹-۴) جریان اطراف استوانه در اعداد رینولذ مختلف (Schlichting 1990)

مشابه می‌باشد. با افزایش عدد رینولذ R_e ، لایه‌مرزی بر روی استوانه ایجاد شده و تا هنگامی که عدد رینولذ حدود ۳۰~۴۰ می‌باشد، دنباله جریان پایین‌دست استوانه به صورت رژیم آرام است. هنگامی که عدد رینولذ حدود ۴۰~۵۰ است، جریان سیال در پایین‌دست استوانه شروع به ایجاد یک حرکت موجی شکل می‌نماید و تشکیل گردابه آغاز می‌شود.

هنگامی که این عدد به ۱۴۰ می‌رسد، گردابه‌های جریان سیال به وضوح مشاهده می‌شوند و اندازه گردابه‌ها نیز افزایش می‌یابد. این گردابه‌ها تا عدد رینولذ ۲۰۰۰ نیز مشاهده می‌شوند. بنابراین در اعداد رینولذ حدود (۵۰~۲۰۰۰)، جریان سیال پایین‌دست استوانه به صورت گردابه می‌باشد. این گردابه‌ها به صورت موج سینوسی توسط دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ دریافت می‌شوند. فرکانس گردابه‌ها متناسب با عدد رینولذ R_e بوده و با استفاده از معادله دو ضابطه‌ای زیر به دست می‌آید:

$$\begin{cases} F = 0.212 Re - 4.5 & (50 < Re < 150) \\ F = 0.212 Re - 2.7 & (300 < Re < 2000) \end{cases} \quad (2-4)$$

در معادله (۲-۴) فرکانس بی بعد بوده و برابر با $f = fd^2 / v$ است، d قطر استوانه، f فرکانس گردابه و v لزجت سینماتیکی سیال می باشند. فرکانس گردابه ناشی از استوانه را نیز می توان به صورت عدد استروهال (*Strouhal*) بیان نمود:

$$\begin{cases} S_N = 0.212(1 - 21.2 / Re) & (50 < Re < 150) \\ S_N = 0.212(1 - 12.7 / Re) & (300 < Re < 2000) \end{cases} \quad (3-4)$$

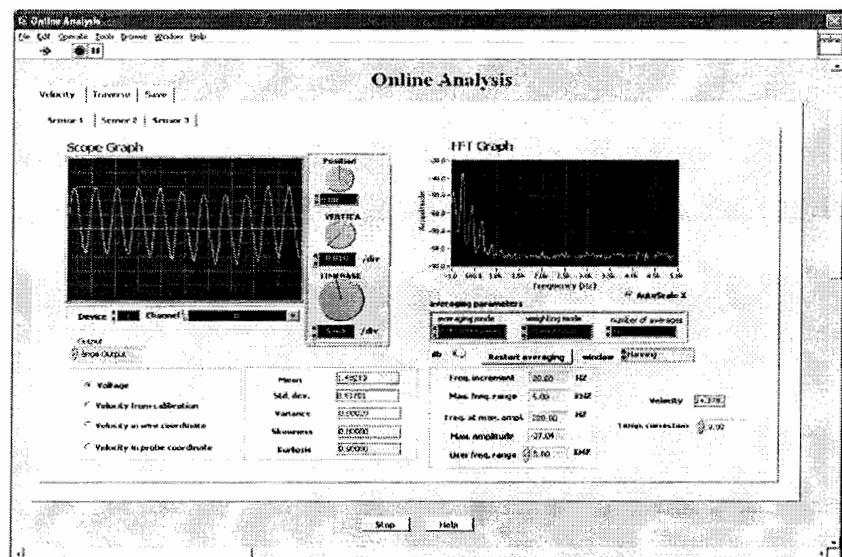
عدد استروهال بوده و برابر با $S_N = fd / U$ است. با استفاده از دستگاه جریان سنج سیم داغ، فرکانس گردابه های پایین دست استوانه اندازه گیری شده و با توجه به قطر استوانه و لزجت سینماتیکی سیال، فرکانس بی بعد شده محاسبه می شود. با استفاده از معادله (۲-۴)، عدد Re و در نهایت سرعت جریان سیال به دست می آید. سرعت جریان سیال به عنوان سرعت مرجع U_R است و باید مقدار متوسط خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ ($E(t)$) را که به صورت سینوسی است به عنوان E_R در نظر گرفته و معادله کالیبراسیون $E = f(u)$ را به دست آورد. با استفاده از این روش، دستگاه جریان سنج سیم داغ کالیبره می شود. همچنین با اندازه گیری فرکانس گردابه و در نتیجه عدد استروهال و با استفاده از معادله (۳-۴) نیز می توان عدد رینولدز و در نتیجه سرعت جریان سیال را اندازه گیری نمود.

برای اندازه گیری فرکانس گردابه ها باید از دستگاه طیف سنج استفاده نمود و یا آن که با استفاده از کارت DAQ ، داده های اندازه گیری شده توسط دستگاه جریان سنج سیم داغ را به رایانه ارسال و با استفاده از

نرم افزار و انجام تبدیلات فوریه، داده های اخذ شده در حوزه زمان را به حوزه فرکانس تبدیل نموده و فرکانس گردابه پایین دست استوانه را مشخص نمود. با توجه به این که فرکانس گردابه های ایجاد شده بستگی به قطر استوانه مورد نظر و سرعت جریان سیال دارد، برای کالیبراسیون ابتدا باید بازه سرعت جریان سیال را مشخص نمود و با استفاده از معادله (۴-۲) استوانه ای با قطر مناسب انتخاب نمود. با کاهش قطر استوانه برای بازه مشخص سرعت ($U_{R_{min}}, U_{R_{max}}$)، فرکانس گردابه هایی که توسط دستگاه جریان سنج سیم داغ اندازه گیری می شود، افزایش می یابد.

به عنوان مثال برای اندازه گیری سرعت جریان سیال $m/s = 1/5 \times 10^{-5} m^2/s$ بادرنظر گرفتن $5/1 mm$ قطر استوانه باید باشد که در این حالت فرکانس گردابه ها حدود $67 Hz$ است. با استفاده از این استوانه می توان حداکثر سرعت جریان سیال حدود $20 m/s$ را اندازه گیری و دستگاه جریان سنج سیم داغ را کالیبره نمود. اگر قطر استوانه $6/1 mm$ انتخاب شود، می توان سرعت جریان سیال را با استفاده از این روش تا حدود $50 m/s$ اندازه گیری نمود. در این حالت فرکانس گردابه ها حدود $17 kHz$ است. در استفاده از این روش برای کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم داغ، فرکانس نمونه برداری بسیار مهم است و باید اصل نایکوست نیز رعایت شود.

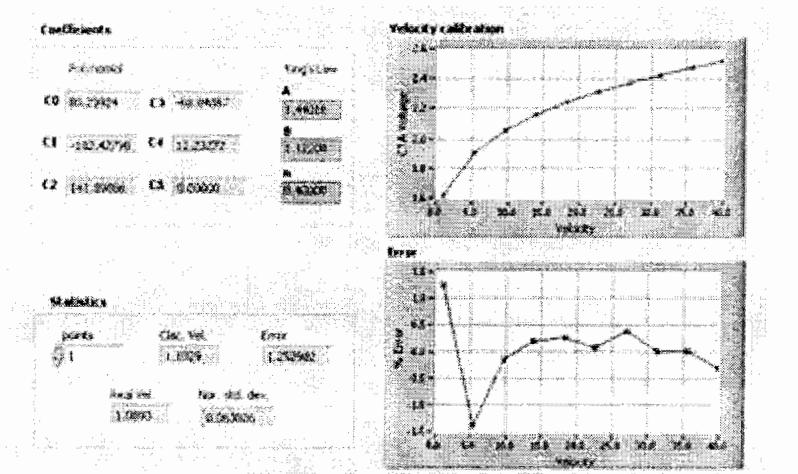
در روش فوق برای این که گردابه ها با وضوح بهتری اخذ شوند، باید پراب را در فاصله مناسبی از استوانه قرار داد. شکل (۴-۱۰) ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ را برای دو نقطه در پایین دست استوانه نشان می دهد. در صورتی که پраб در مکان مناسبی نسبت به استوانه قرار نداشته باشد، گردابه ها توسط دستگاه جریان سنج سیم داغ به صورت موج سینوسی اندازه گیری نمی شوند. با تغییر مکان پраб به آسانی و با تجربه مختصری، محلی که گردابه ها به وضوح قابل اخذ باشند، مشخص می شوند.



شکل (۱۰-۴) بررسی سرعت لحظه‌ای جریان در ناحیه پایین دست یک مفتول به قطر 16 mm .

کالیبراسیون سرعتهای تراکم‌ناپذیر ($5\text{ m/s} \sim 100\text{ m/s}$):

کالیبراسیون جریان‌سنج سیم‌داغ برای بازه سرعت ($5\text{ m/s} \sim 100\text{ m/s}$) آسان بوده و می‌توان با استفاده از تونل‌باد و یا مخزن هوای فشرده به همراه نازل، جریانی با سرعت فوق را ایجاد نمود. با استفاده از لوله استاتیکی پیتوت و مانومتر (یا مبدل الکترونیکی فشار) می‌توان سرعت جریان‌سیال را اندازه‌گیری کرده و دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ را کالیبره نمود.



شکل (۱۱-۴) منحنی کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم‌داغ برای بازه سرعت $5\text{~}40\text{ m/s}$

شکل (۱۱-۴) منحنی کالیبراسیون سیم‌داغ را در بازه $5\text{~}40\text{ m/s}$ نشان می‌دهد. منحنی کالیبراسیون غیر خطی بوده به طوری که تغییرات ولتاژ خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ در سرعت‌های کم بیشتر بوده و با افزایش سرعت جریان سیال کاهش می‌باید.

معادله کالیبراسیون سیم‌داغ:

همان‌طور که بیان شد برای کالیبره نمودن بادسنجد نیاز است که رابطه $U=F(E)$ را بدست آورد. لذا تعداد (30 ~ 10) نقطه (E_R, U_R) را با استفاده از دستگاه کالیبراسیون محاسبه، همچنین رابطه $U=F(E)$ را با فیتنمودن منحنی طبق معادلات مختلف بدست آورد. در انتخاب معادله کالیبراسیون سیم‌داغ باید میزان دقت و همچنین سادگی استفاده از معادله را در نظر گرفت به طوری که خطای فیت نمودن منحنی کاهش یافته و همچنین در زمان بسیار کوتاهی بتوان سرعت جریان را با استفاده از ولتاژ خروجی بادسنجد بدست آورد. البته با توجه به رشد سریع کامپیوترها از نظر سرعت و حافظه نوع

محاسبات از اهمیت خاصی برخوردار نبوده و بهتر است از معادلاتی استفاده کرد تا منحنی (E_R, U_R) را به دقت بالا فیت نمایند.

قانون توان:

همان‌طور که قبلاً گفته شد، معادله King را می‌توان به عنوان معادله کالیبراسیون استفاده نمود:

$$E^2 = A + BU^n \quad (4-4)$$

برخی از محققان پیشنهاد داده‌اند که $n = 0.5$ باشد. البته توسط محققان بسیاری، بررسیها برای رسیدن به مقدار n مناسبی که بهترین دقت را به ما بدهد؛ انجام گردیده است. در سرعتهای متوسط، برای سنسور سیم‌داغ تنگستنی با قطر $5\mu m$ مقدار n معمولاً بین $0.40 - 0.45$ است.

تقریب نمودن با روش معادله توانی (King):

معادله توانی (King) را می‌توان به عنوان معادله کالیبراسیون استفاده نمود:

$$E^2 = A + BU^n \quad (5-4)$$

مقادیر A و B ضرایب ثابتی می‌باشند که با استفاده از کالیبراسیون سرعت به دست می‌آیند.

(Collis & Williams 1959) برای بازه $R_e < 44$ ، (R_e عدد رینولدز) بر پایه قطر سنسور است

مقدار $n = 0.45$ را بهترین نتیجه برای تقریب نمودن معادله کالیبراسیون به صورت توانی بیان نمودند. در

سرعتهای متوسط، بهترین مقدار n برای یک پراب سیم‌داغ با قطر $5\mu m$ حدود $0.40 - 0.45$ است. شکل

(9-1) نشان می‌دهد که دقت منحنی تقریب شده بستگی به n دارد. زمانی که n از مقدار بهینه خود تغییر

می‌کند مقدار E به طور ناگهانی افزایش می‌یابد. برای به دست آوردن ضرایب ثابت معادله توانی از روش‌های

مختلفی می‌توان استفاده نمود، یکی از روشها، حل نمودن معادله‌ها به‌طور همزمان و به‌دست آوردن:

مقادیر A و B و n است.

در روش دیگر که توسط (Ardekani 1383) انجام شد، ابتدا مقادیر ولتاژ E اندازه‌گیری شده از دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ به توان ۲ رسیده، سپس مقادیر سرعت جریان‌سیال U به توان $(0.1 + 0.01I)$ می‌رسد. هنگامی که $I=0$ است، بهترین خطی را که با رابطه $(E^2, U^{0.1})$ تقریب زده می‌شود، به‌دست آورده و مقادیر $A(0)$ و $B(0)$ مشخص می‌شوند، سپس برای $I=1$ بهترین خطی که با رابطه $(E^2, U^{0.11})$ تقریب زده می‌شود، همچنین مقادیر $A(1)$ و $B(1)$ و $\varepsilon_{(1)}$ را تعیین نموده و این عمل تا $I=80$ تکرار می‌شود. سپس با توجه به کمترین مقدار $\varepsilon_{(I)}$ ، می‌توان بهترین معادله کالیبراسیون $E^2 = A + BU^n$ را به‌دست‌آورد. در این حالت A و B متناظر با کمترین مقدار $\varepsilon_{(I)}$ و $n = 0.1 + 0.01(I)$ است. با استفاده از رایانه‌های امروزی زمان بسیار کمی برای انجام محاسبه‌های فوق صرف می‌شود. طبق رابطه توانی، هنگامی که $E^2_{(u=0)} = A$ است، $U=0$ خواهد بود. اما با روش ارایه‌شده مقدار A برابر $E^2_{(u=0)}$ نخواهد بود، بویژه برای حالتی که بازه کالیبراسیون شامل نقطه $U=0$ نباشد. هنگامی که کالیبراسیون در سرعتهای پایین انجام می‌شود، مقدار n کاهش می‌یابد (Ardekani 1383).

فصل پنجم

روش آزمایش و بررسی و تجزیه تحلیل

نتایج آزمایشها

روش آزمایش و بررسی و تجزیه تحلیل نتایج آزمایشها

۵-۱- روش آزمایش:

همانگونه که در مقدمه و همچنین فصل سوم در مورد روش‌های اندازه‌گیری جریان معکوس در این تحقیق بیان شد برای طراحی و ساخت اسپیرومتر از نوع جریان‌سنجدیم‌داغ نیاز است که مسائل مختلفی بصورت دقیق بررسی و آزمایش شود. به دلیل اینکه دستگاه جریان‌سنجدیم‌داغ نمی‌تواند به تنها‌ی جریان معکوس را اندازه‌گیری کند، بنابراین با توجه به روش‌های ذکر شده، مبنای کار آن اثر دنباله (Wake) می‌باشد. بدین‌صورتکه بر اثر وجود دنباله و تاثیر آن بر روی سنسور، در سنسور انتقال-حرارت کمتری صورت گرفته و ولتاژ کمتری را به عنوان خروجی دستگاه خواهیم داشت و بدین‌صورت جهت جریان تعیین می‌شود. در این آزمایشها اثر دنباله به دو صورت حرارتی و سیالاتی می‌باشد.

اثر دنباله حرارتی بوسیله آزمایش دو سنسور فیلم‌داغ و بررسی اثر متقابل آنها بر روی یکدیگر انجام شده‌است. اثر دنباله سیالاتی بوسیله دنباله بوجود آمده در پایین‌دست مفتول با قطرهای مختلف و صفحه نازک و انجام آزمایش و بررسی جریان پایین‌دست آنها صورت می‌گیرد. همچنین به دلیل اینکه در اسپیرومتر ما دبی حجمی را اندازه‌گیری می‌کنیم و دستگاه جریان‌سنجدیم‌داغ سرعت لحظه‌ای را اندازه‌گیری می‌کند به همین دلیل برای اینکه در یک سطح مقطع مشخص ما جریان یکنواختی را داشته باشیم از توری با مشهای مختلف و نازل استفاده می‌کنیم که در این آزمایشها بررسی جریان پایین‌دست توری و نازل نیز انجام شده است.

در این پایان‌نامه آزمایشات مختلفی انجام گرفت که می‌توان به شرح زیر بیان نمود:

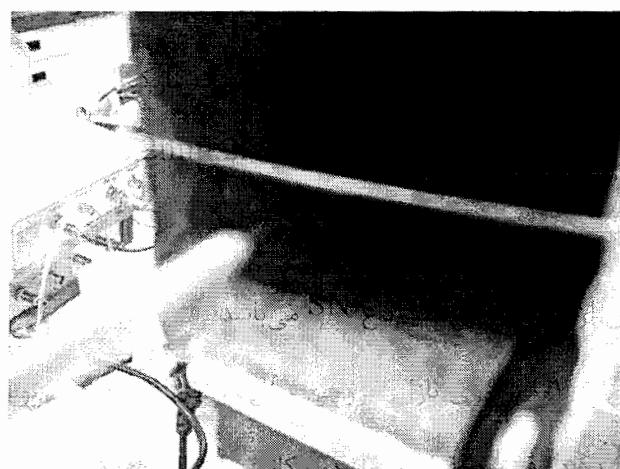
۱. بررسی جریان پایین‌دست مفتول با قطرهای مختلف و صفحه نازک
۲. اثر دو سنسور فیلم‌داغ

۱-۱-۵- اندازه‌گیری جریان پایین دست مفتول با قطرهای مختلف و صفحه‌نازک:

به منظور بررسی توزیع سرعت در ناحیه دنباله مفتول و صفحه نازک این آزمایش انجام شده است. مفتولهای بکار رفته در این آزمایش دارای قطرهای $D=0.6\text{mm}, 1\text{mm}, 1.5\text{mm}, 2\text{mm}, 2.2\text{mm}$ می‌باشد. است.

پراب بکار رفته در این آزمایش از نوع سیم‌داغ SN می‌باشد.

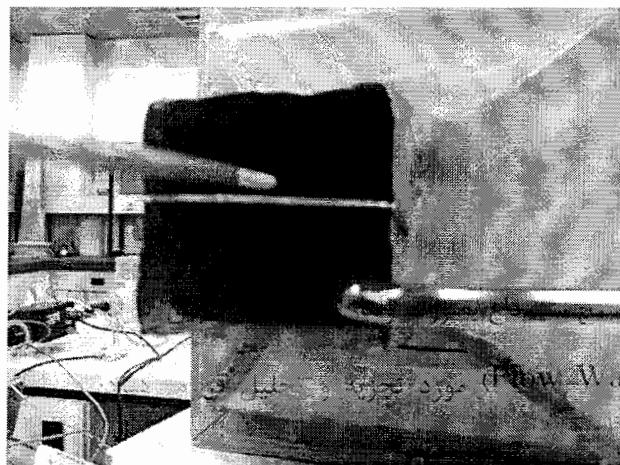
مفتول‌ها مطابق شکل (۱-۵) بر روی نازل خروجی توپل باد نصب شده است. توپل باد بکار رفته از نوع مدار باز دمنده، ذکر شده در قسمت قبل می‌باشد. مکانیزم انتقال دهنده مطابق شکل (۲-۴) ذکر شده در قسمت قبل می‌باشد. برای کالیبراسیون سرعت آنها، از لوله استاتیکی پیتوت استفاده می‌شود.



شکل (۱-۵) نصب مفتول بر روی توپل باد

خروجی دستگاه جریان سنج سیم‌داغ بصورت ولتاژ بوده که از طریق کارت DAQ به کامپیوتر ارسال شده و توسط نرم افزار (Flow Ware) مورد تجزیه و تحلیل قرار می‌گیرد. در این آزمایش ما نیاز به دو جریان سنج سیم‌داغ داریم:

پراب مطابق شکل (۲-۵) در مقابل مفتول و جریان قرار می‌گیرد.



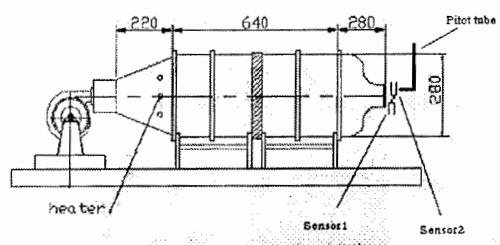
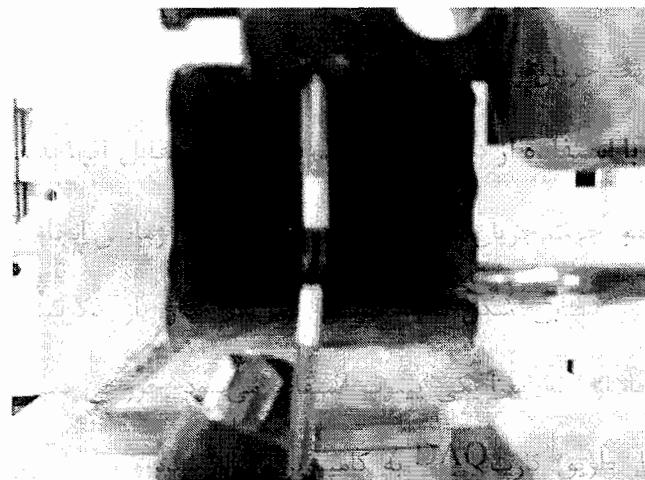
شکل (۲-۵) نحوه قرارگیری پраб در مقابل مفتول و جریان

سنسور را در جهت‌های مختلف X (پایین دست جریان) و Y (عمرد بر جهت جریان) با استفاده از مکانیزم انتقال‌دهنده پраб حرکت داده جریان‌ها را با استفاده از جریان سنج سیم‌داغ اندازه‌گیری می‌کنیم. در این آزمایشات نقطه $y=0$ مرکز مفتول برای ما مهم می‌باشد. بدین منظور در ابتدا توزیع سرعت را در جهت عمرد بر جهت جریان U رسم کرده و با استفاده از آن می‌توان مرکز مفتول را تشخیص داد (جایی که در جهت U کمترین سرعت را داریم)، بنابراین نیاز است که با دقیق ۱/۰ میلیمتر مکانیزم انتقال‌دهنده را حرکت داد.

با استفاده از نتایج بدست آمده از این آزمایش می‌توان کاهش سرعت در ناحیه دنباله را مشخص نمود. بدین ترتیب جهت جریان را تشخیص داد. هنگامیکه جریان از بالا دست به سمت پایین دست است،

سنسور بالادست مفتول قرار دارد و اندازه‌گیری سرعت بوسیله آن مشکلی نخواهد بود ولی هنگامیکه سنسور پایین دست مفتول قرارمی‌گیرد سنسور در ناحیه دنباله بوده و سرعت کمتری را نشان می‌دهد و بدین ترتیب می‌توان جهت جریان را اندازه‌گیری کرد.

۳-۱-۵- اندازه‌گیری با استفاده از دو سنسور فیلم‌داغ و اثر متقابل آنها به یکدیگر:
به منظور بررسی تشخیص جهت جریان با استفاده از دو سنسور این آزمایش انجام شده است.
در این آزمایش سنسور مطابق شکل(۳-۵) مقابله توپل باد مدار باز ذکرشده قرارمی‌دهیم و برای کالیبراسیون سرعت آنها، از لوله استاتیکی پیتوت استفاده می‌شود. خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ (Flow Ware DAQ) به کامپیوتر ارسال شده و توسط نرم افزار (DAQ Flow Ware) بصورت ولتاژ بوده که از طریق کارت DAQ به کامپیوتر ارسال شده و توسط نرم افزار (DAQ Flow Ware) مورد تجزیه و تحلیل قرارمی‌گیرد. در این آزمایش ما نیاز به دو جریان‌سنج سیم‌داغ داریم:



شکل(۳-۵) دو سنسور مقابله توپل باد

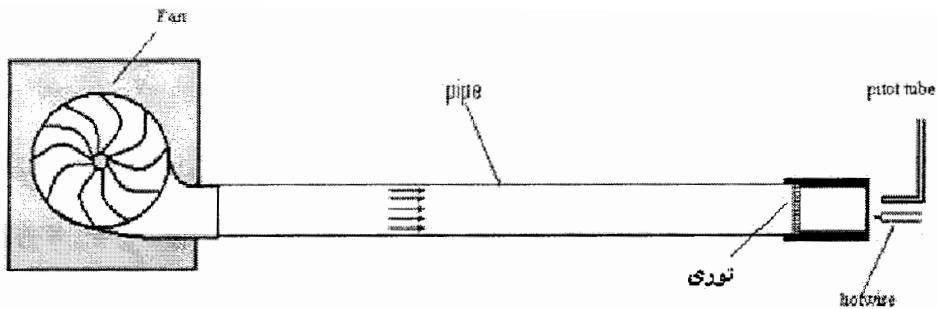
مطابق شکل (۳-۵) دو سنسور را به صورت عمود در راستای جریان قرار می‌دهیم شاخکهای سنسور جلویی (پایین دست) رو به بالا و شاخکهای سنسور پشتی (بالا دست) رو به پایین و نزدیک سنسور جلویی می‌باشد. بطوريکه دو سنسور در راستای یکدیگر در جریان قرار گیرند. در این آزمایش سنسور اول ثابت و سنسور دوم را نسبت به اول در جهت‌های مختلف، X (جهت پایین دست جریان) و Y (عمود بر جریان و در راستای پرتاب) با استفاده از مکانیزم انتقال‌دهنده دقیق، حرکت داده و جریان‌ها را با استفاده از جریان‌سنج سیم‌داغ، بوسیله سنسور دوم اندازه‌گیری نموده و در نهایت از طریق کارت DAQ به کامپیوتر ارسال و با استفاده از نرم افزار مورد تجزیه و تحلیل قرار می‌گیرد. همچنین این آزمایش را در دو موضوع طبقه‌بندی می‌کنیم: لازم به ذکر است در این آزمایشها نقطه $y=0$ جایی که مرکز دو سنسور با یکدیگر برابرند مهم می‌باشد. بدین منظور در ابتدا توزیع سرعت را در جهت عمود بر جهت جریان Y رسم کرده و با استفاده از آن می‌توان مرکز سنسور را تشخیص داد (جایی که در جهت Y کمترین سرعت را داریم)، بنابراین نیاز است که با دقت ۱٪ میلیمتر مکانیزم انتقال‌دهنده را حرکت داد.

۳-۱-۵- کاهش غیر یکنواختی جریان‌ها با استفاده از توری با مشاهی مختلف:

برای بررسی و تحقیق و انجام آزمایشها، باید بستر آزمایش را آماده کنیم: این بستر شامل فن و تونل بادی است که باید جریانی با اغتشاشهای کم فراهم کنیم: اندازه اغتشاشهای جریان‌ها تاثیر مهمی بر روی نقطه گذرا در روی مدل‌ها دارد. همچنین برای بررسی پدیده‌های فیزیکی از قبیل لایه‌های مرزی آرام، گذرا: پدیده ناپایداری لایه‌های مرزی و ارتباط آن با مشخصات آیرودینامیکی جسم، نیاز به استفاده از تونل باد با اغتشاشهای کم است. برای این کار آزمایشی را برای بدست‌آوردن محفظه آرامش مورد نظر انجام دادیم: محفظه آرامش مکانی است که در آن سرعت جریان‌ها به حداقل رسیده و با استفاده از لانه‌زبوری و توریها انحراف و شدت اغتشاش جریان‌ها کاهش می‌یابد. محفظه آرامش جریان خروجی را از فن دریافت و

شدت اغتشاشهای آنرا کم نموده، سپس تحویل نازل و مقطع آزمون می‌دهد. طول محفظه آرامش حدود ۱/۵ تا ۲ برابر پهنه‌ای آن می‌باشد. شبکه لانه‌زنبوری از ورقه‌ای بسیار نازک با مقطع شش ضلعی تشکیل شده‌است. شبکه لانه‌زنبوری جریان را به حالت یک بعدی در آورده و اغتشاشهای جانبی Lateral turbulence را در جریان کاهش‌می‌دهد. در ضمن لانه‌زنبوریها اغتشاشهای هوا (ناشی از wake دیواره سلول) را افزایش‌می‌دهد که در این صورت مکان لانه‌زنبوریها در محفظه آرامش باید طوری باشد که این اغتشاشها قبل از ورود به نازل کم شود. پهنه‌ای متوسط حفره لانه‌زنبوری معمولاً ۱ تا ۲٪ طول محفظه آرامش می‌باشد و طول آنها برابر ۵ تا ۱۰ برابر پهنه‌ای سوراخ لانه‌زنبوری می‌باشد. توریها معمولاً گردابه‌های بزرگ را به گردابه‌های کوچکتر خرد نموده که در نهایت سبب محو شدن آنها می‌گردد. توری‌ها اغتشاشهای محوری Axial turbulence را در جریان کاهش‌می‌دهد. معمولاً "نوع توریها را با اندازه mesh آن مشخص می‌گردد. (تعداد منافذ در هر اینچ) توریها را معمولاً" پس از لانه‌زنبوری قرار می‌دهند. در این قسمت در مورد اثر توری بر کاهش شدت اغتشاشها، کاهش لایه‌مرزی بحث و بررسی می‌شود. همچنین مکان مناسب قرارگیری سنسور نسبت به توری نیز مشخص می‌شود.

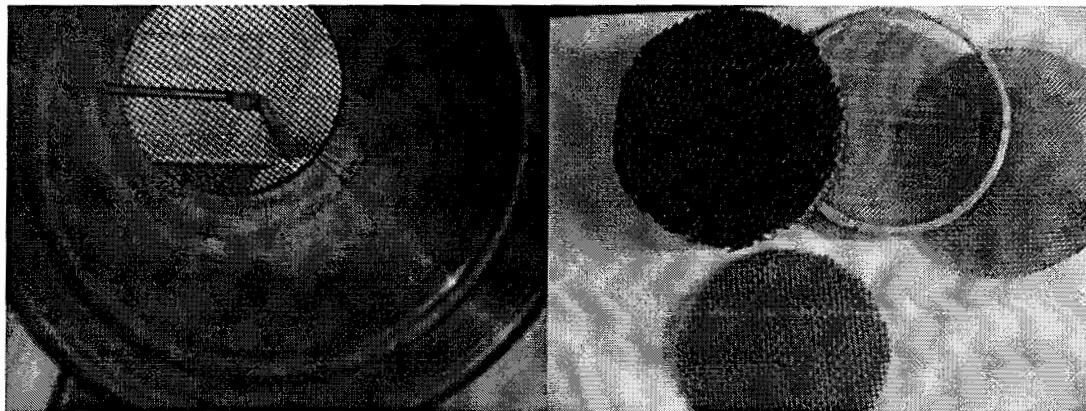
برای انجام آزمایشها مطابق شکل (۴-۵) بستر آزمایش را ایجاد نموده‌ایم. این بستر شامل فن سانتریفیوژ و تونل‌باد کوچک مدار باز که به فن متصل شده است. با استفاده از یک کنترل دور موتور، سرعت جریان‌ها در بستر آزمایش کنترل می‌شود و یک لوله به قطر داخلی ۱۰۰ میلیمتر؛ لوله طوری طراحی شده است که در داخل آن می‌توان توری با مشهای مختلف ولانه‌زنبوری نصب نمود. توزیع سرعت جریان‌ها و اغتشاشهای آن در داخل لوله را با استفاده از دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ (FlowField) اندازه‌گیری می‌شود.



شکل (۴-۵) بستر آزمایش توری

پراب مورد استفاده در دستگاه جریان سنج سیم داغ از نوع لایه مرزی یک بعدی است، که سنسور آن از جنس تنگستن است. این پраб به همراه دستگاه جریان سنج سیم داغ قبل از انجام آزمایش با استفاده از یک جریان هوای مشخص و لوله استاتیکی پیتوت کالیبره می شود. با استفاده از مکانیزم انتقال دهنده، پраб را در نقاط مختلف قرار داده و جریان هوای اندازه گیری می کنیم. با اندازه گیری جریان هوای توزیع سرعت و شدت اغتشاشهای آن تعیین می شود. داده های خروجی دستگاه جریان سنج سیم داغ با استفاده از کارت DAQ به رایانه ارسال و با استفاده از نرم افزار (Flow Ware) داده ها تبدیل به سرعت و شدت اغتشاشهای جریان هوای می شود.

آزمایشها در سرعتهای 10 m/s و 20 m/s و 30 m/s انجام می شود. همچنین در این آزمایشها توریها با مشهایی با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ مورد استفاده قرار می گیرد (نسبت سطح باز به سطح کل).



شکل (۵-۵) توریها با مشهای مختلف بکاررفته در آزمایش

همانطور که بیان شد هدف از این مقاله کاهش شدت اغتشاشها و ضخامت لایه مرزی در تونل باد می‌باشد.

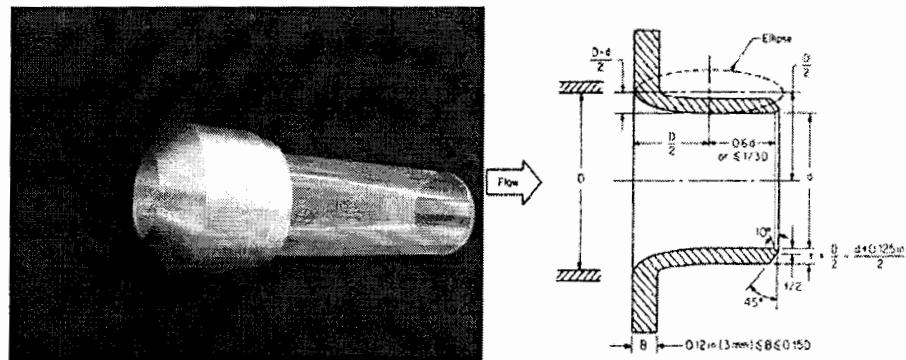
به این علت که اگر جریان مغشوش باشد نمی‌توان جریان معکوس پشت مفتول را اندازه‌گیری کرد و جریان مغشوش، اندازه‌گیری جریان پشت دنباله مفتول و یا صفحه نازک را با مشکل مواجه می‌کند. همچنین این آزمایش را برای اینکه در دبی سنجها جریان‌ها یکنواخت باشد که بتوانیم دبی را اندازه‌گیری کنیم نیز انجام دادیم.

به همین خاطر آزمایش را در شرایط مختلف نظیر وجود و عدم وجود توری در فواصل مشخص انجام داده و در سرعتهای مختلف توزیع سرعت و شدت اغتشاشهای جریان‌ها مورد بحث و بررسی قرار خواهد گرفت.

۱-۴-۵- اندازه‌گیری در داخل نازل:

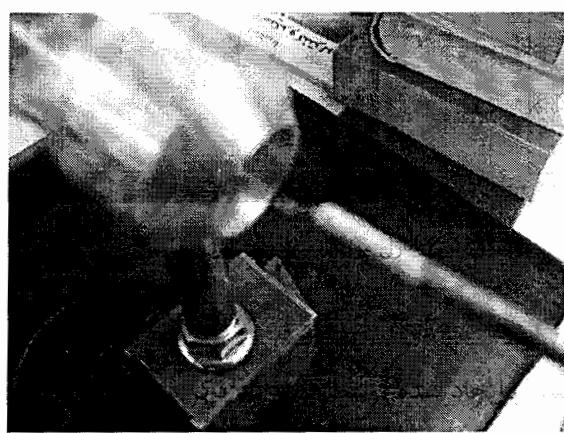
به منظور بررسی توزیع سرعت در داخل نازل این آزمایش انجام شده است. با توجه به اینکه جریان سنج سیم‌داغ سرعت لحظه‌ای را در مکان مشخصی اندازه‌گیری می‌کند، در صورتیکه توزیع سرعت یکنواخت باشد با حاصلضرب سرعت لحظه‌ای در سطح مقطع در آن مکان دبی

جريان بدبست می‌آید. بدین منظور سعی بر آن شده است که با استفاده از نازل توزیع سرعت جریان‌ها را یکنواخت کنیم؛ به همین علت علاوه بر توری سعی بر آن شده است که با استفاده از نازل توزیع سرعت را تا حد مطلوب یکنواخت نمود. بدین منظور نازلی طبق استاندارد ASME طراحی و مطابق شکل (۶-۵) ساخته شد.



شکل (۶-۵) نازل مورد استفاده در این آزمایش

نازل فوق را در مسیر جریان سیال ایجاد شده توسط تونل باد ذکر شده در قسمتهای قبل قرار می‌دهیم: شکل (۷-۵) نحوه نصب نازل را در مقابل تونل باد نشان می‌دهد. مکانیزم انتقال دهنده مطابق شکل (۲-۴) می‌باشد و برای کالیبراسیون سرعت آنها، از لوله استاتیکی پیتوت استفاده می‌شود.

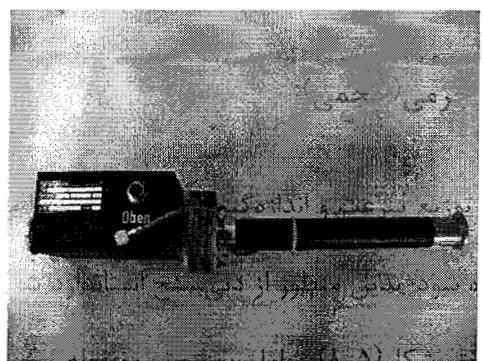


شکل (۷-۵) نحوه نصب نازل را در مقابل تونل باد

سنسور را در جهت Y (عمود بر جهت جریان) در داخل نازل با استفاده از مکانیزم انتقال دهنده، پراب حرکت داده و در راستای Y داخل نازل را با استفاده از جریان سنج سیم داغ اندازه‌گیری می‌کنیم.

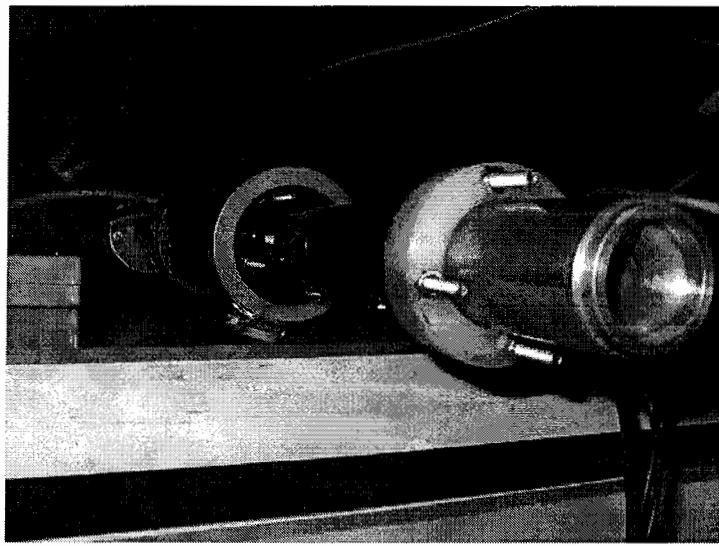
۱-۵-۵- اندازه‌گیری دبی جرمی (حجمی):

به منظور تایید کردن نتایج توزیع سرعت و اندازه‌گیری دبی جریان هوا بهتر است که دبی جریان هوا با استفاده از دبی‌سنج کالیبره شود. بدین منظور از دبی‌سنج استاندارد شرکت (Sensycon) استفاده می‌شود. این دبی‌سنج مطابق شکل(۸-۵) شامل سنسور، محفظه سنسور، لوله و مدار الکترونیکی می‌باشد. در این حالت مطابق شکل(۹-۵) دبی‌سنج را با اسپیرومتر و یا دبی‌سنج فوق شرکت(Sensycon) بصورت سری قرارداده و کالیبراسیون انجام می‌گیرد.



شکل(۸-۵) دبی‌سنج

با توجه به خروجی دستگاه فوق که بصورت ولتاژ بوده و بر مبنای دبی جرمی می‌باشد می‌توان دستگاه دبی‌سنج را کالیبره نمود



شکل(۹-۵) دبی سنج را با اسپیرومتر بصورت سری

و همچنین توزیع سرعت را نیز تایید نماییم و یا به عبارت دیگر دبی حجمی(جرمی) را بطور دقیق کالیبره نمود.

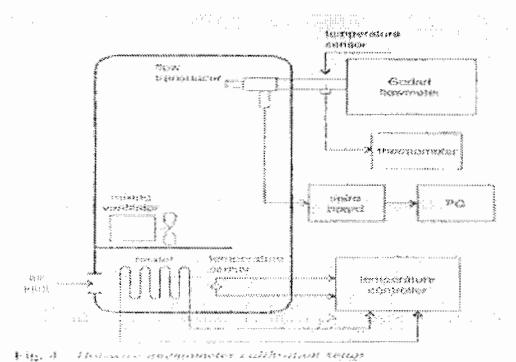
۵-۶-کالیبره نمودن اسپیرومتر:

به منظور کالیبره نمودن اسپیرومتر با توجه به اینکه دبی جریان دم و بازدم دارای دمای مختلفی است(دماهی دم دمای محیط میباشد و دمای بازدم دمای ۳۷ سانتیگراد دمای بدن است) بنابراین نیاز به دستگاه کالیبراتوری میباشد که با استفاده از آن بتوان اسپیرومتر را در دماهای مختلف کالیبره کرد.

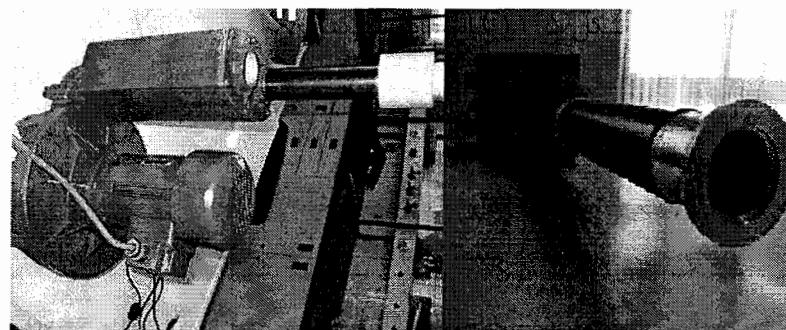
شکل(۱۰-۵) دستگاه کالیبراتور اسپیرومتر را نشان میدهد. این دستگاه کالیبراتور دارای ابعاد $120 \times 50 \times 50$ سانتیمتر میباشد. جریان هوا از قسمت پایین آن وارد مخزن شده و با استفاده از گرمکن دمای جریان هوا بطور کنترل شدهای گرم میشود. جریان هوا از قسمت فوقانی مخزن خارج شده و از آنجا وارد دبی سنج میشود و از طریق دبی سنج وارد اسپیرومتر از نوع سیم داغ میشود. با

استفاده از دبی سنج می‌توان دبی حجمی جریانها را اندازه‌گیری و در نتیجه اسپیرومتر را کالیبره نمود.
همچنین به علت افت زیادی که در مخزن، اسپیرومتر و دبی سنج که بطور سری به هم متصل هستند وجود دارد برای تامین جریان‌ها نمی‌توانیم از فن سانتریفیوژ استفاده کنیم؛ به همین علت ما از

فن‌فشار (Blower) مطابق شکل (11-5) استفاده می‌کنیم.



شکل (10-5) دستگاه کالیبراتور اسپیرومتر



شکل (11-5) فن‌فشار (Blower)

۵-۲-بررسی و تجزیه تحلیل آزمایشها

۵-۱-جریان پایین دست مفتول:

برای بررسی اثر مفتول در پایین دست جریان هوا و به منظور مشخص نمودن ناحیه دنباله و جدایش و گردابه های ایجاد شده آزمایش های زیر انجام شده است. ناحیه دنباله هرچه قدر بزرگتر و دارای شدت اغتشاش های کمتر باشد برای اندازه گیری جریان معکوس بهتر خواهد بود. همچنین اگر فرکانس شدت اغتشاشها معلوم باشد می توان در آن ناحیه کالیبراسیون جریان سنج سیم داغ را با روش گردابه های کارمن (Karman Vortex) انجام داد. بنابراین مفتول ها با قطرهای مختلف مورد استفاده در آزمایش طبق جدول زیر و سرعتها و اعداد رینولدز مشخص شده است.

جدول(۱-۵) اعداد رینولدز مورد استفاده در آزمایش

$D(\text{mm})$	0.6	1	1.5	2	2.2
$U(\text{m/s})$					
5	200	333	500	666	733
10	400	666	1000	1333	1466
15	600	1000	1500	2000	2200
20	800	1333	2000	2666	2933

با توجه به مرجع (Sumer 1997) در جریان پایین دست مفتول، دنباله ایجاد می شود و این دنباله سرعت جریان هوا به مقدار قابل توجهی کمتر از سرعت جریان آزاد می باشد. به منظور بررسی جریان پایین دست مفتول سرعت لحظه ای جریان با استفاده از جریان سنج سیم داغ اندازه گیری شده و با متوسط گیری سرعت لحظه ای می توان سرعت متوسط جریان و با مشخص نمودن اختلاف سرعت لحظه ای از سرعت متوسط می توان شدت اغتشاشات جریان هوا را اندازه گیری نمود. همچنین با استفاده از تبدیلات فوریه از سرعت لحظه ای فرکانس گردابه های جریان مشخص می شود.

۱-۱-۲-۵- سرعت متوسط:

شکل (۱۲-۵) سرعت متوسط جریان هوا پایین دست مفتول به قطر $D=1 \text{ mm}$ در سرعت $U=5 \text{ m/s}$ را نشان می دهد. محور افقی در جهت عمود بر جریان هوا می باشد که با استفاده از قطر مفتول بی بعد شده است.

همانطورکه در شکل نشان داده شده است در نقاط نزدیک به مفتول ناحیه دنباله بزرگتر و با افزایش فاصله از مفتول این ناحیه کوچکتر می شود.

همانطورکه در شکل(۱۲-۵) نشان داده شده در نزدیکی مفتول $1/X/D = 1$ در ناحیه دنباله سرعت به میزان

$90/X/D = 0.4$ کاهش می یابد و با افزایش $90/X/D = 0.9$ این کاهش

به مقدار $0.9/X/D = 0.1$ می رسد.

همانطورکه در شکل نشان داده شده است، در نزدیکی مفتول تغییرات سرعت با افزایش پایین دست شدید

می باشد. بطوریکه در $1/X/D = 0.4/U$ و در پایین دست $2/X/D = 0.76/U$ این مقدار به

افزایش یافته است. هنگامیکه $2/X/D = 0.2/U$ در ناحیه دنباله کمتر می شود.

همچنین شکل فوق نشان می دهد که سرعت متوسط جریان در $1/X/D = 1$ به اندازه 11% در نزدیکی دنباله

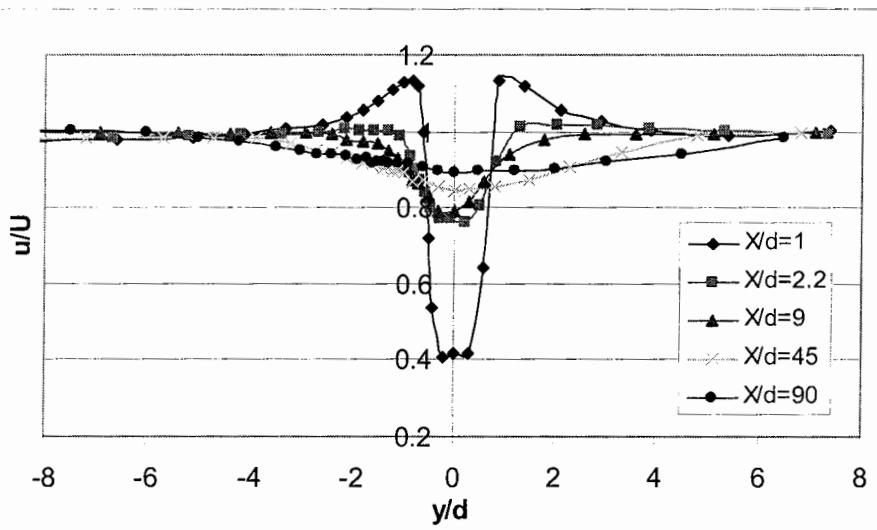
افزایش یافته است و یا به عبارت دیگر جریان هوا بیشتر از جریان آزاد می باشد. این مساله را می توان با در

نظر گرفتن حجم کنترل در اطراف مفتول و نوشتن قانون پیوستگی توجیه نمود. با توجه به شکل می توان

تشخیص داد که برای کالیبراسیون جریان سنج سیم داغ از روش گردابه های کارمن (Karman Vortex

(رجوع شود به فصل ۴) نمی توان پر اب را در نزدیکی $1/X/D = 1$ قرار دارد زیرا در آن نقطه افزایش سرعت

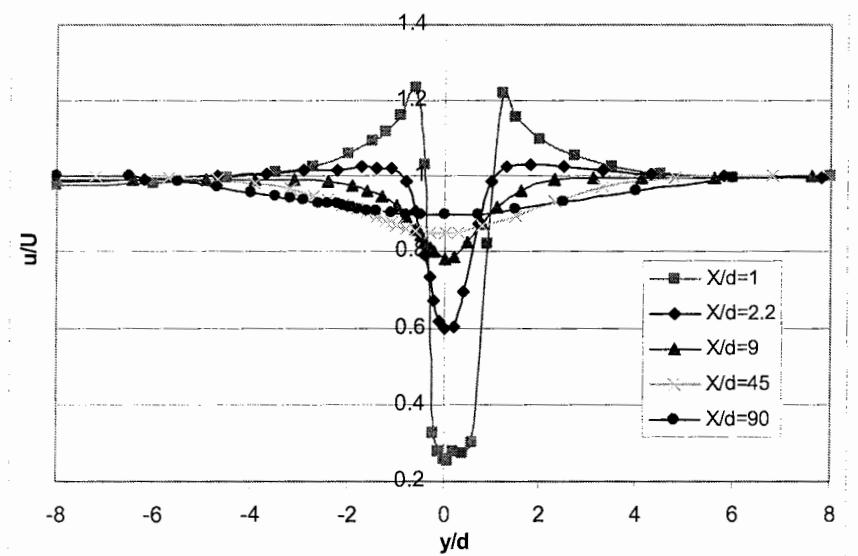
$2/X/D = 0.2$ وجود دارد و باید در فاصله بیشتر از $2/X/D = 0.2$ قرار دهیم.



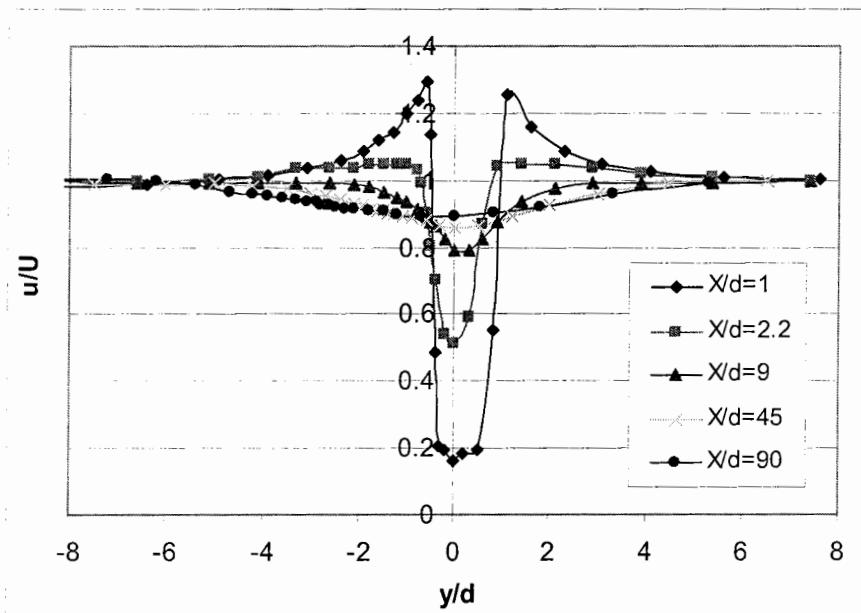
شکل(۱۲-۵) توزیع سرعت متوسط جریان هوا پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$

شکلهای (۱۳-۵) و (۱۴-۵) و (۱۵-۵) سرعت متوسط جریان هوا را پایین دست مفتول با قطر 1mm به ترتیب در سرعتهای $U=10\text{ m/s}$ و $U=15\text{ m/s}$ و $U=20\text{ m/s}$ نشان می دهد. همانطور که در این شکلهای نشان داده شده است جریان پایین دست مفتول مشابه شکل (۱۲-۵) می باشد. همانطور که شکلها نشان می دهد جریان پایین دست مفتول دارای ناحیه دنباله و (over flow) می باشد.

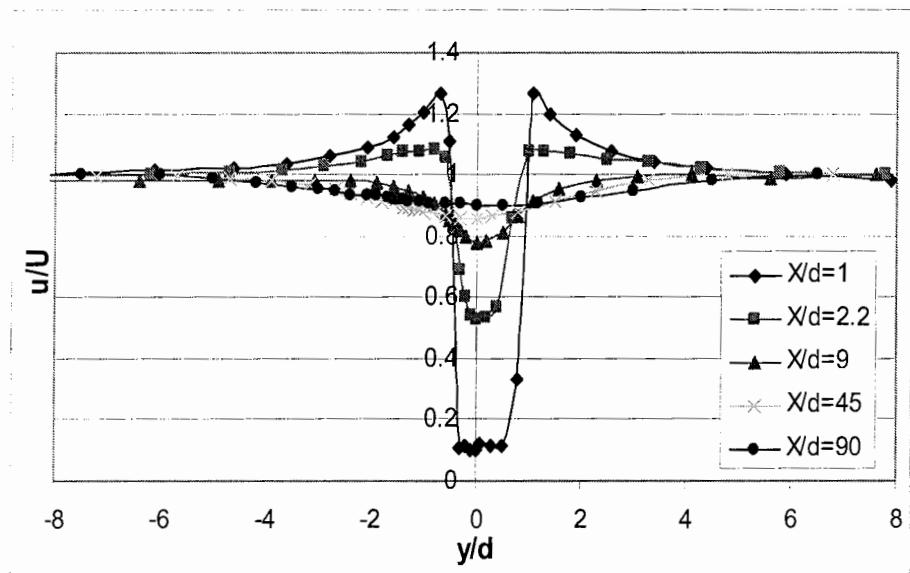
مقدار سرعت $\frac{u}{U}$ در ناحیه دنباله با افزایش سرعت جریان آزاد U کاهش می یابد و همچنین مقدار over flow نیز با افزایش سرعت جریان آزاد U افزایش می یابد.



شکل(۱۳-۵) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین‌دست مفتول به قطر $D=1\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



شکل(۱۴-۵) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین‌دست مفتول به قطر $D=1\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$

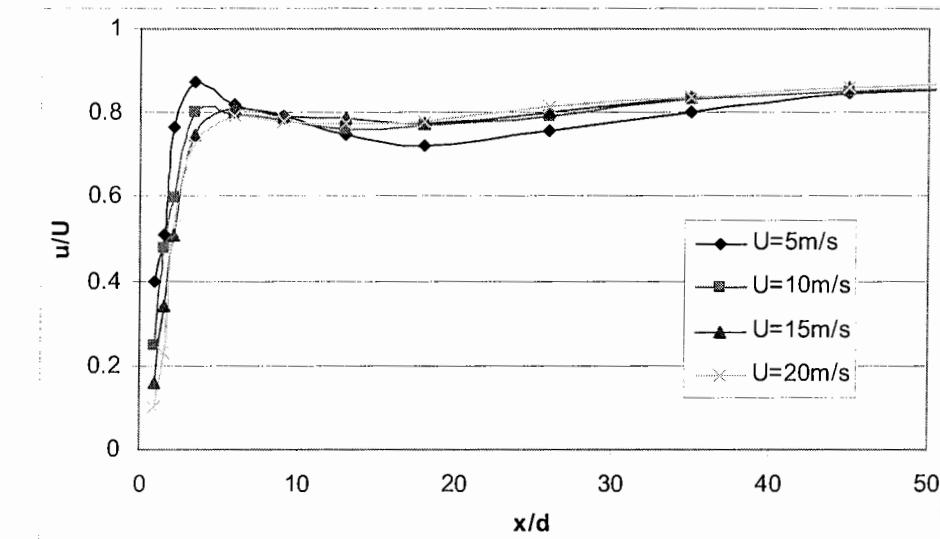


شکل(۱۵-۵) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $U=20\text{m/s}$ در سرعت $D=1\text{mm}$

به منظور بررسی بهتر در ناحیه دنباله شکل(۱۶-۵) کمترین سرعت در ناحیه دنباله را بر حسب X/D

نشان داده شده است. تغییرات سرعت در ناحیه دنباله نزدیک مفتول بسیار شدید بوده ، بطوریکه این

تغییرات در حد فاصل خط $1.5 < X/D < 3.5$ در ناحیه دنباله $\frac{u}{U}$ از $4/0$ به $8/0$ می‌رسد.



شکل(۱۶-۵) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{ mm}$

بنابراین برای استفاده از ناحیه دنباله برای تشخیص جریان معکوس بهتر است که سنسورها در حد فاصل

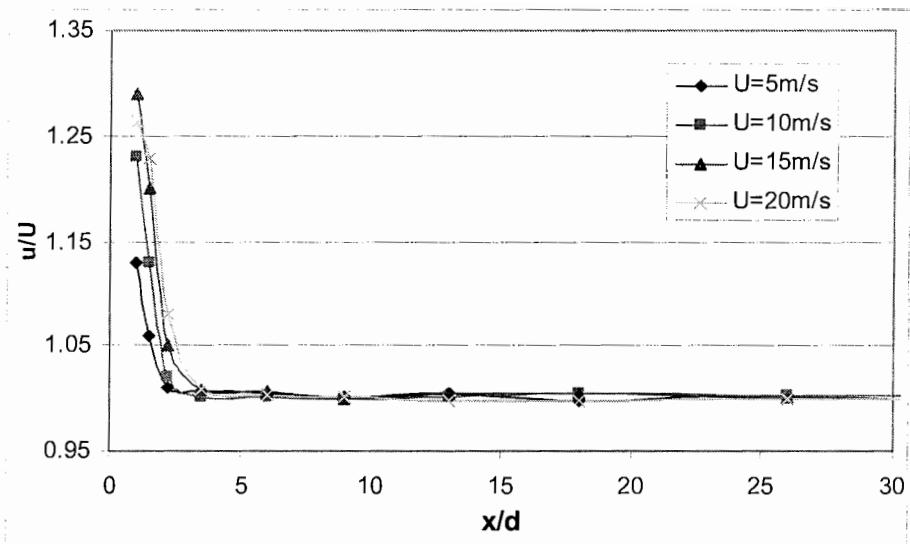
کمتر از $\frac{X}{D} < 3$ قرار گیرند تا تشخیص جهت جریان به راحتی انجام گیرد.

در شکل فوق همچنین نشان می‌دهد که سرعت $\frac{u}{U} < 13.3$ در ناحیه $\frac{X}{D} < 3.5$ ، مقداری کاهش می‌یابد

که علت آن دقیق معلوم نیست که موضوع مناسبی برای برای تحقیق می‌باشد.

همچنین تحدب موجود در منحنی با افزایش سرعت کاهش یافته است.

شکل(۱۷-۵) مقدار سرعت (over flow) و نقاطی که دارای بیشترین سرعت هستند را بررسی می‌کند.

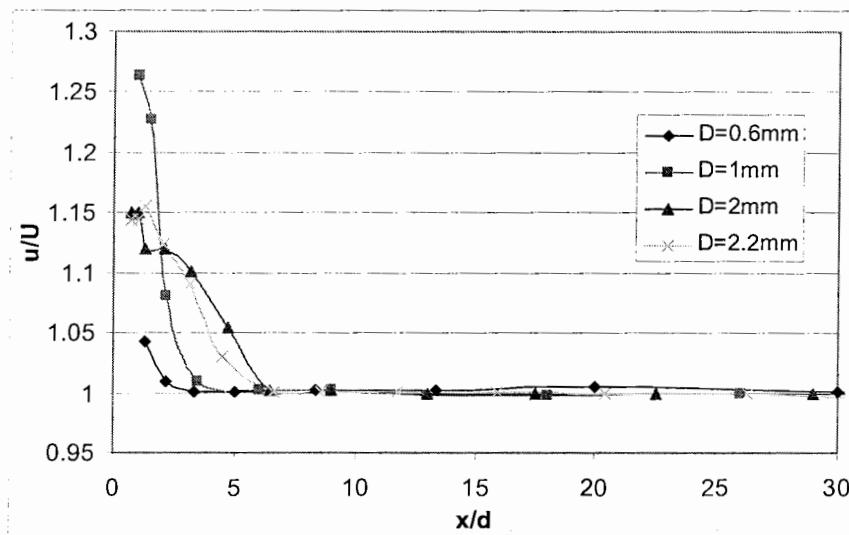


شکل(۱۷-۵) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{ mm}$ در سرعتهای مختلف

همانطورکه در شکل نشان داده شده است در $X/D < 3.5$ over flow ما دارای X/D هستیم و با افزایش در سرعتهای مختلف مشاهده نمیشود. بنابراین با توجه به منحنی فوق میتوان نتیجه گرفت برای کالیبراسیون از روش گردابههای کارمن (Karman Vortex) نباید سنسور را در قرار داد بنابراین سرعت اندازهگیری شده حدود ۲۰٪ بیشتر میباشد. با توجه به شکلهای فوق میتوان دریافت که مقدار over flow با افزایش سرعت افزایش مییابد. بطوریکه در $U=5\text{ m/s}$ برای $X/D < 3.5$ قرار داد بنابراین سرعت جریان آزاد میباشد و این مقدار برای سرعت مفتول $D=1\text{ mm}$ حدود مقدار over flow (۱۳٪) سرعت جریان آزاد میباشد و این مقدار برای سرعت $U=10\text{ m/s}$ حدود ۲۴٪ سرعت جریان آزاد و برای سرعت $U=15\text{ m/s}$ حدود ۳۰٪ سرعت جریان آزاد میباشد.

شکل‌های (۱) تا (۱۴) پیوست سرعت متوسط جریان‌ها را در اطراف مفتول به قطرهای $U=20 \text{ m/s}$, $U=15 \text{ m/s}$, $U=10 \text{ m/s}$ و $U=5 \text{ m/s}$ در سرعتهای $D=0.2, 0.25, 0.4, 0.5 \text{ mm}$ نشان می‌دهد. روند کلی داده‌ها در کلیه اشکال شبیه هم می‌باشد.

شکل (۱۸-۵) بیشترین سرعت (over flow) پایین‌دست مفتول را بر حسب X/D برای سرعت $U=20 \text{ m/s}$ و مفتولهای با قطرهای 0.2 , 0.25 , 0.4 و 0.5 mm نشان می‌دهد. همانطور که در شکل نشان داده شده است این over flow با افزایش قطر افزایش می‌یابد. این افزایش خیلی قابل توجه نمی‌باشد، هنگامیکه $D > 5 \text{ mm}$ باشد overflow تقریباً ناچیز می‌باشد. بنابراین برای کالیبراسیون جریان سنج سیداغ با استفاده از گردابه‌های کارمن (Karman Vortex) مقدار $D > 7$ باشد.



شکل (۱۸-۵) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین‌دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20 \text{ m/s}$

شکلهای (۱۵) تا (۱۷) پیوست مقدار جریان‌ها (over flow) را برای مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعتهای $U=20 \text{ m/s}$, $U=15 \text{ m/s}$, $U=10 \text{ m/s}$ و $U=5 \text{ m/s}$ نشان می‌دهد.

با توجه به شکلهای فوق تاثیر سرعت در مکانی که over flow ناچیز می باشد خیلی زیاد نمی باشد بنابراین با توجه به قطر مفتول هنگامیکه $X/D > 5$ باشد می توان پراب جریان سنج سیم داغ را برای کالیبراسیون با استفاده از گردابه های کارمن (Karman Vortex) بکار برد.

شکل (۱۹-۵) تغییرات کمترین سرعت در ناحیه دنباله پایین دست مفتول های ذکر شده که بر حسب جریان آزاد بی بعد شده است در سرعت $U = 15 \text{ m/s}$ نشان می دهد . در نزدیکی مفتول مقدار سرعت محلی

$\frac{u}{U}$ خیلی کم می باشد که این مقدار بستگی به قطر مفتول دارد که با افزایش قطر مفتول مقدار $\frac{u}{U}$ کمتر

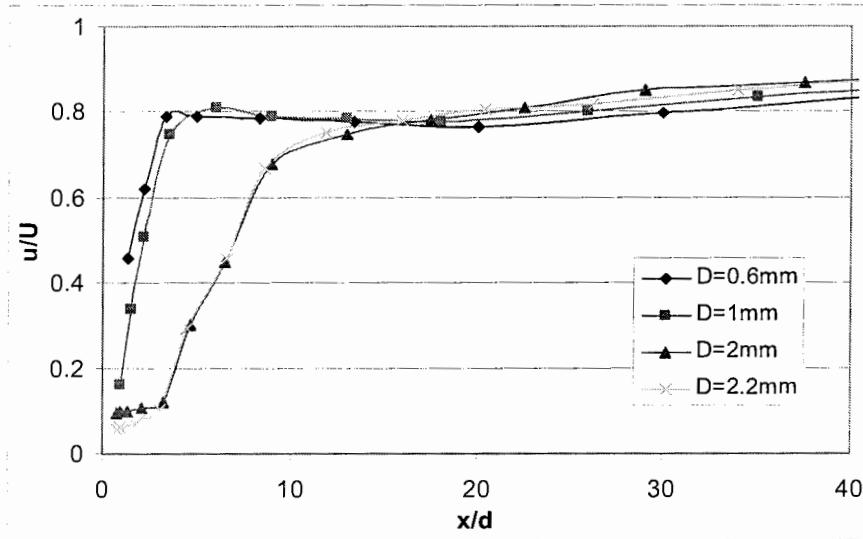
شده بطوریکه برای مفتول به قطر $D = 2 \text{ mm}$ حدود $\frac{u}{U} = 0.1$ می باشد. این در حالی است که برای قطر

$D = 6 \text{ mm}$ این مقدار $\frac{u}{U} = 0.45$ می باشد. با افزایش X/D سرعت $\frac{u}{U}$ سریعا با شب تندتری

افزایش می باید بنابراین برای اندازه گیری جریان معکوس بهتر است که از مفتولی با قطر بالاتر استفاده شود

و همچنین سنسور را در نزدیکی مفتول در $X/D < 4$ قرار دارد.

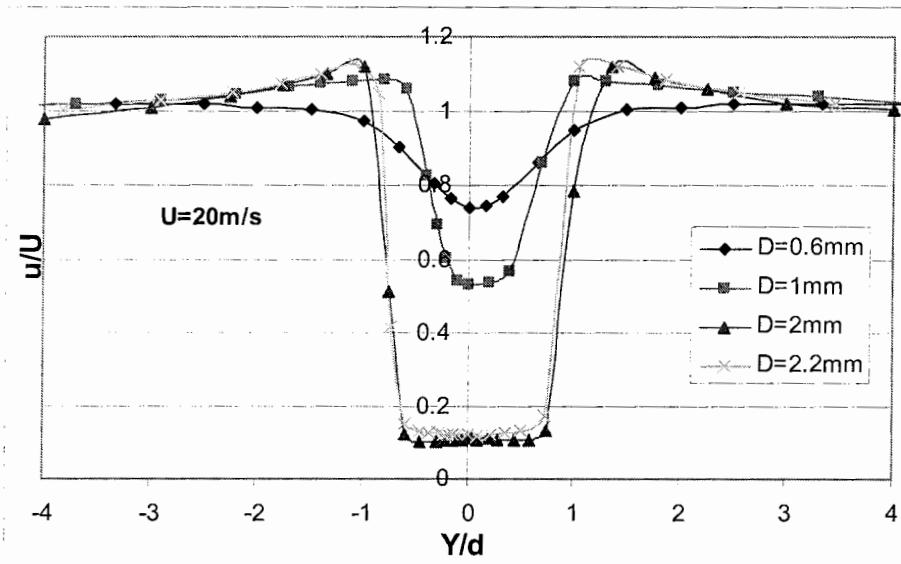
منحنی فوق نشان می دهد که همخوانی خوبی بین داده های مختلف برای قطرهای مختلف وجود دارد.



شکل(۱۹-۵) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=15\text{m/s}$

شکل(۱۸) و (۱۹) و (۲۰) پیوست کمترین سرعت در ناحیه دنباله در پایین دست مفتول برای قطرهای مختلف به ترتیب در سرعتهای $U=5\text{ m/s}$ و $U=10\text{ m/s}$ و $U=15\text{ m/s}$ و $U=20\text{ m/s}$ را نشان می‌دهد. با توجه به شکلهای فوق می‌توان دریافت که شیب افزایش کمترین سرعت محلی در ناحیه دنباله با افزایش D/X برای مفتولهای با قطر کمتر بیشتر می‌باشد. بطوری که برای سرعت $U=10\text{ m/s}$ برای مفتول به قطر $D=0.6\text{ mm}$ سرعت در ناحیه دنباله در فاصله $X/D = 5$ به مقدار $U = 0.18$ افزایش یافته این در حالی است که برای مفتول به قطر $D=2\text{ mm}$ در ناحیه $X/D = 20$ می‌باشد. همچنین در سرعتهای $U=15\text{ m/s}$ و $U=20\text{ m/s}$ این پدیده مشاهده می‌شود، بنابراین هر چه قطر بزرگتر باشد برای جریان معکوس مناسب خواهد بود. ولی برای افزایش قطر نیز ما دارای محدودیت هستیم چون افزایش قطر سبب انسداد جریان می‌شود.

شکل(۲۰-۵) تغییرات سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتول را در فاصله $X/D = 2$ در سرعت $U = 20 \text{ m/s}$ برای مفتولهای با قطرهای ذکر شده را نشان می‌دهد. همانگونه که در شکل نشان داده شد، ناحیه دنباله با افزایش قطر مفتول افزایش می‌یابد و همچنین سرعت محلی در ناحیه دنباله نیز با افزایش قطر کاهش می‌یابد.



شکل(۲۰-۵) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ در فاصله 2 پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در $U = 20 \text{ m/s}$ سرعت

شکلهای (۲۱) تا (۳۵) پیوست سرعت پایین دست مفتول را بر حسب $\frac{Y}{D}$ در 1 و $\frac{X}{D} = 1.3$ و $\frac{Y}{D} = 1.3$ در 1 و $\frac{X}{D} = 2$ و $\frac{Y}{D} = 2$ و $\frac{X}{D} = 3.3$ سرعتهای $U = 20 \text{ m/s}$ و $U = 15 \text{ m/s}$ و $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 5 \text{ m/s}$ را نشان می‌دهد. شکلهای فوق نیز مشابه شکل (۹-۵) پدیده فیزیکی فوق بیان می‌کند.

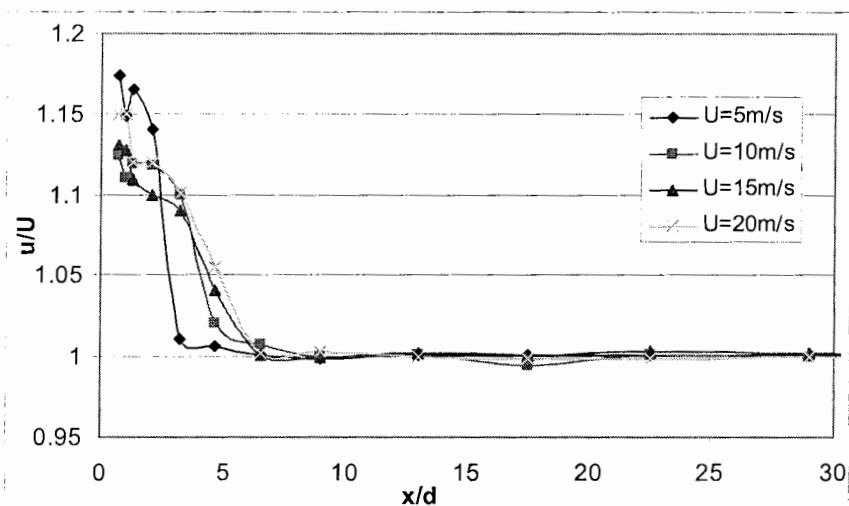
در 1 با افزایش سرعت از $U = 20 \text{ m/s}$ به $U = 15 \text{ m/s}$ این ناحیه آنچنان تغییری ندارد.

با توجه به شکلهای فوق می‌توان دریافت که در فاصله $1/3$ سرعت $\frac{X}{D}$ در ناحیه دنباله برای مفتولهای با قطر کمتر، بیشتر می‌باشد.

لازم به ذکر است گرچه منحنی‌های فوق بر مبنای $\frac{Y}{D}$ و $\frac{X}{D}$ بی بعد شده‌اند ولی دارای اعداد رینولدز $Re=1466$ عدد رینولدز برای قطر $D=2.2\text{ mm}$ ، برابر $U=10 \text{ m/s}$ مختلف می‌باشند بطوریکه برای سرعت $U=400$ و برای قطر $D=0.6\text{ mm}$ می‌باشد.

با توجه به شکلهای قبل مفتول با قطر $D=2\text{ mm}$ برای اندازه‌گیری جریان معکوس به علت دنباله قوی آن مناسب می‌باشد.

شکل (۲۱-۵) مقدار بیشترین سرعت (over flow) را در پایین دست مفتول برای قطر $D=2\text{ mm}$ به ترتیب برای سرعتهای $U=5 \text{ m/s}$ و $U=10 \text{ m/s}$ و $U=15 \text{ m/s}$ و $U=20 \text{ m/s}$ نشان می‌دهد.



شکل (۲۱-۵) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{ mm}$ در سرعتهای مختلف

شکلهای (۳۶) تا (۳۸) پیوست مقدار بیشترین سرعت (over flow) را در پایین دست مفتولها با قطرهای مختلف در سرعتهای ذکر شده را نشان می‌دهد.

هنگامیکه قطر مفتول $D=6\text{ mm}$ می‌باشد over flow تقریباً در یک $X/D = 0.6$ ثابت به پایان می‌رسد،

سرعت و فواصل X/D تاثیری بر مقدار over flow ندارد.

در مفتول با قطر $D=2\text{ mm}$ نیز چنین چیزی مشاهده می‌شود ولی وقتی $D=2\text{ mm}$ می‌باشد مقدار

over flow و فاصله آن از مفتول X/D بستگی به سرعت داشته که با افزایش سرعت مقدار

over flow در فاصله X/D های بالاتر از مفتول از بین می‌رود. بنابراین هنگام استفاده از مفتول به قطر

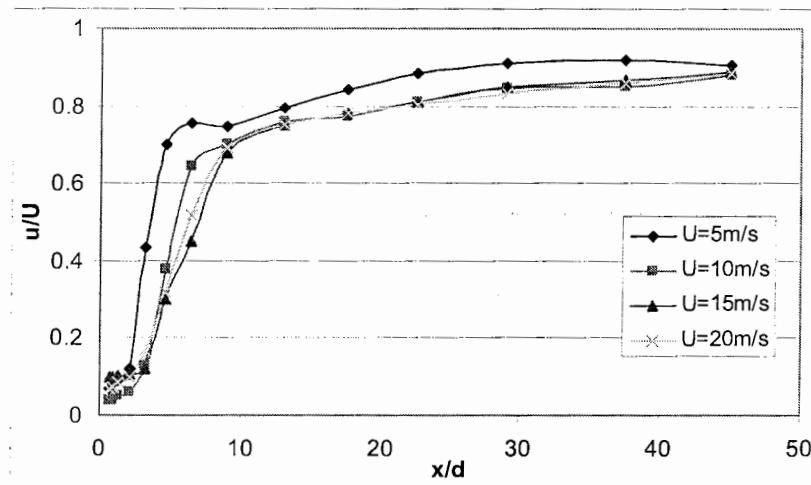
(Karman Vortex) به بالا برای کالیبراسیون جریان سنج سیم‌داغ به روش گردابه‌های کارمن $D=2\text{ mm}$

نیاز است که $X/D > 8$ انتخاب نماییم تا اینکه over flow در آن ناحیه اتفاق نیافتد و همچنین

افزایش سرعت برای کالیبراسیون نداشته باشیم.

شکلهای (۲۲-۵) مقدار کمترین سرعت در ناحیه دنباله پایین دست مفتول با قطر $D=2\text{ mm}$ به ترتیب در

$U=5\text{ m/s}$ و $U=10\text{ m/s}$ و $U=15\text{ m/s}$ و $U=20\text{ m/s}$ نشان می‌دهد.



شکل (۲۲-۵) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{ mm}$ در سرعتهای مختلف

شکل‌های (۳۹) تا (۴۱) مقدار کمترین سرعت در ناحیه دنباله پایین‌دست مفتول با قطرهای ذکر شده به

$$\text{ترتیب در } ۴ \text{ سرعت } U=۵ \text{ m/s} \text{ و } U=۱۰ \text{ m/s} \text{ و } U=۱۵ \text{ m/s} \text{ و } U=۲۰ \text{ m/s} \text{ نشان می‌دهد.}$$

هنگامیکه قطر مفتول $D=۲ \text{ mm}$ می‌باشد در نزدیکی مفتول مقدار سرعت محلی $\frac{u}{U}$ خیلی کم است،

بطوریکه در شکلها مشاهده می‌کنید این مقدار در نزدیکی مفتولها با افزایش قطر کم می‌شود بطوریکه

مفتول به قطر $D=۲ \text{ mm}$ در سرعت $U=۱۰ \text{ m/s}$ می‌باشد در حالی که برای مفتول با قطر

$D=۰/۶ \text{ mm}$ این مقدار حدود $\frac{u}{U}=۰/۴$ می‌باشد با افزایش X/D مقدار $\frac{u}{U}$ سریعاً با شبیه تندی افزایش

می‌یابد، بنابراین برای اندازه‌گیری جریان معکوس بهتر است از مفتولی با قطر بالاتر استفاده شود.

همچنین سنسور را در نزدیکی مفتول قرار می‌دهیم: فاصله آن از مفتول تقریباً بستگی به قطر مفتول و

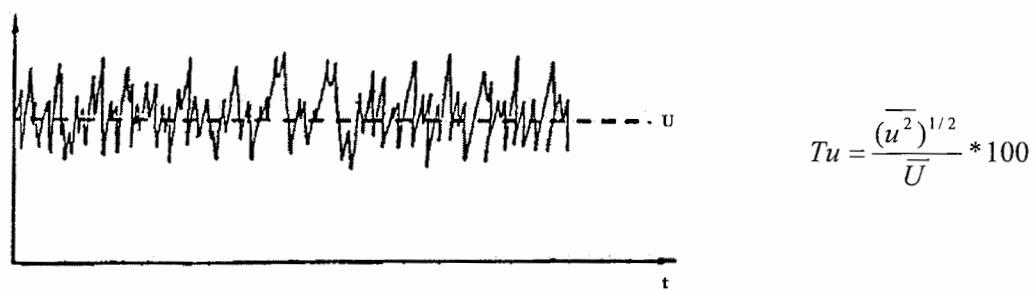
سرعت جریان‌ها دارد. بطور مثال برای مفتول به قطر $D=۰/۶ \text{ mm}$ باید $X/D < ۱/۳۳$ باشد که برای

سرعتهای مختلف این فاصله صادق است. ولی برای مفتول به قطر $D=۲ \text{ mm}$ این فاصله تا $۶ < X/D <$

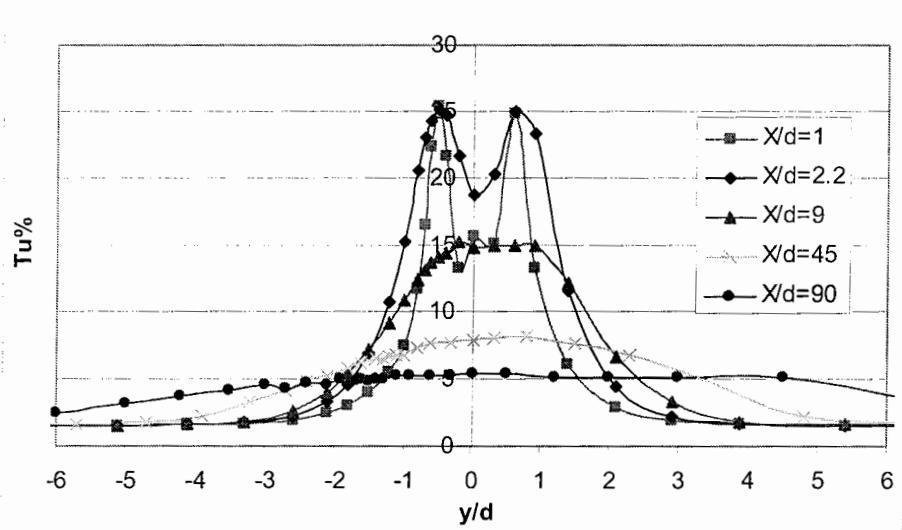
می‌تواند باشد.

۵-۱-۲-شدت اغتشاشها:

با توجه به مرجع (H.H.Bruun) در صورتیکه شدت اغتشاشهای جریان‌هوا بالا باشد اندازه‌گیری جریان معکوس با استفاده از روش دو سنسور فیلم‌داغ امکان پذیر نمی‌باشد و دارای مشکلاتی است. در صورتیکه شدت اغتشاشها بیشتر از $Tu > 10\%$ باشد در اندازه‌گیری سرعت جریان‌هوا خطأ خواهیم داشت. همچنین اگر فرکانس این اغتشاشها نیز بالا باشد نیاز است که دستگاه جریان‌سنجد سیم‌داغ در فرکانس‌های بالا کار کند که خود دارای مشکلاتی می‌باشد. به همین علت در اغتشاشها در پایین‌دست مفتول مورد بررسی قرار می‌گیرد. شدت اغتشاشها $Tu\%$ می‌باشد که مقدار انحراف معیار سرعت لحظه‌ای از سرعت متوسط بوده که با توجه به سرعت جریان آزاد بی‌بعد کرده‌ایم و بصورت درصد بیان می‌شود.



شکل (۲۳-۵) توزیع شدت اغتشاشهای پایین‌دست مفتولی به قطر $D=1\text{ mm}$ در سرعت $U=5\text{ m/s}$ نشان می‌دهد. محور X ‌ها در شکل، فاصل از مرکز مفتول در جهت عمود بر جریان‌هوا می‌باشد که با استفاده از قطر مفتول آن را بی‌بعد کرده‌ایم. محور U ‌ها همان درصد اغتشاشها $Tu\%$ می‌باشد.



شکل(۲۳-۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{ mm}$ در سرعت $U=5\text{ m/s}$

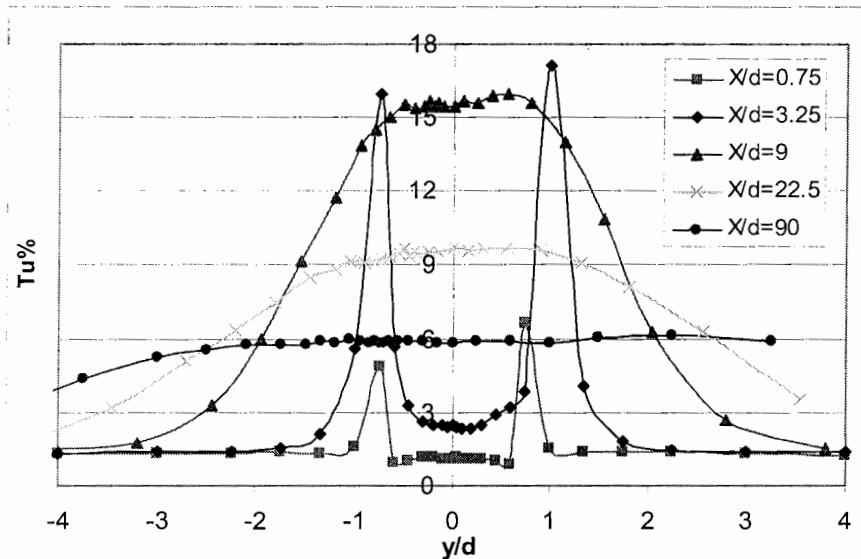
در شکل(۲۳-۵) تغییرات این شدت اغتشاشها را در پایین دست مفتول در فاصله های $X/D = 1$ ، $X/D = 2.2$ و $X/D = 9$ نشان می دهد. در فاصله ۱ $X/D = 45$ و $X/D = 90$ یعنی در نزدیکی مفتول شدت اغتشاشها بالا بوده و حدود ۲۵٪ می باشد. لازم به ذکر است اغتشاشها در این ناحیه دارای دو نقطه ماکزیمم و این نقاط در فاصله $y/D < 0.6$ می باشد و تقریبا همان نقاطی است که ما دارای over flow هستیم و هنگامیکه $y/D = 0$ می شود این مقدار از ۲۵٪ به ۱۸٪ کاهش می یابد. با افزایش پایین دست این مقدار در دنباله از بین رفته و شدت اغتشاشها بصورت یک تک قله در می آید و مقدار آن نیز کاهش می یابد.

هنگامیکه $X/D = 45$ می شود این مقدار به کمتر از ۸٪ $Tu = 5\%$ رسید و در $X/D = 90$ خواهد بود به عبارت دیگر اغتشاشها در پایین دست مفتول دمپ (میرا) می شود.

شکل(۴۲) تا (۴۴) پیوست نیز توزیع شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{mm}$ در سرعتهای $U=10\text{ m/s}$ و $U=15\text{ m/s}$ و $U=20\text{ m/s}$ نشان می‌دهد.

میزان شدت اغتشاشها هنگامیکه $X/D = 2/2$ در $U=10\text{ m/s}$ بیشترین مقدار اغتشاشها حدود 25% است و این مقدار با افزایش سرعت از $U=10\text{ m/s}$ به $U=20\text{ m/s}$ حدود 15% افزایش پیدا می‌کند. شکلهای فوق نشان می‌دهد که در نزدیکی مفتول $1 = X/D$ با افزایش سرعت مقدار شدت اغتشاشها کاهش می‌یابد. در شکلهای (۴۲) تا (۴۴) پیوست نشان می‌دهد که در $9 = X/D$ قله از بین رفته و بصورت یک نقطه ماکریزم در می‌آید. روند نمودارهای فوق علیرغم تغییرات آن مشابه می‌باشد.

شکل(۲۴-۵) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعتهای $U=15\text{ m/s}$ را نشان می‌دهد.



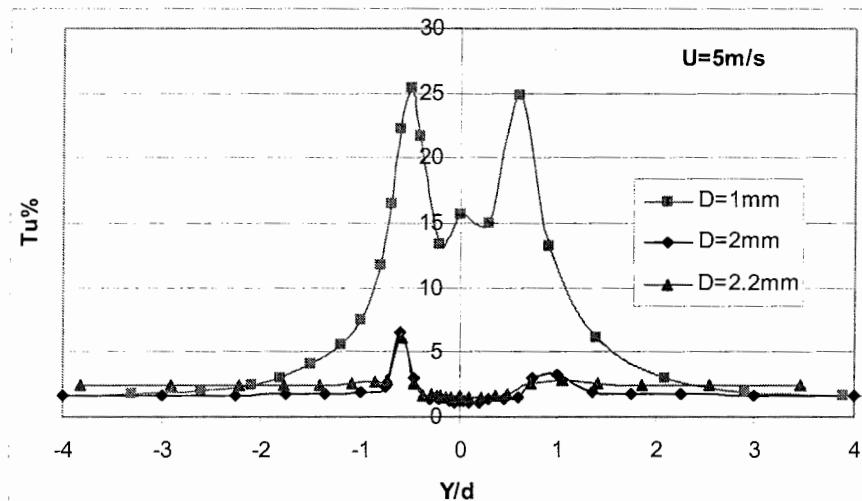
شکل(۲۴-۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$

با توجه به شکل (۲۴-۵) در $X/D = 3/25$ ما دارای دو نقطه ماکزیمم هستیم و با افزایش پایین دست از بین می رود. در سرعت $X/D = 9$ در $U = 10 \text{ m/s}$ این نقطه ها بزرگتر می شود در سرعت $U = 15 \text{ m/s}$ در فاصله $X/D = 9$ این دو نقطه ماکزیمم از بین می رود و به یک نقطه ماکزیمم تبدیل می شود.

شکل (۴۲) تا (۵۷) پیوست توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوا پایین دست مفتول به قطرهای مختلف در سرعتهای $U = 5 \text{ m/s}$ و $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 15 \text{ m/s}$ را نشان می دهد.

روند شکلهای فوق و پیوست نیز مانند شکلهای قبل می باشد. در نزدیکی مفتول در کلیه سرعتها مقدار شدت اغتشاشها کم می باشد. در $X/D < 4.5$ ما در کلیه سرعتها دارای دو نقطه ماکزیمم هستیم و با افزایش سرعت شدت اغتشاشها این دو نقطه کاهش پیدا می کند.

شکلهای (۲۵-۵) تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتولها را در فاصله $1/X/D$ از مرکز مفتول در $U = 5 \text{ m/s}$ نشان می دهد. فاصله با استفاده از قطر مفتول بی بعد شده است.

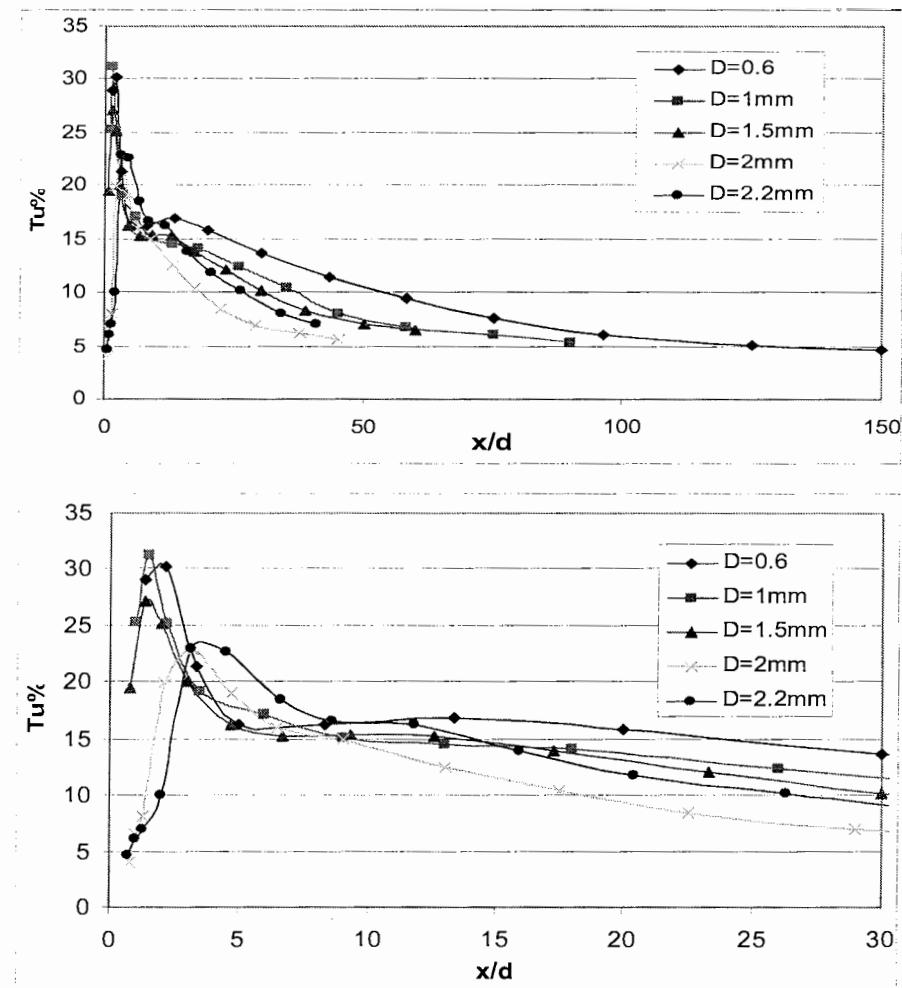


شکل (۲۵-۵) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب Y/D در فاصله $1/X/D$ پایین دست مفتول هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 5 \text{ m/s}$

همانگونه که در شکل(۲۵-۵) نشان داده شده است قطر مفتول $D = 1\text{ mm}$ و سرعت $U = 5 \text{ m/s}$ بوده و فاصله از مرکز قطر مفتول $X/D = 1$ می باشد. در این حالت شدت اغتشاشها بالا بوده و دارای دو نقطه ماکریم در حدود ۲۰٪ تا ۲۵٪ می باشد. با افزایش قطر و یا به عبارت دیگر عدد رینولدز این اغتشاشها کاهش می یابد.

شکلهای (۵۸) تا (۷۲) پیوست توزیع شدت اغتشاشها بر حسب Y/D پایین دست مفتول با قطرهای مختلف در فاصله $X/D = 1$ و $X/D = 2$ و $X/D = 3.3$ به ترتیب در سرعتهای $U = 5 \text{ m/s}$ و $U = 15 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ را نشان می دهد. در همه قطرهای $X/D = 1/33$ ما دارای دو نقطه ماکریم (دو قله) داریم که در نواحی که over flow این قلهها وجود دارد.

شکل (۲۶-۵) تغییرات ماکریم شدت اغتشاشها پایین دست مفتول بر حسب X/D برای $U = 5 \text{ m/s}$ برای مفتولهایی با قطرهای مختلف را نشان می دهد. همانگونه که در شکل دیده می شود این ماکریم شدت اغتشاشها با افزایش X/D کاهش می یابد. در قطرهای پایین تر ماکریم اغتشاشها طبق شکل (۲۶-۵) در نزدیکی مفتول می باشد. همانگونه که در شکل نشان داده شده در نزدیکی مفتول اغتشاش کم می باشد و این اغتشاشها تا $X/D = 1$ با شبیه زیاد افزایش یافته و از آنجا به بعد با شبیه تندری کاهش یافته و از $X/D = 13$ با شبیه ثابت کاهش می یابد. همانطور که مشاهده می کنید در قطرهای بالاتر در X/D های کم ما دارای کمترین اغتشاش هستیم مثلا در $X/D = 2$ در قطرهای $D = 2/2 \text{ mm}$ و $D = 2 \text{ mm}$ ما دارای اغتشاش حدود ۵٪ می باشیم که بهترین نقطه برای قرار گیری سنسور برای اندازه گیری جریان معکوس می باشد.

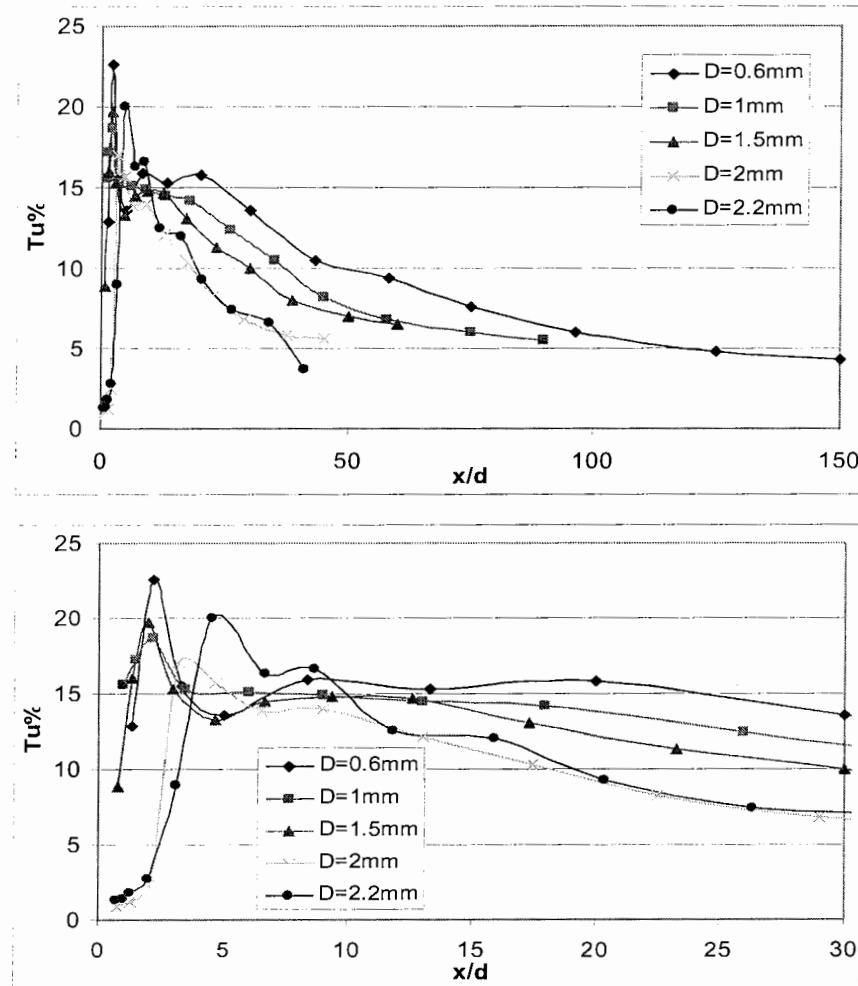


شکل(۲۶-۵) توزیع بیشترین شدت اغتشاشها در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت

$$U=5 \text{ m/s}$$

شکلهای (۷۳) تا (۷۵) پیوست تغییرات ماکریمم شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول بر حسب $\frac{X}{D}$ به ترتیب برای سرعتهای $U=10 \text{ m/s}$ و $U=15 \text{ m/s}$ و $U=20 \text{ m/s}$ را برای قطرهای مختلف نشان می دهد. روز، این شکلها نیز مانند شکل (۲۶-۵) می باشد.

شکل(۲۷-۵) تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول در نقطه $\frac{Y}{D} = 0$ وسط مفتول بر حسب $\frac{X}{D}$ برای سرعت $U = 5 \text{ m/s}$ را در قطرهای مختلف نشان می‌دهد. همانطور که ملاحظه می‌کنید از $\frac{X}{D} = 5$ با افزایش $\frac{X}{D}$ پایین دست مفتول شدت اغتشاشها کاهش می‌یابد. همانطور که در شکل(۱۶-۵) مشخص است در $\frac{X}{D} < 1$ در قطرهای $D = 2\text{mm}$ و $D = 2.2\text{mm}$ کمترین شدت اغتشاش را داریم که نقطه مناسبی برای قراردادن سنسور برای اندازه‌گیری جریان معکوس می‌باشد.

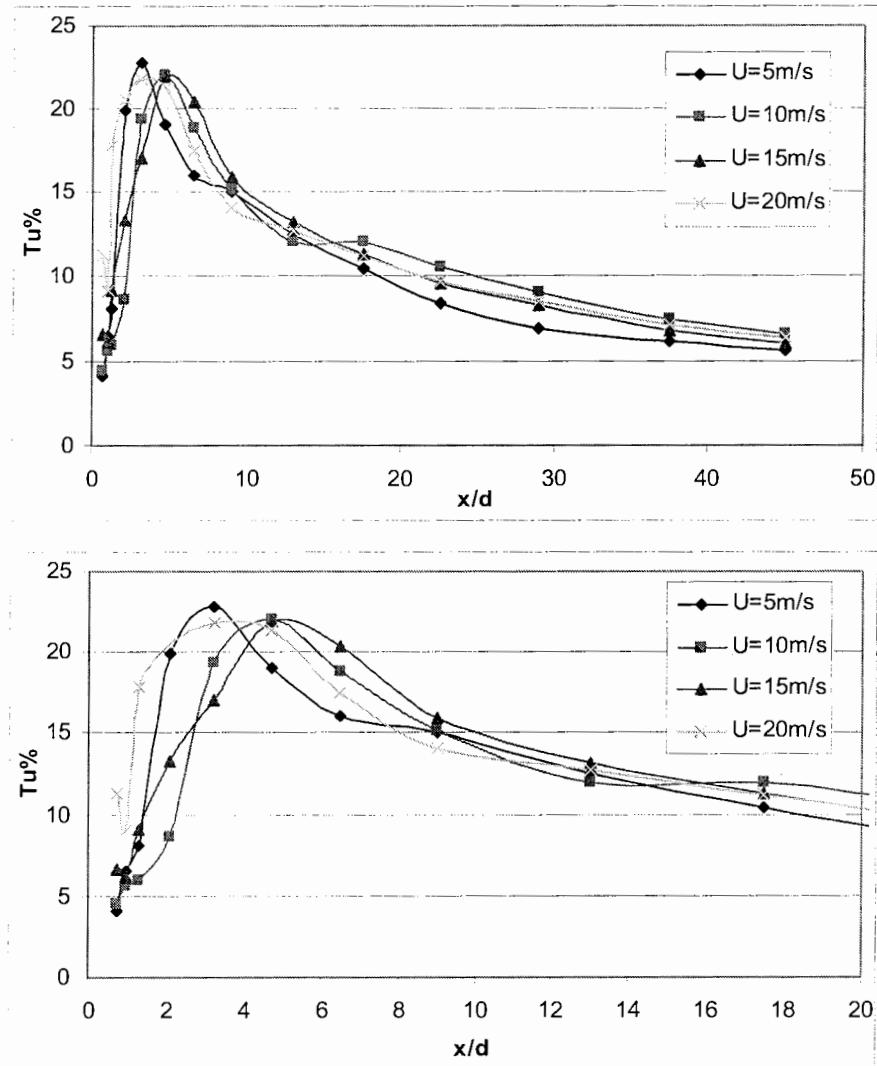


شکل(۲۷-۵) تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول در نقطه $\frac{Y}{D} = 0$ وسط مفتول بر حسب $\frac{X}{D}$ برای سرعت $U = 5 \text{ m/s}$ را در قطرهای مختلف

شکلهای (۷۶) تا (۷۸) نیز تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول در نقطه $\frac{Y}{D} = 0$ وسط مفتول بر حسب $\frac{X}{D}$ برای سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 15 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ را برای قطرهای مختلف نشان می‌دهد.

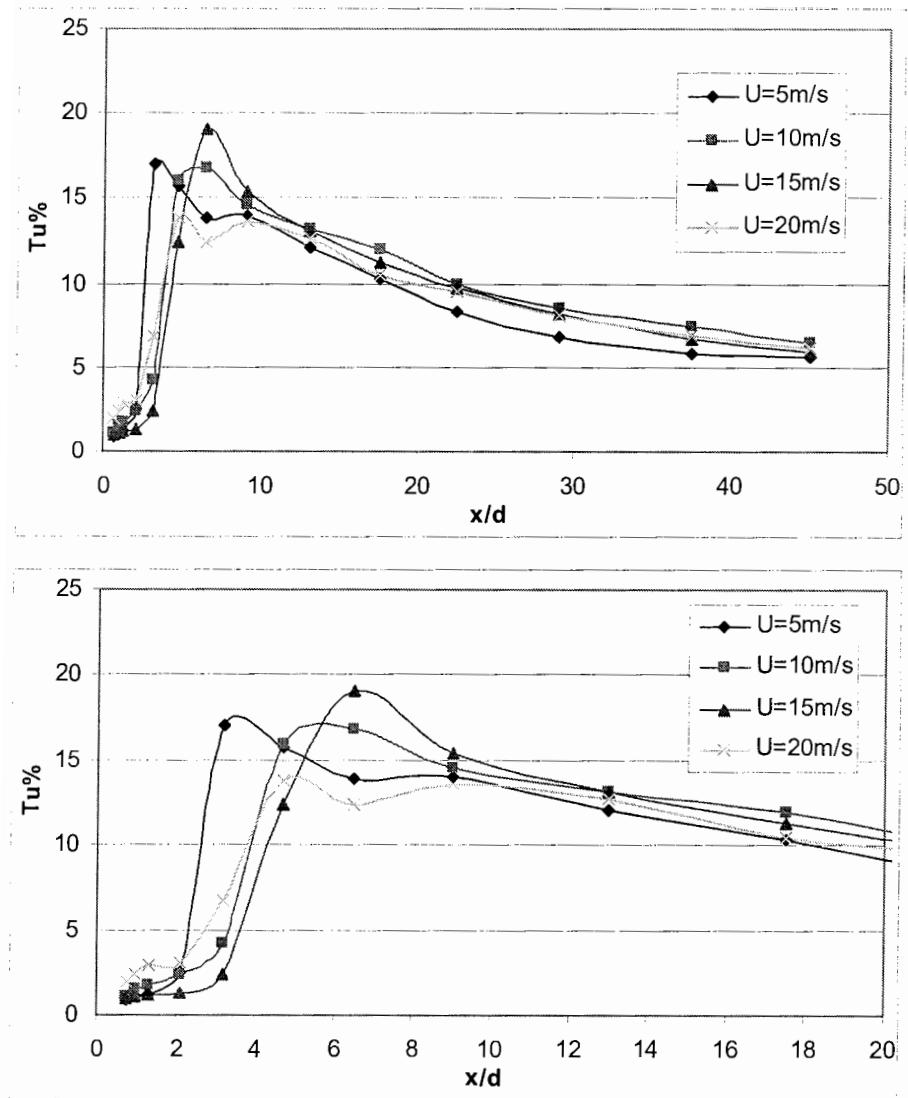
پس با توجه به شکل (۲۷-۵) و شکلهای (۷۶) تا (۷۸) پیوست بهترین نقطه برای قرارگیری سنسور که کمترین شدت اغتشاش را داشته باشد در $\frac{Y}{D} = 0$ و $\frac{X}{D} = 2$ می‌باشد. حال با توجه به شکلها که مفتول با قطر $D = 2 \text{ mm}$ دارای قطر مناسبی برای اندازه‌گیری جریان معکوس می‌باشد، پس توزیع شدت اغتشاشها در پایین دست مفتول با قطر $D = 2 \text{ mm}$ در سرعتهای مختلف بررسی شده است.

شکل (۲۸-۵) توزیع ماکریم شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D = 2 \text{ mm}$ را در سرعتهای مختلف نشان می‌دهد. روند کلی تغییرات شدت اغتشاشها مانند شکلهای قبل می‌باشد. نکته حائز اهمیت در این قسمت در همان فاصله $\frac{X}{D} = 2$ در سرعتهای مختلف نیز دارای کمترین شدت اغتشاش هستیم.



شکل (۲۸-۵) توزیع ماکریم شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعتهای مختلف

شکل (۲۹-۵) نیز توزیع شدت اغتشاشها در $D=2\text{mm}$ پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعتهای مختلف را نشان می‌دهد. این شکل نیز مانند قسمت قبل ما در این فاصله دارای کمترین اغتشاش هستیم پس بهترین نقطه برای قرارگیری سنسور همانطور که قبلاً ذکر شد در $\frac{Y}{D}=0$ و $\frac{X}{D}=1$ می‌باشد.



شکل(۲۹-۵) نیز توزیع شدت اغتشاشها در $\frac{Y}{D} = ۰$ پایین دست مفتول به قطر $D = ۷\text{mm}$ در سرعتهای مختلف

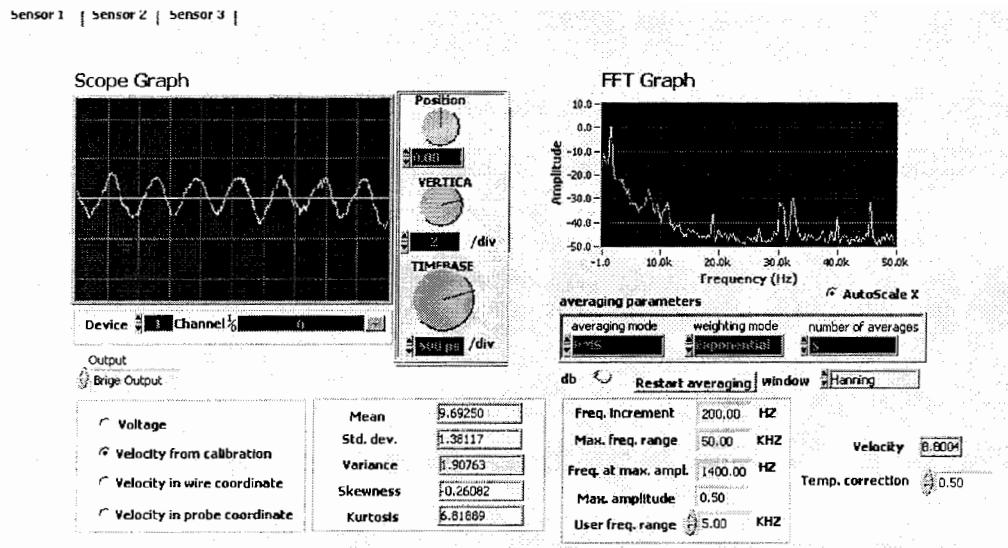
۵-۲-۳-بررسی گردابه‌های پایین دست مفتول:

همانگونه که در فصل (۳) مطرح شد یکی از روش‌های اندازه‌گیری جریان معکوس استفاده از گردابه‌های بوجود آمده در پایین دست مفتول می‌باشد. در این روش سنسور پایین دست جریان فرکانس گردابه‌های ناشی از مفتول در بالا دست جریان را اندازه‌گیری کرد و طبق رابطه (۱-۴) و (۲-۴) ذکر شده در فصل (۴) سرعت جریان هوا اندازه‌گیری می‌شود. اگر جریان از بالادست به پایین دست باشد در سنسور پایین دست مفتول گردابه‌ها مشاهده شود و با توجه به فرکانس سرعت آن تشخیص داده می‌شود و اگر از پایین دست به بالادست باشد سرعت جریان بوسیله سنسور به تنها‌یی اندازه‌گیری شده و جهت جریان نیز مشخص می‌شود.

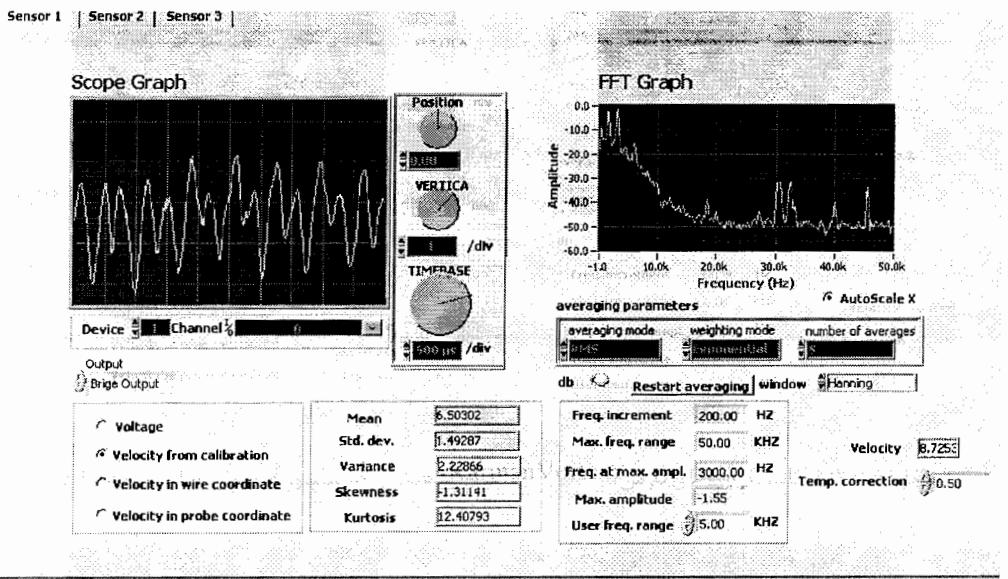
همچنین برای کالیبراسیون جریان سنج سیم‌داغ برای سرعت‌های کم از روش استفاده از فرکانس گردابه‌های پایین دست مفتول استفاده می‌کنیم. این گردابه‌ها در تمام نقاط پایین دست مفتول مشهود نبوده و در بعضی نقاط با ترکیب فرکانسهای کارمن می‌شود.

شکل (۵-۳۰) فرکانس گردابه‌های کارمن (KarmanVortex) را در مکان $\frac{Y}{D} = 1/5$ و $\frac{X}{D} = 4$ نشان می‌دهد، که این فرکانس کاملاً بصورت سینوسی می‌باشد. ولی هنگامیکه پراب سیم‌داغ به نقطه $\frac{Y}{D} = 5$ و $\frac{X}{D} = 4$ می‌رسد. اگرچه گردابه‌های کارمن مشاهده می‌شود ولی فرکانس گردابه‌های کارمن با پدیده‌های دیگر سیالاتی ترکیب شده و موج مناسبی به عنوان خروجی نخواهیم داشت شکل (۵-۳۱) بنابراین مکان پایین دست مفتول مهم بوده و در آنجا می‌توان به راحتی گردابه‌های کارمن را دیده و در آن نقطه سنسور را برای کالیبراسیون دستگاه جریان سنج سیم‌داغ و اندازه‌گیری جریان معکوس استفاده می‌کنیم.

شکل (۵-۳۲) فرکانس گردابه‌های پایین دست مفتول را بصورت عدد استروهال $St = \frac{nD}{U}$ ، بر حسب عدد رینولدز نشان می‌دهد. همانطور که در شکل مشاهده می‌کنید برای رینولدزهای $Re < 5000$ عدد

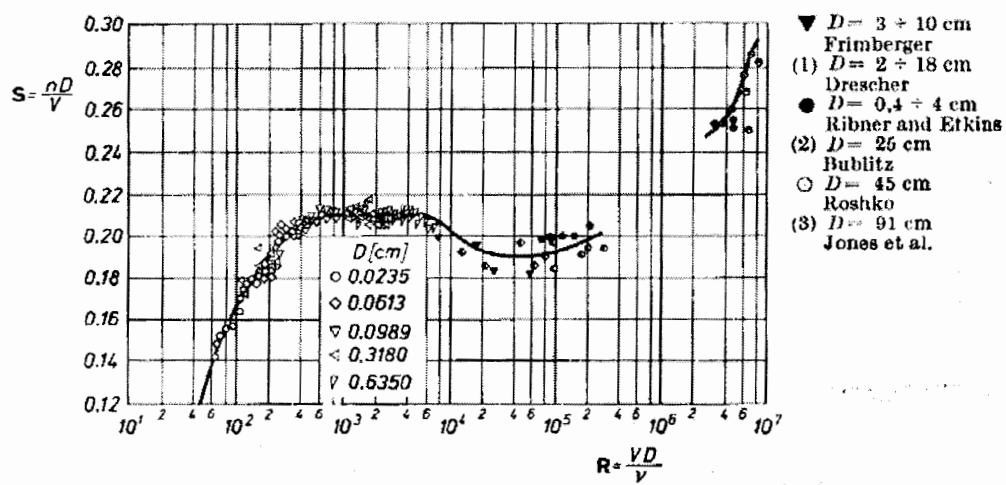


شکل (۳۰-۵) فرکانس گردابه‌های کارمن (Karman Vortex) هنگامی که سنسور در مکان مناسبی قرار دارد



شکل (۳۱-۵) فرکانس گردابه‌های کارمن با پدیده‌های دیگر سیالاتی ترکیب شده و موج مناسبی به عنوان خروجی نخواهیم داشت

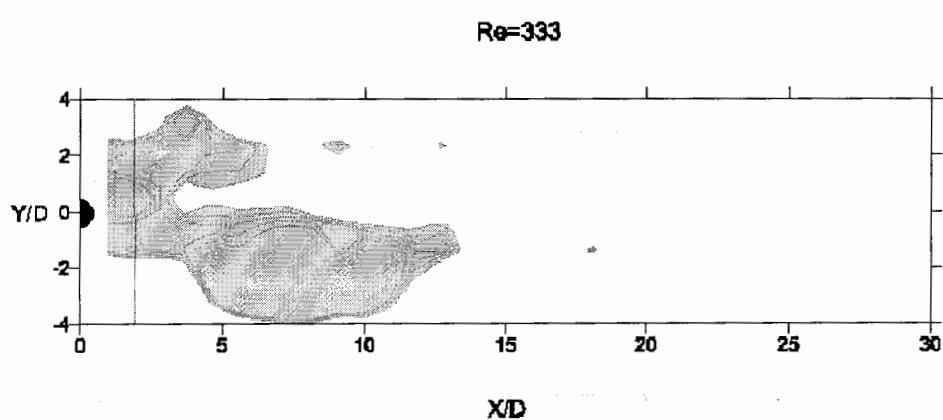
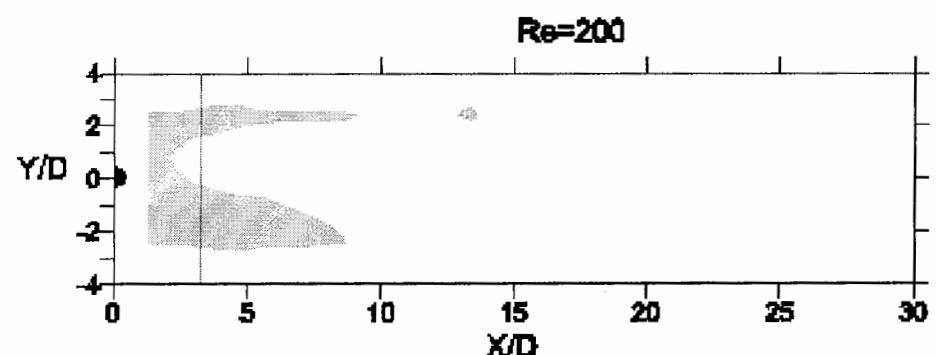
استروهال حدود $0.21/2$ می باشد برای اعداد رینولدز کمتر با کاهش عدد رینولدز عدد استروهال کاهش می یابد.



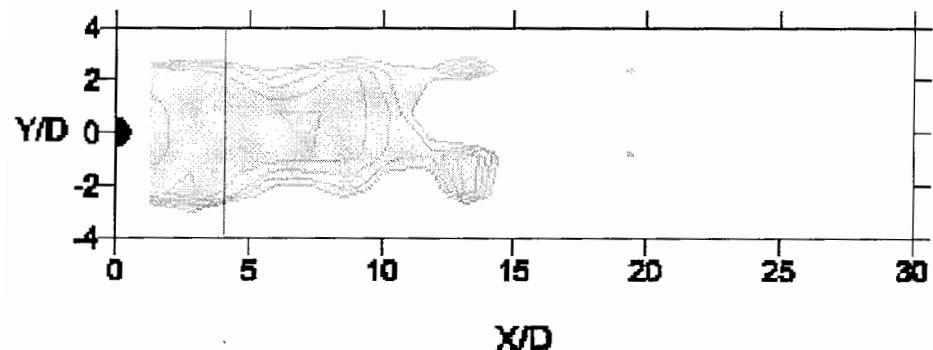
شکل (۳۲-۵) فرکانس گردابهای پایین دست مفتول را بصورت عدد استروهال $St = \frac{nD}{U}$ ، برحسب عدد رینولدز

آزمایشها برای مفتول با قطرهای مختلف و سرعتهای مختلف انجام شده و در شکلهای زیر نشان داده شده است. شکلهای زیر بصورت contour گردابهای ناحیه‌هایی که در آن عدد استروهال $0.21/2$ دیده شده نشان داده شده است. محور X ها فاصله پایین دست مفتول را بصورت بی بعد شده و محور عمودی (در راستای عمود بر جریان) بصورت بی بعد شده $\frac{Y}{D}$ نشان می دهد. برای توجه به شکلهای فوق ناحیه‌هایی که گردابهای کارمن پشت مفتول دیده شده نشان می دهد. برای اندازه‌گیری جریان معکوس بهتر است که سنسور دوم در این ناحیه‌ها قرار گیرد. برای کالیبراسیون به روش گردابهای کارمن نیز سنسور باید در این محدوده‌ها قرار گیرد.

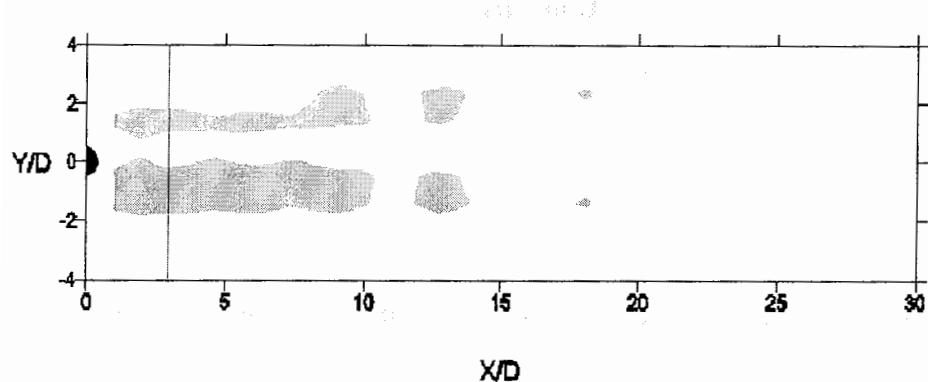
لازم به ذکر است با توجه به توزیع سرعت پایین دست مفتول برای کالیبره کردن جریان سنج سیم داغ و اندازه گیری جریان معکوس نمی توان سنسور را در ناحیه ای که جریان آن دارای over flow بوده و بنابراین ناحیه ای که در آن over flow وجود دارد با خط چین نشان داده شده و نزدیکتر از آن فاصله نمی توان مفتول را قرار داد.



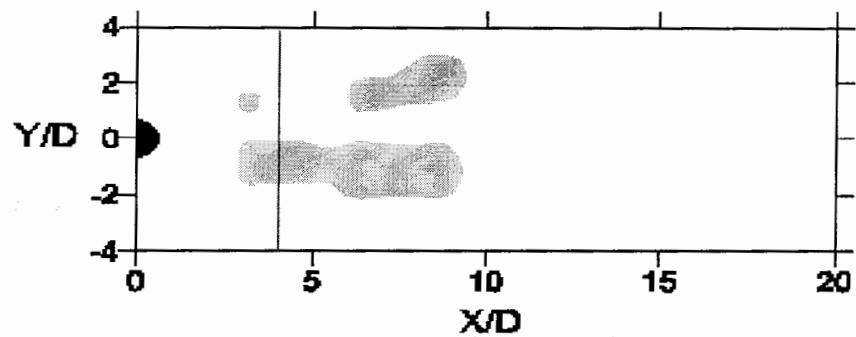
Re=400

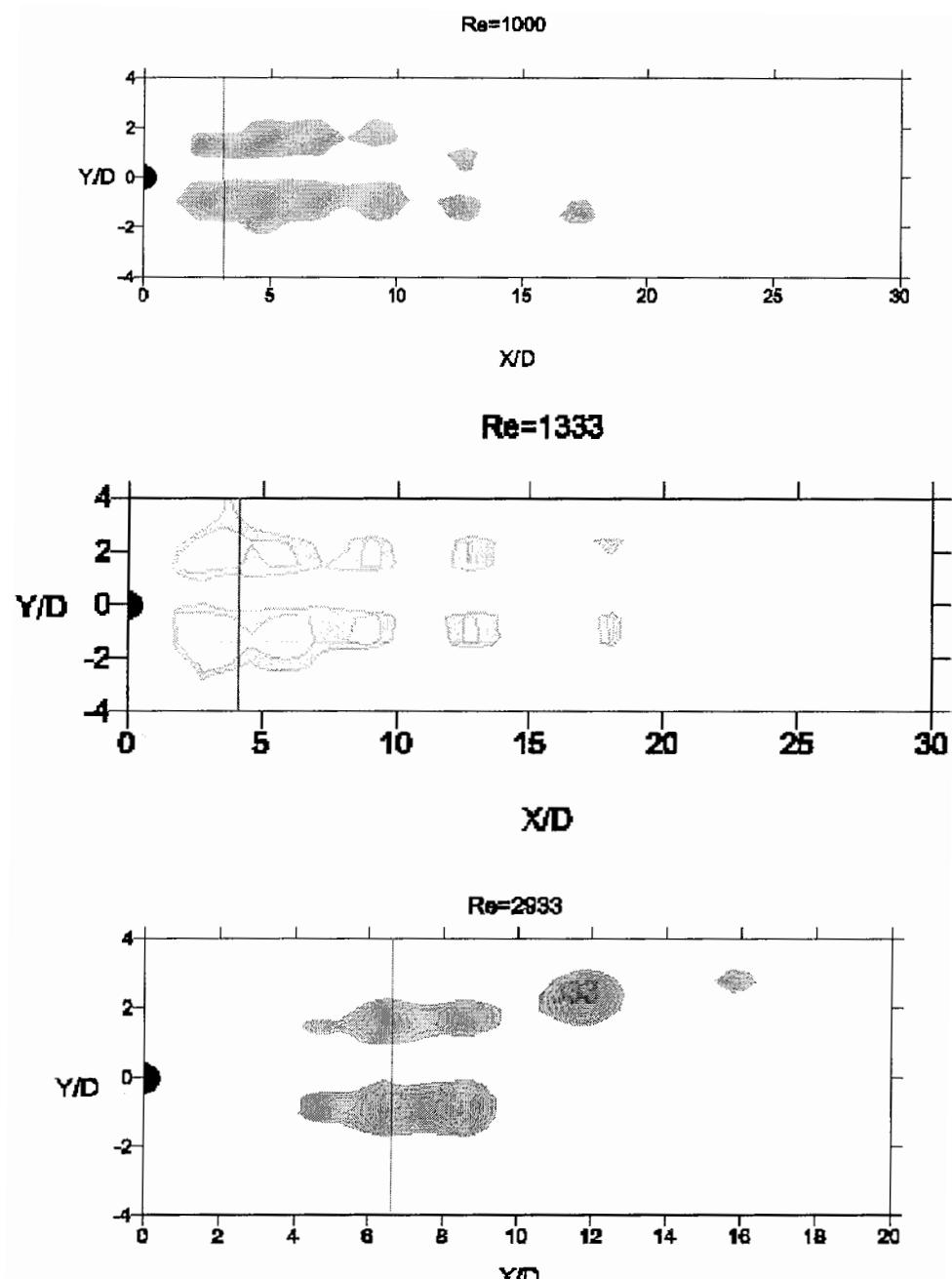


Re=666



Re=733





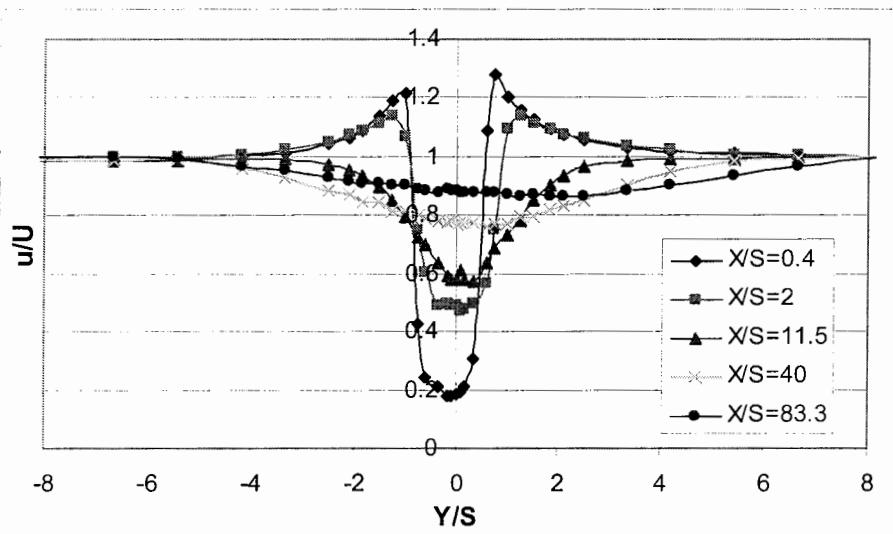
شکل(۳۳-۵) ناحیه گردابهای کارمن پشت مفتول در رینولدزهای مختلف

۵-۲-۲-جرویان پایین دست صفحه نازک (plate)

۵-۲-۱-سرعت متوسط

همانگونه که بیان شد به منظور اندازه گیری جریان معکوس می توان از دو سنسور که در بالا دست و پایین دست مفتول قرار گرفته استفاده نمود و جهت جریان و مقدار آن را تشخیص داد . علاوه بر مفتول می توان از اجسام دیگری نظیر صفحه (plate) استفاده نمود. در این قسمت از دو صفحه نازک که دارای پهنه ای $S=1/2\text{mm}$ و $S=1/5\text{mm}$ مورد بررسی قرار گرفت.

شکل (۳۴-۵) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنه ای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$ نشان می دهد . سرعت محلی با استفاده از جریان آزاد بی بعد شده است و همچنین فواصل با استفاده از پهنه ای صفحه بی بعد می گردد.



شکل (۳۴-۵) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنه ای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$

مشابه توزیع سرعت پایین دست مفتول توزیع سرعت در نزدیکی صفحه نازک دارای نقاط ماقزیم (Overflow) بوده و با افزایش پایین دست مقدار (Over flow) کم شده به صفر می رسد . همچنین

توزيع سرعت در ناحیه دنباله مشاهده می‌شود و سرعت در ناحیه دنباله نزدیک به صفحه بسیار کم می‌باشد و با افزایش پایین‌دست، سرعت در ناحیه دنباله افزایش می‌یابد.

شکل‌های (۷۹) تا (۸۱) پیوست نیز توزیع سرعت محلی پایین‌دست صفحه به پهنهای $S=1/2\text{mm}$ به ترتیب در سرعت‌های $U=10\text{m/s}$ و $U=15\text{m/s}$ و $U=20\text{m/s}$ نشان می‌دهد.

در این شکلها مشابه شکل (۳۴-۵) سرعت در نزدیکی صفحه دارای ناحیه دنباله قوی و همچنین Over flow بوده که با افزایش پایین‌دست مقدار Over flow صفر می‌شود و مقدار سرعت در ناحیه دنباله افزایش می‌یابد.

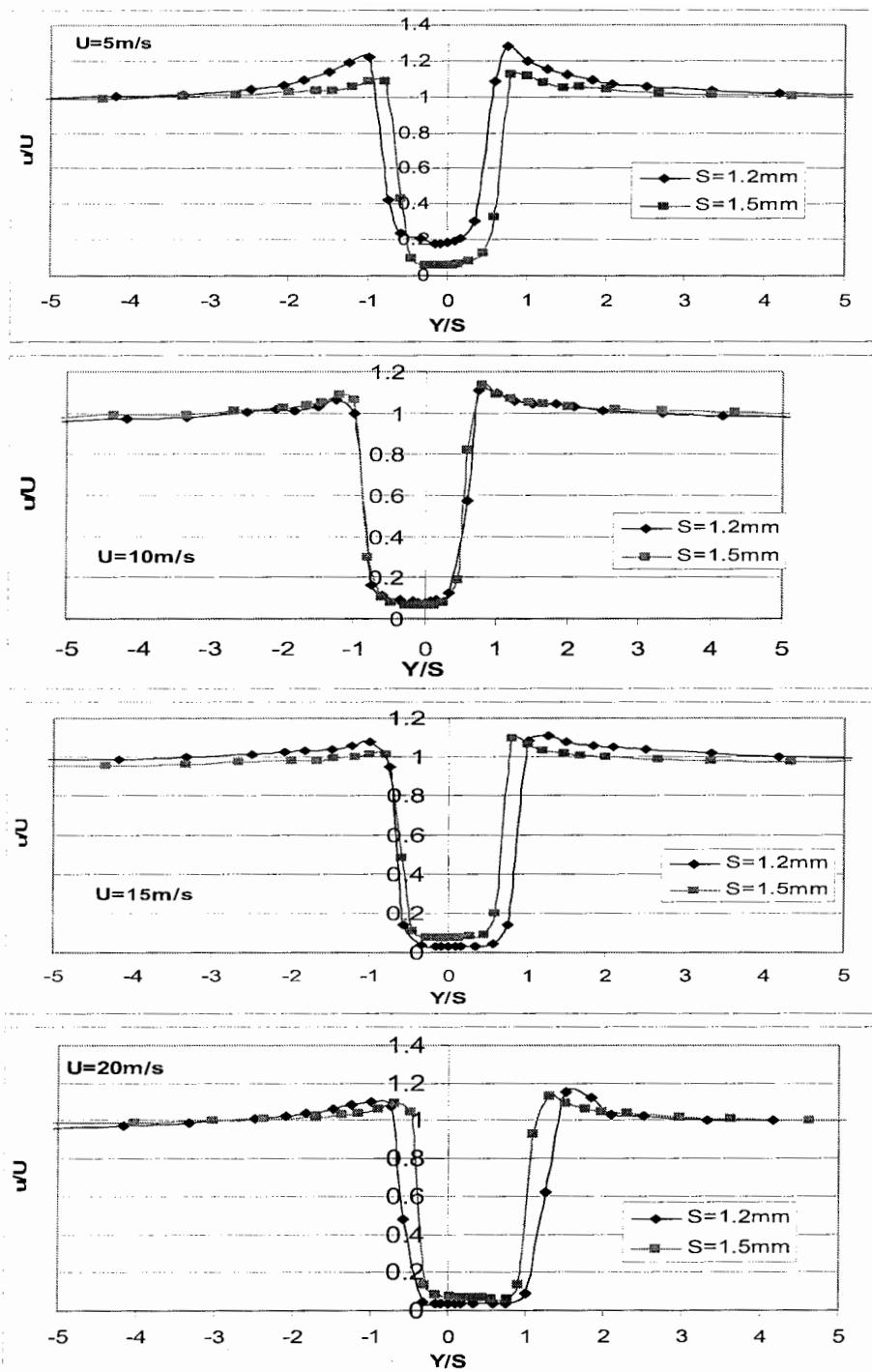
شکل‌های (۸۲) تا (۸۵) پیوست توزیع سرعت پایین‌دست صفحه‌نازک به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ به ترتیب در سرعت‌های $S=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ و $U=15\text{m/s}$ و $U=20\text{m/s}$ نشان می‌دهد.

روندهای تغییرات در شکل‌های فوق مانند شکل‌های قبل می‌باشد. جریان در نزدیکی صفحه دارای Over flow و دارای ناحیه دنباله قوی می‌باشد که با افزایش پایین‌دست مقدار Over flow از بین رفته و سرعت در ناحیه دنباله افزایش می‌یابد.

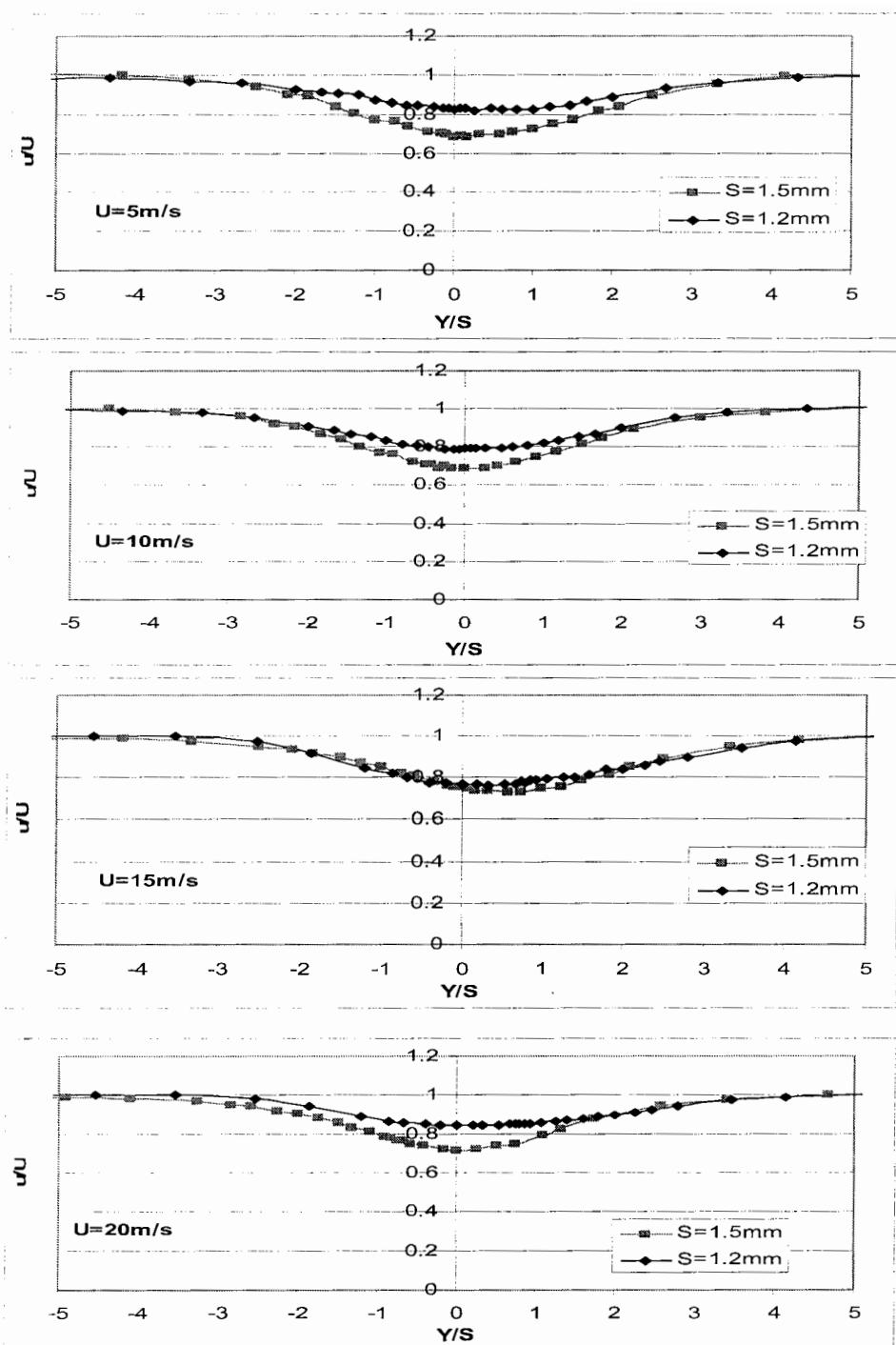
به منظور بررسی و مقایسه توزیع سرعت پایین‌دست صفحه برای دو صفحه با پهنهای $S=1/2\text{mm}$ و $S=1/5\text{mm}$ شکل‌های (۳۵-۵) و (۳۶-۵) در فاصله‌های (۳۵-۵) و (۳۶-۵) مورد بررسی قرار گرفت.

توزیع سرعت که بصورت بی‌بعد شده می‌باشد برای هر دو صفحه با ابعاد ذکرشده مشابه می‌باشد. همانطور که مشاهده می‌کنید توزیع سرعت برای صفحه با پهنهای $S=1/5\text{mm}$ دارای ناحیه دنباله قویتری نسبت به صفحه با پهنهای کمتر می‌باشد، که این پدیده بدیهی است. با افزایش پایین‌دست هنگامی که

$$\frac{X}{S} = 24 \quad \text{می‌باشد ناحیه دنباله نسبت به حالتی که } \frac{X}{S} = 1 \quad \text{می‌باشد ضعیفتر شده و سرعت محلی از حدود شکل (۳۵-۵) به مقدار } \frac{u}{U} = 0.7 \quad \text{شکل (۳۶-۵) افزایش می‌یابد.}$$



شکل (۳۵-۵) مقایسه توزیع سرعت پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در فاصله $0.35 \frac{X}{S}$



شکل (۵-۳۶) مقایسه توزیع سرعت پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در فاصله 24

همچنین مقایسه توزیع سرعت پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$

شکلهای (۸۶) و (۸۷) پیوست در فاصله های $\frac{X}{S}=1$ و $\frac{X}{S}=50$ نشان داده شده است.

در شکل (۳۶-۵) در فاصله $\frac{X}{S}=24$ ، اختلاف ناحیه دنباله صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ به مراتب بیشتر از

صفحه به ضخامت $S=1/2\text{mm}$ می باشد.

در فاصله $\frac{X}{S}=50$ به بعد ناحیه دنباله ضعیف شده و جریان نزدیک به سرعت جریان آزاد می باشد.

شکل (۳۷-۵) تغییرات ماکریم سرعت در ناحیه Over flow برای صفحه هایی به پهنای $S=1/2\text{ mm}$ و

در سرعت های $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ و $U=15\text{m/s}$ و $U=20\text{m/s}$ را نشان می دهد.

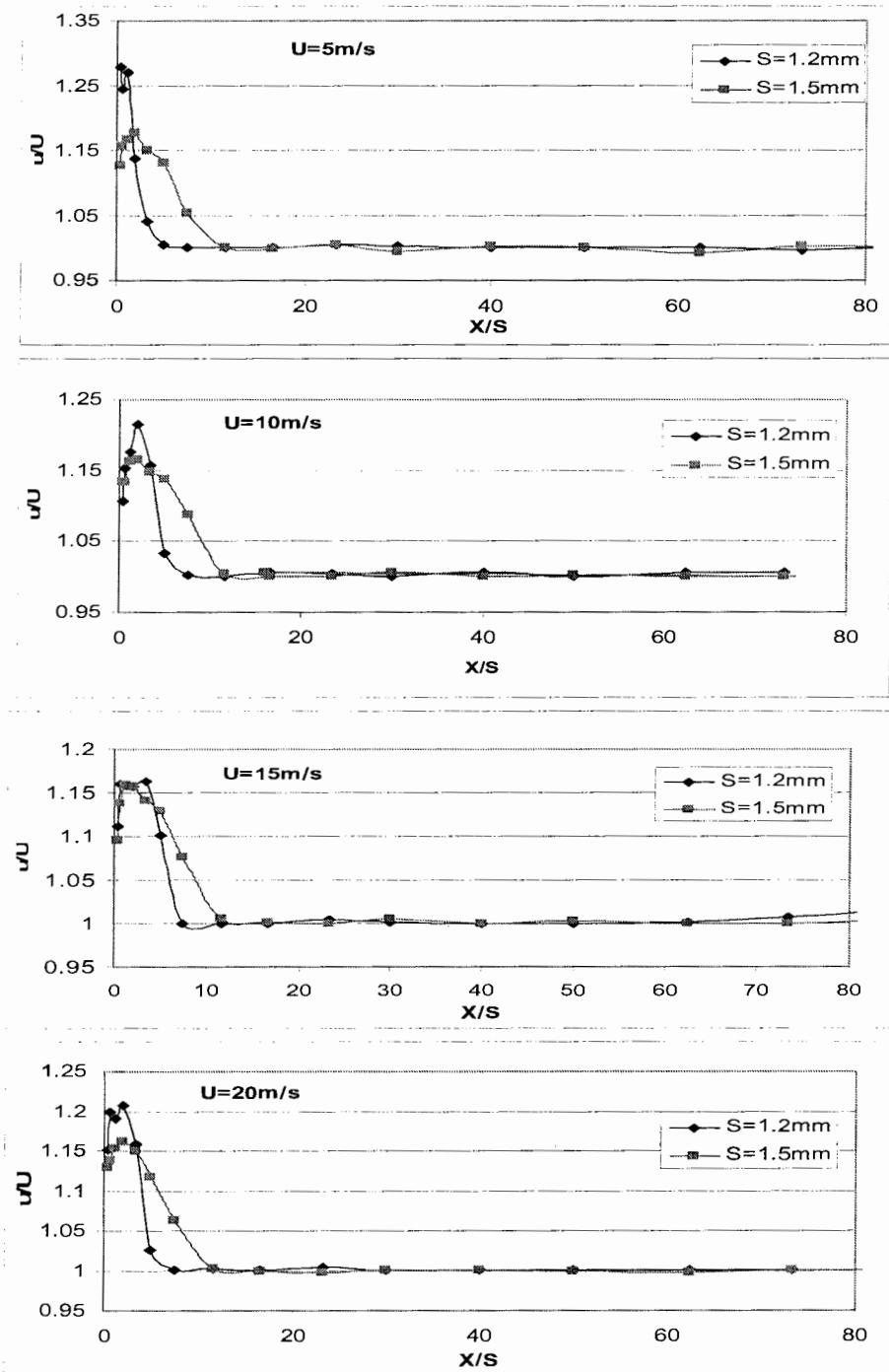
مقدار Over flow برای هر دو صفحه مشابه بوده و بیشترین Over flow حدود ۲۰٪ تا ۲۵٪ سرعت

جریان آزاد می باشد که در سرعت های مختلف در $\frac{X}{S}<4$ اتفاق می افتد. با افزایش پایین دست جریان

Over flow مقدار $\left(\frac{X}{S}\right)$ کاهش یافته و برای صفحه به پهنای $S=1/2\text{mm}$ در فاصله تقریبی ۸ و

برای صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ در فاصله تقریبی مقدار Over flow صفحه می گردد. این اختلاف

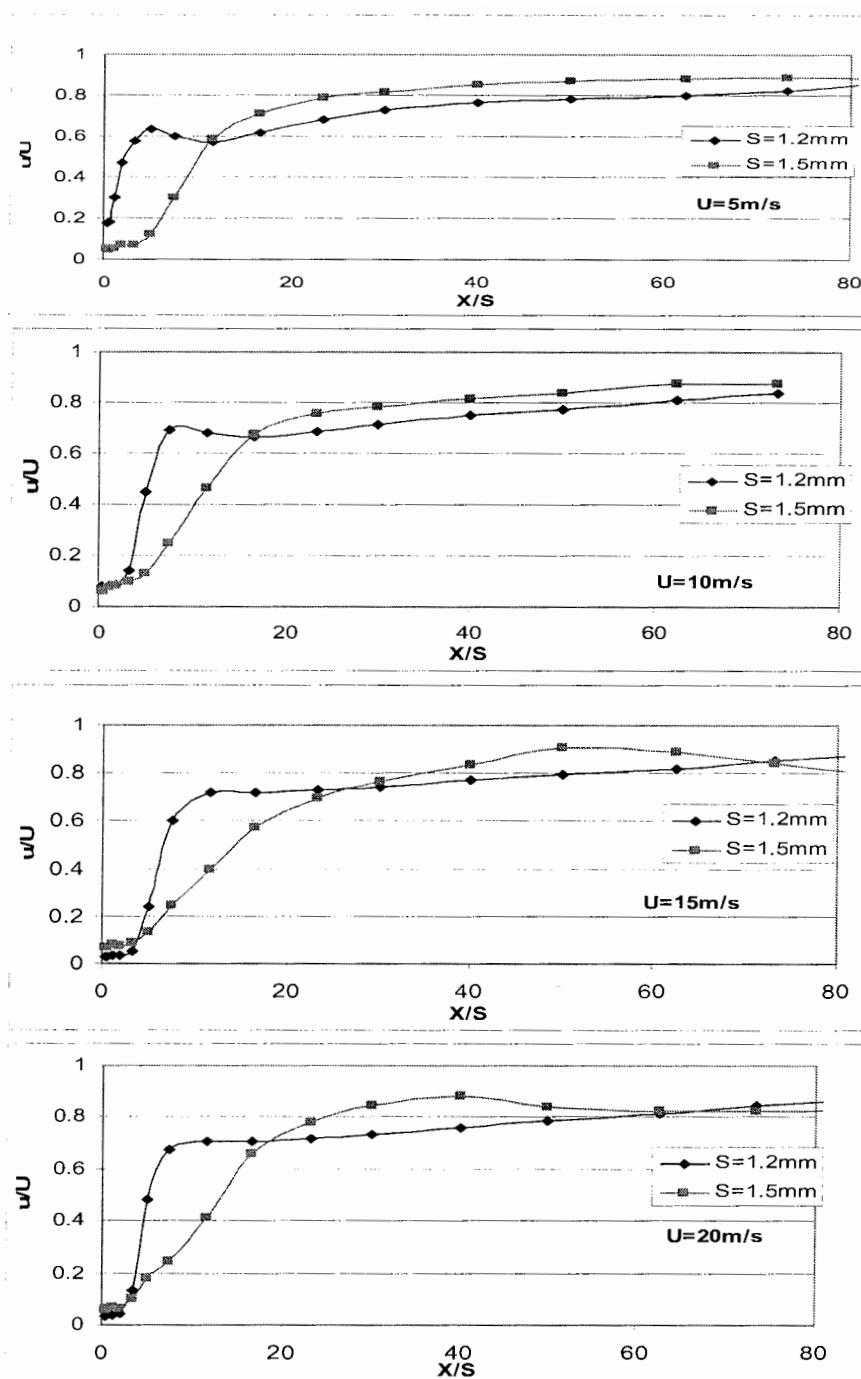
ناشی از قدرت دنباله در پایین دست صفحه می باشد که با افزایش پهنای صفحه این دنباله قویتر می باشد.



شکل (۳۷-۵) تغییرات ماکریتم سرعت در ناحیه Over flow برای صفحه‌هایی به پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در سرعت‌های مختلف

به منظور بررسی بهتر شکل (۳۸-۵) مقدار مینیمم سرعت محلی در $\frac{Y}{S} = 0$ در ناحیه دنباله را نشان می‌دهد. همانطور که در شکل (۳۸-۵) نشان داده شده است با افزایش پایین دست ناحیه دنباله ضعیفتر شده و به عبارت دیگر سرعت با افزایش پایین دست در ناحیه دنباله افزایش می‌یابد. در سرعت بالاتر از $U=10 \text{ m/s}$ برای هر دو صفحه در فاصله $3 < \frac{X}{D} < 0$ کمترین سرعت و قویترین دنباله را داریم که محل خوبی برای قرار گیری سنسور برای اندازه گیری جریان معکوس می‌باشد. در صورتی که برای صفحه با پهنای $S=1/2 \text{ mm}$ در سرعت $U=5 \text{ m/s}$ مکان خوبی نیست ولی برای صفحه با پهنای $S=1/5 \text{ mm}$ مناسب است پس صفحه با پهنای بیشتر اگر باعث انسداد جریان نشود مناسب‌تر می‌باشد.

همچنین در سرعت بیشتر از $U=10 \text{ m/s}$ ، سرعت در $3 < \frac{X}{S} < 20$ حدود ۲۰٪ سرعت جریان آزاد می‌باشد. برای صفحه $S=1/2 \text{ mm}$ در فاصله $\frac{X}{S} = 10$ به یکباره به ۷۰٪ سرعت جریان آزاد می‌رسیم در حالیکه برای صفحه به پهنای $S=1/5 \text{ mm}$ در فاصله $\frac{X}{S} = 20$ به این مقدار می‌رسیم. این نشان می‌دهد که دنباله صفحه پهن‌تر، قویتر می‌باشد.

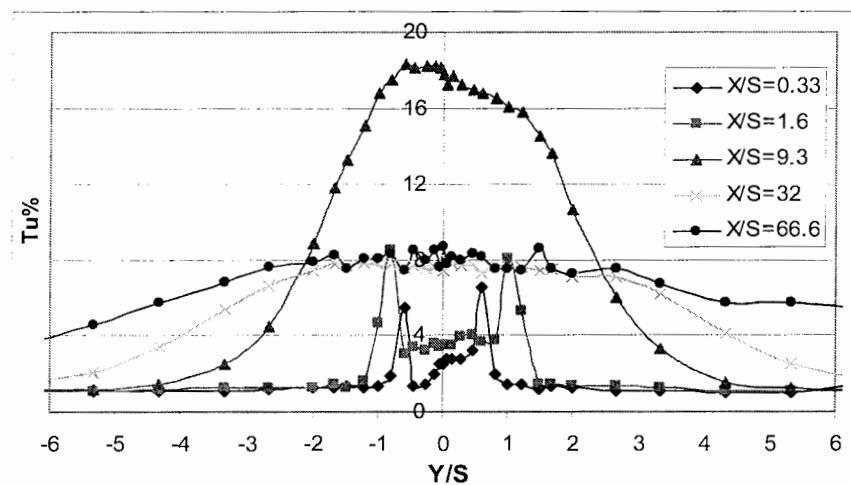


شکل (۳۸-۵) مقدار مینیمم سرعت محلی در γ_S در ناحیه دنباله برای صفحه‌هایی به پهنای $S = ۱/۲ \text{ mm}$ و $S = ۱/۵ \text{ mm}$ در سرعتهای مختلف

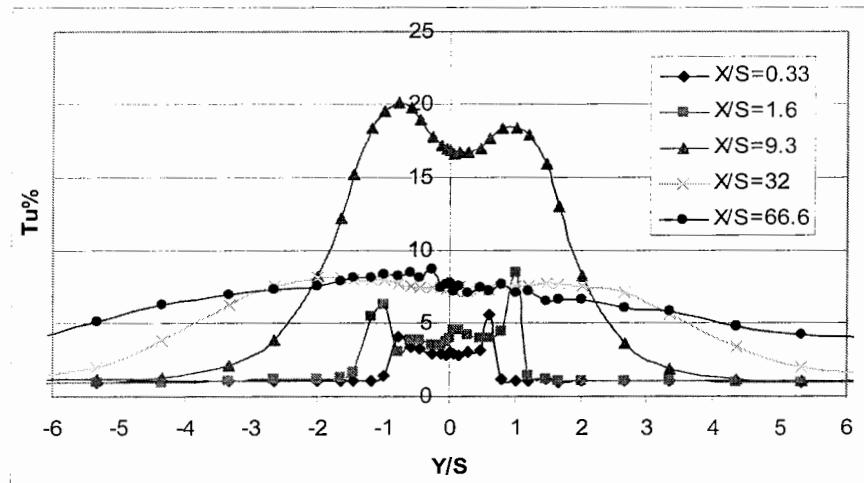
$S = 1/5 \text{ mm}$

۲-۲-۲-۵- شدت اغتشاش

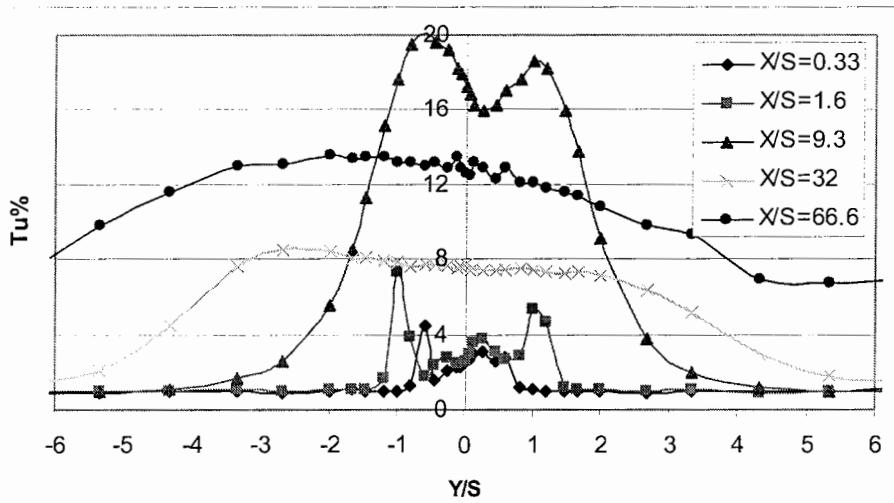
به منظور بررسی شدت اغتشاش، پایین دست صفحه $S=1/5\text{mm}$ شکل های (۳۹-۵)، (۴۰-۵) و (۴۱-۵) مورد بررسی قرار می گیرد. این شکلها شدت اغتشاشها را به ترتیب در سرعتهای $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ و $U=15\text{m/s}$ نشان می دهد.



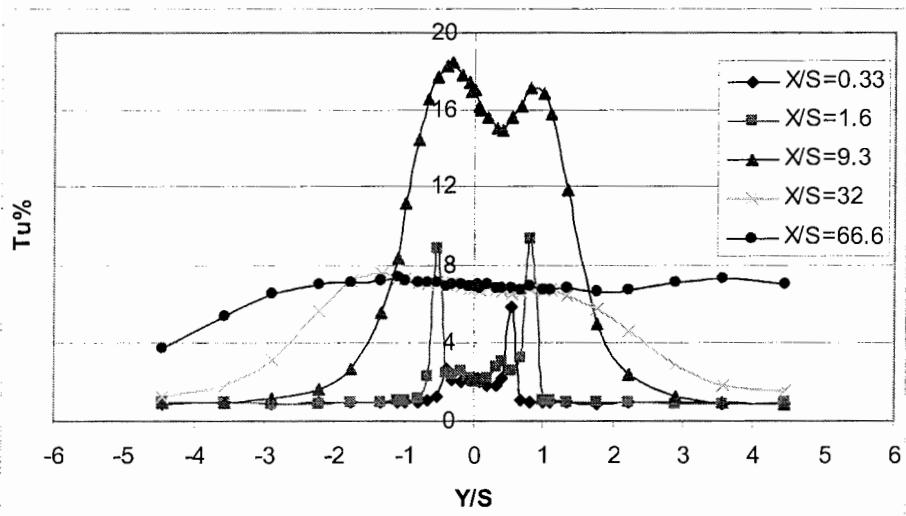
شکل (۳۹-۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



شکل (۴۰-۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



شکل(۴۱-۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



شکل(۴۲-۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$

نقاط ماکزیمم(قله) در نزدیکی صفحه ایجاد میشود که با افزایش پایین دست آن $\left(\frac{X}{S}\right)$ نقاط ماکزیمم

Over flow از بین رفته و توزیع شدت اغتشاشها یکنواخت‌تر شده و دارای اغتشاش حدود $Tu=15\%$

می‌باشد. به علت افزایش پهنای صفحه تا $\frac{X}{S}=9/3$ که دارای بیشترین شدت اغتشاش می‌باشد، توزیع

شدت اغتشاشها دارای دو قله مختصر می‌باشد. که در صفحه کوچک‌تر این پدیده در این فاصله از بین رفته

است که این ناشی از قدرت دنباله می‌باشد. در $\frac{X}{S}$ های بالاتر شدت اغتشاشها تقریباً ثابت هستند و با

افزایش سرعت به مقدار ناچیزی کاهش می‌یابند. شکل‌ها دارای تشابه‌ی خوبی هستند که به شرایط موجود

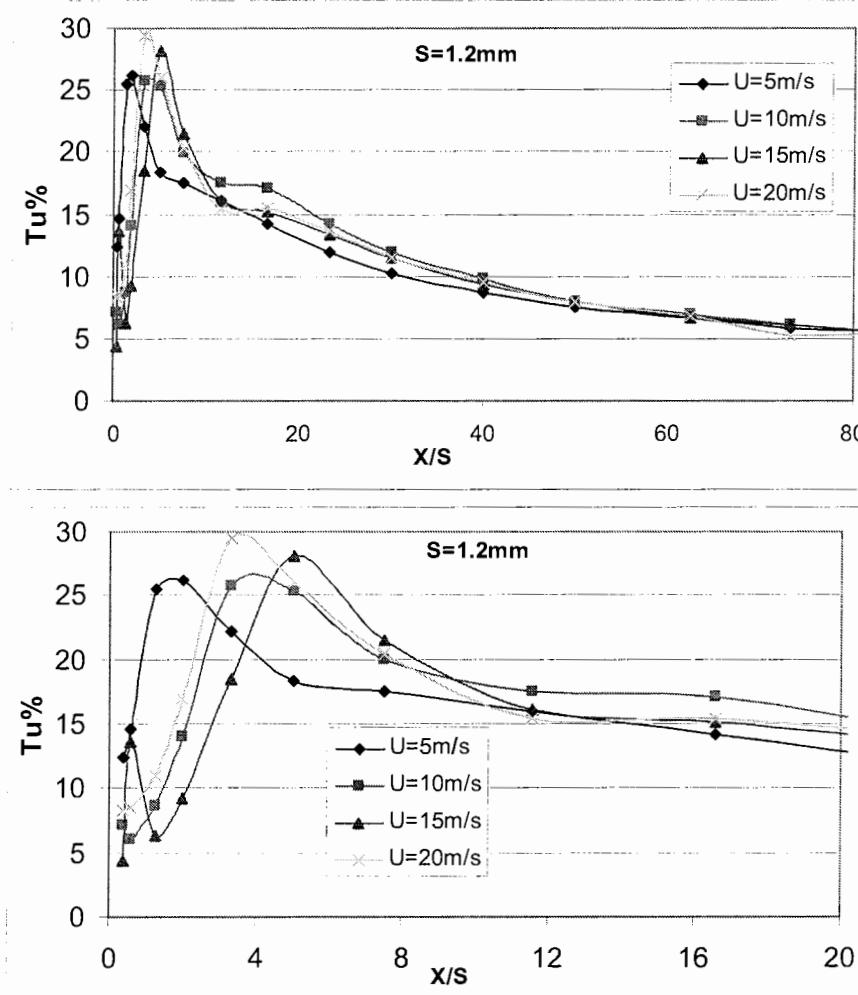
در بالادست (تونل باد) ارتباطی ندارد.

شکل‌های (۹۱) تا (۸۸) پیوست تغییرات شدت اغتشاشها، پایین دست صفحه $S=1/2\text{mm}$ به ترتیب در

سرعت‌های $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ و $U=15\text{m/s}$ و $U=20\text{m/s}$ نشان می‌دهد.

به منظور بررسی دقیق‌تر تغییرات شدت اغتشاشها جریان‌ها، توزیع شدت اغتشاشها در نقاط ماکزیمم (قله)

در پایین دست صفحه با پهنای $S=1/2\text{mm}$ بدست آمده است.



شکل (۴۳-۵) بیشترین شدت اغتشاشها در نزدیکی صفحه با پهنای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت‌های مختلف

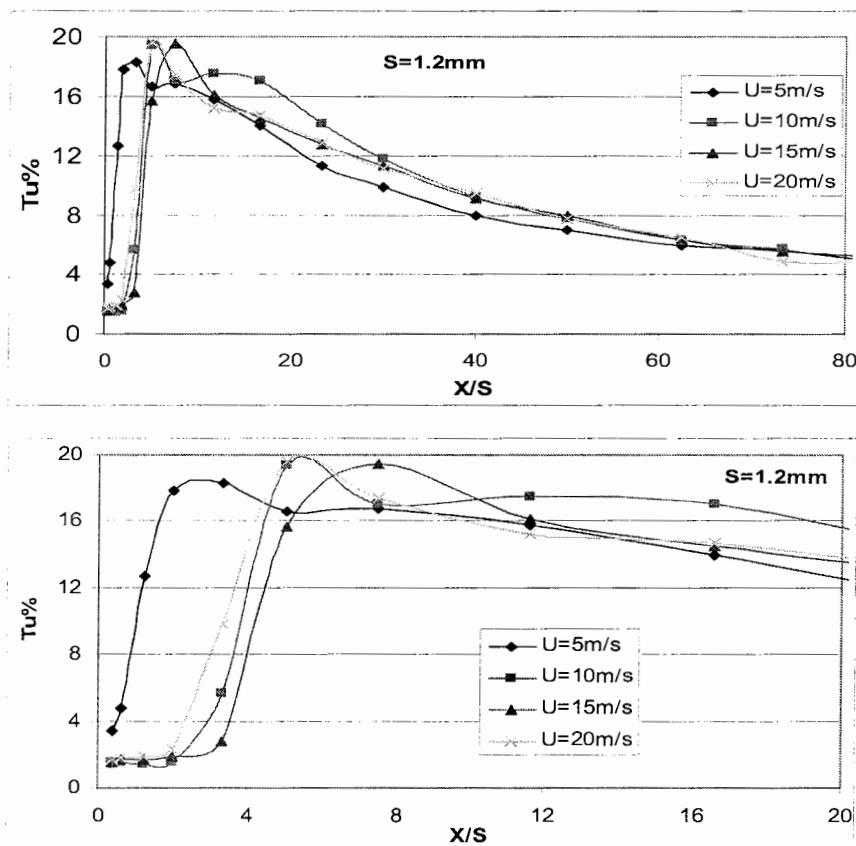
همانگونه که در شکل (۴۳-۵) نشان داده شده ماقزیم م شدت اغتشاشها در نزدیکی صفحه کم بوده که با افزایش $\frac{X}{S}$ تا مقدار شدت اغتشاشها افزایش پیدا کرده و به مقدار ماقزیم خود حدود $Tu=25\%$ می‌رسد و پس از آن با افزایش $\frac{X}{S}$ روند نزولی داشته در فاصله $Tu=5\%$ به حدود $\frac{X}{S}=70$ کاهش می‌یابد. ایر مقدار را نمی‌توان گفت که ناشی از اغتشاشهای صفحه می‌باشد. شکل (۴۳-۵) شدت اغتشاشها را در

نزدیکی صفحه با پهنهای $S=1/2\text{mm}$ نشان می‌دهد. این شکل نشان می‌دهد که مقدار ماکریزم اغتشاشها

با افزایش سرعت در $\frac{X}{S}$ های بالاتر اتفاق می‌افتد.

شکل (۴۴-۵) تغییرات شدت اغتشاشها در مرکز صفحه $\frac{Y}{S}=0$ در ناحیه دنباله پایین دست جریان را نشان

می‌دهد.



شکل (۴۴-۵) تغییرات شدت اغتشاشها در مرکز صفحه به پهنهای $S=1/2\text{mm}$ در ناحیه دنباله پایین دست صفحه با $\frac{Y}{S}=0$

سرعه‌های مختلف

در نزدیکی صفحه مقدار این اغتشاشها بسیار پایین بوده و با افزایش پایین دست این مقدار بطور ناگهانی افزایش می‌یابد. نقطه ماکریزم این شدت اغتشاشها بستگی به سرعت جریان‌ها دارد. در فاصله کمتر از

$\frac{X}{S} = 3$ شدت اغتشاشها جریان‌هوا کم بوده و بهتر است برای اندازه‌گیری جریان معکوس سنسور دوم در

این ناحیه قرار گیرد.

بهترین نقطه برای قرار گیری سنسور که دارای کمترین شدت اغتشاش برای اندازه‌گیری جریان معکوس در

فاصله $3 < \frac{X}{S} < 1$ پایین دست صفحه است.

شکل‌های (۹۲) تا (۹۵) پیوست مقایسه دو صفحه با پهنه‌ای $S=1/2\text{mm}$ و $S=1/5\text{mm}$ در توزیع

شدت اغتشاش‌ها در فاصله‌های یکسان پایین دست صفحه‌ها برای سرعهای مختلف را نشان می‌دهد.

با افزایش $\frac{X}{S}$ مقادیر ماکریم (قله) از بین رفته و تبدیل به یک منحنی قوسی شکل می‌شود. همچنین با

افزایش سرعت مقدار شدت اغتشاشها کاهش می‌یابد. مقدار شدت اغتشاش در ناحیه دنباله تقریباً با افزایش

S پهنه‌ای صفحه، کاهش می‌یابد. همانگونه که در شکل (۹۴) پیوست نشان داده شده است در بعضی سرعهای

برای صفحه $S=1/5\text{mm}$ ما دارای دو قله هستیم. تغییرات شدت اغتشاشها با زمان زیاد است. می‌توان

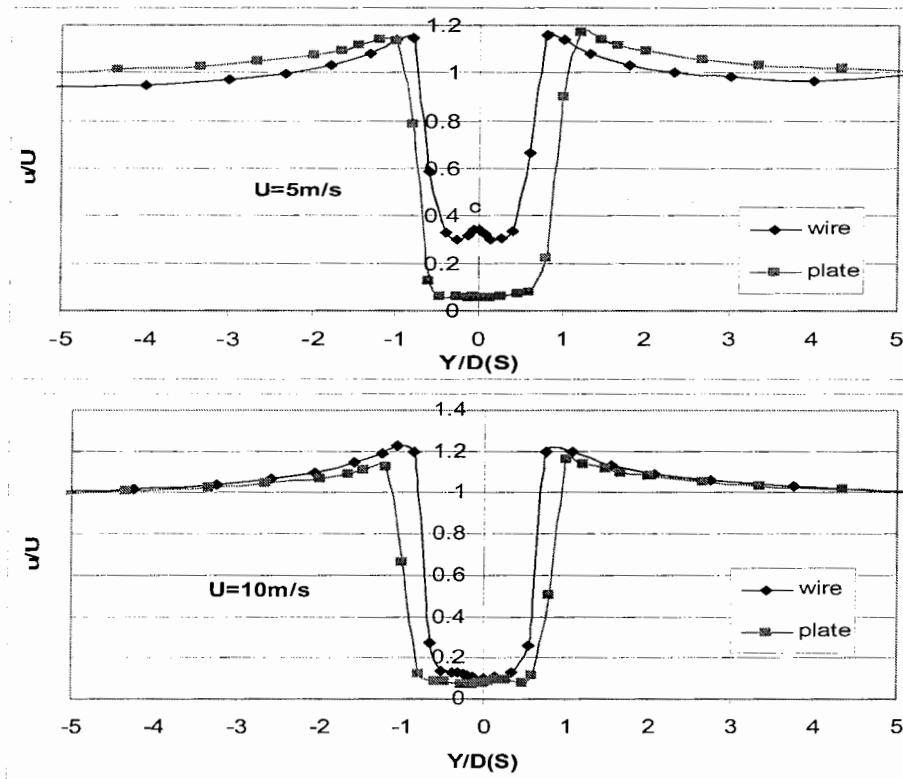
اختلاف ۲۰٪ آنها را ناشی از تغییرات در خود آزمایش می‌باشد.

با توجه به مقایسه‌هایی که در توزیع شدت اغتشاشها و توزیع سرعت مشاهده شده است صفحه به پهنه‌ای

برای اندازه‌گیری جریان معکوس مناسب‌تر می‌باشد.

۳-۲-۵- مقایسه توزیع سرعت و شدت اغتشاشهای مفتول به قطر $D=1/5\text{mm}$ و صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$

شکل(۴۵-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=1/5\text{mm}$ و صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعتهای $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ مقایسه می‌شوند. همانطور که در شکل نشان داده شده است، مقدار نقاط ماقزیم Over flow برای مفتول و صفحه تقریباً برابر بوده ولی ناحیه دنباله برای مفتول در سرعت $U=5\text{m/s}$ ضعیفتر و همچنین پهنهای آن در $X/D = 1$ نیز کمتر می‌باشد. در سرعت $U=10\text{m/s}$ نیز دنباله تشکیل شده از صفحه پهن‌تر از دنباله مفتول می‌باشد.



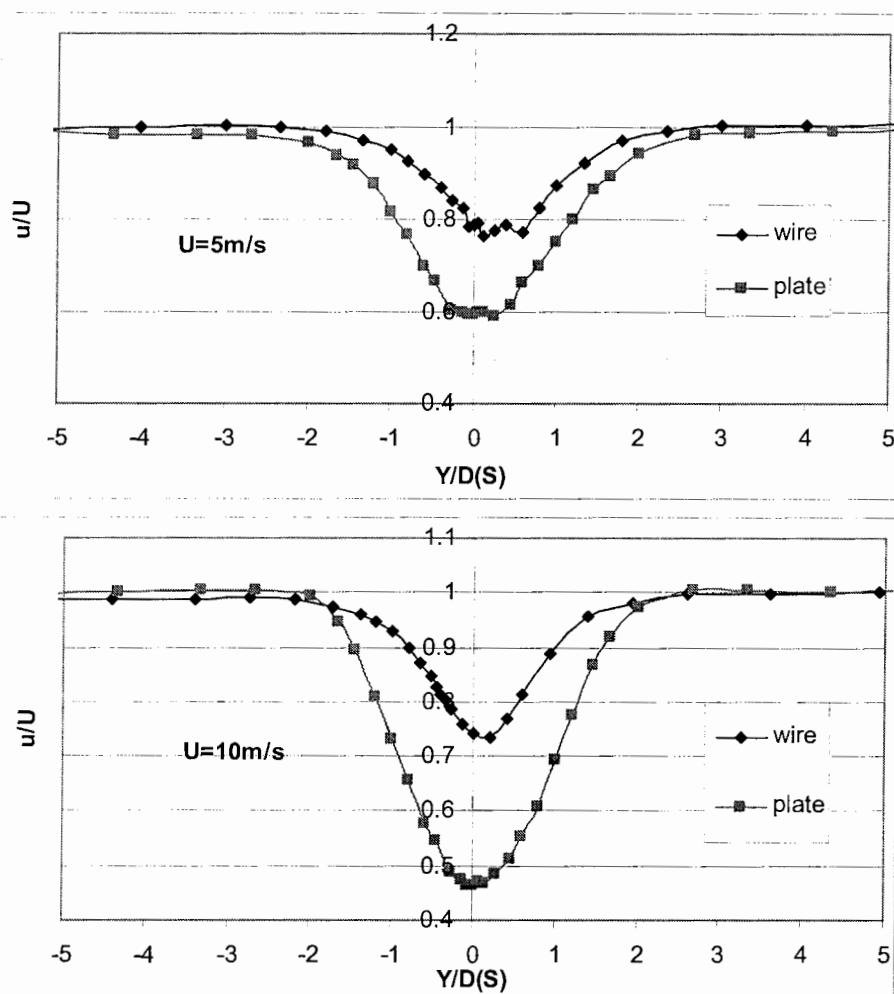
شکل(۴۵-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=1/5\text{mm}$ و صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعتهای $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ در فاصله $X/D = 1$

شکل(۴۶-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین‌دست مفتول و صفحه ذکر شده در سرعت‌های

$U=5\text{ m/s}$ و $U=10\text{ m/s}$ را نشان می‌دهد. همانطور که مشاهده می‌کنید با افزایش پایین‌دست به

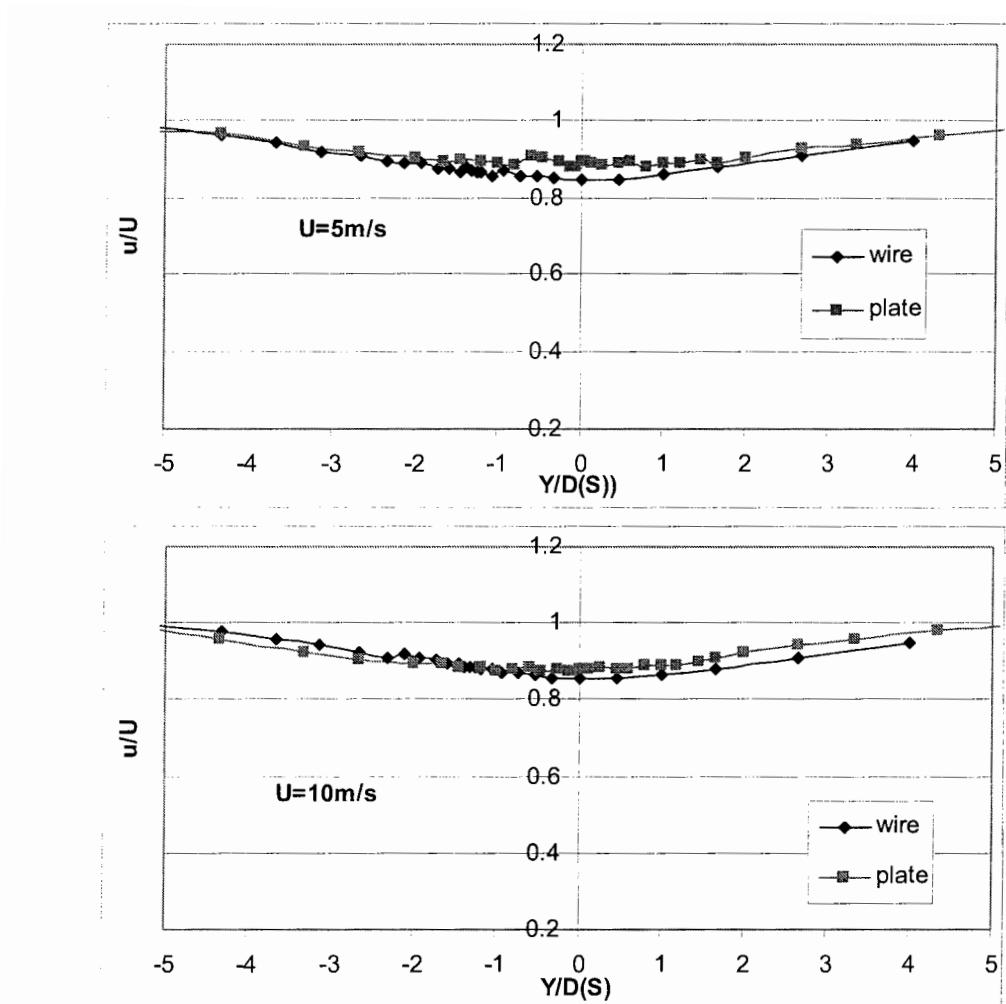
$\frac{X}{D}=9/2$ ناحیه دنباله ضعیفتر شده ولی هنوز صفحه دارای ناحیه دنباله قویتر بوده ولی پهنهای دنباله

تقریباً یکسان می‌باشد.



شکل(۴۶-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین‌دست مفتول به قطر $D=1/5\text{ mm}$ و صفحه به پهنهای $S=1/5\text{ mm}$ در سرعت‌های $U=5\text{ m/s}$ و

$$\frac{X}{D} = 9.3 \text{ در فاصله } U=10\text{ m/s}$$



شکل (۴۷-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=1/5\text{ mm}$ و صفحه به پهنای $S=1/5\text{ mm}$ در سرعتهای $U=5\text{ m/s}$ و $U=10\text{ m/s}$

$$\frac{X}{D} = 50 \text{ در فاصله } U=10\text{ m/s}$$

همانطور که از شکل (۴۷-۵) استنباط می‌شود با افزایش پایین‌دست ناحیه دنباله در ابتدا برای صفحه قویتر

$$\text{بوده } \frac{X}{D} = ۹/۲ \quad \text{ولی با افزایش بیشتر در } ۵۰^{\circ} \text{ توزیع سرعت در مفتول و صفحه با یکدیگر یکسان}$$

می‌شود.

بنابراین استفاده از صفحه برای اندازه‌گیری جریان معکوس بین دو سنسور مناسب‌تر خواهد بود.

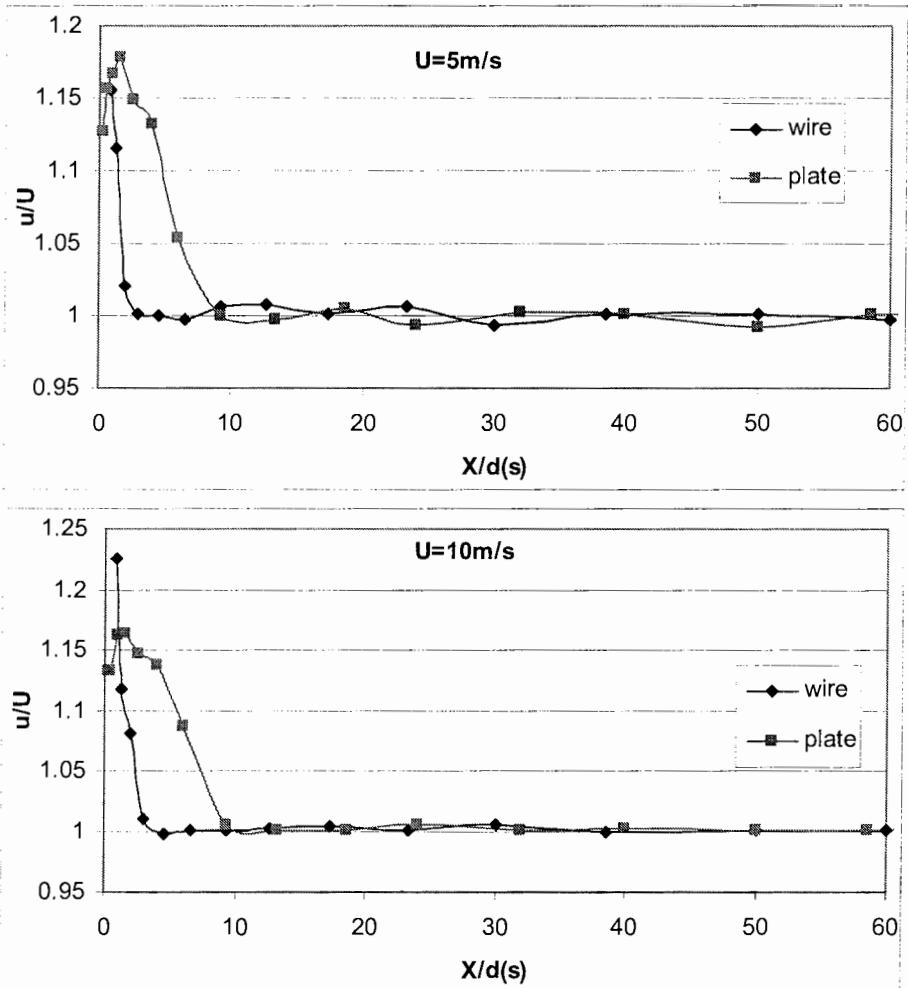
شکل (۴۸-۵) توزیع مقادیر ماکریمم سرعت Over flow در ناحیه دنباله پایین‌دست مفتول و صفحه

ذکر شده در سرعت $U=5 \text{ m/s}$ و $U=10 \text{ m/s}$ وجود دارد. برای هر دو سرعت مقادیر Over flow برای

$$\text{مفتول تا } ۴ = \frac{X}{D} = ۱۰ \quad \text{و برای صفحه تا } ۱۰ = \frac{X}{D} \quad \text{وجود دارد. این مقدار برای مفتول سریعتر و در } \frac{X}{D} \text{ کمتر از}$$

بین می‌رود. بنابراین برای کالیبراسیون جریان سنج سیم‌داغ در سرعتهای کم با استفاده از روش گردابه‌های

کارمن (Karman Vortex) استفاده از مفتول بهتر می‌باشد.



شکل(۴۸-۵) توزیع مقادیر ماکریم سرعت Over flow در ناحیه دنباله پایین دست مفتول و صفحه ذکر شده در سرعت $U=5\text{m/s}$ و

$$U=10\text{m/s}$$

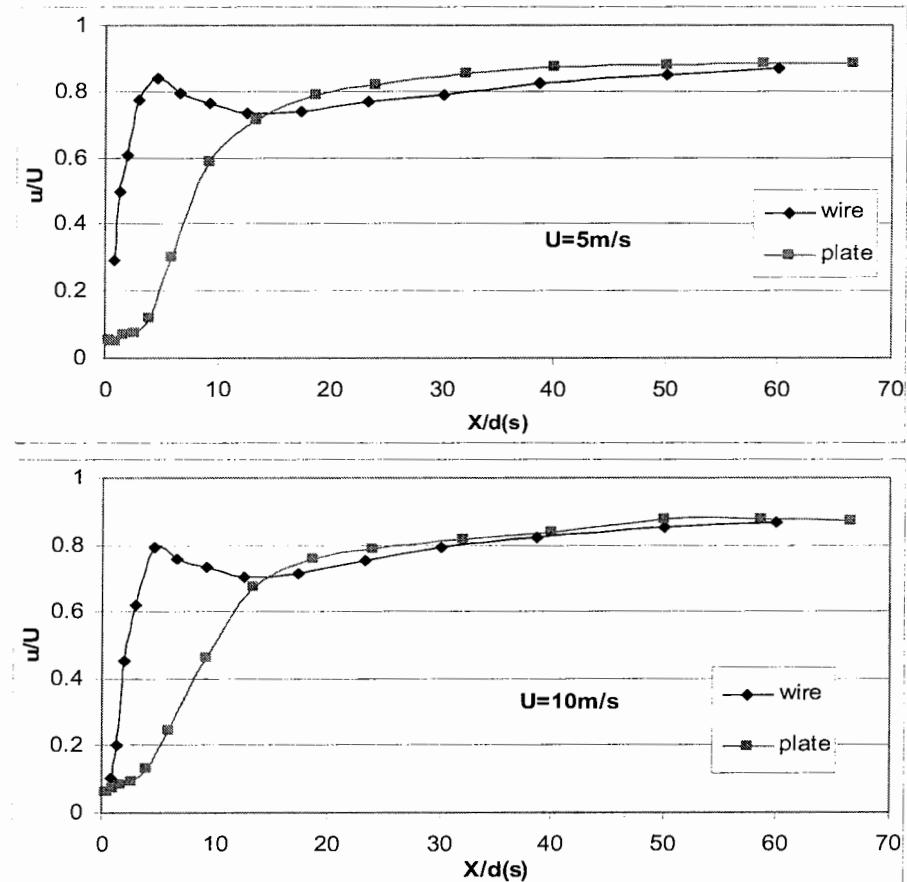
شکل(۴۹-۵) مقادیر مینیمم سرعت در $\frac{Y}{D(S)}=0$ ناحیه دنباله پایین دست مفتول و صفحه ذکر شده در سرعتهای $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ را نشان می دهد.

ناحیه دنباله در صفحه تا $\frac{X}{D}=5$ بسیار قویتر از مفتول می باشد و تا ناحیه بیشتری در پایین دست

گسترش یافته است. از $\frac{X}{D}=15$ به بعد تأثیر مفتول و صفحه در ناحیه دنبال یکسان می شود ولی قبل از

$\frac{X}{D} = 15$ دنباله مفتول قویتر می‌باشد بنابراین برای اندازه‌گیری جریان معکوس استفاده از صفحه بین دو

سنسور مناسب می‌شود.



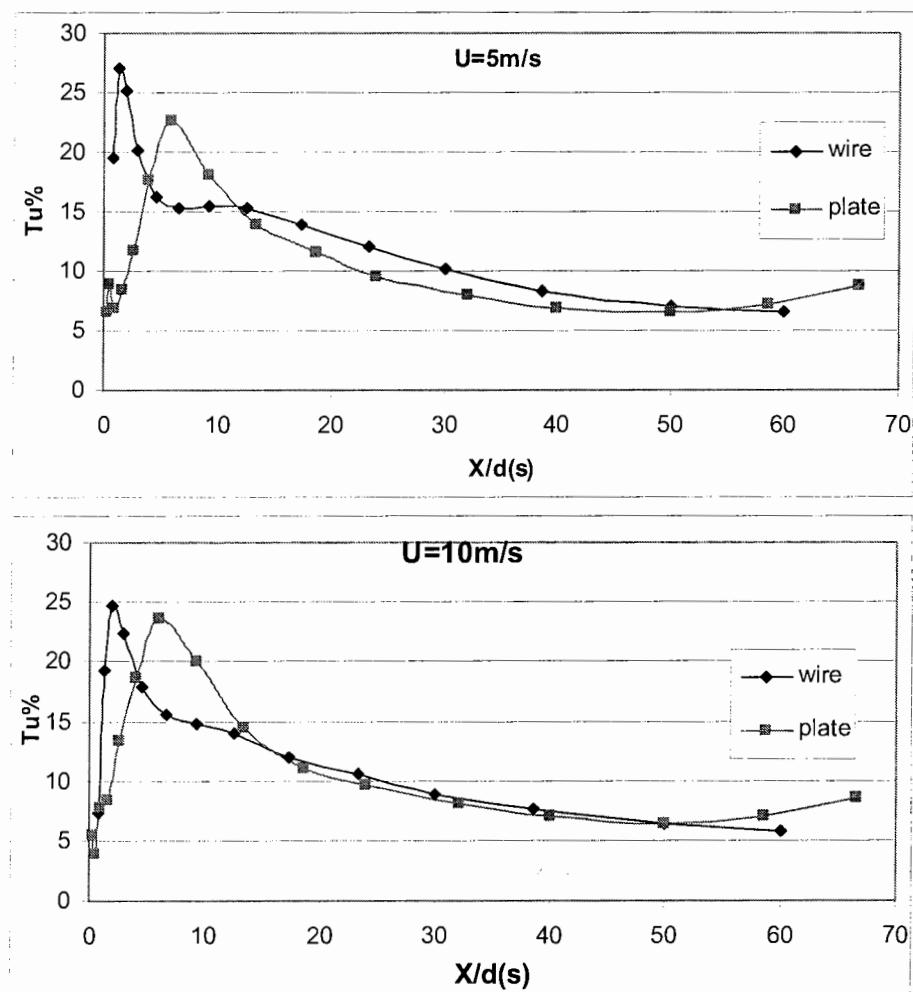
شکل(۵-۴۹) مقادیر مینیمم سرعت در ناحیه دنباله پایین دست مفتول و صفحه ذکر شده در سرعتهای $U=5 \text{ m/s}$ و $U=10 \text{ m/s}$

$$U=10 \text{ m/s}$$

شکلهای (۹۶) تا (۹۸) پیوست نیز توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوا پایین دست مفتول و صفحه

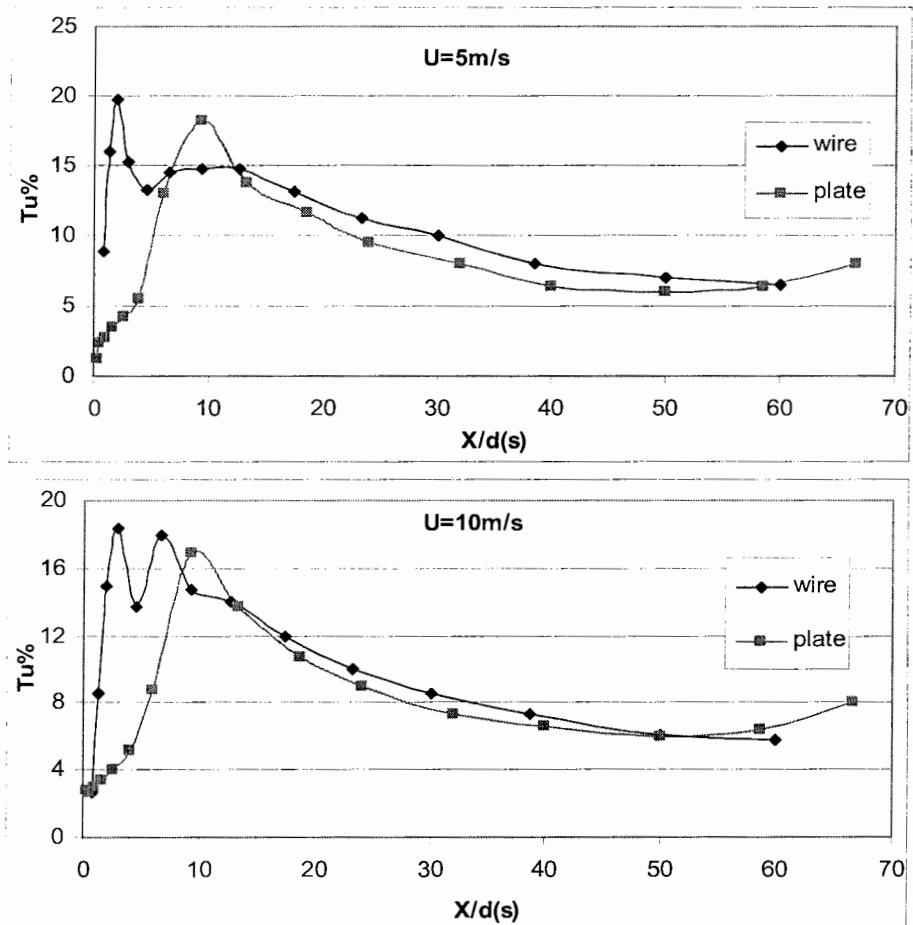
در سرعتهای $U=5 \text{ m/s}$ و $U=10 \text{ m/s}$ را با یکدیگر مقایسه می‌کند.

شکل(۵۰-۵) تغییرات ماکریم شدت اغتشاشها در پایین دست مفتول و صفحه در سرعتهای $U=5\text{m/s}$ و $U=10\text{m/s}$ را نشان می‌دهد. همانگونه که بیان شد ماکریم شدت اغتشاشها برای مفتول نزدیکتر به المان و برای صفحه ماکریم شدت اغتشاشها پایین‌تر و در $\frac{X}{D}$ بیشتر اتفاق می‌افتد. بنابراین برای اندازه‌گیری جریان معکوس به علت نزدیک بودن سنسور به المان استفاده از صفحه مناسب می‌باشد.



شکل(۵۰-۵) تغییرات ماکریم شدت اغتشاشها در پایین دست مفتول و صفحه در سرعتهای $U=10\text{m/s}$ و $U=5\text{m/s}$

شکل(۵۱-۵) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها در $\frac{Y}{D(S)} = ۰$ ناحیه دنباله پایین دست مفتول و صفحه را در سرعتهای $U=۱۰\text{ m/s}$ و $U=۵\text{ m/s}$ را نشان می‌دهد. همانطور که مشاهده می‌کنید در $\frac{X}{D} < ۱۵$ کمترین اغتشاش را در ناحیه دنباله داریم؛ از شکل‌های (۹۶) و (۹۸) پیوست می‌توان دریافت که با افزایش پایین دست مقدار شدت اغتشاشها کاهش می‌یابد و از $\frac{X}{D} > ۱۵$ تأثیر مفتول و صفحه بر روی شدت اغتشاش جریان‌ها یکسان است.



شکل(۵۱-۵) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها در $\frac{Y}{D(S)} = ۰$ ناحیه دنباله پایین دست مفتول و صفحه را در سرعتهای $U=۵\text{ m/s}$ و $U=۱۰\text{ m/s}$

۵-۴-۲-اثر دو سنسور فیلم‌داغ:

همانگونه که گفته شد برای اندازه‌گیری جریان معکوس از دو سنسور که المانی مانند مفتول وبا صفحه بین آنها قرار می‌گیرد می‌توان استفاده کرد. حال اگر جریان آرام باشد با استفاده از دو سنسور فیلم‌داغ در مسی می‌توان جریان معکوس را تشخیص داد در این قسمت اثر متقابل دو سنسور فیلم‌داغ بر روی یکدیگر را بررسی می‌کنیم.

برای بررسی آزمایشات انجام شده در این قسمت سنسور اول را ثابت و سنسور دوم را نسبت به سنسور اول در جهات مختلف X (پایین دست جریان) و Y (عمود بر راستای جریان) حرکت داده و جریان‌ها را با استفاده از جریان‌سنج سیم‌داغ بوسیله سنسور دوم اندازه‌گیری می‌کنیم و همچنین اندازه‌گیری سرعت جریان‌ها هنگامیکه سنسور فیلم‌داغ اول (بالا دست) سرد و یا گرم می‌باشد اندازه‌گیری می‌شود. در این حالت جریان‌ها تحت تاثیر دنباله سنسور اول قرار گرفته و همچنین دنباله گرمایی ناشی از سنسور بالا دست بر روی نرخ انتقال حرارت سنسور دوم (پایین دست) تاثیر می‌گذارد.

در این حالت با توجه به اینکه نرخ انتقال حرارت از سنسور از سیال طبق معادله زیر تعریف می‌شود:

$$Q = hA(\Delta T) \quad (1-5)$$

ضریب جابجایی اجباری که بستگی به سرعت جریان‌ها دارد، A سطح جانبی سنسور فیلم‌داغ و اختلاف دمای سنسور و جریان‌ها است . با توجه به رابطه ولتاژ خروجی دستگاه جریان‌سنج سیم‌داغ و سرعت جریان سیال طبق معادله (king) خواهیم داشت:

$$E^2 = A + BU^n \quad (2-5)$$

طبق معادله بالا افزایش دمای محیط سبب کاهش ولتاژ خروجی جریان سنج سیم داغ شده و در نتیجه کاهش سرعت اندازه گیری را در بر خواهد داشت.

۵-۴-۱-بررسی توزیع سرعت در جهت Y (عمود بر راستای جریان):

اندازه گیری سرعت در جهت Y را در سه فاصله $X/D = 8, X/D = 24, X/D = 40$ وقتی که سنسور فیلم داغ اول سرد و یا گرم است را در دو سرعت $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ انجام داده و توزیع سرعت در منحنی ها با استفاده از سرعت جریان آزاد U بی بعد شده است.

شکل (۵-۵) توزیع سرعت جریان هوای اندازه گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت Y در پایین دست سنسور اول در فاصله های $X/D = 8, X/D = 24, X/D = 40$ وقتی که سنسور اول سرد و گرم است را در سرعت $U = 10 \text{ m/s}$ نشان می دهد همانطور که مشاهده می شود کاهش سرعت ناشی از سنسور اول وقتی که آن سرد است به مراتب کمتر از حالتی است که سنسور گرم است در $X/D = 8$ وقتی که سنسور گرم است، کمترین مقدار سرعت $U = 0.85$ است. ولی وقتی سنسور سرد است، $U = 0.89$ می باشد. طبق معادله

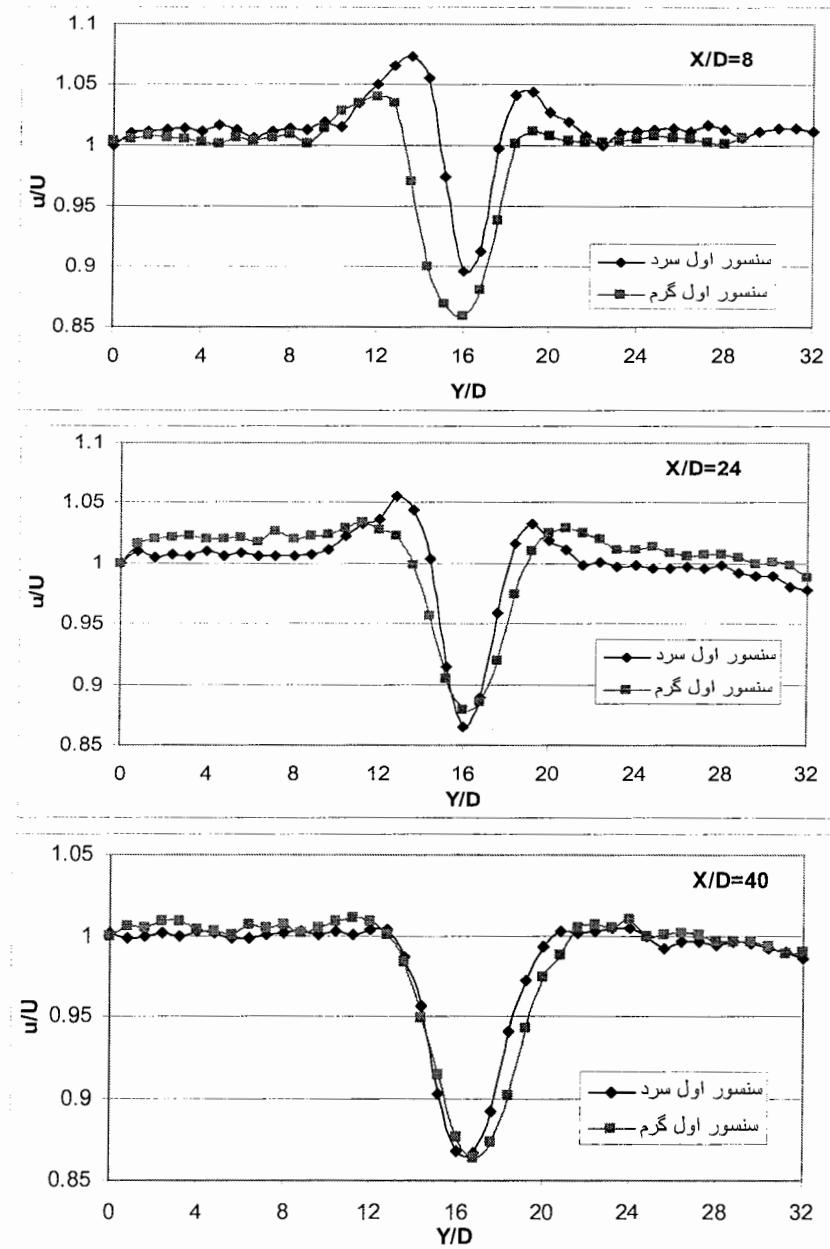
(۵-۲) در صورتی که دمای محیط افزایش یابد جریان سنج سیم داغ ولتاژ کمتری را نشان می دهد سرعت اندازه گیری شده کمتر خواهد بود. و در فاصله $X/D = 24$ وقتی که سنسور اول گرم می باشد کمترین سرعت $U = 0.86$ می باشد.

کاهش سرعت ناشی از سنسور اول وقتی که آن سنسور سرد می باشد در مقایسه با حالتی که آن سنسور گرم است دارای اختلاف اندکی می باشد.

همانطور که در شکل مشاهده می کنیم، در $X/D = 40$ وقتی که سنسور روشن (گرم) و یا خاموش (سرد)

می باشد $U = 0.86$ است، می توان نتیجه گرفت که هنگامی که جریان هوا $U = 10 \text{ m/s}$ می باشد تقریبا در

فاصله $X/D = 24$ به بعد اثر حرارتی سنسور اول در کاهش سرعت اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم از بین می‌رود و اثر حرارتی در مقایسه با اثر دنباله آن ناچیز می‌باشد.



شکل(۵۲-۵) توزیع سرعت جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین‌دست سنسور اول در سرعت $U=10 \text{ m/s}$

شکل(۵۳-۵) توزیع سرعت جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت Y در پایین دست

سنسور اول در فاصله‌های $X/D = 8, X/D = 24, X/D = 40$ وقتی که سنسور اول سرد و گرم است را در

سرعت $s = 20 \frac{m}{s}$ نشان می‌دهد همانطور که مشاهده می‌شود وقتی که سنسور اول گرم می‌باشد. $\frac{u}{U} = 0.8$

است و وقتی که سنسور اول سرد است $\frac{u}{U} = 0.83$ می‌باشد.

در $X/D = 24$ این شکل وقتی که سنسور اول گرم می‌باشد $\frac{u}{U} = 0.75$ است و وقتی که آن سرد است

$\frac{u}{U} = 0.82$ می‌باشد که در مقایسه با حالتی که سنسور در فاصله $X/D = 8$ قرار دارد، دارای اختلاف بیشتری

می‌باشد. که اثر حرارتی نسبت به دنباله در این فاصله اثر بیشتری را دارا می‌باشد.

در $X/D = 40$ وقتی که سنسور اول گرم می‌باشد $\frac{u}{U} = 0.82$ است و وقتی که سنسور اول سرد می‌باشد

$\frac{u}{U} = 0.88$ است. در این فاصله اثر حرارتی دارای اثر کمتری نسبت به حالت قبل می‌باشد. می‌توان

نتیجه گرفت که هنگامیکه جریان هوای $s = 20 \frac{m}{s}$ باشد در فاصله حدود $X/D = 24$ اثر حرارتی دارای بیشترین

اثر می‌باشد و برای اندازه‌گیری در $s = 20 \frac{m}{s}$ اصلاً مکان مناسبی نمی‌باشد.

شکل(۵۴-۵) منحنی توزیع سرعت جریان هوای در نقاط $X/D = 8, X/D = 24, X/D = 40$ پایین دست سنسور

اول هنگامیکه سنسور خاموش (سرد) است را در سرعتهای $s = 10 \frac{m}{s}$ و $s = 20 \frac{m}{s}$ نشان می‌دهد. در

شکل با استفاده از سرعت جریان آزاد U بی‌بعد شده است. شکل فوق ناحیه دنباله ناشی از سنسور اول را

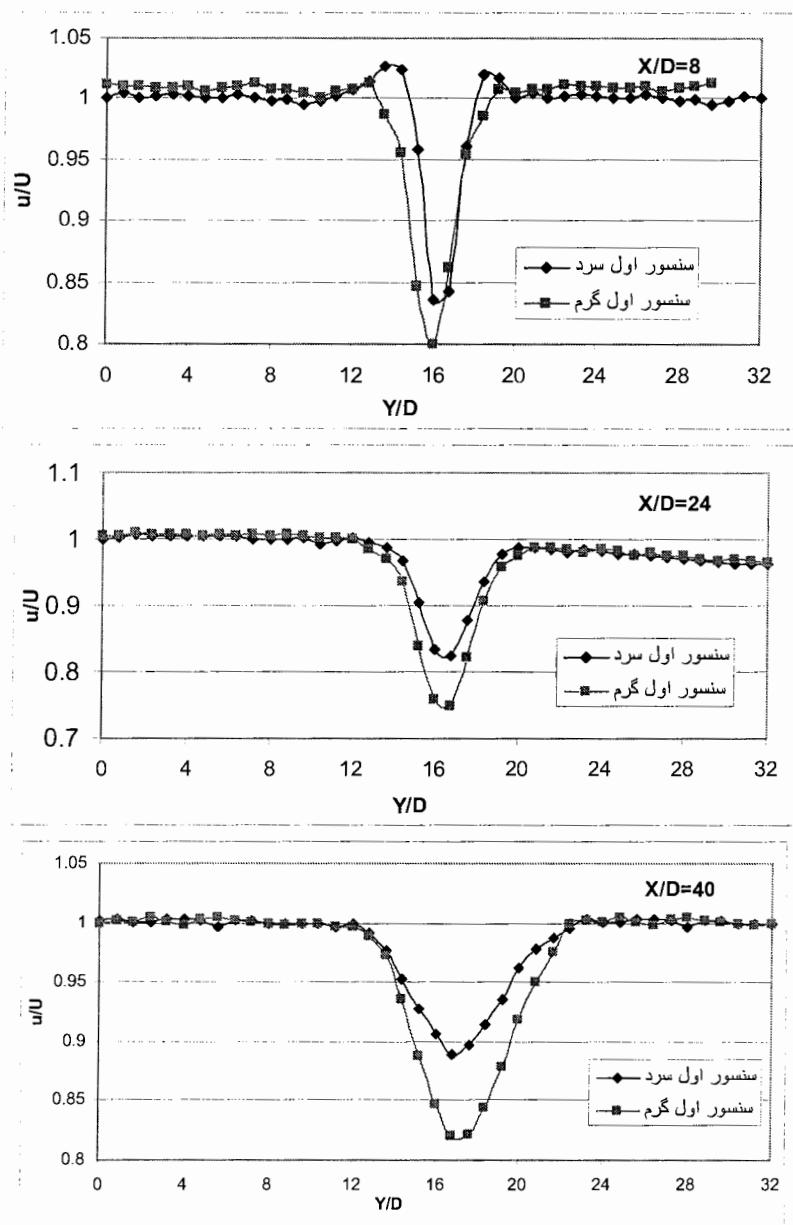
بخوبی نشان می‌دهد.

توزیع سرعت در $s = 20 \frac{m}{s}$ مشابه سرعت $s = 10 \frac{m}{s}$ است، ولی مقدار کاهش توزیع سرعت جریان هوای در

ناحیه دنباله ($\frac{u}{U} = 0.82, U = 10 \frac{m}{s}$) بیشتر از حالت ($\frac{u}{U} = 0.867, U = 20 \frac{m}{s}$) می‌باشد. همچنین:

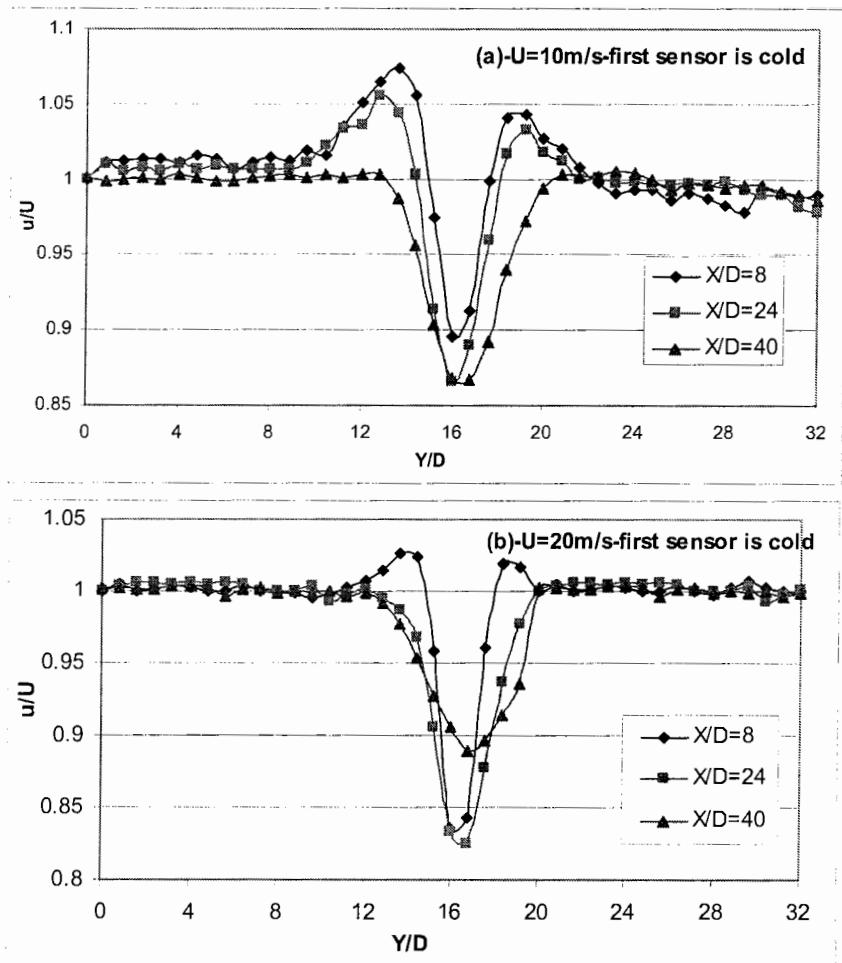
$\sqrt{D} = 3.2$ در فاصله $X/D = 24$ دارای افزایش سرعتی در نزدیکی دنباله سنسور هستیم در $U=10 \text{ m/s}$

است ولی در $X/D = 20 \text{ m/s}$ این اثر در $\frac{U}{U} = 1/0.5$ و $X/D = 24$ از بین رفته است.



شکل(۵-۵) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین‌دست سنسور اول در سرعت $U=20 \text{ m/s}$

$$U=20 \text{ m/s}$$



شکل(۵۴-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین دست سنسور اول هنگامیکه سنسور خاموش (سرد) است در سرعتهای $U=10 \text{ m/s}$ و $U=20 \text{ m/s}$

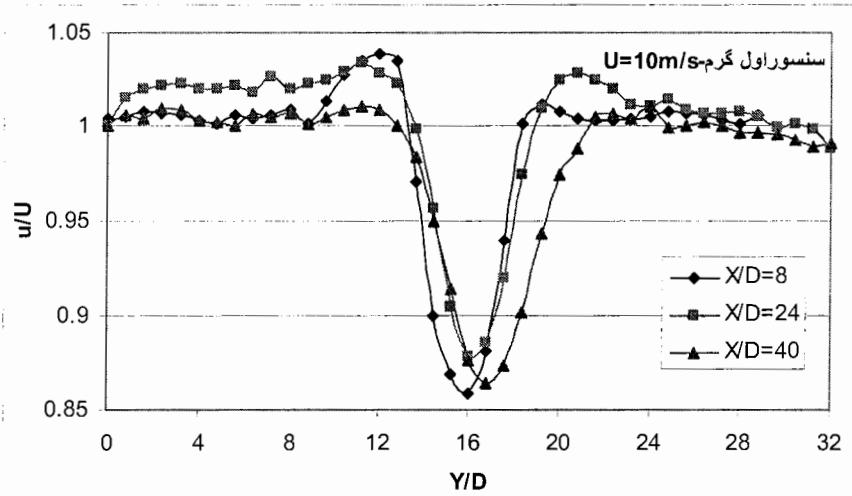
شکل(۵۵-۵) منحنی توزیع سرعت جریان‌ها در نقاط $X/D = 8$, $X/D = 24$, $X/D = 40$ پایین دست سنسور اول هنگامیکه سنسور روشن (گرم) است را در سرعتهای $U=10 \text{ m/s}$ و $U=20 \text{ m/s}$ نشان می‌دهد. شکل با استفاده از سرعت جریان آزاد U بی بعد شده است. شکل فوق ناحیه دنباله ناشی از سنسور اول را بخوبی نشان می‌دهد. توزیع سرعت برای $U=10 \text{ m/s}$ مشابه سرعت $U=20 \text{ m/s}$ است. ولی مقدار کاهش توزیع

سرعت جریان‌ها در ناحیه دنباله ($X/D = 24$) ($\frac{u}{U} = 0.74$, $U = 20 \text{ m/s}$) بیشتر از حالت $U = 10 \text{ m/s}$ ($X/D = 24$) ($\frac{u}{U} = 0.87$,

از شکل‌های (۵۴-۵) و (۵۵) می‌توان نتیجه‌گرفت که با افزایش سرعت در ناحیه دنباله ما دارای کاهش

$\frac{u}{U}$ در ناحیه دنباله هستیم که بیشترین کاهش $\frac{u}{U} = 20 \text{ m/s}$ در سرعت $X/D = 24$ اتفاق می‌افتد.

همچنین با افزایش فاصله از $X/D = 24$ نیز دارای کاهش $\frac{u}{U}$ هستیم:



شکل (۵۵-۵) توزیع سرعت جریان‌ها پایین‌دست سنسور اول هنگامیکه سنسور روشن (گرم) است در سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$

شکل (۵۶-۵) توزیع سرعت جریان‌ها اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت Y در فاصله $X/D = 8$

پایین‌دست سنسور اول در سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ را وقتی که سنسور اول سرد و یا گرم است

نشان می‌دهد. شکل با توجه به سرعت جریان آزاد U بی‌بعد شده است.

در این فاصله وقتی سنسور اول سرد است در ($U = 10 \text{ m/s}$ ، $\frac{u}{U} = 0.83$ و $U = 20 \text{ m/s}$ ، $\frac{u}{U} = 0.89$)

می‌باشد.

در فاصله $U=10\text{ m/s}$ پایین دست سنسور اول وقتی که سنسور اول روشن (گرم) است در $X/D = 8$

$$\frac{u}{U} = 0.85 \quad U = 20 \text{ m/s} \quad \text{و} \quad \frac{u}{U} = 0.8 / 8 = 0.1 / 8 \text{ میباشد.}$$

همانطورکه از این دو شکل مشخص است یکی با افزایش سرعت U و همچنین طبق معادله (۲-۵) با گرم

شدن سنسور اول ما در فاصله $X/D = 8$ دارای کاهش $\frac{u}{U}$ هستیم.

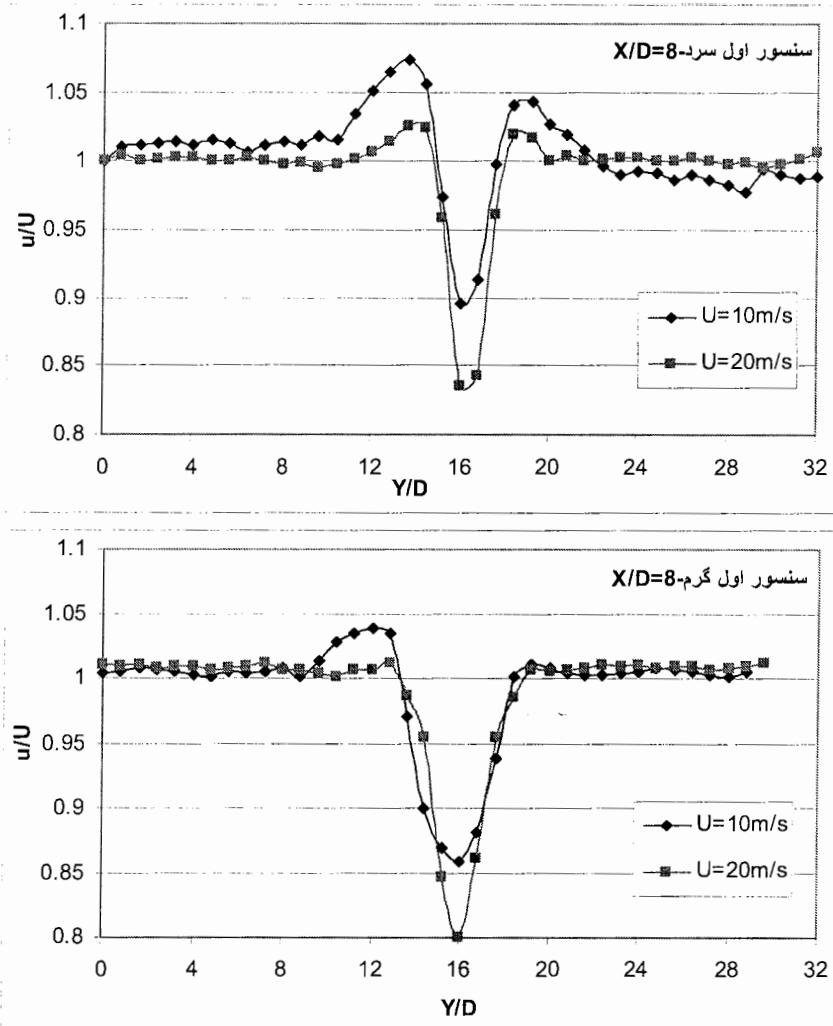
همچنین همانطورکه از دو شکل مشخص است وقتی که سنسور اول روشن (گرم) است نسبت به وقتی که سنسور اول سرد است را دارا هستیم:

در $U=10\text{ m/s}$ وقتی که سنسور اول گرم است دارای پهنهای $Y/D = 6.4$ و وقتی که سنسور سرد است

دارای پهنهای $Y/D = 4.8$ هستیم و در $U=20\text{ m/s}$ وقتی که سنسور اول گرم است دارای پهنهای $Y/D = 6.4$

و وقتی که سنسور سرد است دارای پهنهای $Y/D = 4$ هستیم.

در صورتیکه در این فاصله $X/D = 8$ با افزایش سرعت پهنهای دنباله تغییری نمیکند.



شکل(۵-۵۶) توزیع سرعت جریان‌ها در فاصله $X/D = 8$ پایین‌دست سنسور اول وقتی که سنسور اول سرد و یا گرم است در سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$

شکل(۵-۵۷) توزیع سرعت جریان‌ها اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت Y در فاصله $X/D = 24$ پایین‌دست سنسور اول در سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ وقتی که سنسور اول سرد و یا گرم است نشان می‌دهد. شکل با توجه به سرعت جریان آزاد U بی‌بعد شده است.

شکل فوق ناحیه دنباله ناشی از سنسور اول را بخوبی نشان می‌دهد. در فاصله $X/D = 24$ وقتی سنسور اول

سرد است در $(\frac{u}{U} = 0.82, U = 10 \frac{m}{s})$ می‌باشد.

در $X/D = 24$ وقتی که سنسور اول گرم است ($\frac{u}{U} = 0.87, U = 10 \frac{m}{s}$) با افزایش سرعت و در سرعت $U = 20 \frac{m}{s}$

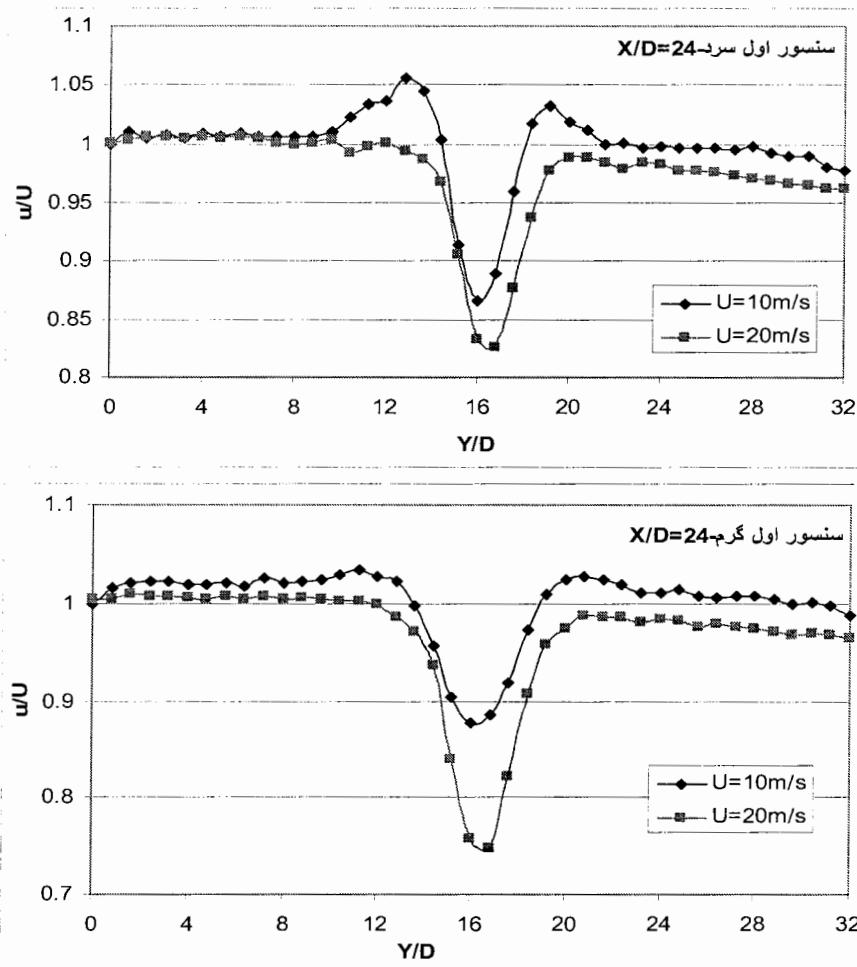
می‌باشد. در این فاصله $X/D = 24$ نیز همانند شکل (۴۶-۵) با افزایش سرعت و در سرعت $U = 20 \frac{m}{s}$ با

گرم شدن سنسور اول با کاهش $\frac{u}{U}$ روبرو هستیم ولی در سرعت $U = 10 \frac{m}{s}$ در این فاصله با تغییر $\frac{u}{U}$

زیادی روبرو نیستیم پس در این سرعت و در فاصله $X/D = 24$ اثر حرارتی سنسور اول بر سنسور دوم

ناچیز می‌باشد. همچنین در این دو شکل دنباله ناشی از سنسور اول در هر دو حالت گرم و سرد و سرعت

$U = 10 \frac{m}{s}$ و $U = 20 \frac{m}{s}$ دارای پهنای تقریباً یکسانی می‌باشد.



شکل(۵-۵) توزیع سرعت جریان‌ها در فاصله $X/D = 24$ پایین‌دست سنسور اول وقتی که سنسور اول سرد و یا گرم است در سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$

شکل(۵-۶) توزیع سرعت جریان‌ها اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت Y در فاصله $X/D = 40$ پایین‌دست سنسور اول در سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ وقتی که سنسور اول سرد و یا گرم است نشان می‌دهد. شکل با توجه به سرعت جریان آزاد U بی‌بعد شده است.

در فاصله $X/D = 40$ وقتی سنسور اول سرد است در $(\frac{u}{U} = 0.182, U = 20 \text{ m/s}, U = 10 \text{ m/s})$ و می‌باشد.

در $X/D = 40$ وقتی سنسور اول گرم است $(\frac{u}{U} = 0.182, U = 20 \text{ m/s}, U = 10 \text{ m/s})$ می‌باشد.

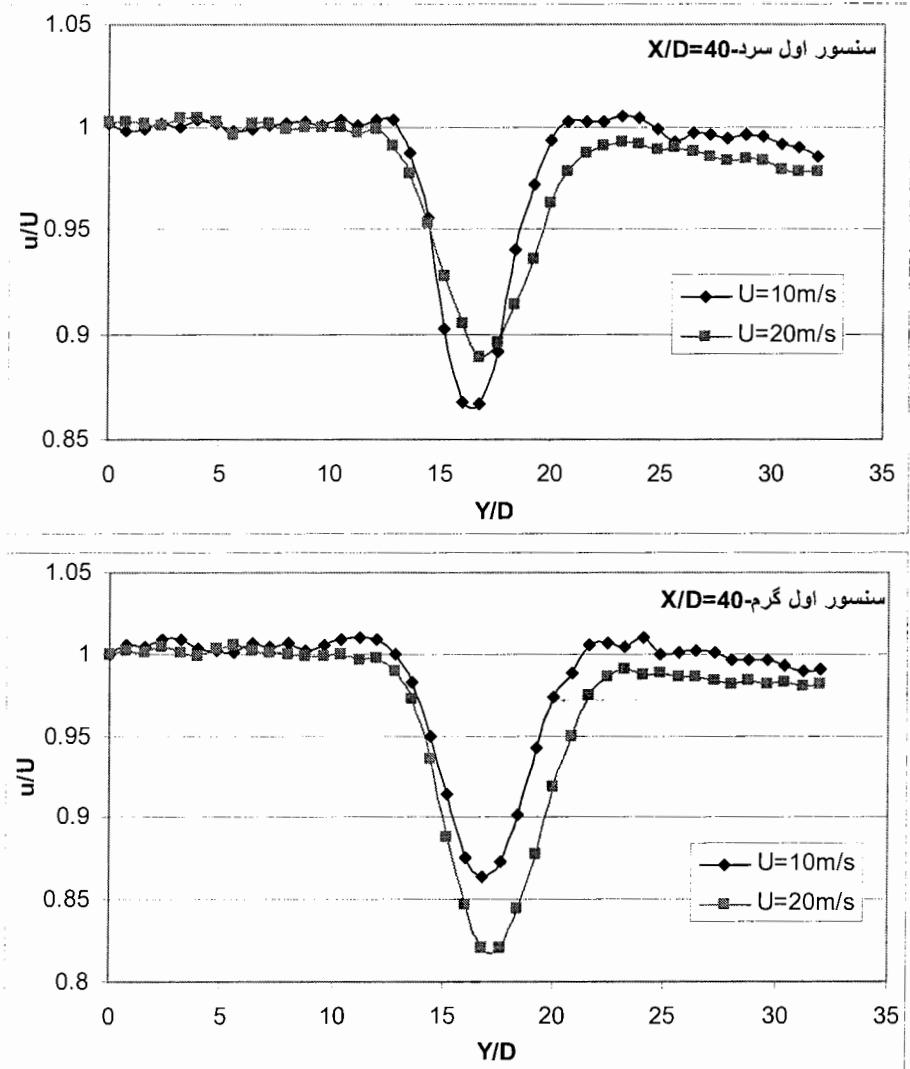
وقتی که سنسور اول سرد است با افزایش سرعت از $U = 10 \text{ m/s}$ به $U = 20 \text{ m/s}$ اثر دنباله کمتری می‌شود و

افزایش می‌یابد ولی وقتی سنسور اول گرم است مانند قبل با افزایش سرعت اثر دنباله بیشتر شده و $\frac{u}{U}$

در پشت سنسور اول کاهش می‌یابد. همچنین در سرعت $U = 10 \text{ m/s}$ اثر حرارتی سنسور اول در $X/D = 40$

دیده نمی‌شود و تغییرات $\frac{u}{U}$ بسیار کم می‌باشد اما $U = 20 \text{ m/s}$ اثر حرارتی باعث کاهش $\frac{u}{U}$ می‌شود.

در این دو شکل نیز دنباله ناشی از سنسور اول در هر دو حالت گرم و سرد و سرعت $U = 10 \text{ m/s}$ و $U = 20 \text{ m/s}$ دارای پهنای یکسانی نمی‌باشد.

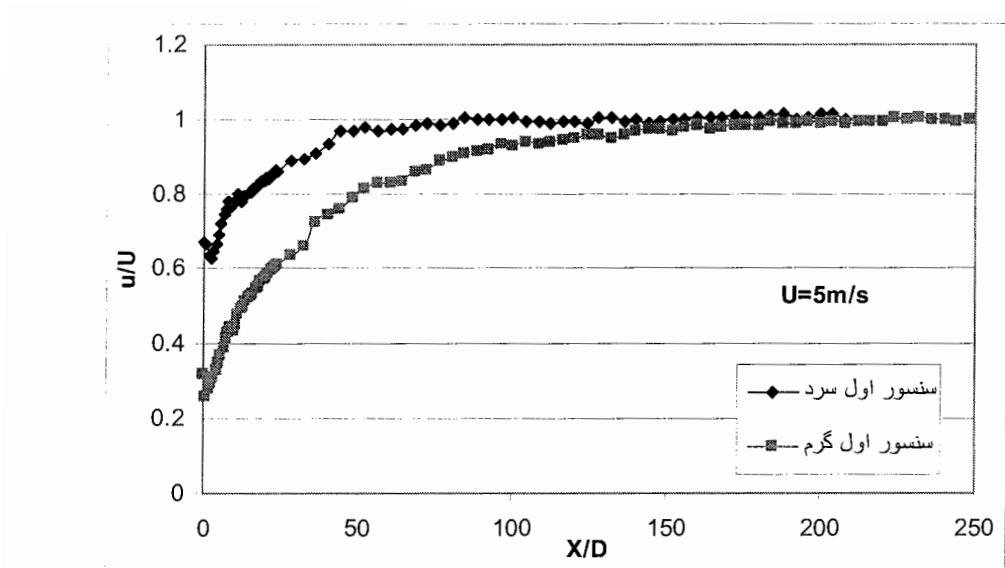


شکل(۵) توزیع سرعت جریان‌ها در فاصله $X/D = 40$ پایین‌دست سنسور اول وقتی که سنسور اول سرد و یا گرم است در سرعتهای $U = 20 \text{ m/s}$ و $U = 10 \text{ m/s}$

۵-۴-۲-بررسی توزیع سرعت در جهت X (پایین دست جریان):

اندازه‌گیری توزیع سرعت در جهت X در سرعتهای $U = 3, 5, 7.5, 12.5, 15 \text{ m/s}$ در دو حالت سنسور سیم‌داغ اول خاموش (سرد) و روشن (گرم) است را انجام دادیم. توزیع سرعت با استفاده از سرعت جریان آزاد U بی‌بعد شده است.

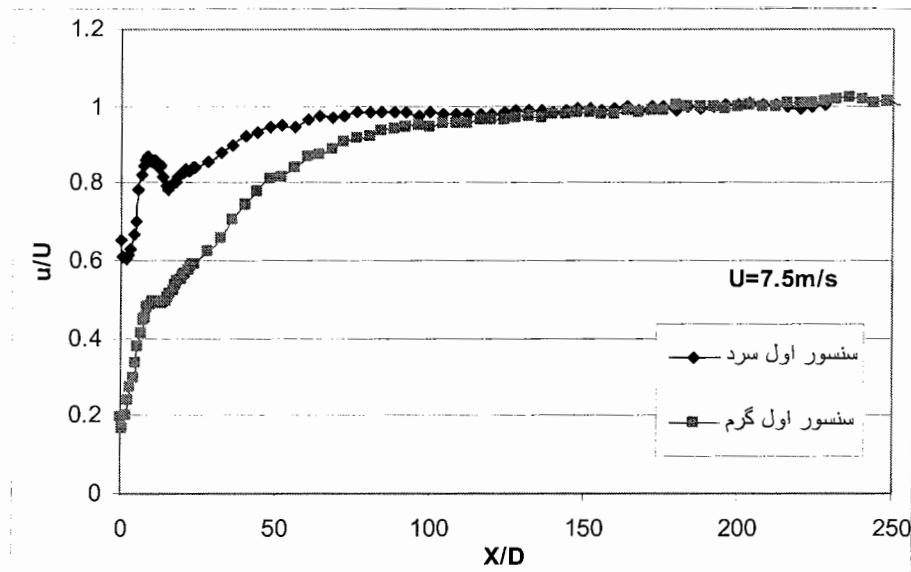
شکل (۵۹-۵) توزیع سرعت جریان‌ها اندازه‌گیری شده توسط سنسور پایین دست در حالیکه سنسور بالا دست سرد و گرم است را نشان می‌دهد. در این حالت سرعت جریان هوا $U = 5 \text{ m/s}$ می‌باشد. همانطور که در شکل نشان داده شده است در حالیکه سنسور بالا دست سرد می‌باشد به علت وجود دنباله ناشی از سنسور اول (بالا دست) سرعت اندازه‌گیری شده توسط جریان سنج سیم‌داغ کمتر از سرعت جریان آزاد می‌باشد. این مقدار در $\frac{X}{D} = 8$ ، $\frac{u}{U} = 0.77$ می‌باشد و هنگامیکه سنسور بالا دست گرم می‌باشد $\frac{u}{U} = 0.42$ است که این اختلاف ناشی از اثر حرارت سنسور بالا دست به سنسور پایین دست می‌باشد. طبق معادله (۴-۳) در صورتیکه دمای محیط افزایش یابد جریان سنج سیم‌داغ ولتاژ کمتری را نشان می‌دهد و سرعت اندازه‌گیری شده کمتر خواهد بود. مطابق شکل (۵۹-۵) هنگامیکه $\frac{X}{D} = 52$ است برای حالیکه سنسور بالا دست سرد است اثر دنباله به پایان می‌رسد ولی برای حالیکه سنسور اول گرم است به علت وجود اثر حرارتی در $\frac{X}{D} = 84$ و $\frac{u}{U} = 0.9$ می‌باشد که حدود ۰.۹ کاهش سرعت اندازه‌گیری شده را نشان می‌دهد. هنگامیکه $\frac{X}{D} = 160$ است، اثر حرارتی ناشی از سنسور اول نیز وجود ندارد.



شکل(۵-۵) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده توسط سنسور پایین دست در حالیکه سنسور بالا دست سرد و گرم است در سرعت $U = 5 \text{ m/s}$

شکل(۵-۶) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده برای $U = 7/5 \text{ m/s}$ در حالتیکه سنسور بالادست سرد و گرم است را نشان می‌دهد. مطابق شکل هنگامیکه $X/D = 32$ است اثرات ناشی از دنباله سنسور بالادست و اثر دنباله حرارتی به تفکیک قابل تشخیص است. در $X/D = 12$ برای حالتیکه سنسور بالادست سرد است $\frac{u}{U} = 0.83$ اندازه‌گیری شده است. در حالیکه در نقطه فوق وقتی که سنسور بالادست گرم است مقدار $\frac{u}{U} = 0.49$ می‌باشد. که این اختلاف ناشی از اثر دنباله حرارتی است که سنسور اول ایجاد می‌کند.

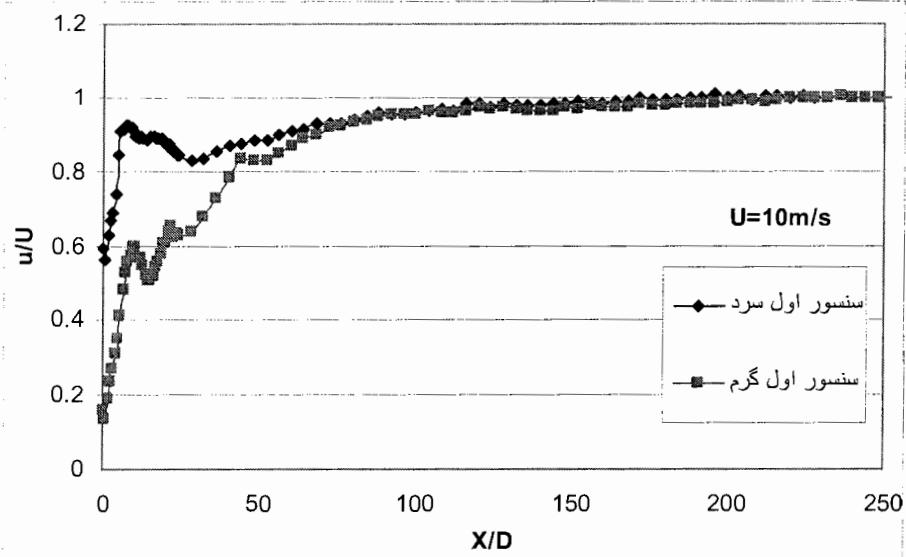
در $X/D = 96$ اثر حرارتی به پایان می‌رسد و در $X/D = 76$ اثر دنباله ناشی از سنسور اول نیز به پایان می‌رسد.



شکل(۵-۶) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده توسط سنسور پایین دست در حالیکه سنسور بالا دست سرد و گرم است در $U=7.5 \text{ m/s}$
سرعت $U=7.5 \frac{\text{m}}{\text{s}}$

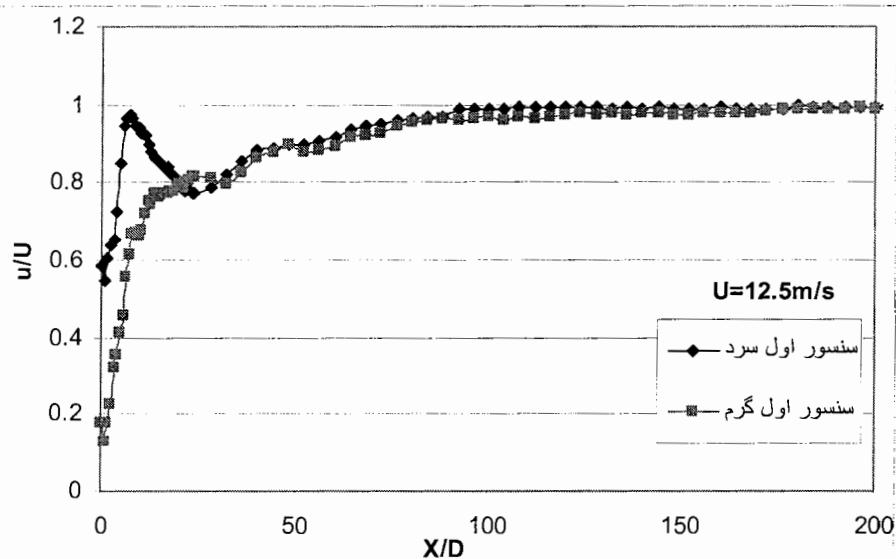
شکل(۶-۵) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده برای $U=10 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ در حالتی که سنسور بالادست سرد و گرم است را نشان می‌دهد. مطابق شکل(۵-۵) هنگامیکه مقدار $X/D = 40$ است اثرات ناشی از دنباله سنسور بالادست و اثر دنباله حرارتی به تفکیک قابل تشخیص است. در $X/D = 24$ برای $\frac{u}{U} = 0.84$ اندازه‌گیری شده است. در حالیکه در نقطه فوق وقتی که سنسور بالادست سرد است $\frac{u}{U} = 0.62$ می‌باشد که این اختلاف ناشی از اثر دنباله حرارتی است که سنسور اول ایجاد می‌کند.

در $X/D = 76$ اثر حرارتی به پایان می‌رسد و در $X/D = 112$ اثرات دنباله ناشی از سنسور اول نیز به پایان می‌رسد.



شکل(۶۱-۵) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده توسط سنسور پایین دست در حالیکه سنسور بالا دست سرد و گرم است در $U = 10 \text{ m/s}$

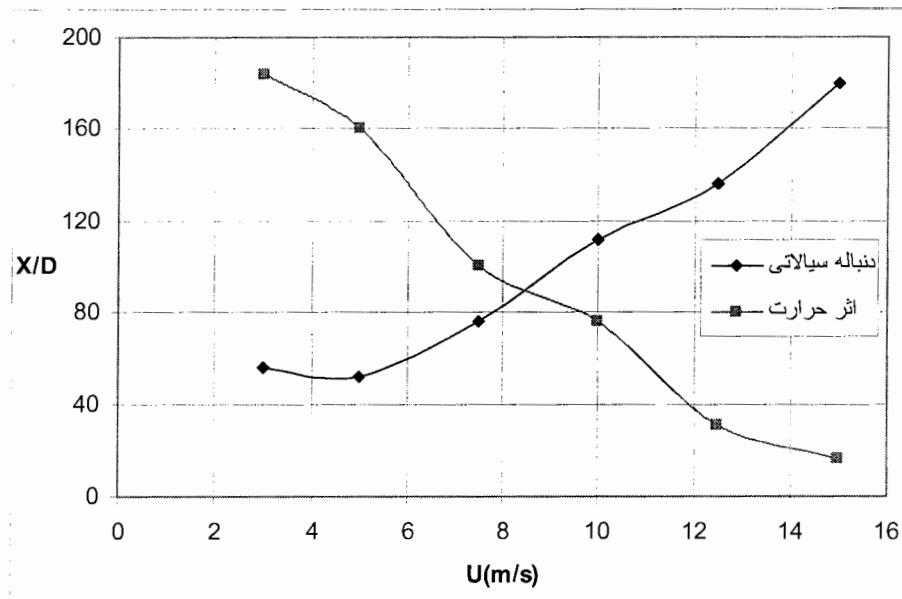
شکل(۶۲-۵) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده برای $U = 12.5 \text{ m/s}$ در حالتی که سنسور بالادست سرد و گرم است را نشان می‌دهد. مطابق شکل فوق هنگامیکه مقدار $X/D < 12$ است اثرات ناشی از دنباله سنسور بالادست و اثر دنباله حرارتی به تفکیک قابل تشخیص است. در $X/D = 8$ برای حالتیکه سنسور بالادست سرد است $U/96 = \frac{u}{U}$ اندازه‌گیری شده است. در حالیکه در نقطه فوق، وقتی که سنسور بالادست گرم است مقدار $U/66 = \frac{u}{U}$ می‌باشد. که این اختلاف ناشی از اثر دنباله حرارتی است که سنسور اول ایجاد می‌کند. در $X/D = 28$ اثرات دنباله ناشی از سنسور اول نیز به پایان می‌رسد.



شکل(۵-۶) توزیع سرعت جریان‌های اندازه‌گیری شده توسط سنسور پایین دست در حالیکه سنسور بالا دست سرد و گرم است در سرعت $U = 12.5 \text{ m/s}$

با توجه به شکلهای (۵۹-۵) الی (۶۲-۵) می‌توان دریافت که دنباله و اثر حرارتی سنسور اول بستگی به سرعت جریان‌ها دارد . شکل (۶۳-۵) تغییرات طول دنباله و اثرحرارتی ناشی از سنسور اول را بر حسب سرعت جریان‌ها نشان می‌دهد. همانطورکه در شکل فوق مشاهده می‌شود طول دنباله سنسور اول با افزایش سرعت افزایش یافته ولی اثرحرارتی ناشی از سنسور بالادست با افزایش سرعت کاهش پیدامی کند. لازم به ذکر است هنگامیکه سرعت نزدیک به صفر می‌باشد انتقال حرارت جابجایی‌آزاد به جابجایی اجباری غلبه می‌کند و اثرحرارتی سنسور بالادست به پایین دست ناچیز می‌شود.

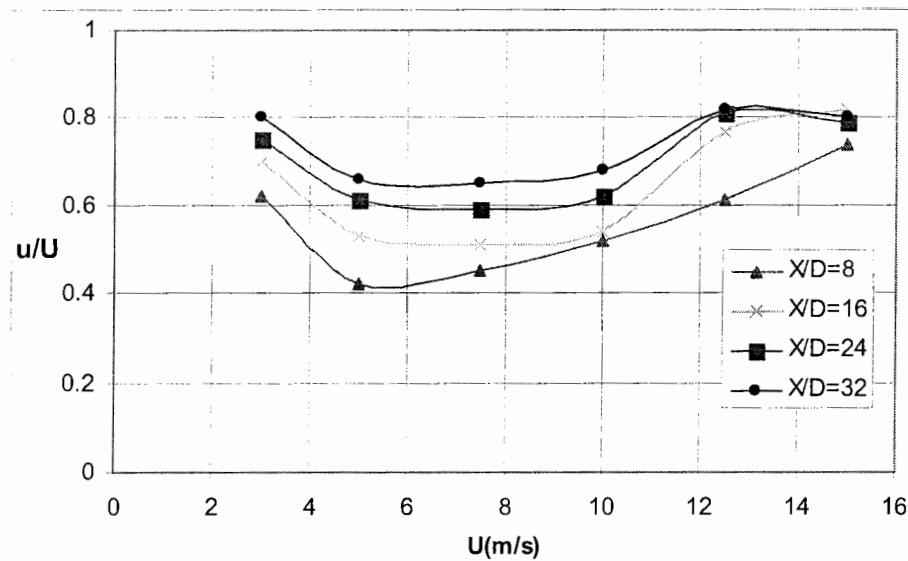
همانطورکه درشکل مشخص است دو منحنی در $X/D = 96$ و $X/D = 8$ به هم برخورد می‌کند که نشان می‌دهد در این نقطه اثر دنباله و اثرحرارتی بر روی هم می‌افتد و در این سرعت و نقطه هر دو اثر در یک زمان از بین می‌روند.



شکل (۵-۶۳) تغییرات طول دنباله سیالاتی و اثر حرارتی ناشی از سنسور اول بر حسب سرعت جریان‌ها

شکل (۵-۶۴) تاثیر جریان‌ها بر روی $\frac{u}{U}$ اندازه‌گیری شده در نقاط $X/D = 8, X/D = 24, X/D = 32$ نشان می‌دهد. هنگامیکه سرعت جریان‌ها در حدود بین $U = 5 \text{ m/s}$ تا $U = 10 \text{ m/s}$ بیشترین کاهش $\frac{u}{U}$ را در نقاط $X/D = 6$ و $X/D = 8$ خواهیم داشت و در حدود سرعت $U = 12.5 \text{ m/s}$ تا $U = 15 \text{ m/s}$ در همه نقاط بیشترین افزایش $\frac{u}{U}$ را خواهیم داشت.

می‌توان نتیجه گرفت که برای اندازه‌گیری جریان معکوس بوسیله دو سنسور فیلم داغ باید در سرعتهای بین $U = 15 \text{ m/s}$ تا $U = 18 \text{ m/s}$ سنسور را در فاصله $X/D = 50$ قرارداد تا یا دنباله حرارتی و یا دنباله سیالاتی سنسور اول بر روی سنسور دوم اثر بگذارد.



شکل(۶۴-۵) تأثیر سرعت جریان‌ها بر روی $\frac{u}{U}$ در نقاط مختلف

شکل(۹۹) تا (۱۰۴) پیوست توزیع شدت اغتشاشها جریان‌های اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت Y و X در پایین دست سنسور اول در فاصله‌های مختلف وقتی که سنسور اول سرد و گرم است را در سرعت $U=10 \text{ m/s}$ و $U=20 \text{ m/s}$ نشان می‌دهد.

۲-۵-۵- کاهش غیر یکنواختی جریان هوا با استفاده از توری:

آزمایشها در سرعتهای 10 m/s و 20 m/s و 30 m/s انجام می‌شود. همچنین در این آزمایشها توریهایی با مشاهایی با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ مورد استفاده قرار می‌گیرد (β نسبت سطح باز به سطح کل).

۲-۵-۱- اثر توری در جریان هوا:

هنگامی که توری در مسیر جریان هوا قرار می‌گیرد، شدت اغتشاشها و غیر یکنواختی سرعت جریان هوا را کاهش می‌دهد. توری‌ها اغتشاشهای محوری جریان هوا را کاهش می‌دهند و افت نسبتاً زیادی در مسیر جریان ایجاد می‌کنند که این افت در سرعتهای بالاتر بیشتر می‌باشد، افت فشار در توری‌ها طبق معادله (۳-۵) بدست می‌آید:

$$\Delta p = K \frac{1}{2} \rho U^2 \quad (3-5)$$

U سرعت جریان هوا، ρ چگالی جریان هوا، K ضریب افت فشار است. افت فشار طبق رابطه زیر بدست می‌آید:

$$K = 6(1 - \beta) \beta^{-5/3} \left(\frac{Ud}{v} \right)^{-1/3} \quad (4-5)$$

در معادله فوق d قطر سیم توری و β نسبت سطح مقطع باز به سطح مقطع کل توری است و طبق معادله (۵-۵) بدست می‌آید:

$$\beta = \left[1 - \frac{d}{l} \right]^2 \quad (5-5)$$

l فاصله بین مرکزهای دو سیم توری است. توری را معمولاً با تعداد مش (Mesh) آن مشخص می‌کنند.

تعداد مش توری به معنی تعداد سوراخهای توری در طول یک اینچ می‌باشد، بنابراین $l = 25.4/M$ که

M مش توری است. لازم به ذکر است که معادله (۴-۵) برای بازه $600 < Ud / (\beta v) < 60$ قابل قبول است.

کاهش شدت اغتشاشها توسط توریها طبق معادله (۶-۵) و (۷-۵) مشخص می‌شوند:

$$f = \frac{1}{\sqrt{1+K}} \quad (6-5)$$

$$f = \frac{\sqrt{(u'_2)^2}}{\sqrt{(u'_1)^2}} \quad (7-5)$$

شدت اغتشاشهای قبل و بعد از توری است. همچنین کاهش غیریکنواختی طبق

معادله‌های زیر به دست می‌آید:

$$\alpha = \frac{1.1}{\sqrt{1+K}} \quad (8-5)$$

$$\frac{\Delta U_2}{\Delta U_1} = \left(\frac{1+\alpha-\alpha K}{1+\alpha+K} \right) \quad (9-5)$$

با توجه به توریهای انتخاب شده با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ ، مقادیر ضریب افت‌فشار و کاهش

شدت اغتشاشها محاسبه شده و در جدول زیر ارائه شده است.

جدول (۵-۲)- بررسی توریهای مورد استفاده در آزمایش

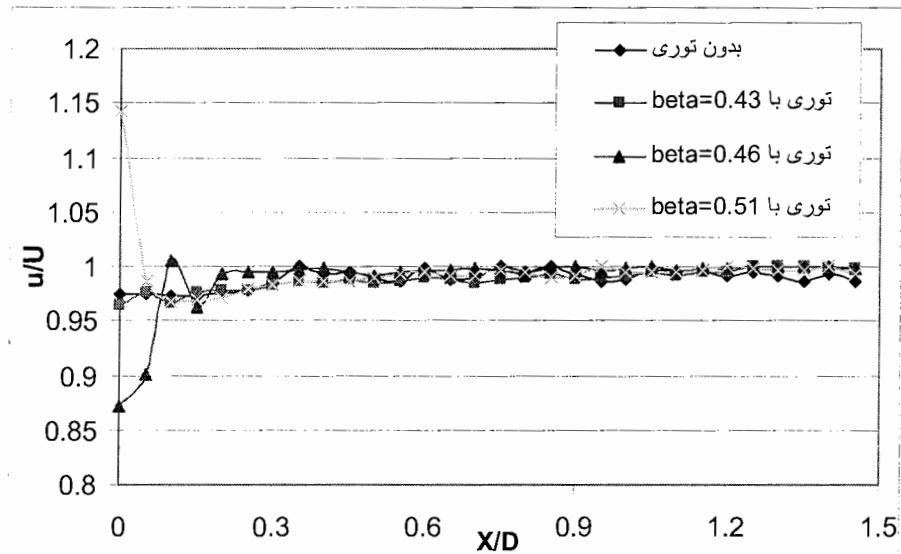
U	f	K	B	d	L	Mesh
10	0.560815	2.179516	0.435392	0.36	1.058333	24
10	0.659874	1.296564	0.513423	0.48	1.693333	15
10	0.647445	1.385584	0.469279	0.8	2.54	10
20	0.60524	1.729883	0.435392	0.36	1.058333	24
20	0.702021	1.029083	0.513423	0.48	1.693333	15
20	0.690108	1.099739	0.469279	0.8	2.54	10
30	0.631045	1.511192	0.435392	0.36	1.058333	24
30	0.72567	0.898987	0.513423	0.48	1.693333	15
30	0.714156	0.96071	0.469279	0.8	2.54	10

باتوجه به بحثی که انجام پذیرفت، اثر توری بر روی توزیع سرعت جریان‌ها و شدت‌اغتشاشهای آن بستگی به نوع توری (نسبت سطح مقطع باز به کل) و سرعت جریان‌ها دارد. هنگامی که توری در مسیر جریان‌ها قرارمی‌گیرد، افت‌فشار در مسیر جریان‌ها ایجادمی‌شود، که این افت سبب کاهش غیریکنواختی توزیع سرعت جریان‌ها می‌شود. همچنین توری سبب شکسته شدن گردابه‌های بزرگ به گردابه‌های کوچک می‌شود که این گردابه‌ها در پایین‌دست جریان کاهش‌می‌یابند.

۵-۲-۵-۱-اثر توری بر روی توزیع سرعت و شدت‌اغتشاشهای جریان‌ها:

بهمنظور بررسی اثر توزیع سرعت جریان‌ها و شدت‌اغتشاشهای آن، توزیع سرعت جریان‌ها و شدت اغتشاشهای آن در جهت پایین‌دست توری مورد بررسی قرارگرفت. شکل (۵-۶) تغییرات سرعت جریان‌ها در پایین‌دست توری در لوله برای حالت‌هایی که توری با سیمهای مختلف و بدون توری را در سرعت $U=20\text{m/s}$ نشان می‌دهد. همانگونه که در شکل مشاهده می‌شود با توجه به اثر جهت‌های جریان که ناشی از سوراخهای توری و یا اثر ناشی از دنباله سیم توری است؛ جریان در نزدیکی توری در حد فاصل

کمتر از $\frac{X}{D} = 0.1$ تا $\frac{X}{D} = 0.2$ ناپایدار بوده و اندازه‌گیری آن بستگی شدیدی به موقعیت پراب نسبت به سیمهای توری دارد. ولی با افزایش فاصله پایین‌دست (X) در حدود $\frac{X}{D} = 0.2$ سرعت جریان‌ها یکنواخت می‌شود.



شکل (۶۵-۵) تغییرات سرعت جریان‌ها در پایین‌دست توری با مشهای مختلف در سرعت $U=20\text{m/s}$

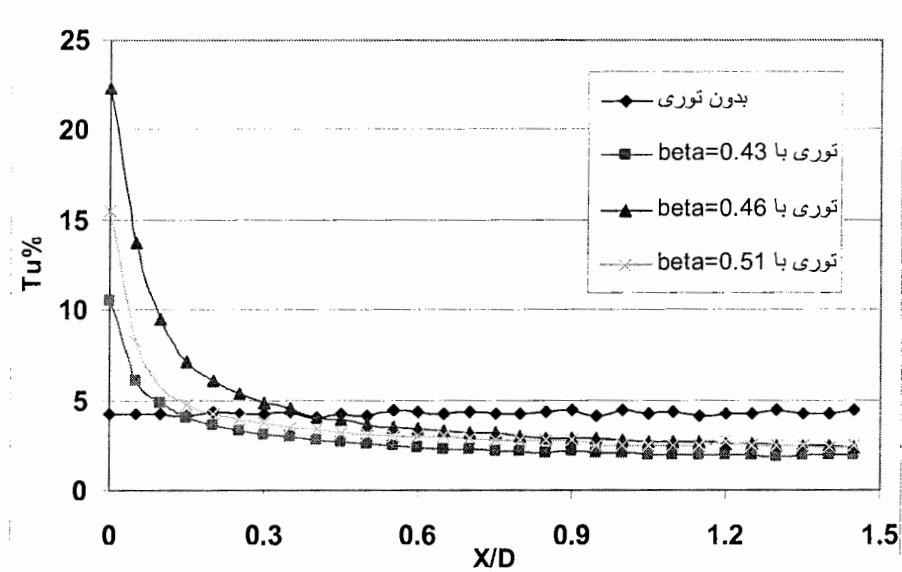
شکلهای (۱۰۵) و (۱۰۶) پیوست نیز توزیع سرعت جریان‌ها پایین‌دست توری با مشهای مختلف در سرعت‌های $U=10\text{m/s}$ و $U=30\text{m/s}$ را نشان می‌دهد. در این شکل‌ها نیز مانند شکل (۶۵-۵) سرعت در نزدیکی توری ناپایدار می‌باشد. همانطور که از شکل‌ها مشخص است با افزایش سرعت، جریان ناپایدار در فاصله دورتر از توری به پایداری می‌رسد. بطوری که در سرعت $U=10\text{m/s}$ بین $0.1 < \frac{X}{D} < 0.2$ جریان پایدار می‌شود و در سرعت $U=30\text{m/s}$ بین $0.2 < \frac{X}{D} < 0.3$ جریان پایدار می‌شود.

بنابراین با توجه به یکنواخت شدن جریان‌ها می‌توان بعد از آن منطقه سنسور سیم‌داغ را قرارداد. لازم بذک است با توجه به شکل فوق با افزایش پایین‌دست جریان، سرعت جریان‌ها کمی افزایش پیدا می‌کند که این به دلیل افزایش لایه مرزی می‌باشد.

تغییرات شدت اغتشاشهای جریان‌ها در پایین‌دست توری در شکل (۶۶-۵) در سرعت $U=20\text{m/s}$ نشان

$$\text{داده شده است. شدت اغتشاشهای جریان‌ها با توجه به رابطه } T_u = \frac{\sqrt{(u')^2}}{U}, \text{ بی‌بعد می‌شود.}$$

که (u') اغتشاشهای جریان‌ها و U سرعت متوسط جریان است. همانطور که در شکل نشان داده شده است، در نزدیکی توری شدت اغتشاشها بسیار بالا بوده (بیشتر از 10%) بطوریکه چندین برابر شدت اغتشاشهای جریانی که فاقد توری است. ($T_u = 4\%$) این امر ناشی از اثرات جت و دنباله سیمهای توری می‌باشد.



شکل (۶۶-۵) تغییرات شدت اغتشاشهای سرعت جریان را در پایین‌دست توری با مشاهد مختلف بر حسب سرعت جریان‌ها در $U=20\text{m/s}$

با افزایش پایین دست (هنگامی که از توری فاصله می‌گیریم) شدت اغتشاشهای جریان‌ها کاهش می‌یابد،

بطوریکه در حدفاصل حدود $\frac{X}{D} = 0.3$ شدت اغتشاشهای جریان‌ها کمتر از حالتی است که لوله توری

ندارد. شب این کاهش در نزدیکی توری تفاصله $\frac{X}{D} = 0.4$ بسیار شدید بوده و پس از آن به آرامی کاهش

می‌یابد. بطوریکه بعد از فاصله حدود $\frac{X}{D} = 0.7$ از توری این شب تقریباً نزدیک صفر است.

شکل‌های (۱۰.۷) و (۱۰.۸) پیوست نیز تغییرات شدت اغتشاشهای سرعت جریان‌ها را در پایین دست توری با

مشهای مختلف بر حسب سرعت جریان‌ها به ترتیب در سرعت‌های $U=10\text{m/s}$ و $U=30\text{m/s}$ را

نشان می‌دهد. این شکل‌ها نیز همانند شکل (۵-۶)، شدت اغتشاشها در نزدیکی توری بسیار بالا بوده و با

افزایش پایین دست (X) اغتشاش‌های جریان‌ها کاهش می‌یابد. همچنین با افزایش سرعت نیز این افزایش

شدت اغتشاشها تا فاصله‌های بیشتر از $\frac{X}{D} = 0.3$ نیز ادامه دارد.

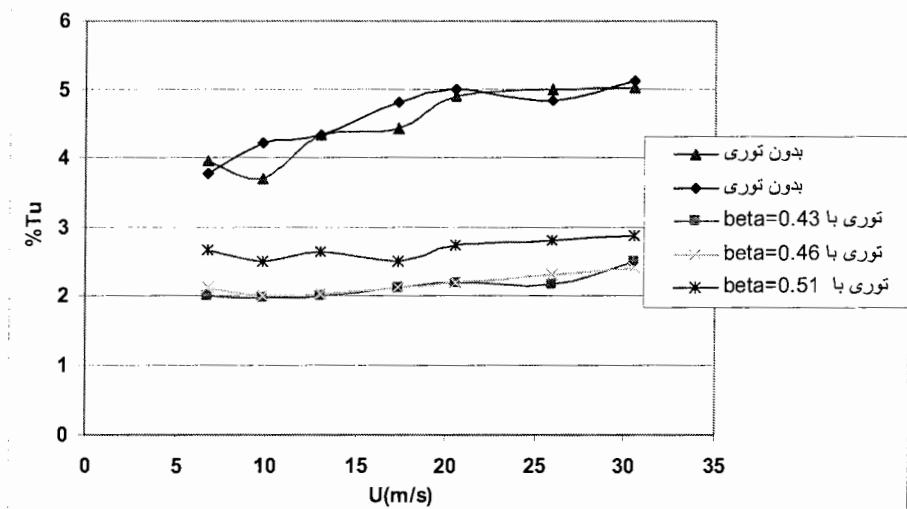
شکل (۵-۷) تغییرات شدت اغتشاشها را در پایین دست توری بر حسب سرعت جریان‌ها نشان می‌دهد. در

شکل فوق نقطه‌ای در پایین دست توری $\frac{X}{D} = 1$ در نظر گرفته و شدت اغتشاشهای جریان‌ها در این نقطه

بررسی می‌شود. همچنین به منظور بررسی تکرار پذیری، این آزمایش برای حالتی که لوله قادر توری است

دوباره اندازه‌گیری شد و با توجه به اینکه شدت اغتشاشهای هوا با زمان تغییر می‌کند بنابراین تکرار پذیری

دارای اختلافی حدود ۷٪ خواهد بود.

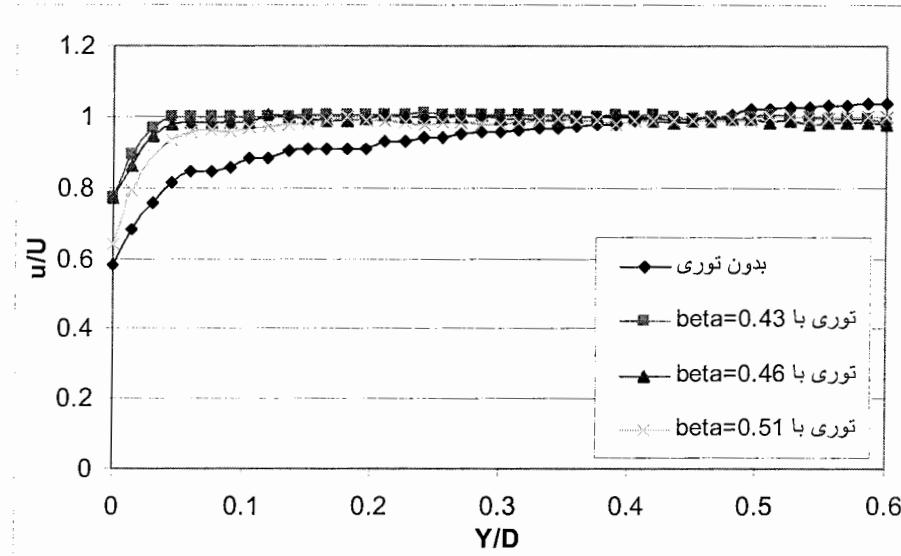


شکل(۵-۶۷)- تغییرات شدت اغتشاشهای سرعت جریان را در پایین دست توری بر حسب سرعت جریان هوا ($x=100\text{mm}$)

شکل(۵-۶۷) نشان می‌دهد که با افزایش سرعت، مقدار شدت اغتشاشهای جریان نیز افزایش می‌یابد. همچنین تئوری نیز مؤید این افزایش می‌باشد. افزایش شدت اغتشاشها در بازه سرعت $(5\sim 35)\text{ m/s}$ حدود 15% می‌باشد. با توجه به منحنیهای شکلهای فوق می‌توان منطقه قرارگیری سنسور را طوری مشخص نمود که در منطقه فوق جریان هوا ناپایدار نبوده و دارای شدت اغتشاشهای مناسبی باشد. با توجه به بحثهایی که در قسمت تئوری انجام شد و جدول(۲-۵) در سرعت 20 m/s کاهش شدت اغتشاشها برای توری با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ به ترتیب برابر 30% و 30% و 40% می‌باشد. نتایج بدست آمده از آزمایش با تئوری همخوانی مناسبی دارد. لازم به ذکر است اختلاف موجود بین نتایج آزمایش و تئوری می‌تواند ناشی از تغییرات شدت اغتشاشها با زمان باشد و همچنین آزمایشها بصورت همزمان و شرایط یکسان انجام نشده است. لازم به ذکر است که اختلاف بین تئوری و آزمایشها جزء ماهیت پدیده می‌باشد.

۵-۳-۲-۵ اثر توری بر روی لایه مرزی:

همانگونه که بیان شد دستگاه جریان سنج سیم داغ قادر به اندازه گیری سرعت محلی می باشد. به منظور اندازه گیری دبی جریان هوا بهتر است که توزیع سرعت جریان هوا در مقطعی که سنسور سیم داغ قرار دارد دارای یکنواختی مناسبی بوده و حتی المقدور ضخامت لایه مرزی کوچک باشد. با استفاده از توری می توان ضخامت لایه مرزی را کاهش داد. شکل (۶۹-۵) اثر توریهای مختلف با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ بر روی توزیع جریان هوا را در سرعت $U=20 \text{ m/s}$ را نشان می دهد.



شکل (۶۹-۵) توزیع سرعت جریان هوا در پایین دست توری در مقطعی که سنسور قرار دارد در سرعت $U=20 \text{ m/s}$

شکل های (۱۰.۹) و (۱۱۰) پیوست اثر توریهای مختلف با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ بر روی توزیع جریان هوا را در سرعت $U=10 \text{ m/s}$ و $U=30 \text{ m/s}$ را نشان می دهد.

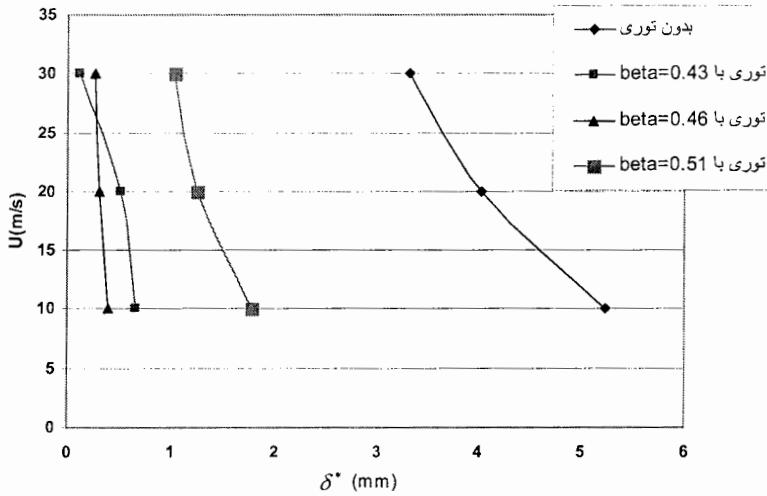
همانطورکه در شکل نشان داده شده با قرار دادن توری ضخامت لایه مرزی کاهش یافته که این کاهش با کاهش نسبت سطح باز به سطح بسته β بطور جزئی افزایش می یابد. ولی با توجه به اینکه مقدار β نزدیک به هم می باشد کاهش ضخامت لایه مرزی نیز نزدیک به هم می باشد.

همانطورکه در شکل مشخص است هنگامی که توری در مسیر جریان قرار می گیرد لایه مرزی به شدت کاهش می یابد. لازمه ذکر است اندازه گیری ضخامت لایه مرزی با استفاده از دستگاه جریان سنج سیم داغ مشکل می باشد، بنابراین به منظور مشخص نمودن کاهش ضخامت لایه مرزی برای توری و ضخامت جابجایی لایه مرزی طبق معادله زیر تعریف می شود:

$$\delta^* = \frac{1}{U} \int_0^{D/2} (U - u) dy \quad (10-5)$$

در معادله فوق U سرعت متوسط در مرکز لوله و u توزیع سرعت محلی می باشد. شکل های (۱۱۱) و (۱۱۲) پیوست نیز توزیع شدت اغتشاش های جریان هوا در مقطعی که سنسور قرار می گیرد را تا لبه لوله که لایه مرزی تشکیل شده برای توری هایی با ضرایب $\beta = 0.43, 0.46, 0.51$ به ترتیب در سرعت های $U=10m/s$ و $U=20m/s$ را نشان می دهد. همانطورکه در شکل ها نشان داده شده، در لایه مرزی شدت اغتشاش ها بالا است که با قرار دادن توری این شدت اغتشاش ها بطور محسوسی کاهش می یابد.

شکل (۷۰-۵) تغییرات ضخامت جابجایی لایه مرزی را برای حالت هایی که توری با مشهای مختلف در لوله قرار دارد نشان می دهد. همچنین تغییرات نسبت به سرعت های مختلف نشان داده شده است. با توجه به شکل فوق می توان دریافت که اثر توری بر روی کاهش ضخامت جابجایی لایه مرزی بسیار موثر است توری با مشهای مختلف تاثیر خاص در کاهش ضخامت جابجایی لایه مرزی دارد.



شکل (۷-۵)- تغییرات ضخامت جابجایی لایه مرزی بر اثر توری در سرعتهای مختلف

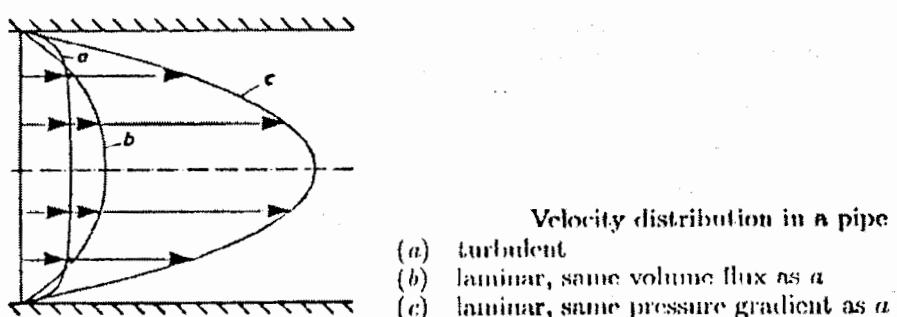
بنابراین توریها هم باعث کاهش شدت اغتشاشها و هم باعث کاهش لایه مرزی شده و محل قرارگیری سنسور پایین دست توری در حدود ۵۰ mm تا ۷۰ mm می باشد.

۵-۲-۶-بررسی جریان داخل لوله و نازل:

همانگونه که بیان شد هدف از انجام این آزمایشها بررسی جریان هوا در لوله می باشد. معمولاً نوع جریان داخل لوله با استفاده از عدد رینولدز به طور تقریبی مشخص می شود. در صورتیکه عدد رینولدز $Re < 2300$ و جریان ورودی به لوله یکنواخت باشد، جریان به صورت آرام می باشد. در این حالت توزیع سرعت بصورت پارabolیک بوده و بصورت رابطه زیر بیان می شود.

$$\lambda = \frac{64}{Re} \quad (11-5)$$

در این حالت مطابق شکل(۷۱-۵) سرعت در مرکز لوله در جریانهای آرام حدود دو برابر سرعت متوسط جریان هوا می باشد. در صورتیکه بتوان جریان کاملاً آرام بدست آورد می توان با استفاده از این جریان آرام و شناخت آن نسبت به دیواره لوله دستگاه جریان سنج سیم داغ را برای سرعتهای کم کالیبره نمود. همچنین در صورتیکه جریان کاملاً آرام باشد با اندازه گیری سرعت در مرکز لوله می توان سرعت متوسط و یا دبی جریان را اندازه گیری کرد.

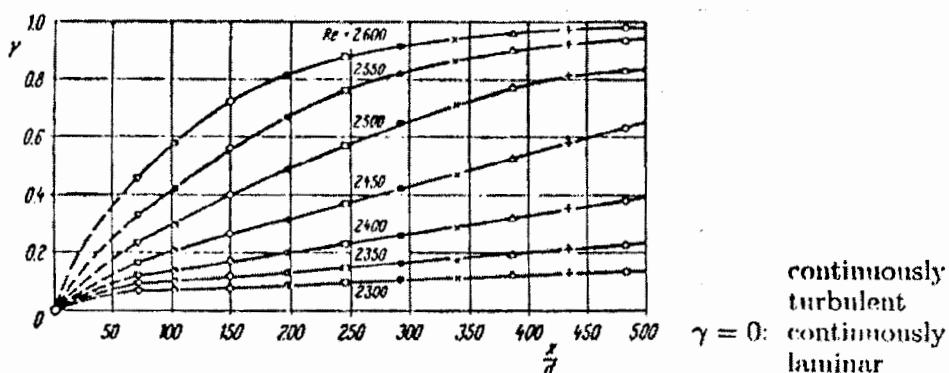


شکل(۷۱-۵) جریان در داخل لوله

در صورتیکه که جریان یکنواختی را در درون لوله داشته باشیم می‌توان با اندازه‌گیری سرعت محلی و ضرب آن در سطح مقطع دبی جریان‌ها را بدست آورد. بنابراین در صورتیکه که جریان یکنواخت‌تر باشد اندازه‌گیری جریان‌ها ساده‌تر می‌گردد. همانگونه که در شکل (۷۱-۵) نشان داده شده است، هنگامی که جریان‌ها بصورت کاملاً آشفته باشد توزیع جریان‌ها یکنواخت‌تر شده و می‌توان با اندازه‌گیری سرعت متوسط دبی جریان‌ها را با خطای کمتر بدست آورد.

برای بدست آوردن جریان کاملاً آشفته نیاز است که عدد رینولدز بالاتر از $Re > 2300$ باشد.

شکل (۷۲-۵) تابع تناوبی جریان‌مغشوش (Intermittency Function) در جهت پایین‌دست لوله بر حسب X/D نشان می‌دهد. همانطور که در شکل ملاحظه می‌کنید در عدد رینولدز $2600 = Re$ هنگامیکه $X/D = 500$ می‌باشد، جریان کاملاً آشفته داریم. با کاهش X/D و یا عدد رینولدز تابع تناوبی آشفته $\lambda < 1$ بوده و دیگر جریان کاملاً آشفته نخواهیم داشت ($X/D < 50$). داده‌های نشان داده شده کامل نبود و احتمال اینکه لایه مرزی آرام و مغشوش کاملاً همپوشانی نکرده باشند وجود دارد.



شکل (۷۲-۵) تابع تناوبی جریان‌مغشوش (Intermittency Function) در جهت پایین‌دست لوله

با توجه به استاندارد دستگاه اسپیرومتری سرعت جریان‌ها از $1 lit/s$ تا $14 lit/s$ تغییر می‌کند.

به همین دلیل عدد رینولدز برای لوله اسپیرومتر از اعداد رینولدز پایین تا حدود ۳۰ برابر افزایش پیدا می‌کند. بنابراین جریان‌ها در اسپیرومتر دارای شرایط مختلفی خواهد بود. در آزمایش‌هایی که انجام شده لوله اسپیرومتر با قطر $D = 23/5\text{ mm}$ استفاده شده و در سرعت‌های $U = 1 \text{ m/s}$ تا $U = 20 \text{ m/s}$ توزیع سرعت بررسی شده است.

جدول (۳-۵) عدد رینولدز را برای لوله اسپیرومتر نشان می‌دهد.

$U(\text{m/s})$	Tube(23.5mm)(Re)	Spirometer(Re)
1	1533.33	600
2	3066.66	1200
3	4600	1800
4	6133.33	2400
5	7666.66	3000
6	9200	3600
7	10733.33	4200
10	15333.33	6000
15	23000	9000
20	30666.6	12000

همانطورکه در جدول مشاهده می‌کنید $Re < 3000$ تغییر کرده است.

همانطورکه در شکل (۷۲-۵) نشان داده شده مقدار X/D پارامتر مهمی برای تعیین لایه‌مرزی آرام و مغشوش در داخل لوله می‌باشد. در مقادیر $X/D > 5$ با توجه به عدد رینولدز می‌توان نوع جریان در داخل لوله تشخیص داد ولی با توجه به اینکه مقدار طول لوله دستگاه اسپیرومتر حدود ۷،۵ سانتیمتر و قطر آن حدود $23/5\text{ mm}$ می‌باشد. نسبت X/D کم می‌باشد، بنابراین داده‌های تجربی برای تحقیق در مورد نوع جریان نیاز می‌باشد.

شکل (۷۳-۵) توزیع سرعت در داخل لوله در فاصله $U=1 \text{ m/s}$ تا $U=20 \text{ m/s}$ در سرعتهای $X/D = 3$ در منحنی Y/D بوده و محور عمودی سرعت را با استفاده از سرعت در مرکز لوله بی‌بعد نمودیم. همانگونه که در شکل ملاحظه می‌کنید در نزدیکی دیواره لوله، لایه‌مرزی وجود دارد و ضخامت لایه‌مرزی با افزایش سرعت کاهش می‌یابد.

هنگامی که $U=1 \text{ m/s}$ ($Re=1533$) این لایه‌مرزی شدید بوده ولی جریان به حالت کاملاً گسترش یافته در جریان آرام نمی‌باشد. بنابراین منحنی فوق کاملاً سهمی نبوده زیرا آن کوچک می‌باشد و لایه‌مرزی ضخیمی وجود دارد و با افزایش سرعت لایه‌مرزی کاهش می‌یابد.

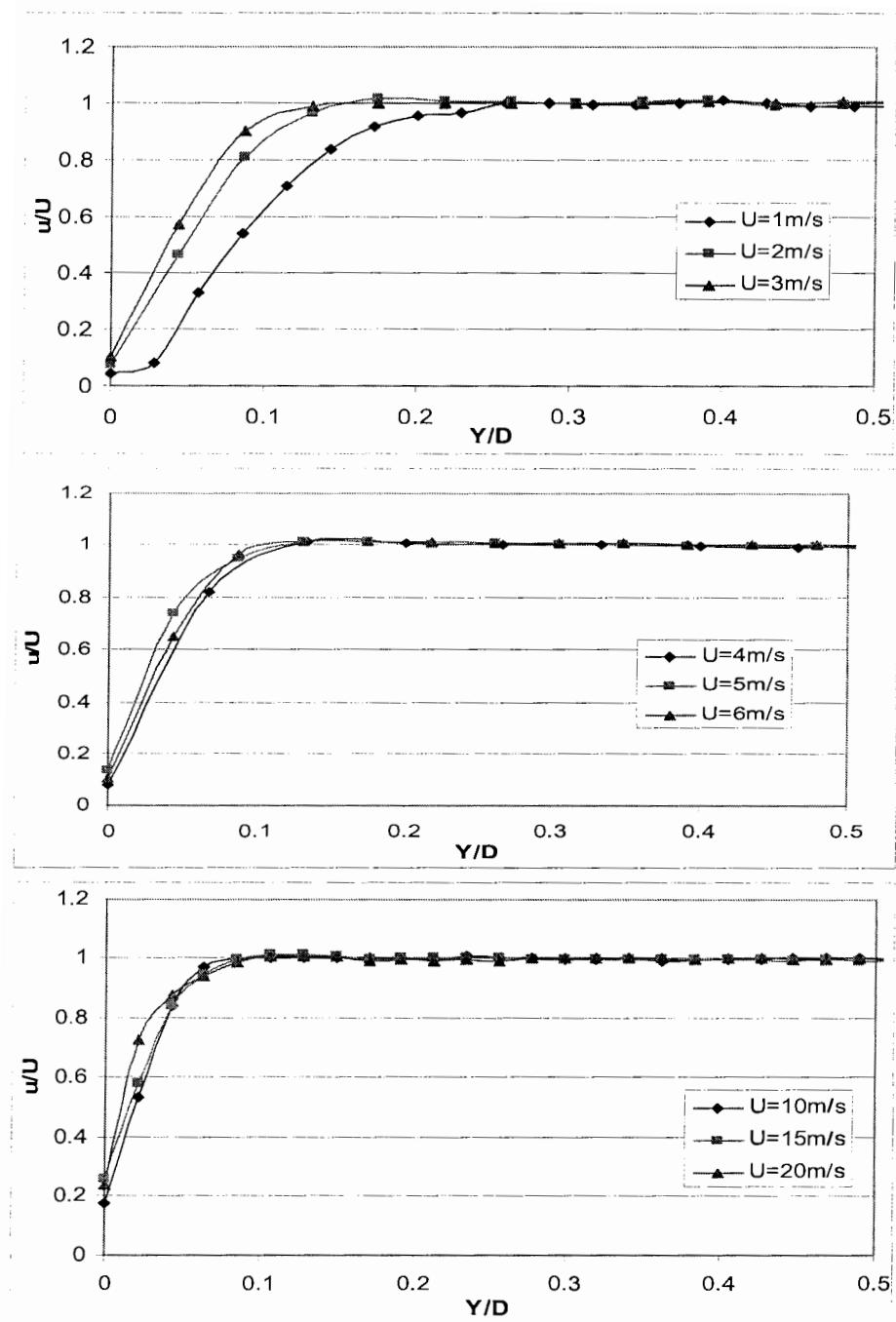
به منظور بررسی بهتر اغتشاشهای جریان‌ها در داخل لوله و مشخص نمودن نوع لایه‌مرزی در لوله منحنی شکل (۷۴-۵) که بیان کننده شدت اغتشاشها در داخل لوله است را نشان می‌دهیم.

همانگونه که در شکل نشان داده شده است در سرعت $U=1 \text{ m/s}$ ($Re=1533$) شدت اغتشاشها حدود ۴٪ می‌باشد و این شدت اغتشاشها تقریباً ثابت می‌باشد.

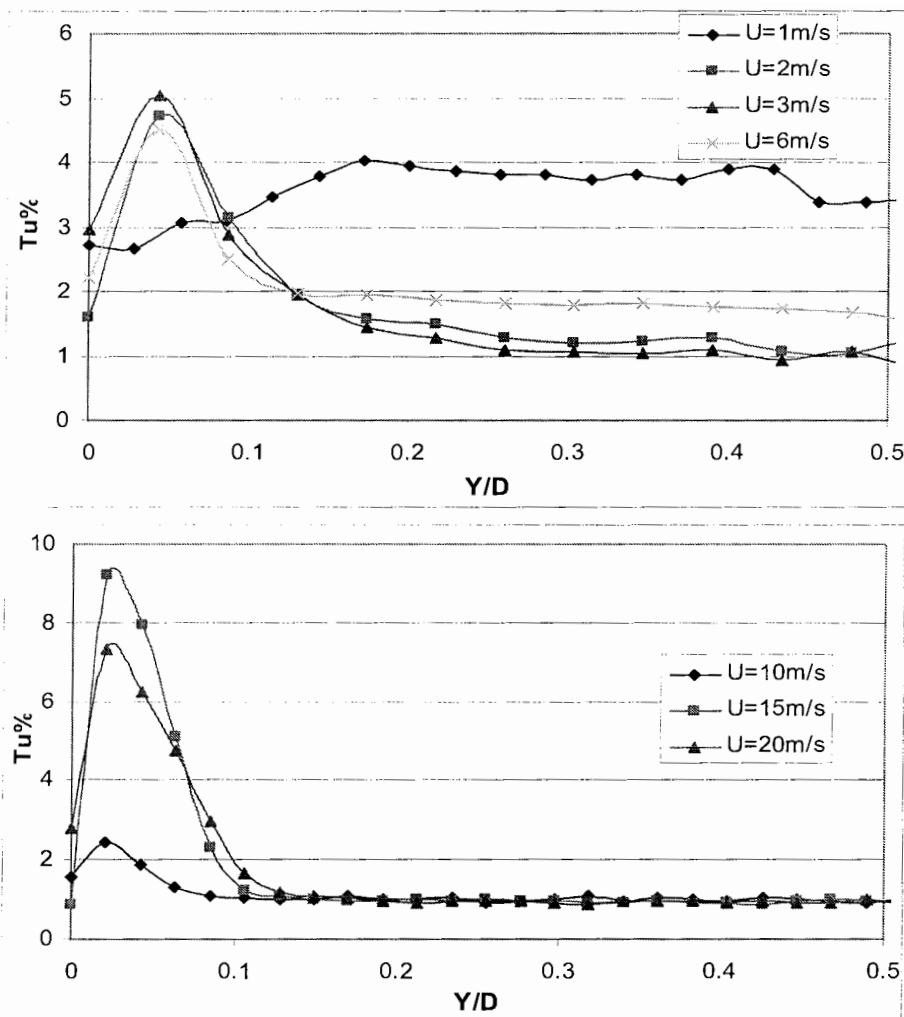
این اغتشاشها ناشی از تونل باد دمنده می‌باشد که این نوع تونل باد در سرعتهای کم دارای اغتشاشهای بیشتری می‌باشند. بنابراین معمولاً تونل بادهای دمنده در سرعتهای کم دارای اغتشاشهای بیشتری نسبت

به حالتی که سرعت جریان هوا زیاد است می باشد. بنابراین بر روی این اغتشاشها نمی توان تجزیه و تحلیل خاصی داشت.

با افزایش سرعت یعنی هنگامیکه $Re > 4500$ می رسد لایه مرزی در نزدیکی دیواره ایجاد می شود بطوریکه نقطه ماکزیمم آن (قله) حدود بالاتر از ۴٪ بوده و این نقطه با افزایش سرعت نیز افزایش می یابد ولی با افزایش Y/D یعنی به سمت مرکز لوله مقدار شدت اغتشاشها کاهش می یابد، که دلیل بر آن است که جریان در داخل لوله کاملا بصورت جریان آزاد می باشد. یعنی اینکه لایه مرزی کاملا همپوشانی نکرده اند.



شکل(۵-۷) توزیع سرعت در داخل لوله در فاصله $X/D = ۳$ در سرعتهای $U=۱\text{m}/\text{s}$ تا $U=۲۰\text{m}/\text{s}$

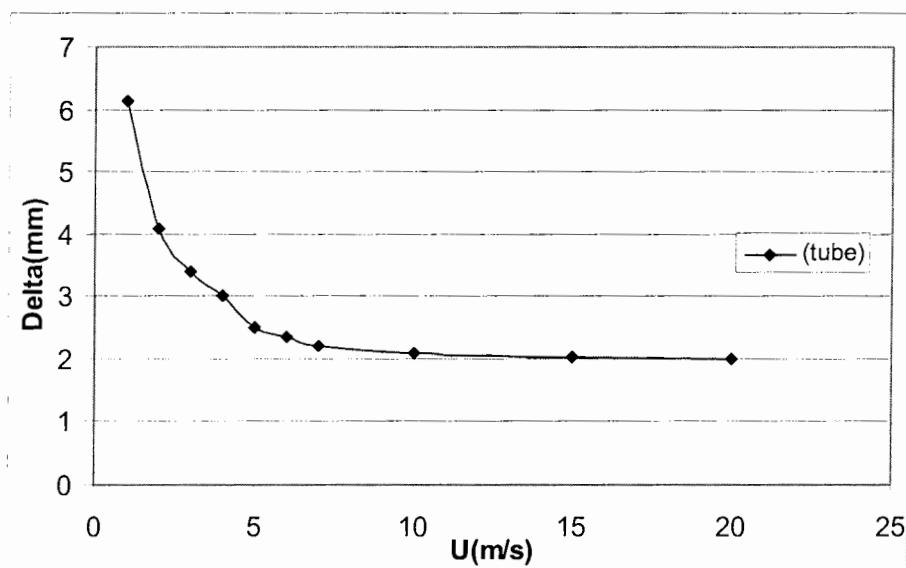


شکل (۷۴-۵) توزیع شدت اغتشاشها در داخل لوله در فاصله $X/D = 3$ در سرعتهای $U = 1 \text{ m/s}$ تا $U = 20 \text{ m/s}$

همانگونه که در شکل (۷۳-۵) نشان داده شد در داخل لوله در نقطه $X/D = 3$ در سرعتهای مختلف لایه مرزی وجود دارد که این لایه مرزی بطور کامل گسترش نیافته است. ضخامت لایه مرزی با کاهش سرعت جریان هوا افزایش می یابد. به منظور بررسی دقیق‌تر تاثیر سرعت بر روی ضخامت لایه مرزی شکل (۷۵-۵) بدست آمده است.

منحنی شکل (۷۵-۵) تغییرات ضخامت لایه مرزی لوله بر حسب سرعت می‌باشد که محور عمودی ضخامت لایه مرزی در $X/D = 3$ و محور افقی سرعت محلی که با استفاده از سرعت جریان آزاد بی‌بعد شده است می‌باشد.

ضخامت لایه مرزی را تا نقطه‌ای تعریف می‌کنیم که سرعت محلی نسبت به سرعت جریان آزاد حدود ۰.۹۹ می‌باشد.



شکل (۷۵-۵) تغییرات ضخامت لایه مرزی لوله بر حسب سرعت جریان هوا

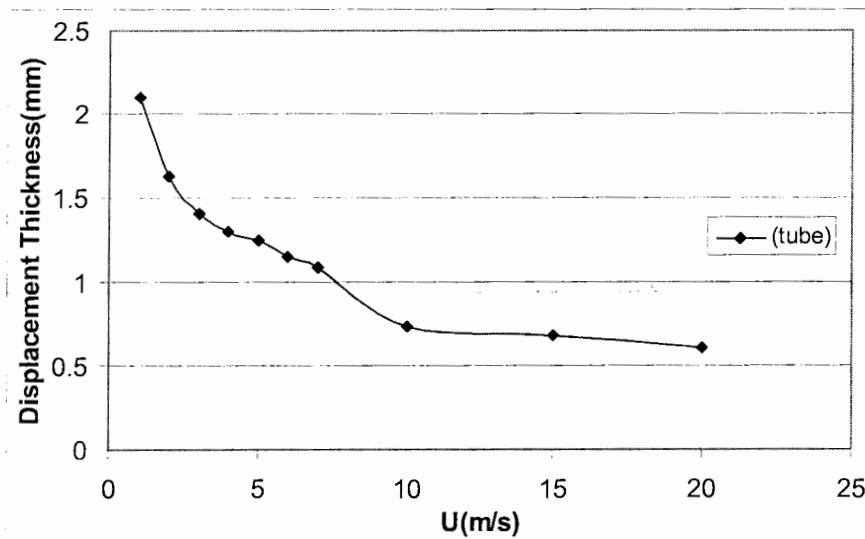
ضخامت لایه مرزی در سرعت ($U=1 \text{ m/s}$ و $Re=1533$) حدود $\delta = 6 \text{ mm}$ بوده که با افزایش سرعت کاهش می‌یابد و در سرعت ($U=7 \text{ m/s}$ و $Re=10733$) این مقدار به $\delta = 2 \text{ mm}$ کاهش می‌یابد و در سرعت $U > 7 \text{ m/s}$ تغییر ضخامت لایه مرزی با سرعت ناچیز می‌باشد. به منظور بررسی و مقایسه جریان لرج نداشته باشد) وجود ضخامت جابجایی لایه مرزی غیرلنج (شرایطی که

(Displacement thickness) را تعریف می‌کنیم: ضخامت جابجایی لایه‌مرزی طبق رابطه زیر بیان می‌شود.

$$\delta^* = \int_0^\infty \left(1 - \frac{u}{U}\right) dy \quad (12-5)$$

در رابطه فوق U سرعت جریان آزاد و u سرعت جریان هوای محلی می‌باشد. ضخامت لایه‌مرزی (δ^*) اختلاف جریان لزج و غیرلزج می‌باشد و یا به عبارت دیگر بیان کننده درصد خطای اندازه‌گیری دبی حجمی می‌باشد.

با استفاده از اندازه‌گیری سرعت در مرکز لوله و با محاسبه سطح مقطع آن می‌توان دبی حجمی جریان‌ها را محاسبه کرد. شکل (۷۶-۵) ضخامت جابجایی لایه‌مرزی (δ^*) بر حسب سرعت جریان‌ها را نشان می‌دهد. هنگامیکه سرعت جریان‌ها $U = 1 m/s$ است این ضخامت حدود $\delta^* = 2.1 mm$ بوده که با افزایش سرعت این مقدار نیز کاهش می‌یابد. هنگامیکه سرعت به $U = 10 m/s$ می‌رسد این مقدار حدود $\delta^* = 0.75 mm$ می‌باشد.



شکل (۷۶-۵) ضخامت جابجایی لایه‌مرزی (δ^*) لوله بر حسب سرعت جریان‌ها

برای سرعتهای بین $U=10 \text{ m/s}$ تا $Re = 15333$ ($Re = 15333$) شیب کاهش ضخامت

جابجایی لایه‌مرزی (δ^*) زیاد می‌باشد. پس از $U=10 \text{ m/s}$ ($Re=153333$) این تغییرات ناچیز می‌باشد.

با توجه به شکل(۷۶-۵) اگر با استفاده از جریان غیرلزج بخواهیم دبی جریان‌ها را اندازه‌گیری کنیم در

$$U=10 \text{ m/s} \text{ خطای معادل } \frac{2.1*2}{23.5} * 100 = 17\%$$

$$\text{می‌رسد، خطای معادل } \frac{0.75*2}{23.5} * 100 = 6.3\% \text{ می‌رسد. بنابراین استفاده از جریان غیرلزج برای}$$

اندازه‌گیری دبی جریان دارای خطای زیادی بوده و به منظور غلبه بر این مشکل ما باید سعی کنیم،

جریان‌لزج را کم کنیم و یا به عبارت دیگر لایه‌مرزی را به سمت صفر سوق‌دهیم. بدین‌منظور از نازلی به

قطر $D=18 \text{ mm}$ استفاده می‌کنیم، نازل فوق طبق استاندارد (ASME) ساخته شده است.

شکل(۷۷-۵) توزیع سرعت در نازلی که در انتهای لوله نصب شده است را در سرعتهای مختلف

نشان می‌دهد، همانطور که در شکل نشان داده شده است، ضخامت لایه‌مرزی به مقدار قابل توجهی

کاهش یافته ولی در سرعتهای کم حدود $(Re=600)$ ضخامت لایه‌مرزی به مقدار کمی

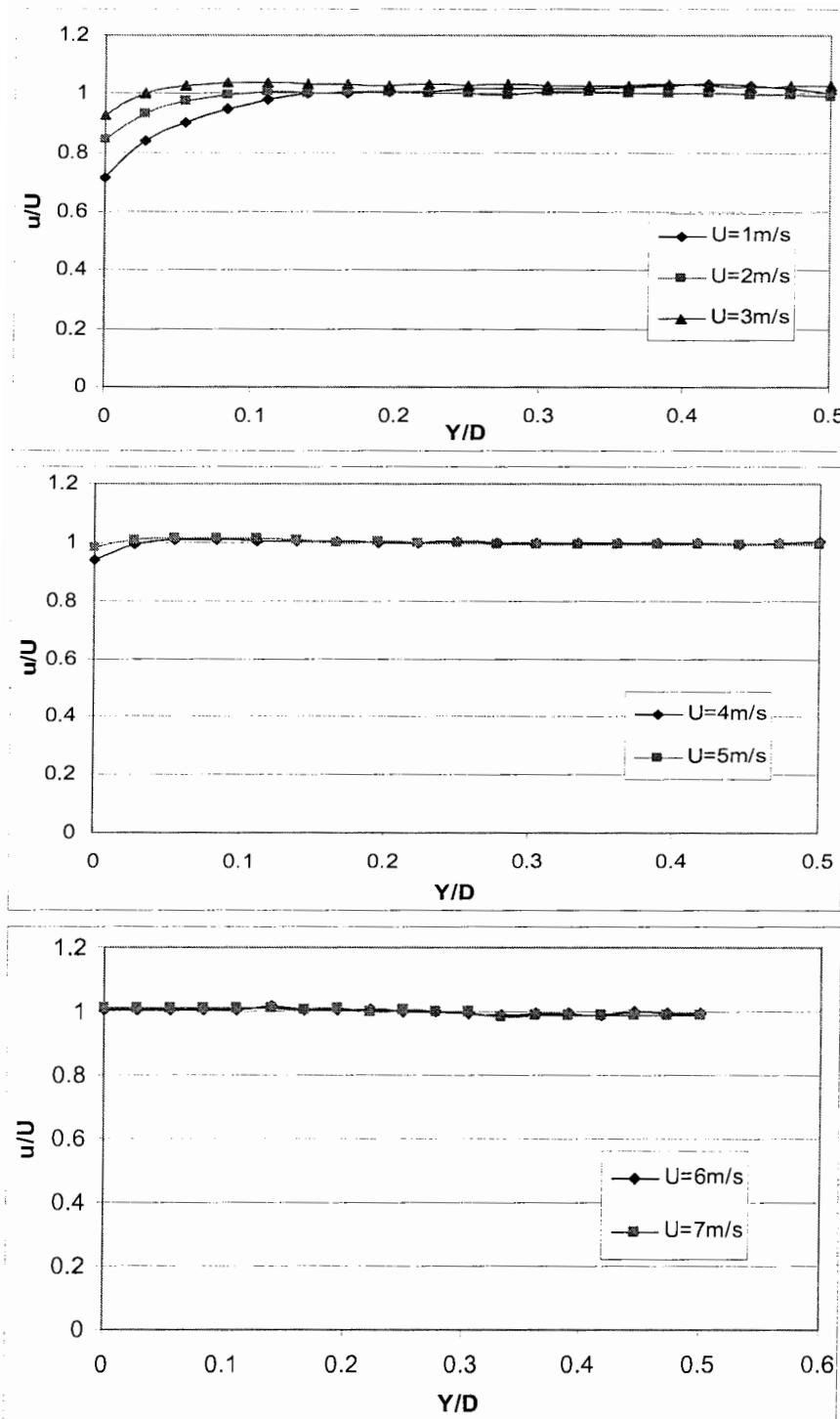
تحت تاثیر جریان بالادست قرار گرفته است.

در صورتیکه کاهش قطر لوله بوسیله نصب نازل در سر لوله بیشتر از ضخامت لایه‌مرزی باشد، ضخامت

لایه‌مرزی بالادست نازل حذف می‌شود و همچنین اگر اختلاف قطر نازل و لوله کمتر از ضخامت لایه‌مرزی

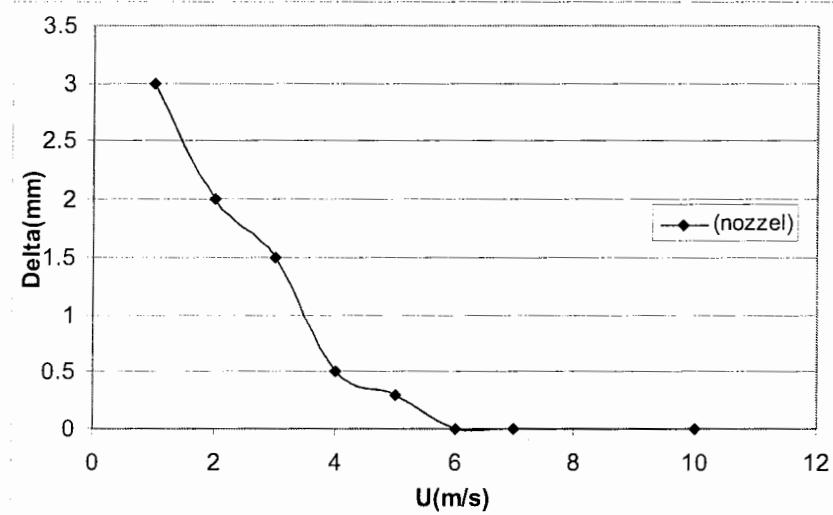
باشد مقداری از لایه‌مرزی پایین‌تر از نازل وجود دارد. با استفاده از این نازل می‌توان توزیع سرعت بالاتر از

آن را بصورت یکنواخت‌تر تبدیل کرد.

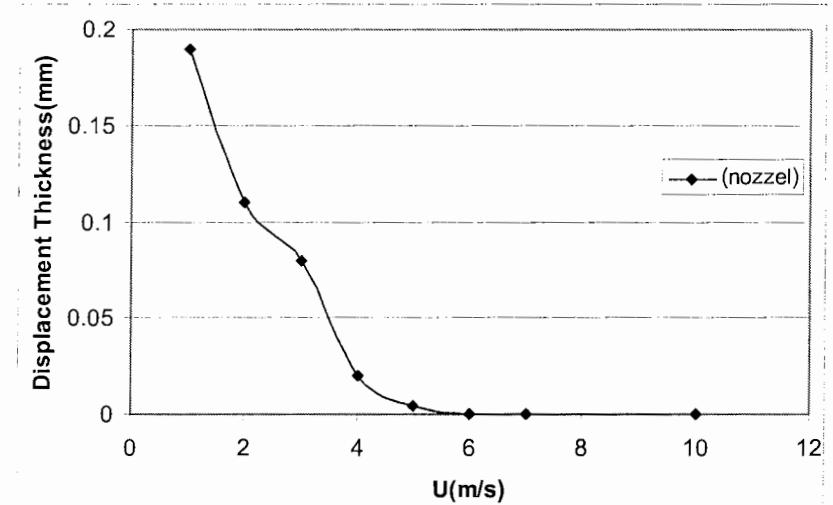


شکل(۷۷-۵) توزیع سرعت در نازل در سرعتهای مختلف

به منظور بررسی بهتر توزیع سرعت در نازل، ضخامت لایه‌مرزی (δ) و ضخامت جابجایی لایه‌مرزی (δ^*) بر حسب سرعت به ترتیب در شکلهای (۷۸-۵) و (۷۹-۵) نشان داده شده است.

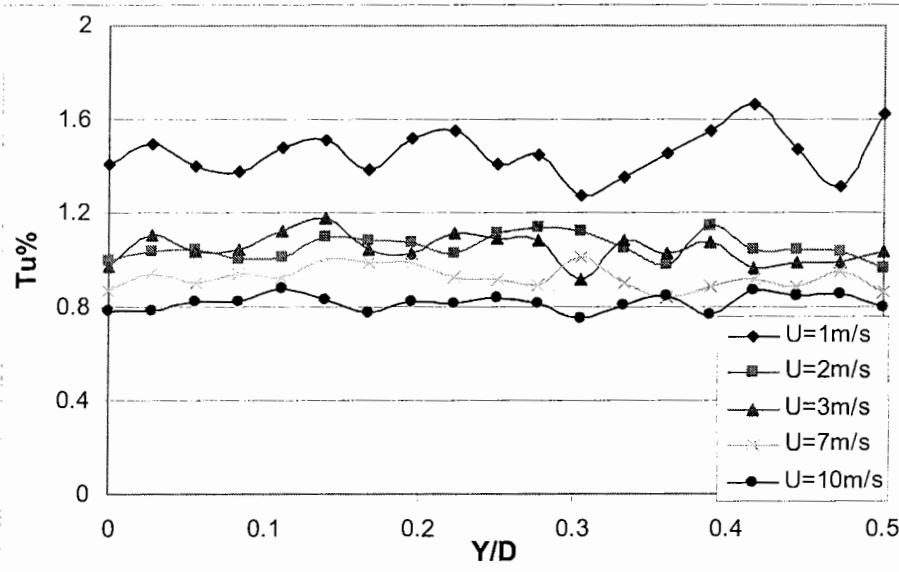


شکل (۷۸-۵) تغییرات ضخامت لایه‌مرزی نازل بر حسب سرعت جریان‌ها



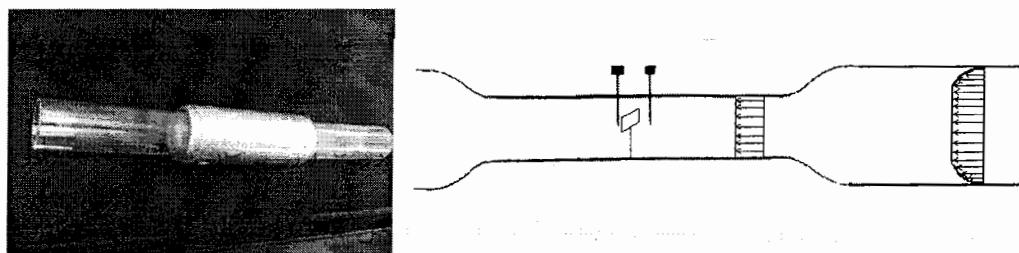
شکل (۷۹-۵) ضخامت جابجایی لایه‌مرزی (δ^*) نازل بر حسب سرعت جریان‌ها

همانگونه که در شکل (۷۸-۵) مشاهده می‌کنیم ضخامت لایه مرزی با کاهش سرعت کاهش یافته و در سرعت $U=6 \text{ m/s}$ به صفر می‌رسد. شکل (۷۹-۵) نیز ضخامت جابجایی لایه مرزی و مقابسه لزج و غیرلزج می‌باشد و نشان می‌دهد که استفاده از نازل، توزیع سرعت جریان‌ها را یکنواخت‌تر کرده و اختلاف جریان لزج و غیرلزج را به مقدار بسیار کم نموده است. بطوریکه در سرعت $U=1 \text{ m/s}$ دارای ضخامت لایه مرزی $\delta = 3 \text{ mm}$ و در سرعت $U \geq 5 \text{ m/s}$ به صفر می‌رسد. بنابراین می‌توانیم جریان را غیرلزج در نظر می‌گیریم. شکل (۸۰-۵) توزیع شدت اغتشاشها را در نازل نشان می‌دهد. شدت اغتشاشها با افزایش سرعت کاهش می‌یابد که این امر ناشی از مشخصه تونل باد که قبلاً ذکر شد می‌باشد. با افزایش سرعت جریان‌ها شدت اغتشاشها کاهش می‌یابد (همچنین با توجه به قطر نازل شدت اغتشاشهای بالایی که در نزدیکی دیواره اتفاق می‌افتد، در شکل (۷۸-۵) مشاهده نمی‌شود).

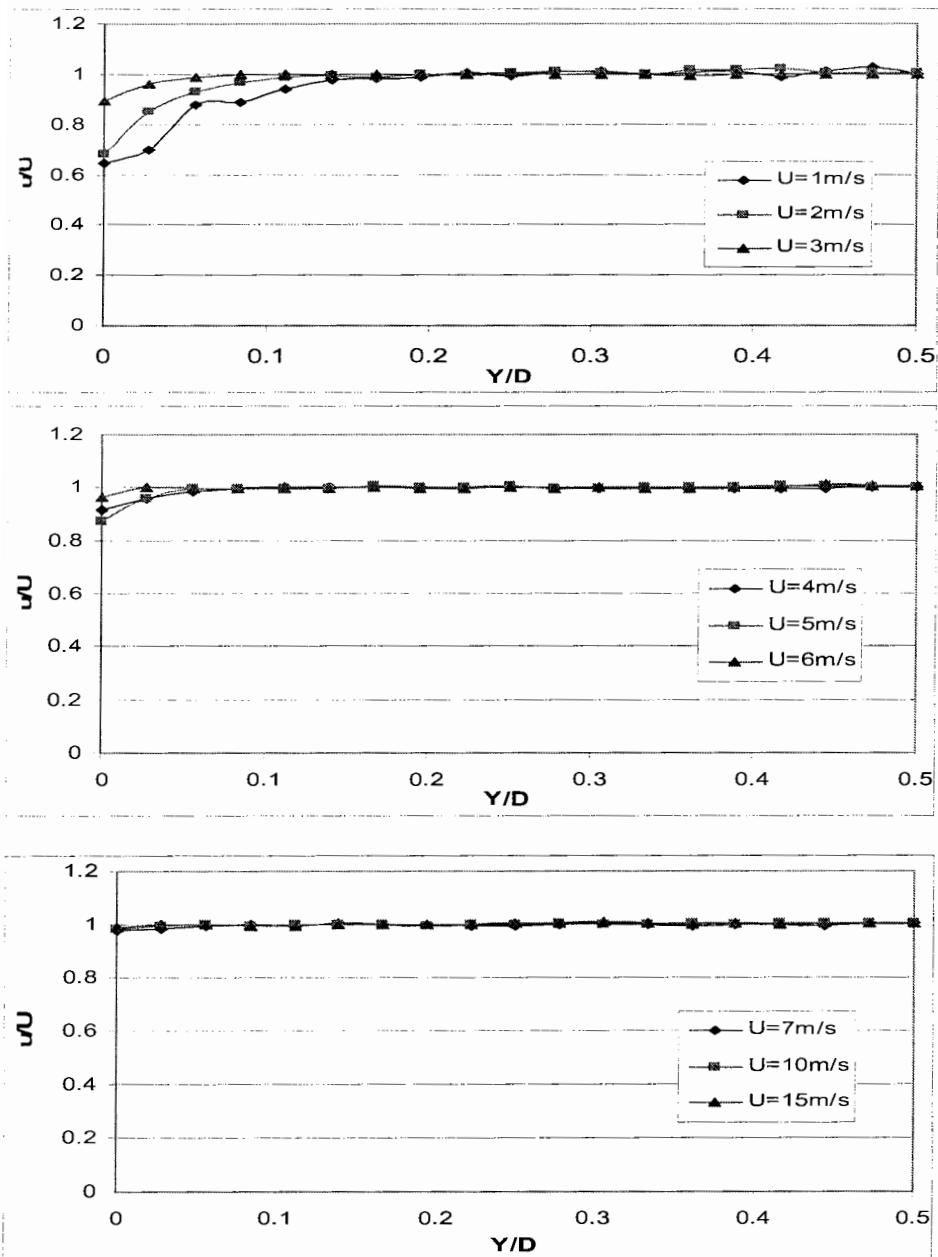


شکل (۷۸-۵) توزیع شدت اغتشاشها را در نازل در سرعتهای مختلف

در دستگاه اسپیرومتر جریان دم و بازدم از دو طرف لوله اسپیرومتر وارد و خارج می‌شود، بنابراین نیاز به دو نازل بالادست و پایین دست سنسور وجود دارد و مطابق شکل (۷۹-۵) فاصله‌ای بین دو نازل با سطح مقطع یکسان خواهیم داشت. هنگامیکه جریان دم می‌باشد طول نازل کوتاه‌تر بوده و X/D آن کمتر می‌باشد. در این حالت مدل اسپیرومتری واقعی ساخته شده و توزیع سرعت آن نیز مطابق شکل (۸۰-۵) رسم می‌شود. شکل (۸۰-۵) اندازه‌گیری توزیع سرعت در جایی که سنسور اسپیرومتر قرار می‌گیرد را نشان می‌دهد. مشابه شکلهای توزیع سرعت در نازل می‌باشد.

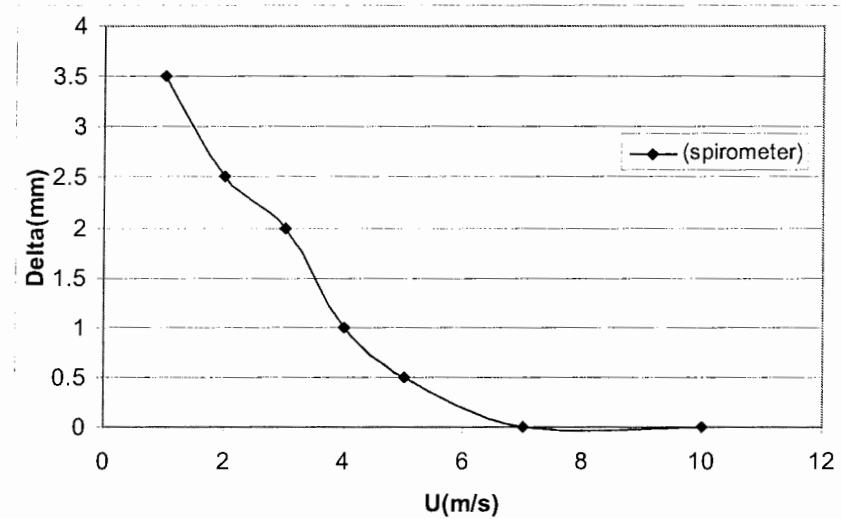


شکل (۷۹-۵) نازل‌های اسپیرومتر

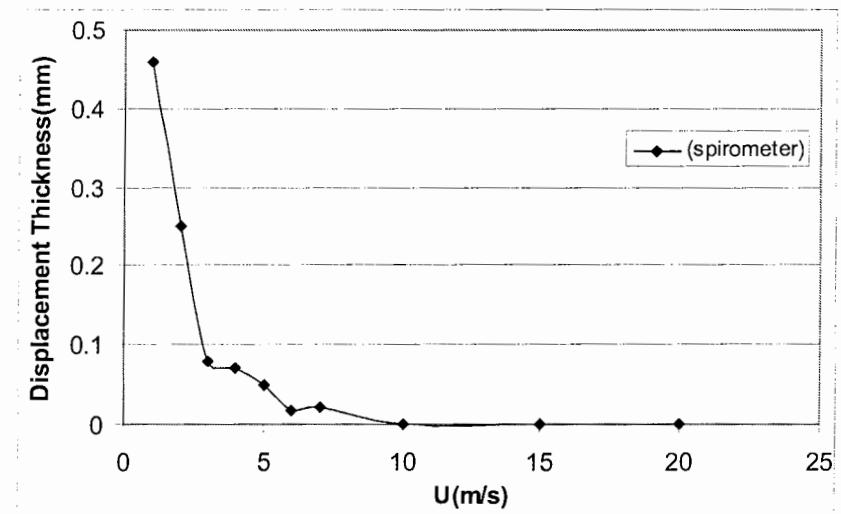


شکل(۸۰-۵) توزیع سرعت در اسپیرومتر در سرعتهای مختلف

تغییرات لایه‌مرزی و ضخامت جابجایی لایه‌مرزی نیز مطابق شکل نازل می‌باشد. شکل(۸۱-۵) و شکل(۸۲-۵) نیز ضخامت لایه‌مرزی و ضخامت جابجایی لایه‌مرزی را نشان می‌دهد که بیان کننده آن است که در سرعت‌های بالا این ضخامت به سمت صفر می‌می‌گذارد.

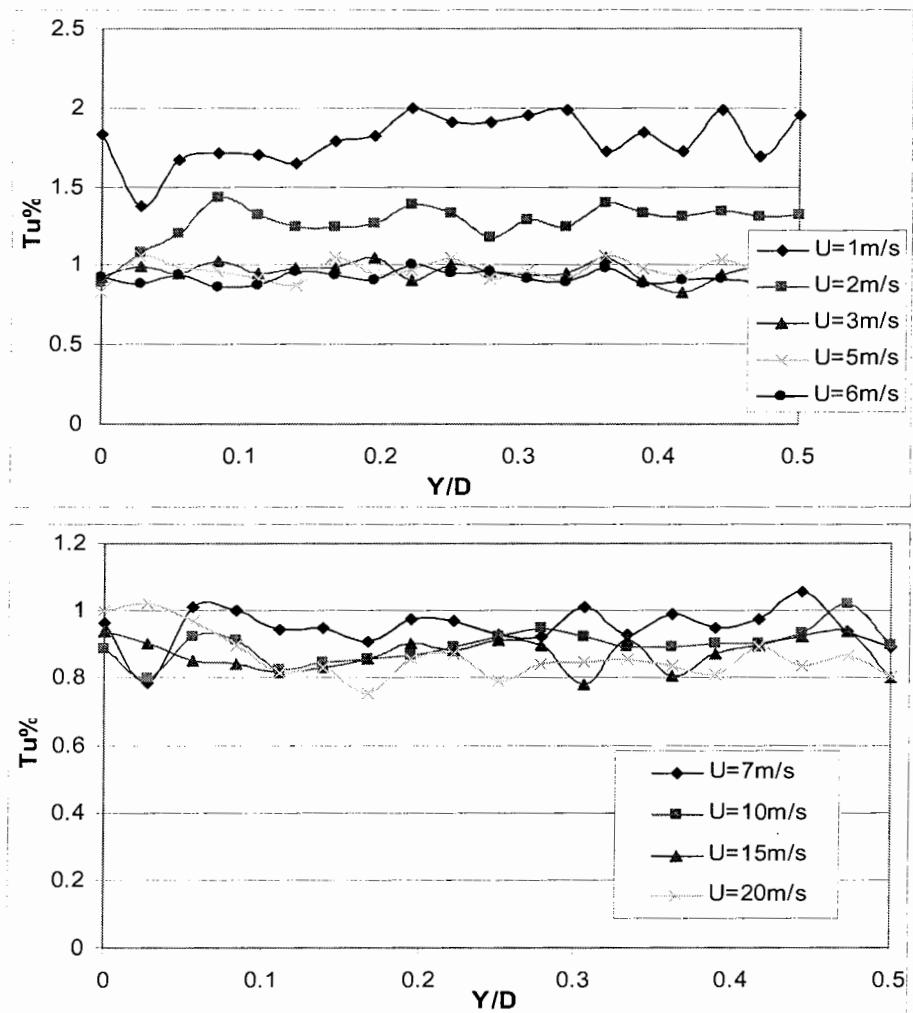


شکل(۸۱-۵) تغییرات ضخامت لایه‌مرزی اسپیرومتر بر حسب سرعت جریان‌هوا



شکل(۸۲-۵) ضخامت جابجایی لایه‌مرزی (δ^*) اسپیرومتر بر حسب سرعت جریان‌هوا

شکل(۸۳-۵) نیز شدت اغتشاشها در این حالت نشان می‌دهد که در این حالت نیز شدت اغتشاشها کاهش یافته است.

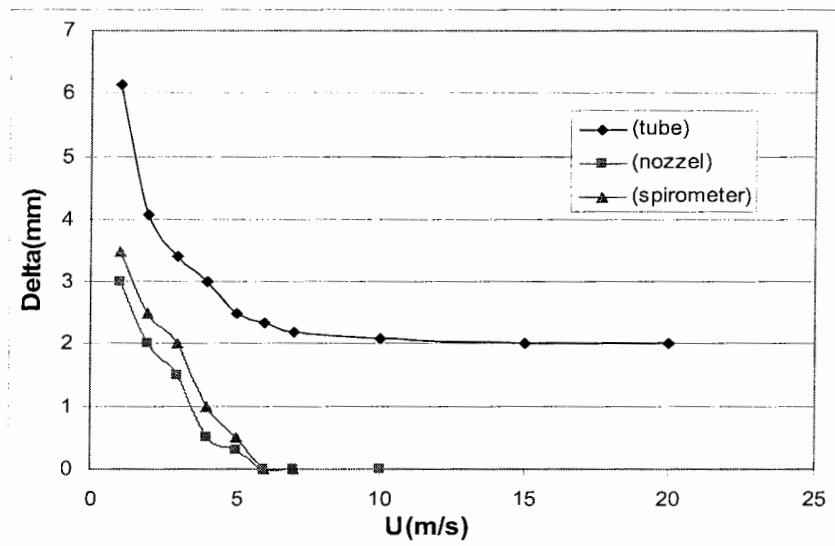


شکل(۸۳-۵) توزیع شدت اغتشاشها را در اسپیرومتر در سرعتهای مختلف

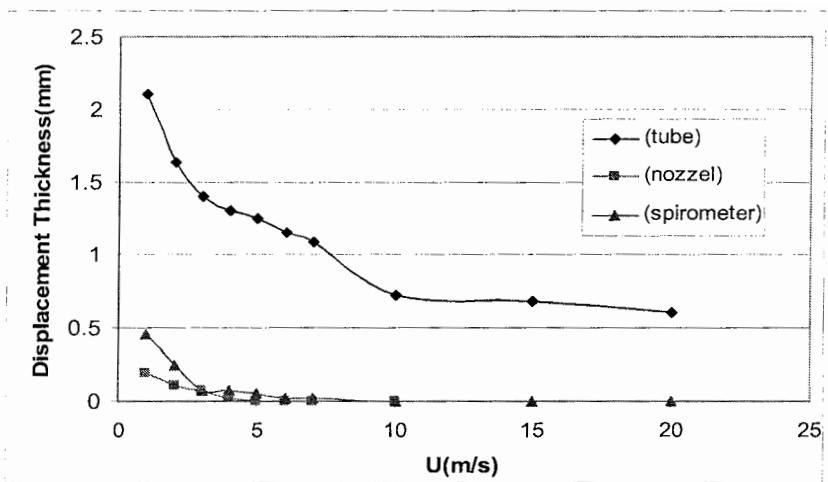
به منظور مقایسه بهتر شکل (۸۴-۵) و (۸۵-۵) ضخامت لایه مرزی و ضخامت جابجایی لایه مرزی ایجاد شده در لوله، نازل و اسپیرومتر را با یکدیگر مقایسه می‌کند.

همانگونه که در شکل (۸۴-۵) مشاهده می‌کنید ضخامت لایه مرزی با افزایش سرعت کاهش می‌یابد و به مراتب مقدار آن در لوله بیشتر از نازل و اسپیرومتر می‌باشد.

شکل (۸۵-۵) ضخامت جابجایی لایه مرزی و یا به عبارت دیگر اختلاف جریان لزج و غیرلزج را در لوله و نازل و اسپیرومتر نشان می‌دهد.



شکل (۸۴-۵) مقایسه تغییرات ضخامت لایه مرزی اسپیرومترو نازل و لوله بر حسب سرعت جریان هوا



شکل (۸۵-۵) مقایسه تغییرات جابجایی ضخامت لایه مرزی اسپیرومتر نازل ولوله بر حسب سرعت جریان هوا

۵-۷-آزمایش دبی سنجی جریان:

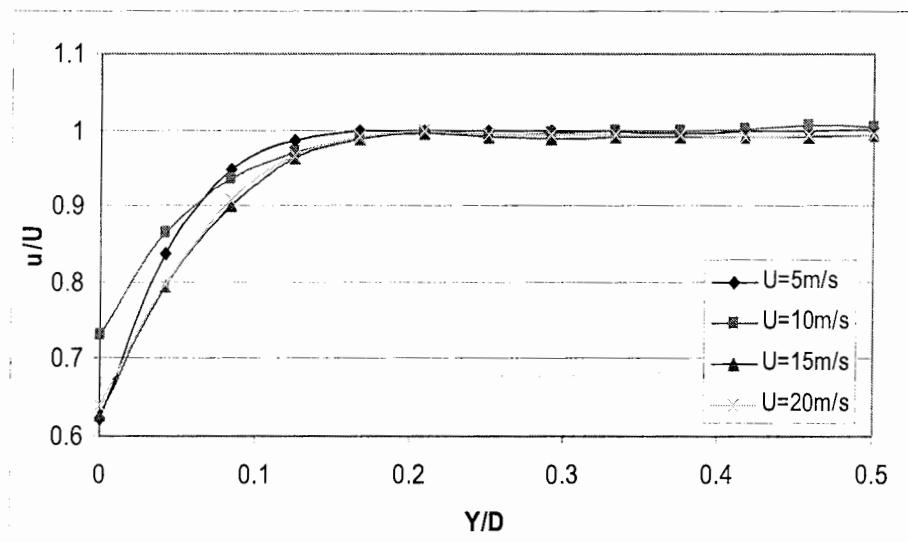
همانگونه که بیان شد اندازه گیری دبی حجمی جریان برای لوله در سرعتهای کم به دلیل لزج بودن جریان دارای خطای زیادی می باشد. این خطای برای سرعتهای $U = 10 \text{ m/s}$ برای لوله به قطر $D = 24 \text{ mm}$ حدود ۱۶٪ می باشد. ولی با استفاده از نازل، توزیع سرعت را در مقطع نازل یکنواخت نموده و خطای ناشی از جریان لزجی کاهش یافته و جریان بصورت غیرلزج در می آید. بطوریکه در سرعتهای بالا در نازل این خطای صفر می رسد ولی در سرعتهای پایین خطای وجوددارد. بنابراین برای سرعتهای خیلی کم از روش کالیبراسیون و دبی حجمی استفاده می کنیم و در این حالت از فرض جریان لزج استفاده نکرده و دستگاه جریان سنج سیم داغ را بصورت مستقیم با استفاده از دبی سنج کالیبره می کنیم.

به منظور کالیبره نمودن از دبی سنج حرارتی (Thermal Anemometer) استفاده شده است. به منظور بررسی خطای در نظر گرفت جریان غیرلزج توزیع سرعت جریان هوا پایین دست دبی سنج نیز بررسی شده است.

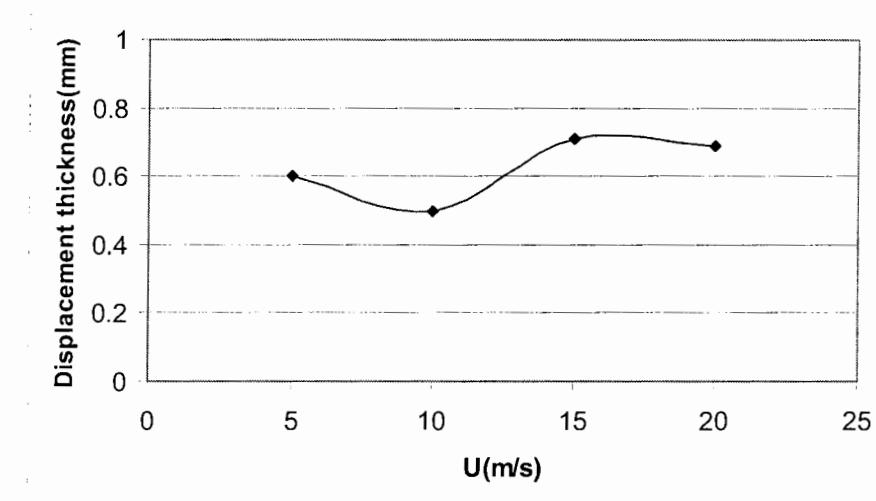
دبی سنج فوق دارای لانه زنبوری به منظور کاهش زاویه جریان و توری به منظور کاهش شدت اغتشاشها و یکنواخت بودن سرعت استفاده شده است. فاصله لانه زنبوری و توری از مقطعی که آزمایش انجام شده برابر می باشد. شکل (۵-۸۶) توزیع سرعت در دبی سنج را نشان می دهد. سرعت با استفاده از سرعت جریان آزاد می باشد. همانگونه که در شکل نشان داده شده است توزیع سرعت دارای لایه مرزی می باشد و این بی بعد شده است. همانگونه که در شکل نشان داده شده است ضخامت لایه مرزی در شکل نشان داده لایه مرزی سبب می شود که خطای در اندازه گیری دبی حجمی می شود. همانگونه که در شکل نشان داده شده است ضخامت لایه مرزی در سرعتهای مختلف دارای تغییرات شدید نمی باشد. به منظور بررسی بهتر جریان لزج ضخامت جابجایی لایه مرزی δ^* مورد بررسی قرار می گیرد. این ضخامت جابجایی در

شکل(۸۷-۵) نشان داده شده است. این ضخامت جابجایی بین حدود $۰/۶$ تا $۰/۷$ ثابت می باشد که خطای

$$\text{آن بین } \frac{۰/۷ \times ۲}{24} = 6\% \text{ تا } \frac{۰/۶ \times ۲}{24} = 5\% \text{ می باشد.}$$

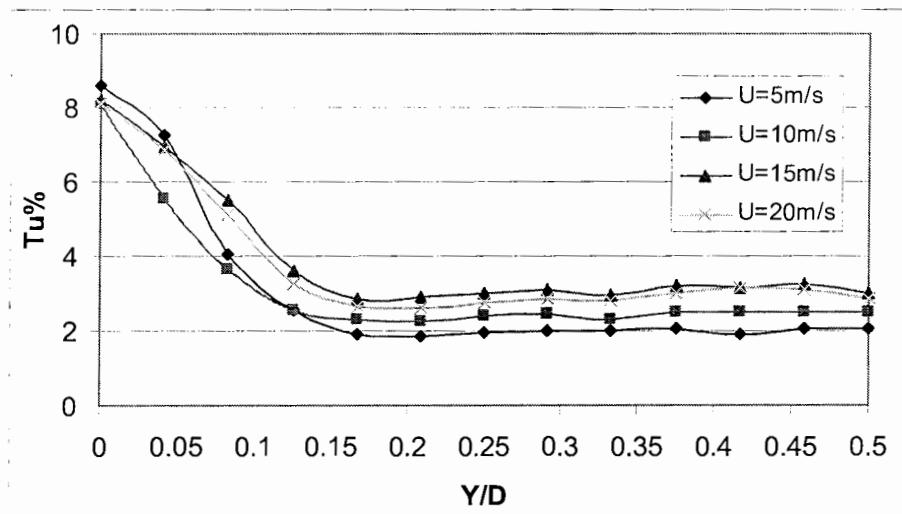


شکل(۸۶-۵) توزیع سرعت در دیسنج



شکل(۸۷-۵) ضخامت جابجایی لایه مرزی در سرعتهای مختلف

چون خطا دارای مقدار تقریباً ثابتی است می‌توان این خطا را در محاسبات در نظر گرفت و نتایج بهتری را داشته باشیم. شکل (۸۷-۵) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها را در لوله نشان داده شده است. همانگونه که ملاحظه می‌شود شدت اغتشاشهای جریان‌ها در نزدیکی دیواره زیاد بوده و با حرکت به سمت مرکز لوله این مقدار کاهش می‌یابد. هنگامی که از لایه مرزی خارج می‌شویم این مقدار با شبیه بیشتری کاهش می‌یابد. که از این مکان به بعد برای اندازه‌گیری جریان با استفاده از جریان‌سنج سیم‌داغ مناسب می‌باشد بنابراین می‌توان دبی‌سنجهای را با دقت مناسب با استفاده از سرعت مناسب در مرکز لوله و در نظر گرفتن جریان غیرلزج و با استفاده از پارامتر تصحیح آنرا به راحتی کالیبره نمود و در مراحل بعدی آزمایش از آن استفاده کرد.



شکل (۸۷-۵) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها در دبی‌سنجد

فصل ششم

نتیجه‌گیری

نتیجه‌گیری:

با بررسی نتایج بدست آمده از آزمایشات انجام شده که در بخش‌های قبل توضیح داده شد برای اندازه‌گیری جریان معکوس می‌توان به نتایج زیر رسید.

۶-۱) با استفاده از مفتول و دو سنسور که در بالادست و پایین دست آن قرار دارد می‌توان جریان معکوس را اندازه‌گیری و مشخص نمود بطوریکه سنسور دوم تحت تاثیر دنباله مفتول قرار می‌گیرد و سرعت آن بسیار

کاهش می‌یابد. بهترین فاصله قرار دادن سنسور نسبت به مفتول حدود $1 \leq \frac{x}{D} \leq 2$ می‌باشد و قطر مفتول برای این کار حدود $D=2\text{ mm}$ تا $1/5\text{ mm}$ می‌تواند مناسب باشد. با بررسی داده‌های پایین دست صفحه‌نمازک قویتر از مفتول بوده بنابراین برای اندازه‌گیری جریان معکوس بهتر است از صفحه استفاده شود.

۶-۲) روش دیگر برای اندازه‌گیری جریان معکوس استفاده از گردابه‌های پایین دست مفتول می‌باشد بطوریکه سنسور پایین دست در صورتیکه بتواند گردابه‌ها را اندازه‌گیری کند جهت جریان هوا و سرعت آن

مشخص می‌شود. ناحیه‌هایی که گردابه‌ها دیده می‌شوند در حد فاصل $2 < \frac{x}{D} < 10$ و $-2 < \frac{Y}{D} < 2$ می‌باشد.

می باشد. استفاده از این روش در جریان معکوس با توجه به مکان مشاهده گردابه های کارمن (karman vortex) مشکل می باشد.

۳-۶) با استفاده از گردابه های کارمن (karman vortex) ایجاد شده در پایین دست مفتول می توان جریان معکوس را مشاهده نمود لازم به ذکر است که در نزدیکی مفتول over flow وجود دارد و همچنین با افزایش پایین دست مفتول گردابه ها تغییر فرکانس می دهند. بنابراین در ناحیه $\frac{x}{D} < 2$ و $\frac{Y}{D} < 4$ مناسب ترین نقطه برای کالیبراسیون جریان سنج سیم داغ با استفاده از گردابه های کارمن (karman vortex) می باشد.

۴-۶) برای اندازه گیری جریان معکوس همچنین می توان از دو سنسور فیلم داغ استفاده نمود با توجه به اینکه قطر سنسور 125 mm می باشد. در صورتی که دو سنسور را موازی یکدیگر قرار دهیم اثر دنباله حرارتی و دنباله سیالاتی سنسور اول به روی سنسور دوم سبب کاهش ولتاژ شده و در نتیجه سرعت نیز کاهش می یابد و با استفاده از این روش می توان جریان معکوس را اندازه گیری کرد. در سرعت $U < 15\text{ m/s}$ اثر دنباله حرارتی تا $\frac{x}{D} < 180$ می باشد و دنباله سیالاتی در سرعت $U < 15\text{ m/s}$ تا $\frac{x}{D} < 20$ اثر دارد. همانطور که ملاحظه می شود طول دنباله سنسور اول با افزایش سرعت افزایش یافته ولی اثر حرارتی ناشی از سنسور بالا دست با افزایش سرعت کاهش پیدامی کند. لازم به ذکر است هنگامی که سرعت نزدیک به صفر می باشد انتقال حرارت جابجایی آزاد به جابجایی اجباری غلبه می کند و اثر حرارتی سنسور بالا دست به پایین دست ناچیز می شود.

این روش برای اندازه گیری جریان معکوس با اغتشاش های بالا مناسب نمی باشد. ۶-۵) به منظور کاهش اثر شدت اغتشاش ها و همچنین یکنواخت نمودن توزیع جریان هوا و کاهش لایه مرزی می توان در بالا دست و پایین دست سنسورها از توری استفاده نمود. توریها سبب کاهش شدت اغتشاش ها و

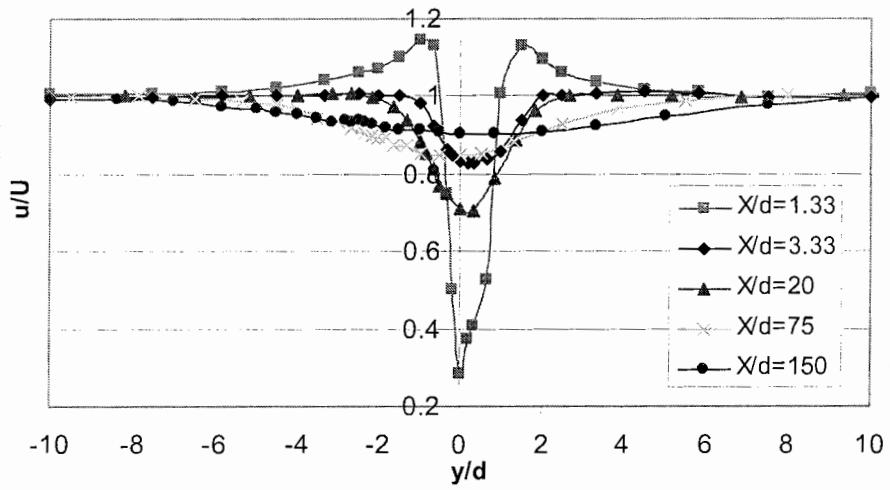
کاهش ضخامت جابجایی لایه‌مرزی می‌شوند، بطوریکه برای توری با مش ۲۴ و $\beta = 0.43$ کاهش شدت اغتشاشها حدود ۲ تا ۵ درصد می‌باشد و کاهش ضخامت جابجایی لایه‌مرزی از $\delta^* = 3\text{mm}$ برای بدون توری تا $\delta^* = 0.5\text{mm}$ با توری می‌باشد. محل مناسب قرارگیری سنسور 50mm تا 70mm پایین‌دست توری است.

۶-۶) اسپیرومتر یکی از کاربردهای مهم جریان معکوس است. اسپیرومتری یکی از روش‌های اندازه‌گیری حجم ریه می‌باشد. با استفاده از اسپیرومتر جریان دم و بازدم انسان اندازه‌گیری می‌شود. با توجه به اینکه جریان‌سنج سیم‌داغ قادر است سرعت لحظه‌ای را با دقت بالا و فرکانس بالا اندازه‌گیری نماید و همچنین برای اندازه‌گیری سرعت‌های کم مناسب است (با روش‌های دیگراندازه‌گیری مشکل است). جریان‌سنج سیم‌داغ را می‌توان در دستگاه اسپیرومتر بکار برد، با توجه به اینکه دستگاه اسپیرومتر جریان دم و بازدم را اندازه‌گیری می‌کند به همین دلیل نیاز است جریان معکوس را اندازه‌گیری نمود که در این حالت با توجه به نتایج بدست آمده از دو سنسور به فاصله $L = 2/5\text{mm}$ که در وسط آن از صفحه‌نازک به ضخامت $S = 1/5\text{mm}$ و پهنای 2mm استفاده می‌شود که آنها برای اندازه‌گیری دم و بازدم (معکوس) استفاده شده‌است. با توجه به اینکه اسپیرومتری دبی حجمی ریه را اندازه‌گیری می‌کند و جریان‌سنج سیم‌داغ سرعت محلی را اندازه‌گیری می‌کند نیاز است که توزیع سرعت به خوبی در مقطع سنسورها از نازل با اسپیرومتر قرار دارد بررسی قرارگیرد. به منظور بررسی جریان یکنواخت در مقطع سنسورها از نازل مشخصات ذکر شده در بخش قبل استفاده شده است. این نازل غیریکنواختی جریان ناشی از ناحیه مرزی تشکیل شده در لوله است را کاهش می‌دهد که بستگی به سرعت داشته که در سرعت‌های بالا، ضخامت لایه‌مرزی به صفر نیز کاهش می‌یابد. تجربه نشان می‌دهد علیرغم اینکه توزیع سرعت توسط نازل و توری یکنواخت می‌شوند. با استفاده از توری یکنواختی آن تا حدود ۲ تا $2/5$ درصد می‌باشد و با استفاده از نازل

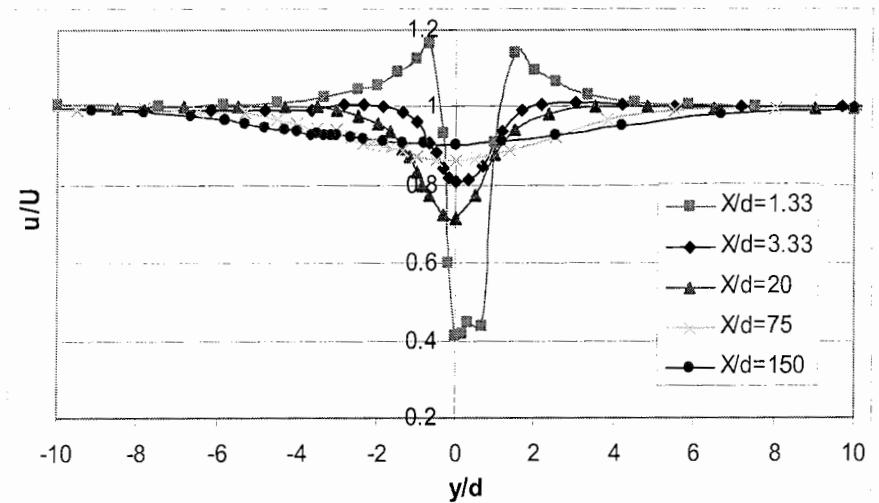
حدود ۱/۵ تا ۲/۵ درصد کاهش می‌دهد (بستگی به سرعت دارد)، بهتر است که برای کالیبره نمودن دستگاه اسپیرومتر از روش دبی حجمی استفاده شود.

۷-۶) نتایج تحقیقات انجام شده در مورد جریان معکوس در دستگاه اسپیرومتر بکار گرفته شد و نتایج موفقیت آمیزی در اندازه گیری جریان دم و بازدم (معکوس) بدست آمده است.

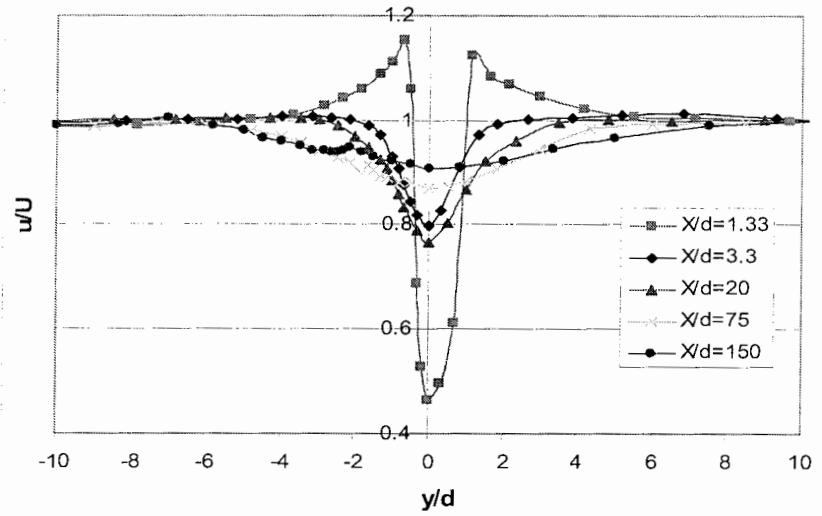
پیوست



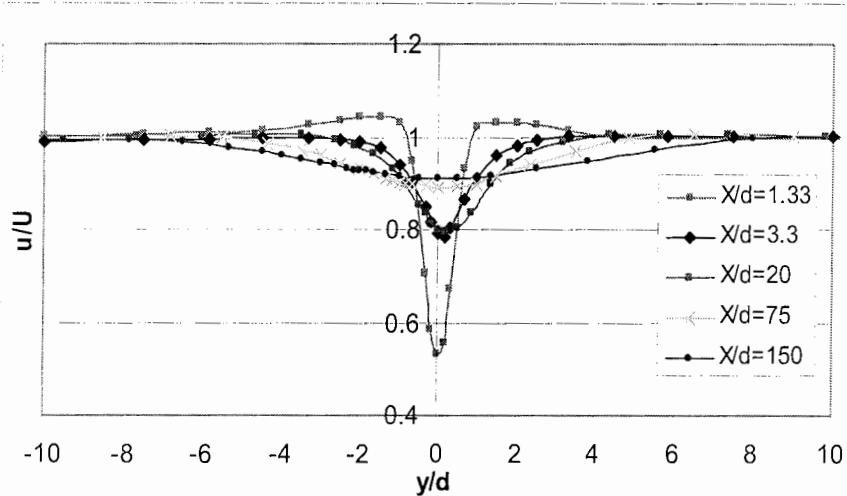
شکل(۱) توزیع سرعت متوسط جریان هوا پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



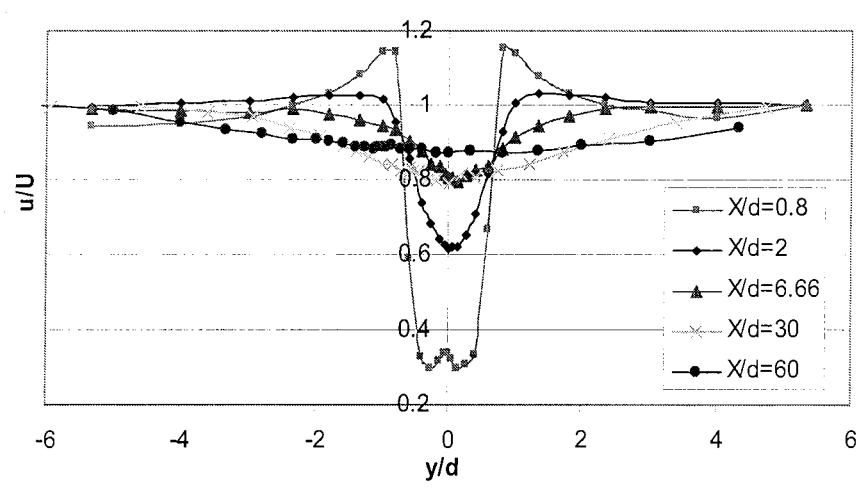
شکل(۲) توزیع سرعت متوسط جریان هوا پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



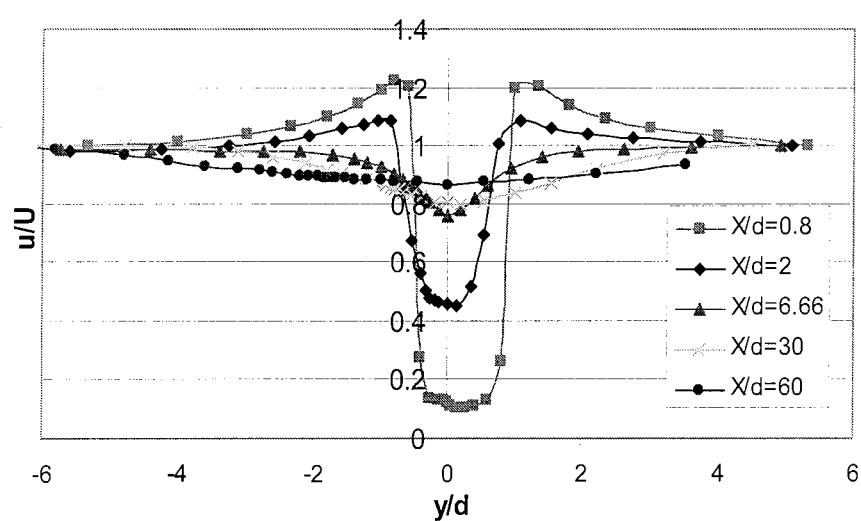
شکل (۳) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



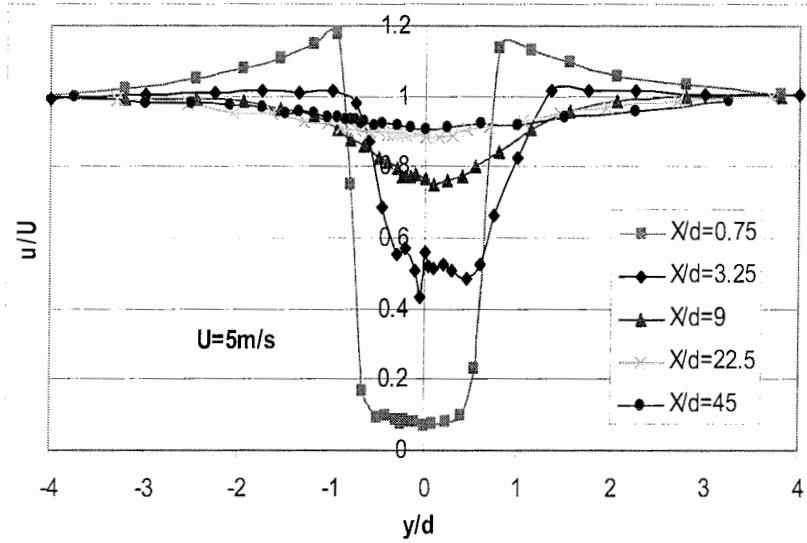
شکل (۴) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



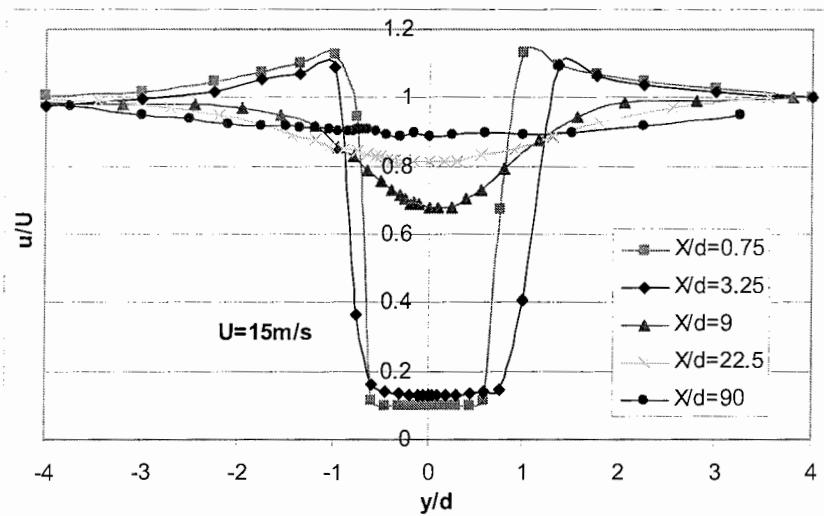
شکل (۵) توزیع سرعت متوسط جریان‌هوا پایین دست مفتول به قطر $D=1.5\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



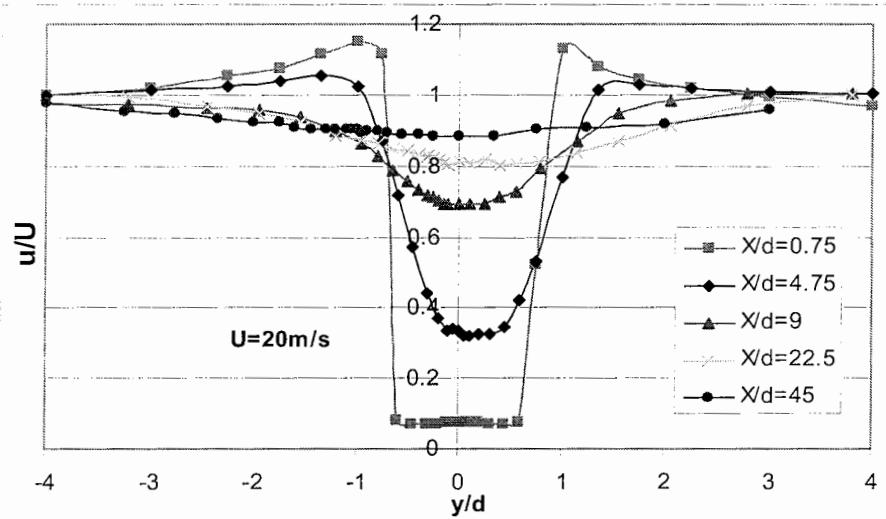
شکل (۶) توزیع سرعت متوسط جریان‌هوا پایین دست مفتول به قطر $D=1.5\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



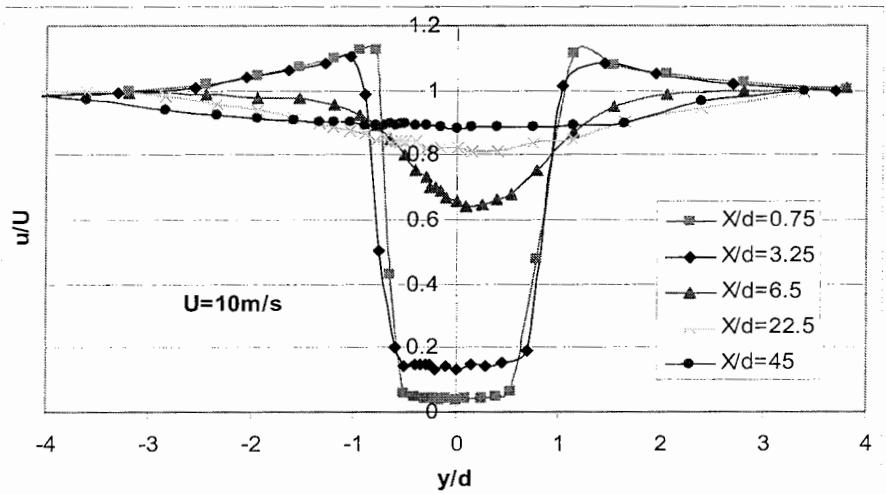
شكل (7) توزيع سرعت متوسط جريان هوا پايان دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



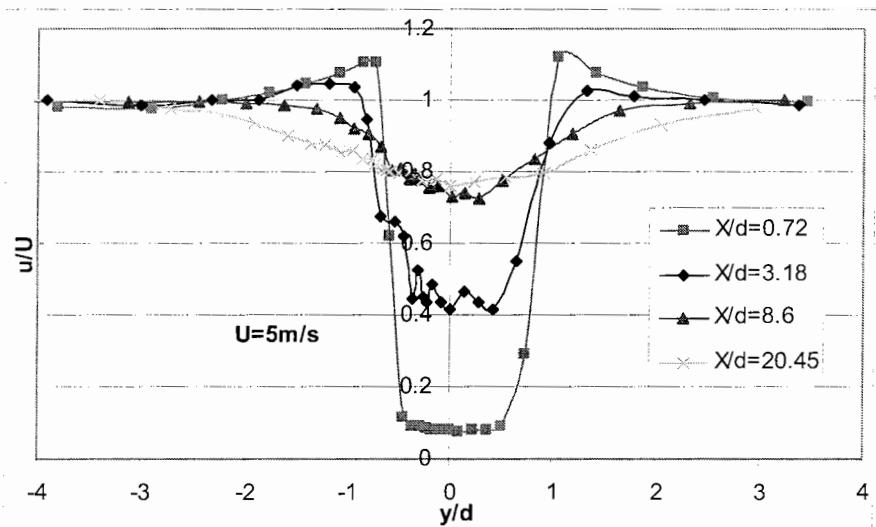
شكل (8) توزيع سرعت متوسط جريان هوا پايان دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



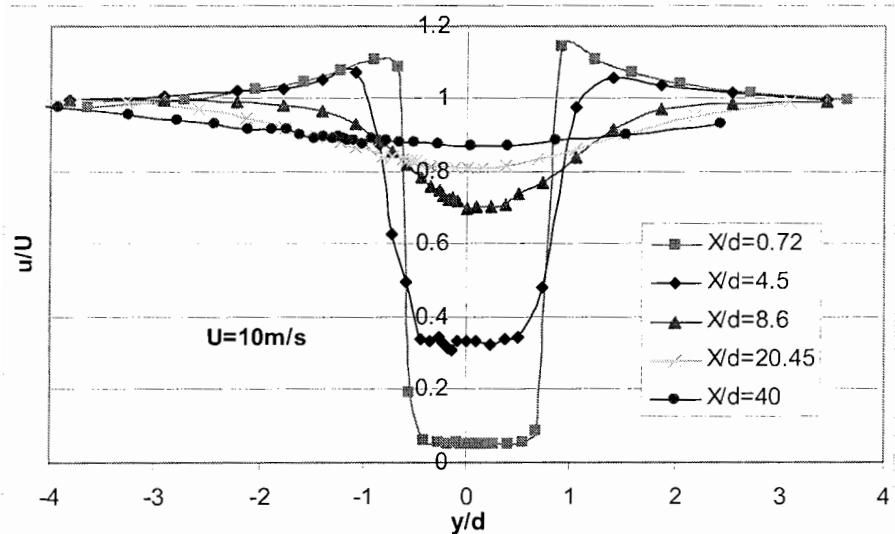
شکل (۹) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



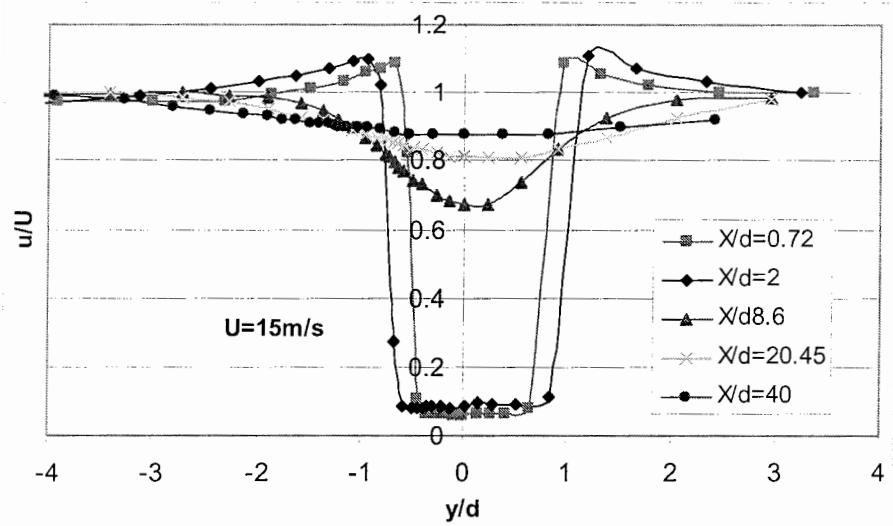
شکل (۱۰) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



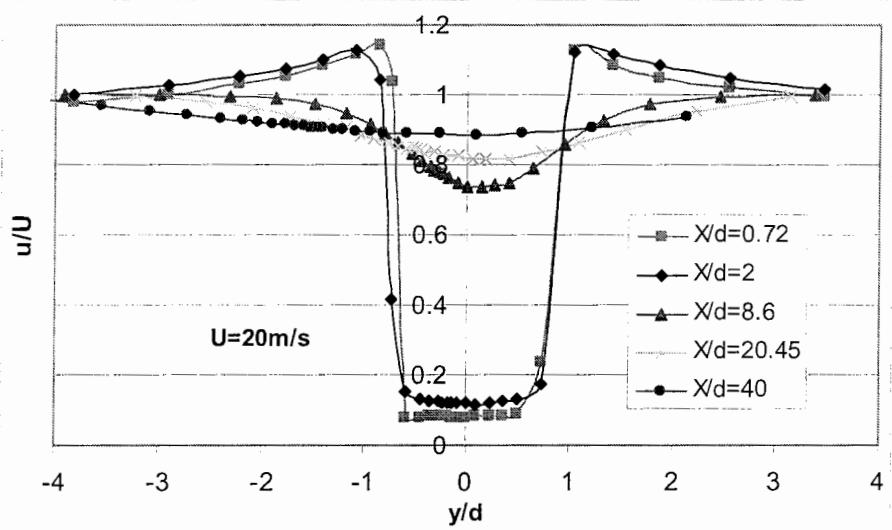
شکل(۱۱) توزیع سرعت متوسط جریان هوا پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



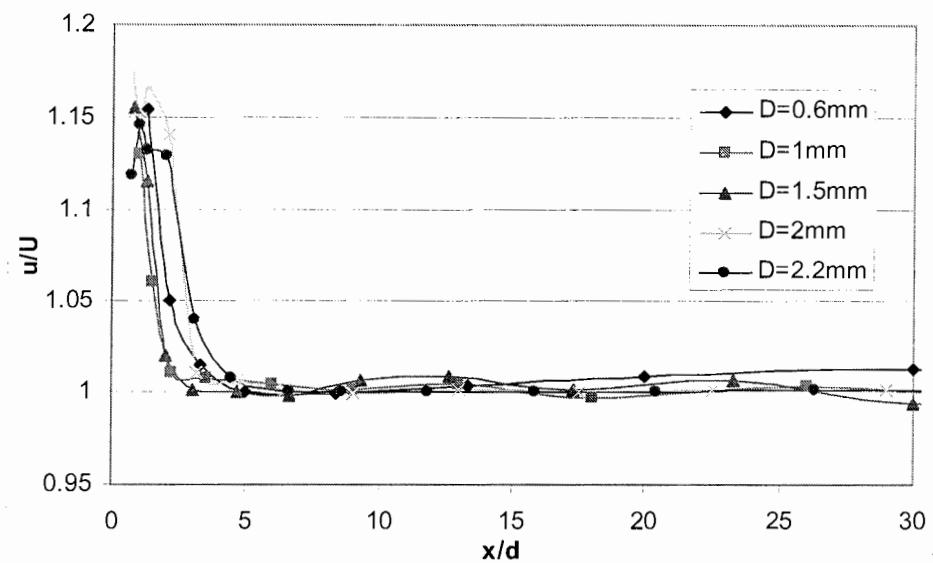
شکل(۱۲) توزیع سرعت متوسط جریان هوا پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



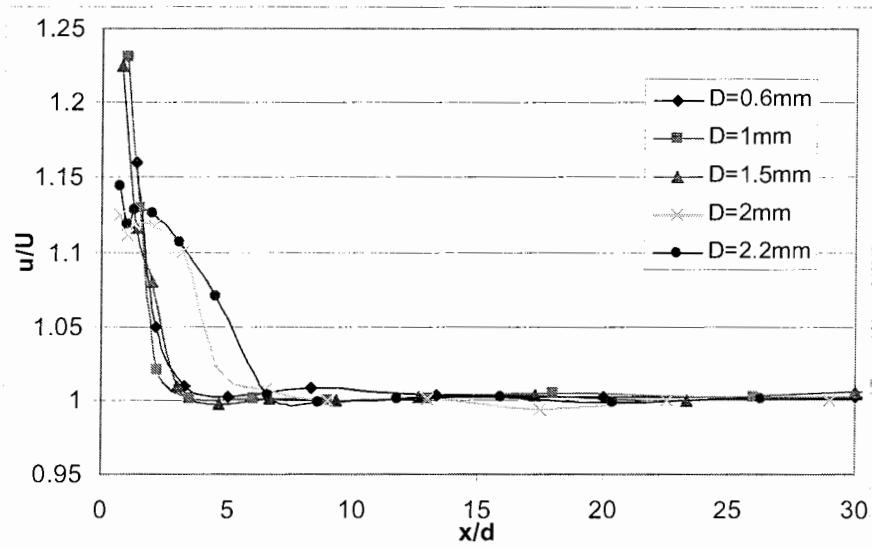
شکل(۱۳) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



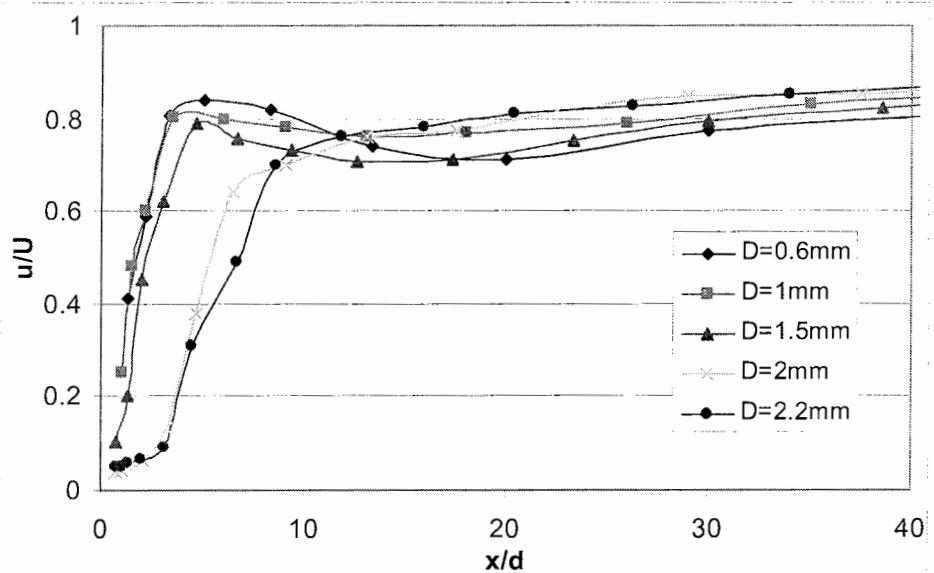
شکل(۱۴) توزیع سرعت متوسط جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



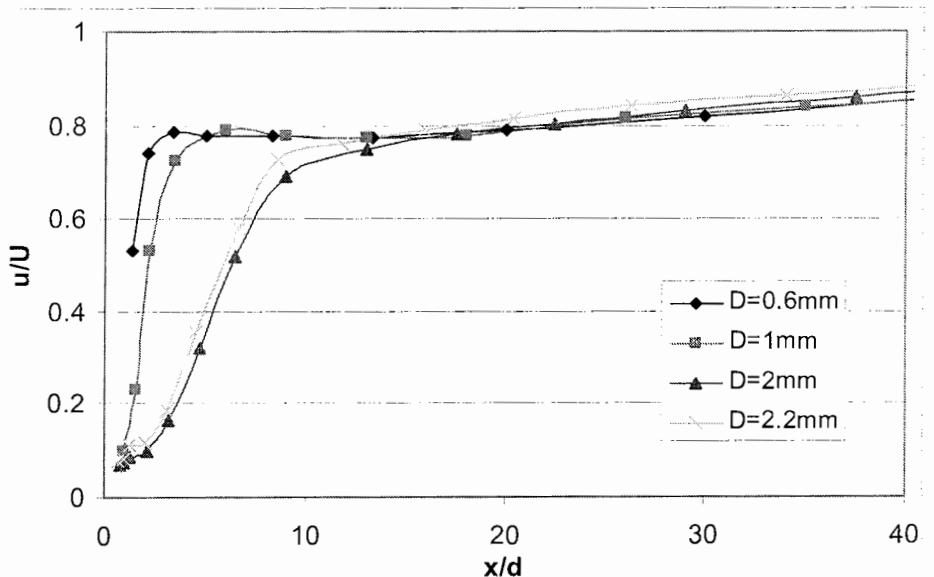
شکل(۱۵) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=5\text{m/s}$



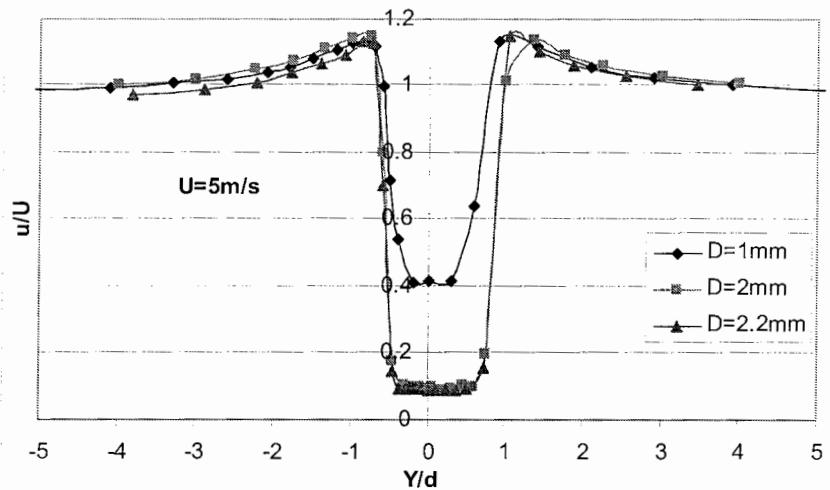
شکل(۱۶) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=10\text{m/s}$



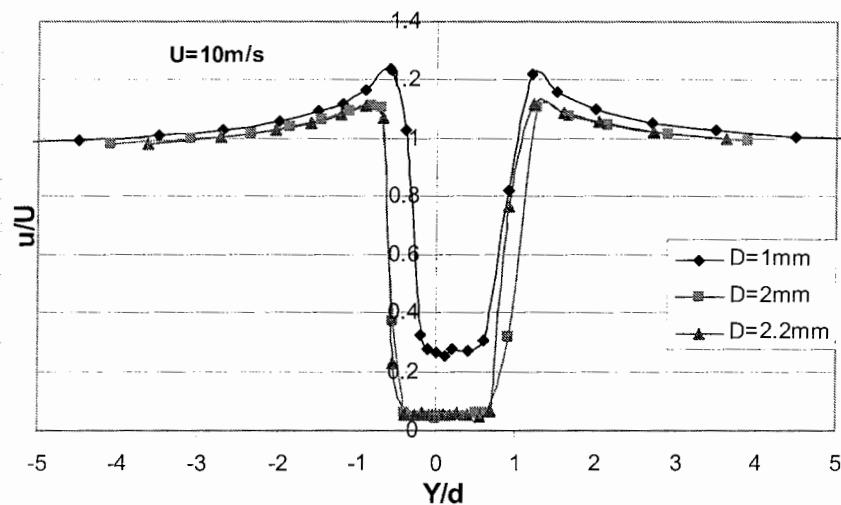
شکل (۱۹) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=10\text{m/s}$



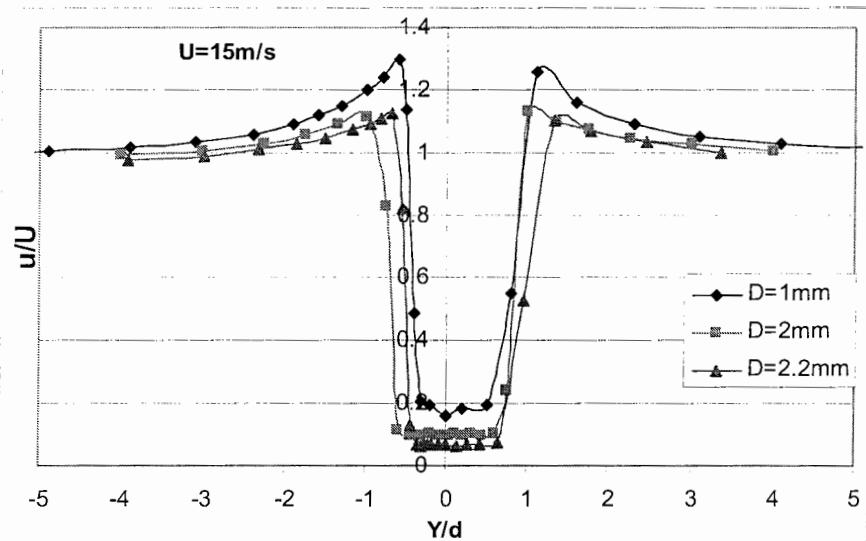
شکل (۲۰) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20\text{m/s}$



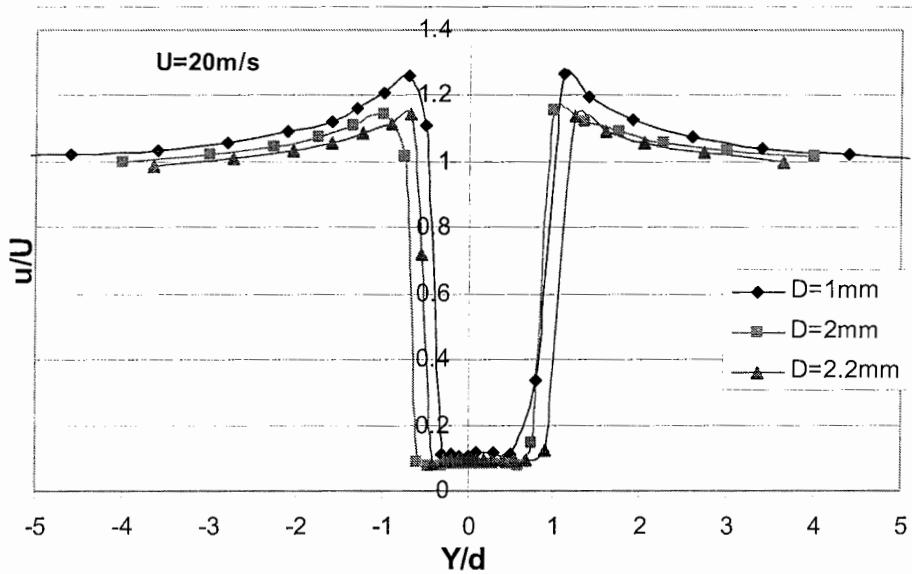
شکل (۲۱) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=5\text{m/s}$



شکل (۲۲) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=10\text{m/s}$

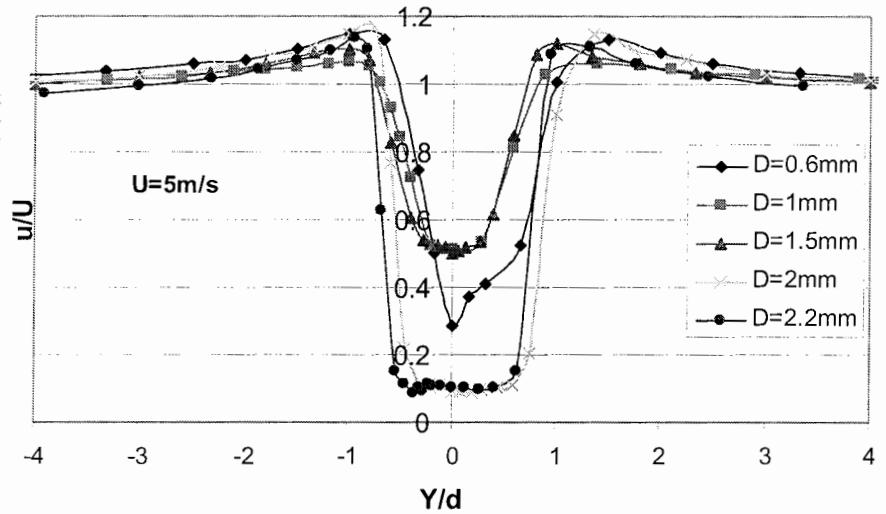


شکل(۲۳) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=15\text{m/s}$

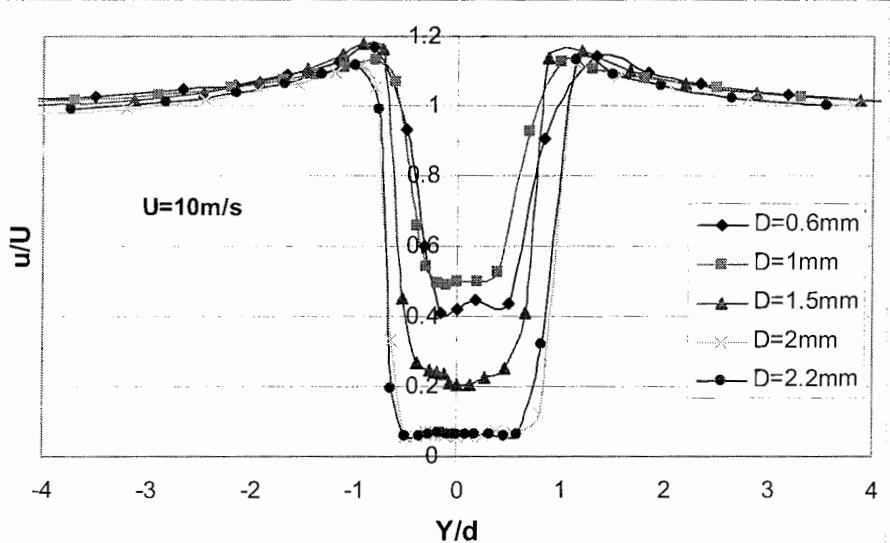


شکل(۲۴) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20\text{m/s}$

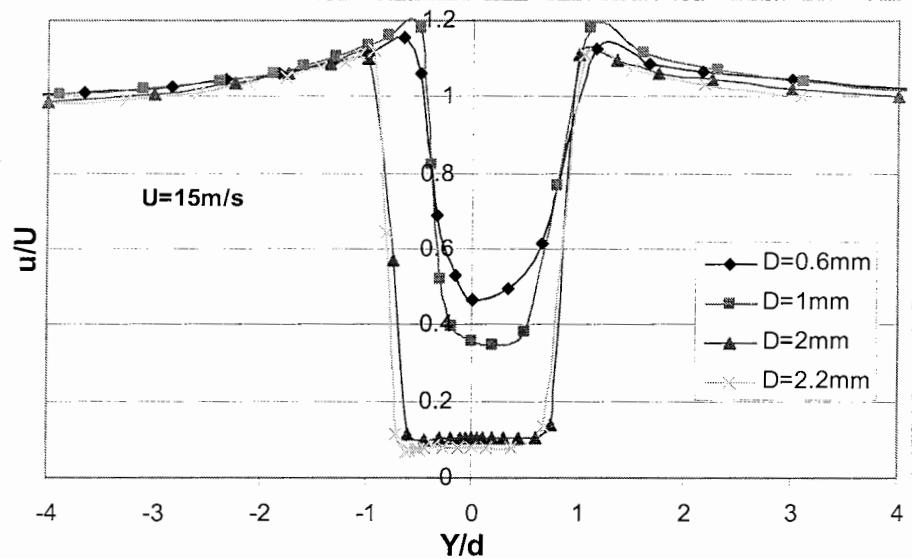
۲۳۲



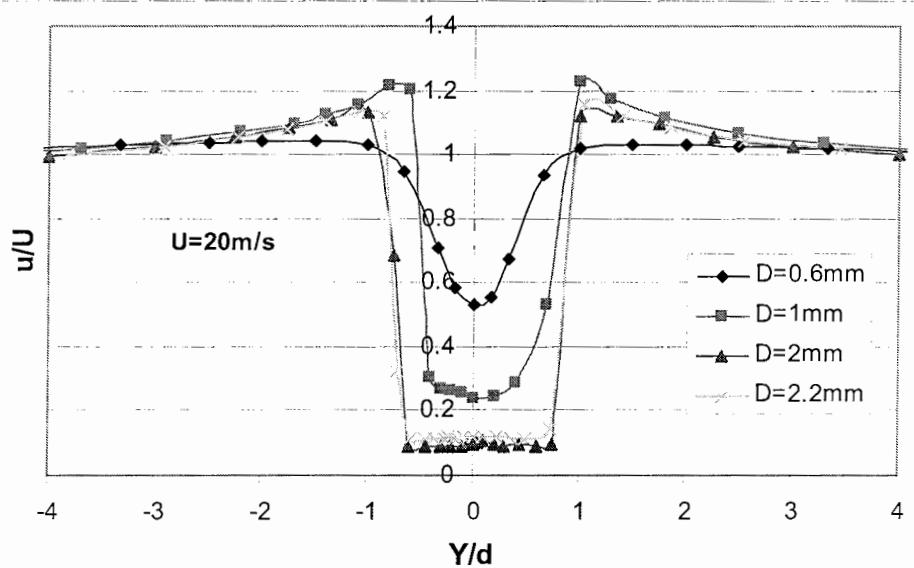
شکل(۲۵) توزیع سرعت بر حسب $X/D = 1.3$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در $U = 5 \text{ m/s}$ سرعت



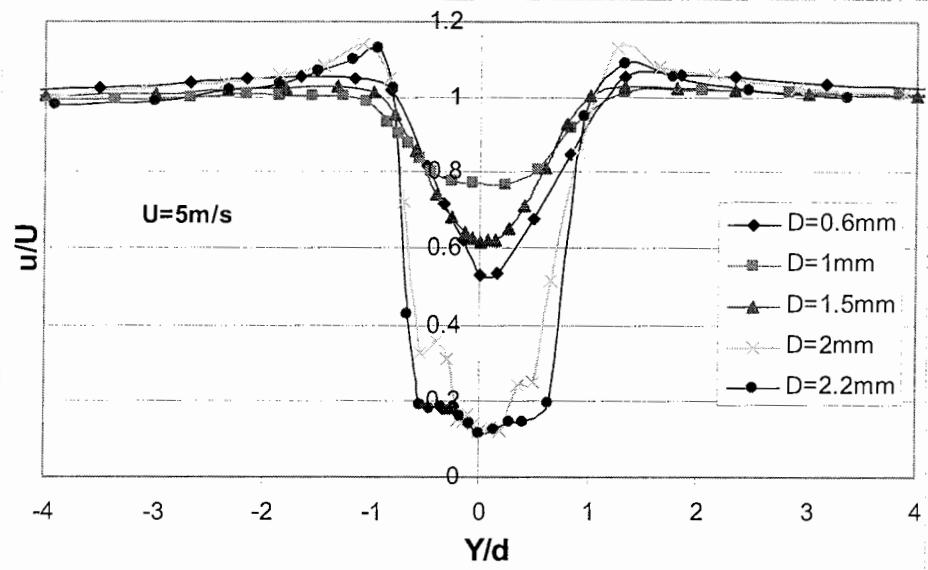
شکل(۲۶) توزیع سرعت بر حسب $X/D = 1.3$ در فاصله $Y/D = 1.3$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 10 \text{ m/s}$



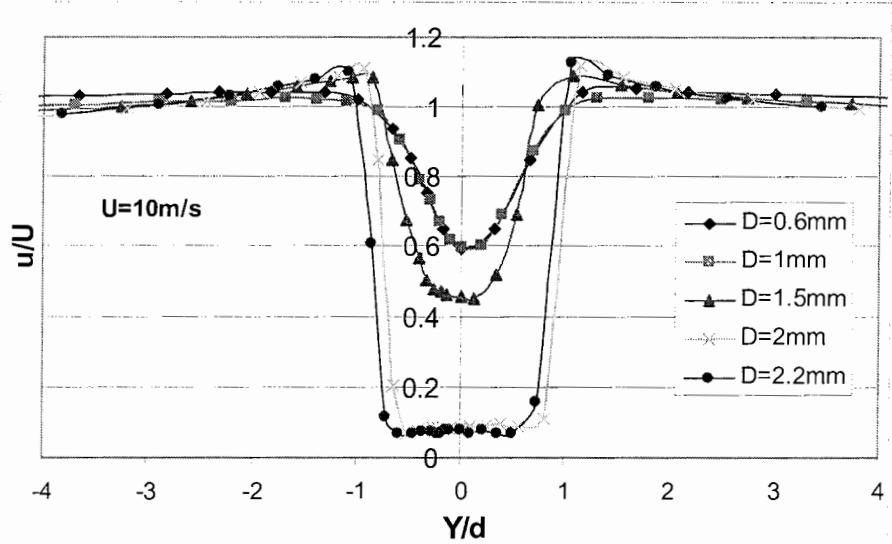
شکل(۲۷) توزیع سرعت بر حسب $\frac{X}{D} = 1.3$ پایین دست مفتول هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 15 \text{ m/s}$



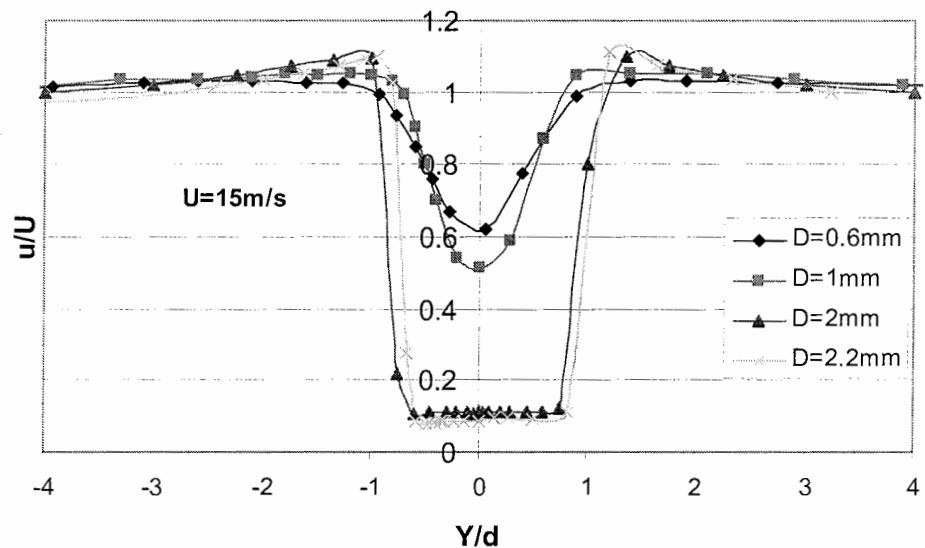
شکل(۲۸) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D} = 1.3$ پایین دست مفتول هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 20 \text{ m/s}$



شکل (۲۹) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ در فاصله ۲ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در $U = 5 \text{ m/s}$ سرعت

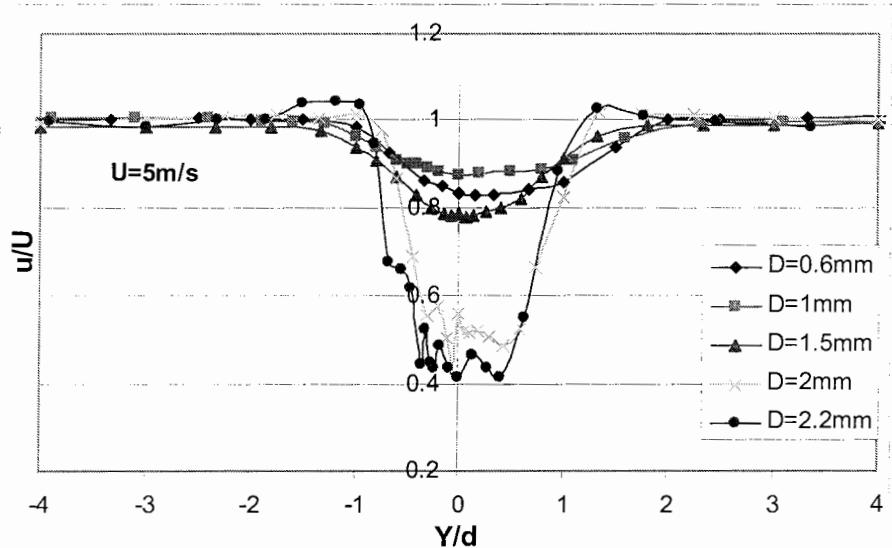


شکل (۳۰) توزیع سرعت بر حسب $\frac{Y}{D}$ در فاصله ۲ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در $U = 10 \text{ m/s}$ سرعت



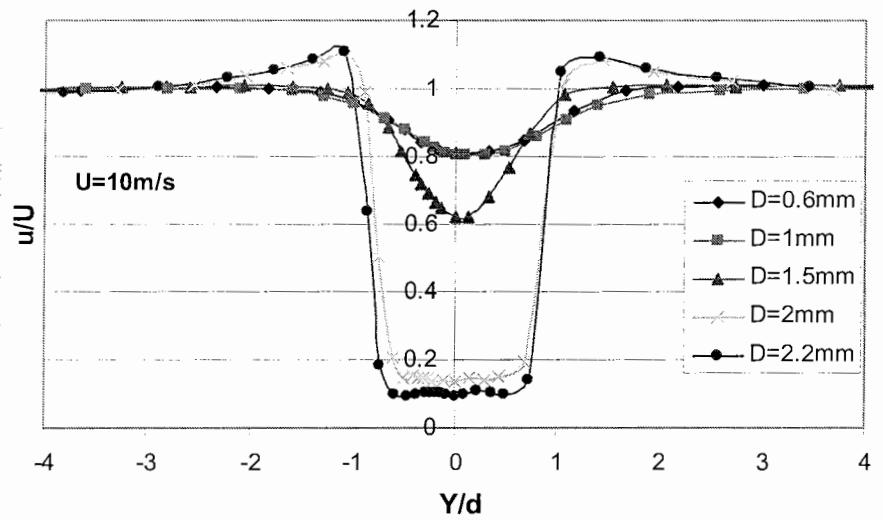
شکل (۳۱) توزیع سرعت بر حسب $X/D = 2$ پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در

$U = 15 \text{ m/s}$ سرعت

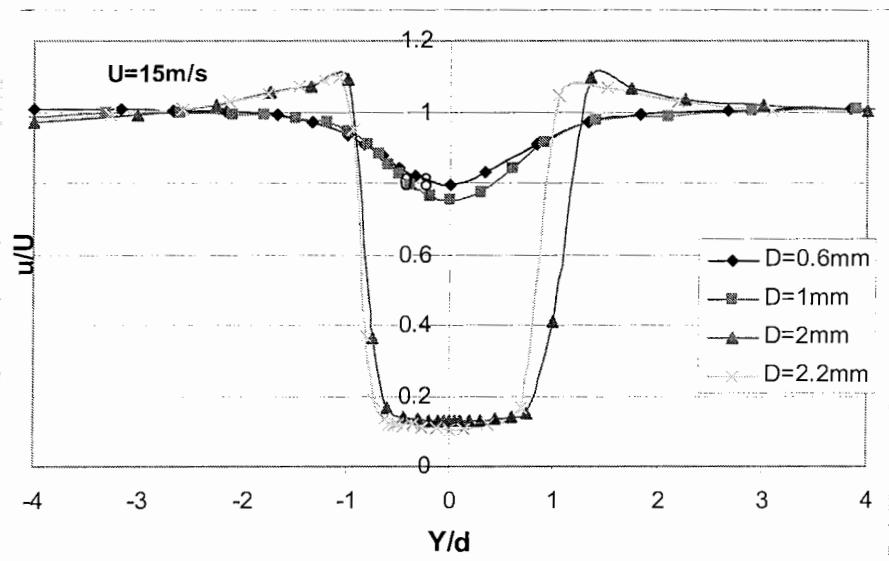


شکل (۳۲) توزیع سرعت بر حسب $X/D = 3.3$ پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در

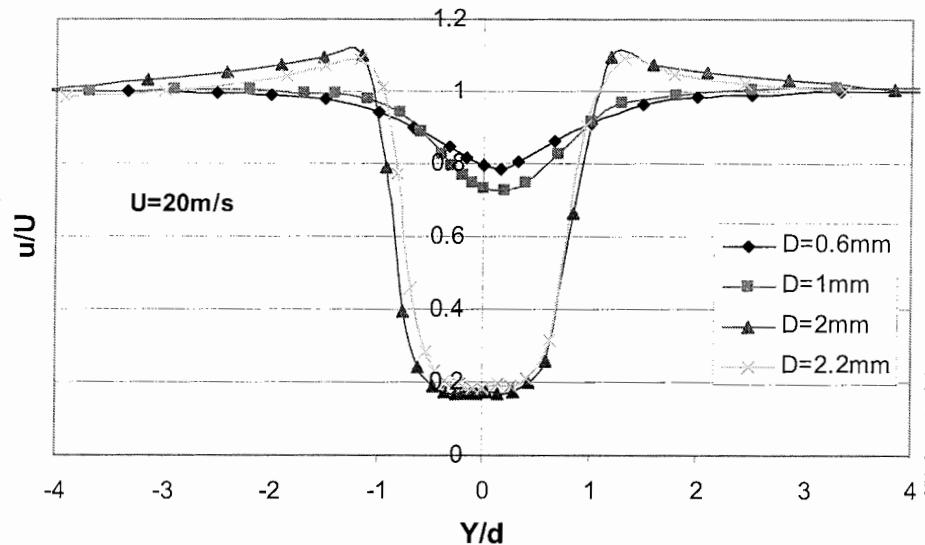
$U = 5 \text{ m/s}$ سرعت



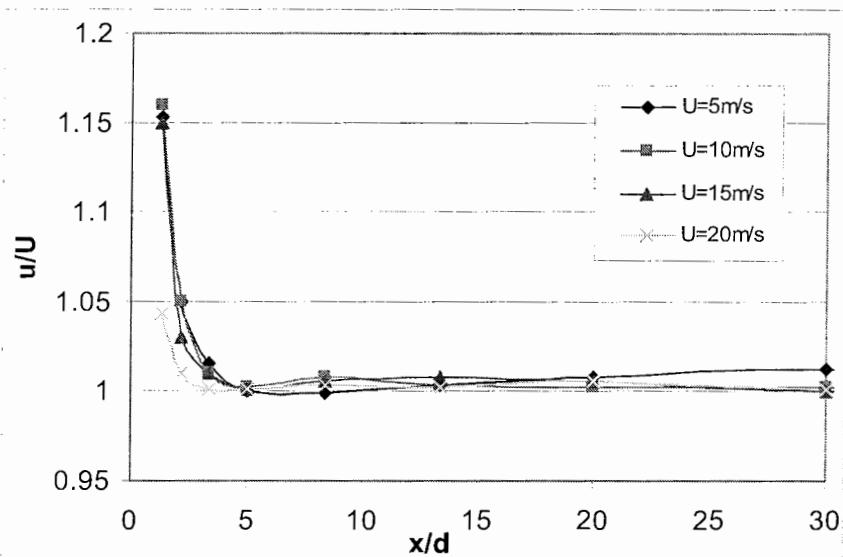
شکل (۳۳) توزیع سرعت بر حسب $X/D = 3.3$ در فاصله Y/D پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 10 \text{ m/s}$



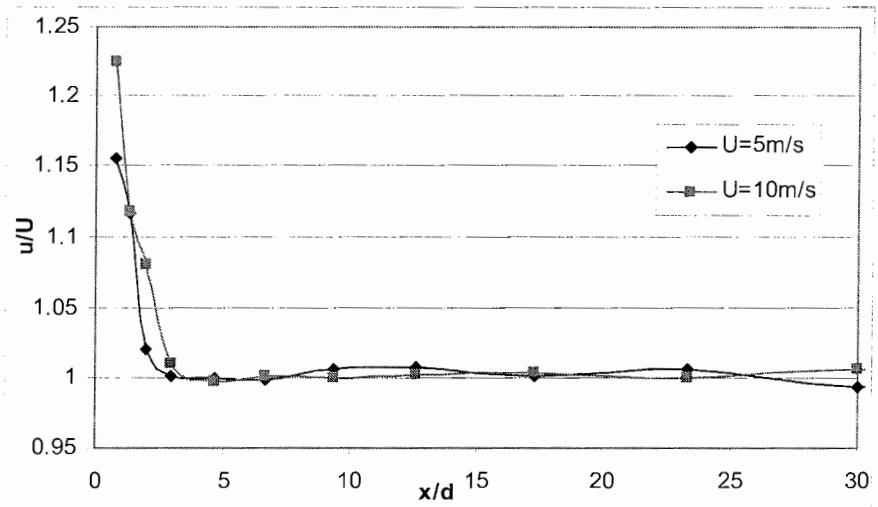
شکل (۳۴) توزیع سرعت بر حسب $X/D = 3.3$ در فاصله Y/D پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 15 \text{ m/s}$



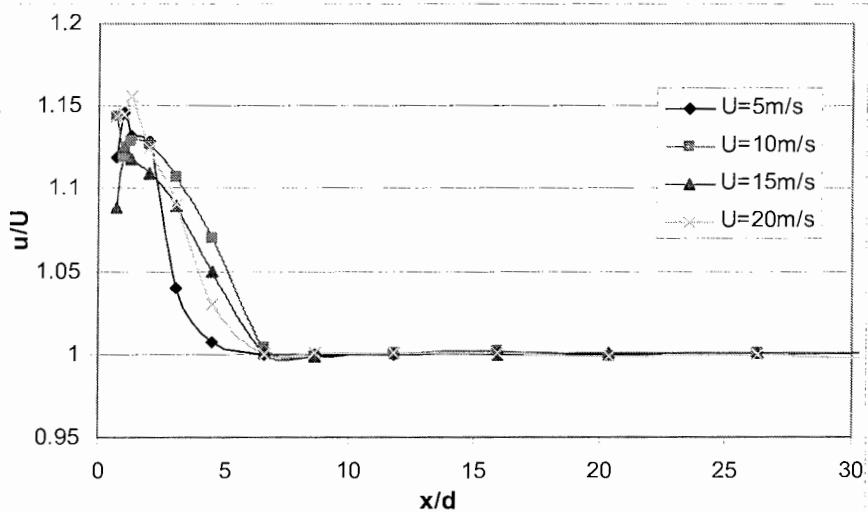
شکل (۳۵) توزیع سرعت بر حسب Y/D در فاصله $X/D = 3.3$ پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در $U=20\text{m/s}$ سرعت



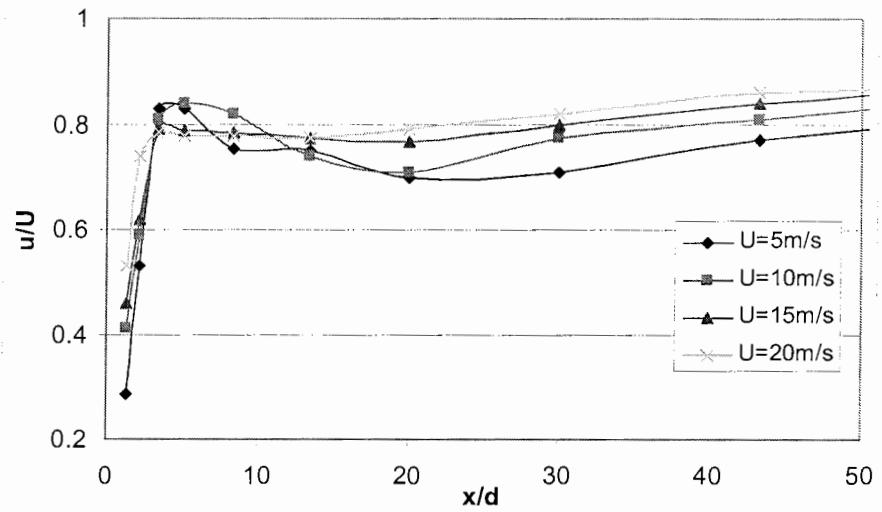
شکل (۳۶) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعتهای مختلف



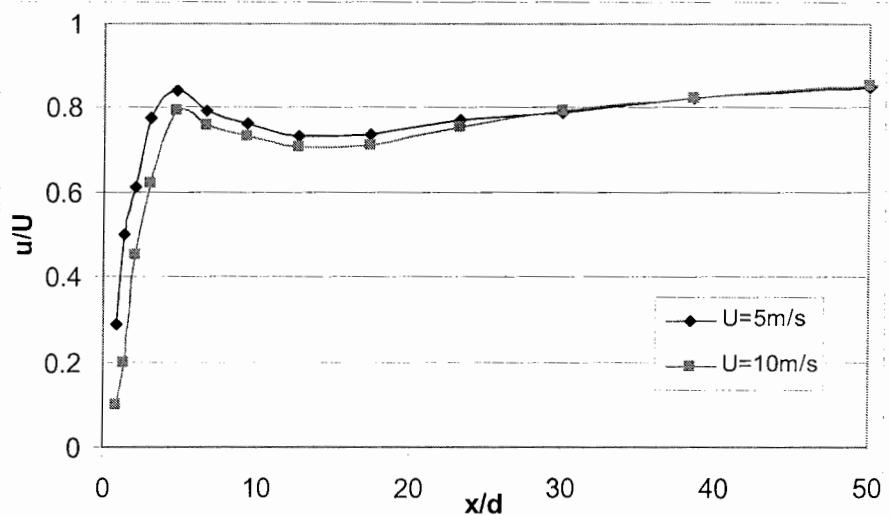
شکل (۳۷) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=1.5\text{mm}$ در سرعتهای مختلف



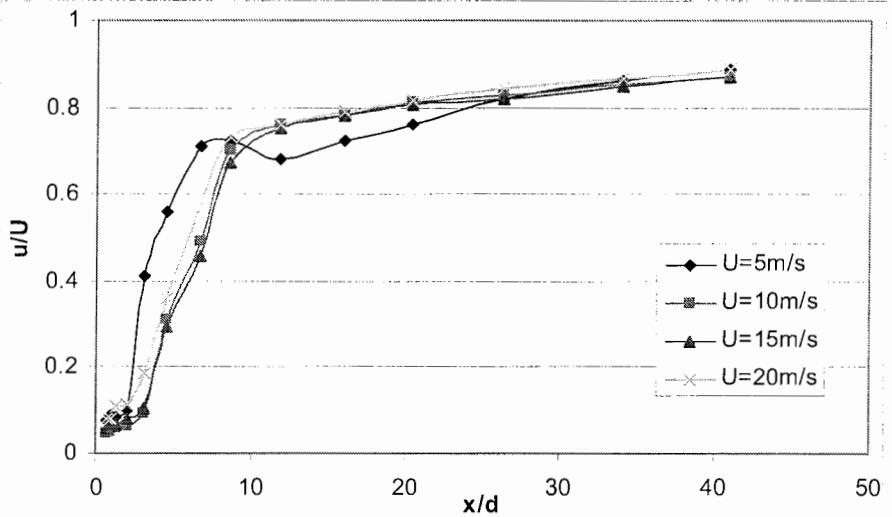
شکل (۳۸) توزیع بیشترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعتهای مختلف



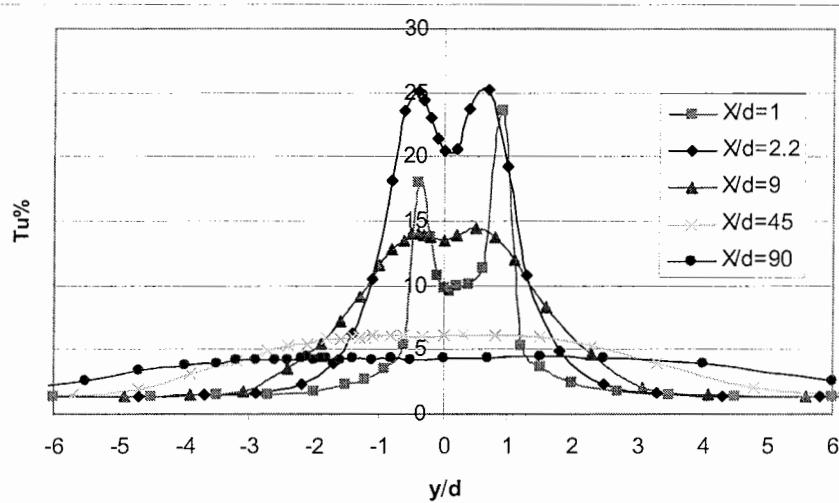
شکل (۳۹) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعتهای مختلف



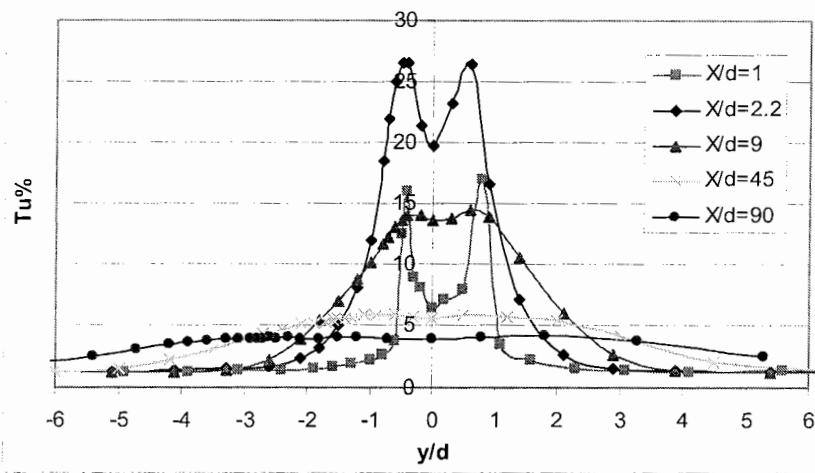
شکل (۴۰) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=1.5\text{mm}$ در سرعتهای مختلف



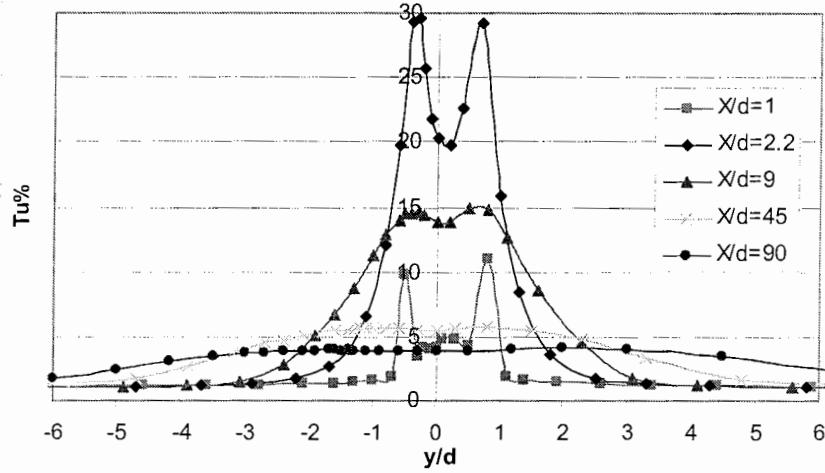
شکل (۴۱) توزیع کمترین سرعت در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعتهای مختلف



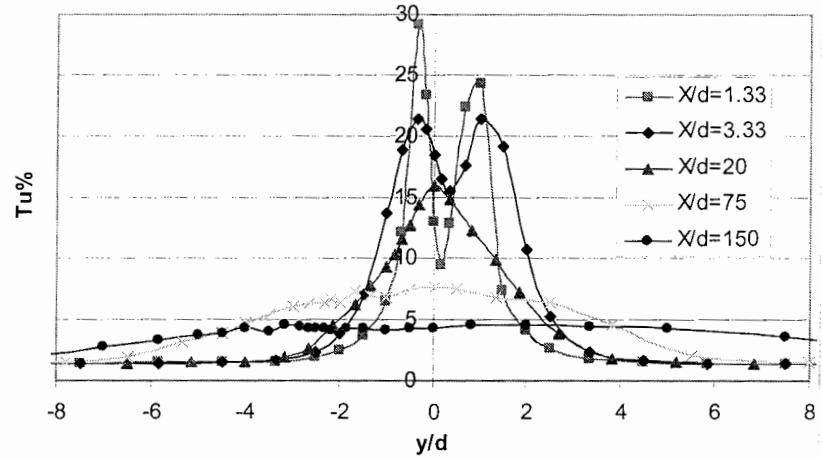
شکل (۴۲) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



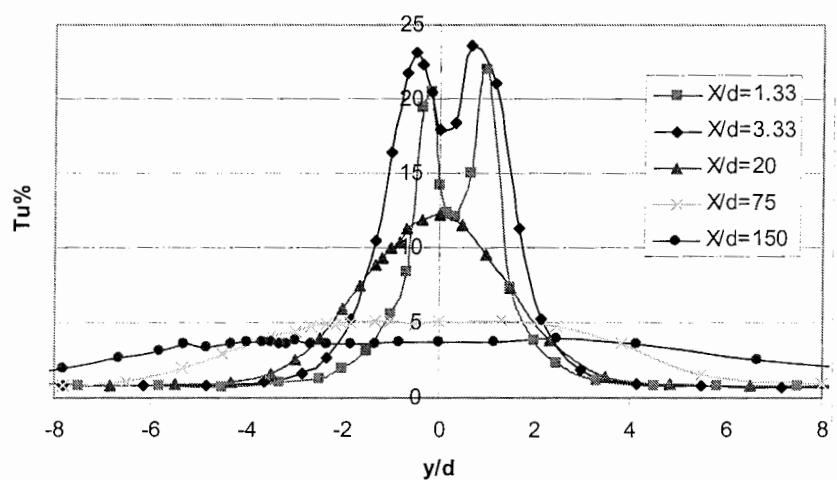
شکل (۴۳) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{ mm}$ در سرعت $U=15\text{ m/s}$



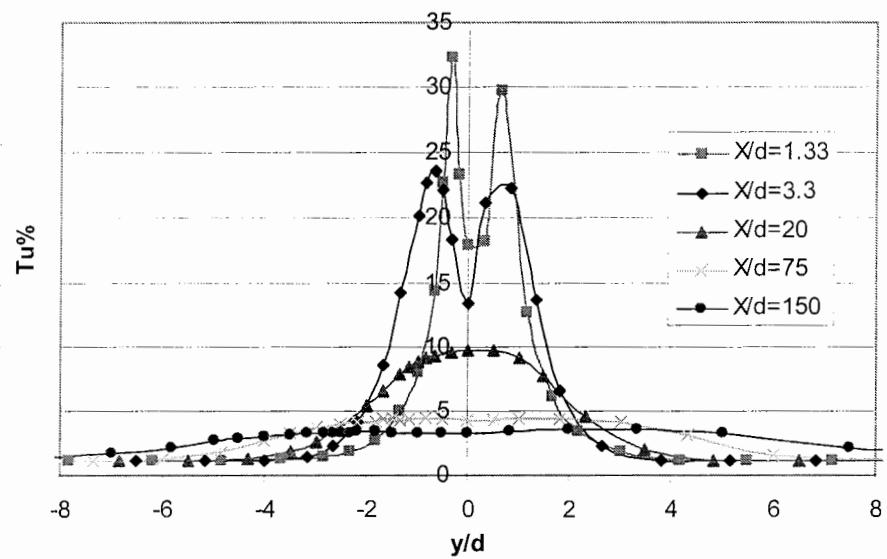
شکل (۴۴) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=1\text{ mm}$ در سرعت $U=20\text{ m/s}$



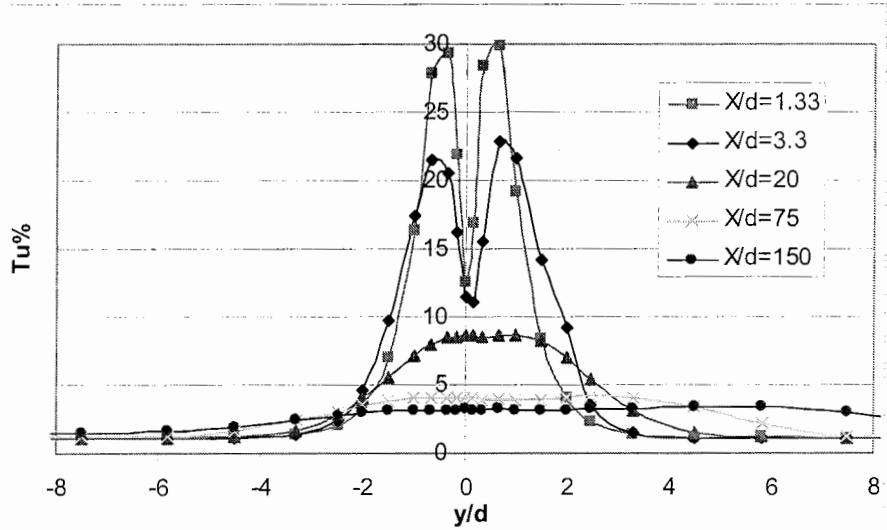
شکل (۴۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتوح به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



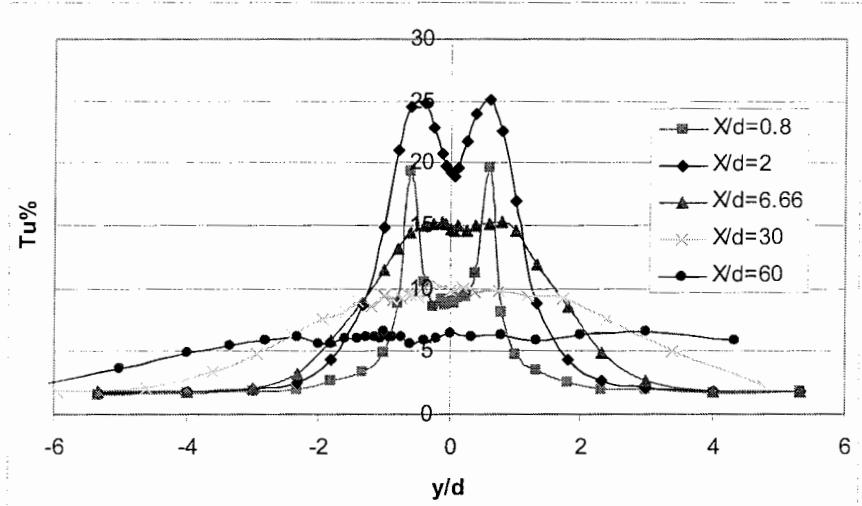
شکل (۴۶) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتوح به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



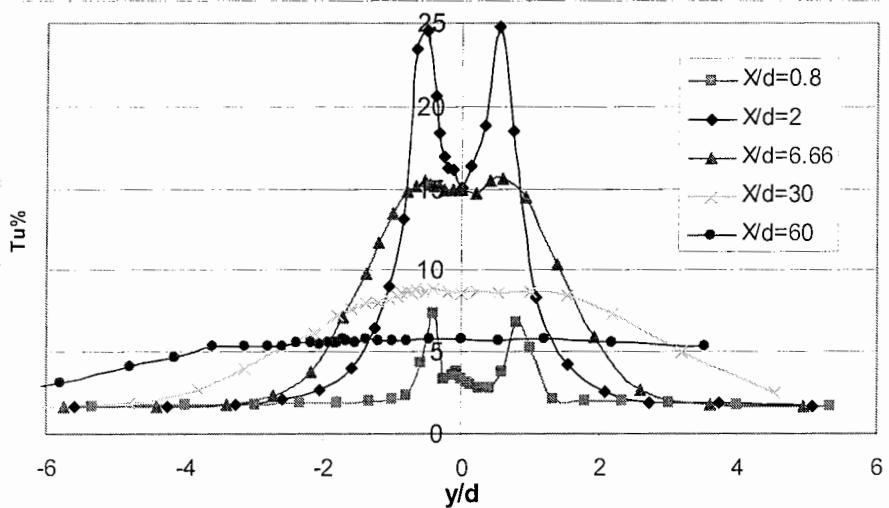
شکل (۴۷) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



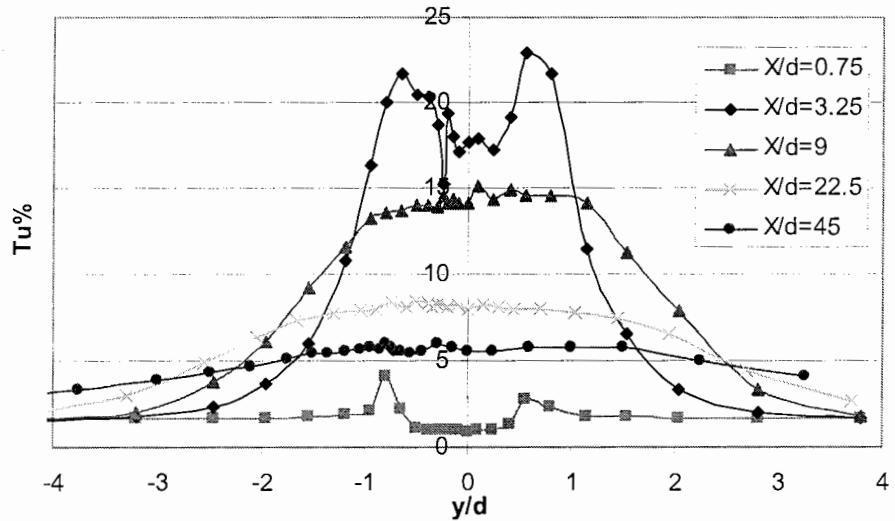
شکل (۴۸) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=0.6\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



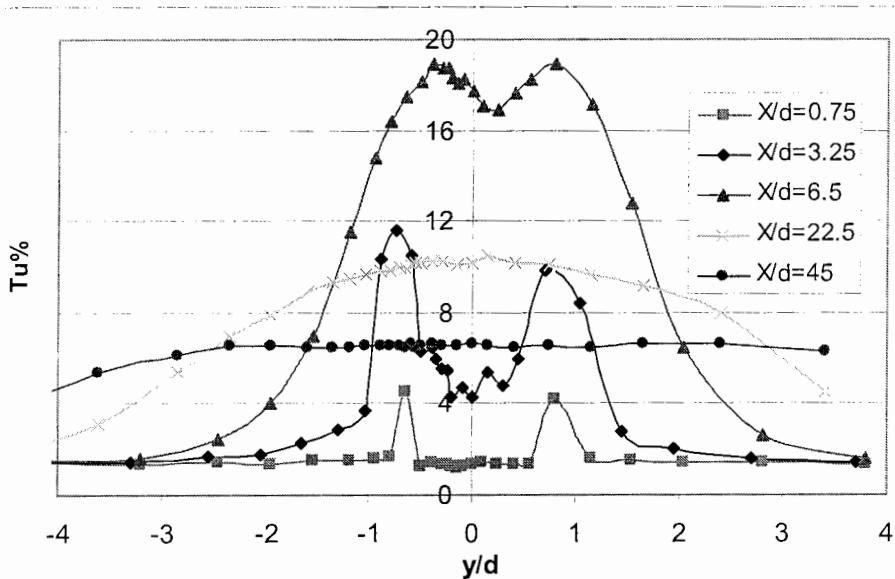
شکل (۴۹) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=1.5\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



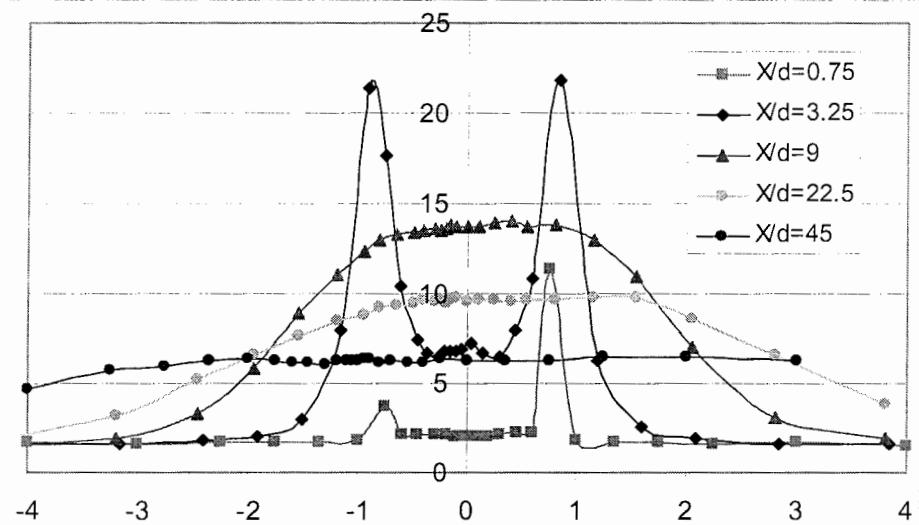
شکل (۵۰) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=1.5\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



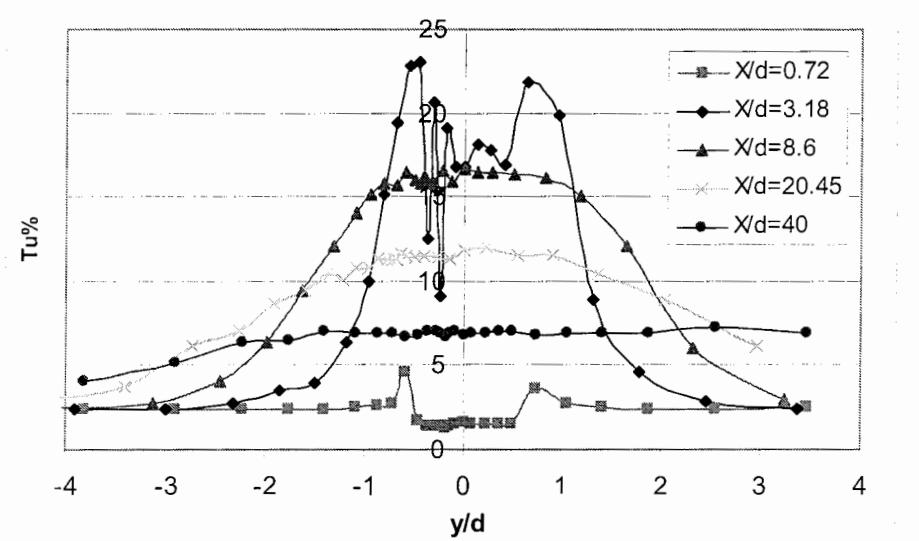
شکل(۵۱) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2mm$ در سرعت $U=5m/s$



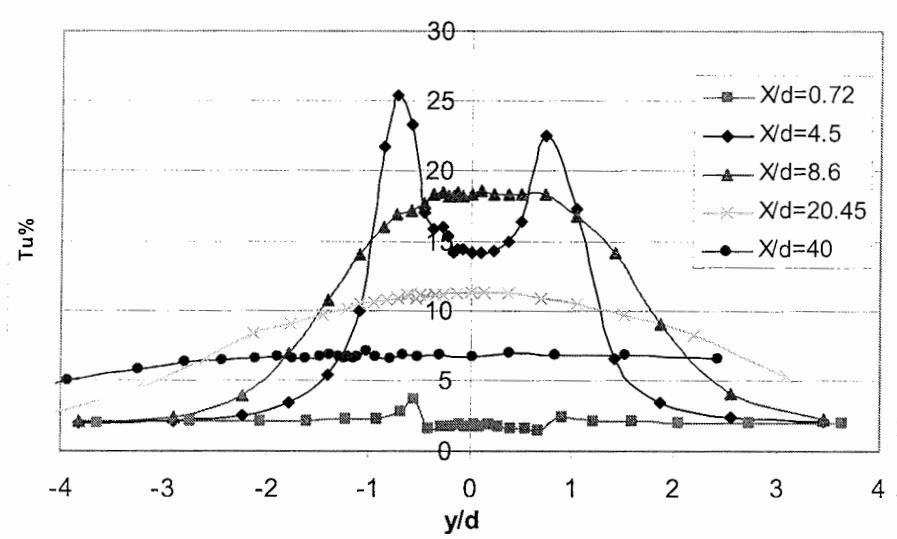
شکل(۵۲) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2mm$ در سرعت $U=10m/s$



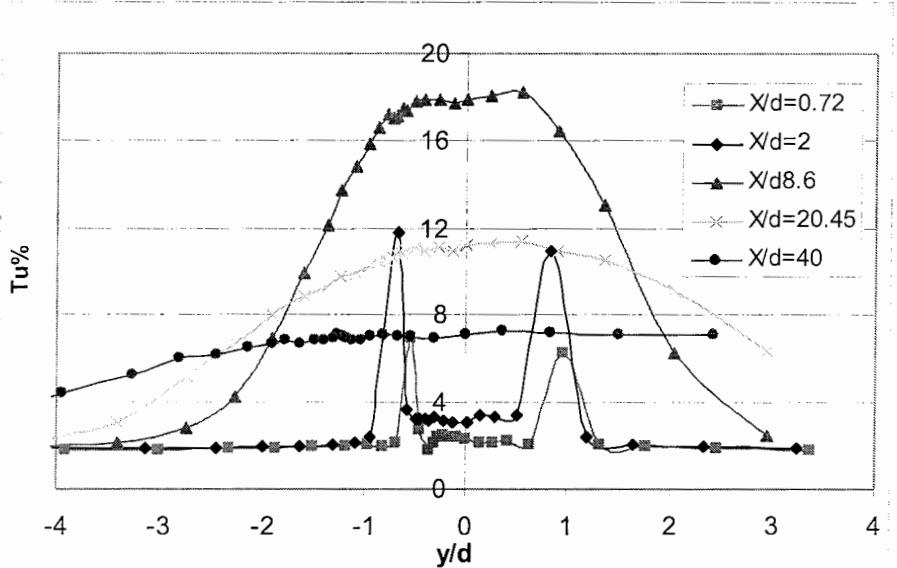
شکل (۵۳) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



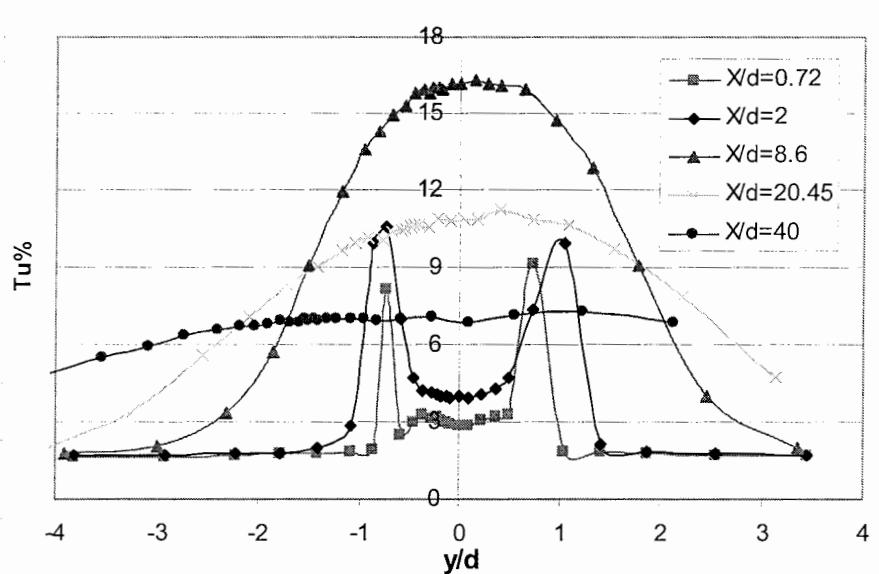
شکل (۵۴) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



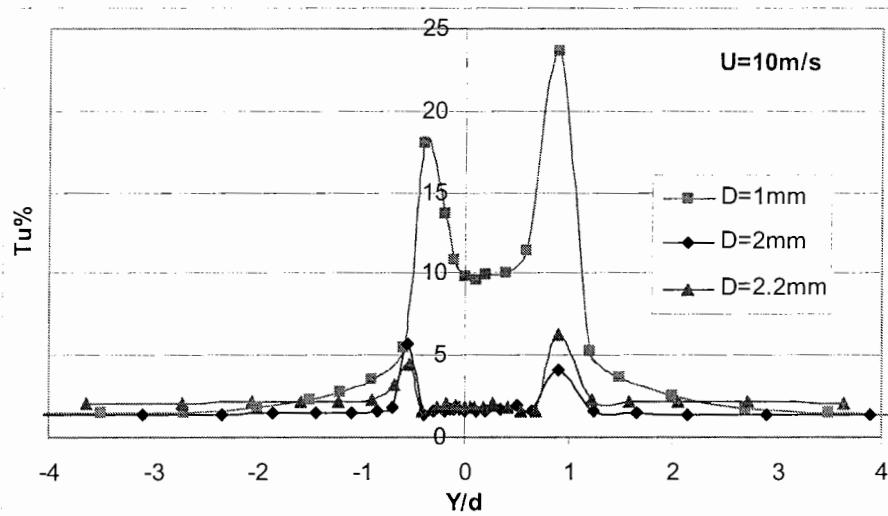
شکل(۵۵) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



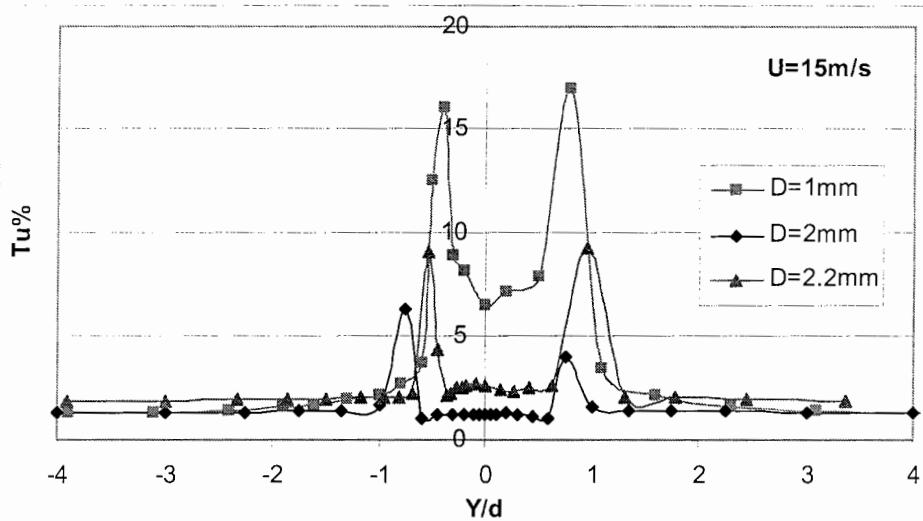
شکل(۵۶) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



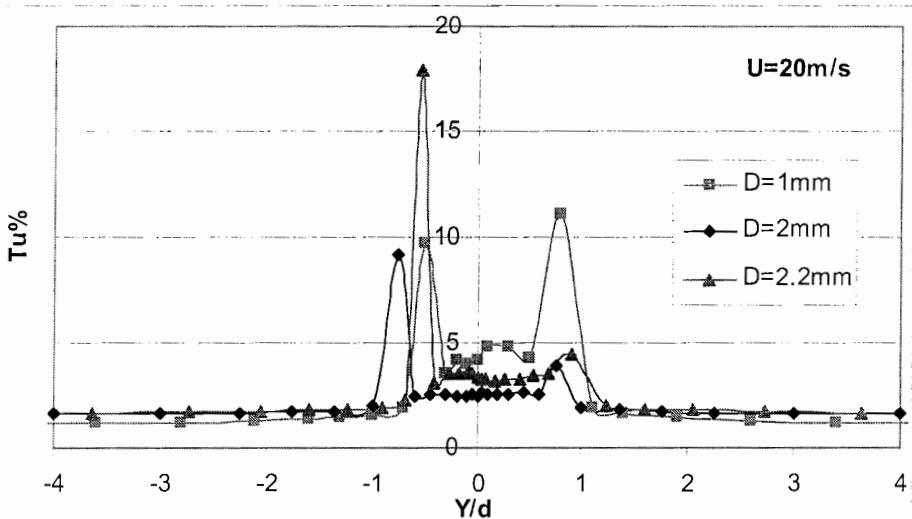
شکل (۵۷) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست مفتول به قطر $D=2.2\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



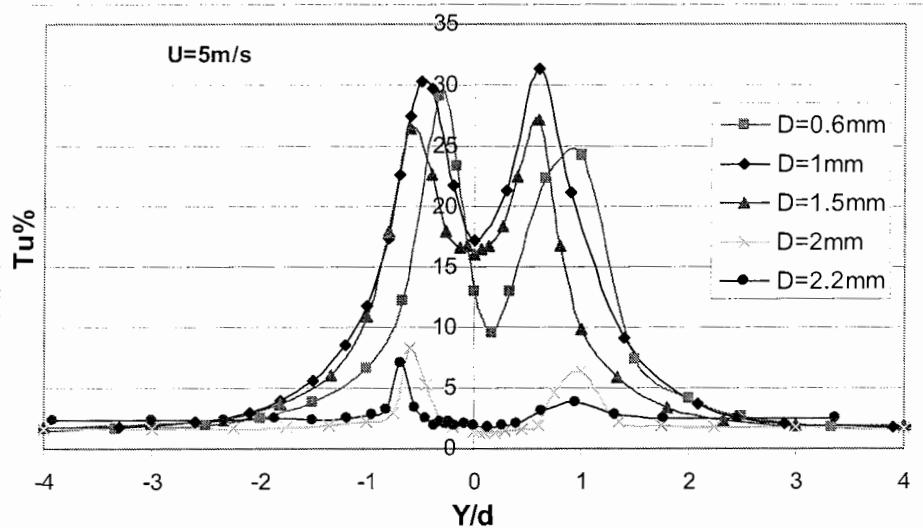
شکل (۵۸) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب Y/D در فاصله $X/D=1$ پایین دست مفتول هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=10\text{m/s}$



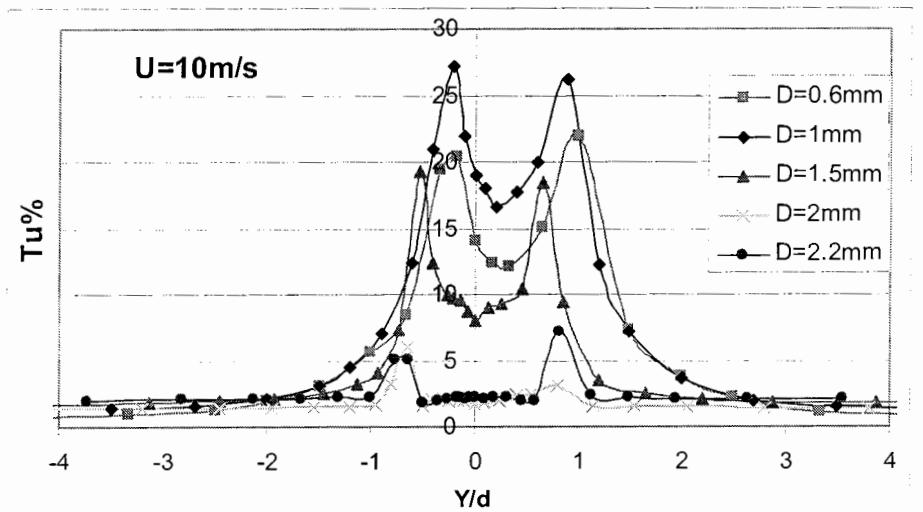
شکل (۵۹) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 1$ پایین دست مفتول هایی با قطرهای ذکر شده در $U=15m/s$ سرعت



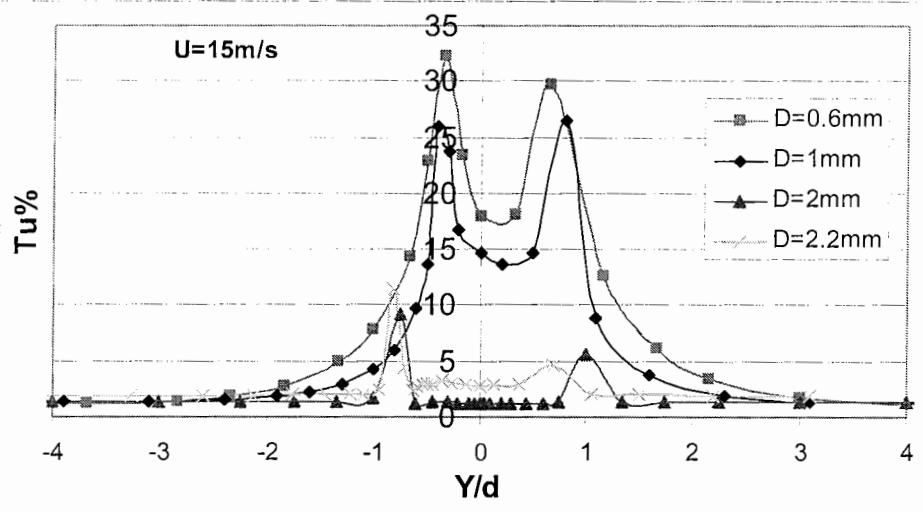
شکل (۶۰) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 1$ پایین دست مفتول هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20m/s$



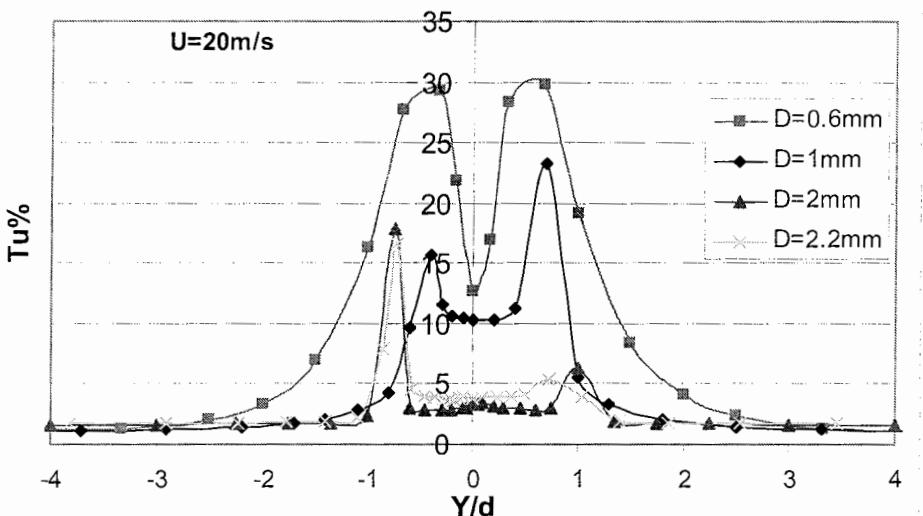
شکل (۶۱) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 1.3$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=5\text{m/s}$



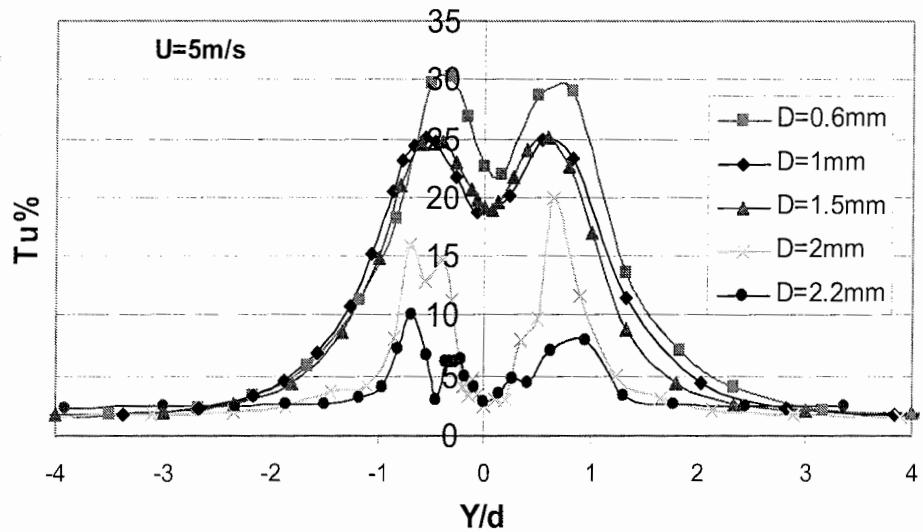
شکل (۶۲) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 1.3$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=10\text{m/s}$



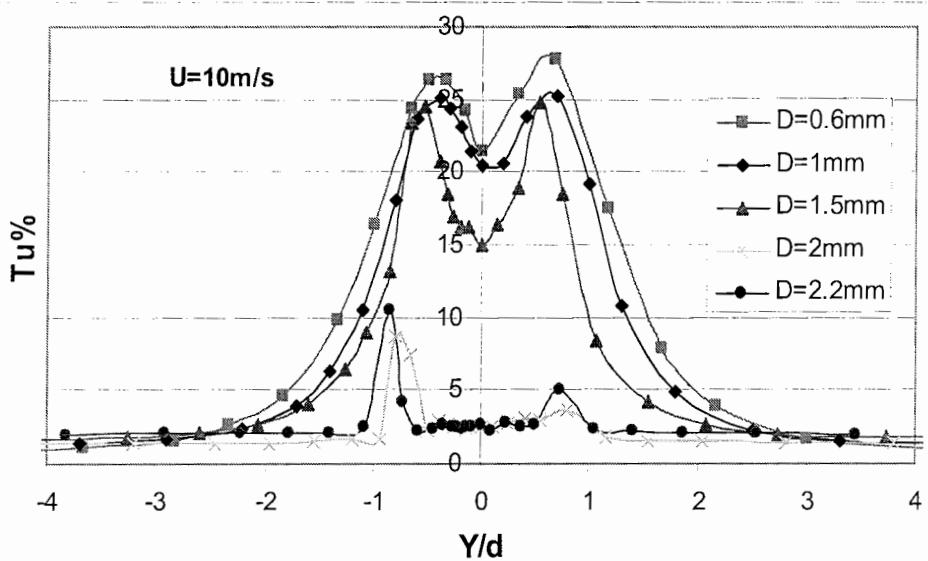
شکل(۶۳) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 1.3$ در فاصله Y/D پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=15\text{m/s}$



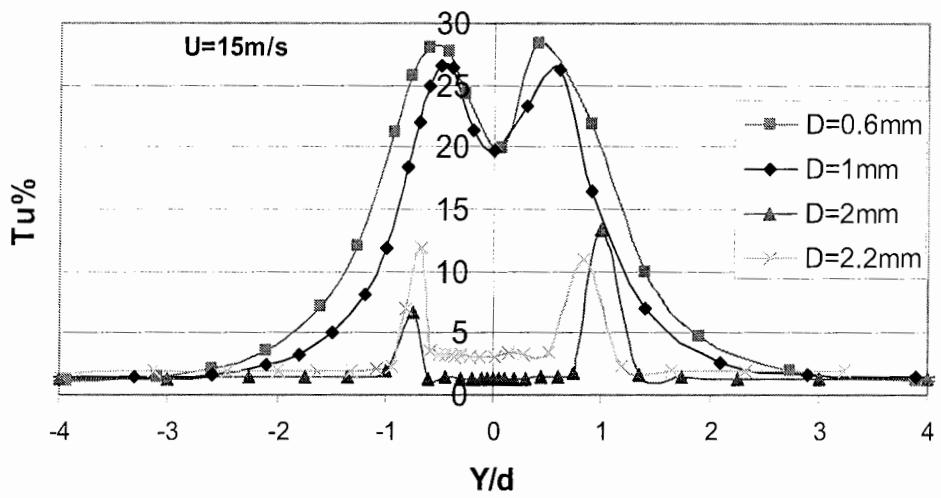
شکل(۶۴) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 1.3$ در فاصله Y/D پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20\text{m/s}$



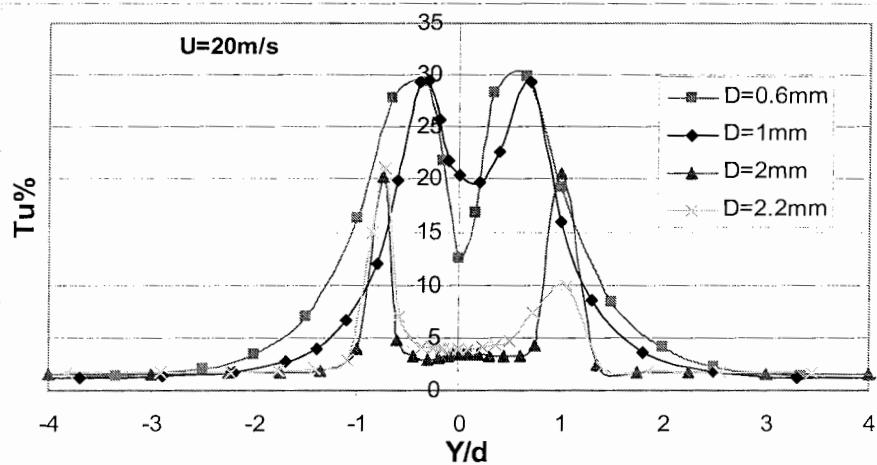
شکل(۶۵) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب X/D در فاصله ۲ پایین دست مفتول‌هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=5\text{m/s}$



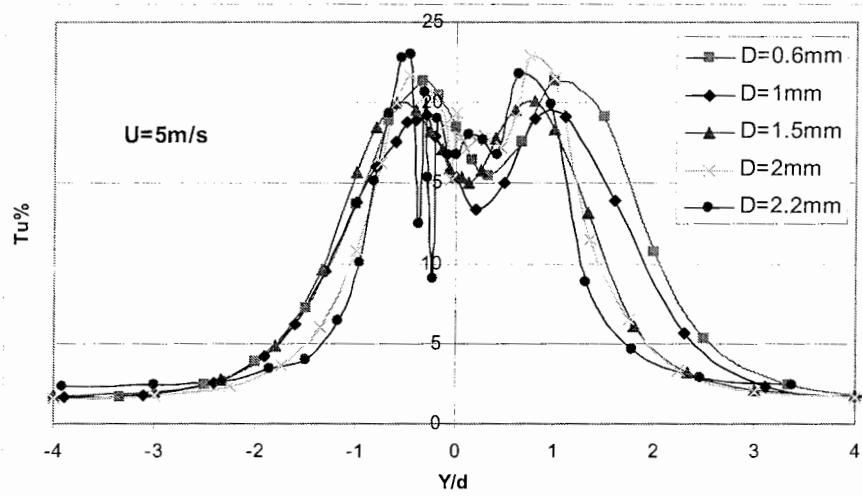
شکل(۶۶) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب X/D در فاصله ۲ پایین دست مفتول‌هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=10\text{m/s}$



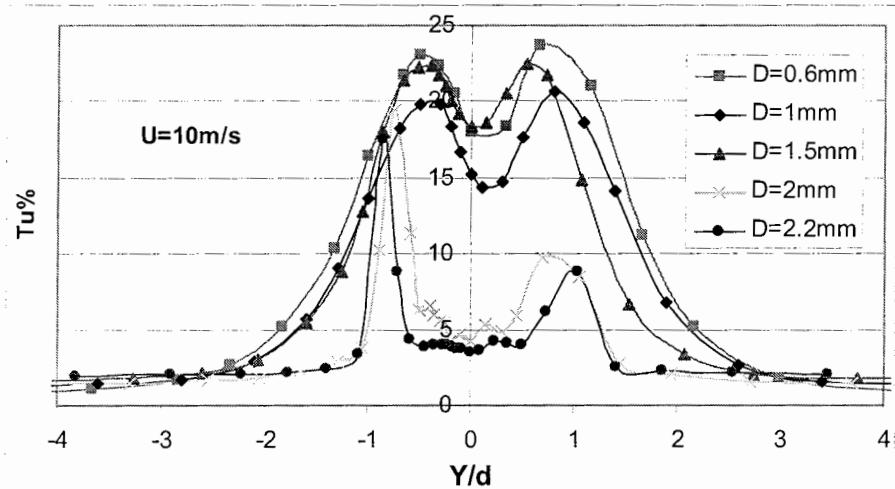
شکل (۶۷) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتول‌هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=15\text{m/s}$



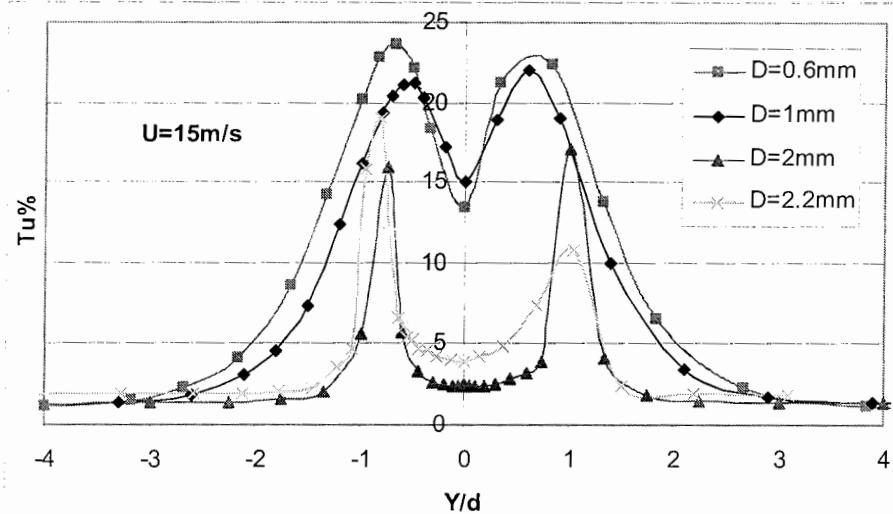
شکل (۶۸) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $\frac{Y}{D}$ پایین دست مفتول‌هایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20\text{m/s}$



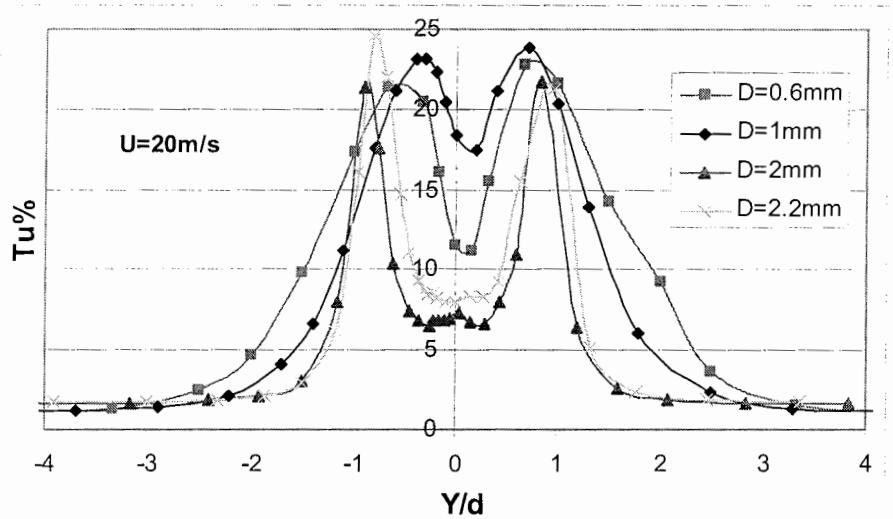
شکل (۶۹) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 3.3$ پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 5 \text{ m/s}$



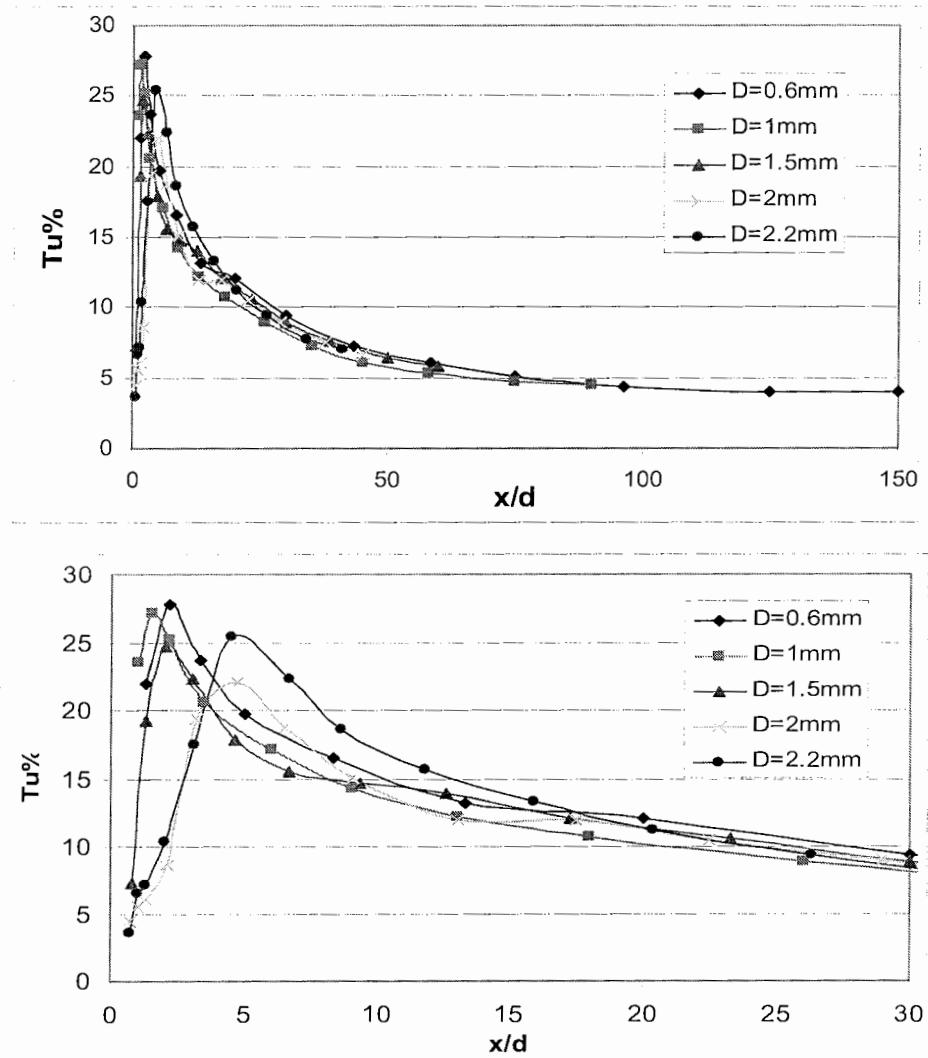
شکل (۷۰) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 3.3$ در فاصله Y/D پایین دست مفتولهایی با قطرهای ذکر شده در سرعت $U = 10 \text{ m/s}$



شکل (۷۱) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 3.3$ پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=15\text{m/s}$

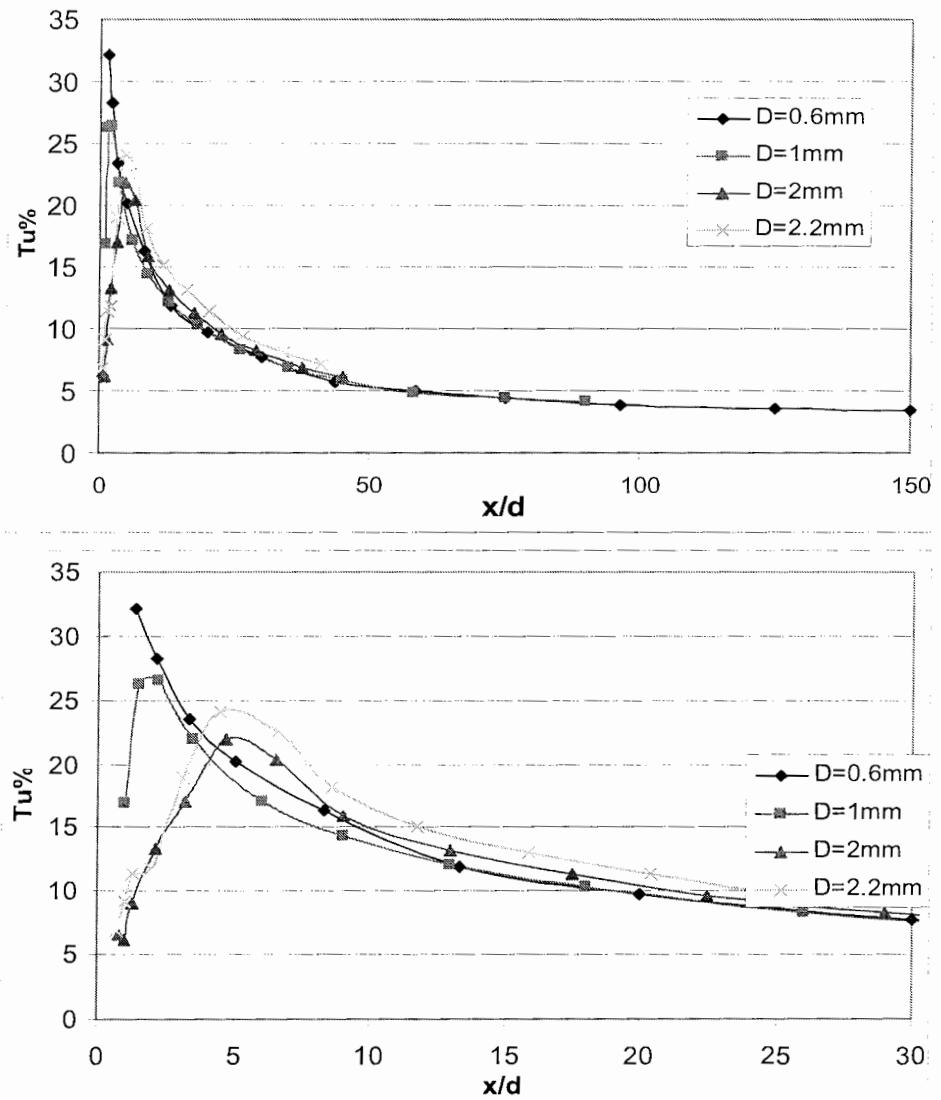


شکل (۷۲) توزیع شدت اغتشاشها بر حسب $X/D = 3.3$ در فاصله Y/D پایین دست مفتولهای با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20\text{m/s}$



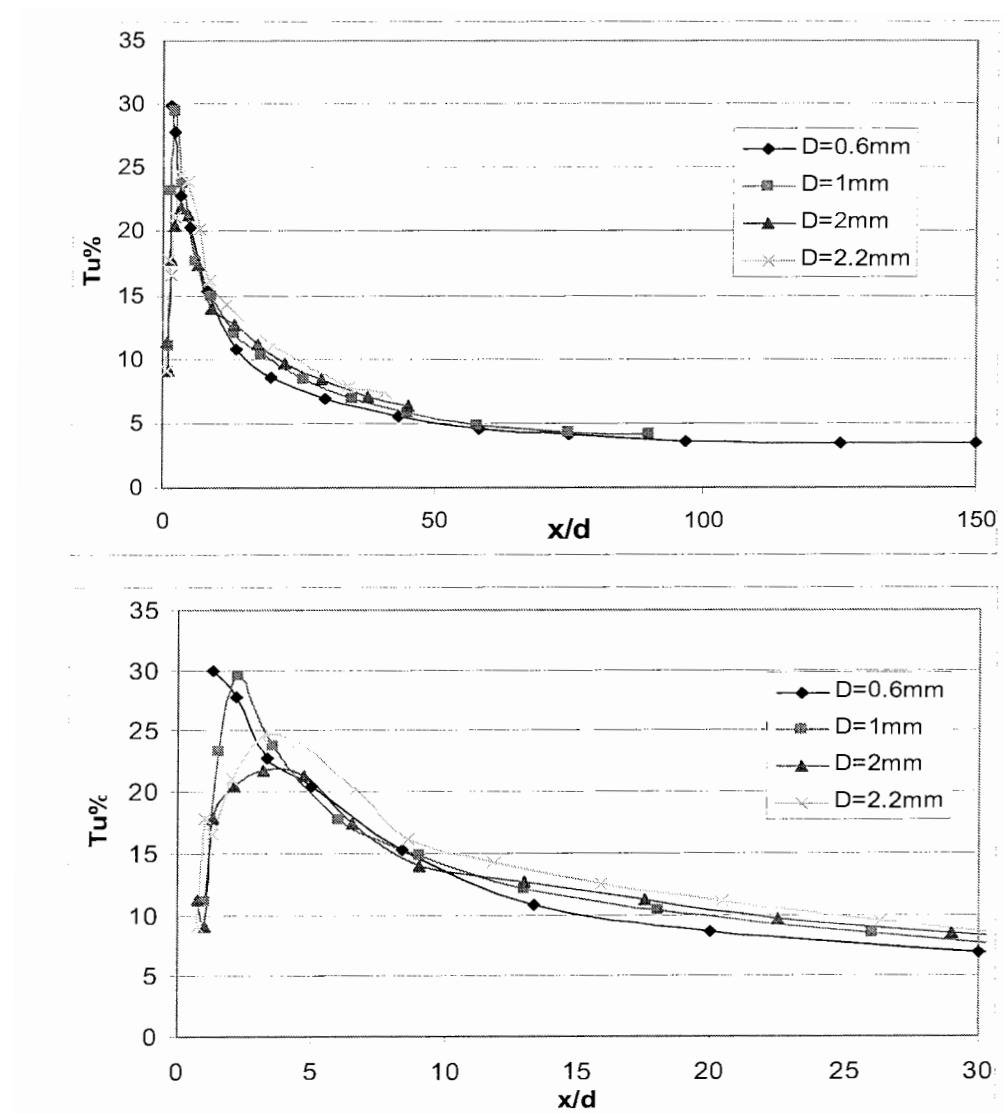
شکل(۷۳) توزیع بیشترین شدت اغتشاشها در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت

$$U=10\text{ m/s}$$



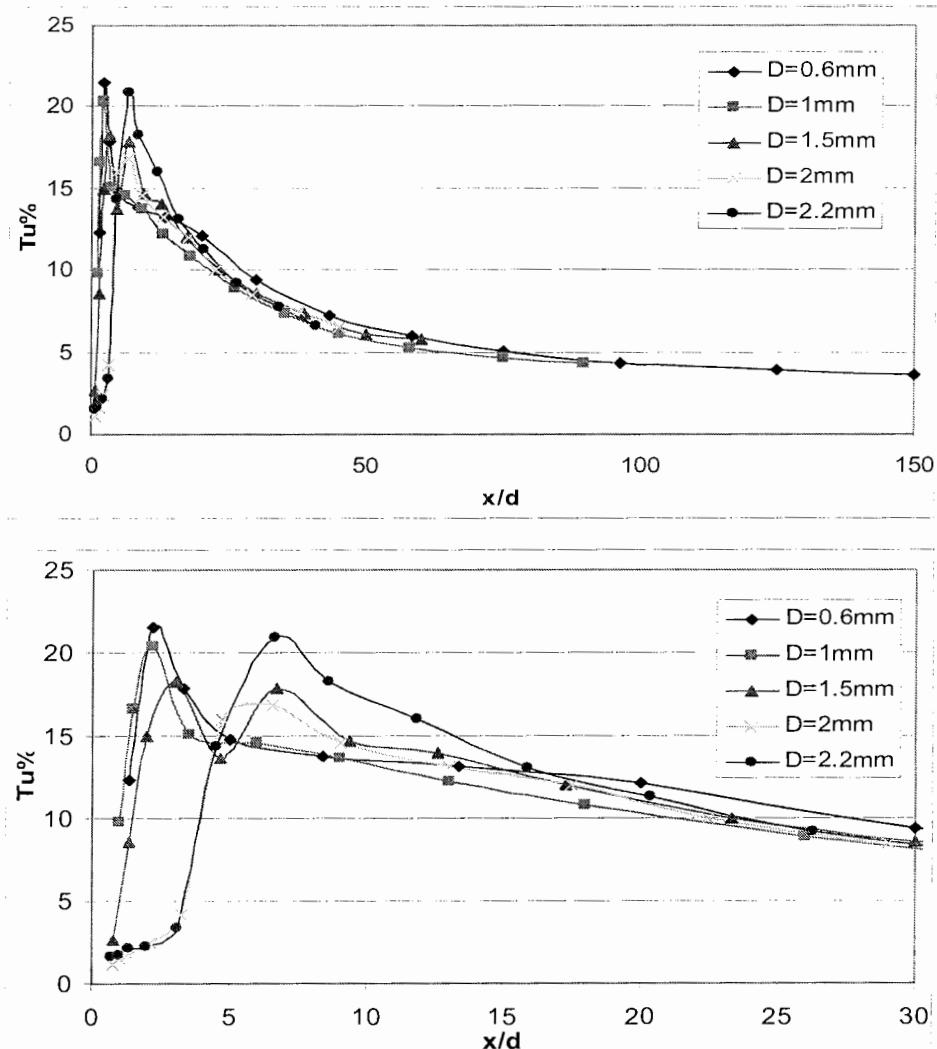
شکل (۷۴) توزیع بیشترین شدت اغتشاشها در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت

$U=15\text{ m/s}$

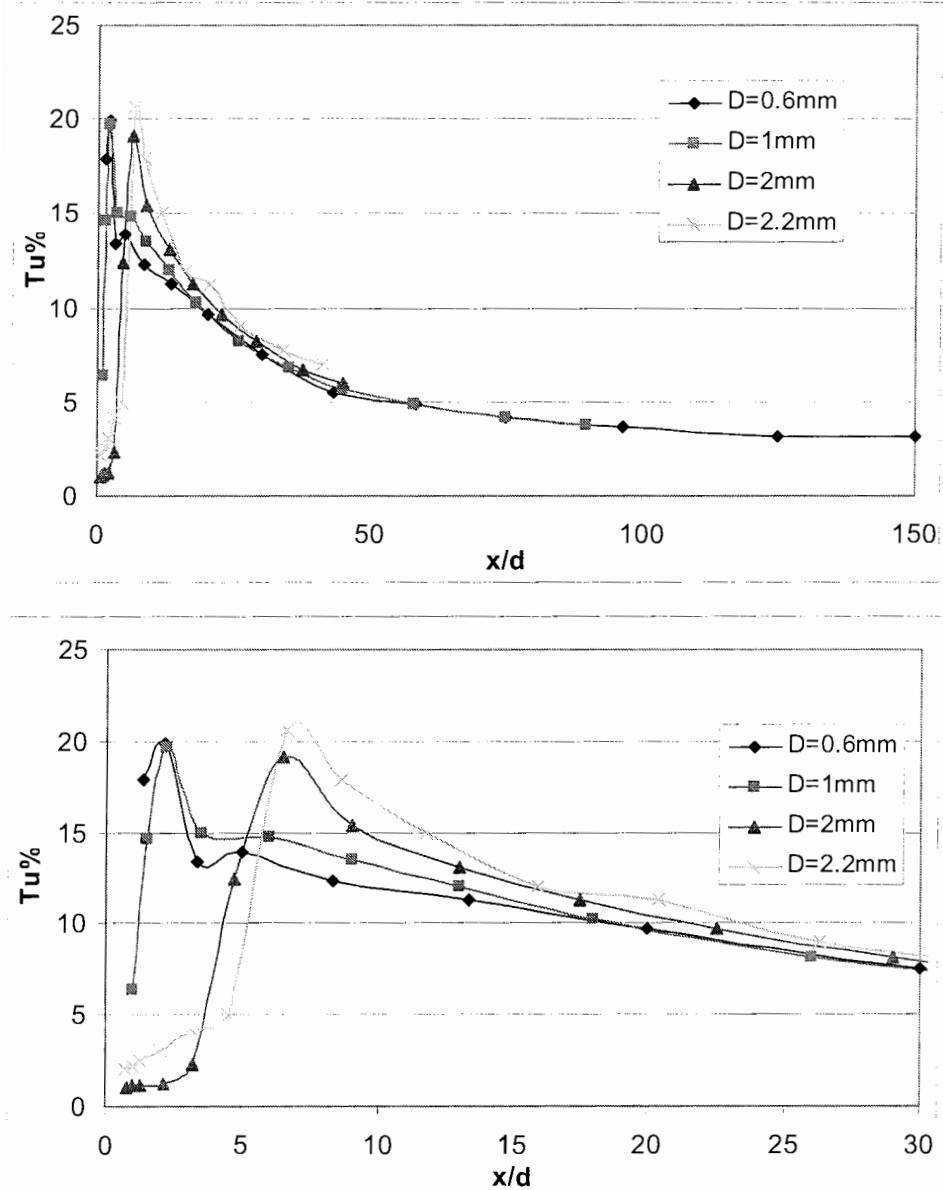


شکل (۷۵) توزیع بیشترین شدت اغتشاشها در ناحیه دنباله بر حسب طول پایین دست مفتول با قطرهای ذکر شده در سرعت $U=20\text{m/s}$

$$U=20\text{m/s}$$

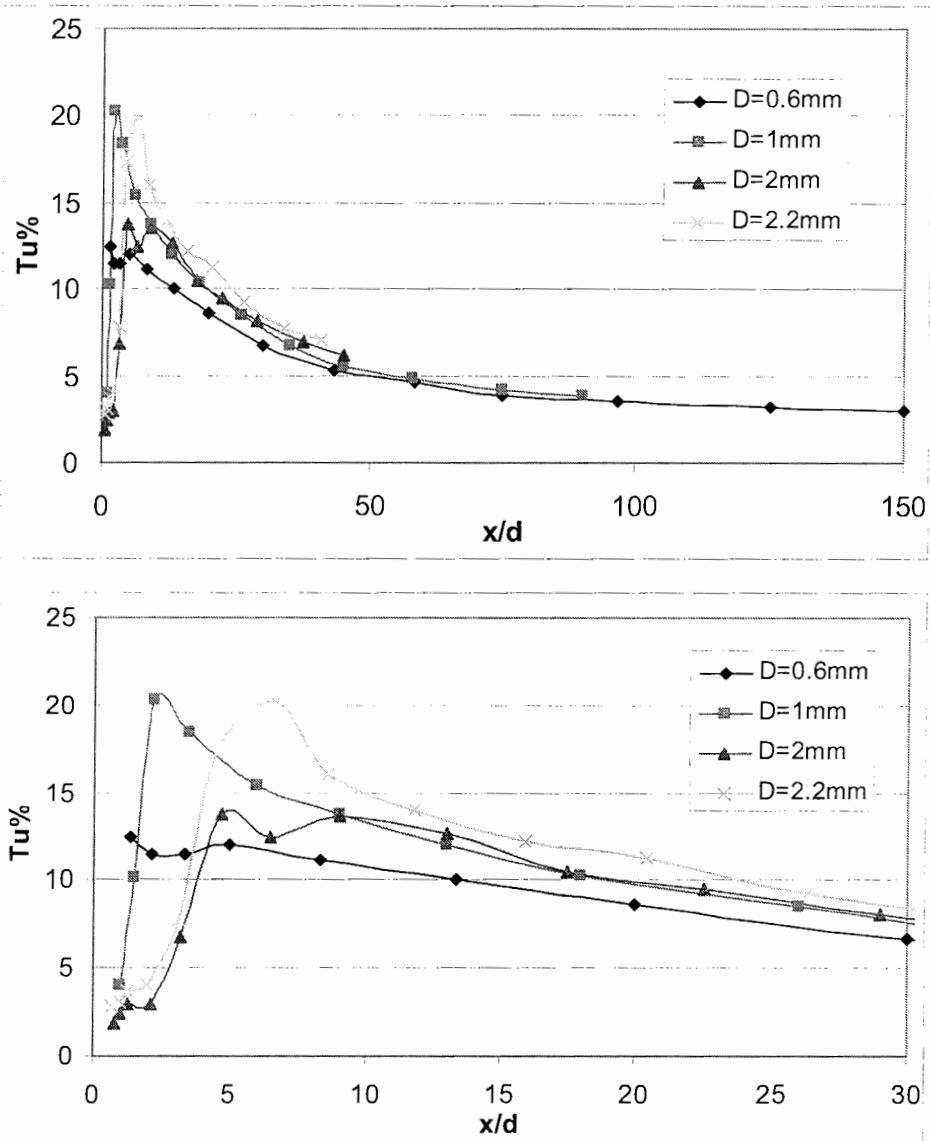


شکل (۷۶) تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول در نقطه $y/D = 0$ وسط مفتول بر حسب x/D برای سرعت $U=10 m/s$ را در قطرهای مختلف



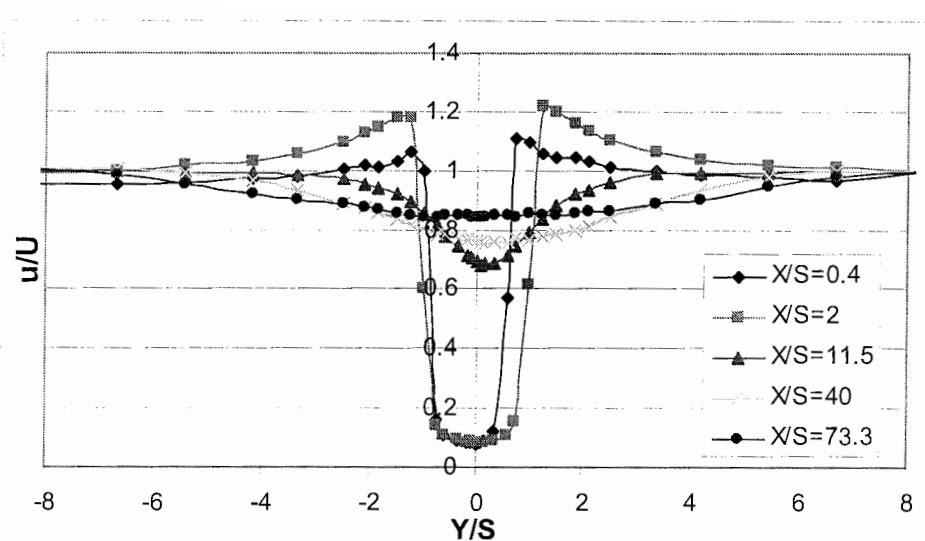
شکل(۷۷) تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول در نقطه $\frac{X}{D} = 0$ وسط مفتول بر حسب $\frac{Y}{D}$ برای سرعت

$U = 15 m/s$ را در قطرهای مختلف

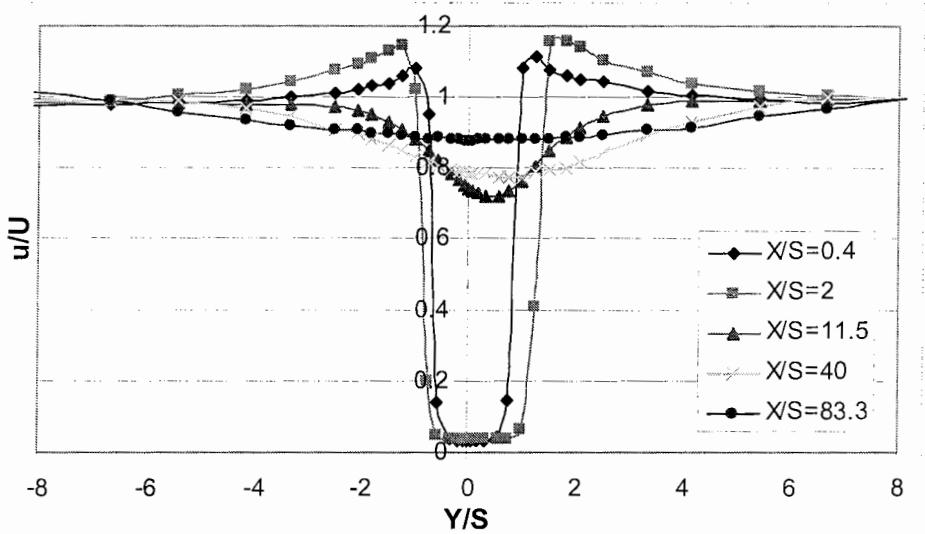


شکل (۷۸) تغییرات شدت اغتشاشهای پایین دست مفتول در نقطه $X/D = 0$ وسط مفتول بر حسب D برای سرعت

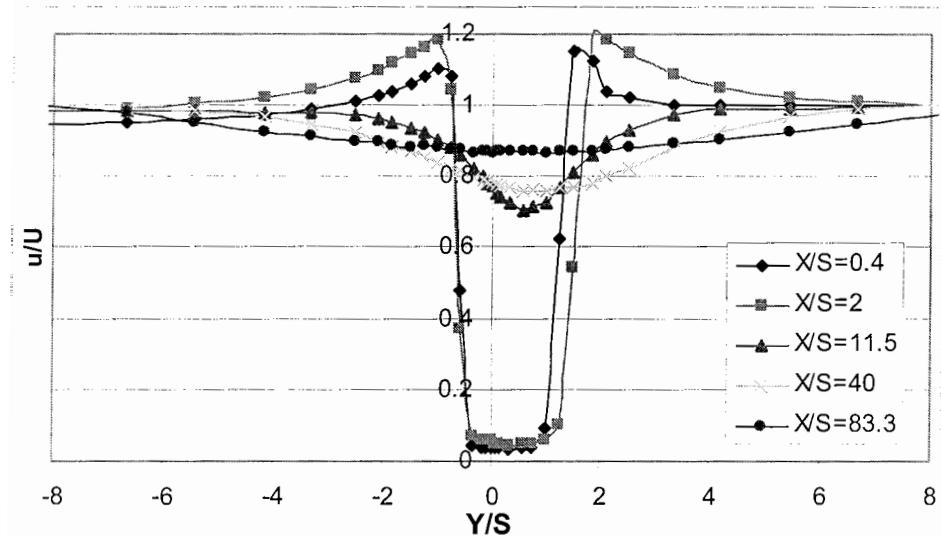
$U = 20 \text{ m/s}$ را در قطرهای مختلف



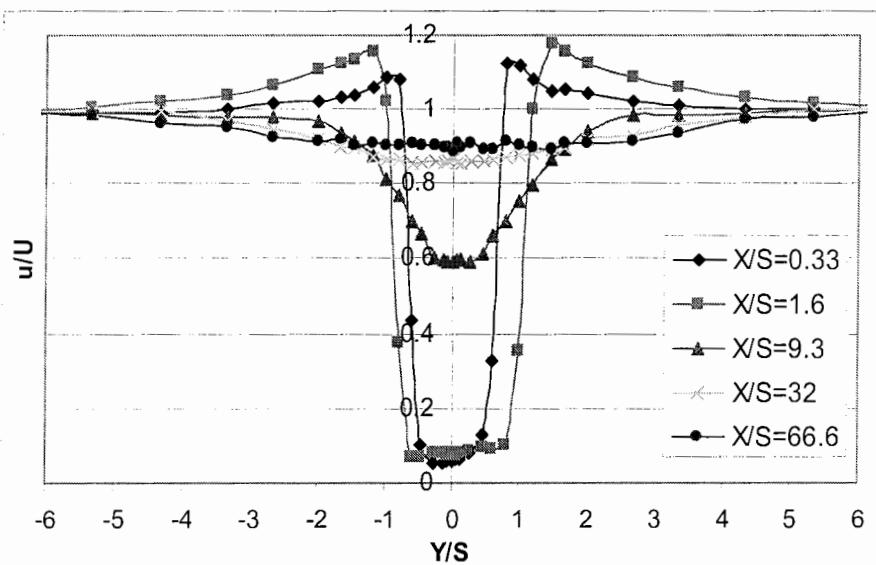
شکل (۷۹) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=1\text{.m/s}$



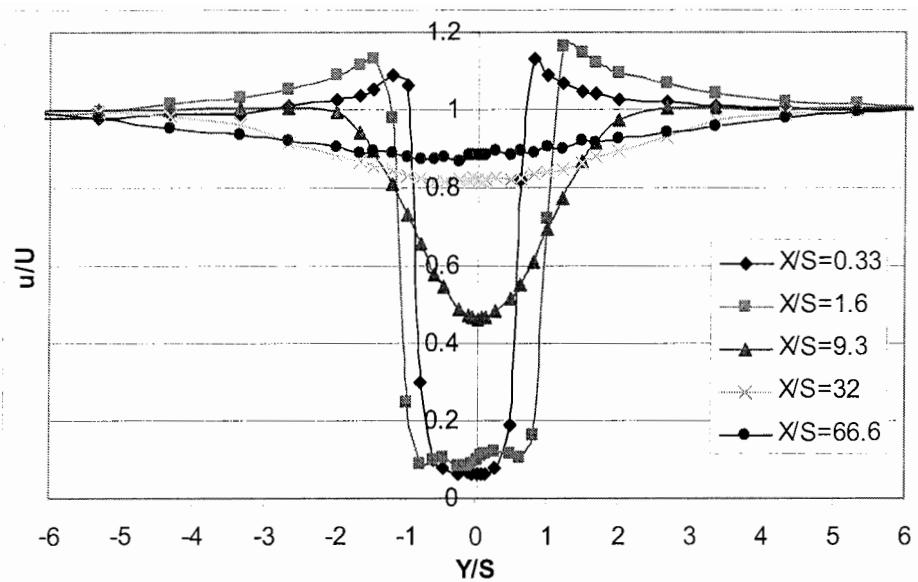
شکل (۸۰) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



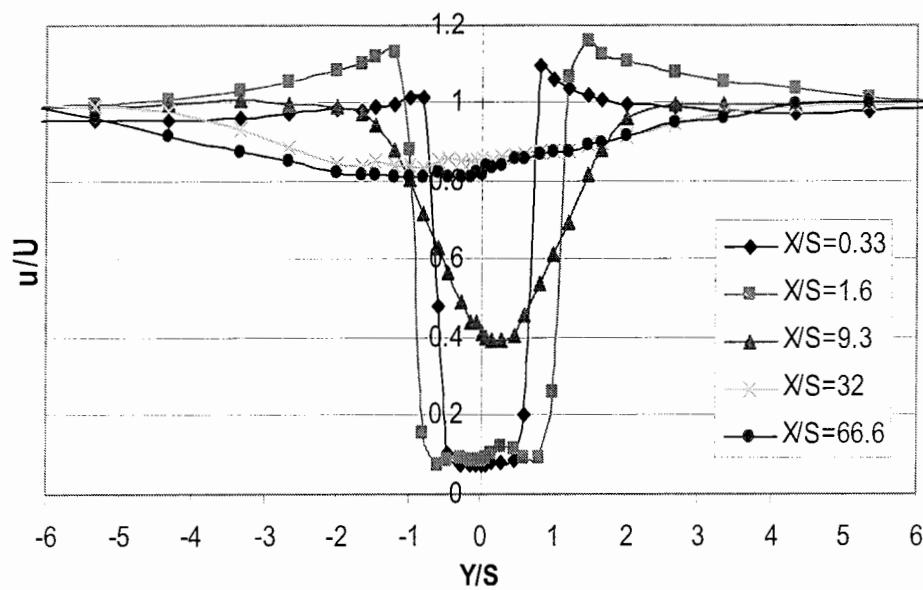
شکل(۸۱) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



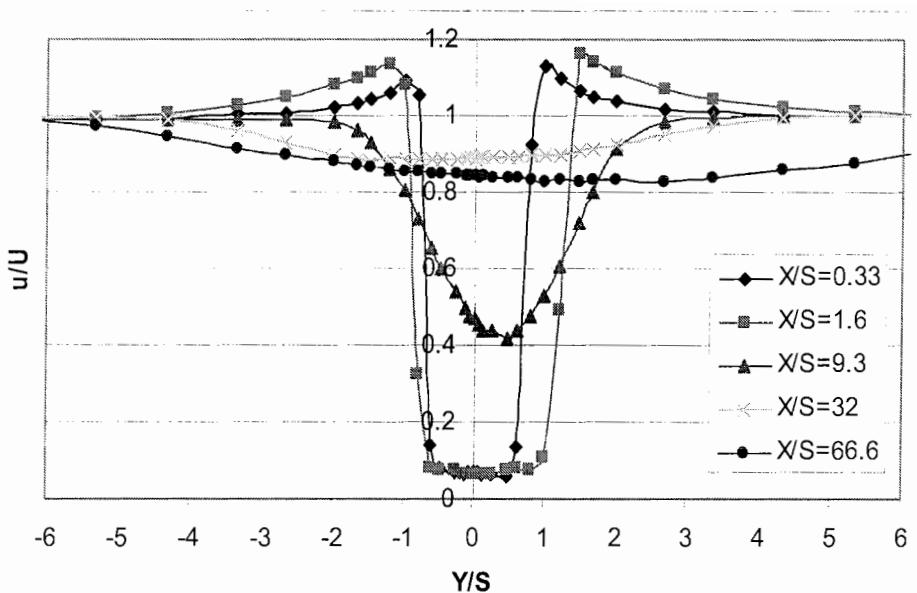
شکل(۸۲) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



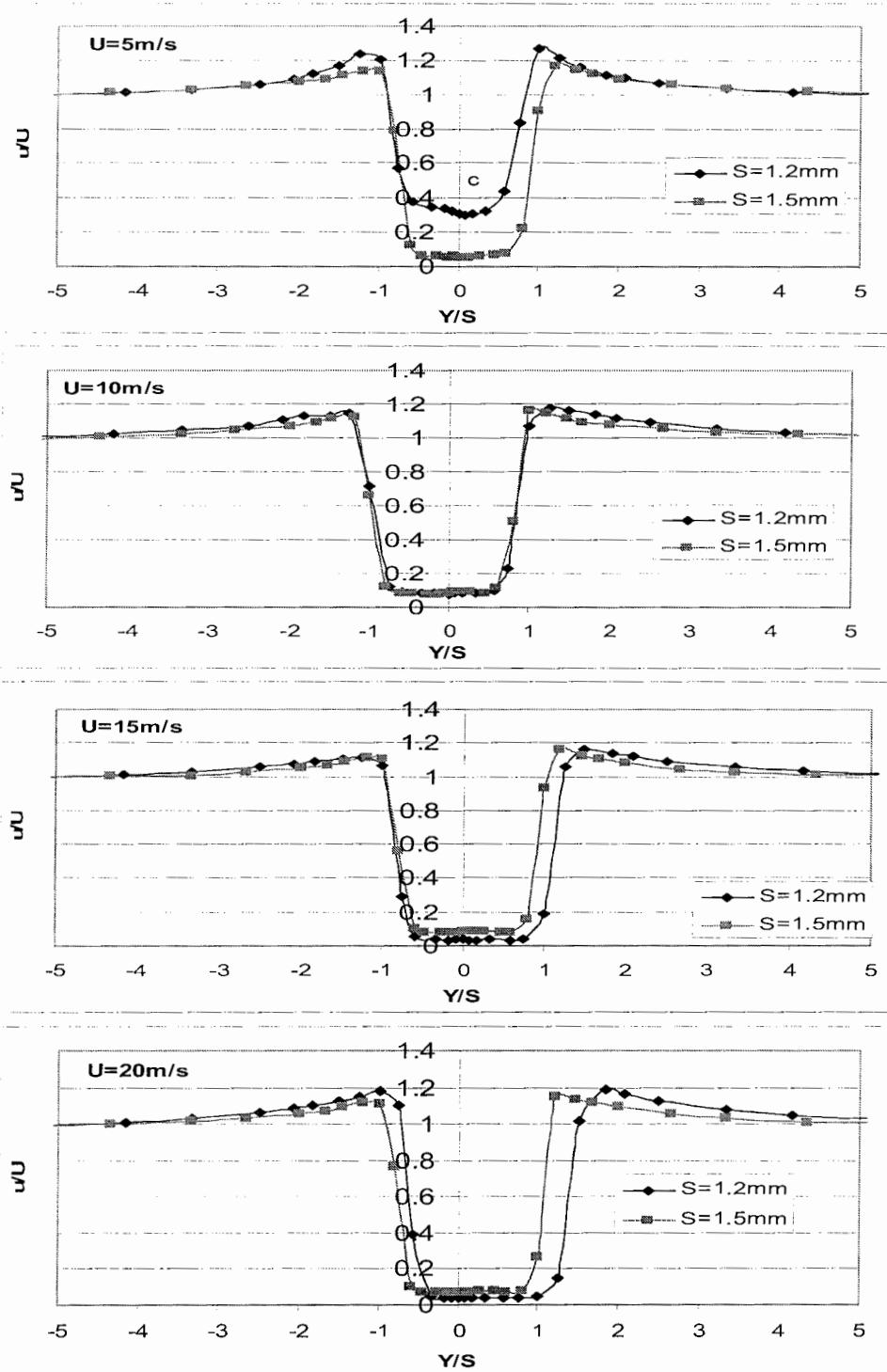
شکل(۸۳) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



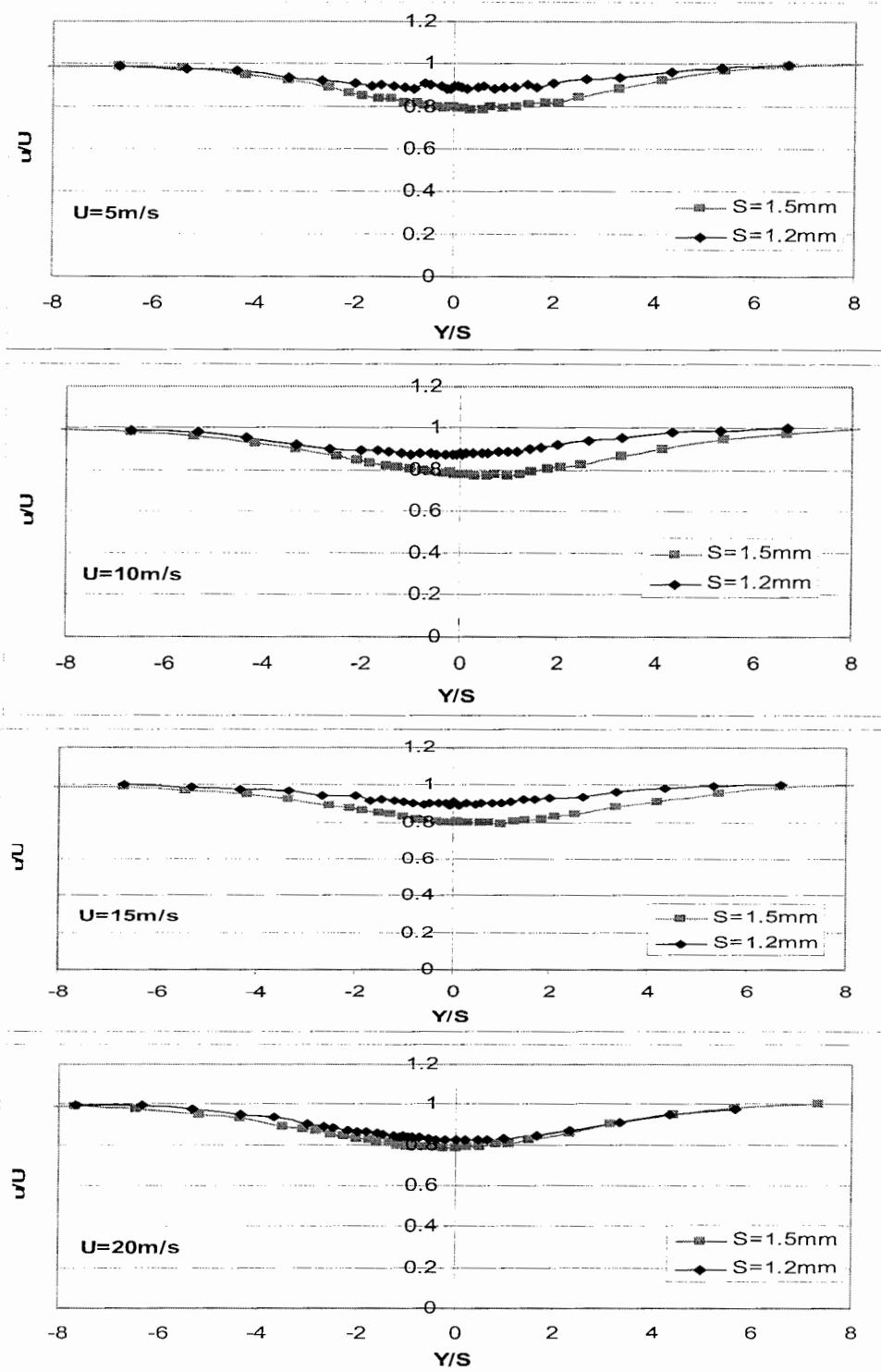
شکل(۸۴) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$



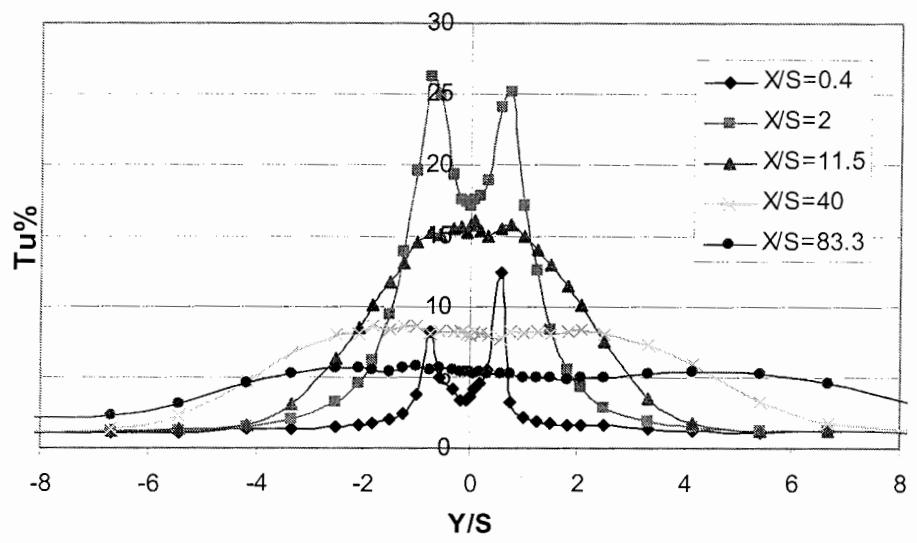
شکل(۸۵) توزیع سرعت پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/5\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



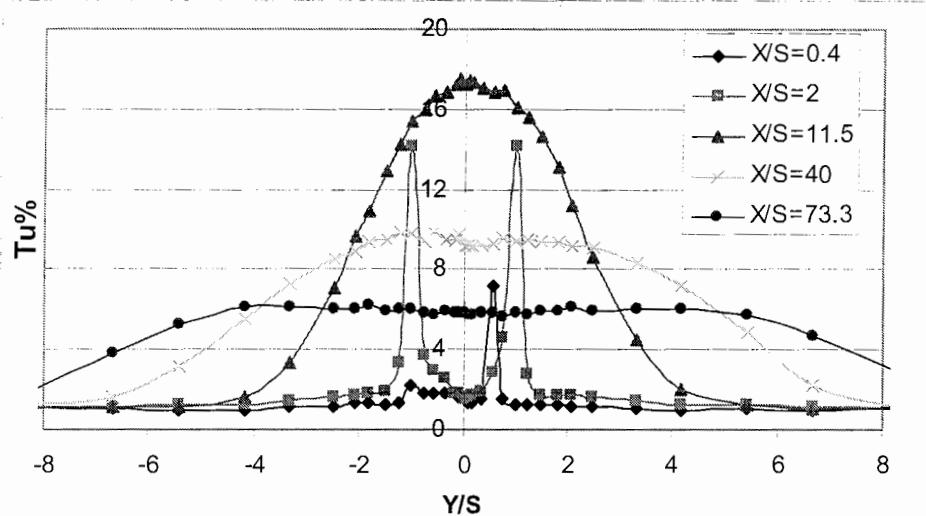
شکل (۸۶) مقایسه توزیع سرعت پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در فاصله $\frac{X}{S}=1$



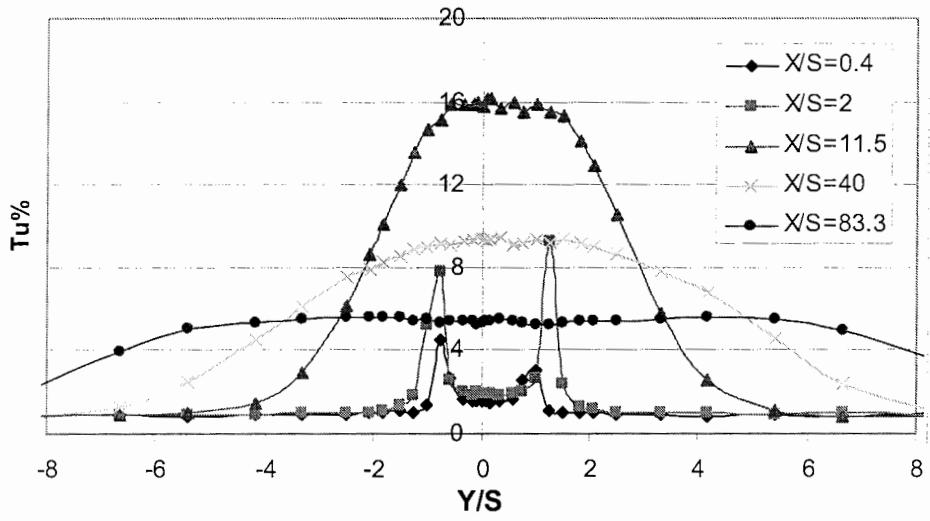
شکل(۸۷) مقایسه توزیع سرعت پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در فاصله $50 \frac{X}{S}$



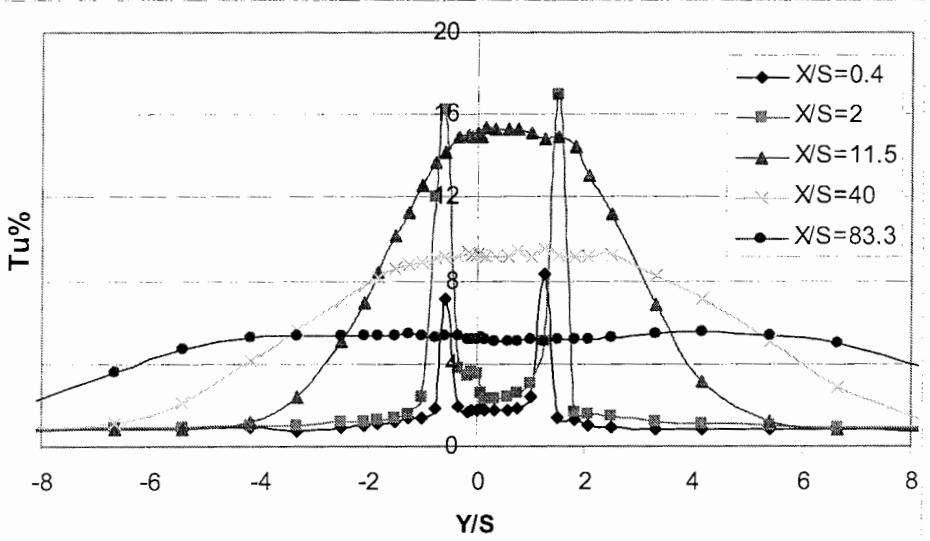
شکل(۸۸) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=5\text{m/s}$



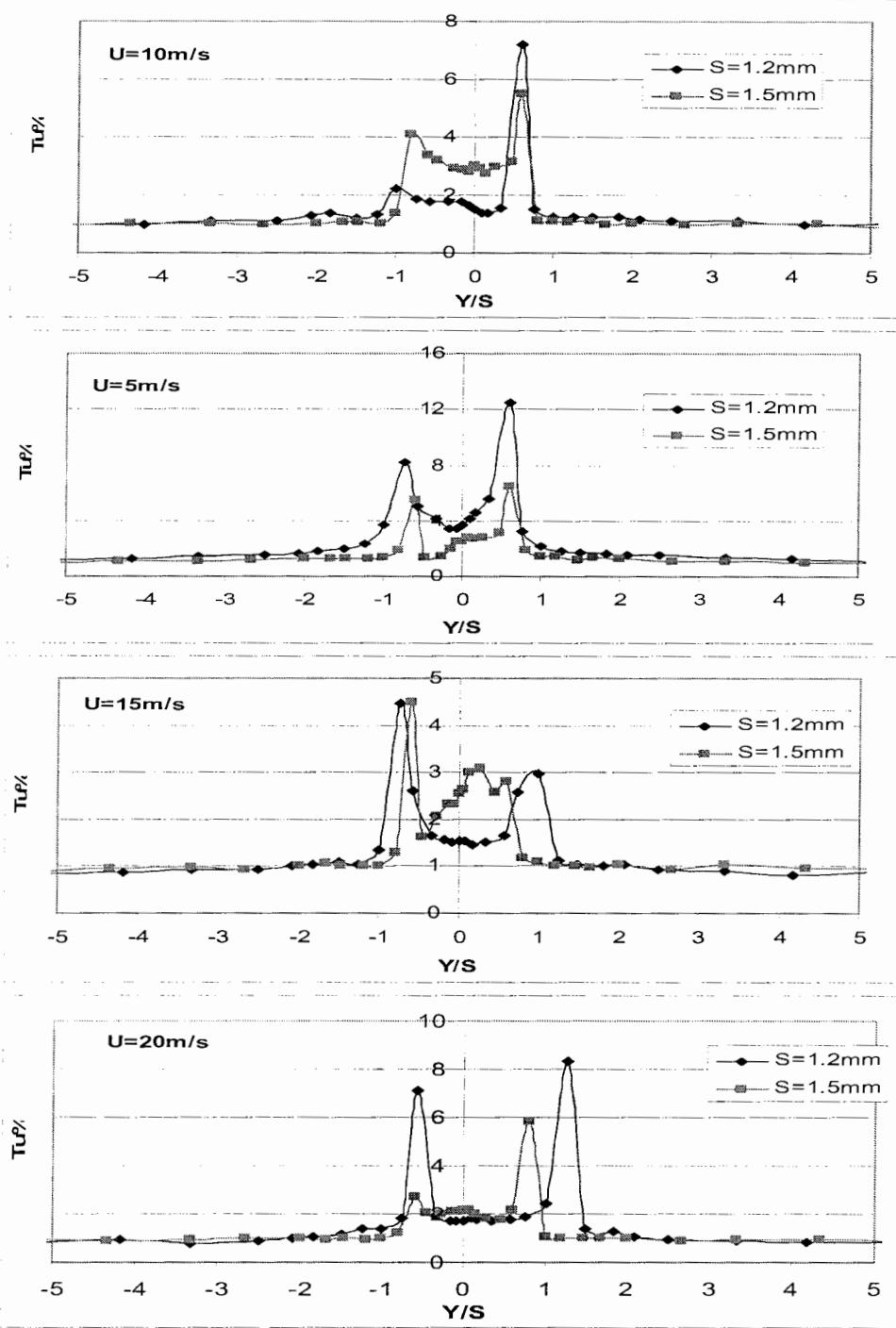
شکل(۸۹) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنهای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=10\text{m/s}$



شکل (۹۰) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=15\text{m/s}$

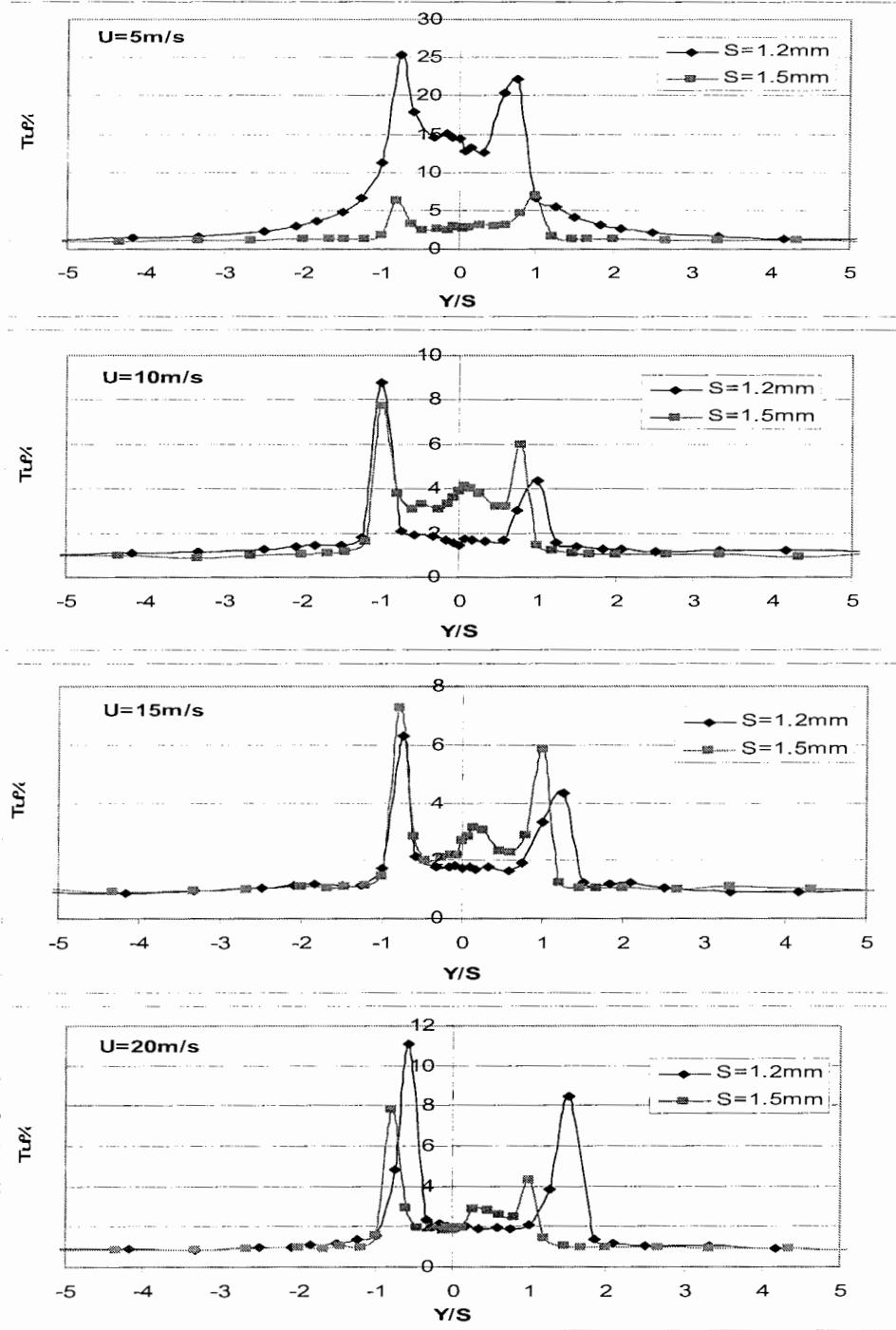


شکل (۹۱) توزیع شدت اغتشاشها پایین دست صفحه به پهنای $S=1/2\text{mm}$ در سرعت $U=20\text{m/s}$



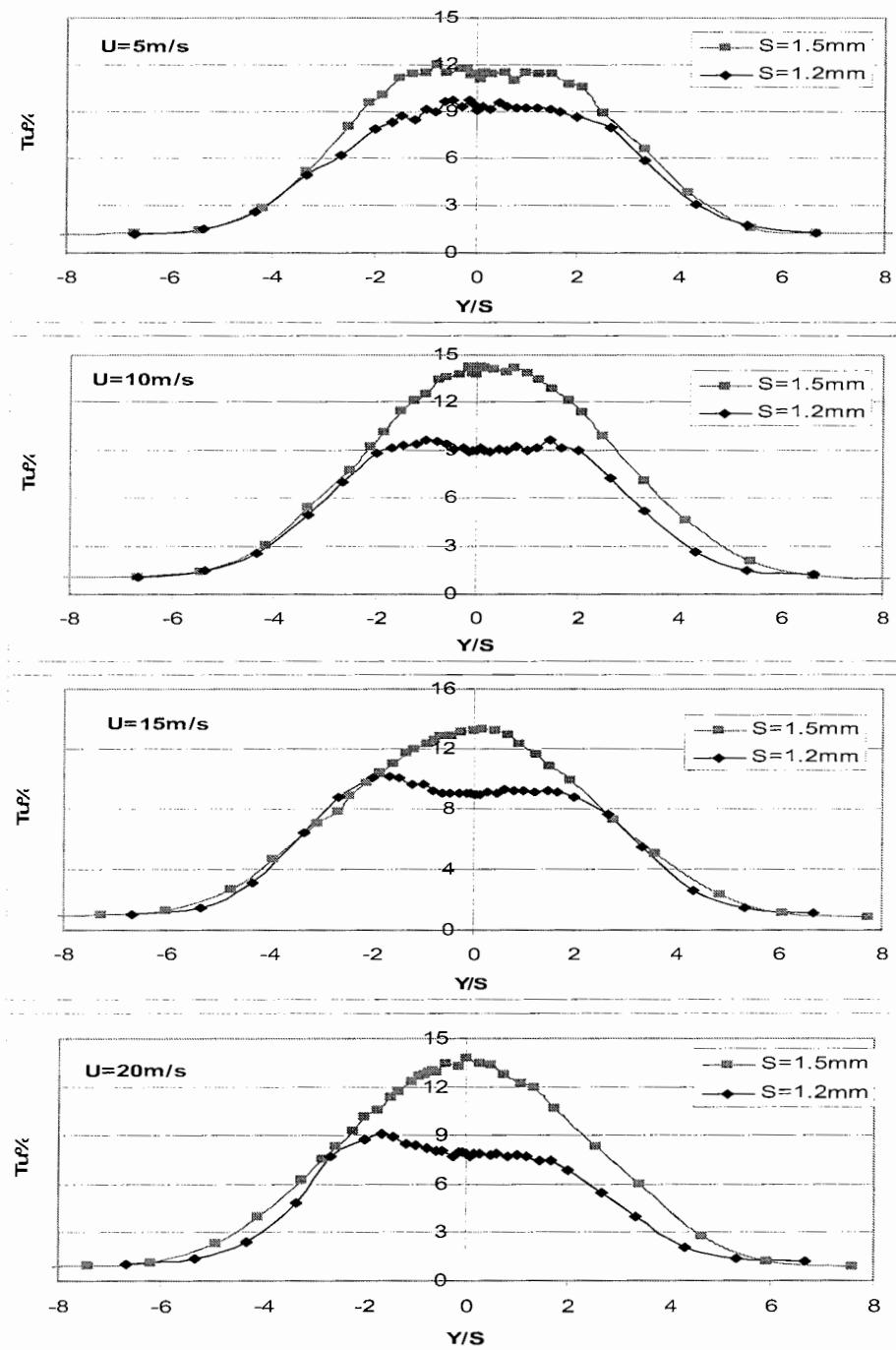
شکل(۹۲) مقایسه توزیع شدت اغتشاش‌ها پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/2\text{mm}$ و $S=1/5\text{mm}$ در فاصله

$$\frac{X}{S} = 0.35$$



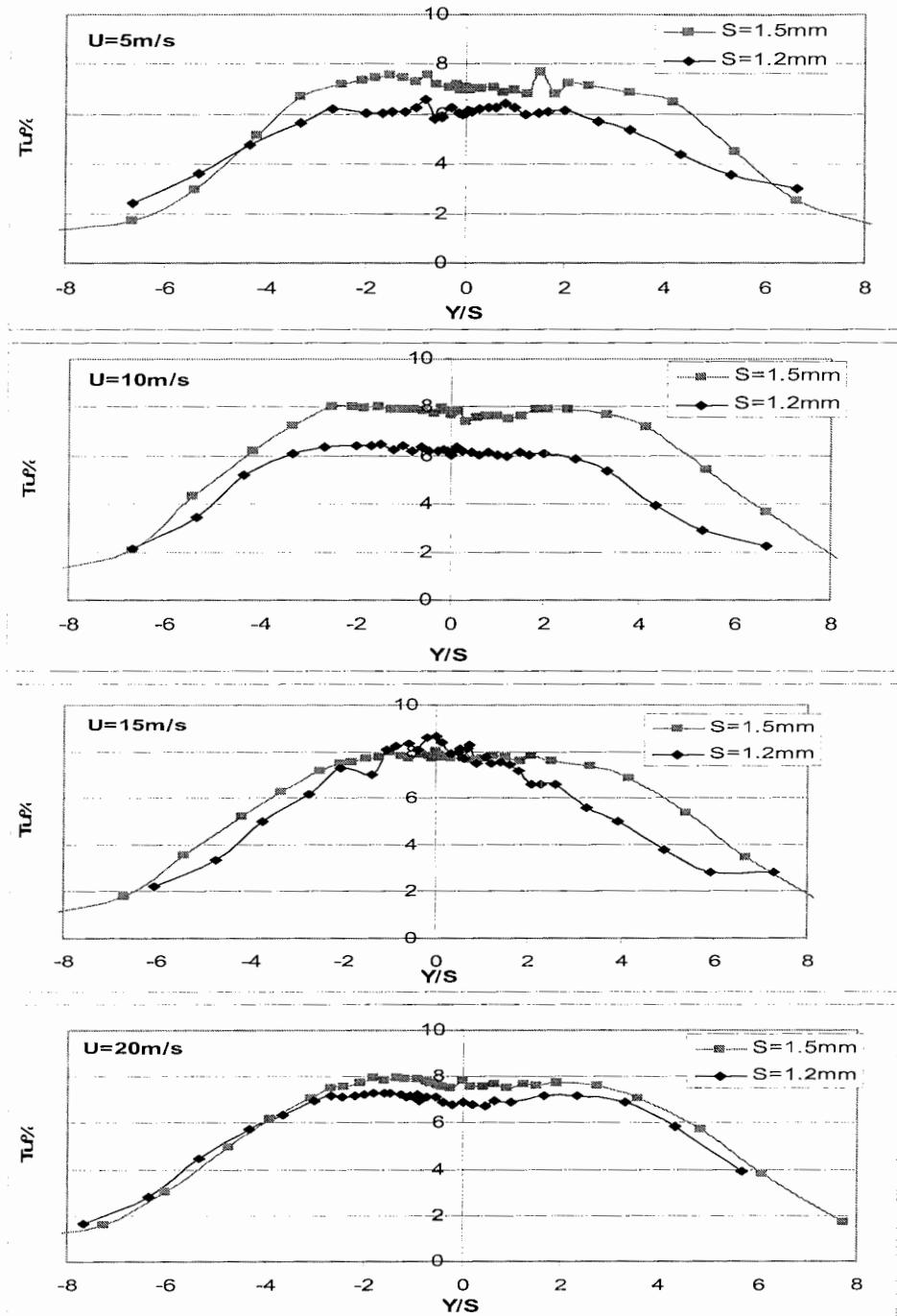
شکل(۹۳) مقایسه توزیع شدت اغتشاش‌ها پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/2\text{mm}$ و $S=1/5\text{mm}$ در فاصله

$$\frac{X}{S} = 1$$



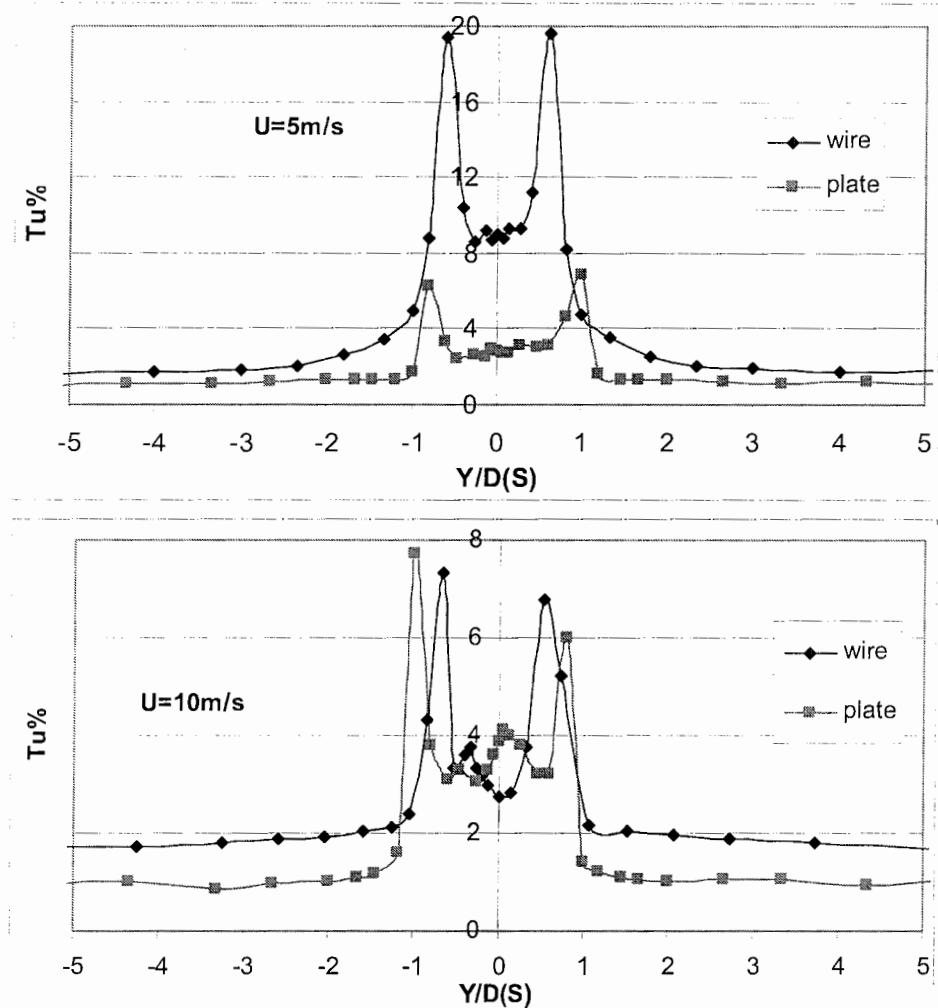
شکل(۹۴) مقایسه توزیع شدت اغتشاش‌ها پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در فاصله

$$\frac{X}{S} = 24$$



شکل (۹۵) مقایسه توزیع شدت اغتشاش‌ها پایین دست صفحه برای دو صفحه با پهنای $S=1/5\text{mm}$ و $S=1/2\text{mm}$ در فاصله

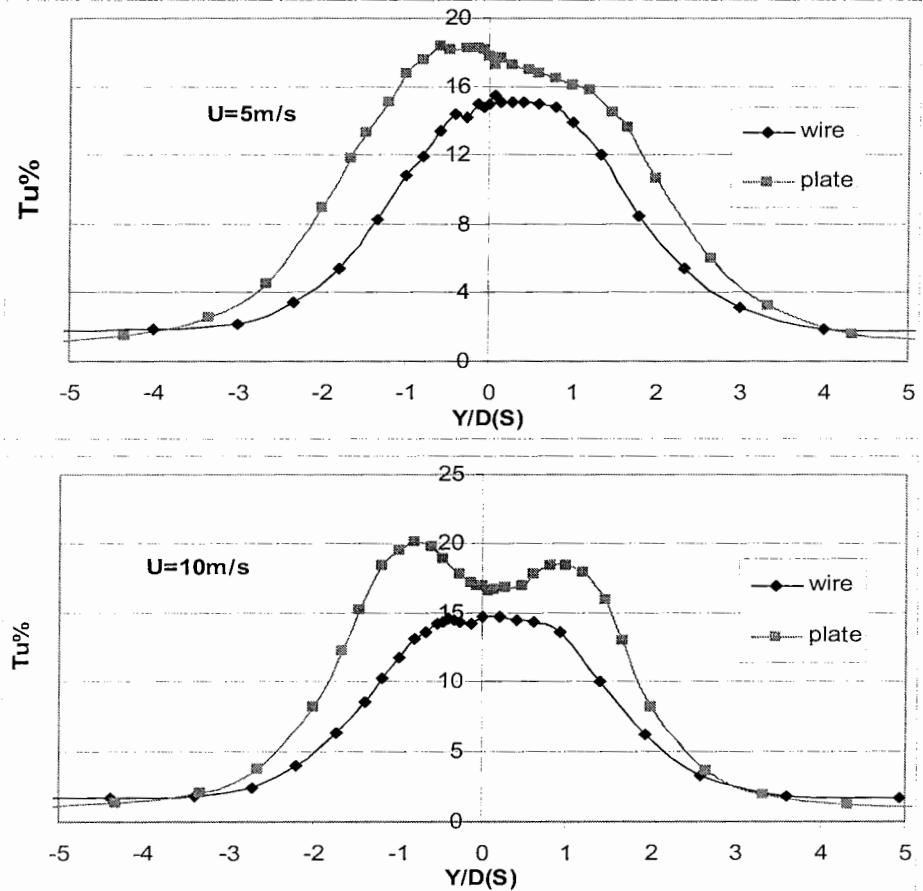
$$\frac{X}{S} = 50$$



شکل (۹۶) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=1/5\text{mm}$ و صفحه به پهنای $S=1/5\text{mm}$ در

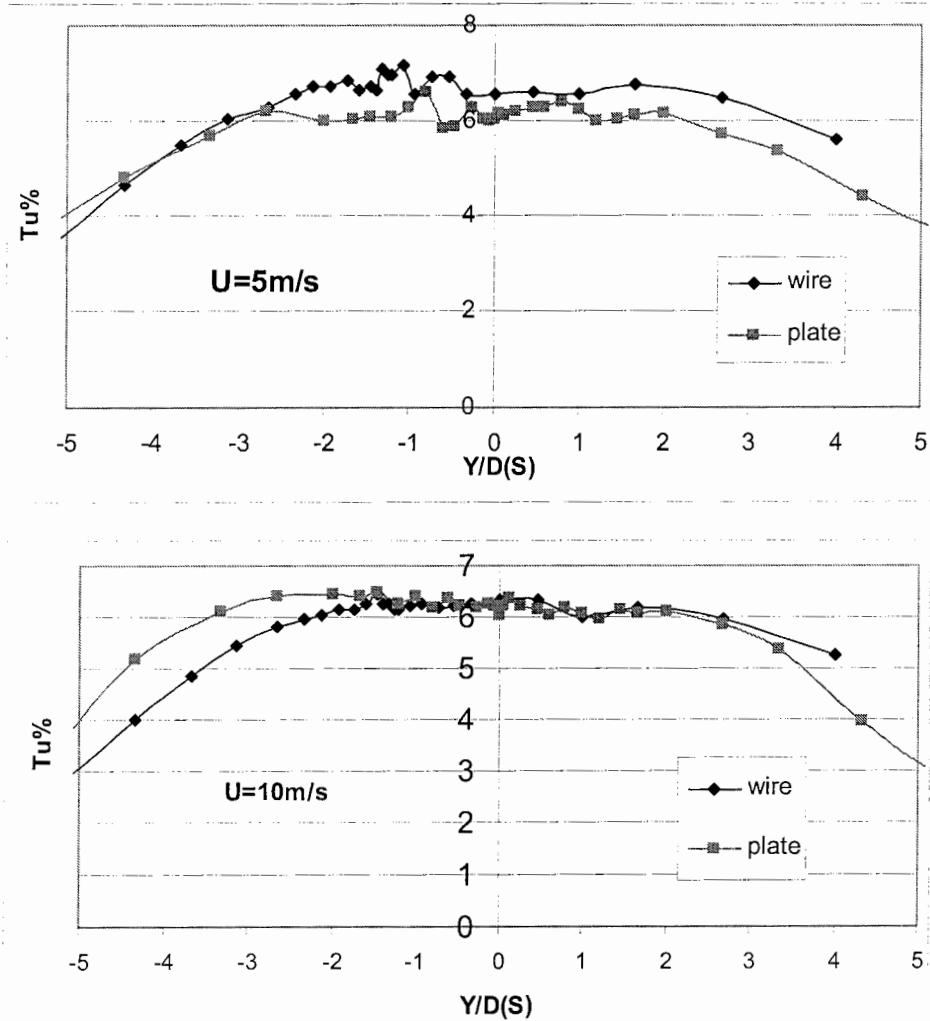
$$\frac{X}{D} = 1 \quad U = 10 \text{ m/s} \quad U = 5 \text{ m/s}$$

سرعتهای در فاصله



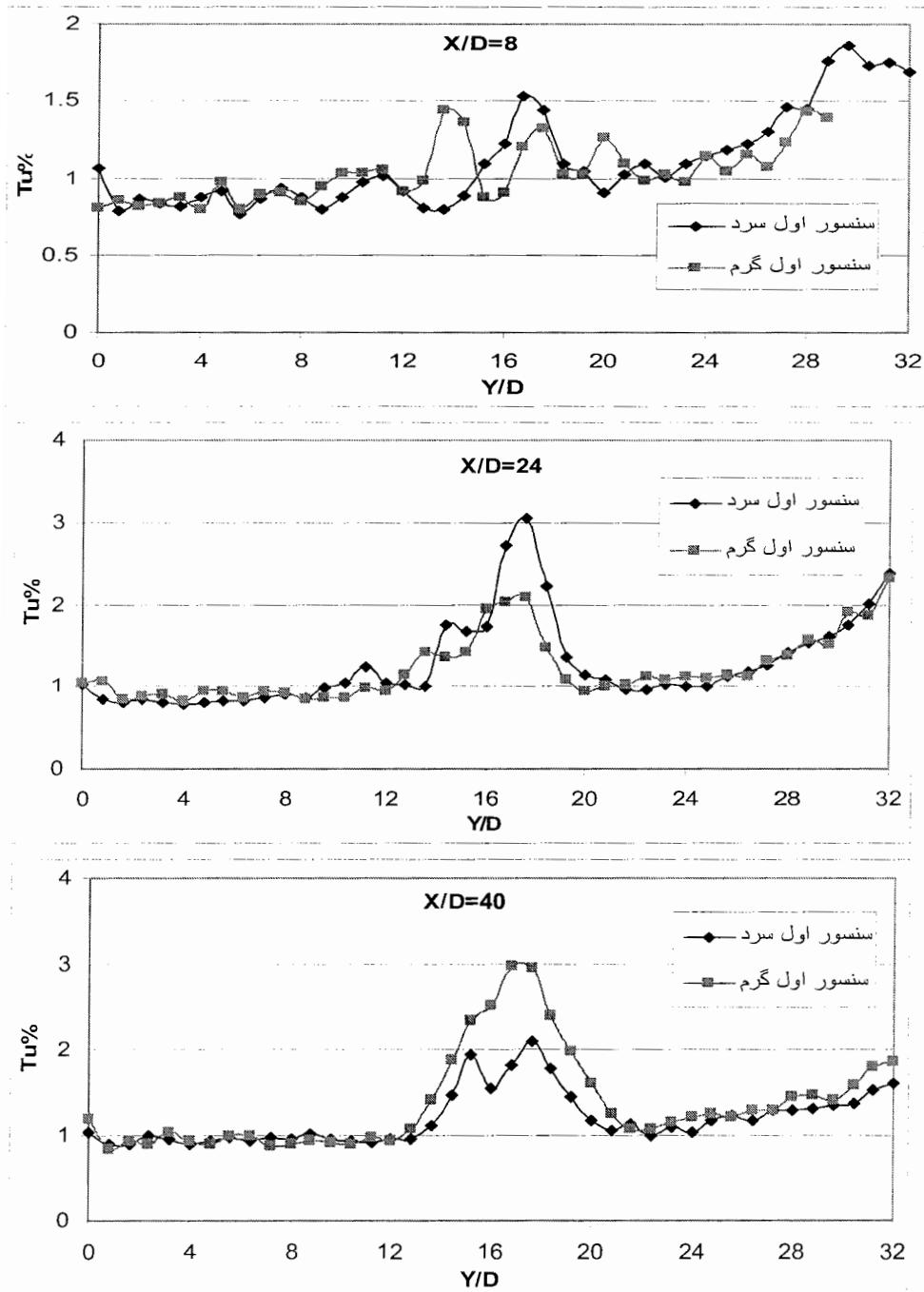
شکل (۹۷) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها پایین دست مفتوول به قطر $D=1/5\text{mm}$ و صفحه به پهنای $S=1/5\text{mm}$ در

$$\frac{X}{D} = 9.3 \quad \text{در فاصله } U=10\text{m/s} \text{ و } U=5\text{m/s}$$

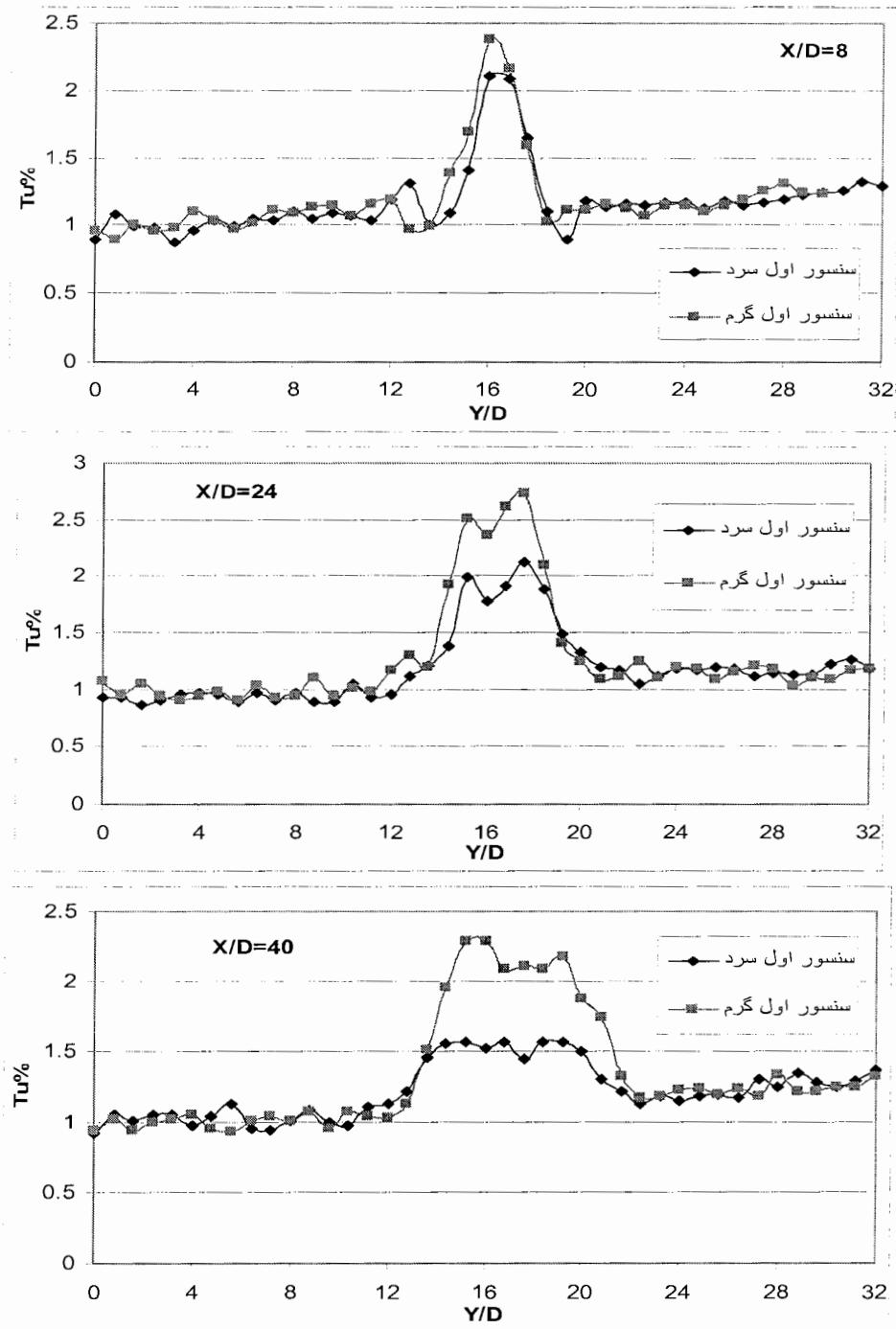


شکل (۹۸) توزیع شدت اغتشاشهای جریان‌ها پایین دست مفتول به قطر $D=1/5\text{mm}$ و صفحه به پهنای $S=1/5\text{mm}$ در

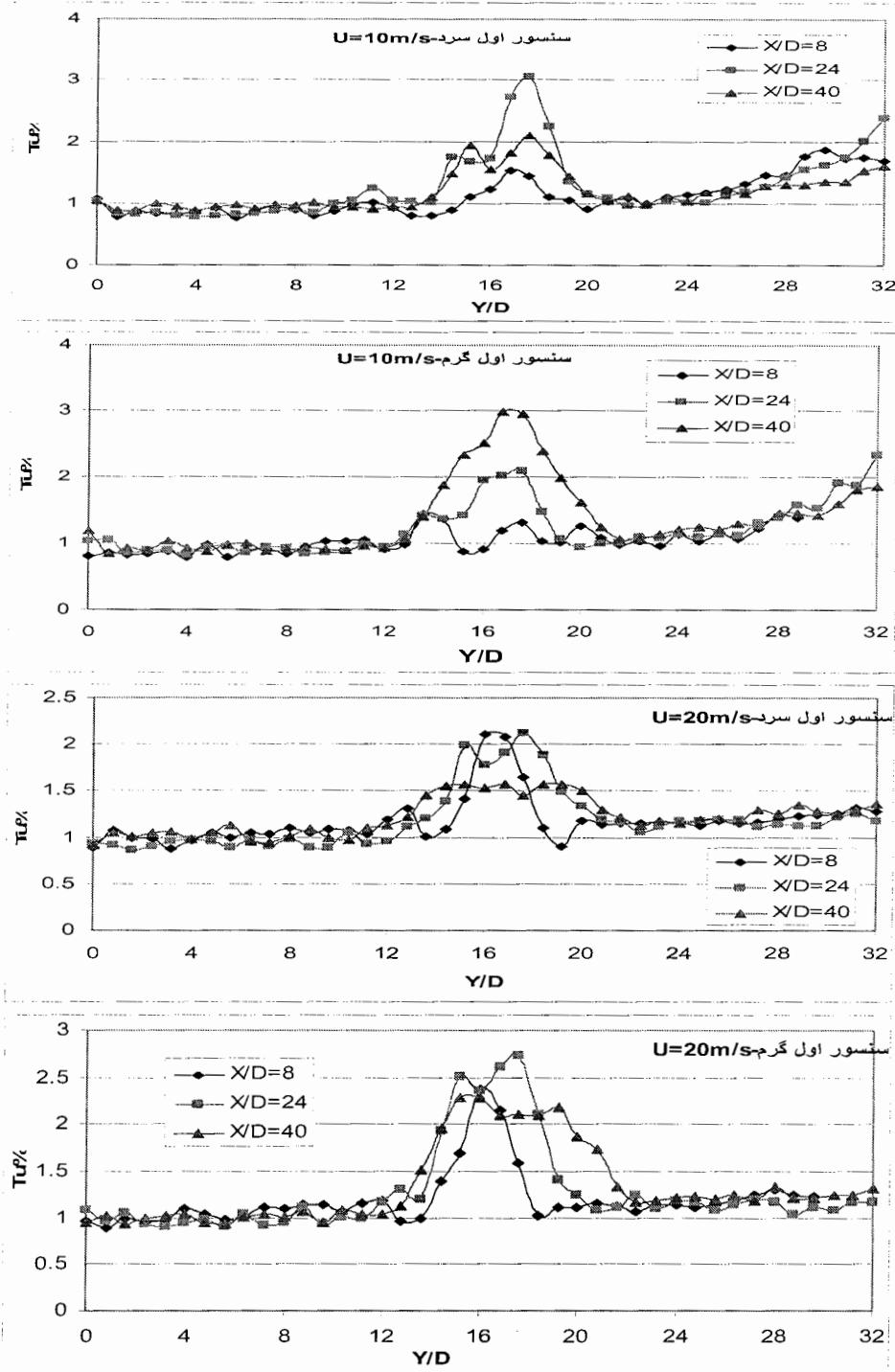
$$\frac{X}{D} = 50 \quad \text{در فاصله } U=10\text{m/s} \text{ و } U=5\text{m/s}$$



شکل (۹۹) توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین دست سنسور اول هنگامیکه سرد و گرم است در سرعت $U=10 \text{ m/s}$

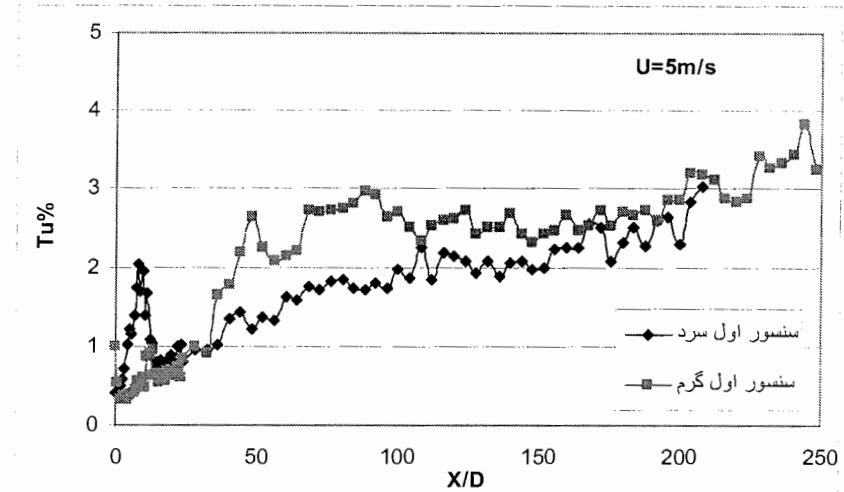


شکل (۱۰۰) توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین دست سنسور اول
 هنگامیکه سرد و گرم است در سرعت $U=۲۰ \text{ m/s}$

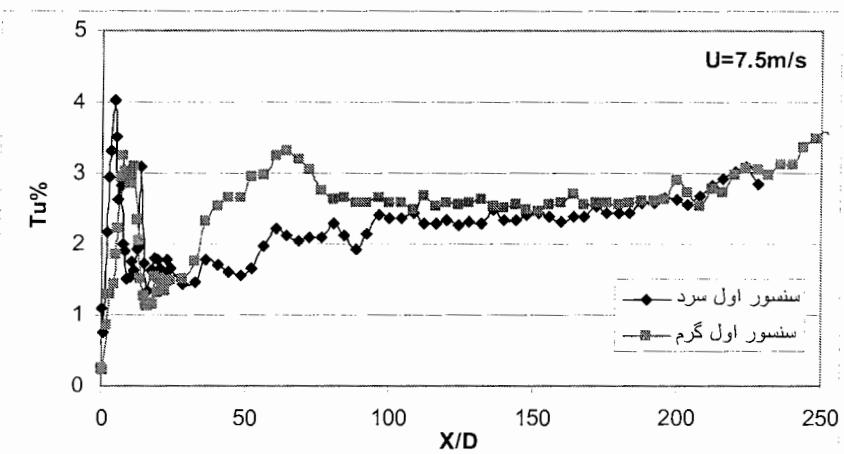


شکل(۱۰۱) توزیع شدت افتشارهای جریان هوای در نقاط ذکر شده پایین دست سنسور اول هنگامیکه سرد و گرم است در

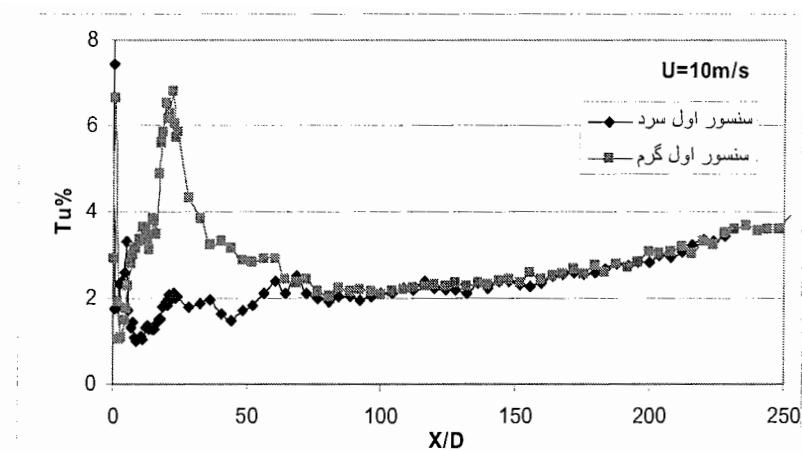
$$U=10 \frac{\text{m}}{\text{s}}, U=20 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$



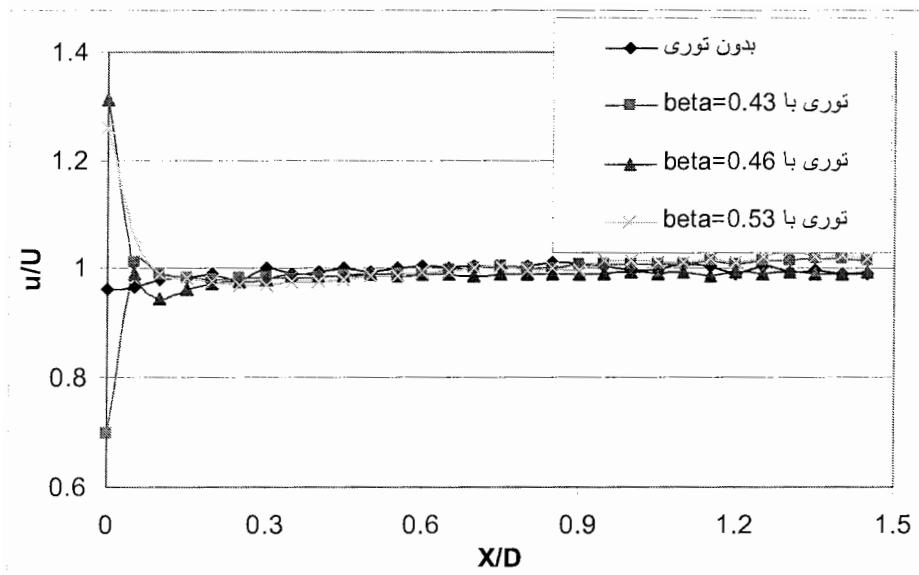
شکل (۱۰۲) توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین دست سنسور اول هنگامیکه سرد و گرم است در سرعت $U=5 \text{ m/s}$



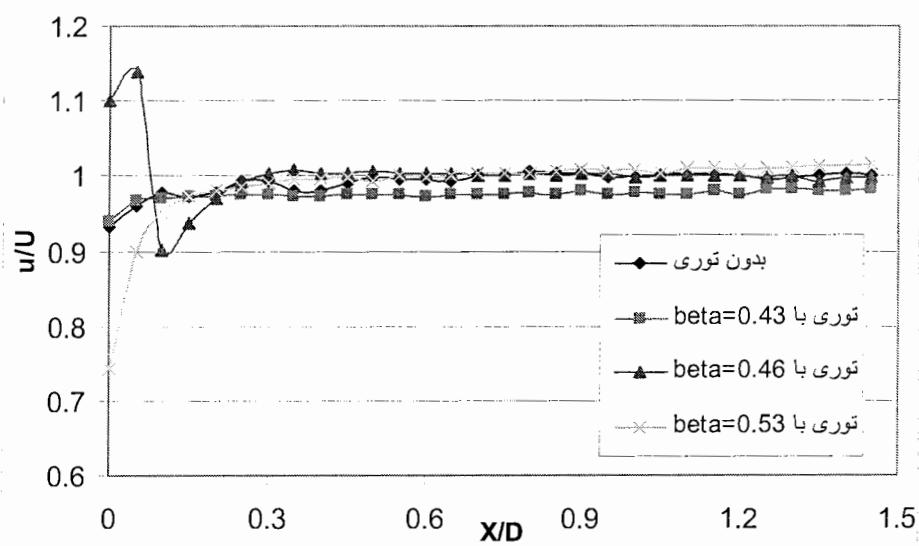
شکل (۱۰۳) توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین دست سنسور اول هنگامیکه سرد و گرم است در سرعت $U=7.5 \text{ m/s}$



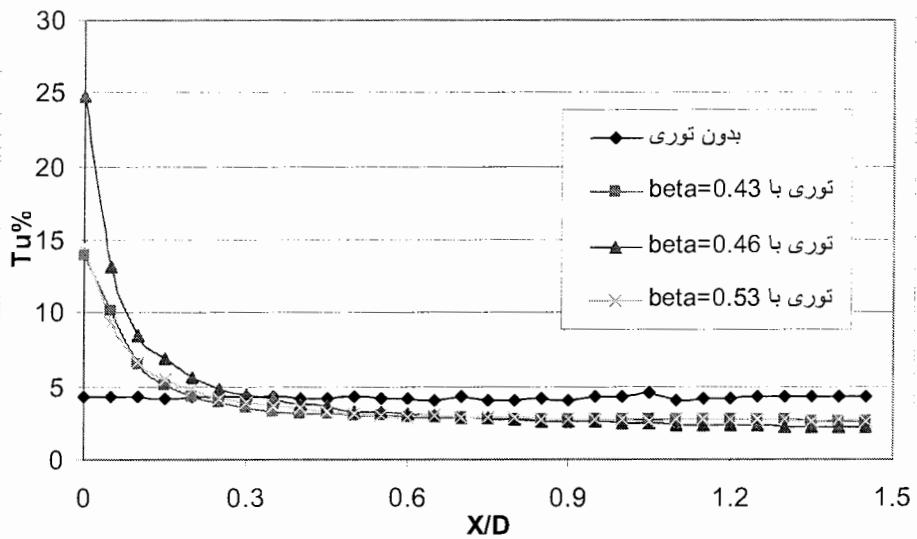
شکل(۱۰۴) توزیع شدت اغتشاشهای جریان هوای اندازه‌گیری شده بوسیله سنسور دوم در جهت پایین دست سنسور اول
 $U=10 \text{ m/s}$
 هنگامیکه سرد و گرم است در سرعت



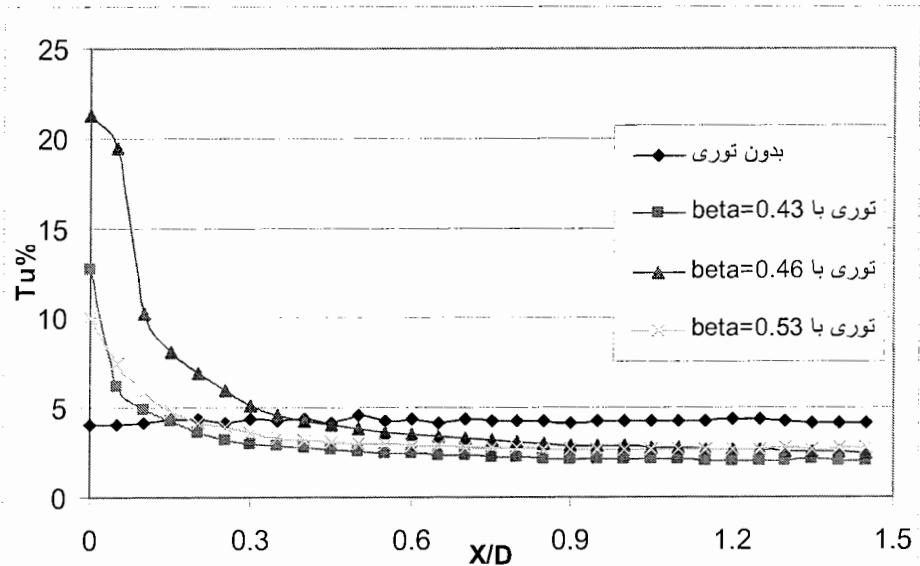
شکل (۱۰۵) تغییرات سرعت جریان هوا در پایین دست توری با مشهای مختلف در سرعت $U=10\text{m/s}$



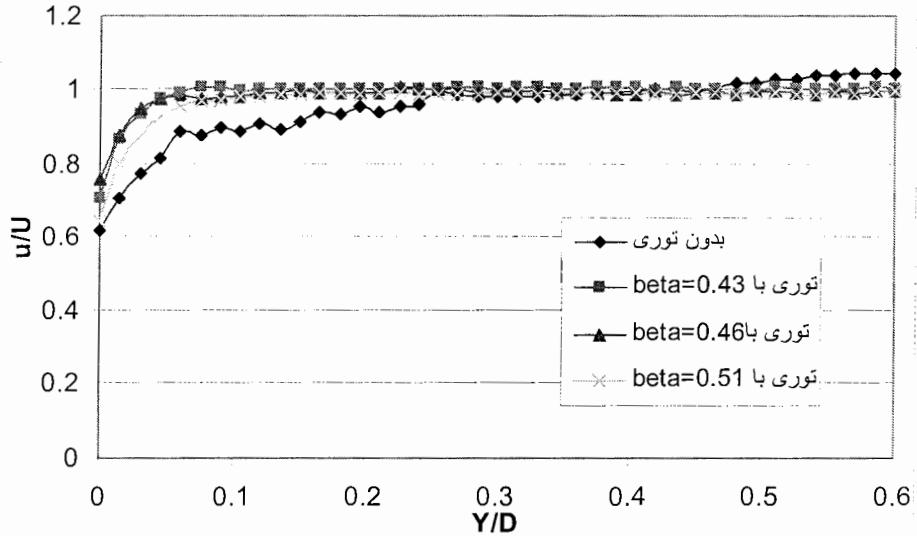
شکل (۱۰۶) تغییرات سرعت جریان هوا در پایین دست توری با مشهای مختلف در سرعت $U=30\text{m/s}$



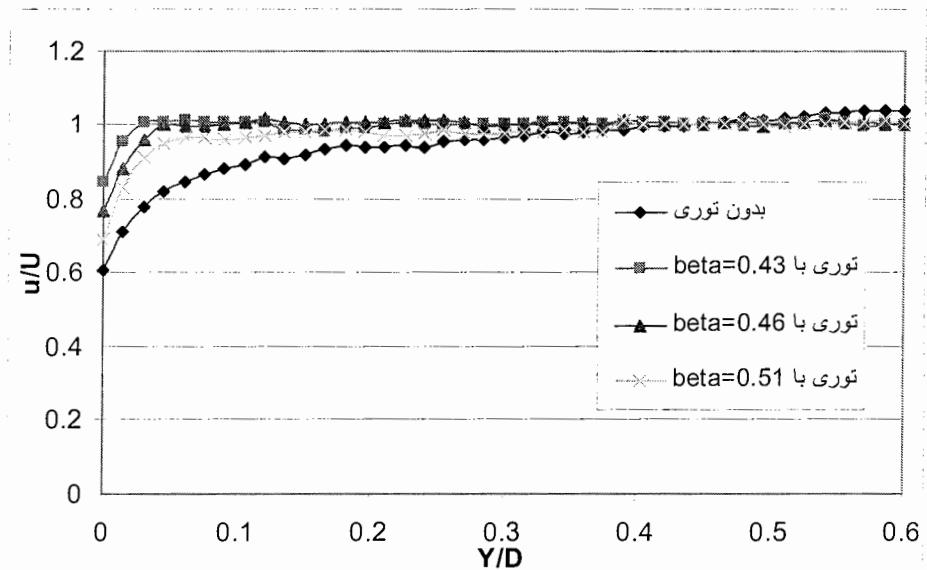
شکل (۱۰۷) تغییرات شدت اغتشاشهای سرعت جریان را در پایین دست توری با مشهای مختلف بر حسب سرعت جریان هوا
در سرعت $U=10\text{m/s}$



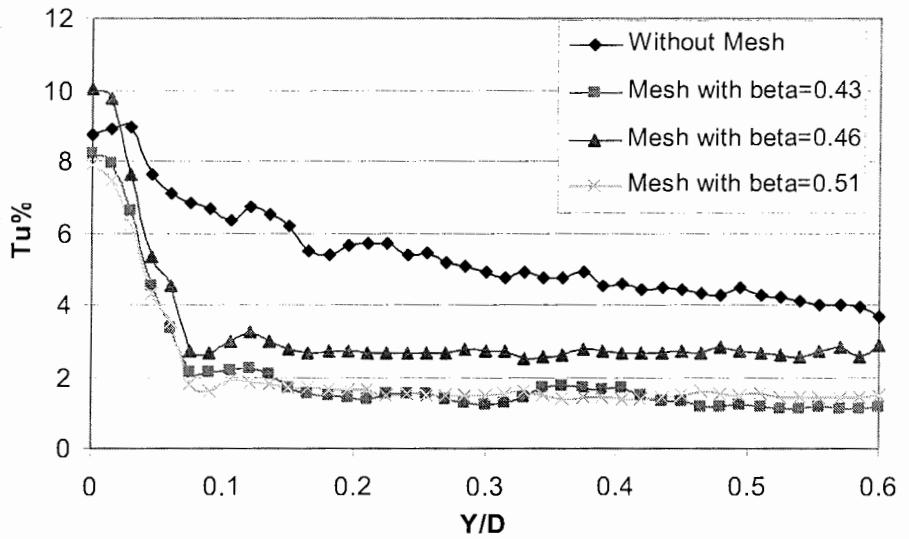
شکل (۱۰۸) تغییرات شدت اغتشاشهای سرعت جریان را در پایین دست توری با مشهای مختلف بر حسب سرعت جریان هوا
در سرعت $U=20\text{m/s}$



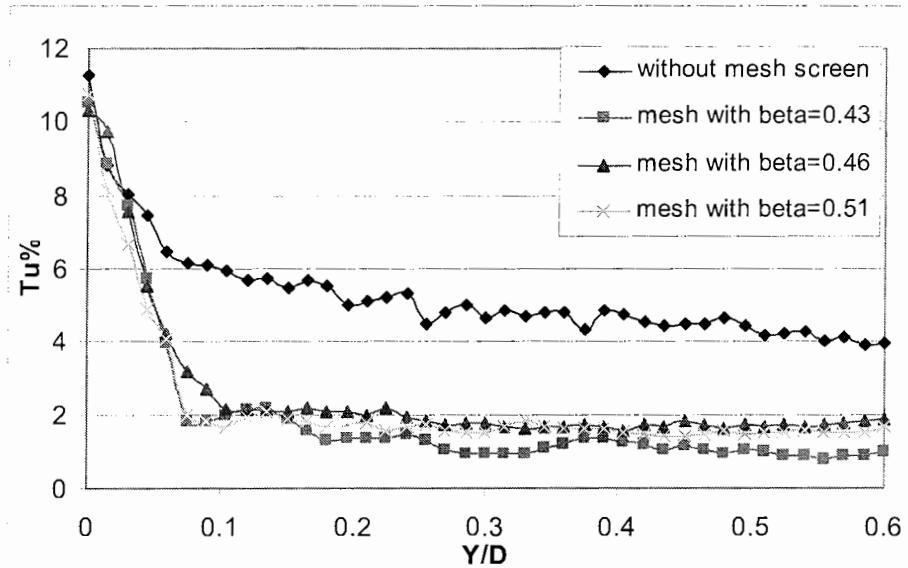
شکل (۱۰.۹) توزیع سرعت جریان هوا در پایین دست توری در مقطعی که سنسور قرار دارد در سرعت $U=10\text{m/s}$



شکل (۱۱۰) توزیع سرعت جریان هوا در پایین دست توری در مقطعی که سنسور قرار دارد در سرعت $U=30\text{m/s}$



شکل(111)شدت اغتشاشهای جریان هوا در پایین دست توری در مقطعی که سنسور قرار دارد در سرعت $U=20\text{m/s}$



شکل(112)شدت اغتشاشهای جریان هوا در پایین دست توری در مقطعی که سنسور قرار دارد در سرعت $U=10\text{m/s}$

Abstract

Airflow velocity can be measured by hot/wire anemometer at high frequencies. So for turbulent flow and unsteady flow measurement, hotwire has its own special abilities. Since the hot wire anemometer(HWA) measures velocity on the basis of heat transfer and since the heat transfer rate is a scalar quantity, so HWA cannot determine the airflow direction, therefore in reverse flow measurements, we have some problems and the HWA cannot measure the reverse flow.

One of the application of HWA is in the spirometer. Spirometer can measure the volume flow of the human lungs and the physicians can recognize. Since the breath and expiration time is short, hotwire is one of the measurement methods is spirometer. But since the hotwire cannot measure the reverse flow, so the investigation of breath and expiration are difficult and we are two HWA for this purpose. When the flow is breath the downstream sensor is effected by the wake and heating from upstream sensor and the velocity measurement drop happens, and vice versa, when the flow is expiration, the upstream sensor is effected by the wake and heating from downstream sensor, the proper positioning of sensors to each other is so important. In this article the effects of wake and heating of the first sensor to the other one are discussed at different velocities and the results are used in spirometer.

مراجع:

کتب و پایان نامه‌ها:

اردکانی، م. ع. جریان سنج سیم داغ (۱۳۸۳)

Bruun, H. H. (1995) *Hot-Wire Anemometry, Principles and Signal Analysis*. Oxford Science Publications

Miller, R. W. (1996) *Flow Measurement Engineering Handbook*. MCRAW-HILL

Schlichting, H. (1978) *Boundary-Layer Theory*. MCRAW-HILL

Pope Low Speed Wind Tunnel

Sumer (1997) *Hydrodynamic around cylindrical structure*. Vol. 12

مقالات فارسی:

اردکانی، م. ع. تهرانی، پ. بررسی تجربی منحنی مشخصه و کالیبراسیون سنسورهای سیم داغ و فیلم داغ دستگاه بادسنج سیم داغ (*Hot-Wire Anemometry*), سیزدهمین کنفرانس سالانه (بین‌المللی) مهندسی مکانیک - دانشگاه صنعتی اصفهان

اردکانی، م. ع. بهنام، ح. بایگان، م. صادقی، ی. (۱۳۸۴) ج) طراحی و ساخت اسپیرومتر با استفاده از روش سیم داغ (*Hot-Wire*)

اردکانی، م. ع. خوشنویس، ع. قاسمیان، ح. (۱۳۸۴ ب) بررسی اثرات افزایش دمای سیال بر پاسخ دستگاه بادسنج سیم داغ (*Hot-Wire Anemometry*), سیزدهمین کنفرانس سالانه (بین‌المللی) مهندسی مکانیک - دانشگاه صنعتی اصفهان

اردکانی، م. ع. سالاری، م. تقی زنوز، ر. (۱۳۸۴) ج) تحلیل تجربی عملکرد واقعی دستگاه بادسنج سیم داغ و مقایسه عملکرد پرایهای سیم داغ و فیلم داغ در اندازه‌گیری سرعت جریان هوا، سیزدهمین کنفرانس سالانه (بین‌المللی) مهندسی مکانیک - دانشگاه صنعتی اصفهان

مقالات انگلیسی:

- Al-Kaiyem, H. H. and Bruun, H. H. (1991). Evaluation of a flying X hot-wire probe system. Meas. Sci. Technol., 2, 374-380.*
- Bauer, A. B. (1965). Direct measurement of velocity by hot-wire anemometry. AIAA J., 3, 1189-1191.*
- Bradbury, L. J. S. and Castro, I. P. (1971). A pulsed-wire technique for measurements in highly turbulent flows. J. Fluid Mech., 49, 657-691.*
- Collis, D. C. and Williams, M. J. (1959). Two-dimensional convection from heated wires at low Reynolds numbers. J. Fluid Mech., 6, 357-384.*
- Dinsdale, S., Roughton, A., and Collings, N. (1988). Length scale and turbulence intensity measurements in a motored internal combustion engine. SAE Paper No. 880380.*
- Downing, P. M. (1972). Reverse flow sensing hot wire anemometer. J. Phys. E.: Sci. Instr., 5, 849-851.*
- Gerich, R. (1975). A study of nonstationary relative velocities at the outlet of a Francis turbine impeller, using a rotating hot-film probe. DISA Info., No. 19, 19-25.*
- Gunkel, A. A., Patel, R. P., and Weber, M. E. (1971). A shielded hot-wire probe for highly turbulent flows and rapidly reversing flows. Ind. Engr. Chem. Fundam., 10, 627-631.*

- Gupta, A. K. and Srivatava, A. (1979). Feasibility study of a reverse flow sensing probe. *J. Phys. E.: Sci. Instr.*, 12, 1029-1030.
- Handford, P. M. and Bradshaw, P. (1989). The pulsed-wire anemometer. *Exp. In Fluids*, 7, 125-132.
- Jacobsen, R. A. (1977). Hot-wire anemometry for in-flight measurement of aircraft wake vortices. *DISA Info.*, No. 21, 21-27.
- Jorgensen, F. E. (1971a). Directional sensitivity of wire and fibre-film probes. *DISA Info.*, No. 11, 31-37.
- Kanevce, G. and Oka, S. (1973). Correcting hot-wire reading for influence of fluid temperature variations. *DISA Info.*, No. 15, 21-24.
- Mahler, D. S. (1982). Bidirectional hot-wire anemometer. *Rev. Sci. Instr.*, 53, 1465-1466.
- Mahler, O., Mastullo, R., and Mazzei, P. (1988). Calibration of hot-wire probes at low velocities in air with variable temperature. *DANTEC Info.*, No. 6, 6-8.
- Mayle, R. E. and Anderson, A. (1991). Velocity and temperature profiles for stagnation film cooling. *ASME, J. Turbomachinery*, 113, 457-462.
- Roshko, A. (1954). On the development of turbulent wakes from vortex streets. *NACA Report*, 1191.
- Swaminathan, M. K., Rankin, G. W., and Sridhar, K. (1986a). a note on the response equations for hot-wire anemometry. *ASME, J. Fluids Eng.*, 108, 115-118.