

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



دانشکده علوم ریاضی

رشته ریاضی کاربردی، گرایش تحقیق در عملیات

پایان نامه کارشناسی ارشد

الگوریتم‌های بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی برای انتخاب سبدهای فازی

نگارنده: حسین فیض

استادان راهنما

دکتر مهرداد غزنوی

دکتر مریم قرآنی

استاد مشاور

دکتر سمیه مغاری

دی ۹۶

شماره:

تاریخ:

باسمه تعالی



دانشگاه صنعتی شاهرود

مدیریت تحصیلات تکمیلی

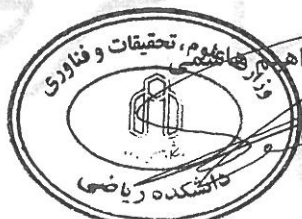
فرم شماره (۳) صورتجلسه نهایی دفاع از پایان نامه دوره کارشناسی ارشد

با نام و یاد خداوند متعال، ارزیابی جلسه دفاع از پایان نامه کارشناسی ارشد آقای حسین فیض با شماره دانشجویی ۹۴۰۵۸۳۴ رشته ریاضی کاربردی گرایش تحقیق در عملیات تحت عنوان: الگوریتم های بهینه سازی چند هدفه تکاملی برای انتخاب سبد سهام فازی که در تاریخ ۱۳۹۶/۱۰/۲۷ با حضور هیأت محترم داوران در دانشگاه صنعتی شاهرود برگزار گردید به شرح ذیل اعلام می گردد:

قبول (با درجه: بسیار خوب) مردود

نوع تحقیق: نظری عملی

عضو هیأت داوران	نام و نام خانوادگی	مرتبه علمی	امضاء
۱- استاد راهنمای اول	دکتر مهرداد غزنوی	استادیار	
۲- استاد راهنمای دوم	دکتر مریم قرآنی	استادیار	
۳- استاد مشاور	دکتر سمیه مغاری	استادیار	
۴- نماینده تحصیلات تکمیلی	دکتر احمد معتمدنژاد	دانشیار	
۵- استاد ممتحن اول	دکتر محمدهادی نوری اسکندری	استادیار	
۶- استاد ممتحن دوم	دکتر جعفر فتحعلی	دانشیار	



نام و نام خانوادگی رئیس دانشکده: دکتر ابراهیم هاشمی

تاریخ و امضاء و مهر دانشکده

تبصره: در صورتی که کسی مردود شود حداکثر یکبار دیگر (در مدت مجاز تحصیل) می تواند از پایان نامه خود دفاع نماید (دفاع

مجدد نباید زودتر از ۴ ماه برگزار شود).

تقدیم به پدر و مادر عزیزم

آنان که همواره بر کوتاهی و درستی من، قلم عفو کشیده و گریانه از کنار غفلت هایم
گذشته اند و در تمام عرصه های زندگی یار و یاور بی چشم داشت برای من بوده اند.

سپاس‌گزاری...

سپاس خداوند بی‌همتایی که جزء او کسی شایسته‌ی پرستش نیست. به مصداق «من لم یشکر المخلوق لم یشکر الخالق» بسی شایسته است از استاد فرهیخته و فرزانه جناب آقای دکتر مهرداد غزنوی و سرکار خانم دکتر مریم قرآنی که با کرامتی چون خورشید، سرزمین دل را روشنی بخشیدند و گلشن سرای علم و دانش را با راهنمایی‌های کارساز و سازنده بارور ساختند؛ تقدیر و تشکر نمایم.

حسین فیض

دی ۹۶

تعهد نامه

اینجانب حسین فیض دانشجوی کارشناسی ارشد رشته ریاضی کاربردی علوم ریاضی دانشگاه صنعتی شاهرود، نویسنده پایان نامه با عنوان الگوریتم‌های بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی برای انتخاب سبدهای فازی، تحت راهنمایی مهرداد غزنوی متعهد می‌شوم:

- تحقیقات در این پایان نامه توسط اینجانب انجام شده است و از صحت و اصالت برخوردار است.
- در استفاده از نتایج پژوهش‌های دیگر پژوهش‌گران، به مرجع مورد استفاده استناد شده است.
- مطالب این پایان نامه، تا کنون توسط خود، یا فرد دیگری برای دریافت هیچ نوع مدرک یا امتیازی در هیچ‌جا ارایه نشده است.
- حقوق معنوی این اثر، به دانشگاه صنعتی شاهرود تعلق دارد، و مقالات مستخرج با نام “دانشگاه صنعتی شاهرود” یا “Shahrood University of Technology” به چاپ خواهد رسید.
- حقوق معنوی تمام افرادی که در به دست آوردن نتایج اصلی پایان نامه تاثیرگذار بوده‌اند، در مقالات مستخرج از پایان نامه رعایت می‌گردد.
- در تمام مراحل انجام این پایان نامه، در مواردی که از موجود زنده (یا بافت‌های آنها) استفاده شده است، ضوابط و اصول اخلاقی رعایت شده است.
- در تمام مراحل انجام این پایان نامه، در مواردی که به حوزه اطلاعات شخصی افراد دسترسی یافته (یا استفاده شده است)، اصل رازداری و اصول اخلاق انسانی رعایت شده است.

حسین فیض

دی ۹۶

مالکیت نتایج و حق نشر

- تمام حقوق معنوی این اثر و محصولات آن (مقالات مستخرج، کتاب، برنامه‌های رایانه‌ای، نرم‌افزارها و تجهیزات ساخته شده) متعلق به دانشگاه صنعتی شاهرود می‌باشد. این مطلب باید به نحو مقتضی، در تولیدات علمی مربوطه ذکر شود.
- استفاده از اطلاعات و نتایج موجود در این پایان نامه بدون ذکر منبع مجاز نمی‌باشد.

چکیده

در این پایان نامه برخی الگوریتم‌های تکاملی چندهدفه برای انتخاب سبدهام فازی را ارائه می‌دهیم. در ابتدا یک مدل انتخاب سبدهام جدید تحت عنوان مدل میانگین، ریسک نامطلوب و چولگی *MDRS* را بررسی می‌کنیم. در این مدل خاصیت چندبعدی انتخاب سبدهام و الزامات مورد نظر سرمایه‌گذار به‌طور هم‌زمان مورد بررسی قرار می‌گیرند. در این مدل، بازده مورد انتظار، ریسک نامطلوب و چولگی یک سبدهام با در نظر گرفتن محدودیت‌های بودجه، کران‌ها و کاردینالی بهینه می‌شوند. هدف اصلی، حل مدل انتخاب سبدهام *MDRS* به‌عنوان یک مسأله بهینه‌سازی سه‌هدفه است. در این مسأله بازده مورد انتظار و چولگی باید ماکزیمم شوند و ریسک نامطلوب باید مینیمم شود. برای این منظور سه عمل جدید جهش، تقاطع و ترمیم برای بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی پیشنهاد می‌شود. عملگرهای پیشنهاد شده را برای سه الگوریتم معروف بهینه‌سازی تکاملی *NSGAI* و *MOEA/D* و *GWSAF-GA* به کار می‌بریم و عملکرد این الگوریتم‌ها را تجزیه و تحلیل می‌کنیم. با مقایسه نتایج حاصل شده با عملگرهای دیگر ژنتیک، پتانسیل عمل‌های تعریف شده نشان داده می‌شود و نتایجی راجع به توازن بین سه هدف ذکر شده می‌آوریم.

کلمات کلیدی: سبدهام، ریسک نامطلوب، بازده مورد انتظار، چولگی، الگوریتم ژنتیک، بهینه‌سازی چندهدفه.

فهرست مطالب

س	فهرست تصاویر
ف	فهرست جداول
۱	۱ مقدمه‌ای بر سبدهای سرمایه‌گذاری چندهدفه (فازی)
۱	۱.۱ مقدمه
۲	۱.۱.۱ گام‌های سرمایه‌گذاری در بورس
۳	۲.۱.۱ ماهیت اصلی سرمایه‌گذاری
۴	۳.۱.۱ تعاریف و مفاهیم اقتصادی
۷	۲.۱ مفهوم ساده سبدهای سرمایه‌گذاری
۷	۱.۲.۱ بهترین سبدهای سرمایه‌گذاری
۸	۲.۲.۱ فروش استقراری
۸	۳.۱ بازده تحقق یافته در مقابل بازده مورد انتظار
۹	۱.۳.۱ اجزای بازده
۹	۲.۳.۱ محاسبه بازده مورد انتظار
۱۰	۳.۳.۱ محاسبه بازده کل
۱۳	۴.۳.۱ میانگین حسابی
۱۳	۵.۳.۱ انحراف معیار
۱۴	۶.۳.۱ کواریانس
۱۴	۴.۱ گشتاور
۱۵	۱.۴.۱ تابع مولد گشتاور
۱۶	۵.۱ چولگی
۱۷	۶.۱ ریسک
۲۰	۷.۱ فرمول‌سازی یک مسئله چندهدفه
۲۱	۸.۱ تعاریف و مفاهیم اولیه مجموعه‌های فازی

۲۷	۲	مدل مارکوویتز و تعمیم‌های آن
۲۷	۱.۲	مقدمه
۲۸	۱.۱.۲	بازار کارا
۲۸	۲.۲	تعیین پرتفولیو کارا
۳۰	۳.۲	بهینه‌سازی چندهدفه سبدهای سهام و نظریه فازی
۳۱	۴.۲	مدل‌های انتخاب سبد سهام
۳۱	۱.۴.۲	مدل میانگین - واریانس
۳۳	۲.۴.۲	مدل میانگین - نیم‌واریانس
۳۴	۵.۲	مدل انتخاب سبدهای چندمعیاره
۳۶	۱.۵.۲	مسأله تصمیم
۳۷	۲.۵.۲	مدل‌های انتخاب سبدهای چندهدفه فازی
۴۳	۳	الگوریتم ژنتیک
۴۳	۱.۳	مقدمه
۴۴	۲.۳	الگوریتم ژنتیک
۴۴	۳.۳	تاریخچه الگوریتم ژنتیک
۴۵	۴.۳	تعاریفی در زمینه ژنتیک
۴۵	۵.۳	ژنتیک در موجودات زنده
۴۵	۱.۵.۳	انواع الگوریتم‌های ژنتیک
۴۷	۲.۵.۳	الگوریتم ژنتیک سری
۴۷	۳.۵.۳	الگوریتم ژنتیک موازی
۴۸	۶.۳	نحوه عمل و عملگرهای یک الگوریتم ژنتیک
۴۸	۷.۳	چهار عملگر الگوریتم ژنتیک
۵۴	۸.۳	کدگذاری الگوریتم ژنتیک
۵۴	۱.۸.۳	روش‌های کدگذاری
۵۵	۲.۸.۳	چارت الگوریتم ژنتیک
۵۵	۹.۳	محدودیت‌های الگوریتم ژنتیک (GAها)
۵۵	۱.۹.۳	راه‌حل‌های مناسب برخورد با محدودیت‌ها
۵۷	۱۰.۳	شرایط خاتمه الگوریتم ژنتیک
۵۸	۱۱.۳	نکات قابل توجه و مهم در الگوریتم ژنتیک
۵۸	۱۲.۳	بازنمایی مدل‌سازی مسئله
۵۹	۱.۱۲.۳	معمول‌ترین روش‌های انتخاب
۶۰	۱۳.۳	نقاط قوت الگوریتم‌های ژنتیک
۶۱	۱۴.۳	محدودیت‌های الگوریتم ژنتیک (نقاط ضعف الگوریتم ژنتیک)

۶۲	مقایسه الگوریتم ژنتیک و دیگر شیوه های مرسوم بهینه سازی	۱۵.۳
۶۳	الگوریتم ژنتیک رتبه بندی نامغلوب <i>NSGA-II</i>	۱۶.۳
	دلایل انتخاب الگوریتم <i>NSGA-II</i> نسبت به سایر الگوریتم های	۱.۱۶.۳
۶۷	تکاملی	
۶۹	الگوریتم بهینه سازی چندهدفه تکاملی مبتنی بر تجزیه <i>MOEA/D</i>	۱۷.۳
۷۰	مراحل و زیر مراحل الگوریتم <i>MOEA/D</i>	۱.۱۷.۳
۷۳	بهینه سازی چندهدفه ی تکاملی برای انتخاب پرتفلیوی فازی	۴
۷۳	مروری بر کارهای قبل	۱.۴
۷۵	مدل میانگین، ریسک نامطلوب و چولگی احتمالی (<i>MDRS</i>)	۲.۴
۷۷	توابع هدف مدل (<i>MDRS</i>)	۳.۴
۷۷	مقدار میانگین احتمالی	۱.۳.۴
۷۸	ریسک نامطلوب احتمالی	۲.۳.۴
۷۹	چولگی احتمالی	۳.۳.۴
۸۱	مدل (<i>MDRS</i>)	۴.۴
۸۲	<i>EMO</i> برای مسئله انتخاب پرتفلیو <i>MDRS</i>	۵.۴
۸۳	نمایش جواب ها	۱.۵.۴
۸۴	عملگرهای تکاملی انطباق یافته	۲.۵.۴
۹۴	نتایج محاسباتی	۶.۴
۹۴	الگوریتم های <i>EMO</i> در نظر گرفته شده	۱.۶.۴
۹۷	پارامترهای آزمایش	۲.۶.۴
۹۹	نتایج عددی	۳.۶.۴
۱۰۷		مراجع

فهرست تصاویر

۲۳	مجموعه‌های فازی محدب (سمت راست) و غیر محدب (سمت چپ)	۱.۱
۲۴	عدد فازی دوزنقه‌ای	۲.۱
۲۹	بازده مورد انتظار و ریسک گروهی از اوراق بهادار	۱.۲
۲۹	مجموعه پرتفولیوهای کارا	۲.۲
۳۸	تابع عضویت هدف بازگشت کوتاه‌مدت مورد انتظار	۳.۲
۳۹	تابع عضویت هدف ریسک	۴.۲
۵۰	ترکیب تک نقطه‌ای	۱.۳
۵۰	ترکیب دو نقطه‌ای	۲.۳
۵۱	ترکیب یکنواخت	۳.۳
۵۶	چارت الگوریتم ژنتیک	۴.۳
۶۵	جواب‌های به‌دست آمده برای یک مسئله کمینه سازی دو هدفه	۵.۳
۶۶	جبهه‌بندی جواب‌ها	۶.۳
۶۸	نحوه‌ی کار الگوریتم ژنتیک رتبه‌بندی نامغلوب <i>NSGA-II</i>	۷.۳
۷۰	مراحل مختلف الگوریتم بهینه‌سازی مبتنی بر تجزیه، <i>MOEA/D</i>	۸.۳
۷۶	ساختار کلی روش مدل‌سازی <i>MDRS</i>	۱.۴
	توابع عضویت و انتظارات با بازه زمانی گراف سمت چپ مربوط به \tilde{P}_X و گراف سمت راست مربوط به \tilde{D}_X . میانگین مقادیر متوسط و ضریب ناپایداری آن‌ها نیز ترسیم شده است.	۲.۴
۸۱	عملگر جهش، قابل اجرا با احتمال $P_m = \frac{1}{k}$ ، که در آن k اندازه‌ی سید سهام است. به‌طور میانگین فقط یک دارایی مثبت از X جهش یافته است.	۳.۴
۸۶	عملگر تقاطع حالت ۱. اگر جواب‌های والد، در دارایی‌های متفاوت سرمایه‌گذاری کنند، فرزندان نسبت انتخاب تصادفی از هر جواب والد را به ارث می‌برند.	۴.۴
۸۹		

۵.۴	عملگر تقاطع حالت دوم. اگر جواب‌های والد در بعضی از دارایی‌های مشترک سرمایه‌گذاری شده، باشند و در عین حال در برخی دیگر که مشترک نیستند نیز سرمایه‌گذاری شوند، هر جواب فرزند بخشی از دارایی‌های مشترک را از یک جواب والد و باقی‌مانده دارایی‌ها را از جواب والد دیگر به ارث می‌برد.	۹۰
۶.۴	عملگر تقاطع حالت ۳.۰۱. اگر جواب‌های والد دقیقاً در دارایی‌های یکسان اما نه با نسبت یکسان سرمایه‌گذاری کنند، جواب‌های فرزند سهم‌هایی به صورت تصادفی از هر والد به ارث می‌برد.	۹۱
۷.۴	عملگر تقاطع حالت ۳.۰۲. اگر جواب‌های والد با سهم یکسانی از سرمایه در دارایی‌های یکسان سرمایه‌گذاری کنند، هر فرزند نسبت مثبتی از هر والد را به ارث می‌برد که در ادامه به صورت تصادفی اصلاح می‌شود.	۹۳
۸.۴	تقریب‌های مرز بهینه پارتو مدل $MDRS$ که توسط $NSGAI_{NewOp}$ و $EMOA/D_{NewOp}$ و $SWGAF - GA_{NewOp}$ به دست آمده است.	۱۰۲
۹.۴	ریسک نامطلوب در مقابل چولگی	۱۰۳
۱۰.۴	ریسک نامطلوب در مقابل بازده مورد انتظار	۱۰۳
۱۱.۴	بازده مورد انتظار در مقابل چولگی	۱۰۴

فهرست جداول

۱۱	شخص ترکیبی ۵۰۰ سهام استاندارد در سال‌های ۱۹۲۶ تا ۱۹۹۰	۱.۱
۱۳	محاسبه میانگین حسابی برای سال‌های ۲۰۰۹ تا ۲۰۰۰	۲.۱
۱۹	انواع ریسک‌ها	۳.۱
۴۶	مقایسه الگوریتم‌های ژنتیک با سیستم‌های طبیعی	۱.۳
۹۹	تنظیمات پارامتر	۱.۴
۱۰۰	میانگین و انحراف استاندارد HV در ۵۰ اجرای مستقل انجام شد.	۲.۴
	میانگین مقادیر $C(A, B)$ به دست آمده در ۵۰ اجرای مستقل، جایی که A و B	۳.۴
۱۰۱	مجموعه‌ای تقریبی هستند که توسط هر الگوریتم یافت می‌شوند.	
۱۰۱	زمان محاسباتی مورد نیاز برای هر الگوریتم به طور متوسط در ۵۰ اجرای مستقل.	۴.۴

فصل ۱

مقدمه‌ای بر سبدهای سهام و بهینه‌سازی چندهدفه (فازی)

۱.۱ مقدمه

در دنیایی که امروزه ما در آن زندگی می‌کنیم، اصلی‌ترین دغدغه‌ی سرمایه‌گذاران برای مشارکت در توسعه اقتصادی، سرمایه‌گذاری در بورس اوراق بهادار و بازارهای سهام از طریق ایجاد سبد سهام است. هدف اصلی سرمایه‌گذاران از ایجاد سبد سهام، تقسیم نمودن ریسک سرمایه‌گذاری بین چند سهم است، به طوری که سود یک سهم، زیان و ضرر حاصل از سهم دیگر را پوشش دهد. در واقع ما با این کار به دنبال سود یا بازده بیش‌تر و به حداقل رساندن ریسک هستیم. سرمایه‌گذاران متناسب با دارایی‌هایی که دارند از قبیل پول نقد، ملک، طلا و... در شرایط عدم اطمینان اقدام به ایجاد سبدهای سهام و سرمایه‌گذاری می‌کنند. همیشه همه افراد دوست دارند در بورس، بیش‌ترین سود را کسب کنند و سرمایه‌گذاری مطمئنی انجام دهند. اما اغلب این اتفاق نمی‌افتد و تنها ۷۰ درصد از معامله‌گران بازار سرمایه موفق به کسب سود مناسب از سرمایه‌گذاری در سهام‌شان می‌شوند. یکی از راهکارهای مهم و اساسی جهت مدیریت سرمایه و کاهش قابل توجه ریسک در بازار بورس، افزایش تنوع سهام موجود در یک

سبد و در نهایت تشکیل سبد سهام یا پرتفولیو^۱ است. به گونه‌ای که در هر برهه‌ی زمانی از بازار بتوانیم سود مناسبی را چه در بازار صعودی و چه در بازار نزولی و چه در بازار خنثی کسب کنیم. تشکیل سبدهای سهام بهینه یکی از تصمیم‌گیری‌های مهم برای شرکت‌ها می‌باشد. به همین دلیل، انتخاب یک سبد سهام با نرخ بازدهی بالا و ریسک کنترل شده یکی از موضوعاتی است که مورد توجه محققان قرار گرفته‌است. هدف از این پژوهش، استفاده از الگوریتم‌های فراابتکاری برای انتخاب سبدهای سهام است.

۱.۱.۱ گام‌های سرمایه‌گذاری در بورس

برای تشکیل یک سبد سهام اطلاعات و گام‌هایی لازم است که به‌طور خلاصه ما به سه گام مهم آن می‌پردازیم:

گام اول، مطالعه، مشورت و توجه به اصول سرمایه‌گذاری در بورس مرحله اول برای سرمایه‌گذاری در بورس، مطالعه و شناخت کافی درباره این بازار، مشورت با افراد حرفه‌ای و تعیین هدف از سرمایه‌گذاری در بورس است. برای سرمایه‌گذاری باید به اصول زیر توجه داشته باشید:

۱. با نگاه بلند مدت سرمایه‌گذاری کنید.
۲. توجه داشته باشید که ذات بورس با نوسان همراه است، بنابراین در مواجهه با افت و خیزهای مقطعی بازار، هیچ‌گاه به‌صورت شتاب‌زده و هیجانی اقدام به خرید یا فروش سهام نکنید.
۳. برای شروع کار، از سرمایه‌های مازاد خود استفاده کنید و سرمایه‌های ضروری خود را وارد بورس نکنید.
۴. حتماً برای سرمایه‌گذاری در بورس، با افراد متخصص مشورت کنید. کارگزاران رسمی بورس که مجوز مشاوره دارند، یکی از مناسب‌ترین گزینه‌ها برای مشورت در سرمایه‌گذاری هستند.

گام دوم: دریافت کد معاملاتی
حتماً شما هم در یک یا چند بانک، دارای حساب بانکی هستید. همان‌طور که برای پس‌انداز و سرمایه‌گذاری در بانک، نیازمند دریافت شماره حساب بانکی هستید، برای سرمایه‌گذاری در بورس هم باید در اولین گام، کد معاملاتی دریافت کنید. برای دریافت کد معاملاتی، می‌توانید با در دست داشتن مدارک شناسایی شامل شناسنامه و کارت ملی، به یکی از کارگزاران رسمی بورس مراجعه کنید.

گام سوم، خرید و فروش سهام

برای خرید و فروش سهام، نیازی نیست به تالار بورس مراجعه کنید. خرید و فروش سهام صرفاً از طریق شرکت‌های کارگزاری و به یکی از روش‌های زیر انجام می‌گیرد:

- مراجعه حضوری به کارگزاری و ارائه سفارش خرید یا فروش
- سفارش تلفنی به کارگزاری برای خرید یا فروش سهام
- سفارش اینترنتی به کارگزاری، برای خرید یا فروش سهام
- خرید یا فروش مستقیم سهام توسط خود فرد، از طریق سامانه معاملات آنلاین

تفاوت سفارش اینترنتی و معاملات آنلاین این است که در سفارش اینترنتی، شما به جای مراجعه حضوری به دفتر کارگزاری و تکمیل فرم سفارش خرید یا فروش سهام، به پایگاه اینترنتی کارگزاری مراجعه کرده و فرم سفارش خرید یا فروش سهام را از طریق اینترنت تکمیل کرده و در اختیار کارگزار قرار می‌دهید، اما در نهایت، این کارگزار است که عملیات خرید یا فروش سهام را براساس سفارش شما انجام می‌دهد. اما در معاملات آنلاین، شما پس از دریافت گذر واژه و رمز عبور از کارگزاری، می‌توانید شخصاً نسبت به خرید و فروش سهام از طریق اینترنت اقدام کنید. افزایش سرعت، سهولت و عدالت در دسترسی به بورس و خرید و فروش سهام، مهم‌ترین مزیت معاملات آنلاین است. یکی از قدیمی‌ترین مدل‌های کاربردی که به منظور تشکیل سبد سهام جهت یاری سرمایه‌گذاران مورد استفاده قرار می‌گیرد مدل مارکوویتز می‌باشد. پارامترهای اصلی در این مدل، بازده مورد انتظار و ریسک می‌باشند که از توزیع نرمال^۲ پیروی می‌کنند.

۲.۱.۱ ماهیت اصلی سرمایه‌گذاری

چرا سرمایه‌گذاری می‌کنیم؟ به عبارت ساده می‌توان گفت که سرمایه‌گذاران از پول و سرمایه خود، سود کسب می‌نمایند. وجه نقد یک فرصت از دست رفته است، در صورتی که وجه نقد را نگه‌داری کنیم فرصت کسب سود از طریق آن وجه نقد را از دست خواهیم داد. علاوه بر این به علت فضای تورمی که وجود دارد، قدرت خرید پول کاهش می‌یابد. به عبارت ساده‌تر، اگر نرخ تورم بالا باشد قدرت خرید به سرعت کاهش می‌یابد.

سرمایه‌گذاران دوست دارند بازده آن‌ها تا جایی که امکان دارد زیاد باشد، ولی باید به این نکته توجه داشت که میزان بازده با ریسک رابطه مستقیم دارد و در قبال بازده بیش‌تر باید ریسک بیش‌تری را متحمل شویم. به‌عنوان مثال در سال ۱۹۸۲ در ایالات متحده، سال خوبی برای بازار سهام بود. به‌طوری‌که بازده کلی اوراق مربوط به سهام از ۲۰ درصد بالا رفت، با این وجود برخی از صندوق‌هایی که حتی به‌صورت حرفه‌ای اداره می‌شدند در همین سال با زیان روبه‌رو شدند. همان‌طور که مشاهده شد اوراق بهادار قابل معامله دارای ریسک، بازده‌های گوناگون

^۲Normal Distribution

و متفاوتی دارند. بنابراین سرمایه‌گذاری حتماً و همیشه باید براساس ریسک و بازده صورت گیرد و این دو عامل هیچ‌گاه از هم جدا نیستند.

ریسک دارای انواع مختلفی است و به همین دلیل تعاریف متعددی دارد. در این‌جا، ریسک میزان اختلاف بازده واقعی یک سرمایه‌گذار از بازده مورد انتظار آن می‌باشد.

حال این سوال مطرح می‌شود که آیا سرمایه‌گذاران از ریسک تنفر دارند؟ معمولاً در اقتصاد و سرمایه‌گذاری فرض بر این است که سرمایه‌گذاران منطقی عمل می‌کنند. بنابراین سرمایه‌گذاران منطقی، اطمینان را به عدم اطمینان ترجیح می‌دهند در این حالت می‌توان گفت سرمایه‌گذاران نسبت به ریسک علاقه‌ای ندارند. به عبارت دیگر می‌توان گفت سرمایه‌گذاران ریسک‌گریزند. یک سرمایه‌گذار ریسک‌گریز کسی است که در ازای قبول ریسک، انتظار دریافت بازده بیش‌تری را دارد. توجه داشته باشید پذیرفتن ریسک یک کار غیر منطقی نیست، چون در این حالت انتظار بازده بالایی نیز وجود دارد. در واقع سرمایه‌گذاران به‌طور منطقی نمی‌توانند انتظار کسب بازده بالایی را بدون قبول ریسک داشته باشند.

همان‌طور که مشاهده می‌شود سرمایه‌گذاران به دنبال حداکثر کردن بازده سرمایه خود هستند. با این حال آیا می‌توان گفت سرمایه‌گذاران به دنبال حداقل کردن ریسک خود هستند؟ جواب منفی است! زیرا حداقل کردن میزان ریسک، مخصوصاً نرخ بازده پایین، دارای هزینه‌هایی است. حداقل کردن ریسک به نگهداری دارایی‌های بدون ریسک مثل پس‌انداز و اوراق خزانه منجر می‌شود. با این حال کسانی که سرمایه‌گذاری می‌کنند علاقه‌مند هستند تا رابطه‌ای منطقی بین ریسک و بازده سرمایه‌گذاری خود ایجاد کنند.

۳.۱.۱ تعاریف و مفاهیم اقتصادی

تعریف ۱.۱.۱. هر فردی که پول یا سرمایه‌اش را در جایی یا به کسی می‌سپارد و انتظار دارد بازده مالی به‌دست آورد، **سرمایه‌گذار** گفته می‌شود.

تعریف ۲.۱.۱. سرمایه‌گذاری عبارت است از تبدیل وجوه مالی به یک یا چند دارایی و سهم که برای مدتی نگهداری خواهد شد.

تعریف ۳.۱.۱. **سهام**، یک نوع اوراق‌بهادار است که نشان‌دهنده مالکیت و ادعای دارنده آن بر بخشی از یک شرکت و درآمدها و دارایی‌های آن است.

تعریف ۴.۱.۱. **سبدهای سهام**، ترکیب یا مجموعه‌ای مناسب از سهام‌ها یا سایر دارایی‌ها است، که یک سرمایه‌گذار آن‌ها را خریداری (انتخاب) کرده است.

تعریف ۵.۱.۱. **بازده**، درآمد حاصل از سرمایه‌گذاری است. این مفهوم در بازار سهام بسیار کاربردی است، با وجود بازده است که سرمایه‌گذاری‌های خاص در بازده‌های کوتاه مدت، میان مدت و بلند مدت در بازار سهام شکل گرفته است. در اوراق مشارکت نرخ سود سالانه در بهترین حالت تا ۲۵ درصد در سال می‌تواند باشد که اگر پیش از موعد آن را نقد کنید این سود

تا ۲۱ درصد هم کاهش می‌یابد. همان‌طور در سرمایه‌گذاری در بانک‌ها که طبق مصوبه جدید شورای پول در یک سال بیش از ۲۲ درصد نمی‌توانند به سرمایه‌گذاران حساب‌های سپرده سود بدهند. پس باید دانست، بازار سهام ایران به نسبت بازارهای مالی رقیب از امنیت و سود بالاتری برخوردار است. امنیت بالا و سود مطلوب دو خواسته همه سرمایه‌گذاران است، که هر دو این مولفه‌های سرمایه‌گذاری را می‌توان در بازار سهام ایران به‌دست آورد.

تعریف ۶.۱.۱. بازده واقعی، میزان سودی می‌باشد که در گذشته کسب شده یا به‌وقوع پیوسته است.

تعریف ۷.۱.۱. بازده مورد انتظار^۳، تخمین سودی است که سرمایه‌گذار انتظار دارد طی یک دوره در آینده کسب کند.

تعریف ۸.۱.۱. میزان اخلاف میان بازده مورد انتظار سرمایه‌گذاری با بازده واقعی، ریسک^۴ نامیده می‌شود.

یک سرمایه‌گذار زمانی با ریسک روبه‌رو می‌شود که نسبت به بازده ارزیابی شده در زمان آینده اطمینان کافی را نداشته باشد. نبود اطمینان نسبت به بازده‌های آینده یک طرح سرمایه‌گذاری ریسک را در آن وارد می‌نماید. یکی از مهم‌ترین ریسک‌ها در بازار سهام، ریسک نقدشوندگی می‌باشد. درجه سهولت نقدشوندگی یک سهم یکی از مهم‌ترین شاخص‌ها در خرید سهام یک شرکت می‌باشد. هر قدر سهام یک شرکت سریع‌تر و نزدیک‌تر به قیمت واقعی نقد شود، ریسک نقدینگی آن کم‌تر می‌باشد. می‌توان گفت که ریسک نقدشوندگی در بازار سهام از بانک‌ها کم‌تر و از سرمایه‌گذاری در املاک به نسبت بالاتر است.

تعریف ۹.۱.۱. به مجموعه پول (سپرده‌های سرمایه‌گذاری شده در بخش غیردولتی نزد بانک‌ها و اسکناس و مسکوک در دست اشخاص) و شبه پول (سپرده‌های سرمایه‌گذاری مدت‌دار، سپرده‌های قرض‌الحسنه پس‌انداز و سپرده‌های متفرقه) نقدینگی^۵ گفته می‌شود. به عبارت ساده‌تر، مجموع اسکناس و مسکوکات و منابع اعتبارات بانکی، مهم‌ترین اجزای تشکیل دهنده نقدینگی هستند.

تعریف ۱۰.۱.۱. بهینه‌سازی سبد سهام سرمایه‌گذاری عبارت است از تعیین نسبت سرمایه‌گذاری در دارایی‌هایی که قرار است در سبد نگهداری شود، به‌شکلی که سبد انتخابی بهتر از هر سبد دیگری باشد. این بهتر بودن بر اساس معیارهایی مشخص می‌شود. معیارهایی که به‌صورت مستقیم یا غیرمستقیم ترکیبی از ملاحظات بازده مورد انتظار سبد، پراکندگی بازده‌ها و سایر پارامترهای ریسک مالی است.

^۳ Expected return

^۴ Risk

^۵ Liquidity

تعریف ۱۱.۱.۱. مرزکارا، منحنی پیوسته‌ای است که توازن بین بازده و ریسک سبدهای سهام را نشان می‌دهد. در واقع بهترین ترکیب بازده و ریسک را مشخص می‌کند، به طوری که به‌ازای یک ریسک ثابت بیش‌ترین بازده و به‌ازای یک بازده مشخص کم‌ترین ریسک را داشته باشد.

تعریف ۱۲.۱.۱. نقدشوندگی به این موضوع اشاره دارد که با چه سرعتی می‌توان یک دارایی یا سهام را به قیمت واقعی در بازار فروخت. هر قدر میزان معاملات یک سهم در بازار بیش‌تر باشد و خریداران و فروشندگان بیش‌تری آن سهم را معامله کنند، نقدشوندگی آن بیش‌تر است. به عبارت دیگر اگر بتوان یک دارایی را با سرعت بالایی و بدون دردسر به وجه نقد تبدیل کرد، نقدشوندگی آن دارایی و قابلیت عرضه و فروش آن در بازار بیش‌تر است.

نقدشوندگی این امکان را فراهم می‌کند که دارندگان برخی دارایی‌ها نظیر سهام، بدون نگرانی از وجود خریدار برای دارایی خود آن را بخرند، نگه دارند و در زمان مناسب بفروشند. پول نقد به عنوان استاندارد نقدشوندگی (نقدشونده‌ترین دارایی) در نظر گرفته می‌شود زیرا می‌تواند به سرعت و به راحتی به دارایی‌های دیگر تبدیل شود، در حالی که برخی دارایی‌های دیگر نظیر املاک مسکونی، خودرو، تابلو فرش‌های نفیس و کلکسیون‌های کمیاب نقدشوندگی نسبتاً کم‌تری دارند. باید توجه داشت که هیچ فرمول به‌خصوصی برای اندازه‌گیری نقدشوندگی وجود ندارد. با این حال سرمایه‌گذاران معمولاً از نسبت‌های نقدشوندگی برای مقایسه نقدشوندگی دو سهم استفاده می‌کنند.

تعریف ۱۳.۱.۱. اگر هیچ تزریق و یا خروجی پولی وجود نداشته باشد گوییم **سبدهای سهام خودتامین** ^۶ می‌باشد. (خرید یک دارایی جدید با فروش یکی از دارایی‌های همان سبد انجام می‌گیرد.)

تعریف ۱۴.۱.۱. **اوراق بهادار با سود ثابت**، اوراقی هستند که تاریخ پرداخت و مبلغ پرداخت آن‌ها مشخص است. در بیش‌تر موارد مقدار و زمان هر پرداخت از قبل مشخص شده است. معروف‌ترین آن‌ها، اوراق بهادار (قرضه‌ای) است که در آن وام‌دهنده قبول می‌کند اصل بدهی را در تاریخ سر رسید مشخص بازپرداخت نماید و همچنین بهره و سود تعیین شده در فواصل زمانی مشخص تعیین شده را پرداخت کند.

تعریف ۱۵.۱.۱. **بازده سود سهام**، عبارت است از سود تقسیمی سالانه تقسیم بر قیمت جاری هر سهم، که به صورت درصد نشان داده می‌شود.

تعریف ۱۶.۱.۱. **مدیریت ریسک**، فرآیندی است که یک سازمان با بهترین و بهینه‌ترین روش در مقابل انواع ریسک‌ها از خود نشان می‌دهد.

یکی از بخش‌های اصلی مدیریت ریسک در بورس، انتخاب سهام مناسب است. برای انتخاب سهام مناسب آیت‌های زیادی باید مورد بررسی قرار گیرد اما مهم‌ترین آیت بحث نقدشوندگی سهام یا سهم است. چنانچه سهم دارای نقد شونده‌گی مناسب نباشد ریسک معاملات را

^۶ Stock supply portfolio

بالا برده و سرمایه ما را به خطر می‌اندازد. چنانچه میانگین ارزش معاملات روزانه سهم در حد مناسبی نباشد نه از مسیر صعودی می‌توان سود گرفت نه اینکه در مسیر نزولی می‌توان سود کسب‌شده را ذخیره نمود. در عین اینکه در صورت عدم نقدشوندگی مناسب، سرمایه‌گذار نمی‌تواند تعداد سهام درخواستی خود را بخرد یا بفروشد.

یکی از بخش‌های مهم مدیریت ریسک در بورس، تشکیل سبدهام است. یک سرمایه‌گذار حرفه‌ای آگاه است یک سبد سهام با شرایط مشخص، ریسک موجود را تا حد ممکن کاهش دهد و تسلط شما صرفاً بر روی سبد سهام انتخاب‌شده قرار می‌گیرد. در رابطه با سبدهام ذکر این نکته ضروری است که از انتخاب سبد با تعداد زیادی سهم متمرکز ریسک شما را کاهش می‌دهد. انتخاب تعداد سهام داخل یک سبد رابطه مستقیمی با سرمایه شما دارد.

۲.۱ مفهوم ساده سبدهام

سبدهام در مفهوم بسیار ساده به این معنی است که سرمایه خود را به چند قسمت مختلف تقسیم کنیم و متناسب با آن، سهام شرکت‌های مختلف از صنایع مختلف را انتخاب کنیم و در کنار هم بچینیم که در هر زمانی بتواند سود معقول و مناسبی را نصیب ما کند و به این صورت، هیچ‌گاه فقط سهم یک شرکت را نخواهید داشت، و با این روش، ریسک سرمایه‌گذاری شما بسیار پایین خواهد آمد و کارایی بسیار بالاتر خواهد رفت. یعنی اگر یک شرکت پس از مدتی زیانده شناسایی شد، فقط بخشی از دارایی شما با کاهش قیمت مواجه می‌شود. این تقسیم‌بندی، می‌تواند بر اساس بازدهی‌های سهام در زمان‌های مختلف باشد. مثلاً اگر بازدهی در کوتاه‌مدت مد نظرمان است باید بیش‌تر سبد سهام، کوتاه مدت باشد.

۱.۲.۱ بهترین سبدهام

احتمالاً این دو اصطلاح را شنیده‌اید که همه‌ی تخم‌مرغ‌های خود را در یک سبد نگذارید و اگر عمق رودخانه‌ای را نمی‌دانید با هر دو پا آن را آزمایش نکنید وگرنه احتمال غرق شدن شما زیاد است. در بازار بورس هم، نمونه‌ی همین موارد وجود دارد. اگر تمام سرمایه‌تان را در خرید سهام یک شرکت سرمایه‌گذاری کنید ممکن است سهم‌تان در کوتاه‌مدت برخلاف نظر شما کاهش قیمت داشته باشد و در بهترین حالت، قیمت سهم تغییر زیادی نکند و سرمایه شما در یک سهم بلوکه شده و احتیاج به زمان طولانی‌تری برای بازدهی مورد نظر داشته باشد، به همین خاطر همیشه توصیه می‌شود سبد سهام یا پرتفلیو تشکیل دهید و تحت هیچ شرایطی تک سهم نشوید. کسانی که تک سهم می‌شوند ریسک و استرس بسیار بالایی را متحمل خواهند شد. همان‌طور که وقتی می‌خواهیم غذایی طبخ کنیم مثلاً قرمه‌سبزی درست کنیم اولاً فقط یک ماده غذایی بکار نمی‌بریم یعنی قرمه‌سبزی ما فقط سبزی یا فقط گوشت یا لوبیا یا لیموعمانی نخواهد بود بلکه ترکیبی از آن‌هاست و دوماً بهترین نوع هر ماده متناسب با غذا

را استفاده می‌کنیم مثلاً برای گوشت قرمه‌سبزی هم گوشت گوسفندی نمی‌ریزیم هم گوشت مرغ بلکه فقط گوشت گوسفند استفاده می‌کنیم.

۲.۲.۱ فروش استقرای

فروش استقرای، فروش نوعی اوراق بهادار به وسیله‌ی کسی است که چنین اوراق بهاداری را ندارد. بنابراین باید آن‌ها را قرض بگیرد و به خریدار تحویل دهد. فروش این نوع اوراق باعث می‌شود که فروشنده از کاهش قیمت این اوراق بهادار در آینده سود ببرد. فروشنده باید در آینده اوراق بهادار ذکر شده را خریداری و بدهی خود را بپردازد. توجه داشته باشید فروش استقرای بخشی از بازار معاملات محسوب می‌شود.

به‌عنوان مثال فرض کنید شخصی به نام محمد معتقد است که قیمت سهام یک شرکت (مثلاً سهام پتروشیمی) در چند ماه آینده کاهش خواهد یافت او می‌خواهد در صورتی که ارزیابی‌اش درست باشد از این وضعیت سودی (منفعتی) به‌دست آورد. او از کارگزار خود می‌خواهد که ۱۰۰ سهم را به‌صورت استقرای و به قیمت بازار حال حاضر هر سهم ۵۰ هزار تومان بفروشد (در نظر داشته باشید او مالک سهام پتروشیمی نیست). کارگزار ۱۰۰ سهم پتروشیمی را از حساب شخصی که در شرکت کارگزاری، حساب کارگزاری دارد و سهام پتروشیمی را به‌صورت بلند مدت دارد قرض کند. کارگزار ۱۰۰ سهم را باقیمت ۵۰ هزار تومان می‌فروشد و ۵ میلیون تومان به حساب اعتباری محمد واریز می‌شود (کارمزد آنقدر کم است که از آن چشم‌پوشی می‌کنیم). همان‌طور که محمد پیش‌بینی کرده بود ۶ ماه بعد قیمت سهام پتروشیمی کاهش یافت و به هر سهم ۳۸ هزار تومان رسید. محمد از این وضعیت راضی است و به کارگزار خود دستور می‌دهد ۱۰۰ سهم پتروشیمی را خرید کند و به حساب شخصی که قرض گرفته بود برگرداند. سود محمد در این معامله یک میلیون و ۲۰۰ هزار تومان (۵۰۰۰۰ - ۳۸۰۰۰) می‌باشد و معامله فروش استقرای به پایان می‌رسد. توجه داشته باشید شخصی که از حساب او ۱۰۰ سهم پتروشیمی برداشته شده بود از این معامله هیچ اطلاعی نخواهد داشت و تاثیری در وضعیت او ندارد. زیرا این شخص صورت حساب ماهانه‌اش را از کارگزار دریافت می‌کند که نشان‌دهنده‌ی مالکیت او به ۱۰۰ سهم است. از طرفی این معاملات و نقل و انتقالات به‌صورت دفتری است و شامل هیچ گواهی سهام واقعی نمی‌شود.

۳.۱ بازده تحقق یافته در مقابل بازده مورد انتظار

تعیین تفاوت میان بازده مورد انتظار و بازده تحقق یافته از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است. این دو بحث در مسائل و مباحث سرمایه‌گذاری به‌طور وسیعی مورد استفاده قرار می‌گیرد. بازده تحقق یافته، بازده‌ای است که کسب شده است (به‌وقوع پیوسته است).

مثال ۱.۳.۱. ارزش یک سرمایه‌گذاری ۱۰۰ هزار تومان با نرخ بهره‌ی سالانه $5\frac{1}{4}$ درصد در سال

بعد، ۱۰۵.۲۵ هزار تومان خواهد رسید. بازده تحقق یافته یا واقعی سالانه عبارت خواهد بود از ۵.۲۵٪ تومان یا ۵.۲۵ درصد است.

۱.۳.۱ اجزای بازده

بازده معمولاً از دو جزء تشکیل شده است:

۱. **سود دریافتی:** مهم‌ترین جزء بازده، سودی است که به صورت جریان‌های نقدی در طول دوره‌ی سرمایه‌گذاری بوده و می‌تواند به شکل بهره یا سود تقسیمی دریافت شود. این جریان‌های نقدی با قیمت اوراق بهادار نیز در ارتباط است.

۲. **سود (زیان) سرمایه:** دومین جزء مهم بازده، سود (زیان) سرمایه می‌باشد که مخصوص سهام عادی است ولی در مورد سایر اوراق بهادار با درآمد ثابت و اوراق قرضه بلند مدت نیز صدق می‌کند. به این جزء که ناشی از افزایش یا کاهش قیمت دارایی می‌باشد سود (زیان) سرمایه گویند. این سود (زیان) سرمایه ناشی از اختلاف بین قیمت خرید و قیمت زمانی است که دارنده‌ی اوراق قصد فروش آن را دارد. این اختلاف می‌تواند سود یا زیان باشد.

مجموع این دو جزء، بازده کل اوراق بهادار را تشکیل می‌دهد که برای هر اوراق بهاداری به صورت زیر می‌باشد:

کاهش قیمت - افزایش قیمت + سود دریافتی = بازده کل هر اوراق بهادار (در یک زمان مشخص)

۲.۳.۱ محاسبه بازده مورد انتظار

بازده مورد انتظار عبارت است از میانگین تمامی پیامدهای ممکن بازده که به هر پیامدی با توجه به احتمال وقوع، وزن داده شده است. بازده مورد انتظار برای هر اوراق بهادار به صورت زیر می‌باشد:

$$ER_j = \sum_j^n X_j P(X_{ij})$$

که در آن

ER_j : بازده مورد انتظار توزیع برای اوراق بهادار j

X_j : ارزش پیامد ممکن j ام

$P(X_j)$: احتمال پیامد ممکن j ام

n : تعداد پیامدهای ممکن

۳.۳.۱ محاسبه بازده کل

محاسبه‌ی صحیح بازده شامل دو جزء بازده یعنی سود دریافتی و تغییرات قیمت آن می‌باشد. که فرمول بازده کل به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$TR = \frac{\text{هرگونه دریافت وجه نقد} + \text{تغییرات قیمت در طول دوره}}{\text{قیمت دارایی در زمان خرید}} \quad (1.1)$$

تمامی موارد مربوط به معادله (۱.۱) به صورت ریالی، تومانی، دلاری و... می‌باشد. تغییرات قیمت در یک دوره مشخص از طریق تفاوت قیمت در زمان خرید و زمان فروش آن سهم تعیین می‌شود و عدد به دست آمده از معادله (۱.۱) به صورت درصدی بیان می‌شود و نشان‌دهنده‌ی بازده کل آن دارایی است. توجه شود که معادله‌ی کل برای محاسبه بازده کل TR به صورت زیر می‌باشد:

$$TR = \frac{CE_t + (P_a - P_b)}{P_b} = \frac{CE_t + PC}{P_b} \quad (2.1)$$

که اجزای آن به صورت زیر تعریف می‌شوند:

CE_t : جریان نقدی در طول دوره‌ی مورد نظر t

P_a : قیمت در پایان دوره t یا قیمت فروش

P_b : قیمت خرید دارایی یا قیمت در شروع دوره

PC : تغییرات قیمت در طول دوره

به طور خلاصه، مفهوم بازده کل به عنوان معیار بازده، با ارزش می‌باشد. محاسبه بازده کل باعث آسان شدن محاسبه بازده دارایی‌ها در زمان‌هایی مشخص می‌شود.

مثال ۲.۳.۱. همان طور که در جدول ۱.۱ مشاهده می‌کنید شاخص ترکیبی ۵۰۰ سهم شرکت استاندارد اندپورز را در سال‌های ۱۹۲۶ تا ۱۹۹۰ نشان می‌دهد. ارقام این جدول مربوط به مقادیر پایان سال می‌باشند و از طریق آن‌ها می‌توان سود و زیان سرمایه را محاسبه کرد. نحوه و چگونگی محاسبه بازده مربوط به هر سال در پایان جدول نشان داده شده است. به عنوان مثال بازده کل برای شاخص ترکیبی ۵۰۰ سهم استاندارد در سال ۱۹۸۲، ۲۰.۳۷ درصد بوده در صورتی که بازده کل همین شاخص در سال ۱۹۸۱، ۴.۸۵- درصد بوده است.

بازده نسبی: در بعضی از موارد در انجام برخی از محاسبات نمی‌توان از بازده منفی استفاده کرد. بازده نسبی این مشکل را با افزودن عددی یک به بازده کل برطرف می‌سازد، زیرا درست است که ممکن است این مقدار بازده نسبی کمتر از یک باشد ولی همیشه از صفر بیش‌تر می‌باشد و در نتیجه اعداد منفی در آن وجود نخواهد داشت. برای محاسبه بازده نسبی از فرمول زیر استفاده می‌کنیم:

$$\text{بازده نسبی} = \frac{CE_t + P_a}{P_b} \quad (3.1)$$

بازده تحقق یافته در مقابل بازده مورد انتظار ۱۱

سال	شاخص ارزش	سود سهام	(بازده کل)	سال	شاخص ارزش	سود سهام	(بازده کل)
۱۹۲۶	۱۳.۴۹	۰.۶۹				
۱۹۲۷	۱۷.۶۶	۰.۷۷	۳۶.۶۲۰	۱۹۵۷	۳۹.۹۹	۱.۷۹	-۱۰.۴۷۸
۱۹۲۸	۲۴.۳۵	۰.۸۵	۴۲.۶۹۵	۱۹۵۸	۵۵.۲۱	۱.۷۵	۴۲.۴۳۶
۱۹۲۹	۲۱.۴۵	۰.۹۷	-۷.۹۲۶	۱۹۵۹	۵۹.۸۹	۱.۸۳	۱۱.۷۹۱
۱۹۳۰	۱۵.۳۴	۰.۹۸	-۲۳.۹۱۶	۱۹۶۰	۵۸.۱۱	۱.۹۵	۰.۲۸۴
۱۹۳۱	۸.۱۲	۰.۸۲	-۴۱.۷۲۱	۱۹۶۱	۷۱.۵۵	۲.۰۲	۲۶.۶۰۵
۱۹۳۲	۶.۸۹	۰.۵۰	-۸.۶۹۰	۱۹۶۲	۶۳.۱۰	۲.۱۳	-۸.۸۳۳
۱۹۳۳	۱۰.۱۰	۰.۴۴	۵۹.۹۷۵	۱۹۶۳	۷۵.۰۲	۲۲.۲۸	۲.۵۰۴
۱۹۳۴	۹.۵۰	۰.۴۵	-۱.۴۸۵	۱۹۶۴	۸۴.۷۵	۲.۵۰	۱۶.۳۰۲
۱۹۳۵	۱۳.۴۳	۰.۴۷	۴۶.۳۱۶	۱۹۶۵	۹۲.۴۳	۲.۷۲	۱۲.۲۷۱
۱۹۳۶	۱۷.۱۸	۰.۷۲	۳۳.۲۸۴	۱۹۶۶	۸۰.۳۳	۲.۸۷	-۹.۹۸۶
۱۹۳۷	۱۰.۵۵	۰.۸۰	-۳۳.۹۳۵	۱۹۶۷	۹۶.۴۷	۲.۹۲	۲۳.۷۲۷
۱۹۳۸	۱۳.۲۱	۰.۵۱	۳۰.۰۴۷	۱۹۶۸	۱۰۳.۸۶	۳.۰۷	۱۰.۸۴۳
۱۹۳۹	۱۲.۴۹	۰.۶۲	-۰.۷۵۷	۱۹۶۹	۹۲.۶	۳.۱۶	-۸.۳۱۹
۱۹۴۰	۱۰.۵۸	۰.۶۷	-۹.۹۲۸	۱۹۷۰	۹۲.۱۵	۳.۱۴	۳.۵۰۹
۱۹۴۱	۸.۶۹	۰.۷۱	-۱۱.۱۵۳	۱۹۷۱	۱۰۲.۰۹	۳.۰۷	۱۴.۱۱۸
۱۹۴۲	۹.۷۷	۰.۵۹	۱۹.۲۷۱	۱۹۷۲	۱۱۸.۰۵	۳.۱۵	۱۸.۷۱۹
۱۹۴۳	۱۱.۶۷	۰.۶۱	۲۵.۶۹۱	۱۹۷۳	۹۷.۵۵	۳.۳۸	-۱۴.۵۰۲
۱۹۴۴	۱۳.۲۸	۰.۶۴	۱۹.۲۸۰	۱۹۷۴	۶۸.۵۶	۳.۶۰	-۲۶.۰۲۸
۱۹۴۵	۱۷.۳۶	۰.۶۶	۳۵.۶۹۳	۱۹۷۵	۹۰.۱۹	۳.۶۸	۳۶.۹۱۷
۱۹۴۶	۱۵.۳۰	۰.۷۱	-۷.۷۷۶	۱۹۷۶	۱۰۷.۴۶	۴.۰۵	۲۳.۶۳۹
۱۹۴۷	۱۵.۳۰	۰.۸۴	۵.۴۹۰	۱۹۷۷	۹۵.۱۰	۴.۶۷	-۷.۱۶۵
۱۹۴۸	۱۵.۲۰	۰.۹۳	۵.۴۲۵	۱۹۷۸	۹۶.۱۱	۵.۰۷	۶.۳۹۳
۱۹۴۹	۱۶.۷۶	۱.۱۴	۱۷.۶۳	۱۹۷۹	۱۰۷.۹۴	۵.۷۰	۱۸.۲۴۰
۱۹۵۰	۲۰.۴۱	۱.۴۷	۳۰.۵۴۹	۱۹۸۰	۱۳۵.۶۷	۶.۱۶	۳۱.۴۸۰
۱۹۵۱	۲۶.۷۷	۱.۰۴۱	۲۳.۳۷۱	۱۹۸۱	۱۲۲.۵۵	۶.۶۳	-۴.۸۴۷
۱۹۵۲	۲۶.۷۷	۱.۴۱	۱۷.۷۱۱	۱۹۸۲	۱۴۰.۶۴	۶.۸۷	۲۰.۳۶۷
۱۹۵۳	۲۴.۸۱	۱.۴۵	-۱.۱۶۷	۱۹۸۳	۱۶۴.۹۳	۷.۰۹	۲۲.۳۱۲
۱۹۵۴	۳۵.۹۸	۱.۵۴	۵۱.۲۲۹	۱۹۸۴	۱۶۷.۲۴	۷.۵۳	۵.۹۶۶
۱۹۵۵	۴۵.۴۸	۱.۶۴	۳۰.۹۶۲	۱۹۸۵	۲۱۱.۲۸	۷.۹۰	۳۱.۰۵۷
۱۹۵۶	۴۶.۶۷	۱.۷۴	۶.۴۴	۱۹۸۶	۲۴۲.۱۷	۸.۲۸	۱۸.۵۳۹
				۱۹۸۷	۲۴۷.۰۸	۸.۸۱	۵.۶۶۵
				۱۹۸۸	۲۷۷.۷۲	۹.۷۳	۱۶.۳۳۹
				۱۹۸۹	۳۵۳.۴۰	۱۱.۰۵	۳۱.۲۲۹
				۱۹۹۰	۳۳۰.۲۲	۱۲.۱۰	-۳.۱۳۵

جدول ۱.۱: شاخص ترکیبی ۵۰٪ سهام استاندارد در سال‌های ۱۹۲۶ تا ۱۹۹۰

۱۲ مقدمه‌ای بر سبدهای و بهینه‌سازی چندهدفه (فازی)

همان‌طور که مشاهده می‌شود تفاوت بازده نسبی با بازده کل، در صورت کسر بازده کلی، به جای استفاده از تغییر قیمتی، مستقیماً از قیمت پایان دوره استفاده شده است.

مثال ۳.۳.۱. فرض کنید ۱۰۰ سهم یک شرکت به قیمت هر سهم ۴۰ دلار خریداری شده و یک سال بعد به قیمت هر سهم ۲۸ دلار فروخته شده است. سود تقسیمی هر سهم نیز ۳ دلار می‌باشد. بازده نسبی و بازده کل را بیابید؟

$$\text{بازده نسبی} = \frac{3 + 28}{40} = 0.775$$

$$\text{بازده کل} = 0.775 - 1 = -0.225$$

چند نمونه از محاسبه‌ی بازده‌ها را در زیر بیان می‌کنیم:

۱. بازده کل اوراق قرضه

$$\text{بازده} = \frac{N_t + (P_a - P_b)}{P_b} = \frac{N_t + P_c}{P_b}$$

N_t : پرداخت‌های بهره دریافتی در طول دوره

P_a و P_b : قیمت‌های اول و آخر دوره

P_c : تغییر قیمت در طول دوره

مثال ۴.۳.۱. فرض کنید اوراق قرضه‌ای با بهره ۱۰ درصد و با قیمت ۹۶۰ دلار خریداری کرده و یک سال بعد آن را به قیمت ۱۰۱۰ دلار می‌فروشید. بازده کل اوراق قرضه و بازده نسبی را بیابید؟

$$\text{بازده کل اوراق قرضه} = \frac{100 + (1010 - 960)}{960} = 0.15625$$

$$\text{بازده نسبی} = \frac{100 + 1010}{960} = 1.15625$$

۲. بازده کل سهام

$$\text{بازده} = \frac{G_t + (P_a - P_b)}{P_b} = \frac{G_t + P_c}{P_b}$$

G_t : سودهای تقسیمی دریافتی در طول دوره

مثال ۵.۳.۱. ۲۰۰ سهم شرکتی به قیمت ۷۳۰ دلار خریداری شده و ۱۲ ماه بعد به قیمت هر سهم ۶۹۰ دلار فروخته شده است. سود تقسیمی هر سهم ۲۵ دلار می‌باشد. بازده کل سهام و بازده نسبی مسئله را بیابید؟

$$\text{بازده کل سهام} = \frac{25 + (690 - 730)}{730} = -0.02054794$$

$$\text{بازده نسبی} = \frac{25 + 690}{730} = 0.97945205$$

نکته ۱. برای تبدیل بازده نسبی به بازده کل، یک واحد از آن کم می‌کنیم، و برعکس برای تبدیل بازده کل به بازده نسبی یک واحد به آن اضافه می‌کنیم.

سال	بازده کل ۵۰۰ سهم استاندارد اند پورز	بازده نسبی شاخص ۵۰۰ سهم استاندارد اند پورز
۲۰۰۰	۸.۵۱	۱.۰۹۵۱
۲۰۰۱	۱۶.۱۲	۱.۱۷۱۲
۲۰۰۲	۱۹.۷۲	۱.۱۴۷۲
۲۰۰۳	-۱۲.۵۰	۰.۷۵۵۰
۲۰۰۴	-۲۳.۰۳	۰.۵۲۹۷
۲۰۰۵	۳۰.۹۲	۱.۸۶۹۲
۲۰۰۶	۲۹.۶۴	۱.۵۳۶۴
۲۰۰۷	-۷.۱۷	۰.۸۲۸۳
۲۰۰۸	۶.۳۹	۱.۰۶۳۹
۲۰۰۹	۱۸.۲۴	۱.۱۸۲۴

جدول ۲.۱: محاسبه میانگین حسابی برای ساله‌های ۲۰۰۰ تا ۲۰۰۹

۴.۳.۱ میانگین حسابی

یکی از مشهورترین فرمول‌های آماری، میانگین حسابی می‌باشد. برای همین دلیل در اکثر موارد تا حرفی از میانگین می‌شود اولین چیزی که به ذهن افراد می‌رسد میانگین حسابی می‌باشد به جز در مواردی که مشخص شود که منظور کدام میانگین می‌باشد. میانگین حسابی معمولاً با علامت \bar{X} نمایش داده می‌شود و فرمول آن به صورت زیر می‌باشد:

$$\bar{X} = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i)}{n}$$

که معادل است با مجموع تمام مقادیر مورد بررسی تقسیم بر تعداد کل مقادیر

مثال ۴.۳.۱. با استفاده از داده‌های داده شده در جدول ۲.۱، میانگین حسابی مربوط به سال‌های ۲۰۰۰ تا ۲۰۰۹ را محاسبه نمایید؟

$$\bar{X} = \frac{۸.۵۱ + ۱۶.۱۲ + ۱۹.۷۲ + \dots + ۱۸.۲۴}{۱۰} = ۸.۶۸۴$$

۵.۳.۱ انحراف معیار

ریسک توزیع را می‌توان با یک معیار پراکندگی نشان داد. متداول‌ترین معیار پراکندگی در طول چند دوره، انحراف معیار نام دارد. انحراف معیار عبارت است از: اندازه‌گیری ریسک کلی دارایی با یک پرتفولیو است. انحراف معیار را به صورت زیر محاسبه می‌کنند:

$$S = \left[\frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2}{n-1} \right]^{\frac{1}{2}}, i = 1, 2, \dots, n \quad (۴.۱)$$

که در آن داریم:

X : هر یک از مشاهدات در نمونه

\bar{X} : میانگین مشاهدات

n : تعداد بازده‌ها در نمونه

توجه داشته باشید با دانستن بازده از نمونه‌ها، انحراف معیار را به راحتی می‌توان محاسبه نمود. به طور خلاصه می‌توان گفت انحراف معیار بازده، ریسک کلی یک اوراق بهادار یا ریسک کلی اوراق بهادار یک سبدهای را اندازه‌گیری می‌کند. انحراف معیار نشان‌دهنده اطلاعات مفیدی در خصوص پراکندگی یا تغییرپذیری بازده است. در توزیع نرمال می‌توان بازده خاصی را که بالاتر یا پایین‌تر از مقدار مشخص است تعیین نمود.

۶.۳.۱ کواریانس

کواریانس معیار مطلق میزان ارتباط میان بازده‌های هر جفت از اوراق بهادار است و میزان تغییرات دو سهم در طول زمان را نشان می‌دهد. در مورد کواریانس سه حالت ممکن است رخ دهد:

۱. حالت مثبت، که در این حالت بازده‌های دو اوراق بهادار هم‌زمان در یک جهت حرکت می‌کنند.

۲. حالت منفی، که در این حالت بازده‌های دو اوراق بهادار به صورت معکوس عمل می‌کنند.

۳. حالت صفر، که در این حالت بازده‌های دو اوراق بهادار کاملاً مستقل از هم عمل می‌کنند.

کواریانس اوراق بهادار i و j طبق رابطه زیر محاسبه می‌شود:

$$\sigma_{ij} = cov(R_i, R_j) = E [(R_i - r_i)(R_j - r_j)] \quad (5.1)$$

که در آن: R_i و R_j متغیرهای تصادفی نشان‌دهنده‌ی سهم‌های i و j هستند. همچنین r_i و r_j بازده مورد انتظار سهم‌های i و j می‌باشند. با توجه به نرخ بازگشت سرمایه سهم‌های i و j ، کواریانس از رابطه زیر نیز به دست خواهد آمد:

$$\sigma_{ij} = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T (r_{it} - r_i)(r_{jt} - r_j). \quad (6.1)$$

۴.۱ گشتاور

r -امین گشتاور حول مبدأ متغیر تصادفی X که با μ_r' نشان داده می‌شود. امید ریاضی X^r است. به صورت نمادی برای $r = 0, 1, \dots$

وقتی X گسسته است:

$$\mu'_r = E(X^r) = \sum_x x^r f(x)$$

وقتی X پیوسته است:

$$\mu'_r = E(X^r) = \int_{-\infty}^{+\infty} x^r f(x) dx$$

تعریف ۱.۴.۱. μ'_1 ، میانگین توزیع X ، یا صرفاً میانگین X نامیده می‌شود. و آن را با μ نشان می‌دهیم.

تعریف ۲.۴.۱. گشتاور r -ام حول میانگین متغیر تصادفی X ، که آن را با μ_r نشان می‌دهیم، مقدار امید $(X - \mu)^r$ است. به صورت نمادی برای $r = 0, 1, \dots$ ، وقتی X گسسته است:

$$\mu_r = [(X - \mu)^r] = \sum_x (x - \mu)^r f(x)$$

وقتی X پیوسته است:

$$\mu_r = [(X - \mu)^r] = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \mu)^r f(x) dx$$

توجه شود که برای متغیر تصادفی که با μ برای آن وجود دارد $\mu_0 = 1$ و $\mu_1 = 0$ است. دومین گشتاور حول میانگین در آمار اهمیت خاصی دارد زیرا نشان دهنده‌ی پراکندگی توزیع متغیر تصادفی است لذا به آن نماد خاص و نماد خاصی داده شده است.

تعریف ۳.۴.۱. μ_2 را واریانس توزیع X ، یا صرفاً واریانس X نامند و با δ^2 ، $Var(X)$ یا $V(X)$ نشان می‌دهند، δ ریشه دوم مثبت واریانس را انحراف معیار می‌نامند.

۱.۴.۱ تابع مولد گشتاور

گرچه گشتاور بیش‌تر توزیع‌ها را می‌توان مستقیماً با محاسبه انتگرال‌ها یا مجموعه‌های لازم معین کرد. ولی شیوه‌ی دیگری نیز وجود دارد که اغلب تسهیلات قابل ملاحظه‌ای را در اختیار می‌گذارد.

در این شیوه، از تابع مولد گشتاورها استفاده می‌شود.

تعریف ۴.۴.۱. تابع مولد گشتاورهای متغیر تصادفی X در صورت وجود عبارت است از: وقتی X گسسته باشد:

$$M_X(t) = E(e^{tX}) = \sum_x e^{tX} f(x)$$

وقتی X پیوسته باشد:

$$M_X(t) = E(e^{tX}) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{tX} f(x) dx$$

$$\text{مثال ۱.۴.۱. اگر } f(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x} & x > 0 \\ 0 & o.w. \end{cases}, \text{ مطلوب است } M_X(t).$$

حل ۱.۴.۱.

$$M_X(t) = E(e^{tx}) = \int_0^{\infty} \lambda e^{-\lambda x} e^{tx} dx = \int_0^{\infty} \lambda e^{-x(\lambda-t)} e^{tx} dx = \frac{\lambda}{\lambda-t} \quad t < \lambda$$

مثال ۲.۴.۱. تابع مولد گشتاور را برای $x = 0, 1, \dots$

$$f(x) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!}$$

بیابید؟

حل ۲.۴.۱.

$$M_X(t) = E(e^{tx}) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x e^{tx}}{x!} = e^{-\lambda} \sum_{x=0}^{\infty} \frac{(\lambda e^t)^x}{x!} = e^{-\lambda} e^{\lambda e^t} = e^{\lambda(e^t-1)}$$

چون

$$e^{tx} = 1 + tx + \frac{t^2 x^2}{2!} + \dots, \frac{t^r x^r}{r!} + \dots$$

برای حالت گسسته

$$\begin{aligned} M_X(t) &= \sum_{x=0}^{\infty} [1 + tx + \frac{t^2 x^2}{2!} + \dots, \frac{t^r x^r}{r!} + \dots] f(x) \\ &= \sum_{x=0}^{\infty} f(x) + t \sum x f(x) + \frac{t^2}{2!} \sum x^2 f(x) + \dots + \frac{t^r}{r!} \sum x^r f(x) + \dots \\ &= 1 + \mu t + \mu_2' \frac{t^2}{2!} + \dots + \mu_r' \frac{t^r}{r!} \end{aligned}$$

۵.۱ چولگی

ضریب چولگی^۷: عددی است که میزان عدم تقارن شکل داده‌ها را نشان می‌دهد. فرمول‌های زیادی برای محاسبه پیشنهاد شده که بسته به اطلاعات مسأله می‌توان از یکی از آن‌ها استفاده کرد.

۱. فرمول اول یا بهترین فرمول:

$$SK = \frac{r_3}{s^3}$$

که در آن r_3 گشتاور مرتبه سوم حول میانگین نامیده و به صورت $r_3 = \frac{\sum_1^n (x_i - \bar{x})^3}{n}$ تعریف می‌کنیم S همان انحراف معیار است که در مخرج به توان ۳ رسیده است.

^۷Skewness Coefficient

۲. فرمول اول پیرسن^۸

$$SK_1 = \frac{\bar{x} - M}{S}$$

که در آن (مد = M) است.

۳. فرمول دوم پیرسن

$$SK_2 = \frac{\sum(\bar{x} - Md)}{S}$$

که در آن (میانه = Md) است.

مثال ۱.۵.۱. در مثال زیر که قد ۱۰ جوان ۲۰ ساله است ضریب چولگی را بیابید؟

۱۷۱, ۱۶۷, ۱۷۹, ۱۷۰, ۱۶۹, ۱۷۳, ۱۶۶, ۱۸۵, ۱۶۹, ۱۷۲

$$\bar{X} = \frac{1721}{10} = 172/1$$

$$S^2 = \frac{(171 - 172/1)^2 + (167 - 172/1)^2 + (179 - 172/1)^2 + (170 - 172/1)^2}{10} + \frac{(166 - 172/1)^2 + (185 - 172/1)^2 + (169 - 172/1)^2 + (169 - 172/1)^2 + (173 - 172/1)^2}{10}$$

$$= \frac{303/021}{10} = 30.3021$$

$M = 169$ و $Md = 170.5$ لذا داریم:

$$\frac{(\bar{X} - M)}{S} = 0.5631$$

تغیر ضریب چولگی: اگر ضریب چولگی نزدیک صفر باشد حدوداً $0.1 < |SK|$ در این صورت داده‌ها تقریباً زنگی شکل (نرمال) هستند (۱.۱(ب)). اگر $0.5 < |SK| < 0.1$ شکل داده‌ها با نرمال تفاوت فاحشی ندارد و اگر $|SK| > 0.5$ شکل داده‌ها تفاوت زیادی با شکل نرمال دارد. به‌طور کلی اگر SK منفی باشد داده‌ها چوله به چپ (۱.۱(ج)) و اگر مثبت باشد داده‌ها چوله به راست (۱.۱(آ)) هستند.

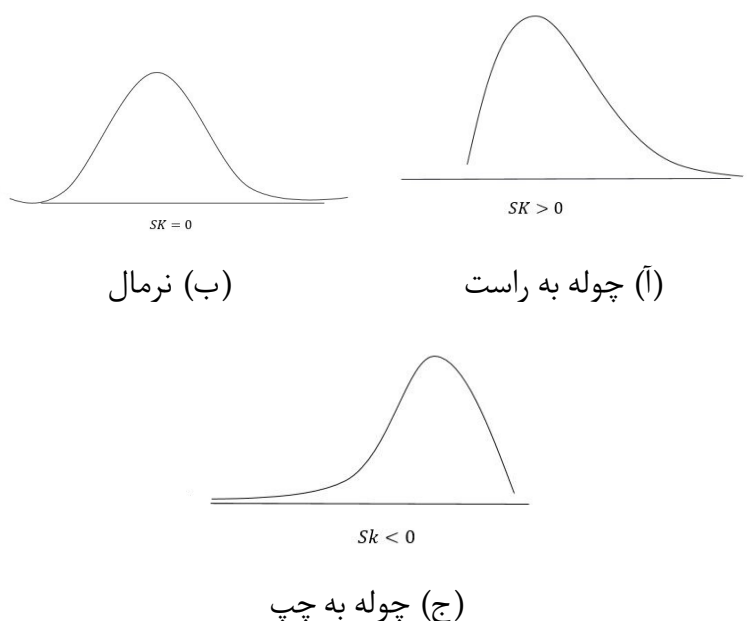
۶.۱ ریسک

براساس تعاریف مختلف ریسک، دو نظریه متفاوت برای سبدهام وجود دارد که به بیان آن‌ها می‌پردازیم:

۱. نظریه مدرن

۲. نظریه فرامدرن

^۸Pearson



نظریه مدرن سبد سهام: اختصاص بهینه دارایی‌ها بر اساس بهینه‌سازی مبتنی بر میانگین و واریانس صورت می‌پذیرد که این تئوری در مدل مارکویتز ظاهر می‌شود و تنها برای توزیع‌های دو پارامتری نرمال امکان‌پذیر می‌باشد.

نظریه فرامدرن سبد سهام: اختصاص بهینه دارایی‌ها بر اساس رابطه بازده و ریسک نامطلوب انجام می‌گیرد. یعنی ریسکی که باید با اهداف سرمایه‌گذاری مرتبط باشد را شناسایی کرده و هر نتیجه‌ای بالاتر و بهتر از این هدف را به‌عنوان ریسک در نظر نمی‌گیرد این نظریه طبقه وسیعی از توزیع‌ها شامل توزیع‌های غیر نرمال را مورد استفاده قرار می‌دهد. کل ریسک بازار را می‌توان به دو دسته کلی ریسک سیستماتیک و ریسک غیر سیستماتیک تقسیم نمود.

ریسک سیستماتیک ناشی از تحولات کلی بازار و اقتصاد بوده و تنها مختص به شرکت خاصی نمی‌باشد به بیان دیگر ریسک سیستماتیک در اثر حرکت‌های کلی بازار به وجود می‌آید. در این ریسک، تغییرپذیری در بازده کل اوراق بهادار مستقیماً با تغییرات کلی در بازار یا اقتصاد عمومی مرتبط است. ریسک غیر سیستماتیک ریسکی است که ناشی از خصوصیات خاص شرکت از جمله نوع محصول ساختار سرمایه سهام‌داران عمده و غیره می‌باشد. این نوع ریسک منحصراً اوراق بهادار خاصی است و به تغییرپذیری کل بازار ارتباطی ندارد. با تشکیل سبد سهام، سرمایه‌گذاران می‌توانند ریسک غیر سیستماتیک را کاهش دهند. اما ریسک سیستماتیک غیر قابل کاهش است و اگر بازار سهام دچار افت شود بیش‌تر سهم‌ها را تحت تاثیر قرار می‌دهد و برعکس. در واقع، هرچه تنوع در سهام بیش‌تر باشد میزان ریسک غیر سیستماتیک کوچک و کوچک‌تر می‌شود و ریسک کل سبد سهام به ریسک سیستماتیک نزدیک‌تر می‌شود. توجه شود برای این که کاهش ریسک در سبد سهام داشته باشید باید به‌جای تنوع‌سازی ساده و یا

تصادفی از تنوع سازی کارا (یعنی علاوه بر ریسک تک تک سهام‌ها به همبستگی میان سهام‌ها نیز توجه داشته باشیم) استفاده کنیم. توجه شود ریسک کل به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$\text{ریسک غیر سیستماتیک} + \text{ریسک سیستماتیک} = \text{ریسک کل}$$

در جدول ۳.۱ به انواع ریسک‌ها و دلایل آن به صورت خلاصه می‌پردازیم:

دلائل (منابع) ایجاد آن	نوع ریسک
احتمال اختلاف نرخ بازده ناشی از ریسک نرخ بهره	ریسک نرخ بهره
احتمال تغییر در نرخ بازده ناشی از تغییر پول ملی یک کشور نسبت به پول خارجی	ریسک تغییر نرخ ارز
نشات گرفته از تغییرات در قیمت‌ها می‌باشد.	ریسک تورم
تغییرات سیاسی، قوانین متنوع واردات و صادرات در کشور (نام دیگر این ریسک ریسک کشوری می‌باشد).	ریسک سیاسی
احتمال انحراف از بازده مورد انتظار به علت عملی نشدن تعهدات به دلیل کمبود نقدینگی	ریسک نقدینگی
ریسکی است که به دلیل عدم وجود ثبات در قوانین و مقررات به وجود می‌آید.	ریسک قوانین و مقررات
این ریسک زمانی صورت می‌گیرد که دارایی‌های مالی ما به نقدینگی تبدیل نشوند.	ریسک نقد شوندگی

جدول ۳.۱: انواع ریسک‌ها

هفت نکته برای کاهش ریسک

معامله در هر بازاری اعم از ملک، طلا، ارز و... با ریسک‌های متفاوتی همراه است. هر فرد تمایل دارد در بخشی سرمایه‌گذاری کند که امکان مدیریت ریسک معاملات در آن وجود داشته باشد، تا با دید منطقی بتواند ریسک خود را به حداقل رسانده و با خیالی آسوده‌تر اقدام به سرمایه‌گذاری کند. بورس اوراق بهادار یکی از بازارهایی است که به دلیل امکان مدیریت زیان‌های احتمالی و برآورد علمی بازده، تمایل به سرمایه‌گذاری در آن، در سال‌های اخیر توانسته توجه سرمایه‌گذاران بسیاری را به خود جلب کند. قبل از آن که نکات لازم را در مورد بورس بیان کنیم باید به این نکته همیشه توجه کنیم که: ”همواره پول مازاد خود را به سرمایه‌گذاری اختصاص دهیم”.

برای کاهش ریسک نکات زیادی وجود دارد که ما در زیر به هفت نکته اشاره می‌کنیم:

۱. شناسایی و کنترل ریسک

۲. احتمال محقق نشدن پیش‌بینی‌ها

۳. مطالعه و تحقیق دقیق و درست قبل از خرید سهام

۴. فریب نوسانات روزانه و کوتاه مدت را نخوریم (سریع تصمیم‌گیری نکنیم)

۵. خرید و فروش به موقع

۶. نگاه به جریان اقتصادی کشور

۷. تشکیل سبدهای سهام

۷.۱ فرمول‌سازی یک مسئله چندهدفه

مسائل بهینه‌سازی چندهدفه و مسائل برنامه‌ریزی ریاضی با تابع هدف برداری که معمولاً توسط $f(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x))^T$ برای یک بردار تصمیم $x = (x_1, x_2, \dots, x_N)^T$ نشان داده می‌شود که در آن $f_j(x)$ یک تابع حقیقی-مقدار تعریف شده روی $S \subset \mathbb{R}^N$ برای هر $j = 1, 2, \dots, n$ می‌باشد. بنابراین فضای تصمیم به \mathbb{R}^N متعلق است درحالی‌که فضای معیار به \mathbb{R}^n تعلق دارد، و مسئله بهینه‌سازی چندهدفه را به صورت زیر می‌توان بیان کرد:

$$\text{بهینه‌سازی } \{f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x)\}$$

$$s.t. \quad x \in S.$$

تعریف ۱.۷.۱. مسئله $\min(f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x))$ را در نظر بگیرید:

نقطه $\hat{x} \in \mathbb{R}^n$ را یک نقطه کارا یا **نقطه پارتو**^۹ گویند، هرگاه هیچ $x \in X$ وجود نداشته باشد به طوری که $f(x) \leq f(\hat{x})$ ، یا به عبارت دیگر هیچ $x \in X$ وجود نداشته باشد به طوری که

$$f_i(x) \leq f_i(\hat{x}) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

و برای حداقل یک $k \in \{1, 2, \dots, n\}$ $f_k(x) < f_k(\hat{x})$ مجموعه نقاط کارا را با X_E نشان می‌دهند.

^۹Pareto points

تعریف ۲.۷.۱. نقطه $Y^l = (Y_1^l, Y_2^l, \dots, Y_n^l)$ ایده‌آل^{۱۰} نامیده می‌شود، هرگاه

$$Y_k^l = \min_{x \in X} f_k(x) = \min_{y \in Y} Y_k, \quad k = 1, 2, \dots, n$$

نکته ۲. اگر Y به صورت مستطیل یا مربع باشد گوشه سمت چپ پایین نقطه ایده‌آل است. در اکثر مواقع پیدا کردن نقطه ایده‌آل با حل n مسئله به دست می‌آید.

تعریف ۳.۷.۱. نقطه ندیر^{۱۱} که با $Y^N = (Y_1^N, Y_2^N, \dots, Y_n^N)$ نمایش داده می‌شود، به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$Y_k^N = \max_{x \in X_E} f_k(x) = \max_{y \in Y_N} Y_k, \quad k = 1, 2, \dots, n$$

نقطه ندیر یک نقطه اوج نیز نامیده می‌شود.

استفاده از الگوریتم‌های بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی (EMO) برای حل مسائل بهینه‌سازی چندهدفه در دو دهه‌ی اخیر بسیار رایج شده است و در حال حاضر یکی از زمینه‌های تحقیقاتی را ایجاد می‌کند.

۸.۱ تعاریف و مفاهیم اولیه مجموعه‌های فازی

فازی در مورد شدت وقوع یک چیز صحبت می‌کند و در لغت به معنای مبهم و نادقیق می‌باشد. نظریه مجموعه‌های فازی در شرایط عدم اطمینان مورد استفاده قرار می‌گیرد و می‌تواند بسیاری از مفاهیم و متغیرهای نادقیق را به صورت ریاضی مدل‌سازی کند. برای درک بهتر مفهوم فازی دو مثال را بیان می‌کنیم:

مثال ۱.۸.۱. مجموعه اعداد اول تک رقمی را در نظر بگیرید:

$$A = (2, 3, 5, 7)$$

به وضوح می‌توان دید که $3 \in A$ و $5 \in A$ است ولی $4 \notin A$ نمی‌باشد. این مجموعه یا هر مجموعه دلخواه دیگر دارای یک ویژگی مشخص می‌باشند. در واقع معیار عضویت هر عنصر در مجموعه، همین ویژگی مشخص می‌باشد. اگر عنصری دارای این ویژگی باشد عضو مجموعه می‌باشد و در غیر این صورت عضو آن مجموعه نمی‌باشد. حال اگر ویژگی‌های بزرگ‌تری را مد نظر بگیریم دیگر نمی‌توان از این مثال استفاده کرد.

مثال ۲.۸.۱. فرض کنید می‌خواهیم مجموعه افراد چاق را از افراد لاغر متمایز کنیم. به صورت قطعی اگر چاق بودن را به عنوان نمونه ۱۰۰ کیلوگرم در نظر بگیریم، فردی که وزن آن ۹۹ یا ۹۸

^{۱۰} Ideal

^{۱۱} Nadir points

کیلوگرم باشد جزء افراد چاق محسوب نمی‌شود ولی طبق تئوری مجموعه‌های فازی، تفاوت فاحشی بین فرد ۱۰۰ کیلوگرم با افراد ۹۹ و ۹۸ کیلوگرم موجود ندارد.

مثال‌های فراوانی مانند نوع هوا (گرمی، سردی، خیلی سرد و...)، حقوق بالا و... وجود دارد که نمی‌توان آن‌را به صورت قطعی بیان کرد که هیچ کمیت خاصی برای اندازه‌گیری آن مطرح نیست و هر فرد با توجه به معیارها و فاکتورهای مختلف آنرا تعریف و ارزش‌گذاری می‌کند. مجموعه‌های فازی ابزارهای مناسبی برای بیان این‌گونه مفاهیم هستند. در این قسمت ما برخی از مفاهیم و تعاریف اولیه مجموعه‌های فازی را بیان می‌کنیم.

تعریف ۱.۸.۱. اگر A زیر مجموعه‌ای از مجموعه‌ی مرجع X باشد تابع مشخصه به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\chi_A(x) = \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & x \notin A \end{cases}$$

حال اگر برد تابع مشخصه را از مجموعه دو عضوی $\{0, 1\}$ به بازه‌ی $[0, 1]$ توسعه دهیم، یک تابع خواهیم داشت که به هر $x \in X$ عددی از $[0, 1]$ نسبت می‌دهد. این تابع را تابع عضویت A می‌نامند و با $\mu_A(x)$ نشان می‌دهند. این عدد بیانگر درجه عضویت آن عنصر در مجموعه فازی A است. به طور کلی **مجموعه‌ی فازی**^{۱۲} توسط یک زوج مرتب به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\tilde{A} = \{(x, \mu_{\tilde{A}}(x)) | x \in X\}$$

تعریف ۲.۸.۱. اگر \mathbb{R} مجموعه اعداد حقیقی و A یک بازه کران‌دار در \mathbb{R} باشد، **عدد بازه‌ای** a به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$a = [\underline{a}, \bar{a}] = \{x \in \mathbb{R} : \underline{a} \leq x \leq \bar{a}\}$$

که در آن \underline{a} کران پایین یا اینفیمم a ، و \bar{a} کران بالا یا سوپریمم a نامیده می‌شود.

تعریف ۳.۸.۱. دو مجموعه فازی را با هم برابر گویند هرگاه تابع عضویت آن‌ها در تمام نقاط مرجع با هم برابر باشند. به عبارت دیگر

$$A = B \Leftrightarrow \mu_A(x) = \mu_B(x) \quad \forall x \in X$$

تعریف ۴.۸.۱. مجموعه **تکیه‌گاه یا پشتیبان** که با نماد $S(A)$ نشان داده می‌شود، مجموعه عناصری از A است که درجه عضویت آن‌ها بزرگ‌تر از صفر باشد:

$$S(A) = \{x \in X : \mu_A(x) > 0\}$$

^{۱۲}Fuzzy set

تعریف ۵.۸.۱. ارتفاع مجموعه فازی به صورت زیر نشان داده می‌شود:

$$height(A) = \max_{x \in X} \mu_A(x)$$

تعریف ۶.۸.۱. اگر درجه عضویت حداقل یکی از اعضای مجموعه فازی مانند x_i برابر یک باشد به آن مجموعه، **مجموعه نرمال** گویند به عبارت دیگر اگر $\{\exists x \in X : \mu_A(x) = 1\}$ آن گاه A را مجموعه نرمال گویند. اگر $height(A) < 1$ باشد A را غیر نرمال گوئیم.

تعریف ۷.۸.۱. **نقطه تقاطع یا گذر** یک مجموعه فازی نقطه‌ای است که مقدار تابع عضویت آن برابر نیم باشد.

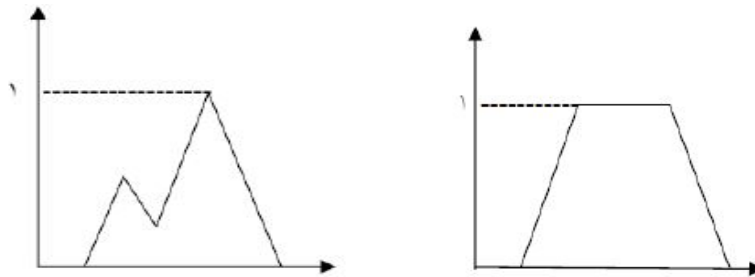
تعریف ۸.۸.۱. مجموعه α -برش که با a_α یا A_α نمایش می‌دهند به صورت زیر بیان می‌شود:

$$A_\alpha = \{x \in X : \mu_A(x) \geq \alpha\}$$

همچنین α -برش قوی به صورت زیر بیان می‌شود:

$$A_\alpha = \{x \in X : \mu_A(x) > \alpha\}$$

تعریف ۹.۸.۱. مجموعه فازی A را **محدب^{۱۳}** گویند هرگاه همه‌ی مجموعه α -برش‌های آن از نظر کلاسیک محدب باشند به عبارت دیگر یک مجموعه فازی محدب است اگر نمودار تابع عضویت آن تنها یک قله داشته باشد. در شکل ۱.۱ محدب و غیر محدب بودن یک مجموعه فازی نمایش داده شده است.



شکل ۱.۱: مجموعه‌های فازی محدب (سمت راست) و غیر محدب (سمت چپ)

تعریف ۱۰.۸.۱. عدد فازی A یک مجموعه‌ی فازی نرمال محدب روی خط حقیقی \mathbb{R} است به طوری که

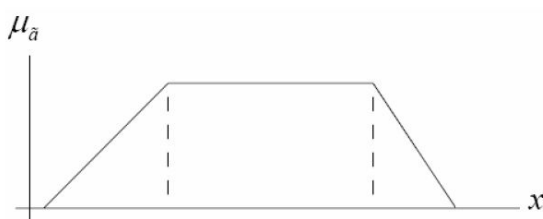
$$1. \text{ حداقل یک } x_0 \in \mathbb{R} \text{ باشد که } \mu_A(x_0) = 1$$

۲. $\mu_A(x)$ قطعه قطعه پیوسته باشد.

در عمل هر عدد فازی به وسیله‌ی تابع عضویت آن تعیین می‌شود حال فرض کنید تابع عضویت یک عدد فازی A به صورت زیر باشد:

$$\mu_{\tilde{a}}(x) = \begin{cases} 1 - \frac{a^L - x}{\alpha} & a^L - \alpha \leq x \leq a^L \\ 1 & a^L \leq x \leq a^U \\ 1 - \frac{x - a^U}{\beta} & a^U \leq x \leq a^U + \beta \\ 0 & \text{o.w.} \end{cases} \quad (7.1)$$

هر عدد فازی با تابع عضویت (۷.۱)، که در شکل (۲.۱) نشان داده شده است، یک عدد فازی دوزنقه‌ای است.



شکل ۲.۱: عدد فازی دوزنقه‌ای

هر عدد فازی دوزنقه‌ای را با $A = (a^L, a^U, \alpha, \beta)$ نشان می‌دهیم.

تعریف ۱۱.۸.۱. عدد فازی مثلثی A روی \mathbb{R} به صورت $A = (\alpha, \beta, \gamma)$ نشان داده و تابع عضویت آن به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\mu_{\tilde{a}}(x) = \begin{cases} 0 & \text{if } x \leq \beta, \\ \frac{x - \beta}{\alpha - \beta} & \text{if } \beta < x < \alpha, \\ 1 & \text{if } x = \alpha, \\ \frac{\gamma - x}{\gamma - \alpha} & \text{if } \alpha < x < \gamma, \\ 0 & \text{if } x \geq \gamma \end{cases} \quad (8.1)$$

تعریف ۱۲.۸.۱. توابع $L, R : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ **توابع مرجع**^{۱۴} عدد فازی $\tilde{A} = (X, \mu_{\tilde{A}}(x))$ هستند اگر در شرایط زیر صدق کنند:

^{۱۴}reference functions

$$1. \quad L(1) = R(1) = \circ, L(\circ) = R(\circ) = 1$$

۲. $L(x)$ و $R(x)$ توابعی اکیدا نزولی و نیمه پیوسته بالایی باشند.

تعریف ۱۳.۸.۱. یک عدد فازی را عدد فازی LR گوئیم و با $\tilde{P}_X = (p_l, p_u, c, d)_{L_\pi R_\rho}$ نشان داده می‌شود، اگر تابع عضویت آن به صورت زیر باشد:

$$\mu_{\tilde{P}_X}(x) = \begin{cases} L_\pi\left(\frac{p_l - x}{c}\right), & p_l - c \leq x \leq p_l \\ 1, & p_l \leq x \leq p_u \\ R_\rho\left(\frac{x - p_u}{d}\right), & p_u \leq x \leq p_u + c \\ \circ, & o.w. \end{cases} \quad (9.1)$$

که در آن c و d به ترتیب گسترده چپ و راست می‌باشند و L_π و R_ρ توابع مرجع است که به ترتیب شکل‌های راست و چپ \tilde{P}_X را تعریف می‌کنند.

نکته ۳. یکی از روش‌ها برای مقایسه دو عدد فازی، روش میانگین توسط لی می‌باشد که مبتنی بر انحراف معیار و میانگین است. در مقایسه دو عدد فازی هر کدام که میانگین بزرگ‌تری داشته باشد بزرگ‌تر است و در صورتی که میانگین‌ها با هم برابر باشند هر کدام که انحراف معیار کم‌تری داشته باشد بزرگ‌تر می‌باشد.

برای عدد مثلثی $A = (m, \alpha, \beta)$ میانگین و انحراف معیار به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\begin{aligned} \text{میانگین} &= \frac{m + \alpha + \beta}{3} \\ \text{انحراف معیار} &= \frac{(\alpha^2 + \beta^2 + m^2 - m\beta - m\alpha - \alpha\beta)}{18} \end{aligned}$$

مثال ۳.۸.۱. دو عدد $A = (2, 3, 5)$ و $B = (2, 4, 4)$ را با هم مقایسه کنید:

$$\begin{aligned} \text{میانگین } A &= \frac{5 + 3 + 2}{3} \simeq 3.3 \\ \text{میانگین } B &= \frac{4 + 2 + 4}{3} \simeq 3.3 \end{aligned}$$

همان‌طور که مشاهده می‌کنید میانگین A و B با هم برابرند پس نمی‌توان عدد فازی آن‌را مقایسه کرد. پس انحراف معیار آن‌ها را محاسبه کرده تا بتوان این دو را باهم مقایسه کرد حال داریم:

$$\begin{aligned} \text{انحراف معیار } A &= \frac{(25 + 9 + 4 - 6 - 10 - 15)}{18} \simeq 0.39 \\ \text{انحراف معیار } B &= \frac{(4 + 16 + 16 - 8 - 8 - 16)}{18} \simeq 0.22 \end{aligned}$$

در نتیجه $A < B$.

فصل ۲

مدل مارکوویتز و تعمیم‌های آن

۱.۲ مقدمه

در سال ۱۹۵۰ مارکوویتز^۱ مدل اساسی پرتفولیو را ارائه کرد که مبنایی برای تئوری مدرن پرتفولیو گردید. قبل از او سرمایه‌گذاران با مفاهیم ریسک و بازده آشنا بودند. اگرچه آن‌ها با مفهوم ریسک آشنا بودند ولی معمولاً نمی‌توانستند آنرا اندازه‌گیری کنند. با این حال مارکوویتز اولین نفری بود که مفهوم پرتفولیو (سبدسهم) و ایجاد تنوع را به صورت روش رسمی بیان نمود. او به صورت کمی نشان داد که چرا و چگونه تنوع‌سازی سبدسهم باعث کاهش ریسک سبدسهم یک سرمایه‌گذار می‌شود.

مارکوویتز بر این تلاش بود تا روش‌ها و ایده‌های موجود را در یک چارچوب رسمی سازماندهی کند و به این سوال پاسخ دهد، آیا ریسک پرتفولیو با مجموع ریسک اوراق بهادار منفرد که روی هم پرتفولیو را تشکیل می‌دهند برابر است؟ او با ارائه روش اندازه‌گیری ریسک پرتفولیو به محاسبه ریسک و بازده موردانتظار پرتفولیو پرداخت. مدل او بر مبنای بازده موردانتظار و ویژگی‌های اوراق بهادار می‌باشد که چارچوب تئوری برای تجزیه و تحلیل گزینه‌های ریسک و بازده است. او همچنین مفهوم سبدسهم کارا را مطرح کرد. سبدسهم کارا بدان معناست که در ازای نرخ بازدهی معین، ریسک سبدسهم را به حداقل برسانیم. سرمایه‌گذاران با مشخص کردن نرخ بازده مورد انتظار سبدسهم و حداقل کردن ریسک سبدسهم در این

^۱Markowitz

سطح بازده، سبدهای کار را مشخص کنند. سرمایه‌گذاران منطقی به دنبال سبدهای کار می‌باشند زیرا این نوع سبدهای باعث به حداکثر رساندن بازده مورد انتظار با ریسک معین یا حداقل رساندن ریسک برای بازده مورد انتظار معین می‌شود. برای تعیین یک پرتفولیو کار لازم است بازده مورد انتظار و انحراف معیار برای هر پرتفولیو را مشخص کنیم. به همین منظور و برای محاسبه بازده مورد انتظار انحراف معیار آن باید از مدل مارکوویتز استفاده کنیم. مفروضات اساسی مارکوویتز، مبنای مدل او را شکل می‌دهد.

۱.۱.۲ بازار کارا

بازاری که در آن اطلاعات موجود بلافاصله بر قیمت اوراق بهادار تاثیر می‌گذارد بازار کارا نامیده می‌شود. مفهوم این نوع بازار بر این فرض استوار شده است که سرمایه‌گذار تمامی اطلاعات مربوط به قیمت خرید و فروش سهام را در نظر گرفته است (به عبارت دیگر اطلاعات به‌محض آشکار شدن به سرعت بر قیمت اوراق بهادار تاثیر می‌گذارد). بنابراین قیمت فعلی سهام شامل تمامی اطلاعات گذشته (مانند سود مربوط به چند ماه اخیر یا سال گذشته) و اطلاعات فعلی است. به عنوان مثال، اگر در بین سرمایه‌گذاران شایعه شود که نرخ بهره به زودی قرار است کاهش یابد، این شایعه، باعث می‌شود که قبل از آن که این اتفاق رخ دهد آن سهم تحت تاثیر قرار گیرد.

برای این که یک بازار کارا را بوجود بیاوریم باید اتفاقات زیر به وقوع بپیوندند:

- اطلاعات به صورت تصادفی رخ دهد و مستقل از اعلان سایر اطلاعات باشد.
- سرمایه‌گذاران با دریافت اطلاعات جدید به سرعت عکس‌العمل نشان دهند، البته توجه شود این کار باعث تغییرات قیمت در سهام می‌شود.
- اطلاعاتی که دریافت می‌شود بدون هزینه باشد و در اسرع وقت به صورت گسترده‌ای در اختیار بقیه سهام‌داران (همه‌ی افراد دیگر) قرار گیرد.

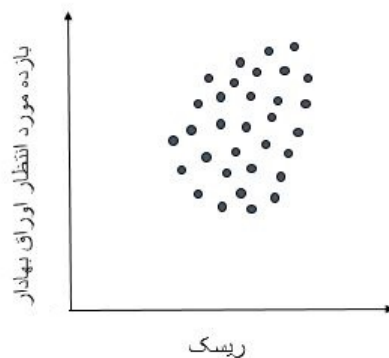
به علاوه، تغییرات قیمت مستقل از یکدیگرند و به صورت تصادفی اتفاق می‌افتند. توجه داشته باشید که تغییرات قیمت امروز مستقل از تغییرات قیمت دیروز می‌باشد، زیرا این تغییرات، بر اساس واکنش سرمایه‌گذاران نسبت به اطلاعات جدید و مستقل روزانه در بازار می‌باشد.

۲.۲ تعیین پرتفولیو کارا

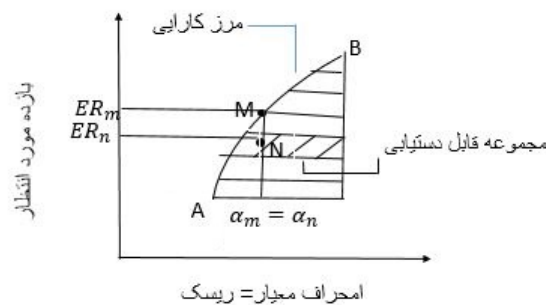
با داشتن اطلاعات و جزئیات بازده مورد انتظار و ریسک سبدهای کار می‌توانیم به پرتفولیوهای کارای مدل مارکوویتز پردازیم. همان‌طور که مشاهده می‌شود در شکل ۱.۲ محور عمودی،

بازده مورد انتظار و محور افقی، ریسک می‌باشد که توسط انحراف معیار نشان داده شده است. به این نکته توجه شود که تئوری پرتفولیو با بازده‌های مورد انتظار که به آینده مرتبط می‌شود سروکار دارند.

در صورتی که این اوراق بهادار را در ترکیب‌های مختلف ترکیب کنیم تعداد خیلی زیادی از پرتفولیوهای ممکن ایجاد خواهد شد. همان‌طور که مشاهده می‌کنید این ترکیب‌های خیلی زیاد در شکل ۲.۲ نشان داده شده است و شامل تمامی قسمت‌های سایه‌دار است و نشان‌دهنده ترکیبات زیادی از بازده مورد انتظار و ریسکی می‌باشد که از طریق تشکیل پرتفولیو قابل دسترسی است.



شکل ۱.۲: بازده مورد انتظار و ریسک گروهی از اوراق بهادار



شکل ۲.۲: مجموعه پرتفولیوهای کارا

منحنی AB مرز کارایی پرتفولیو را نشان می‌دهد، که به تمامی پرتفولیوهای داخل منحنی اولویت دارد، زیرا نقاط روی این منحنی با توجه به ریسک معین، دارای بازده مورد انتظار بیش‌تری می‌باشند و یا ریسک آن‌ها با توجه به بازده مورد انتظار کم‌ترین می‌باشد. به‌عنوان مثال پرتفولیو M بر روی منحنی AB و پرتفولیو N که در داخل منحنی AB می‌باشد را در نظر بگیرید. هر دو دارای ریسک یکسان می‌باشند، ولی بازده مورد انتظار پرتفولیو M بیش‌تر

می‌باشد پس در نتیجه پرتفولیو M از N بهتر است و سرمایه‌گذار پرتفولیو M را ترجیح می‌دهد. مدل اصلی مارکوویتز با استفاده از تکنیک‌های پیچیده‌ای که برنامه‌ریزی معادلات درجه دوم نامیده می‌شود حل می‌شود. به دلیل آن که این مدل از طریق کامپیوتر به راحتی قابل حل است به جزئیات آن نمی‌پردازیم.

ملاحظه ۱.۲.۲. در عمل، سرمایه‌گذاران محافظه‌کار، بر روی منحنی کارا، AB ، پرتفولیوهای سمت چپ را با این که بازده مورد انتظار آن‌ها کم‌تر است ولی چون ریسک کم‌تری دارند را انتخاب می‌کنند. برعکس سرمایه‌گذاران جسور، پرتفولیوهایی را که به سمت نقطه B هستند را با توجه به ریسک زیادتر آن‌ها به دلیل بازده مورد انتظار بیش‌تر این پرتفولیو آن‌ها انتخاب می‌کنند.

۳.۲ بهینه‌سازی چندهدفه سبدهای سهام و نظریه فازی

بسیاری از مسائل بهینه‌سازی که تا کنون با آن برخورد داشته‌ایم، تک‌هدفه در نظر گرفته می‌شد (مثلاً فقط سود یا زیان مسئله مورد نظر بوده است). اما باید توجه داشت که معمولاً یک نتیجه‌گیری زمانی مطلوب و مورد رضایت تصمیم‌گیرنده می‌باشد که بر اساس چندین هدف بررسی و تجزیه و تحلیل شده باشد. به عنوان مثال در مسئله بهینه‌سازی سبدهای سهام زمانی یک مسئله از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است که اهدافی مانند کاهش ریسک، افزایش بازده، سود بیش‌تر و ... به‌طور هم‌زمان به بهترین نحو بهینه شود که این عمل منجر به ایجاد مسائل بهینه‌سازی چندهدفه می‌شود.

به‌طور کلی در یک مساله بهینه‌سازی چندهدفه، هدف بهینه‌سازی چند تابع هدف که معمولاً با هم در تضاد هستند، می‌باشد. این‌گونه از مسائل معمولاً دارای چندین جواب بهینه هستند. این جواب‌ها که تعداد آن‌ها مشخص نیست (تعدادشان می‌تواند تا بی‌نهایت تغییر کند)، می‌توانند کاملاً متفاوت باشند، که فرد تصمیم‌گیرنده می‌تواند به صورت دلخواه یا سیستماتیک جواب‌های مد نظر خود را انتخاب کند.

در مسائل بهینه‌سازی معمولاً تمام ضرایب در تابع هدف به صورت قطعی می‌باشند. اما به دلیل این که برای حل مسائلی همچون مسائل سبدهای سهام ما اطلاعات دقیقی در دست نداریم یا نمی‌توانیم آن اطلاعات را به صورت قطعی بیان کنیم این مسائل را به صورت فازی بیان می‌کنیم.

۴.۲ مدل‌های انتخاب سبد سهام

۱.۴.۲ مدل میانگین - واریانس

یکی از مشهورترین و متداول‌ترین مدل‌های انتخاب سبد سهام، مدل میانگین-واریانس^۲ مارکوویتز است. مارکوویتز [۲۸] اولین بار در سال ۱۹۵۲ مدل انتخاب سبد سهام را به صورت ریاضی بیان نمود و دو عنصر نرخ بازده و ریسک را به عنوان عناصر کلیدی سرمایه‌گذاری برشمرد. وی همچنین، ریسک را کمیت‌پذیر معرفی نمود. مارکوویتز اولین شخصی بود که مفهوم سبد سهام و ایجاد تنوع در آن را بیان نمود. وی نشان داد که با تنوع دادن به سبد سهام، می‌توان ریسک را کاهش داد. در مدل پیشنهادی مارکوویتز، معیار سنجش ریسک، انحراف معیار و واریانس بازده مورد انتظار است که بر اساس توزیع نرمال محاسبه می‌شود. در این مدل، مسأله انتخاب سبد سهام به دو رویه فرموله می‌شود:

۱. رویه خروجی محور (بازده محور): در این حالت خروجی (بازده) ثابت است و هدف کاهش میزان ریسک می‌باشد. مدل ریاضی این رویه به شکل زیر خواهد بود:

$$P(\lambda) = \min \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sigma_{ij} x_i x_j$$

$$s.t. \sum_{i=1}^n r_i x_i = r_0 \quad (1.2)$$

$$\sum_{i=1}^n x_i = 1 \quad (2.2)$$

$$x_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, n \quad (3.2)$$

که r_0 بازده مورد انتظار مشخص شده توسط سرمایه‌گذار و تابع هدف مسأله مینیمم کردن ریسک سبد سهام است.

x_i : وزن یا درصد وجوه قابل سرمایه‌گذاری سهم i -ام نسبت به سرمایه کل.

r_i : نرخ بازده مورد انتظار سهم i -ام.

σ_{ij} : کوواریانس با توجه به نرخ بازگشت سرمایه سهم‌های i و j می‌باشد.

محدودیت $\sum_{i=1}^n x_i = 1$: محدودیت بودجه سرمایه روی سهم‌هاست.

محدودیت (۱.۲) بیان‌گر این مطلب است که نرخ بازده مورد انتظار سبد سهام در پایان دوره باید معادل با نرخ بازده مورد انتظار سرمایه‌گذار باشد.

محدودیت (۲.۲) نشان‌دهنده‌ی محدودیت بودجه سرمایه روی سهم‌هاست و محدودیت

(۳.۲) فروش قبل از خرید (فروش استقرای) را تضمین نمی‌کند.

^۲ Mean-Variance Model

مسأله $P(1)$ یک مسأله برنامه‌ریزی درجه دوم است. توجه شود که مقدار r_0 نباید خیلی بالا باشد زیرا ممکن است مسأله $P(1)$ نشدنی شود. مقدار بازده دست یافتنی سبدسهم r_0 باید همیشه بین r_{\max} و r_{\min} باشد. مقدار r_{\min} متناظر با سبدسهم با کم‌ترین واریانس و r_{\max} ، بیش‌ترین بازده از میان نرخ بازده سهم‌ها است.

۲. رویه ورودی محور (ریسک محور): در این حالت ورودی (ریسک) ثابت است و هدف افزایش بازده مورد انتظار می‌باشد. این رویه به شکل زیر فرموله خواهد شد:

$$P(2) := \max \sum_{i=1}^n r_i x_i \quad (4.2)$$

$$s.t. \sum_{i=1}^n \sigma_{ij} x_i x_j = v_0 \quad (5.2)$$

$$\sum_{i=1}^n x_i = 1 \quad (6.2)$$

$$x_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, n. \quad (7.2)$$

که v_0 ریسک (واریانس) سبدسهم است که توسط سرمایه‌گذار مشخص می‌شود. پیدا کردن مقدار v_0 کار ساده‌ای نیست، اما ممکن است کران بالایی به نام v_{\max} برای آن پیدا شود، که برابر است با سبدسهمی با بیش‌ترین نرخ بازده، یعنی باید $v_0 \leq v_{\max}$. همچنین v_0 نباید بسیار کوچک باشد، زیرا ممکن است مسأله $P(2)$ نشدنی شود. البته می‌توان ترکیبی از دو روش فوق را در نظر گرفت و آن را به صورت ریاضی فرموله نمود، که در آن بازده و ریسک هر دو متغیرند و باید به‌طور هم‌زمان بازده را افزایش و ریسک را کاهش دهیم. این مسأله، یک مسأله دوهدفه است و اگر معیارهای دیگر نظیر نقدشوندگی، زمان‌های اجرا و... را هم در نظر بگیریم، تبدیل به یک مسأله چندهدفه خواهد شد.

ایرادات مدل مارکوویتز

۱. در این مدل تعداد سهم‌ها و محدودیت مربوط به کران بالا و پایین نسبت سرمایه‌گذاری در هر سهم، در نظر گرفته نشده است.
۲. این مدل هیچ پاسخی برای توزیع‌های غیر نرمال ندارد، چون واریانس یا انحراف معیار تنها برای یک سهم با توزیع نرمال و در بازار کارا قابل قبول است. البته این ایراد در معیارهای جدید ریسک مانند نیمه‌واریانس حل شده است.
۳. این مدل تنها بر پایه دو معیار ریسک و بازده است و ویژگی چند معیاره بودن اهداف تصمیم‌گیرندگان را مدنظر قرار نمی‌دهد.
۴. با افزایش تعداد سهم‌ها، حجم محاسبات سنگین و دشوار می‌شود.

۲.۴.۲ مدل میانگین - نیم‌واریانس

یکی از محدودیت‌های اصلی مدل مارکوویتز، در نظر گرفتن جریمه بالاترین و پایین‌ترین انحراف از بازده مورد انتظار است. در مواقعی که توزیع احتمالات بازده سهام‌ها نامتقارن باشند، واریانس معیار مناسبی برای ریسک سبد سهام نیست. بهتر است در این موارد، واریانس با یک معیار ریسک رو به پایین جایگزین شود، معیاری که فقط انحرافات منفی یک سطح بازده مرجع را در نظر می‌گیرد.

نیم‌واریانس یکی از بهترین معیارهای ریسک رو به پایین است که در اصل بر اساس مدل مارکوویتز ساخته شده و در مدل‌های انتخاب سبد سهام میانگین - نیم‌واریانس استفاده می‌شود [۱۸]. برتری نیم‌واریانس بر واریانس آن است که نیم‌واریانس مقادیر فراتر از مقدار بحرانی (سوده‌ها) را به عنوان ریسک در نظر نمی‌گیرد. در واقع نیم‌واریانس، مقدار مورد انتظار، (امید ریاضی) مربع انحرافات منفی نتایج ممکن بازده مورد انتظار است.

ریسک سبد سهام سنجیده شده با نیم‌واریانس توسط $S(x_1, x_2, \dots, x_n)$ نشان داده می‌شود و از رابطه‌ی زیر به دست می‌آید. که R_i متغیر تصادفی نمایش‌دهنده‌ی نرخ بازده‌ی سهم L_i است.

$$S(x_1, x_2, \dots, x_n) = E \left[\underbrace{\left[\sum_{i=1}^n R_i x_i - E \left[\sum_{i=1}^n R_i x_i \right] \right]^-}_A \right]^2 \quad (۸.۲)$$

که

$$A = \begin{cases} \sum_{i=1}^n R_i x_i - E \left[\sum_{i=1}^n R_i x_i \right] & \text{اگر } \sum_{i=1}^n R_i x_i - E \left[\sum_{i=1}^n R_i x_i \right] < 0 \\ 0 & \text{اگر } \sum_{i=1}^n R_i x_i - E \left[\sum_{i=1}^n R_i x_i \right] \geq 0 \end{cases} \quad (۹.۲)$$

توجه کنید که اگر همه توزیع بازده‌ها متقارن باشد یا درجه نامتقارنی یکسان داشته باشند، واریانس و نیم‌واریانس هر دو، سبد سهام‌های کارای یکسان تولید می‌کنند. مدل بهینه‌سازی سبد سهام برای مینیمم نیم‌واریانس با بازده مورد انتظار ثابت به صورت زیر فرموله می‌شود:

$$\begin{aligned} \min E & \left[\left[\sum_{i=1}^n R_i x_i - E \left[\sum_{i=1}^n R_i x_i \right] \right]^- \right]^2 \\ \text{s.t. } & \sum_{i=1}^n r_i x_i = r_0 \\ & \sum_{i=1}^n x_i = 1 \\ & x_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, n. \end{aligned} \quad (۱۰.۲)$$

طبق گفته‌های قبل، بازده مورد انتظار r_0 بین r_{\min} و r_{\max} قرار دارد. مقدار r_0 سبدهام با کم‌ترین نیم‌واریانس است. از آنجا که مقدار مورد انتظار متغیر تصادفی می‌تواند با متوسط سود داده‌های قبلی تخمین زده شود، بنابراین با استفاده از:

$$r_i = E(R_i) = \frac{1}{T} \sum_{it=1}^T r_{it}$$

نیم‌واریانس $S(x_1, x_2, \dots, x_n)$ به شکل زیر تقریب زده می‌شود:

$$\begin{aligned} S(x_1, x_2, \dots, x_n) &= E \left[\left[\sum_{i=1}^n R_i x_i - E \left[\sum_{i=1}^n R_i x_i \right] \right]^2 \right] \\ &= \frac{1}{T} \sum_{it=1}^T \left\{ \left[\sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i \right]^2 \right\} \end{aligned}$$

که

$$\left[\sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i \right]^2 = \begin{cases} \sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i & \text{اگر } \sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i < 0 \\ 0 & \text{اگر } \sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i \geq 0, \quad t = 1, 2, \dots, T \end{cases}$$

حال مسأله (۱۰.۲) به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$\begin{aligned} \min & \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T \left\{ \left[\sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i \right]^2 \right\} \\ \text{s.t.} & \sum_{i=1}^n r_i x_i = r_0 \\ & \sum_{i=1}^n x_i = 1 \\ & x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, \dots, n. \end{aligned} \quad (11.2)$$

۵.۲ مدل انتخاب سبدهام چندمعیاره

سرمایه‌گذاران در اکثر مدل‌های انتخاب سبدهام، بازده و ریسک را به عنوان دو فاکتور اساسی در نظر می‌گیرند. اما معمولاً مشاهده می‌کنیم که همه اطلاعات مربوط به انتخاب سبدهام نمی‌تواند فقط در دوره‌هایی از بازده و ریسک خلاصه شود. بلکه معیارهای دیگر هم به همان اندازه می‌تواند برای سرمایه‌گذاران اهمیت داشته باشد. به همین دلیل در دوره‌های اخیر به مدل‌های انتخاب سبدهام چندمعیاره توجه بیش‌تری شده است. مسأله انتخاب سبدهام را به عنوان یک مسأله بهینه‌سازی چندهدفه با فرض اینکه سرمایه‌گذار سرمایه‌اش را از بین n سهم که نرخ‌های تصادفی بازده را ارائه می‌کنند اختصاص می‌دهد،

فرموله می‌کنیم.

با در نظر گرفتن نشانه‌گذاری‌های زیر به بیان توابع هدف و محدودیت‌ها می‌پردازیم.

b_i : سود سالیانه سهم i -ام

M : سود مطلوب نقدشوندگی سبدهام

\widetilde{M}_i : نرخ بازده (گردش مالی) فازی سهم i -ام

توابع هدف

بازده کوتاه‌مدت سبدهام برابر است با:

$$f_1(x) = \sum_{i=1}^n r_i^{12} x_i$$

که $r_i^{12} = \frac{1}{12} \sum_{t=1}^{12} r_{it}$ ، $i = 1, 2, \dots, n$ که در آن کوچک‌ترین سطح دلخواه بازده طولانی مدت مشخص شده توسط سرمایه‌گذار است که از داده‌های تاریخی محاسبه می‌شود.
 r_i^{12} : متوسط کارایی سهم i -ام در طول دوره ۱۲ ماهه.
 بازده بلندمدت سبدهام برابر است با:

$$f_2(x) = \sum_{i=1}^n r_i^{36} x_i$$

که $r_i^{36} = \frac{1}{36} \sum_{t=1}^{36} r_{it}$ و $i = 1, 2, \dots, n$
 r_i^{36} : متوسط کارایی سهم i -ام در طول دوره ۳۶ ماهه.
 سود سهام سالیانه نیز به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$f_3(x) = \sum_{i=1}^n b_i x_i$$

انحراف نیمه‌مطلق مورد انتظار بازده سبدهام زیر بازده مورد انتظار به عنوان ریسک محسوب شده و به شکل زیر در نظر گرفته می‌شود:

$$f_4(x) = w(x) = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T w_t(x) = \sum_{t=1}^T \frac{|\sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i| + \sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i}{2T}$$

محدودیت‌ها

در این بخش نقدشوندگی را به عنوان محدودیت در نظر می‌گیریم. فرض می‌کنیم که نرخ بازده مورد استفاده برای تعیین نقدشوندگی سهم‌ها برآوردهایی مبهم هستند و از توزیع احتمال دوزنقه‌ای پیروی می‌کنند. با توجه به تعریف عدد فازی دوزنقه‌ای، فرض می‌کنیم عدد فازی دوزنقه‌ای $\widetilde{M}_i = (M_{\alpha_i}, M_{b_i}, M_{\alpha_i}, M_{\beta_i})$ نشان‌دهنده‌ی نرخ بازده سهم i -ام است.
 بنابراین نرخ بازده سبدهام به عنوان $\sum_{i=1}^n \widetilde{M}_i x_i$ در نظر گرفته می‌شود. با استفاده از اصل

گسترش فازی [۳۸]، مقدار متوسط قطعی از نرخ بازده فازی سهم i -ام به صورت زیر نمایش داده می‌شود:

$$\begin{aligned} E(\widetilde{M}_i) &= \int_0^1 \gamma(M_{a_i} - (1 - \gamma)M_{\alpha_i} + M_{b_i} + (1 - \gamma)M_{\beta_i})d\gamma \\ &= \frac{M_{a_i} + M_{b_i}}{2} + \frac{M_{\beta_i} - M_{\alpha_i}}{6} \end{aligned}$$

لذا، مقدار متوسط قطعی از نقدشوندگی سبدسهم به صورت زیر خواهد بود:

$$E(\widetilde{M}(x)) = E\left(\sum_{i=1}^n \widetilde{M}_i x_i\right) = \sum_{i=1}^n \left(\frac{M_{a_i} + M_{b_i}}{2} + \frac{M_{\beta_i} - M_{\alpha_i}}{6}\right) x_i$$

در نتیجه، برای اینکه نقدشوندگی سبدسهم در یک سطح مشخص M که توسط سرمایه‌گذار داده شده است برقرار شود، از محدودیت زیر استفاده می‌کنیم:

$$\sum_{i=1}^n \left(\frac{M_{a_i} + M_{b_i}}{2} + \frac{M_{\beta_i} - M_{\alpha_i}}{6}\right) x_i \geq M$$

۱.۵.۲ مسأله تصمیم

$$\max f_1(x) = \sum_{i=1}^n r_i^{12} x_i$$

$$\max f_2(x) = \sum_{i=1}^n r_i^{36} x_i$$

$$\max f_3(x) = \sum_{i=1}^n b_i x_i$$

$$\max f_4(x) = w(x) = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T w_t(x) = \sum_{t=1}^T \frac{|\sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i| + \sum_{i=1}^n (r_{it} -) x_i}{2T}$$

$$s.t. \sum_{i=1}^n \left(\frac{M_{a_i} + M_{b_i}}{2} + \frac{M_{\beta_i} - M_{\alpha_i}}{6}\right) x_i \geq M$$

$$\sum_{i=1}^n x_i = 1 \tag{۱۲.۲}$$

$$\sum_{i=1}^n y_i = h$$

$$x_i \leq u_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$x_i \geq l_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$x_i \geq 0; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$y_i \in \{0, 1\}; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

توجه شود که نقدشوندگی سبدهام می‌تواند هم‌چنین به‌عنوان توابع هدف مسأله (۱۲.۲) در نظر گرفته شود. با حذف تابع قدر مطلق در مسأله (۱۲.۲) آن را به مسأله برنامه‌ریزی خطی عدد صحیح آمیخته چندهدفه تبدیل می‌کنیم.

$$\begin{aligned}
 \max f_1(x) &= \sum_{i=1}^n r_i^{12} x_i \\
 \max f_2(x) &= \sum_{i=1}^n r_i^{26} x_i \\
 \max f_3(x) &= \sum_{i=1}^n b_i x_i \\
 \max f_4(x) &= w(P) = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T P_t \\
 s.t. \sum_{i=1}^n \left(\frac{M_{a_i} + M_{b_i}}{2} + \frac{M_{\beta_i} - M_{\alpha_i}}{6} \right) x_i &\geq M \\
 P_t + \sum_{i=1}^n (r_{it} - r_i) x_i &\geq 0 \quad t = 1, 2, \dots, T \\
 \sum_{i=1}^n x_i &= 1 \\
 \sum_{i=1}^n y_i &= h \\
 x_i &\leq u_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n \\
 x_i &\geq l_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n \\
 x_i &\geq 0; \quad i = 1, 2, \dots, n \\
 P_t &\geq 0; \quad t = 1, 2, \dots, T \\
 y_i &\in \{0, 1\}; \quad i = 1, 2, \dots, n
 \end{aligned} \tag{۱۳.۲}$$

۲.۵.۲ مدل‌های انتخاب سبدهام چندهدفه فازی

مسأله انتخاب سبدهام چندهدفه فازی را بر اساس سطوح مورد نظر مبهم سرمایه‌گذار برای تعیین یک استراتژی انتخاب سبدهام رضایت‌بخش شرح می‌دهیم. سرمایه‌گذار سطوح مورد نظر را بر پایه تجربه قبلی و دانش خود نشان می‌دهد. ما یک تابع عضویت S - شکل غیرخطی برای بیان سطوح مورد نظر مبهم سرمایه‌گذار به کار می‌بریم. این تابع عضویت به صورت زیر بیان می‌شود:

$$f(x) = \frac{1}{1 + \exp(-\alpha x)}$$

که $0 < \alpha < \infty$ یک پارامتر فازی است که درجه ابهام را اندازه می‌گیرد.

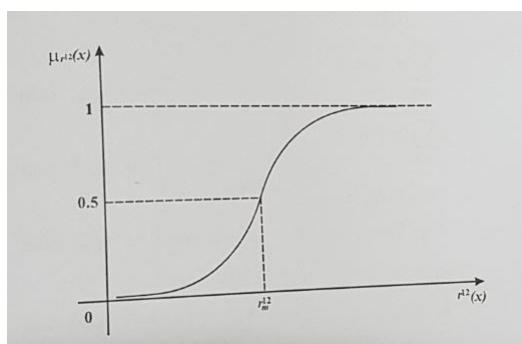
ملاحظه ۱.۵.۲. تابع عضویت منطقی S - شکل بسیار شبیه تانژانت هایپربولیک است، اما بسیار ساده‌تر از آن رفتار می‌کند. این تابع خطی بودن را هر گاه زمانی که عملگر ضرب به جای عملگر min برای جلب رضایت سراسری برای رسیدن به مجموعه تصمیم فازی استفاده می‌شود حفظ می‌کند. تابع عضویت ذوزنقه‌ای، یک تخمین برای تابع S - شکل است.

فرض کنید چهار تابع هدف (بازگشت کوتاه‌مدت، بازگشت بلندمدت، سود سهام و ریسک) و همچنین محدودیت نقد شوندگی سبدهای سهام، مبهم و نامعلوم هستند و در این سطوح صورت مورد نظر مبهم سرمایه‌گذار را به شکل زیر تعیین می‌کنیم.

تابع عضویت هدف بازگشت کوتاه‌مدت مورد انتظار به صورت زیر داده می‌شود:

$$\mu_r^{12}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-\alpha_r^{12}(\sum_{i=1}^n r_i^{12} x_i - r_m^{12}))}$$

که r_m^{12} نقطه میانی است که مقدار تابع عضویت در آن ۰.۵ است و α_r^{12} توسط سرمایه‌گذار بر اساس درجه رضایتمندی هدف ارائه می‌شود (شکل (۳.۲)).



شکل ۳.۲: تابع عضویت هدف بازگشت کوتاه‌مدت مورد انتظار

تابع عضویت هدف بازگشت بلندمدت مورد انتظار از رابطه زیر به دست می‌آید:

$$\mu_r^{36}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-\alpha_r^{36}(\sum_{i=1}^n r_i^{36} x_i - r_m^{36}))}$$

که نموداری شبیه نمودار بازگشت کوتاه‌مدت مورد انتظار دارد و r_m^{12} نقطه میانی آن با مقدار تابع عضویت ۰.۵ و α_r^{36} نیز توسط سرمایه‌گذار ارائه می‌شود. تابع عضویت هدف سود سهام سالیانه از رابطه زیر به دست می‌آید:

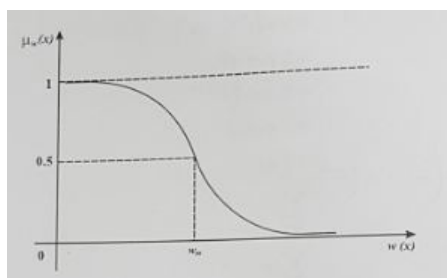
$$\mu_b(x) = \frac{1}{1 + \exp(-\alpha_b d(\sum_{i=1}^n b_i x_i - b_m))}$$

در این جا نیز b_m نقطه میانی با مقدار تابع عضویت ۰.۵ و α_b بر پایه درجه رضایتمندی هدف توسط سرمایه‌گذار ارائه می‌شود و نموداری شبیه بازگشت کوتاه‌مدت دارد.

تابع عضویت هدف ریسک برابر است با:

$$\mu_w(x) = \frac{1}{1 + \exp(\alpha_w(w(x) - w_m))}$$

که w_m نقطه میانی با مقدار تابع عضویت ۰.۵ و α_w توسط سرمایه گذار بر پایه درجه رضایتمندی هدف ارائه می شود شکل (۴.۲).



شکل ۴.۲: تابع عضویت هدف ریسک

تابع عضویت نقدشوندگی سبدهام برابر است با

$$\mu_{\widetilde{M}}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-\alpha_M(E(\widetilde{M}(x)) - M_m))}$$

که نموداری شبیه بازگشت کوتاه مدت دارد و M_m نقطه میانی با مقدار تابع عضویت ۰.۵ α_M بر اساس درجه رضایتمندی توسط سرمایه گذار ارائه می شود.

ملاحظه ۲.۵.۲. پارامترهای $\alpha_r^{۱۲}$ و $\alpha_r^{۳۶}$ و α_b و α_w و α_M شکل های تابع عضویت $\mu_r^{۱۲}$ و $\mu_r^{۳۶}$ و μ_b و μ_w را به ترتیب تعیین می کنند و در بازه $(0, \infty)$ انتخاب شده اند. هر چه مقدار این پارامترها بزرگ تر باشد مقدار ابهام کم تر خواهد بود.

ملاحظه ۳.۵.۲. نقاط میانی $r_m^{۱۲}$ ، $r_m^{۳۶}$ ، b_m ، w_m و M_m به صورت زیر به دست می آیند.

$$\begin{aligned} r_m^{۱۲} &= \frac{r_N^{۱۲} + r_S^{۱۲}}{۲} \\ r_m^{۳۶} &= \frac{r_N^{۳۶} + r_S^{۳۶}}{۲} \\ b_m &= \frac{b_N + b_S}{۲} \\ w_m &= \frac{w_N + w_S}{۲} \\ M_m &= \frac{M_N + M_S}{۲} \end{aligned}$$

که $r_N^{۱۲}$ ، $r_N^{۳۶}$ ، b_N ، w_N و M_N سطوح ضرورت (نیاز) $r_S^{۱۲}$ ، $r_S^{۳۶}$ ، b_S ، w_S و M_S سطوح کفایت نشان داده شده توسط سرمایه گذار هستند. توجه شود که، توابع عضویت خطی مانند

توابع ذوزنقه‌ای و مثلثی، یک سطح ضرورت در نقطه \circ و یک سطح کفایت در نقطه ۱ نشان می‌دهند. از طرف دیگر یک سطوح ضرورت (نیاز)^۳ و یا سطوح کفایت^۴ ممکن است برای توابع عضویت S - شکل تخمین زده می‌شود.
مسئله چندهدفه سبده سهام به صورت زیر است:

$$\begin{aligned} & \max \min(\mu_r^{12}(x), \mu_r^{36}(x), \mu_b(x), \mu_w(x), \mu_{\widetilde{M}}(x)) \\ s.t. & \sum_{i=1}^n x_i = 1 \quad \text{محدودیت بودجه سرمایه روی سهام‌هاست} \\ & \sum_{i=1}^n y_i = h \quad \text{تعداد سهام‌های نگه داشته شده در سبده سهام} \quad (14.2) \\ & x_i \leq u_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \text{حداکثر بخشی از سرمایه که می‌تواند در یک سهم به تنهایی سرمایه‌گذاری شود} \\ & x_i \geq l_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \text{حداقل بخشی از سرمایه که می‌تواند در یک سهم به تنهایی سرمایه‌گذاری شود} \\ & y_i \in \{0, 1\}; \quad i = 1, 2, \dots, n \\ & x_i \geq 0; \quad i = 1, 2, \dots, n \\ & 0 \leq \eta \leq 1. \end{aligned}$$

^۳Necessity levels

^۴Sufficiency levels

حال با استفاده از اصل بیشینه‌سازی بلمان-زاده [۴]، مسأله انتخاب سبدهام چندهدفه فازی به شکل مسئله تک هدفه‌ی زیر فرموله می‌شود:

$$\max \eta$$

$$s.t. \quad \eta \leq \mu_r^{12}(x)$$

$$\eta \leq \mu_r^{36}(x)$$

$$\eta \leq \mu_b(x)$$

$$\eta \leq \mu_w(x)$$

$$\eta \leq \mu_{\bar{M}}(x) \quad (15.2)$$

$$\sum_{i=1}^n x_i = 1 \quad \text{محدودیت بودجه سرمایه روی سهام‌هاست}$$

$$\sum_{i=1}^n y_i = h \quad \text{تعداد سهام‌های نگه داشته شده در سبدهام}$$

$$x_i \leq u_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \text{حداکثر بخشی از سرمایه که می‌تواند در یک سهم به تنهایی سرمایه‌گذاری شود}$$

$$x_i \geq l_i y_i; \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \text{حداقل بخشی از سرمایه که می‌تواند در یک سهم به تنهایی سرمایه‌گذاری شود}$$

$$y_i \in \{0, 1\}; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$x_i \geq 0; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

$$0 \leq \eta \leq 1.$$

که در آن

r_i : نرخ بازده مورد انتظار سهم i -ام

x_i : وزن یا درصد وجوه قابل سرمایه‌گذاری سهم i -ام نسبت به سرمایه کل.

y_i : یک متغیر صفر-یک که وجود یا عدم وجود سهم i -ام در سبدهام را نشان می‌دهد یعنی:

$$y_i = \begin{cases} 1 & \text{اگر سهم } i\text{-ام در سبدهام موجود باشد.} \\ 0 & \text{در غیر این صورت} \end{cases}$$

u_i : ماکزیمم بخشی از سرمایه اختصاص داده شده به سهم i -ام.

l_i : مینیمم بخشی از سرمایه اختصاص داده شده به سهم i -ام.

برای فرموله کردن یک مسأله سبدهام، ابتدا باید برآوردی از بازده سهام‌های مختلف داشته باشیم و سپس میانگین حسابی بازده‌های تاریخی به‌عنوان بازده موردانتظار یک سهم در نظر گرفته شود و به‌عنوان یک مقدار قطعی به‌دست آید.

محدودیت‌های متناظر با کران‌های L_i و U_i روی سرمایه‌گذاری در تک‌تک سهام‌ها ($0 \leq$ $L_i, U_i \leq 1, L_i \leq U_i, i = 1, 2, \dots, n$) از تعداد زیادی سرمایه‌گذاری‌های

خیلی کوچک جلوگیری شود و تنوع کافی در سرمایه‌گذاری به‌وجود آید. کران‌های بالا و پایین باید با دقت انتخاب شوند، به‌طوری که مسأله انتخاب سبدسهم شدنی باشد.

فصل ۳

الگوریتم ژنتیک

۱.۳ مقدمه

مفاهیم این بخش از مراجع [۳۶] و [۱۰] و [۲۱] گرفته شده است. قانون حاکم بر طبیعت بدین صورت است که تنها گونه‌هایی از یک جمعیت ادامه نسل می‌دهند و تداوم دارند که بهترین خصوصیات را داشته باشند و آن‌هایی که این خصوصیات را نداشته باشند به تدریج در طول زمان از بین رفته و نسل‌شان منقرض می‌شود. به‌عنوان مثال گونه‌ای از افراد که از هوش بسیار بالایی بهره‌مند هستند را در نظر بگیرید. در شرایط کاملاً طبیعی این افراد پیشرفت بهتری و در نتیجه رفاه نسبتاً بالاتری نسبت به بقیه افراد خواهند داشت و این رفاه باعث عمر طولانی و باروری بهتر خواهد شد. حال اگر این خصوصیت (هوش) ارثی باشد به طبع در نسل بعدی همان جامعه به‌دلیل زاد و ولد بیش‌تر این گونه از افراد بیش‌تر می‌شوند. اگر همین روند را ادامه دهیم مشاهده می‌کنیم جامعه‌ی ما در طی نسل‌های بعد باهوش و باهوش‌تر می‌شود و تعدادشان افزایش می‌یابد. بدین ترتیب یک مکانیزم ساده طبیعی توانسته است در طی چند نسل متوالی افراد کم‌هوش جامعه را کم و کم‌تر کرده و افراد باهوش را افزایش دهد. در طی سال‌های اخیر، الگوریتم ژنتیک توجه و نظر افراد را برای حل مسائل بهینه‌سازی ترکیبی و بهینه‌چندگانه به خود کرده است.

۲.۳ الگوریتم ژنتیک

الگوریتم ژنتیک، به‌عنوان یکی از روش‌های یافتن جواب مسئله با استفاده از علم رایانه در بین روش‌های مرسوم در هوش مصنوعی می‌باشد. در حقیقت با این روش می‌توانیم در فضای حالت مسئله حرکتی سریع‌تر برای یافتن جواب‌های احتمالی داشته باشیم و سریع‌تر و راحت‌تر به جواب مورد نظر برسیم. الگوریتم ژنتیک نوع خاصی از الگوریتم‌های تکاملی است که از تکنیک‌های زیست‌شناسی مانند وراثت و جهش استفاده می‌کند. این الگوریتم که بر اساس نظریه تکاملی داروین^۱ می‌باشد و از تکنیک‌های زیست‌شناسی استفاده می‌کند یکی از الگوریتم‌های جست و جو تصادفی می‌باشد که ایده‌ی آن برگرفته از طبیعت می‌باشد. این الگوریتم در حل مسائل بهینه‌سازی کاربرد فراوانی دارد. در طبیعت از ترکیب کروموزوم‌های بهتر، نسل‌های بهتری پدید می‌آیند، در این بین گاهی جهش‌هایی در کروموزوم‌ها رخ می‌دهد که باعث بهتر شدن نسل بعدی می‌شود. الگوریتم ژنتیک با استفاده از این ایده اقدام به حل مسائل می‌کند.

۳.۳ تاریخچه الگوریتم ژنتیک

از سال ۱۹۶۰ علاقه‌مندی زیادی برای توسعه دادن الگوریتم‌های قدرتمند برای حل مسائل بهینه‌سازی دشوار بوجود آمد، که سرانجام در اواخر سال‌های ۱۹۶۹ و اوایل ۱۹۷۰ با تلاش‌های بسیار زیاد، توسط دانشمندی به نام جان هلند و شاگردانش^۲ [۲۰] از دانشگاه میشیگان پا به عرصه وجود گذاشت، و در سال ۱۹۷۵ کتابی در این زمینه نوشت. جان هلند و همکارانش در تحقیقاتی که انجام می‌دادند دو هدف اصلی زیر را دنبال می‌کردند:

۱. ارائه شرح دقیق و خلاصه‌ای از عملکرد قابل قبول سیستم‌های طبیعی
 ۲. طراحی نرم‌افزارهای سیستم‌های ساختگی که ساز و کار اصلی آن‌ها بر پایه سیستم‌های طبیعی باشد.
- سرانجام در سال ۱۹۹۲ جان کوزا^۳ [۲۲] از الگوریتم ژنتیک در برنامه‌های استنتاجی خود استفاده کرد، که کارهای مشخصی را انجام می‌داد، او این روش را *GP* نام‌گذاری کرد.

^۱ Darwin

^۲ John Holland

^۳ John Koza

۴.۳ تعاریفی در زمینه‌ی ژنتیک

تعریف ۱.۴.۳. به بلوک‌های DNA که یک ویژگی (مثل رنگ چشم) را کد گذاری می‌کنند. ژن می‌گویند. به ژن، ترکیب و نشان نیز می‌گویند.

تعریف ۲.۴.۳. یک رشته طولانی و به هم‌پیچیده از رشته‌های DNA که اطلاعات ساختاری و رفتاری موجودات را در خود به‌صورت کدگذاری شده دارد **کروموزوم** گویند. (کد شده یک جواب یا قسمتی از جواب را **کروموزوم** گویند.)

تعریف ۳.۴.۳. مجموعه‌ای از کروموزوم‌ها را **جمعیت** می‌نامند.

۵.۳ ژنتیک در موجودات زنده

الگوریتم ژنتیک همان‌گونه که از اسمش هم پیدا است، از نحوه‌ی تکامل و تولید مثل در بدن موجودات زنده الهام گرفته‌است. همان‌طور که می‌دانید بدن موجودات زنده از بخش‌های بسیار کوچکی به نام سلول تشکیل شده است که مهم‌ترین قسمت آن هسته است. هسته‌ی یک سلول چون شامل کروموزوم‌ها می‌باشد برای ما از اهمیت بالایی برخوردار است. کروموزوم‌ها عمدتاً از DNA تشکیل می‌شوند. مولکول DNA تقریباً شبیه یک نردبان طنابی بسیار بلند ماریچی است که هر پله از این نردبان از یک جفت ماده‌ی شیمیایی تشکیل شده است. بر هر جفت از این مواد شیمیایی که به آن‌ها به اصطلاح باز می‌گویند دو رشته ماریچ دو تایی را به هم وصل می‌کنند. بخش‌های مختلف این نردبان، شاید با چندین هزار جفت باز، هر ژن را تشکیل می‌دهند. ژن‌ها باعث ارث بردن می‌شوند. ترکیب ژن‌های (آرایش ژنتیکی) یک موجود زنده باهم، تعیین کننده‌ی مشخصات آن، شامل رنگ چشم‌های یک جاندار یا عطر و بوی گل یک گیاه می‌باشد.

هنگام جفت شدن سلول‌های جنسی رشته‌های کروموزوم‌ها نیز با هم دیگر جفت می‌شوند که گاهی این مکانیزم اشتباه صورت می‌گیرد. در این حالت گوییم جهش ژنتیکی رخ داده است که این عمل ژنتیکی گاهی مخرب و گاهی نیز بسیار مثبت است. مثلاً ممکن است فرزندی با ضریب هوشی بسیار بالا یا ضریب هوشی بسیار پایین متولد شود.

۱.۵.۳ انواع الگوریتم‌های ژنتیک

الگوریتم‌های ژنتیک، تکامل طبیعی را در سطح ژن و کروموزوم شبیه‌سازی می‌کنند. عملکرد غالب آن‌ها تولید نسل جدید (پیوند) کروموزوم‌هاست، اگرچه جهش در ژن‌ها نیز به‌عنوان عملکرد ثانویه به کار می‌رود. در جدول ۱.۳ مقایسه الگوریتم‌های ژنتیک سیستم‌های طبیعی

آمده است.

الگوریتم ژنتیک	سیستم‌های طبیعی
پاسخ‌های ممکن یک مسأله به صورت رشته‌های عددی رمزگذاری شده است	کروموزوم بسته‌های ژنی هستند که اطلاعات وراثتی را عیناً از نسلی به نسل دیگر منتقل می‌کنند.
تابع برازش مساله به صورت یک رابطه ریاضی درآمده است که تابع برازش نامیده می‌شود.	شرایط محیطی که جمعیت در آن قرار دارد
متناسب با مقدار تابع برازش، رشته‌های جمعیت جدید انتخاب می‌شود. توجه شود هر رشته از جمعیت را متغیر تابع برازش در نظر گرفته و مقدار تابع برازش هر رشته محاسبه می‌شود.	برای بقای موجود زنده و تکثیر آن، باید با محیط سازش کرد.
تقاطع: رشته‌های جمعیت به صورت دو به دو ترکیب می‌شوند. توجه کنید زوج رشته‌ها از یک نقطه قطع می‌شوند.	تقاطع یا تبادل. بخشی از کروموزوم‌ها با مبادله ژن‌های پیوسته صورت می‌گیرد.
جهش: یک بیت از رشته عددی به صورت تصادفی انتخاب می‌شود و تغییراتی را ایجاد می‌کند.	جهش: جایگزین شدن یک ژن به جای ژن دیگر در طول زنجیره DNA با تغییرات ایجاد شده در ژن امکان‌پذیر می‌باشد.

جدول ۱.۳: مقایسه الگوریتم‌های ژنتیک با سیستم‌های طبیعی

الگوریتم ژنتیک انواع بسیار زیادی دارد که تا به حال شناخته شده‌اند ما در زیر به نام چند تا از این الگوریتم‌ها اشاره می‌کنیم:

۱. الگوریتم ژنتیک سری^۴
۲. الگوریتم ژنتیک موازی^۵
۳. الگوریتم ژنتیک آشفته^۶
۴. الگوریتم ژنتیک هیبرید^۷
۵. الگوریتم ژنتیک خودسازمان^۸
۶. الگوریتم ژنتیک زایشی^۹

^۴ Sequential GA

^۵ Parallel GA

^۶ Messy GA

^۷ Hybrid GA

^۸ Adaptive GA

^۹ Generational GA

۷. الگوریتم ژنتیک حالت دائمی^{۱۰}

در زیر به توضیح دو نمونه از آن‌ها می‌پردازیم:

۲.۵.۳ الگوریتم ژنتیک سری

الگوریتم ژنتیک سری همان الگوریتم ژنتیک معمولی است که در مقابل الگوریتم موازی سری نام گرفته است. این الگوریتم از تکامل یک پروسه بهینه‌سازی براساس تغییرات تصادفی تدریجی نمونه‌های مختلف یک جامعه و انتخاب بهترین‌های آن جامعه به‌دست می‌آید. با مدل‌سازی این نمونه می‌توان یک تکنیک بهینه‌سازی را به‌دست آورد که امروزه در مسائل گوناگون و پیچیده همچون مسائل طراحی، کارایی دارد. در این الگوریتم نمونه‌هایی که در پروسه تکاملی قرار می‌گیرند، جواب‌های گوناگون در فضاها می‌باشند. متناظر با هر جواب یک نمونه ژنتیکی به‌صورت یک رشته از کاراکترها (ژن‌ها) نسبت داده می‌شود.

الگوریتم ژنتیک در هر تکرار روی جمعیتی از رشته‌ها عمل کرده و نسل جدیدی را تولید می‌کند. تغییرات تصادفی انجام شده روی مجموعه‌ای از نمونه‌ها از طریق اعمال مدل‌های ایده‌آل فرآیندهای ژنتیکی روی رشته‌ها انجام می‌شود، اما انتخاب طبیعی براساس رشد و نمود رفتاری هر رشته صورت می‌گیرد. بدین معنا که رشته‌ها رمزگشایی شده و جواب‌های مختلف از نظر عملکرد براساس تابع هدف ارزیابی شده و انتخاب آن بر مبنای این ارزیابی و تصادف صورت می‌گیرد.

۳.۵.۳ الگوریتم ژنتیک موازی

تا کنون دو مدل اصلی در الگوریتم ژنتیک موازی مطرح شده است، که در زیر به بیان آن دو مدل می‌پردازیم:

۱. **مدل جزیره‌ای^{۱۱}**: در این مدل چندین زیر جمعیت مجزا مطابق با اصول الگوریتم ژنتیک معمولی تکامل می‌یابد و هر از گاهی با زیر جمعیت‌های همسایه، بهترین کروموزوم‌های خود را تعویض می‌کنند.

۲. **مدل همسایگی^{۱۲}**: در مدل همسایگی یک مدل به‌صورت تنها (منفرد) تکامل می‌یابد. هر کروموزوم از این جمعیت در یک سلول از یک شبکه قرار دارد و الگوریتم ژنتیک سری، به‌صورت مجزا به هر سلول و همسایگان آن که برحسب شعاع همسایگی آن مشخص می‌شوند، اعمال می‌گردد.

^{۱۰} Steady State GA

^{۱۱} Island Model

^{۱۲} Find Grained Model

مقایسه‌ی بین رفتارهای این الگوریتم با الگوریتم‌های معمولی نشان‌دهنده‌ی آن است که به دلیل مکانیزم انتخاب محلی (همسایگی) از فشار انتخاب کاسته می‌شود و کاوش دقیق‌تر و بهتری را برای انتخاب مهیا می‌کند. از این رو در مسائل ساده‌تر بدون بهبود در عملکرد آن فقط بار محاسباتی آن را افزایش می‌دهد ولی در مسائل پیچیده و مشکل باعث بهبود شده و سودمند خواهد بود. توجه داشته باشید شعاع همسایگی مناسب به مساله مورد بررسی، بستگی دارد.

۶.۳ نحوه عمل و عملگرهای یک الگوریتم ژنتیک

بهینه‌سازی در الگوریتم ژنتیک براساس یک روند تصادفی هدایت شده می‌باشد. این روند، بر مبنای نظریه تکامل تدریجی و ایده‌های بنیادین داروین پایه‌گذاری شده است. قبل از هر چیز برای یافتن پاسخ برای یک مسئله با استفاده از الگوریتم ژنتیک به دو عنصر نیاز است:

۱. اول روشی برای ارائه یک جواب به طوری که الگوریتم ژنتیک روی آن عمل کند (مثلاً به صورت یک رشته از اعداد یا بیت‌ها نمایش داده شوند).

۲. دومین جزء اساسی الگوریتم ژنتیک روشی است که بتواند کیفیت هر جواب پیشنهاد شده را با استفاده از توابع مناسب محاسبه نماید.

به طور خلاصه روند الگوریتم ژنتیک به صورت زیر می‌باشد:

ابتدا به طور تصادفی، چندین جواب برای مسئله را در نظر می‌گیریم. این مجموعه جواب را جمعیت اولیه می‌نامیم و هر جواب را یک کروموزوم می‌نامیم. سپس با استفاده از عملگرهای الگوریتم ژنتیک پس از انتخاب کروموزوم‌های بهتر آن‌ها را باهم ترکیب کرده و جهشی در آن‌ها ایجاد می‌کنیم. جمعیت فعلی را با جمعیت جدیدی که از ترکیب و جهش در کروموزوم‌ها حاصل می‌شود ترکیب می‌کنیم و این روند را ادامه می‌دهیم تا به بهترین و نزدیک‌ترین جواب و ترکیبی که مد نظر است برسیم.

۷.۳ چهار عملگر الگوریتم ژنتیک

چهار عملگر الگوریتم ژنتیک به صورت زیر می‌باشد که در ادامه آن‌ها را معرفی می‌کنیم:

۱. تناسب یا برازندگی^{۱۳}

۲. انتخاب^{۱۴}

^{۱۳} Fitness

^{۱۴} Selection

۳. ترکیب یا ادغام^{۱۵}

۴. جهش^{۱۶}

• برازندگی و تناسب

این تابع خوب بودن یک جواب را تعیین می کند و معمولاً بین صفر و یک نرمال می شود. با استفاده از این عملگر، میزان بهینگی هر کروموزوم را تعیین می کنیم. به عبارت دیگر برای شروع فعالیت الگوریتم ژنتیک به جمعیتی تصادفی از کروموزومها نیازمندیم. یعنی در ابتدا تعدادی کروموزوم به صورت تصادفی ایجاد می کنیم. فرض کنید M کروموزوم و این تعداد را جمعیت آغازین می نامیم. در ادامه تابعی به نام تابع برازندگی تشکیل می دهیم که این تابع به عنوان ورودی یک جواب مسئله (یک کروموزوم) را دریافت می کند و به عنوان خروجی عددی را مبتنی بر میزان خوب بودن جواب مشخص می کنیم. این مقدار برازندگی (تناسب) را برای تمام نمونه های جمعیت حساب می کنید.

• انتخاب

عملگر انتخاب از مقادیر تولید شده برای هر کروموزوم توسط عملگر تناسب در مرحله ی قبل و از میان جمعیت فعلی، کروموزومهایی را برای ترکیب شدن انتخاب می کند. کروموزومها با برازندگی بیش تر شانس بیش تری برای انتخاب خواهند داشت. در صورتی که تعداد جمعیت n کروموزوم باشد، جمعیت میانی حاصل از اعمال عملگر انتخاب نیز باید n کروموزوم داشته باشد، این بدان معنی است که کروموزومهای بهتر در جمعیت میانی ممکن است چند بار تکرار شوند (محصول نهایی عملگر انتخاب جمعیت میانی می باشد).

• ادغام یا ترکیب^{۱۷}

این عملگر از کروموزومهای جمعیت میانی استفاده کرده و آنها را باهم ترکیب می کند. این عملگر با این امید دست به این ترکیب می زند که شاید کروموزومهای فرزند که حاصل ترکیب دو یا چند کروموزوم پدر می باشد بهتر باشد. ادغام کردن کروموزومها روش های متفاوتی دارد که چند نمونه از این ادغامها را نام می بریم:

۱. ادغام (ترکیب) تک نقطه ای: ترکیب تک نقطه ای، دو کروموزوم را با انتخاب تصادفی موقعیتی مانند P ترکیب می کند، P مقداری کم تر یا مساوی طول کروموزومها است، اگر تعداد طول ژن ها در کروموزومها N باشد، از دو کروموزوم والد، دو فرزند به صورت زیر به دست می آید.

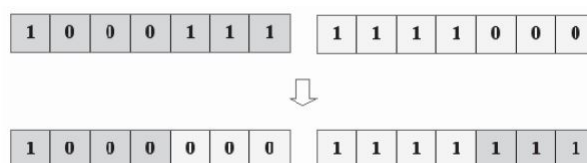
^{۱۵}Crossover

^{۱۶}Mutation

^{۱۷}Crossover

یک فرزند با کپی کردن ژن‌های $(P-1), 1, 2, \dots$ از کروموزوم والد اول و ژن‌های p, \dots, N از کروموزوم والد دوم، ساخته می‌شود و فرزند دیگر به‌طور مشابه، این‌بار با کپی کردن ژن‌های $(P-1), 1, 2, \dots$ از والد دوم و ژن‌های p, \dots, N از والد اول به‌وجود می‌آید. در این نوع ترکیب از دو والد، دو فرزند به‌وجود می‌آید. به‌عنوان مثال، این نوع ترکیب در شکل ۱.۳ نشان داده شده است. در این مثال $P = 4$ است.

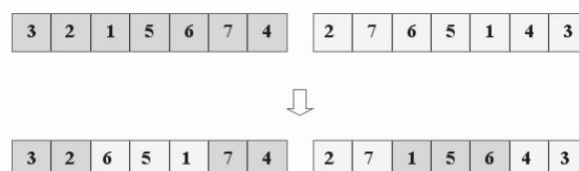
لازم به‌ذکر است که اگر $P = 1$ یا برابر طول کروموزوم‌ها باشد، آن‌گاه دو والد



شکل ۱.۳: ترکیب تک نقطه‌ای

بدون تغییر وارد جمعیت بعدی می‌شوند.

۲. ادغام (ترکیب) دو نقطه‌ای: در ترکیب دو نقطه‌ای دو موقعیت P_1 و P_2 به‌عنوان موقعیت‌های ترکیب، به‌طور تصادفی بین ۱ و طول کروموزوم‌ها N انتخاب می‌شود. روش ایجاد فرزندان مانند ترکیب تک نقطه‌ای است. فرزند اول، ژن‌های $(P_1 - 1), \dots, 1$ را از والد اول، ژن‌های $(P_2 - 1), \dots, P_1$ را از والد دوم و ژن‌های N, \dots, P_2 را مجدداً از والد اول، به ارث می‌برد. فرزند دوم، ژن‌های $(P_1 - 1), \dots, 1$ را از والد دوم، ژن‌های $(P_2 - 1), \dots, P_1$ را از والد اول و ژن‌های N, \dots, P_2 را مجدداً از والد دوم به‌دست می‌آورد. در این روش نیز، از یک جفت، دو فرزند به‌وجود می‌آید. در این روش احتمال اینکه والدها بدون تغییر به جمعیت بعد منتقل شوند، کمتر است. در شکل ۲.۳ نمونه‌هایی از این ترکیب با موقعیت‌های ترکیب $P_1 = 2$ و $P_2 = 5$ نشان داده شده است.

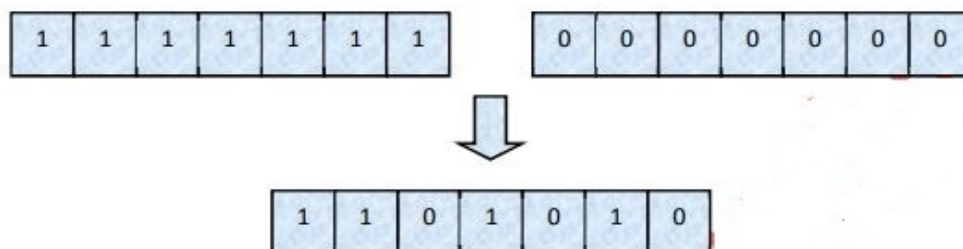


شکل ۲.۳: ترکیب دو نقطه‌ای

۳. ادغام (ترکیب) چند نقطه‌ای: این روش که توسعه یافته روش دو نقطه‌ای است، از ۳ نقطه محوری یا بیش‌تر برای ادغام استفاده می‌کند. با این حال تجربه نشان داده است که ادغام چند نقطه‌ای از کارایی کم‌تری نسبت به دو روش دیگر برخوردار است.

۴. ادغام (ترکیب) یکنواخت: در ترکیب یکنواخت، هر ژن کروموزوم جدید به‌صورت جداگانه انتخاب می‌شود. هر ژن وابسته به موقعیتش به‌صورت تصادفی از یکی از دو والد انتخاب می‌شود، مثلاً ژن اول از والد اول، ژن دوم از والد دوم، ژن سوم از والد اول تا ژن آخر، برخلاف ترکیب‌هایی که قبلاً ذکر شد، این نوع ترکیب، یک فرزند به‌وجود می‌آورد.

جمعیت جدیدی که با ترکیب یکنواخت به‌وجود می‌آید، دارای تنوع ژنتیکی بیش‌تری نسبت به ترکیب‌های تک نقطه‌ای و دو نقطه‌ای می‌باشد به‌همین دلیل این نوع ترکیب در جمعیت‌هایی که اعضای کمی دارند اثر بهتری دارد تا جمعیت‌هایی که تعداد اعضای زیادی دارند. در شکل ۳.۳ نمونه‌ای از ترکیب یکنواخت مشاهده می‌شود.



شکل ۳.۳: ترکیب یکنواخت

جهش^{۱۸}

این عملگر زمانی که بر روی کروموزومی اعمال می‌شود باعث بروز تغییر در آن کروموزوم می‌شود. این عملگر روشی برای تغییر دادن یک یا چند ژن کروموزوم به‌طور تصادفی می‌باشد. عمل جهش باید با احتمال پایین رخ دهد و در اکثر مواقع نباید دارای جهش باشیم. بنابراین اگر کروموزوم به‌دست آمده از عملگر ترکیب دچار جهش شود، باید یکی از بیت‌های آن که متناظر با ژن‌های آن هستند، به‌صورت تصادفی انتخاب شود و سپس مقدار آن تغییر کند. الگوریتم به‌کار برده شده برای جهش کروموزوم‌ها، ضامن عملی

^{۱۸}Mutation

بودن و ساده نمودن نسل‌های بعدی (جواب‌های بعدی) باید باشند و به‌سوی بهینگی ما را سوق دهند.

مواردی که در این عملگر مهم هستند عبارت‌اند از:

۱. نحوه‌ی انتخاب محل‌ها
 ۲. تعداد محل‌هایی که قرار است تغییر صورت گیرد.
 ۳. نحوه‌ی تعیین عملیات تغییر
- در زیر به معرفی چند نمونه از عملگرهای جهشی اشاره می‌کنیم:

• جابه‌جایی

در این روش دو ژن به صورت تصادفی انتخاب شده و با یک‌دیگر جابه‌جا می‌شوند.

مثال ۱.۷.۳

$$A : 34764937$$

دو عدد تصادفی ۴ و ۷ باشند، آن‌گاه خواهیم داشت:

$$B : 34437967$$

• یکنواخت

در این روش، یک ژن از کروموزوم‌ها به‌صورت تصادفی انتخاب شده و مقدار آن به مقدار تصادفی دیگری تغییر می‌کند، یعنی یک عدد تصادفی در بازه‌ی $[1, k]$ که k طول کروموزوم می‌باشد، انتخاب شده و ژن موجود در آن مکان از کروموزوم تغییر می‌کند.

مثال ۲.۷.۳

$$A : 00101011$$

فرض کنید یک کروموزوم و عدد تصادفی تولید شده ۳ باشد، بنابراین کروموزوم موجود در محل ۳ عوض می‌شود (یعنی عدد یک به صفر تبدیل می‌شود) و به‌صورت زیر درمی‌آید:

$$B : 00001011$$

• جای‌گذاری

در این روش یک ژن به‌صورت تصادفی انتخاب شده و جای آن عوض می‌شود.

مثال ۳.۷.۳

$$A : 45362817$$

فرض کنید عدد تصادفی به دست آمده برای تعیین کردن ژن برای جابه‌جایی برابر ۶ باشد و محل قرارگیری جدید آن بین ۳ و ۴ انتخاب شده باشد، در این صورت داریم:

$$B : 45386217$$

• وارونگی

در این روش ابتدا دو عدد تصادفی را بین $[1, k]$ که k طول کروموزوم می‌باشد را انتخاب کرده و کروموزوم را به سه بخش تقسیم می‌کند و قسمت وسط برعکس می‌شود.

مثال ۴.۷.۳.

$$A : 56/345/628$$

فرض کنید دو عدد تصادفی، ۲ و ۵ باشند، پس داریم:

$$B : 56/543/628$$

• ابتکاری

این روش کاملاً ابتکاری بوده و روش کار بدین صورت می‌باشد که در ابتدا چند ژن (توجه شود که تعداد آن از قبل مشخص است) به صورت تصادفی انتخاب شده و تمام جایگشت‌های ممکن آن به عنوان حالت جدید در نظر گرفته می‌شود، سپس از بین کروموزوم‌های تولید شده بهترین آن به عنوان فرزند انتخاب می‌شود.

مثال ۵.۷.۳.

$$A : 987456321$$

فرض کنید سه ژن به دست آمده ۸ و ۵ و ۳ باشند، حال داریم:

$$B_1 : 987436521$$

$$B_2 : 957486321$$

$$B_3 : 957436821$$

$$B_4 : 937486521$$

$$B_5 : 937456821$$

اکنون تابع برازش را برای هر کروموزوم به دست آورده و بهترین نتیجه انتخاب می‌شود.

۸.۳ کدگذاری الگوریتم ژنتیک

الگوریتم ژنتیک به جای این که بر روی متغیرهای مسئله کار کنند، با کروموزومها (شکل کدگذاری مسئله) سروکار دارند. در واقع یکی از اصلی ترین کارها در پیاده سازی الگوریتم ژنتیک بر روی مسائل گوناگون کدگذاری جواب مسئله می باشد. حال این سوال مطرح است بهترین کدگذاری برای حل یک مسئله خاص چیست؟! به طور کلی کدگذاری الگوریتم ژنتیک به دو صورت می باشد:

۱. **کدگذاری مستقیم:** در این روش کل جواب یک مسئله به عنوان یک کروموزوم در نظر گرفته می شود. توجه شود برای مسائل پیچیده کروموزومهایی که بدین صورت ساخته می شوند عملگرهای ژنتیکی روی آنها به خوبی عمل نمی کنند.
۲. **کدگذاری غیر مستقیم:** در این روش قسمتی از جواب یک مسئله به صورت کروموزوم، در نظر گرفته می شود.

۱.۸.۳ روش های کدگذاری

۱. کدگذاری دودویی^{۱۹}
۲. کدگذاری ترتیبی^{۲۰}
۳. کدگذاری درختی^{۲۱}
۴. کدگذاری حقیقی^{۲۲}

حال به توضیح مختصری از این کدگذاری ها می پردازیم:

● کدگذاری دودویی

در این نوع کدگذاری هر کروموزوم رشته ای از صفر و یک می باشند، این کدگذاری می تواند حالت های زیادی را پوشش دهد و به راحتی با عملگرهای بیتی در زبان های مختلف برنامه نویسی، پیاده سازی می شوند.

● کدگذاری ترتیبی

این نوع کدگذاری معمولاً برای حل مسائل بهینه سازی ترکیبیاتی و غیره به کار برده می شود. توجه شود که در این روش هر کروموزوم شامل اعدادی می باشد که معمولاً ترتیب خاصی را بیان می کنند.

^{۱۹} Binary Coding

^{۲۰} Permutation Coding

^{۲۱} Tree Coding

^{۲۲} Value Coding

• کدگذاری درختی

این نوع کدگذاری در برنامه‌ریزی ژنتیکی به کار می‌رود. در این کدگذاری، هر کروموزوم یک درخت از اشیاء نظیر توابع یا دستورها در زبان برنامه‌نویسی می‌باشد.

• کدگذاری حقیقی

این نوع کدگذاری برای مسائلی که در آن‌ها مقادیر پیچیده به کار می‌روند، استفاده می‌شود. این روش معمولاً به صورت یک مجموعه، رشته و یا غیره از اجزا بیان می‌شود. هر جزء ارزش خاصی دارد که این ارزش می‌تواند شامل عدد، کلمه یا حرف باشد. در این نوع کدگذاری به توسعه و گسترش روش‌های خاصی برای ایجاد همسایگی و غیره در الگوریتم‌ها می‌پردازیم.

۲.۸.۳ چارت الگوریتم ژنتیک

چارت الگوریتم ژنتیک در شکل ۴.۳ آمده است.

۹.۳ محدودیت‌های الگوریتم ژنتیک (GAها)

یکی از مشکلات اصلی الگوریتم ژنتیک چگونه نوشتن عملگر ارزیابی است که منجر به بهترین جواب برای مساله می‌شود. زیرا اگر این برازش به خوبی و قوی انتخاب نشود ممکن است جوابی برای مساله پیدا نکنیم یا مساله‌ای دیگر را به اشتباه حل کنیم. به علاوه باید توجه شود که علاوه بر انتخاب تابع مناسب برای ارزیابی باید به پارامترهای دیگری همچون اندازه جمعیت، نرخ ترکیب، نوع انتخاب و ... نیز توجه کرد.

مشکل دیگری که وجود دارد این است که اگر یک ژن خیلی بهتر از سایر ژن‌های دیگر موجود باشد زودتر دیده می‌شود و ممکن است محدودیت ایجاد کند و راه حل را به سوی جواب بهینه محلی سوق دهد (توجه شود که این اتفاق معمولاً در جمعیت‌های کم اتفاق می‌افتد).

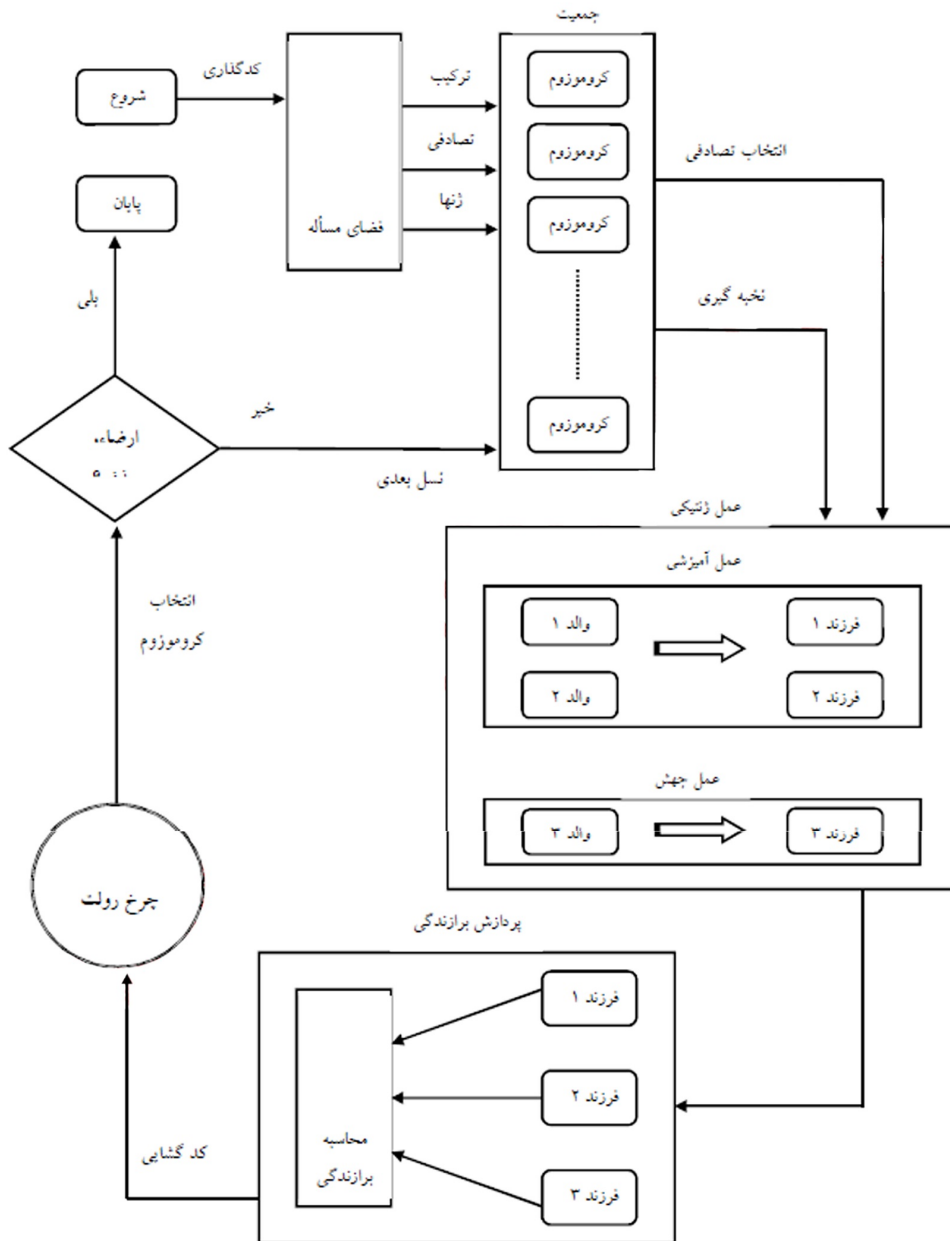
۱.۹.۳ راه‌حل‌های مناسب برخورد با محدودیت‌ها

از آنجایی که عملگرهای ژنتیک مورد استفاده در الگوریتم باعث تولید کروموزوم‌های غیرموجه می‌شود ما به این مساله می‌پردازیم که چگونه در اجرای الگوریتم ژنتیک با محدودیت‌های مساله برخورد کنیم. ”میکالویچ”^{۲۳} چند تکنیک (استراتژی) معمول برای مواجه شدن با محدودیت‌ها تقسیم‌بندی کرده است که ما به چند نمونه از آن‌ها می‌پردازیم:

۱. استراتژی ردی

در این روش پس از تولید کروموزوم آنرا از نظر موجه بودن تست کرده و در صورت غیر

^{۲۳}Mikalovich



شکل ۴.۳: چارت الگوریتم ژنتیک

موجه بودن آنرا حذف می کنند. این روش، روشی بسیار ساده و کارا می باشد.

۲. استراتژی اصلاح عملگرهای ژنتیک

در این روش برای جلوگیری از تولید کروموزوم‌های غیر موجه عملگر ژنتیکی طوری تعریف می‌شود که پس از اعمالی که بر روی کروموزوم‌ها صورت می‌گیرد، کروموزوم تولید شده موجه باشد. در این روش مشکلات زیادی وجود دارد مهم‌ترین مشکل آن

پیدا کردن عملگری که دارای این شرایط باشد بسیار دشوار می‌باشد.

۳. استراتژی اصلاحی

در این روش به جای حذف کروموزوم غیرموجه آن کروموزوم را به یک کروموزوم موجه تبدیل می‌کند (توجه شود این روش مانند روش بالا به مساله وابسته می‌باشد و یافتن فرآیند اصلاح در مواقعی بسیار پیچیده و دشوار می‌باشد).

۴. استراتژی جریمه‌ای

در این روش برخلاف ۳ روش قبلی که از ورود جواب‌های غیرموجه جلوگیری می‌کردند، جواب‌های غیر موجه با احتمال کم حضور می‌یابند. در سه روش قبلی این مشکل وجود داشت که به هیچ نقطه‌ای بیرون از فضای موجه توجه نمی‌کردند، اما در بعضی مسائل بهینه‌سازی، جواب‌های غیر موجه درصد زیادی از جمعیت را اشغال می‌کنند. در چنین وضعیتی اگر جست‌وجو فقط در ناحیه موجه صورت گیرد شاید یافتن جواب موجه خیلی وقت‌گیر و دشوار باشد.

توجه شود که از متداول‌ترین تکنیک‌های مورد استفاده برای سروکار داشتن با جواب‌های غیرموجه استراتژی جریمه‌ای می‌باشد که در آن ابتدا محدودیت‌های مسأله در نظر گرفته نمی‌شوند پس برای هر تخلف از محدودیت‌ها یک جریمه اختصاص داده می‌شود که این جریمه در تابع هدف قرار می‌گیرد. نکته‌ی قابل توجه در این روش این است که جواب غیر موجه به سادگی حذف نمی‌شود زیرا ممکن است در ژن‌های آن اطلاعات مفید و خوبی وجود داشته باشد که با اندکی تغییر به جواب بهینه تبدیل شود.

۱۰.۳ شرایط خاتمه الگوریتم ژنتیک

چون الگوریتم‌های ژنتیک بر پایه تولید و تست می‌باشند، جواب مساله مشخص نیست و نمی‌دانیم که کدامیک از جواب‌های تولید شده جواب بهینه است تا شرط خاتمه‌ی مشخصی را برای پیدا شدن جواب در جمعیت تعریف کنیم. به همین دلیل معیارهایی را برای شرط خاتمه الگوریتم در نظر می‌گیریم. در زیر به چند نمونه از آن‌ها اشاره می‌کنیم:

- تعداد مشخصی از نسل، یعنی می‌توانیم شرط خاتمه را مثلاً ۱۰۵ دور چرخش حلقه‌ی اصلی برنامه قرار دهیم.
- عدم بهبود در بهترین شایستگی جمعیت در طی چند نسل متوالی، یعنی اگر روند الگوریتم ژنتیک را ادامه دهیم در نسل‌های بعدی تغییر خاصی دیده نشود.
- بهترین شایستگی جمعیت از یک حد خاصی کم‌تر باشد.
- یک فرزند تولید شود که بهینه‌ی ملاکی که در نظر گرفته‌ایم را برآورده کند.

- بازرسی دستی یا چک کردن بهترین کروموزوم هر نسل.
 - بودجه اختصاص داده شده تمام شود (مثل زمان محاسبه یا پول)
 - بیشترین درجه برازندگی فرزندان حاصل شود یا نتایج بهتر دیگری حاصل نشود.
 - تعداد تولید نسل (تعداد تکرار دفعات الگوریتم) یا زمان آن از قبل تعیین شده باشد.
- ملاحظه ۱۰.۳.۱. شرایط دیگری نیز می‌توانیم تعریف کنیم و همچنین می‌توانیم ترکیبی از موارد فوق را به عنوان شرط خاتمه در نظر بگیریم.

۱۱.۳ نکات قابل توجه و مهم در الگوریتم ژنتیک

۱. شرایط جمعیت اولیه می‌تواند در سرعت رسیدن به جواب بسیار تأثیرگذار باشد. یعنی اگر جمعیت اولیه بهتر و مناسب‌تر باشد سریع‌تر به جواب می‌رسیم.
۲. در الگوریتم‌های ژنتیکی، نحوه تکامل ژنتیکی شبیه موجودات زنده شبیه‌سازی می‌شود. این الگوریتم‌ها با الهام از روند تکاملی طبیعت مسائل را حل می‌نمایند.
۳. با توجه به پارامترهای تصادفی در الگوریتم، حتی در صورت استفاده از جمعیت اولیه یکسان ممکن است در اجراهای مختلف الزاماً جواب‌های یکسان به دست نیاید.
۴. الگوریتم ژنتیک، الهامی از علم ژنتیک و نظریه تکاملی داروین است و براساس بقای برترین‌ها یا انتخاب طبیعی استوار است. یکی از کاربردهای این الگوریتم، استفاده‌ی آن به عنوان تابع بهینه‌کننده است، و نیز ابزار سودمندی در بازشناسی الگو، انتخاب ویژگی، درک تصویر و یادگیری ماشین است.
۵. تابع برازندگی در این گونه از الگوریتم‌ها از اهمیت به‌سزایی برخوردار است، زیرا در اکثر مسائل در اثر ترکیب، حالت‌هایی رخ می‌دهد که منطبق بر شرایط مسئله نیست. بنابراین تابع ارزش باید به گونه‌ای طراحی شود که برای رسیدن به هدف تخمین بسیار خوبی باشد.
۶. با توجه به خصوصیات خاص این الگوریتم‌ها به خوبی از عهده‌ی حل مسائلی که نیاز به بهینه‌سازی دارند برمی‌آیند.

۱۲.۳ بازنمایی مدل‌سازی مسئله

برای اینکه بتوانیم یک مساله را به وسیله الگوریتم‌های ژنتیک حل کنیم، بایستی آنرا به فرم مخصوص مورد نیاز این الگوریتم‌ها تبدیل کنیم.

در این روند، ما بایستی جواب مورد نیاز مساله را به‌گونه‌ای تعریف کنیم که قابل نمایش به وسیله یک کروموزوم باشد. این که چه نوع بازنمایی برای مساله استفاده شود، به شخص طراح و فرم مساله بستگی دارد.

چند نمونه از بازنمایی‌هایی را که معمولاً استفاده می‌شوند به صورت زیر می‌باشند:

- اعداد صحیح
- رشته‌های بیتی
- اعداد حقیقی در فرم نقطه شناور
- اعداد حقیقی به فرم رشته‌های بیتی
- یک مجموعه از اعداد حقیقی یا صحیح
- ماشین‌های حالت محدود
- هر فرم دیگری که بتوانیم عملگرهای ژنتیک را بر روی آن‌ها تعریف کنیم.

والدین: در هر نسل تعدادی از عناصر جمعیت این فرصت را پیدا می‌کنند که تولید مثل کنند. به این عناصر که از میان جمعیت انتخاب می‌شوند، والدین می‌گویند. روش‌های مختلفی برای انتخاب والدین وجود دارند در زیر به چند مورد از این روش‌ها اشاره می‌کنیم:

انتخاب تمام جمعیت به‌عنوان والدین: در واقع هیچ‌گونه انتخابی انجام نمی‌دهیم (همه عناصر انتخاب می‌شوند).

انتخاب تصادفی: به‌صورت تصادفی تعدادی از موجودات جمعیت را به‌عنوان والدین انتخاب می‌کنیم، این انتخاب می‌تواند با جایگذاری یا بدون جایگذاری باشد. در این روش‌ها عناصر با شایستگی بیشتر شانس بیشتری برای انتخاب شدن به‌عنوان والدین را دارند.

سایر روش‌ها: این روش‌ها با استفاده از تکنیک‌هایی سعی می‌کنند که انتخاب‌هایی را ارائه دهند، که هم رسیدن به جواب نهایی را تسریع کنند و هم این که کمک می‌کنند که جواب بهینه‌تری پیدا شود.

۱.۱۲.۳ معمول‌ترین روش‌های انتخاب

- **نخبه‌گرایی^{۲۴}:** مناسب‌ترین عضو هر اجتماع انتخاب می‌شود.

- **روش انتخاب چرخ رولت^{۲۵}**: یک روش انتخاب است که در آن عنصری که عدد برآزش (تناسب) بیش‌تری داشته باشد، انتخاب می‌شود.
- **انتخاب مقیاس^{۲۶}**: به موازات افزایش متوسط عدد برآزش جامعه، سنگینی انتخاب هم بیش‌تر و هم جزئی‌تر می‌شود. این روش وقتی کاربرد دارد که مجموعه دارای عناصری باشد که عدد برآزش بزرگی دارند و فقط تفاوت‌های کوچکی آن‌ها را از هم تفکیک می‌کند.
- **انتخاب تورنومنت^{۲۷}**: یک زیر مجموعه از صفات یک جامعه انتخاب می‌شوند و اعضای آن مجموعه با هم رقابت می‌کنند و سرانجام فقط یک صفت از هر زیرگروه برای تولید انتخاب می‌شوند.

۱۳.۳ نقاط قوت الگوریتم‌های ژنتیک

- اولین و مهم‌ترین نقطه قوت این الگوریتم‌ها این است که الگوریتم‌های ژنتیک ذاتاً موازی‌اند. اکثر الگوریتم‌های دیگر موازی نیستند و فقط می‌توانند فضای مسأله مورد نظر را در یک جهت در یک لحظه جست‌وجو کنند و اگر جواب پیدا شده یک جواب بهینه محلی باشد و یا زیر مجموعه‌ای از جواب اصلی باشد باید تمام کارهایی که تا به حال انجام شده را کنار گذاشت و دوباره از اول شروع کرد.
- از آن‌جایی که الگوریتم‌های ژنتیک چندین نقطه‌ی شروع دارند در یک لحظه می‌توانند فضای مسأله را از چند جهت مختلف جست‌وجو کنند. اگر یکی به نتیجه نرسید سایر راه‌ها ادامه می‌یابند و منابع بیش‌تری را در اختیارشان قرار می‌گیرد و در یک لحظه می‌توانند فضای مسأله را از چند جهت مختلف کاوش نمایند.
- الگوریتم‌های ژنتیک توانایی پشتیبانی از بهینه‌سازی‌های چندمنظوره را دارا می‌باشند و می‌توانند چندین پارامتر را هم‌زمان تغییر دهند.
- الگوریتم ژنتیک برای مسائلی که فضای راه‌حل بزرگی دارند و غیرخطی هستند به دلیل خصلت موازی بودن و ارزیابی چند زمانه (هم‌زمان) بسیار مفید هستند.
- الگوریتم ژنتیک توانایی تلفیق شدن با سایر روش‌های بهینه‌سازی را دارند.
- یکی از نکات قابل توجه در مورد الگوریتم‌های ژنتیک این است که این الگوریتم هیچ چیزی در مورد مسأله‌ای که حل می‌کند نمی‌داند، به‌همین دلیل اصطلاحاً به آن الگوریتم کور گفته می‌شود. به دلیل اینکه فقط به مقادیر تابع هدف توجه دارند و دانسته‌های از

^{۲۵}Election Roulette

^{۲۶}Scaling Selection

^{۲۷}Tournament Selection

- پیش تعیین شده را نادیده گرفته و نیز به مشتقات و دیگر اطلاعات کاری ندارند، شامل پیچیدگی‌های محاسباتی یا محاسبات اضافی نمی‌شوند.
- الگوریتم ژنتیک به جای خود متغیرها از متغیرهای کدگذاری شده استفاده می‌کنند، که این کار برای استفاده از متغیرهای گسسته بسیار مناسب می‌باشد.
- الگوریتم‌های ژنتیک از قواعد آماری به جای قواعد صریح استفاده می‌کنند که این عمل بر قدرت و توانایی این الگوریتم می‌افزاید.
- قادر است چند جواب بهینه را به طور همزمان بدست آورد نه فقط یک جواب را بیابد. این الگوریتم بر روی یک راه حل خاص اعمال نمی‌شود بلکه بر روی مجموعه‌ای از راه‌حل‌ها اعمال می‌شود.
- الگوریتم ژنتیک از قوانین انتقالی احتمالی به جای قوانین انتقالی قطعی استفاده می‌کنند، این بدان معنی می‌باشد که حرکت آن در هر نقطه از الگوریتم کاملاً احتمالی بوده و براساس قطعیت صورت نمی‌پذیرد.
- تنها ملاک ارزشیابی و سنجش میزان شایستگی هر جواب توسط الگوریتم‌های ژنتیک، مقدار تابع شایستگی آن در فضای کروموزوم‌ها می‌باشد.
- الگوریتم ژنتیک با مجموعه‌ای از جواب‌ها شروع به حل یک مسئله می‌کند. بدین صورت که به جای یافتن یک نقطه‌ی مناسب، محدوده‌های مناسبی در فضای مسئله شناسایی می‌کند. در نتیجه به طور هم‌زمان شانس بیش‌تری برای متغیرهای شایسته‌تر برای بقا و تولید نسل بوجود می‌آورد. در این الگوریتم احتمال پیدا کردن نقطه بهینه سراسری زیاد می‌باشد و برای توابع با تغییرات ناگهانی و دارای چندین نقطه بهینه موضعی مناسب می‌باشد.
- الگوریتم ژنتیک دارای انعطاف‌پذیری بسیار بالایی می‌باشد، این بدین معنا می‌باشد که این الگوریتم را روی هر مسئله (مقید یا نامقید) و با هر فضای جواب (گسسته، پیوسته، نامحدب و ...) می‌توان پیاده‌سازی کرد.
- برای حل مسائل $NP - Hard$ نیز استفاده می‌شود.

۱۴.۳ محدودیت‌های الگوریتم ژنتیک (نقاط ضعف الگوریتم ژنتیک)

- مشکل اصلی الگوریتم‌های ژنتیک علی‌رغم سادگی پیاده‌سازی، هزینه و زمان زیاد آن می‌باشد. اغلب برای حل یک مسأله به تولید چندین هزار نسل از کروموزوم‌ها می‌پردازیم

و این مسئله زمان زیادی را به خود اختصاص می‌دهد، مخصوصاً اگر تعداد جمعیت اولیه زیاد باشد و یا تابع هدف تابعی پیچیده باشد.

- الگوریتم ژنتیک چگونگی نوشته شدن تابع هدف را مشخص می‌کند، به گونه‌ای که منجر به بهترین جواب برای حل مسئله می‌گردد. اگر مشکلی در انتخاب این مورد پیش آید و این مورد با قدرت و به‌خوبی انتخاب نشود ممکن است راه‌حلی برای مسئله پیدا نکنیم یا اشتباه منجر به حل مسئله‌ی دیگری شود.
- الگوریتم ژنتیک یک روش غیر جبری می‌باشد، بنابراین نمی‌توان به پاسخ دقیق مسئله رسید و حتی ممکن است برای یک مسئله مشخص با هر بار به‌کارگیری، به پاسخی متفاوت رسید ولی باید به این نکته توجه داشت که تمامی این پاسخ‌ها می‌توانند پاسخی باشند که دقت مورد نیاز مسئله را برآورده می‌کنند و تمامی پاسخ‌ها در یک راستا و در جهت بهترین پاسخ برای حل مسئله می‌باشند.
- از الگوریتم ژنتیک برای حل تمامی مسائل بهینه‌سازی می‌توان استفاده کرد اما باید توجه داشت که در برخی از مسائل این روش نسبت به سایر روش‌ها بسیار کندتر می‌باشد. بنابراین الگوریتم ژنتیک روشی مناسب برای حل تمام مسائل بهینه‌سازی نمی‌باشد. در حقیقت این الگوریتم برای مسائلی که برای حل آن‌ها روش‌های شناخته شده‌است وجود دارد مناسب نمی‌باشد.

۱۵.۳ مقایسه الگوریتم ژنتیک و دیگر شیوه‌های مرسوم بهینه‌سازی

با توجه به توضیحات داده شده مشخص است که بین الگوریتم ژنتیک و اکثر شیوه‌های مرسوم جست‌جو و بهینه‌سازی تفاوت قابل توجهی وجود دارد. در زیر به چهار تفاوت عمده‌ای که بین روش الگوریتم ژنتیک و سایر روش‌ها وجود دارد اشاره شده است:

۱. الگوریتم ژنتیک با یک نقطه تنها جست‌جو نمی‌کند بلکه همزمان، با یک مجموعه از نقاط جست‌جو می‌کند.
۲. الگوریتم ژنتیک از قوانین قطعی پیروی نمی‌کند بلکه از قوانین احتمالی پیروی می‌کند.
۳. الگوریتم ژنتیک بر روی مقادیر اصلی یک مجموعه کار نمی‌کند بلکه بر روی یک مجموعه از خواص کدگذاری شده عمل می‌کند (به‌جزء در مواردی که از نمایش حقیقی در رشته‌ها استفاده می‌شود).
۴. الگوریتم ژنتیک به مشتق‌گیری و یا هر گونه اطلاعات کمکی نیازی ندارد و تنها تابع هدف و شیوه تعیین برآزش از اطلاعات خام، جهت جست‌جو را مشخص می‌کند.

این نکته مهم است که الگوریتم ژنتیک یک مجموعه از جواب‌های بالقوه را ارائه می‌دهد و انتخاب جواب نهایی برعهده کاربر است. در مواردی که مساله جواب واحد ندارد مثل بهینه‌سازی چندهدفه، الگوریتم ژنتیک برای مشخص کردن هم‌زمان جواب‌ها بسیار مفید است.

۱۶.۳ الگوریتم ژنتیک رتبه‌بندی نامغلوب *NSGA-II*

الگوریتم فراابتکاری *NSGAII* یکی از پرکاربردترین و قدرتمندترین الگوریتم‌های موجود برای حل مسائل بهینه‌سازی چندهدفه است و کارایی آن در حل مسائل مختلف، به اثبات رسیده است. اسرینیباس^{۲۸} و دب در سال ۱۹۹۵ روش بهینه‌سازی *NSGA* را برای حل مسائل بهینه‌سازی چندهدفه معرفی نمودند. نکات برجسته‌ای که در مورد این روش بهینه‌سازی وجود دارند، عبارتند از:

- جوابی که هیچ جواب دیگری، به‌طور قطع بهتر از آن نباشد، دارای امتیاز بیش‌تری است. جواب‌ها بر اساس این که چند جواب بهتر از آن‌ها وجود داشته باشند، رتبه‌بندی و مرتب می‌شوند.
- شایستگی (برازندگی) برای جواب‌ها، برحسب رتبه آن‌ها و عدم غلبه سایر جواب‌ها، اختصاص می‌یابد.
- از شیوه اشتراک‌برازندگی برای جواب‌های نزدیک استفاده می‌شود تا به این ترتیب پراکندگی جواب‌ها به‌نحو مطلوبی تنظیم شود و جواب‌ها به‌طور یکنواخت در فضای جست‌جو پخش شوند.

با توجه به حساسیت نسبتاً زیادی که نحوه عملکرد و کیفیت جواب‌های الگوریتم *NSGA* به پارامترهای اشتراک‌برازندگی و سایر پارامترها دارند، نسخه دوم الگوریتم *NSGA* با نام الگوریتم فراابتکاری *NSGAII* توسط دب و همکارانش در سال ۲۰۰۰ معرفی گردید. در کنار تمام کارایی‌هایی که الگوریتم فراابتکاری *NSGA-II* دارد، می‌توان آن‌را الگوی شکل‌گیری بسیاری از الگوریتم‌های بهینه‌سازی چندهدفه دانست. این الگوریتم و شیوه منحصربه‌فرد آن در برخورد با مسائل بهینه‌سازی چندهدفه، بارها و بارها توسط افراد مختلف برای ایجاد الگوریتم‌های بهینه‌سازی چندهدفه جدیدتر، مورد استفاده قرار گرفته است. بدون شک این الگوریتم یکی از اساسی‌ترین اعضای کلکسیون الگوریتم بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی است که می‌توان آن‌ها را نسل دوم این‌گونه روش‌ها نامید.

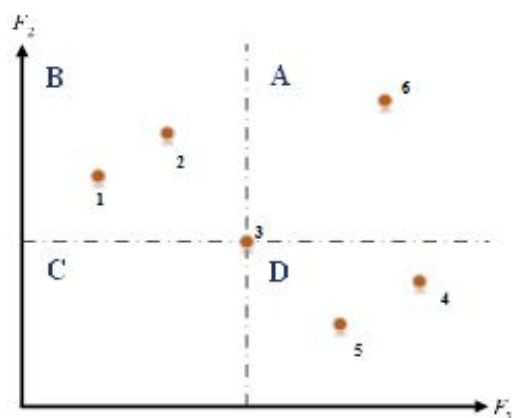
تعریف ۱.۱۶.۳. جوابی بر جواب دیگر غلبه می کند اگر دارای شرایط زیر باشد:

- جواب انتخابی در هر یک از توابع هدف از دیگری بدتر نباشد.
- جواب انتخابی حداقل در یکی از توابع هدف مطلقاً از جواب دیگر بهتر باشد.

نقاط بهینه سراسری: برداری به صورت سراسری بهینه در نظر گرفته می شود، هرگاه در کل فضای جواب نتوان برداری پیدا کرد، به طوری که این بردار بتواند بر بردار مورد انتظار غلبه کند. در این حالت بردار را به صورت سراسری، جواب غیر مغلوب می نامند. همچنین مجموعه این نقاط، مرز پارتو نامیده می شود.

مرتب سازی نامغلوب: زمانی که بحث از یک الگوریتم تک هدفه مطرح است، معیار برتری جوابها نسبت به یکدیگر ساده است، زیرا تنها یک تابع هدف مدنظر می باشد. به طور مثال در صورتی که مسئله مورد بحث یک مسأله کمینه سازی باشد، جوابی که کمترین مقدار تابع هدف را دارا باشد، بر سایر جوابها برتری دارد. اما زمانی که برای حل مسأله ای از یک الگوریتم چندهدفه استفاده می شود که حداقل دو تابع هدف مدنظر باشد و دیگر به آسانی نمی توان در مورد برتری بعضی از جوابها نظر قطعی دارد، زیرا در اکثر موارد نقاطی یافت می شود که هیچ کدام بر دیگری برتری کامل ندارد.

در این الگوریتم به هر جواب یک رتبه اختصاص داده می شود. که براساس تعداد مغلوب شدن آنها نسبت به سایر نقاط مغلوب می گردد (بدین صورت که نقاطی که در جبهه اول قرار دارند و توسط هیچ کدام از جوابها مغلوب نشده اند. دارای رتبه یک و بقیه و جوابهایی که فقط توسط حداقل یکی از جبهه اول مغلوب می شوند، در جبهه دوم و رتبه دوم قرار می گیرند و به همین روند ادامه پیدا می کند و رتبه های بعدی مشخص می شود). در پایان الگوریتم، نقاطی که بهترین رتبه یعنی رتبه یک را دارا باشند. به عنوان مجموعه جواب یا نقاط جبهه پارتو انتخاب می شوند. این موضوع با توجه به شکل ۵.۳ که مثالی برای یک مسأله کمینه سازی با دو تابع هدف می باشد، شرح داده می شود. همان طور که در شکل ۵.۳ مشاهده می شود، تعدادی نقطه در فضای مربوط به کلیه جوابهای ممکن مسأله مشخص شده اند که هر کدام دارای دو مقدار از توابع هدف هستند. نقطه سه بر تمامی نقاط موجود در فضای A برتری دارد، بدین صورت که مقدار توابع هدف برای این نقطه نسبت به تمامی نقاط موجود در فضای A کم تر می باشند. لذا این نقاط بر نقاط موجود در صفحه A همیشه غلبه می کند. همچنین می توان نشان داد که نقطه سه همیشه توسط نقاط موجود در فضای C مغلوب می شود. به عنوان نمونه، نقطه سه، نقطه شش را مغلوب می کند. اما در مورد وضعیت برتری یا عدم برتری نقاط موجود در فضای B و D نسبت به نقطه سه نمی توان مستقیماً قضاوت کرد. چون نقاط موجود در صفحه B در مورد تابع F_1 نسبت به نقطه سه بهتر و در مورد تابع F_2 بدتر هستند. و در فضای D بالعکس می باشد. پس با این مقایسه مستقیم، نمی توان گفت کدام نقطه بر دیگری غلبه می کند. در چنین مواردی، از حضور سایر حضور سایر اعضای جمعیت برای قضاوت استفاده می شود. در ابتدا فرض می شود نقطه ای در فضای C وجود ندارد، برای



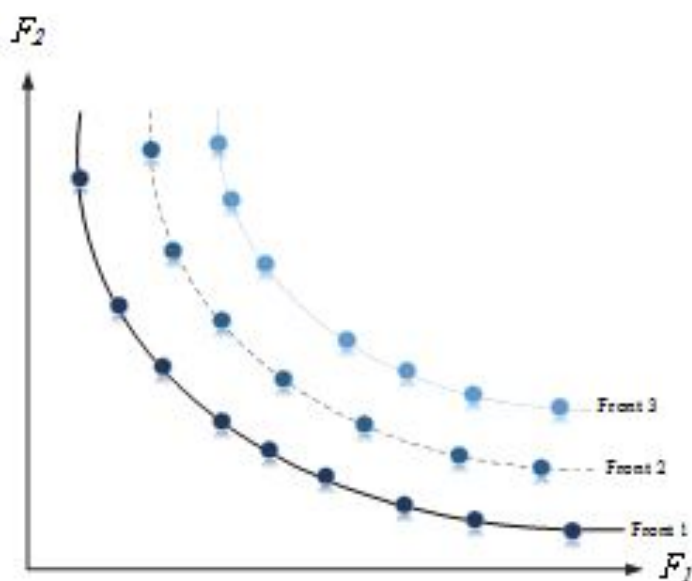
شکل ۵.۳: جواب‌های به‌دست آمده برای یک مسئله کمینه سازی دو هدفه

مقایسه نقاط بین دو و سه همان‌طور که اشاره شد هر کدام در یکی از توابع هدف از دیگری بهتر و در دیگری بدتر می‌باشند در این شرایط باید بررسی کرد که آیا نقطه‌ی دیگری وجود دارد که از هر دو نظر از نقطه سه بهتر باشد. بنابراین چون نقطه دو توسط سایر اعضای جمعیت یکبار مغلوب شده و نقطه سه هرگز مغلوب نشده است، نقطه سه بهتر از نقطه دو می‌باشد. در مورد نقطه چهار و نقطه سه نیز وضع همین‌طور می‌باشد. از آنجا که نقطه چهار توسط نقطه پنج مغلوب می‌شود ولی نقطه سه توسط هیچ نقطه‌ای مغلوب نمی‌شود. پس نقطه سه در مورد نقطه چهار وضعیت بهتر دارد. اما در مورد نقطه یک و پنج نسبت به سه نمی‌توان اظهار نظر کرد، زیرا این نقاط توسط هیچ نقطه‌ای مغلوب نشده‌اند و هر کدام نسبت به هم یک برتری و یک عدم برتری دارند. لذا نقاط یک و سه و پنج که هرگز مغلوب نشده‌اند و رتبه یک را دارند، جزء نقاط بهینه پارتو می‌باشند.

شکل ۶.۳ ابتدا دسته‌ای از اعضای جمعیت که هرگز مغلوب نشده‌اند مشخص شده و به آن‌ها رتبه یک اختصاص داده شده است. سپس برای سایر اعضا با نادیده گرفتن اثر اعضا با رتبه یک بر جمعیت، مجدداً مرتب سازی نامغلوب انجام می‌شود. و اعضای که در این مرحله هرگز مغلوب نشده‌اند با رتبه دوم مشخص می‌شوند. برای بقیه اعضا با نادیده گرفتن اثر اعضا با رتبه یک و دو بر جمعیت، بار دیگر مرتب سازی نامغلوب را انجام داده و اعضای که در این مرحله هرگز مغلوب نشده‌اند با رتبه سه مشخص می‌شوند. و این روند تا جایی ادامه می‌یابد که رتبه همه اعضای جمعیت مشخص شود.

حفظ تنوع جواب‌ها (فاصله ازدحامی): مقدار عددی که از محاسبه‌ی مسائل دوهدفه با به‌کار بردن نزدیک‌ترین همسایه‌های آن به‌دست می‌آید فاصله ازدحامی نامیده می‌شود و از رابطه زیر به‌دست می‌آید.

$$d_j = \sum_{i=1}^n \frac{f_i(j-1) - f_i(j+1)}{f_i^{\max} - f_i^{\min}}$$



شکل ۶.۳: جبهه‌بندی جواب‌ها

به‌طور کلی فاصله ازدحامی جواب‌ها در فضای جواب مسائل چندهدفه به‌صورت زیر محاسبه می‌شوند.

مرحله اول: در هر جبهه، جواب‌ها بر اساس یکی از توابع هدف دلخواه به‌صورت نزولی مرتب می‌شوند (فرض می‌شود که تعداد توابع هدف مسئله و تعداد جواب‌ها در هر جبهه برابر باشد).
 مرحله دوم: فاصله ازدحامی نقاط اول و آخر لیست برابر بی نهایت می‌شود (دلیل این امر آن است که در کنار این نقاط، نقاط دیگری وجود ندارد که آن‌ها را پوشش دهد).
 مرحله سوم، برای نقاط، دو فاصله ازدحامی به‌صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$CD_i = d_i^1 + d_i^2 + \dots + d_i^m$$

$$d_i^i = \frac{|f_m^{i+1} - f_m^{i-1}|}{f_i^{\max} - f_i^{\min}}$$

در رابطه بالا منظور از فاصله ازدحامی در تابع هدف، m می‌باشد و به‌منظور فاصله ازدحامی کل، باید برای تمامی توابع هدف محاسبه و سپس جمع شود. ویژگی‌های عمده الگوریتم *NSGA-II* عبارتند از:

- تعریف فاصله تراکمی به‌عنوان ویژگی جایگزین برای شیوه‌هایی مانند اشتراک برازندگی
- استفاده از عملگر انتخاب تورنومنت دو-دویی
- ذخیره و آرشیو کردن جواب‌های نامغلوب که در مراحل قبلی الگوریتم به‌دست آمده‌اند.

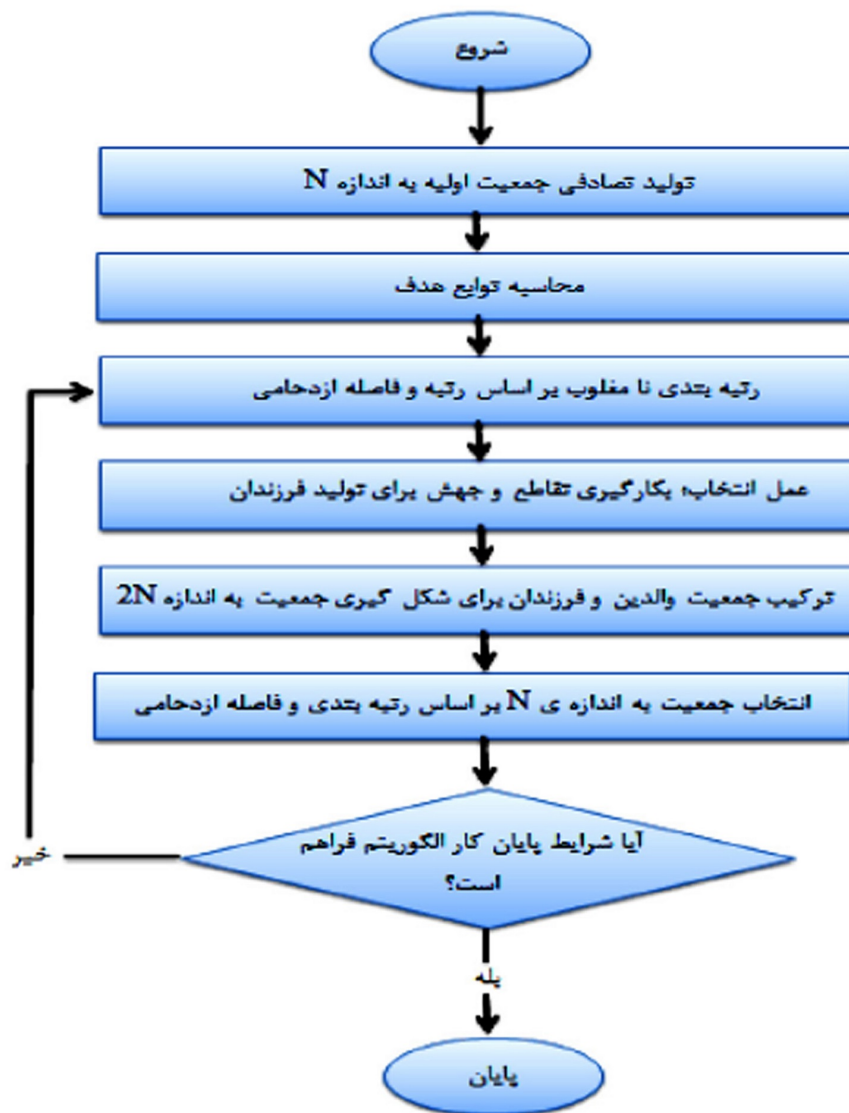
روش کار و الگوریتم کلی *NSGA-II* که یکی از حالت‌های چندهدفه الگوریتم ژنتیک می‌باشد، به شرح ذیل است:

۱. ایجاد جمعیت اولیه
۲. محاسبه‌ی معیارهای برازندگی
۳. مرتب کردن جمعیت بر اساس شرط‌های غلبه کردن محاسبه فاصله ازدحامی^{۲۹}
۴. انتخاب: به محض این که جمعیت اولیه بر اساس شرط‌های غلبه کردن مرتب شد، مقدار فاصله ازدحامی در آن محاسبه خواهد شد و انتخاب از میان جمعیت اولیه آغاز می‌شود. این انتخاب بر اساس دو المان صورت می‌پذیرد.
 - رتبه جمعیت: جمعیت‌ها در رتبه‌های پایین‌تر انتخاب می‌شوند.
 - محاسبه فاصله: با فرض این که p و q دو عضو از یک رتبه باشند، عضوی انتخاب می‌شود که فاصله ازدحامی بیش‌تری دارد. گفتنی است که اولویت انتخاب، ابتدا با رتبه و سپس بر اساس فاصله ازدحامی است.
۵. انجام تقاطع و جهش برای تولید فرزندان جدید
۶. تلفیق جمعیت اولیه و جمعیت به‌دست آمده از تقاطع و جهش
۷. جایگزین کردن جمعیت والدین با بهترین اعضای جمعیت تلفیق شده در مراحل قبل. در مرحله نخست، اعضای رتبه‌های پایین‌تر جایگزین والد‌های قبل می‌شوند و سپس بر اساس فاصله ازدحامی مرتب می‌شوند. جمعیت اولیه و جمعیت ناشی از تقاطع و جهش، ابتدا برحسب رتبه دسته‌بندی می‌شوند قسمتی از آن‌ها که دارای رتبه پایین‌تری هستند، حذف می‌گردند. در مرحله بعد، جمعیت باقی مانده بر اساس فاصله ازدحامی مرتب می‌شوند. در این جا مرتب‌سازی داخل یک جبهه انجام می‌شود.
۸. تمام مراحل تا نسل (یا شرایط بهینگی) مورد نظر تکرار می‌شوند. نحوه‌ی کار الگوریتم ژنتیک *NSGA-II* در شکل (۷.۳) آمده است.

۱.۱۶.۳ دلایل انتخاب الگوریتم *NSGA-II* نسبت به سایر الگوریتم‌های تکاملی

این الگوریتم برخی از مشکلات الگوریتم‌های پیشین را حل کرده است. برخی از تفاوت‌های این الگوریتم با سایر الگوریتم‌ها به شرح ذیل است:

^{۲۹}Crowding Distance



شکل ۷.۳: نحوه کار الگوریتم ژنتیک رتبه‌بندی نامغلوب NSGA – II

- راه‌حل سریع‌تری در مقایسه با سایر روش‌ها در رتبه‌بندی دارد و پیچیدگی الگوریتم‌های قبلی در آن از بین رفته است.
- از فاصله ازدحامی برای به‌دست آوردن جبهه جواب یکنواخت‌تری از سایر الگوریتم‌ها و تخمین دانسته نقاط حول جواب‌ها استفاده می‌کند. گفتنی است که فاصله ازدحامی، فاکتوری است که برای انتخاب بهتر جواب‌ها از نظر پراکندگی بر روی یک جبهه استفاده می‌گردد.

۱۷.۳ الگوریتم بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی مبتنی بر

تجزیه MOEA/D

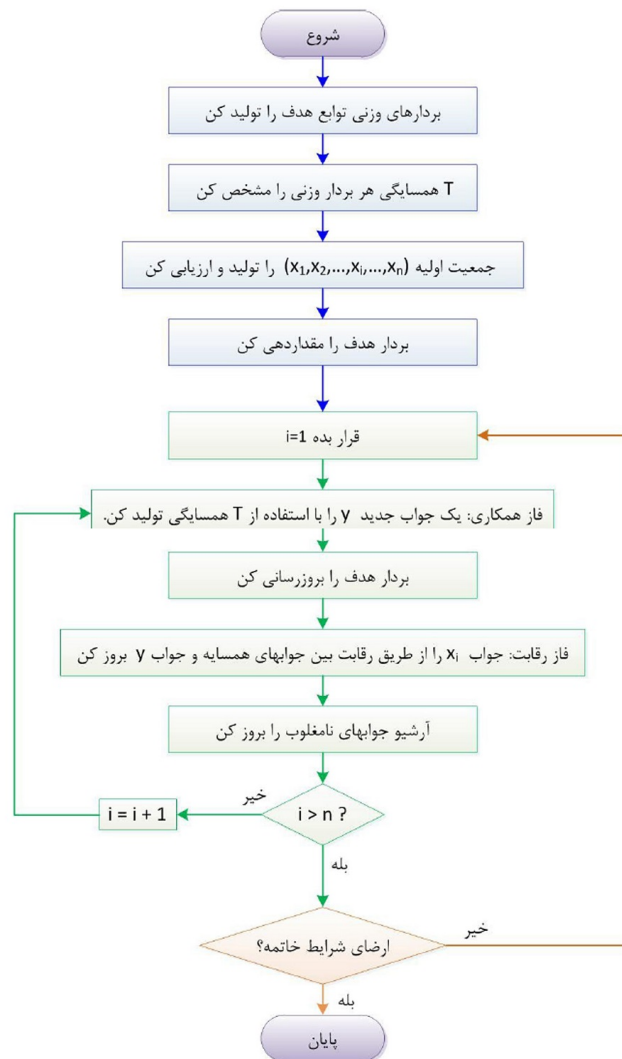
الگوریتم بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی مبتنی بر تجزیه MOEA/D که در سال ۲۰۰۷ توسط ژانگ و لی^{۳۰} توسعه داده شد، مسأله چندهدفه را به تعدادی زیر مسأله بهینه‌سازی اسکالر تجزیه می‌کند و آن‌ها را هم‌زمان بهینه می‌نماید. در این روش یک بردار وزن برای هر زیر مسأله تعریف می‌شود و توابع هدف با استفاده از این بردار وزن به یک تابع هدف جمع می‌یابند. تعداد زیر مسأله‌ها معمولاً برابر اندازه جمعیت در نظر گرفته می‌شود. و لذا هر عضو جمعیت نماینده یک جواب تولید شده با یک بردار جمع می‌باشد. هر زیر مسأله به‌طور تئوریک در نهایت یک جواب از جبهه پارتو را در پایان جست‌جو ارائه می‌دهد. در هر نسل، جمعیت از بهترین جواب‌های یافت شده برای هر زیر مسأله تشکیل می‌شود. روابط همسایگی بین زیر مسأله‌ها بر اساس فاصله بین بردارهای جمع دریافت می‌شود. در طی جست‌جو، جواب هر زیر مسأله با همکاری اعضای همسایگی تولید می‌شود. این مرحله، مرحله همکاری^{۳۱} نامیده می‌شود. علاوه بر این، جواب زیر مسأله‌هایی که در همسایگی زیر مسأله جاری قرار دارند. به آن زیر مسأله، ولی با بردار وزنی جمع مربوط به خودش ارائه می‌شود. اگر یک جواب زیر مسأله همسایه، از جواب خود زیر مسأله بهتر باشد، آن جواب جایگزین جواب جاری زیر مسأله می‌شود. در این مرحله، مرحله رقابت^{۳۲} نامیده می‌شود. مرحله همکاری و رقابت برای تمامی زیر مسأله‌ها اجرا می‌شود. بنابراین همواره تبادل اطلاعات بین همسایگی‌ها در الگوریتم MOEA/D وجود دارد. هر زیر مسأله فقط با استفاده از اطلاعات زیر مسأله‌های قرار گرفته در همسایگی آن بهینه می‌شود.

لی و ژانگ (۲۰۰۷) بر اساس چند آزمون شناخته شده و استاندارد بهینه‌سازی با توابع هدف ریاضی صریح گزارش کردند که MOEA/D پیچیدگی محاسباتی کم‌تر و عملکرد بهتری نسبت به الگوریتم NSGA-II دارد. به‌طور خلاصه مزایای روش MOEA/D را می‌توان ۱. حفظ تنوع در جمعیت (به‌ویژه در مسائل بزرگ مقیاس) ۲. یک‌نواختی جواب‌ها در گستره جبهه پارتو ۳. تبادل بهتر اطلاعات و همکاری جواب‌های مختلف در تکامل نسل ۴. پیچیدگی محاسباتی کم‌تر آن نسبت به روش‌های مبتنی بر رتبه‌بندی غیر پست ذکر نمود و در مقابل ضعف عمده این روش لزوم تنظیم جواب ایده‌آل و بردارهای وزن است که بر کارایی این روش تأثیر گذار بوده و باید با سعی و خطا تعیین شود.

^{۳۰} Zhang and Li

^{۳۱} Co-operation

^{۳۲} Competition



شکل ۸.۳: مراحل مختلف الگوریتم بهینه‌سازی مبتنی بر تجزیه، $MOEA/D$

۱.۱۷.۳ مراحل و زیر مراحل الگوریتم $MOEA/D$

۱. آماده‌سازی

(آ) آرشیو پارتو تقریبی برابر با تهی فرض می‌شود. $Ep = \emptyset$ (یک فضای خالی ایجاد می‌کند).

(ب) مجموعه ضرایب وزنی (بردارهای وزنی) تولید می‌شوند. سپس فاصله اقلیدسی بین هر دو بردار وزنی محاسبه می‌شود و T بردار وزنی نزدیک به هر بردار محاسبه می‌شود. (برای هر $i = 1, 2, \dots, N$ قرار دهید $B(i) = \{i_1, i_2, \dots, i_N\}$)

(ج) یک جمعیت اولیه x^1, x^2, \dots, x^N به طور تصادفی تولید می‌شود و مقادیر تابع هدف مربوط به آن‌ها محاسبه می‌گردد. $FV^i = F(x^i)$

(د) به‌روزرسانی آرمان (نقطه آرمانی-آرمان اولیه)

۲. به‌روز رسانی (حلقه اصلی)

(آ) تولید مثل (تولید فرزندان). دو اندیس دلخواه K و L را انتخاب کنید و یک جواب جدید با استفاده از عملگرهای ژنتیک تولید کنید.

(ب) یک جواب روش ترمیم برای تولید یک جواب بهتر به کار می‌بریم.

(ج) به‌روز رسانی آرمان $m, \dots, 2, 1, \forall j$ (یعنی اگر این پاسخ‌های جدید بهتر از آرمان شدند آرمان را به‌روز رسانی می‌کنیم).

(د) به‌روز رسانی جواب‌های همسایه، برای هر اندیس $j \in B(i)$ اگر $g^{te}(y'|\lambda^j, Z) \leq$

$g^{te}(x|\lambda^j, Z^*) =$ قرار دهید $x^j = y'$ و $FV^j = F(y')$ که در آن

$$\max_{1 \leq i \leq m} \{\lambda_i^j f_i(x) - Z_i^*\}$$

(ه) به روز رسانی کنید Ep

۳. اگر معیار توقف برقرار بود پایان. در غیر این صورت به مرحله ۲ برگردید.

فصل ۴

بهینه‌سازی چندهدفه‌ی تکاملی برای انتخاب پرتفلیوی فازی

۱.۴ مروری بر کارهای قبل

در حالی که مسائل بهینه‌سازی سبدهام می‌توانند به وسیله‌ی به‌کارگیری تکنیک‌های بهینه‌سازی کلاسیک به‌طور موثری حل شوند، اما اگر شرایط اضافی مانند تنوع‌سازی و محدودیت‌های کاردینالیته‌ی وارد شوند، اشکالاتی به‌وجود می‌آید که مهمترین آن‌ها تولید سبدهام شدنی است که تقاضاهای تصمیم‌گیرنده را برآورده کند. علاوه بر این، در روش‌های کلاسیک فرآیند یافتن مجموعه‌ای از سبدهام کارا واضح نمی‌باشد. باید اشاره کرد که مدیریت جواب‌های غیرمغلوب از نظر محاسباتی در مورد بهینه‌سازی دوهدفه آسان است اما زمانی که چندهدفه می‌شود بسیار پیچیده‌تر می‌شود. در این مورد، کارایی بهینه‌سازی چندهدفه تکاملی برای حل مسئله انتخاب سبدهام چندهدفه ثابت شده است، که این امر به‌خاطر توانایی آن در بررسی معیارهای چندگانه و محدودیت در یک زمان می‌باشد [۲۴]. دلیل این موفقیت آن است که آن‌ها با مسئله به صورت جعبه سیاه عمل می‌کنند، یعنی فقط به ورودی‌ها و خروجی‌ها توجه دارند بدون آن‌که نیازمند اطلاعات اضافی مانند مشتقات یا ویژگی‌های خاص تابع هدف باشند. به‌عنوان مثال چانگ و همکاران [۷] این نوع از الگوریتم‌ها را برای مدل میانگین-واریانس بکار برده‌اند. آن‌ها نشان دادند که محدود

کردن میزان دارایی‌ها در یک سبدسهم (یعنی وارد کردن محدودیت‌های کاردینالیته‌ی) و در نظر گرفتن کران بالا و پایین برای بودجه سرمایه‌گذاری شده در هر دارایی، شکل منحنی بهینه پارتو را اصلاح می‌کند، و نیز نشان دادند که در حضور این محدودیت‌ها، تقریب زدن مرز پارتو مدل MV (میانگین-واریانس) بسیار دشوار می‌باشد زیرا این مدل ممکن است گسسته باشد. به منظور بررسی محدودیت‌های کاردینالیته در مدل بهینه‌سازی دوهدفه MV چند استراتژی ترکیبی محدود استفاده شده است. در [۲۷] ترکیبی از روش شبیه‌سازی شده تبری^۱ و فرآیند بهینه‌سازی تکاملی پیشنهاد شده است در حالی که حورال-اسکادرو^۲ و همکارانش [۲۹] از یک استراتژی ترکیبی استفاده کرده‌اند، که از الگوریتم‌های ژنتیک و برنامه‌ریزی درجه دوم برای انتخاب زیر مجموعه بهینه شده دارایی‌ها استفاده می‌کند. در [۳۱] یک الگوریتم معرفی شده با منطق فازی به منظور بررسی توازن توابع هدف ارائه شده است. در این مقاله همچنین عملکرد چندین الگوریتم EMO ^۳ برای حل مسئله بهینه‌سازی مقید سبدسهم MV تجزیه و تحلیل شده است. برای مدل MV دارای محدودیت کاردینالیته، جیم و همکاران [۹] یک مدل مبتنی بر عملگرهای متنوع مناسب و برخی تکنیک‌ها برای مدیریت محدودیت‌ها را پیشنهاد می‌کنند. اخیراً در [۲] سه الگوریتم EMO به منظور بررسی مرز بهینه پارتو که در آن‌ها کاردینالیته در مدل MV به عنوان یک هدف اضافی وارد شده است که باید بهینه شود، ارائه شده است. همچنین در [۳] نتایجی ارائه شده است که در آن‌ها ۵ روش EMO برای مدل MV با محدودیت‌های کاردینالیته با تعداد زیادی دارایی به کار رفته است، که برتری واضح الگوریتم‌های تکاملی $SPEA2$ و $NSGAII$ را نشان می‌دهد.

اخیراً در [۲] یک عملگر جهشی جدید برای حل مدل MV دارای محدودیت کاردینالیته، پیشنهاد شده است که با عملگر جهشی چند جمله‌ای کلاسیک و همچنین با $NSGAII$ و با $SPEA2$ مقایسه شده است.

محققان دیگر مدل‌های انتخاب سبد سهام را با روش‌های جایگزین اندازه‌گیری ریسک و یا محدودیت‌های اضافی دیگر را به وسیله‌ی الگوریتم‌های EMO حل کرده‌اند. برای مثال در [۵] برای حل مسائل انتخاب سبدسهم بهینه دوهدفه با اندازه‌گیری‌های متفاوت ریسک (واریانس، نیم-واریانس، انحراف مطلق) از یک الگوریتم ژنتیک استفاده شده است که شامل چولگی به عنوان یک محدودیت می‌باشد. این محققان این حقیقت را بیان کردند که سرمایه‌گذاران نباید اندازه‌های سبدسهم را بیش از یک سوم کل میزان دارایی‌ها در نظر بگیرند زیرا آن‌ها به وسیله‌ی دیگر سبدسهم‌ها با عناصر مثبت کم‌تر، مغلوب می‌شوند.

قابل ذکر است که اکثر روش‌های تکاملی که بیان شده است برای حل توسعه‌هایی از مدل MV به کار برده می‌شوند که در آن‌ها بازده مورد انتظار و ریسک دارایی‌ها به عنوان پارامترهای مشخص و معلوم در نظر گرفته می‌شوند. اما رویکرد انتخاب فازی سبدسهم امکان استفاده

^۱Testimonial

^۲Hural Scador

^۳Evolutionary Multi-Objective

از اعداد فازی را برای ارائه و نمایش انتظارات سرمایه‌گذار برای بازده مورد انتظار و ریسک یا برای کمی‌سازی عدم قطعیت بازده‌های آینده دارایی‌ها با استفاده از اعتبار یا توزیع‌های احتمالی فراهم می‌کند. به‌عنوان مثال [۶] یک مدل فازی میانگین-واریانس-چولگی را با کاردینالیتهی و محدودیت‌ها در نظر می‌گیرد که با استفاده از شبیه‌سازی فازی و الگوریتم ژنتیک (نخبه‌گرا) حل می‌شود.

در این پایان‌نامه یک الگوریتم ژنتیک دوهدفه برای حل ریسک میانگین نزولی با محدودیت‌های کاردینالیتهی مسئله انتخاب سبدسهم به‌کار رفته است که در آن برآورد بازده‌های نامعلوم از طریق اعداد فازی ذوزنقه‌ای انجام شده است.

در [۱۹] یک مدل انتخاب سبد سهام اعتباری^۴ چند معیاره پیشنهاد شده است که بازده‌های کوتاه و دراز مدت و نقدینگی را به حداکثر می‌رساند و ریسک سبدسهم را به‌عنوان یک محدودیت شانس (احتمال) فازی مبتنی بر اعتبار در نظر گرفته شده است. به‌طور کلی برآورد فازی توزیع احتمال ذوزنقه‌ای به‌صورت تابعی به‌دست می‌آید. این مدل که شامل بودجه، کران و محدودیت‌های کاردینالیتهی می‌باشد، با استفاده از الگوریتم ترکیبی حل شده است که در آن شبیه‌سازی فازی با یک الگوریتم ژنتیک کدگذاری شده است.

۲.۴ مدل میانگین، ریسک نامطلوب و چولگی احتمالی

(MDRS)

در این بخش ما به توضیح مدل $MDRS^5$ که در [۳۴] پیشنهاد شده است می‌پردازیم و سپس با استفاده از الگوریتم‌های جدیدی که در ادامه معرفی می‌کنیم آن را حل می‌کنیم. مدل MVS که در آن عدم قطعیت بازده تک‌تک دارایی‌ها توسط مقادیر فازی تقریب می‌شود، قبلاً با استفاده از تحلیل بازه‌ای یا اندازه‌گیری اعتباری بررسی شده است [۲۶] و [۶]. اما این کار برای مدل فازی $MDRS$ انجام شده است. مدل $MDRS$ احتمالی را با استفاده از یک رویکرد بهینه‌سازی چندهدفه معرفی می‌کنیم که در آن توابع هدف توسط مقادیر حقیقی $S(\tilde{P}_X)$ ، $W(\tilde{P}_X)$ و $E(\tilde{P}_X)$ که در بخش قبلی معرفی شدند، بیان می‌شوند. توجه شود که این توابع هدف غیرخطی هستند زیرا به دهک‌های بازده‌های سبدسهم X وابسته هستند. طبق معمول برای انتخاب سبدهای سهام کارا، گشتاورهای فرد را ماکزیمم می‌کنیم و مقدار ریسک نامطلوب را مینیمم می‌کنیم.

یک بازار سهام با N دارایی مالی که دارای نرخ بازده نامشخص است در نظر بگیرید. سرمایه‌گذار می‌خواهد بداند بهترین تخصیص سرمایه‌اش بین N دارایی چگونه است به‌طوری که بتواند حداکثر بازده سرمایه‌گذاری را در پایان دوره داشته باشد.

^۴credibilistic

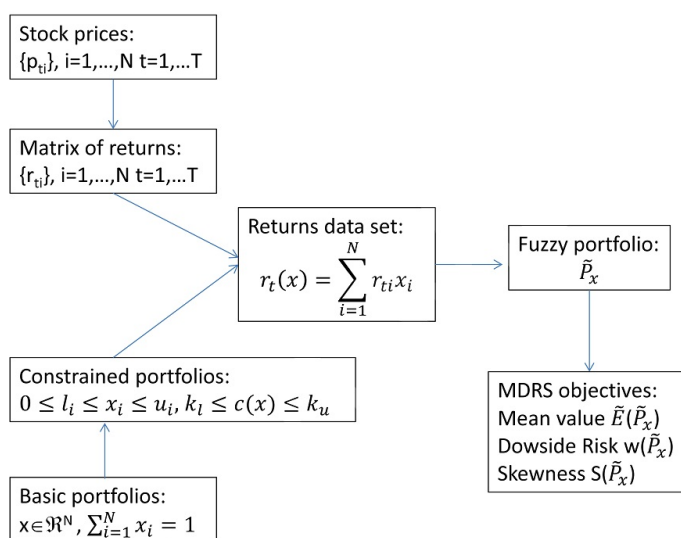
^۵Mean-Downside Risk-Skewness

سبدسهم $X = (x_1, x_2, \dots, N)^T$ را در نظر بگیرید که در آن، کل سرمایه اختصاص داده شده است و x_i کسری از کل سرمایه‌گذاری باشد که به دارایی i -ام برای $i = 1, 2, \dots, N$ اختصاص داده شده است. سبدسهم باید در شرط $\sum_{i=1}^N x_i = 1$ صدق کند. به‌علاوه شرط غیر منفی بودن هر سهم، یعنی $\forall (i = 1, 2, \dots, N) \quad x_i \geq 0$ ، هنگامی که فروش استقراضی نداشته باشیم نیز باید برقرار باشد.

در مدل $MDRS$ ، بازده مورد انتظار دارایی‌های i و گشتاورهای احتمالی آن به‌عنوان پارامترهای معلوم مسئله در نظر گرفته نمی‌شوند.

در مرجع [۳۴] برای یک سبدسهم فرض می‌کنند که ترکیب‌بندی سبدسهم X مشخص است و بازده‌های تاریخی آن را برای کمی‌سازی عدم قطعیت بازده آینده سرمایه‌گذاری در نظر گرفته‌اند. در واقع توزیع احتمالی سبدسهم داده شده به‌جای استفاده از تجمیع توزیعات احتمالی هر یک از دارایی‌ها، به‌صورت مستقیم تقریب‌زده می‌شود. شکل ۱.۴، ساختار کلی روش مدل‌سازی $MDRS$ را نشان می‌دهد. براین اساس، بازده سبد سهم X به‌وسیله‌ی یک عدد فازی LR مدل‌سازی می‌شود که با $\tilde{P}_X = (p_l, p_u, c, d)_{L \wedge R_p}$ نشان داده می‌شود، که در آن هسته و گسترده‌ی آن مستقیماً به‌عنوان توابعی از صدک‌های q_j در حالی که پارامترهای شکلی با استفاده از فرآیند رتبه‌بندی معکوس و با استفاده از صدک‌هایی با احتمال 5% واقعی بودن، محاسبه می‌شوند.

این روش مدل‌سازی شده قبلاً برای سبدسهم با رتبه‌بندی فازی [۵] و همچنین برای به دست



شکل ۱.۴: ساختار کلی روش مدل‌سازی $MDRS$

آوردن سبدسهم کارا با استفاده از روش‌ها و روندهای بهینه‌سازی دوهدفه استفاده شده است [۳۵]. برای ایجاد و ساخت سبدسهم کارا، مدل $MDRS$ ، بازده مورد انتظار احتمالی، نیم انحراف مطلق زیر میانگین (یعنی ریسک نزولی) و چولگی هر سبدسهم X را که به‌وسیله‌ی

عدد فازی \tilde{P}_X مدل سازی شده است را در نظر می گیرند. به علاوه، مدل MDRS روی بودجه ای که در هر سهم i باید سرمایه گذاری شود با استفاده از کران های پایین و بالای l_i و u_i برای هر $i = 1, 2, \dots, N$ محدودیت هایی ایجاد می کند. علاوه بر این، به منظور کنترل تعداد سرمایه های هر سبدسهم، یک محدودیت اضافی اعمال می شود تا اطمینان حاصل شود که تعداد مؤلفه های غیر منفی در هر سبدسهم در یک بازه $[k_l, k_u]$ برای مقادیر داده شده k_u و k_l قرار دارند. در این محدودیت ما از تابع $C(X) = \text{rank}(\text{diag}(x))$ رتبه ماتریس قطری که عناصر روی قطر آن عناصر بردار X هستند) استفاده می کنیم که تعداد سهام مثبت در سبدسهم x را نشان می دهند. در ادامه به توضیح توابع هدف مدل MDRS می پردازیم.

۳.۴ توابع هدف مدل (MDRS)

۱.۳.۴ مقدار میانگین احتمالی

ما امید ریاضی بازه ای - مقدار عدد فازی $\tilde{P}_\alpha = (P_l, P_u, c, d)$ که مبتنی بر α - برش سطح است و با $[\tilde{P}_X]^\alpha = [\inf \tilde{P}_\alpha, \sup \tilde{P}_\alpha]$ برای $0 \leq \alpha \leq 1$ ، نشان داده می شود را محاسبه می کنیم. می توان دید که برای اعداد فازی LR توانی $\tilde{P}_\alpha = (P_l, P_u, c, d)$ به ترتیب داریم: $\inf \tilde{P}_\alpha = p_l - c(1 - \alpha)^{\frac{1}{\Lambda}}$ و $\sup \tilde{P}_\alpha = p_u + d(1 - \alpha)^{\frac{1}{\Lambda}}$. امید ریاضی بازه ای - مقدار سبدسهم \tilde{P}_X که در زیر تعریف شده در [۱۵] معرفی شده است.

$$E(\tilde{P}_X) = \left[\int_0^1 \inf \tilde{P}_\alpha d\alpha, \sup \int_0^1 \tilde{P}_\alpha d\alpha \right]$$

$$= \left[p_l - c \frac{\Lambda}{\Lambda + 1}, p_u + d \frac{\rho}{\rho + 1} \right]$$

ما نقطه میانی بازه ذکر شده که مقدار میانگین احتمالی \tilde{P}_X است را به عنوان بازه مورد انتظار قطعی سبدسهم در نظر می گیریم یعنی:

$$E(\tilde{P}_X) = \frac{p_l + p_u}{2} + \frac{d}{2} \frac{\rho}{\rho + 1} - \frac{c}{2} \frac{\Lambda}{\Lambda + 1}$$

تعاریف دیگری از میانگین بازه ای وزن دار که بر اساس α - برش می باشند می توانند مورد استفاده قرار گیرد. به عنوان مثال با استفاده از تعاریفی که در [۱۷] آورده شده است می توان اهمیت مجموعه های α - سطح را در مسئله دخیل کرد. در [۲۵] روابط بین دو امید بازه ای - مقدار را مشاهده می کنیم. برای این که مقدار بازه مورد انتظار یک سبدسهم را مشخص کنیم ما از امید ریاضی بازه ای - مقدار معرفی شده در [۱۵] استفاده می کنیم. برخی محققان بر این باور هستند که اطلاعات نادقیق درباره ی میانگین و واریانس را می توان با استفاده از بازه ها بهتر نشان داد. از این رو، مسئله انتخاب سبدسهم را به عنوان یک مدل برنامه ریزی بازه ای

مدل کرده‌اند (برای نمونه [۲۳] و [۱۶] و [۶] را ببینید).
با این حال، ما با روش غیر فازی‌سازی معمولی که مبتنی بر نمایش قطعی گشتاورهای احتمالی است کار می‌کنیم که ارزش و ابهام یک عدد فازی را نشان می‌دهد.

۲.۳.۴ ریسک نامطلوب احتمالی

فرض کنیم سرمایه‌گذاران بازده را دوست دارند و از ریسک خوششان نمی‌آید. بر اساس این مشاهده که سرمایه‌گذاران تنها نگران ریسک به‌دست آوردن یک بازده کم‌تر از بازده مورد انتظار هستند، ریسک کاهش (نامطلوب) پیشنهاد شد است که این حقیقت را پوشش دهد. چون ریسک کاهش تنها انحرافات منفی از بازده مورد انتظار را جریمه می‌کند. ما ریسک نامطلوب احتمالی را با استفاده از عدد فازی زیر تعریف می‌کنیم:

$$\tilde{D}_X = \max\{0, E(\tilde{P}_X) - \tilde{P}_X\}$$

برای تعیین شاخصه‌های اصلی \tilde{D}_X ما صفر را یک عدد فازی در نظر می‌گیریم و فرض می‌کنیم $E(\tilde{P}_X) = (E_L, E_U, \circ, \circ)_{L, R_1}$ یک عدد فازی ذوزنقه‌ای است که در آن $E_U = p_u + d \frac{\rho}{\rho+1}$ و $E_L = p_l - c \frac{\Lambda}{\Lambda+1}$ (را ببینید). سپس با استفاده از قوانین حسابی مناسب برای مجموعه‌های α -سطح، نتیجه می‌گیریم که \tilde{D}_X عدد فازی قطعه-قطعه می‌باشد.

$$\tilde{D}_X = (\circ, p_u - p_l + d \frac{\rho}{\rho+1}, \circ, c)$$

و α -برش آن به‌صورت زیر است:

$$[\tilde{D}_X]^\alpha = [\circ, p_u - p_l + d \frac{\rho}{\rho+1} + c(1 - \alpha) \frac{1}{\Lambda}]$$

قابل ذکر است که تابع مرجع سمت راست \tilde{D}_X با تابع مرجع سمت چپ \tilde{P}_X یکسان می‌باشد. امید ریاضی بازه‌ای-مقدار ریسک نزولی \tilde{D}_X به‌صورت زیر است:

$$E(\tilde{D}_X) = (\circ, p_u - p_l + d \frac{\rho}{\rho+1} + c \frac{\Lambda}{\Lambda+1})$$

که شامل دامنه اندیس‌های هسته \tilde{P}_X می‌باشد. در این پایان‌نامه ما از

$$w(\tilde{P}_X) = p_u - p_l + d \frac{\rho}{\rho+1} + c \frac{\Lambda}{\Lambda+1}$$

برای اندازه‌گیری ریسک نامطلوب قطعی سرمایه‌گذاری استفاده می‌کنیم که طول امید ریاضی بازه‌ای-مقدار ریسک نزولی است.

۳.۳.۴ چولگی احتمالی

اگر دلایلی وجود داشته باشد که ما به این اعتقاد برسیم که بازگشت سرمایه به طور نامتقارن در اطراف میانگین توزیع شده است از گشتاورهای بزرگتر می توان برای اندازه گیری عدم اطمینان بازگشت سرمایه استفاده کرد. چولگی، که مبتنی بر گشتاور سوم است، یک قید خوب برای اندازه گیری عدم تقارن توزیع احتمالی یک متغیر تصادفی است. چولگی منفی در توزیع بازده ها نشان می دهد که به طور یکنواخت در اطراف میانگین توزیع نشده اند و کشیدگی سمت راست توزیع کوتاه تر از کشیدگی سمت چپ است. یک چولگی مثبت خلاف آن را نشان می دهند. یعنی کشیدگی سمت چپ کوتاه تر از کشیدگی سمت راست می باشد. چولگی مثبت سبب سهام برای سرمایه گذار جذاب است زیرا احتمال سود بازده هایی که از بازده مورد انتظار دورتر هستند از ضرر آن ها بیشتر است. گشتاور احتمالی سوم حول مقدار میانگین احتمالی $\bar{E}(\tilde{P}_X)$ به صورت زیر تعریف می شود:

$$\begin{aligned} \mu_3(\tilde{P}_X) &= \frac{1}{\Gamma} \int_0^1 [\inf \tilde{P}_\alpha - \bar{E}(\tilde{P}_X)]^3 d\alpha \\ &+ \frac{1}{\Gamma} \int_0^1 [\sup \tilde{P}_\alpha - \bar{E}(\tilde{P}_X)]^3 d\alpha \end{aligned}$$

گزاره ۱.۳.۴. فرض کنید $\tilde{P}_X = (p_l, p_u, c, d)_{L\Delta R_\rho}$ بازده فازی یک سبب سهام X داده شده باشد سپس گشتاور احتمالی سوم حول مقدار میانگین احتمالی $\bar{E}(\tilde{P}_X)$ به صورت زیر می باشد:

$$\begin{aligned} \mu_3(\tilde{P}_X) &= \frac{1}{\Gamma} \left(d \frac{\rho}{\rho+1} - c \frac{\Lambda}{\Lambda+1} \right)^3 + \frac{1}{\Gamma} \left(d^3 \frac{\rho}{\rho+1} - c^3 \frac{\Lambda}{\Lambda+1} \right) \\ &+ \frac{\Upsilon(p_u - p_l)}{\Gamma} \\ &* \left[d^2 \left(\frac{\rho}{\rho+2} - \frac{\rho^2}{(\rho+1)^2} \right) - c^2 \left(\frac{\Lambda}{\Lambda+2} - \frac{\Lambda^2}{(\Lambda+1)^2} \right) \right] \\ &- \frac{\Upsilon}{\Gamma} \left(d^2 \frac{\rho}{\rho+2} + c^2 \frac{\Lambda}{\Lambda+2} \right) \left(d \frac{\rho}{\rho+1} - c \frac{\Lambda}{\Lambda+1} \right). \end{aligned}$$

برهان. $\mu_3(\tilde{P}_X)$ را می توان به صورت $\mu_3(\tilde{P}_X) = \frac{1}{\Gamma} (I_1 + I_2)$ نوشت که در آن

$$\begin{aligned} I_1 &= \int_0^1 [\inf \tilde{P}_\alpha - \bar{E}\tilde{P}_X]^3 d\alpha \\ &= \int_0^1 \left[p_l - c(1-\alpha)^{\frac{1}{\rho}} - \left(\frac{p_l + p_u}{\Gamma} + \frac{d}{\Gamma} \frac{\rho}{\rho+1} - \frac{c}{\Gamma} \frac{\Lambda}{\Lambda+1} \right) \right]^3 d\alpha \end{aligned}$$

$$I_2 = \int_0^1 [\sup \tilde{P}\alpha - \bar{E}\tilde{P}_X]^3 d\alpha$$

$$\int_0^1 \left[p_u + d(1-\alpha)^{\frac{1}{\rho}} - \left(\frac{p_l + p_u}{2} + \frac{d}{2} \frac{\rho}{\rho+1} - \frac{c}{2} \frac{\Lambda}{\Lambda+1} \right) \right]^3 d\alpha$$

برای راحتی کار از نماد زیر استفاده کنیم: $a = c \frac{\Lambda}{\Lambda+1} - d \frac{\rho}{\rho+1}$ و $b = p_l - p_u$. با انتگرال‌گیری فرمول زیر را به دست می‌آوریم:

$$I_1 = \frac{1}{8}(a-b)^3 - \frac{3}{4}(a-b)^2 c \frac{\Lambda}{\Lambda+1}$$

$$= \frac{3}{2}(a-b)c^2 \frac{\Lambda}{\Lambda+2} - c^3 \frac{\Lambda}{\Lambda+3}$$

$$I_2 = \frac{1}{8}(a+b)^3 + \frac{3}{4}(a+b)^2 d \frac{\rho}{\rho+1}$$

$$= \frac{3}{2}(a+b)d^2 \frac{\rho}{\rho+2} + d^3 \frac{\rho}{\rho+3}$$

بنابراین با اضافه کردن این عبارات ما به فرمول سومین گشتاور احتمالی $\mu_3(\tilde{P}_X)$ دست می‌یابیم. \square

هچنین به سادگی می‌توان نشان داد که برای اعداد فازی متقارن، وقتی که $c = d$ و $\rho = \Lambda$ باشد، مقدار سومین گشتاور احتمالی صفر خواهد شد. به علاوه این گشتاور احتمالی وابسته به تفاوت بین فواصل سمت چپ و راست است. برای این که یک مقدار مناسبی از عدم تقارن بازده در یک سبدهام به دست آوریم، ضریب چولگی احتمالی را به شکل $S(\tilde{P}_X)$ تعریف کنیم.

تعریف ۱.۳.۴. ضریب چولگی احتمالی سبدهام $\tilde{P}_X(p_l, p_u, c, d)_{L_\Lambda R_\rho}$ به شکل زیر تعریف می‌شود:

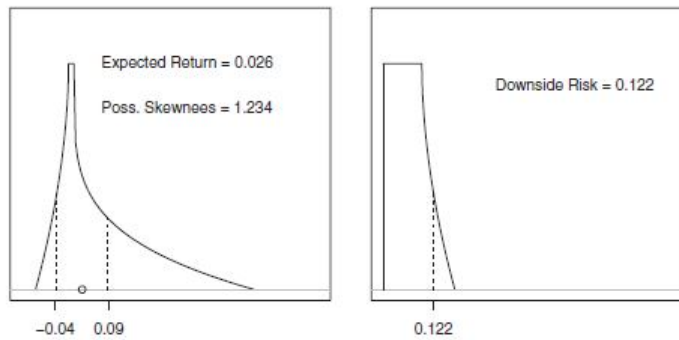
$$S(\tilde{P}_X) = \frac{\mu_3(\tilde{P}_X)}{w(\tilde{P}_X)^3}$$

گزاره ۲.۳.۴. فرض کنید $\tilde{P}_X(p_l, p_u, c, d)_{L_\Lambda R_\rho}$ بازده فازی دوزنقه‌ای سبدهام X باشد. پس در این حالت ضریب چولگی احتمالی عبارت است از:

$$S(\tilde{P}_X) = \frac{1}{16} \frac{d^2 - c^2}{w(\tilde{P}_X)^2}$$

برهان. برای اعداد فازی دوزنقه‌ای، پارامترهای شکلی توابع مرجع عبارت‌اند از $\rho = \Lambda = 1$. لذا با توجه به گزاره ۱.۳.۴ گشتاور احتمالی سوم به صورت زیر می‌باشد:

$$\mu_3(\tilde{P}_X) = \frac{1}{33}(d-c)^3 + \frac{p_l - p_u}{16}(d^2 - c^2) + \frac{1}{8}dc(d-c).$$



شکل ۲.۴: توابع عضویت و انتظارات با بازه زمانی گراف سمت چپ مربوط به \tilde{P}_X و گراف سمت راست مربوط به \tilde{D}_X . میانگین مقادیر متوسط و ضریب ناپایداری آن‌ها نیز ترسیم شده است.

عبارت فوق را می‌توان به صورت زیر بیان کرد:

$$\begin{aligned} \mu_3(\tilde{P}_X) &= \frac{1}{16}(d-c) \left[\frac{1}{2}(d^2 - c^2) + 2dc \right] + \frac{p_u - p_l}{16}(d^2 - c^2) \\ &= \frac{1}{16}(d^2 - c^2) \left[p_u - p_l + \frac{d+c}{2} \right] \end{aligned}$$

از طرفی برای اعداد فازی دوزنقه‌ای داریم $w(\tilde{P}_X) = p_u - p_l - \frac{d+c}{2}$. لذا نتیجه حاصل می‌شود. \square

در شکل ۲.۴ توابع عضویت اعداد فازی توانی نوع LR که ما برای اندازه‌گیری عدم قطعیت بازده‌های X استفاده می‌کنیم نشان داده شده است. در این شکل همچنین مقادیر قطعی بازده مورد انتظار، ریسک رو به پایین و ضریب چولگی احتمالی سبدسهم فازی نشان داده شده است.

۴.۴ مدل (MDRS)

بر اساس فرضیات از پیش گفته شده، مدل $MDRS$ به صورت زیر فرمول‌بندی می‌شود:

$$MDRS \left\{ \begin{array}{l} \max \quad \bar{E}(\tilde{P}_x) \\ \min \quad w(\tilde{P}_x) \\ \max \quad S(\tilde{P}_x) \\ s.t. \quad \sum_{i=1}^N x_i = 1 \quad (\text{محدودیت بودجه}), \\ k_l \leq c(x) \leq k_u \quad (\text{محدودیت کاردینالیتی}), \\ 0 \leq l_i \leq x_i \leq u_i \quad (\text{محدودیت کران‌ها}), \\ \forall i = 1, 2, \dots, N. \end{array} \right. \quad (1.4)$$

به‌منظور محاسبه مقادیر دقیق این توابع هدف، ما نیاز داریم تا مقادیر توزیع احتمالی بازده \tilde{P}_x را بدانیم. بنابراین مدل $MDRS$ یک مسئله بهینه‌سازی چندهدفه غیرخطی و غیر محدب است. محدودیت کاردینالیته را می‌توان به گونه‌ای در نظر گرفت که در آن تعداد دارایی‌های یک سبدسهم یک مقدار مشخص باشد.

در ادامه‌ی این فصل ما فرض می‌کنیم که کاردینالیته سبدسهم در مدل $MDRS$ عدد داده شده $k \in N$ باشد به عبارت دیگر $k_l = k = k_u$ یعنی محدودیت کاردینالیته در فرمول (۱.۴) از الان به بعد به صورت $C(x) = k$ تعریف می‌شود. این بدان معناست که هر سبدسهم شدنی از فرمول (۱.۴) باید دقیقاً شامل K تا از N دارایی‌های موجود باشد.

همچنین توجه داشته باشید که محدودیت‌های کاردینالیته شامل تابع شبه مقعر $C(X)$ که نشان می‌دهد مسئله بهینه‌سازی چندهدفه، $NP - hard$ است. این اظهار را می‌توان به وسیله‌ی این واقعیت که پیدا کردن یک زیر مجموعه از دارایی‌ها برای ایجاد کردن یک سبدسهم بسیار دشوار است را در [۲۹] مشاهده نمود. مهم است که اشاره کنیم که تعاریف دیگر میانگین احتمالی مورد انتظار و ریسک در تحقیقات قبلی سبدسهم فازی در دسترس است و این که آن انتخاب‌ها در این‌جا تأثیری بر عملگرهای تکاملی پیشنهاد شده در بخش ۵.۴ برای ایجاد سبدسهم‌های کارا و موثر که بتواند برای به‌دست آوردن منحنی بهینه پارتو در مسائل انتخاب سبدسهم محدود شده کاردینالیته با معیارهای جایگزین به کار برود، ندارد.

۵.۴ EMO برای مسئله انتخاب پرتفلیو $MDRS$

تا کنون مسئله $MDRS$ به عنوان یک مسئله بهینه‌سازی سه‌هدفه حل نشده است. در [۳۴] مرز بهینه پارتو به وسیله‌ی بازسازی فرمول مدل $MDRS$ به دو مسئله بهینه‌سازی دوهدفه تقریب زده شد که دو هدف را روی ناحیه شدنی بهینه می‌کند و هدف سوم را به‌عنوان یک محدودیت در نظر گرفته می‌شود. در اولین مسئله بهینه‌سازی دو هدفه، آن‌ها $w(\tilde{P}_X)$ و $S(\tilde{P}_X)$ را با استفاده از محدودیت $\bar{E}(\tilde{P}_x) \geq r_f$ بهینه کردند که در آن نرخ پیشنهاد شده برای سرمایه‌گذاری بدون ریسک یا یک سطح بازده قابل قبول سرمایه‌گذاری برای سرمایه‌گذاران است. دومین مسئله بهینه‌سازی دو هدفه، $\bar{E}(\tilde{P}_x)$ و $w(\tilde{P}_X)$ را بهینه و محدودیت $S(\tilde{P}_X) \geq r$ که در آن r کمیتی غیر منفی است را در نظر می‌گیرد. در [۳۴] یک الگوریتم ژنتیک دو هدفه ویژه برای حل این دو مسئله دو هدفه برای به‌دست آوردن سبدسهم‌های غیر مغلوب، ارائه شده است.

از نتایج به‌دست آمده، محققان نشان دادند که قرار دادن چولگی به‌عنوان یک هدف در یک چارچوب بهینه‌سازی مقید دو هدفه محدود شده، زمانی که از یک شیوه فازی برای کمی‌سازی عدم قطعیت استفاده می‌شود تغییرات مهمی را در الگوهای سرمایه‌گذاری ایجاد می‌کند. برای جزئیات بیشتر به [۳۴]، مراجعه کنید. اگرچه یافته‌های جالبی به‌دست آمد، ولی روش ارائه شده در [۳۴]، برای تخمین زدن مرز بهینه پارتو در مدل $MDRS$ دارای برخی معایب است.

از آن جایی که سه معیار مسئله *MDRS* به طور هم‌زمان بهینه‌سازی نمی‌شوند، سبدهای غیرمغلوب به دست آمده در [۲۴]، مرزهای بهینه پارتو مسائل دو هدفه را تقریب می‌زنند، که ممکن است به زیر مجموعه‌های مرز بهینه پارتو در مسائل سه هدفه متناظر شوند. به این دلیل ممکن است بخشی از مرز بهینه پارتو مسئله سه هدفه وجود داشته باشد که تخمین زده نشده باشد. علاوه بر این ممکن است جواب‌های کارایی برای مسائل بهینه‌سازی دو هدفه وجود داشته باشد که متناظر با جواب‌های مغلوب مسئله *MDRS* باشد، که این نکته می‌تواند به راحتی اثبات گردد. با در نظر گرفتن این دلایل، انگیزه اصلی این فصل از دو جهت می‌باشد: نه تنها هدف ما حل مدل *MDRS* به عنوان یک مسئله بهینه‌سازی سه هدفه به وسیله‌ی چندین الگوریتم *EMO* می‌باشد بلکه تمایل داریم نتایج جالبی درباره‌ی ارتباطات بین اهداف از دیدگاه و منظر چندهدفه‌ی کلی نیز استخراج کنیم. روش‌های *EMO* بسیاری وجود دارد که می‌تواند در مسائل *MDRS* سه هدفه به کار رود. در ابتدا این الگوریتم‌ها یک مجموعه جواب‌ها را ایجاد می‌کند. به عبارت ساده‌تر، در هر نسل، عملگر انتخاب، جواب‌های والد را انتخاب می‌کند، عملگر تقاطع، والدین را ترکیب می‌کند تا جواب‌های فرزند بهتری ایجاد شود، عملگر جهش جواب‌ها را تغییر می‌دهد تا تنوع جمعیت را حفظ کند و عملگر نخبه‌گرایی، از دور انداخته شدن جواب‌های غیرمغلوب در برابر تأثیرات اتفاقی جلوگیری می‌کند. می‌توان گفت که تخصیص مناسب و انتخاب، به منظور همگرا شدن سریع مرز بهینه پارتو ضروری است و عملگرهای جهش و تقاطع، استخراج جواب‌ها را تضمین می‌کند، در حالی که عملگر نخبه‌گرایی بهترین جواب‌ها را در طول نسل‌ها یافته و آن‌ها را حفظ می‌کند. به هر حال، همانطور که در [۲۴] نشان داده شده است، الگوریتم‌های *EMO* با فرم استانداردشان نمی‌توانند برای حل مسائل بهینه‌سازی سبدهای مقید، به کار برده شوند و ملاحظات ویژه‌ای برای مدیریت اهداف و محدودیت‌های مسئله باید در نظر گرفته شود. در مدل *MDRS*، لزوماً چنین ملاحظاتی، از این حقیقت گرفته شده است که به علت محدودیت‌های کاردینالیته معمولاً سبدهای سهام به ندرت شامل همه سهام در دسترس نمی‌باشند و تنها یک تعداد محدودی از سهام در سبدهای سهام قرار می‌گیرند. بنابراین، چندین موضوع باید به دقت تعریف شوند، نظیر نمایش جواب‌های سبدهای سهام، عملگرهای تکاملی و تکنیک‌های بررسی محدودیت‌ها، که در ادامه توضیح داده خواهند شد.

۱.۵.۴ نمایش جواب‌ها

انتخاب نمایش جواب به خاطر تأثیر آن بر اجرا و قابلیت کل الگوریتم *EMO* دارای اهمیت زیادی می‌باشد. همان‌طور که در [۲۴] بیان شد، معروف‌ترین نمایش‌های سبدهای سهام، نمایش‌های حقیقی-مقدار و ترکیبی هستند. نمایش ترکیبی دودویی که در [۲۴] پیشنهاد شده است، سبدهای سهام را به وسیله‌ی دو بردار تعریف می‌کند که یکی از آن‌ها یک بردار دوتایی برای مشخص کردن این که چه دارایی‌هایی در سبدهای سهام حضور دارند و دیگری یک بردار حقیقی-مقدار است.

که نشان‌دهنده‌ی نسبت‌های بودجه‌ی سرمایه‌گذاری شده در دارایی‌ها هستند. در حقیقت این به معنای به‌کار بردن $2N$ متغیر تصمیم‌گیری برای هر سبدسهم در یک مسئله با N دارایی می‌باشد. علاوه بر این، برای مدیریت محدودیت‌های کاردینالیته و کران، قیدها و محدودیت‌های جدید که هر دو بردار را در نظر بگیرد، باید تحمیل شود. همه این موارد ممکن است هزینه‌های محاسباتی لازم به‌منظور حل مسئله بهینه‌سازی چندهدفه سبدسهم با یک الگوریتم EMO را افزایش دهد.

در این فصل، ما از نمایش حقیقی-مقدار استاندارد استفاده می‌کنیم زیرا این نمایش شامل تعداد کم‌تری متغیرهای تصمیم‌گیری نسبت به نمایش ترکیبی می‌باشد. یعنی یک سبدسهم X با بردار $X = (x_1, x_2, \dots, x_N)^T \in \mathbb{R}^n$ نمایش داده می‌شود، که در آن هر x_i نسبت سرمایه‌گذاری در هر دارایی i به ازای $i = 1, 2, \dots, N$ را نشان می‌دهد. این بدان معناست که اگر $x_i \neq 0$ ، آن‌گاه سبدسهم X ، در دارایی i سرمایه‌گذاری می‌کند و مقدار x_i نسبت به بودجه سرمایه‌ای که به دارایی i اختصاص داده شده است را نشان می‌دهد.

علاوه بر این برای هر X ، قرار می‌دهیم: $I_X^+ = \{i = 1, 2, \dots, N : x_i > 0\}$. در واقع I_X^+ شامل دارایی‌هایی است که در سبدسهم X شرکت دارند. به وسیله‌ی I_X^0 مکمل I_X^+ را نشان می‌دهیم. به عبارت دیگر، I_X^0 شامل دارایی‌هایی است که در X نیستند. از این به بعد، تعداد عناصر مجموعه‌ی A را به صورت $\#A$ نشان می‌دهیم و برای عدد حقیقی n ، $[n]$ کوچک‌ترین عدد صحیح که کم‌تر از n نیست و $[n]$ بزرگ‌ترین عدد صحیح که بیش‌تر از n نیست را نشان می‌دهند. توجه شود که جمعیت اولیه را به صورت تصادفی انتخاب می‌کنیم و سپس با استفاده از عملگرهایی که در ادامه به توضیح آن می‌پردازیم جواب را شدنی می‌کنیم.

۲.۵.۴ عملگرهای تکاملی انطباق یافته

چالش اصلی برای یک الگوریتم EMO که بتواند مسئله $MDRS$ را حل کند، ایجاد سبدسهم‌های شدنی است که در محدودیت‌های بودجه، کران و کاردینالیته صدق کند. معمولاً عملگرهای کلاسیک برای نمایش حقیقی-مقدار برای حل کردن مسائل بهینه‌سازی سبدسهم مقید در نظر گرفته می‌شوند.

به‌عنوان مثال جهش چند جمله‌ای یا گوسی و یکنواخت و یا تقاطع تک نقطه‌ای [۲۴] جزء این عملگرهای کلاسیک می‌باشند. با این حال، مکانیزم ترمیمی برای ترکیب شدن برای هر محدودیت نیاز است تا از موفقیت الگوریتم‌های EMO اطمینان حاصل گردد. در این فصل ما عملگرهای تقاطع و جهش را که به‌طور تک‌کاره و ویژه برای ایجاد سبدسهم‌های شدنی مسئله طراحی شده‌اند را پیشنهاد می‌کنیم. تنها یک عملگر بازیابی برای اطمینان از محدودیت بودجه پیشنهاد می‌شود. لازم به ذکر است که این عملگرها با ایده‌های اصلی عملگرهای کلاسیک انطباق دارند.

عملگر جهش

عملگر جهشی که پیشنهاد شده، یک عملگر یکتایی است که برای یک سبدسهم X داده شده سبدسهم جهش یافته X' را تولید می کند. عملگر جهش استفاده شده یک روش ساده برای تعویض نسبت یک دارایی در I_X^+ با یک دارایی دیگر در I_X° است. هر دو دارایی به طور اتفاقی با احتمال جهش $P_m = \frac{1}{k}$ انتخاب می شوند که در آن k تعداد دارایی هایی است که در سبدسهم شرکت کرده اند. جهش یک سبدسهم X با پیروی از الگوریتم ۱ انجام می شود. به طور اساسی برای هر دارایی $i \in I_X^+$ یک عدد تصادفی یکنواخت r ایجاد می شود. اگر $r < P_m$ ، x_i با x_j عوض می شود، که دارایی $j \in I_x^\circ$ به طور تصادفی انتخاب شده است، در غیر این صورت اگر $r \geq P_m$ ، نسبت x_i در دارایی i اصلاح نمی شود. چون عملگر جهش با احتمال جهش $P_m = \frac{1}{k}$ به کار برده می شود، تنها یکی از k نسبت های مثبت X جهش می یابد. با این عملگر جهش، ما اطمینان می یابیم که اولاً سبدسهم جهش یافته در محدودیت های کران، بودجه و کاردینالیتی که در مدل MDRS در نظر گرفته شده است صدق می کند و ثانیاً از جهش خنثی، پرهیز می شود زیرا ما مطمئن هستیم که دارایی انتخاب شده برای جهش در داخل سبدسهم می باشد.

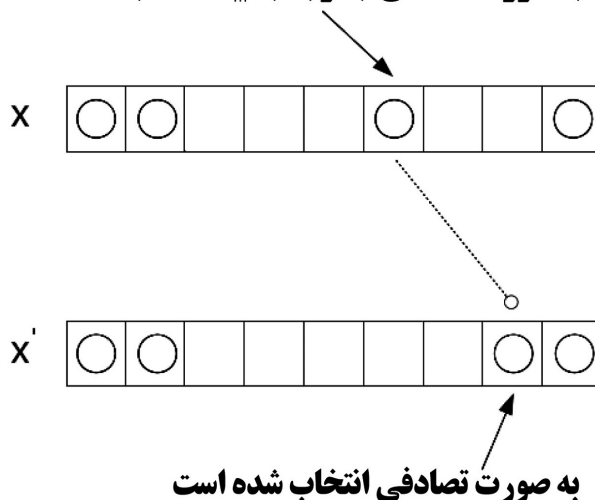
شکل ۳.۴ یک مثال را نشان می دهد که اجرای عملگر جهش ارائه شده را شبیه سازی می کند.

الگوریتم ۱ جهش تک نقطه ای

- ورودی:** یک سبدسهم $X = (x_1, x_2, \dots, x_N)^T$
- خروجی:** یک سبدسهم جهش یافته $X' = (x'_1, x'_2, \dots, x'_N)^T$.
- ۱: قرار دهید $P_m = \frac{1}{k}$.
 - ۲: برای هر $i \in I_x^+$ قرار دهید
 - ۳: یک عدد $r \in (0, 1)$ را به طور یکنواخت انتخاب کنید.
 - ۴: اگر $r < P_m$ سپس
 - ۵: اندیس $j \in I_x^\circ$ را به طور تصادفی انتخاب کنید.
 - ۶: قرار دهید $x'_i = x_j$ و $x'_j = x_i$
 - ۷: به روز رسانی کنید $I_x^+ = I_x^+ \cup \{j\}$ و $I_x^\circ = I_x^\circ \cup \{i\}$.
 - ۸: موقتاً j را از I_x° حذف کنید.
 - ۹: در غیر این صورت
 - ۱۰: قرار دهید $x'_i = x_i$
 - ۱۱: به روز رسانی کنید $I_x^+ = I_x^+ \cup \{i\}$.
 - ۱۲: پایان شرط
 - ۱۳: پایان حلقه

در این تصویر جواب‌های X و X' به وسیله‌ی ردیف‌هایی از مربع نشان داده شده‌اند که هر مربع یک دارایی از سبدسهم است. در هر مربع نماد O نشان می‌دهد که یک کسر مثبت در دارایی متناظر سرمایه‌گذاری شده است. این بدان معناست که، برای هر جواب X ، این نماد در مربع‌هایی متناظر با دارایی‌های $i \in I_X^+$ ظاهر شده است. در این مثال، $N = 9$ (سبدسهم‌های مسئله از ۹ دارایی مالی تشکیل شده‌اند) و $K = 4$ (تمام سبدسهم‌ها باید دقیقاً در ۴ دارایی سرمایه‌گذاری شوند). همانطور که مشاهده می‌شود، عملگر جهش در این حالت فقط یک سهم مثبت را اصلاح می‌کند.

به صورت تصادفی با توجه به P_m انتخاب شده است



شکل ۳.۴: عملگر جهش، قابل اجرا با احتمال $P_m = \frac{1}{k}$ ، که در آن k اندازه‌ی سبد سهام است. به‌طور میانگین فقط یک دارایی مثبت از X جهش یافته است.

عملگر تقاطع

نقش عملگر تقاطع به ارث بردن برخی از خصوصیات دو والد برای تولید جواب فرزند می‌باشد. بر اساس [۲۴] رایج‌ترین و پر استفاده‌ترین عملگرهای تقاطع در مسائل انتخاب سبدسهم، تقاطع یکنواخت و تقاطع تک نقطه‌ای می‌باشد. اما فرزندان ایجاد شده با این عملگرها ممکن است در محدودیت کاردینالیتی مدل ما، که اندازه‌ی سبدسهم را به اندازه‌ی ثابت k در نظر می‌گیرد، صدق نکنند.

بنابراین بعد از به کارگیری این عملگرها ممکن است نیاز به اصلاح سبدسهم‌هایی باشد که جدیداً ایجاد شده‌اند. به‌منظور پرهیز از چنین موقعیتی و همچنین برای ایجاد سبدسهم‌های مناسب با محدودیت کاردینالیتی، ما عملگر تقاطع زیر را پیشنهاد می‌کنیم که ایده‌ها و ساختار اصلی را از عملگرهای رایج قرض گرفته است.

تقاطع ما یک عملگر باینری (دودویی) است که برای ۲ سبدهای سهم والد داده شده است، که با X^1 و X^2 نشان داده می‌شود، دو سبدهای سهم فرزند را تولید می‌کند که با Y^1 و Y^2 نام‌گذاری می‌شوند. اول فرزندان Y^1 و Y^2 به‌عنوان یک سبدهای سهم خالی در نظر گرفته می‌شوند و بعداً دارایی‌ها اضافه می‌شوند که K سهم مثبت را از هر دو والد به‌صورت زیر به ارث می‌برند. بسته به دارایی‌هایی که در سبدهای سهم‌های والد وجود دارند (با نسبت‌های مثبت) ما می‌توانیم ۳ حالت را در نظر بگیریم:

حالت اول : $I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+ = \emptyset$ در این حالت سبدهای سهم‌های X^1 و X^2 در دارایی‌های متفاوت سرمایه‌گذاری می‌کنند و فرزند، همان‌طور که در الگوریتم ۲ توضیح داده شده است دارایی‌هایی را از آن‌ها به ارث می‌برند. اگر $k \pmod{2} = 0$ فرزند Y^1 ، $k-1$ دارایی را با نسبت‌های مثبت از X^1 و $k+1$ دارایی را از X^2 به ارث می‌برند و فرزند Y^2 ، $k+1$ دارایی را با نسبت مثبت از X^1 و $k-1$ دارایی را از X^2 به ارث می‌برد. در غیر این صورت اگر $k \pmod{2} \neq 0$ ، Y^1 ، $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ دارایی را با نسبت مثبت از X^1 و $\lceil \frac{k}{2} \rceil$ دارایی را از X^2 و فرزند Y^2 ، $\lceil \frac{k}{2} \rceil$ دارایی را با نسبت مثبت از X^1 و $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ دارایی را از X^2 به ارث می‌برد. در هر حالت دارایی‌های به ارث برده شده به‌صورت اتفاقی انتخاب می‌شود.

الگوریتم ۲ عملگر تقاطع، حالت اول

ورودی: دو والد از سبدهای x^1 و x^2 با $I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+ = \emptyset$.

خروجی: دو فرزند از سبدهای y^1 و y^2

۱: اگر $k \pmod{2} = 0$ سپس

۲: قرار دهید $N_1 = \lfloor \frac{k}{2} \rfloor - 1$ و $N_2 = \lfloor \frac{k}{2} \rfloor + 1$.

۳: در غیر این صورت

۴: قرار دهید $N_1 = \lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ و $N_2 = \lceil \frac{k}{2} \rceil$.

۵: پایان شرط

۶: N_1 اندیس را به‌طور تصادفی از $I_{x^1}^+$ انتخاب کنید فرض کنید آن‌ها را با

$\{i_1, i_2, \dots, i_{N_1}\}$ نشان دهیم.

۷: برای هر $i \in \{i_1, i_2, \dots, i_{N_1}\}$ قرار دهید

۸: $y_i^1 = x_i^1$

۹: پایان حلقه

۱۰: برای هر $i \in I_{x^2}^+ \setminus \{i_1, i_2, \dots, i_{N_1}\}$ قرار دهید

۱۱: $y_i^2 = x_i^2$

۱۲: پایان حلقه

۱۳: به‌طور تصادفی N_2 اندیس را از $I_{x^2}^+$ انتخاب کنید، آن‌ها را با $\{j_1, j_2, \dots, j_{N_2}\}$ نمایش

دهید.

۱۴: برای هر $j \in \{j_1, j_2, \dots, j_{N_2}\}$ قرار دهید

۱۵: $y_j^1 = x_j^2$

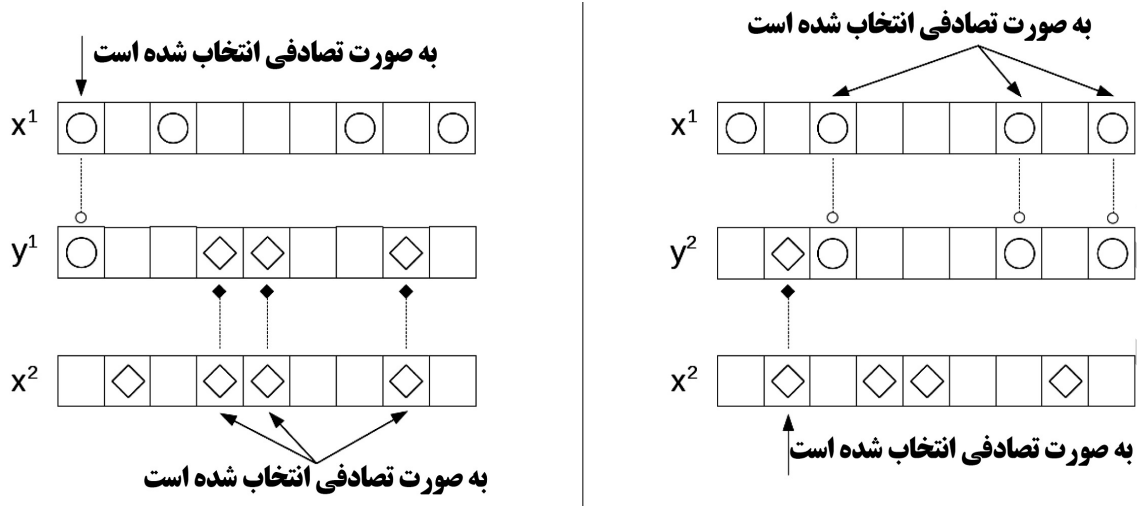
۱۶: پایان حلقه

۱۷: برای هر $j \in I_{x^1}^+ \setminus \{j_1, j_2, \dots, j_{N_2}\}$ قرار دهید

۱۸: $y_j^2 = x_j^1$

۱۹: پایان حلقه

شکل ۴.۴ یک مثال با $N = 9$ و $k = 4$ را نشان می‌دهد که در آن عملگر تقاطع ما، به منظور تولید ۲ فرزند جدید Y^1 و Y^2 از دو والد X^1 و X^2 با $I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+ = \emptyset$ به‌کار برده می‌شود. در این مورد $K \pmod{2} = 0$ بنابراین Y^1 یک دارایی از X^1 و سه دارایی را از X^2 و Y^2 ، سه دارایی را از X^1 و یک دارایی را از X^2 به ارث می‌برند.



شکل ۴.۴: عملگر تقاطع حالت ۱. اگر جواب‌های والد، در دارایی‌های متفاوت سرمایه‌گذاری کنند، فرزندان نسبت انتخاب تصادفی از هر جواب والد را به ارث می‌برند.

حالت دوم: $0 < \#(I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+) < k$. در این حالت، سبدهای X^1 و X^2 در برخی دارایی‌های مشترک سرمایه‌گذاری می‌کنند، آن‌ها همچنین در برخی دیگر از دارایی‌هایی که مشترک نیستند نیز سرمایه‌گذاری می‌کنند. در این حالت، هر فرزند نسبت‌های مثبت از دارایی‌های مشترک از یک والد را به‌همراه دارایی‌های باقی مانده از والد دیگر را همان‌طور که در الگوریتم ۲ توضیح داده شده است به ارث می‌برد.

به‌طور مشخص، فرزند Y^1 نسبت‌هایی از دارایی‌ها در $I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+$ را از X^1 و نسبت‌هایی از دارایی‌های $I_{X^2}^+ \setminus (I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+)$ را از X^2 به ارث می‌برد. به‌طور مشابه فرزند Y^2 نسبت‌هایی از دارایی‌های $(I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+)$ را از X^2 و نسبت‌هایی از دارایی‌های $I_{X^1}^+ \setminus (I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+)$ را از X^1 به ارث می‌برد. شکل ۵.۴ یک مثال با $N = 9$ و $k = 4$ را نشان می‌دهد که در آن ۲ فرزند جدید Y^1 و Y^2 از دو والد X^1 و X^2 با $\#(I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+) = 2 < k$ ، تولید می‌شوند. مربع‌های خاکستری دارایی‌های مشترک بین X^1 و X^2 را نشان می‌دهند. در این جا Y^1 نسبت‌های دارایی‌های ۴ و ۸ را از X^1 و باقی دارایی‌ها را با نسبت‌های مثبت (دارایی‌های ۱ و ۶) از X^2 به ارث می‌برند. فرزند Y^2 نسبت‌های دارایی‌های ۴ و ۸ را از X^2 و باقی دارایی‌ها با نسبت‌های مثبت (دارایی‌های ۲ و ۹) را از X^1 به ارث می‌برد.

حالت سوم: $\#(I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+) = k$. در این حالت، سبدهای X^1 و X^2 دقیقاً در دارایی‌های مشابه سرمایه‌گذاری می‌کنند و عملگر تقاطع به صورت زیر به کار برده می‌شوند:

حالت ۳.۱: اگر $X^1 \neq X^2$ ، این بدان معناست که حداقل یکی از نسبت‌های X^1 متفاوت از X^2 می‌باشد. در این مورد تقاطع مانند آن‌چه که در الگوریتم ۴ توضیح داده شده است عمل می‌کند. اگر $k \pmod{2} = 0$ آن‌گاه فرزند Y^1 ، $\frac{k}{2} - 1$ دارایی با نسبت‌های

الگوریتم ۳ عملگر تقاطع، حالت دوم

ورودی: دو والد از سبدهای x^1 و x^2 با $0 < \#(I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+) < k$.

خروجی: دو فرزند از سبدهای y^1 و y^2 .

۱: برای هر $i \in (I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+)$ قرار دهید

۲: $y_i^1 = x_i^1$

۳: $y_i^2 = x_i^2$

۴: پایان حلقه

۵: برای هر $i \in I_{x^1}^+ \setminus (I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+)$ قرار دهید

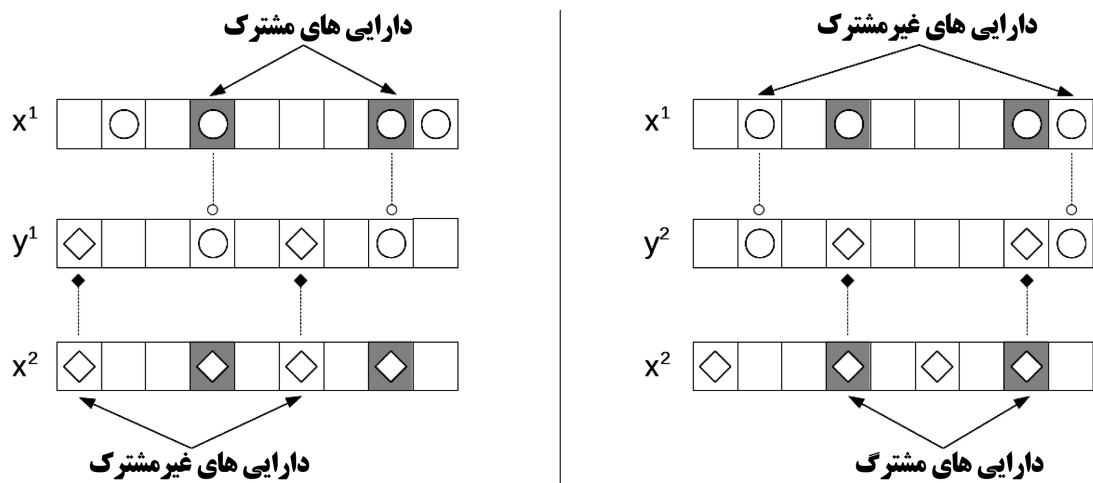
۶: $y_i^1 = x_i^1$

۷: پایان حلقه

۸: برای هر $i \in I_{x^2}^+ \setminus (I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+)$ قرار دهید

۹: $y_i^2 = x_i^2$

۱۰: پایان حلقه

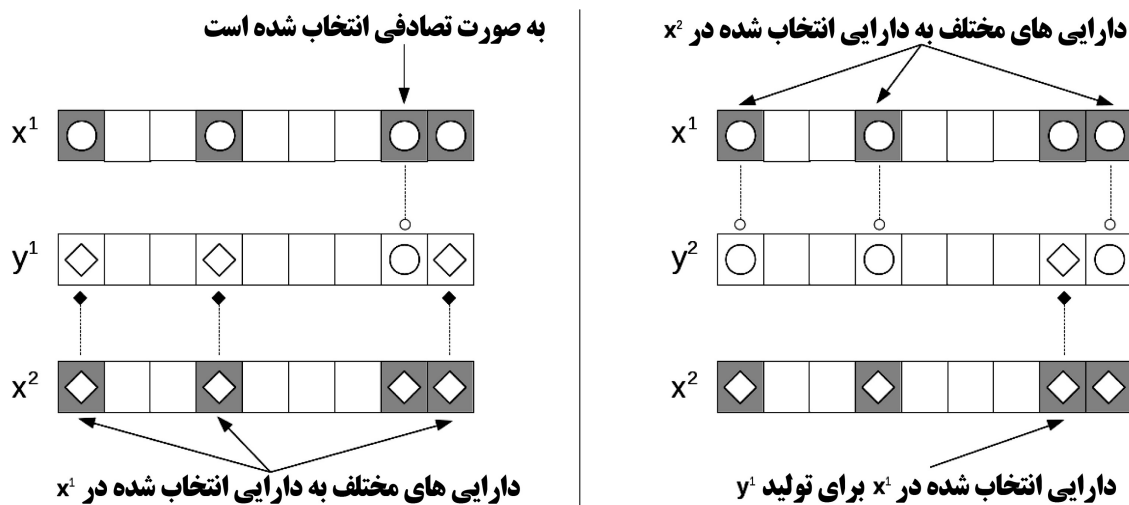


شکل ۵.۴: عملگر تقاطع حالت دوم. اگر جواب‌های والد در بعضی از دارایی‌های مشترک سرمایه‌گذاری شده، باشند و در عین حال در برخی دیگر که مشترک نیستند نیز سرمایه‌گذاری شوند، هر جواب فرزند بخشی از دارایی‌های مشترک را از یک جواب والد و باقی‌مانده دارایی‌ها را از جواب والد دیگر به ارث می‌برد.

مثبت انتخاب شده را از X^1 و باقی $1 + \frac{k}{4}$ دارایی را از X^2 به ارث می‌برد و فرزند Y^2 ، $1 + \frac{k}{4}$ دارایی با نسبت‌های مثبت انتخاب شده و به صورت تصادفی از X^1 و $1 - \frac{k}{4}$ دارایی را از X^2 به ارث می‌برد. در غیر این صورت اگر $k \pmod{2} \neq 0$ باشد، آن‌گاه Y^1 ، $\lfloor \frac{k}{4} \rfloor$ دارایی‌ها را با نسبت‌های مثبت انتخاب شده به صورت تصادفی، از

X^1 و باقی $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ دارایی را از X^2 به ارث می‌برد و Y^2 ، $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ دارایی را با نسبت‌های مثبت انتخاب شده به صورت تصادفی، را از X^1 و باقی $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ دارایی از X^2 به ارث می‌برد.

شکل ۶.۴ یک مثال با $N = 9$ و $k = 4$ را نشان می‌دهد که در آن ۲ فرزند جدید Y^1 و Y^2 از دو والد X^1 و X^2 با $\#(I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+) = k = 4$ و $X^1 \neq X^2$ به دست می‌آید. از آن جایی که $K \pmod{2} = 0$ ، فرزند Y^1 یک سهم از X^1 (دارایی ۸) و ۳ سهم از X^2 (دارایی ۹، ۴، ۱) را به ارث می‌برد و فرزند Y^2 سه سهم از X^1 (دارایی ۹، ۴، ۱) و یک سهم از X^2 (دارایی ۸) را به ارث می‌برد.



شکل ۶.۴: عملگر تقاطع حالت ۳.۱. اگر جواب‌های والد دقیقاً در دارایی‌های یکسان اما نه با نسبت یکسان سرمایه‌گذاری کنند، جواب‌های فرزند سهم‌هایی به صورت تصادفی از هر والد به ارث می‌برد.

حالت ۳.۲: اگر $X^1 = X^2$. این بدان معناست که هر دو سبدسهم‌های X^1 و X^2 یک کسر مساوی از ثروت را در k دارایی مشترک سرمایه‌گذاری کرده‌اند. در این مورد بر اساس الگوریتم ۵، هر دو فرزند Y^1 و Y^2 نسبت‌هایی از دارایی‌ها در $I_{X^1}^+$ را از والد X^1 به ارث می‌برند.

در نتیجه برای هر $i \in I_{X^1}^+$ ، y_i به اندازه‌ی یک مقدار v_i که به صورت تصادفی از $[x_i, u_i]$ انتخاب می‌شود، افزایش می‌یابد و برای هر $i \in I_{X^1}^+$ ، y_i به اندازه‌ی یک مقدار w_i که به صورت تصادفی از $[l_i, x_i]$ انتخاب شده، کاهش می‌یابد.

تصویر ۷.۴ یک مثال با $N = 9$ و $K = 4$ را نشان می‌دهد که در آن ۲ فرزند Y^1 و Y^2 از دو والد X^1 و X^2 با $\#(I_{X^1}^+ \cap I_{X^2}^+) = k = 4$ به دست آمده‌اند. هر دو فرزند نسبت‌های مثبت از والدین را به ارث می‌برند. نسبت‌های Y^1 با مقادیر انتخاب شده به صورت تصادفی افزایش می‌یابد و نسبت‌های Y^2 به طور مشابه کاهش می‌یابد.

الگوریتم ۴ عملگر تقاطع، حالت ۳.۱

ورودی: دو والد از سبدهای x^1 و x^2 با $I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+ = k$ و $x^1 \neq x^2$.

خروجی: دو فرزند با سبدهای y^1 و y^2 .

۱: اگر $k \pmod{2} = 0$ سپس

۲: قرار دهید $N_1 = \frac{k}{2} - 1$ و $N_2 = \frac{k}{2} + 1$.

۳: در غیر این صورت

۴: قرار دهید $N_1 = \lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ و $N_2 = \lceil \frac{k}{2} \rceil$.

۵: پایان شرط

۶: قرار دهید $I = I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+$.

۷: به‌طور تصادفی N_1 اندیس را از I انتخاب کنید، سپس با $\{i_1, i_2, \dots, i_{N_1}\}$ نمایش دهید.

۸: برای هر $i \in \{i_1, i_2, \dots, i_{N_1}\}$ قرار دهید

۹: $y_i^1 = x_i^1$.

۱۰: پایان حلقه

۱۱: برای هر $i \in I_x^+ \setminus \{i_1, i_2, \dots, i_{N_1}\}$ قرار دهید

۱۲: $y_i^1 = x_i^2$.

۱۳: پایان حلقه

۱۴: به‌طور تصادفی N_2 اندیس را از $I_{x^2}^+$ انتخاب کنید، سپس با $\{j_1, j_2, \dots, j_{N_2}\}$ نمایش دهید.

۱۵: برای هر $j \in \{j_1, j_2, \dots, j_{N_2}\}$ قرار دهید

۱۶: $y_j^2 = x_j^2$.

۱۷: پایان حلقه

۱۸: برای هر $j \in I_x^+ \setminus \{j_1, j_2, \dots, j_{N_2}\}$ قرار دهید

۱۹: $y_j^2 = x_j^1$.

۲۰: پایان حلقه

عملگر ترمیم (اصلاح)

قبل از آن که مقادیر هدف محاسبه شوند، یک عملگر ترمیم اجرا می‌شود. قابل ذکر است سبدهای سهام جدید تولید شده توسط عملگر تقاطع پیشنهادی در محدودیت‌های کاردینالیته‌ی و کران صدق می‌کند، اما ممکن است در محدودیت بودجه مسئله MDRS صدق نکنند. برای برآورده کردن این محدودیت، ساده‌ترین استراتژی نرمال کردن نسبت‌های دارایی‌هایی هستند

الگوریتم ۵ عملگر تقاطع، حالت ۳.۲

ورودی: دو والد با سبدهای x^1 و x^2 با $\#(I_{x^1}^+ \cap I_{x^2}^+) = k$.

خروجی: دو فرزند با سبدهای y^1 و y^2 .

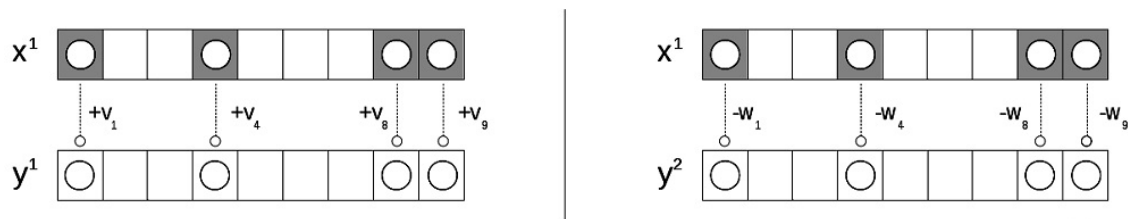
۱: برای هر $i \in (I_{x^1}^+)$ قرار دهید

۲: به طور تصادفی $v_i \in [x_i, u_i]$ و $w_i \in [l_i, x_i]$ را انتخاب کنید.

۳: قرار دهید $y_i^1 = x_i^1 + v_i$.

۴: قرار دهید $y_i^2 = x_i^2 - w_i$.

۵: پایان حلقه



شکل ۷.۴: عملگر تقاطع حالت ۳.۲. اگر جواب‌های والد با سهم یکسانی از سرمایه در دارایی‌های یکسان سرمایه‌گذاری کنند، هر فرزند نسبت مثبتی از هر والد را به ارث می‌برد که در ادامه به صورت تصادفی اصلاح می‌شود.

که در سبدهای حضور دارند.

بنابراین اگر یک سبدهای $X = (x_1, x_2, \dots, x_N)^T$ در محدودیت $\sum_{i=1}^N x_i = 1$ صدق نکند، عملگر ترمیم طبق الگوریتم ۶ به کار برده می‌شود. در ابتدا این عملگر یک نرمال‌سازی به صورت زیر اجرا می‌کند:

$$\bar{x}_i = \frac{x_i}{\sum_{i \in I_X^+} x_i}, \quad \forall i \in I_X^+$$

که در آن $\bar{X} = (\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_N)^T$ به سبدهای نرمال شده اشاره می‌کند. برای $i \in I_X^+$ قرار می‌دهیم $\bar{X} = 0$. متأسفانه، ممکن است عناصر \bar{X} درون محدوده‌ای از محدودیت‌های کران نباشد و با توجه به این \bar{x}_i ممکن است بیش‌تر از کران بالا u_i و یا کوچک‌تر از کران پایین l_i برای هر $i \in I_X^+$ باشند. بنابراین، اگر $\bar{x}_i \notin [l_i, u_i]$ نسبت \bar{x}_i از دارایی i مانند آن چه در الگوریتم ۶ توضیح داده شده است، ترمیم می‌شود.

به طور کلی اگر $\bar{x}_i > u_i$ مقدار اضافی از \bar{x}_i کم می‌شد و به صورت تصادفی بین دارایی‌هایی در $I_X^+ \setminus \{i\}$ توزیع می‌شود. علاوه بر این، اگر $\bar{x}_i < l_i$ ، مقدار پیش فرض به \bar{x}_i اضافه می‌شود و به صورت تصادفی از دارایی‌های $I_X^+ \setminus \{i\}$ کم می‌شود.

۶.۴ نتایج محاسباتی

۱.۶.۴ الگوریتم‌های EMO در نظر گرفته شده

برای مطالعه مسئله انتخاب سبدهای MDRS با محدودیت کاردینالیته از دیدگاه چندهدفه و به منظور نشان دادن کارایی عملگرهای توضیح داده شده در بخش ۲.۵.۴، ما تقریب‌های مرز بهینه پارتو که با استفاده از NSGAI، MOEA/D و GWASF-GA یک‌بار با عملگرهای پیشنهاد شده (که با زیرپسوند Newop نام‌گذاری می‌شود) و بار دیگر با عملگرهای ژنتیک معمول که قبلاً توضیح داده شده است به دست می‌آوریم و آن‌ها را با هم مقایسه می‌کنیم. قابل ذکر است که از نسخه‌های اصلی NSGAI، MOEA/D و GWASF-GA استفاده می‌کنیم.

NSGAI و NSGAI_{NewOp}

NSGAI_{NewOp} به اجرای NSGAI با عملگرهای تقاطع، اصلاح و عملگر جهش که در بخش ۲.۵.۴ پیشنهاد شده است اشاره دارد. هر نسل NSGAI همانند آن‌چه در الگوریتم ۷ نشان داده شده است اجرا می‌شود. در این جا N_p به اندازه‌ی جمعیت و P_t و Q_t به ترتیب جمعیت والدین و فرزندان در نسل t می‌باشند. برای مقایسه، ما همچنین NSGAI را با استفاده از عملگر تقاطع SBX (دب و آگاروال و کومار در سال ۱۹۹۵ موفق به توسعه یک عملگر تقاطع باینری (دو-دویی) تقسیم شده SBX شدند که با دو جواب والد کار می‌کرد و دو فرزند را ایجاد می‌کرد. همان‌طور که از نام آن بر می‌آید، اصل کار عملگر SBX تقاطع تک نقطه‌ای را در رشته‌های باینری (دو-دویی) شبیه‌سازی می‌کند). و جهش چند جمله‌ای [۱۳] اجرا می‌کنیم، و آنرا در آزمایش‌های محاسباتی NSGAI_{NewOp} نام‌گذاری می‌کنیم. فرآیند داخلی NSGAI از تکنیک محدودیت در انتخاب رقابت دوتایی والدین استفاده می‌کند (برای جزئیات بیشتر تر [۱۳] را مشاهده کنید). بنابراین شدنی شدن جواب‌ها با این تکنیک در NSGAI کنترل می‌شود.

MOEA/D و MOEA/D_{Newop}

در رابطه با MOEA/D، ما عملگرهای خود را در هر نسل همان‌طور که در الگوریتم ۸ نشان داده شده است به کار برده‌ایم که در آن N_p تعداد زیر مسئله‌ها (یعنی اندازه جمعیت) را نشان می‌دهد و $B(i)$ همسایگی زیر مسئله i برای هر $i = 1, 2, \dots, N$ است. ما به این مدل MOEA/D_{Newop} گوییم.

در آزمایش‌های محاسباتی، ما مدل MDRS را با استفاده از MOEA/D با تکامل تفاضلی (DE) به عنوان عملگر تقاطع و جهش چند جمله‌ای، همان‌طور که در [۲۵] پیشنهاد شده است حل می‌کنیم. این مدل به عنوان MOEA/D نام‌گذاری شده است.

الگوریتم ۶ عملگر ترمیم

ورودی: یک سبدسهم نشدنی $x = (x_1, x_2, \dots, x_N)^T$ با $\sum_{i=1}^N x_i \neq 1$.

خروجی: یک سبدسهم نشدنی $\bar{x} = (\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_N)^T$

۱: برای هر $i = 1, 2, \dots, N$ قرار دهید

۲: اگر $i \in I_x^+$ سپس

۳: قرار دهید $\bar{x}_i = \frac{x_i}{\sum_{i \in I_x^+} x_i}$.

۴: در غیر این صورت

۵: قرار دهید $\bar{x}_i = 0$.

۶: پایان شرط

۷: پایان حلقه

۸: برای هر $i \in I_x^+$ قرار دهید

۹: تا زمانی که $\bar{x}_i > u_i$ قرار دهید

۱۰: تکرار کن

۱۱: به طور تصادفی یک اندیس j از $I_x^+ \setminus \{i\}$ انتخاب کنید.

۱۲: تا وقتی که $\bar{x}_j < u_j$.

۱۳: به طور تصادفی $v \in (0, u_j - \bar{x}_j]$ را انتخاب کنید.

۱۴: قرار دهید $\bar{x}_j = \bar{x}_j + v$.

۱۵: قرار دهید $\bar{x}_i = \bar{x}_i - v$.

۱۶: در نهایت

۱۷: تا زمانی که $l_i > \bar{x}_i$ قرار دهید

۱۸: تکرار کن

۱۹: به طور تصادفی اندیس j را از $I_x^+ \setminus \{i\}$ انتخاب کنید.

۲۰: تا وقتی که $l_j < \bar{x}_j$.

۲۱: به طور تصادفی $v \in (0, \bar{x}_j - l_j]$ را انتخاب کنید.

۲۲: قرار دهید $\bar{x}_j = \bar{x}_j - w$.

۲۳: قرار دهید $\bar{x}_i = \bar{x}_i + w$.

۲۴: در نهایت

۲۵: پایان حلقه

$GWASF - GA_{NewOp}$ و $GWASF - GA$

روند کاری $GWASF-GA$ بر اساس طبقه‌بندی والدین و فرزندان به چندین مرز می‌باشد، سپس ما از عملگرهای جهش، ترمیم و تقاطع در $GWASF-GA$ به روش مشابه که در NSGAI به کار

الگوریتم ۷ هر نسل t از $NASGAI_{NewOp}$

- ورودی:** جمعیت P_t در نسل t .
- خروجی:** جمعیت P_{t+1} برای نسل بعد $t+1$.
- ۱: قرار دهید $Q_t = \emptyset$ ، تکرار کنید:
 - ۲: تا زمانی که $\#(Q_t) < N_P$ قرار دهید
 - ۳: دو والد x^1 و x^2 را از P_t با استفاده از انتخاب تورنست دودویی انتخاب کنید.
 - ۴: تقاطع: دو سبدهای فرزند y^1 و y^2 را با استفاده از x^1 و x^2 و به‌وسیله‌ی الگوریتم‌های ۲، ۳، ۴ یا ۵ تولید کنید.
 - ۵: ترمیم: در صورت نیاز از الگوریتم ۶ برای سبدهای y^1 و y^2 استفاده کنید.
 - ۶: جهش: با استفاده از الگوریتم ۱ روی y^1 و y^2 ، دو سبدهای جهش یافته \bar{y}^1 و \bar{y}^2 را تولید کنید.
 - ۷: \bar{y}^1 و \bar{y}^2 را در Q_t قرار دهید.
 - ۸: تا وقتی که $\#(Q_t) = N_P$ تکرار کنید.
 - ۹: در نهایت
 - ۱۰: P_t و Q_t را برای تشکیل یک جمعیت با سایز $2N_P$ ترکیب کنید. بهترین N_P سبدهای را از جمعیت ترکیب شده، برای تشکیل جمعیت P_{t+1} ، همان‌طور که معمولاً برای $NSGAI$ انجام می‌شد انتخاب کنید.

برده می‌شدند، استفاده می‌کنیم. این نسخه را با $GWASF - GA_{Newop}$ نشان می‌دهیم. الگوریتم ۹ هر نسل از $GWASF - GA_{Newop}$ را توصیف می‌کند.

<i>MOEA/D_{NewOp}</i> از نسل t	الگوریتم ۸
<hr/>	
ورودی: جمعیت P_t در نسل t .	
خروجی: جمعیت P_{t+1} برای نسل بعد $t + 1$.	
۱: برای هر $i = 1, 2, \dots, N_P$ قرار دهید	
۲: به طور تصادفی دو اندیس r و l را از $B(i)$ انتخاب کنید.	
۳: تقاطع: دو سبدسهم فرزند y^1 و y^2 را از x^l و x^r به وسیله الگوریتم‌های ۲، ۳، ۴ یا ۵ تولید کنید.	
۴: اگر y^2 بر y^1 تسلط یافت سپس	
۵: قرار دهید $y^1 = y^2$.	
۶: در غیر این صورت	
۷: به طور تصادفی یک جواب از y^1 و y^2 انتخاب کنید و آن را برابر y قرار دهید.	
۸: پایان شرط	
۹: ترمیم: اگر نیاز است برای سبدسهم y از الگوریتم ۶ استفاده کنید.	
۱۰: جهش: با استفاده از الگوریتم ۱ روی y ، سبدسهم جهش یافته y' را تولید کنید از y' جواب‌های مجاور و غیره را به روز رسانی کنید، همان طور که در الگوریتم معمولی <i>MOEA/D</i> انجام می‌شود.	
۱۱: پایان حلقه	

۲.۶.۴ پارامترهای آزمایش

موردی که برای مطالعه در نظر گرفته شده است، شامل یک مجموعه از بازده‌های هفته‌ای دارایی‌ها از شاخص *IBEX35* اسپانیا است که در $T = 152$ دوره از ژانویه ۲۰۰۷ تا دسامبر ۲۰۰۹ مشاهده شده است. تعداد دارایی‌ها $N = 27$ است.

برای هر $i = 1, 2, \dots, N$ بازده‌های تک‌تک دارایی‌ها، که به وسیله r_{ti} نشان داده می‌شوند، به صورت $r_{ti} = \frac{P^{(t+1)}_i - P_{ti}}{P_{ti}}$ برای هر $t = 1, 2, \dots, T$ محاسبه می‌شود که در آن P_{ti} قیمت دارایی i در هفته t می‌باشد. با توجه به این امر، بازده هفته‌ای هر سبدسهم X برای هفته t به صورت $r_t(x) = \sum_{i=1}^N r_{ti}$ به دست می‌آید. سرانجام ما تابع عضویت بازده فازی LR را با استفاده از صدک‌های نمونه q_j از مجموعه $\{r_t(x)\}_{t=1}^T$ به دست می‌آوریم که در آن j ترتیب صدک‌ها می‌باشد.

به ویژه هسته و تکیه‌گاه $\tilde{P}_X = (p_l, p_u, c, d)_{L \wedge R_\rho}$ به ترتیب به وسیله بازده‌های $[q_{40}, q_{60}]$ و $[q_{3}, q_{97}]$ نشان داده می‌شود در حالی که پارامترهای شکلی با استفاده از فرآیند رتبه‌بندی

الگوریتم ۹ هر نسل t از $GWASF - GA_{NewOp}$

ورودی: جمعیت P_t در نسل t

خروجی: جمعیت P_{t+1} برای نسل بعد $t + 1$

۱: قرار دهید $Q_t = \emptyset$

۲: تا زمانی که $\#(Q_t) < N_P$ قرار دهید

۳: تکرار کن

۴: انتخاب دو والد x^1 و x^2 از P_t با استفاده از انتخاب تورنومنت دو-دویی.

۵: تقاطع: با استفاده از x^1 و x^2 سبدهای دو فرزند y^1 و y^2 را با استفاده از الگوریتم‌های ۲، ۳، ۴ یا ۵ تولید کنید.

۶: ترمیم: اگر لازم است الگوریتم ۶ را بر روی y^1 و y^2 به کار ببرید.

۷: جهش: با استفاده از الگوریتم ۱ بر روی y^1 و y^2 دو سبدهای جهش یافته y^1 و y^2 را تولید کنید.

۸: قرار دهید y^1 و y^2 را در Q_t

۹: تا وقتی که $\#(Q_t) = N_P$.

۱۰: در نهایت

۱۱: P_t و Q_t را به فرم یک جمعیت با سایز $2N_P$ ترکیب کنید. بهترین N_P سبدهای را از جمعیت ترکیب شده‌ی P_{t+1} ، همان‌طور که معمولاً برای $GWASF - GA$ انجام می‌شد انتخاب کنید.

معکوس به صورت زیر به دست می‌آیند.

$$\Lambda = \frac{\ln(\circ.5)}{\ln(\frac{q_{\Lambda^{\circ}} - q_{\rho^{\circ}}}{c})}$$

و

$$\rho = \frac{\ln(\circ.5)}{\ln(\frac{q_{\Lambda^{\circ}} - q_{\rho^{\circ}}}{d})}$$

که در آن فرض می‌شود صدک‌های $q_{\Lambda^{\circ}}$ و $q_{\rho^{\circ}}$ ، ۵۰٪ احتمال عملی شدن را دارند [۳۵]. در این آزمایش ما، ۵۰ شبیه‌سازی مستقل برای هر الگوریتم به منظور ارزیابی عملکردشان انجام داده‌ایم. جدول ۱.۴ پارامترهای مشخص شده که برای آزمایشات مورد استفاده قرار گرفت را خلاصه کرده است. قابل ذکر است برای این پارامترها، چندین بار آزمایش شده است و فقط مواردی که در جدول ۱.۴ آورده شده‌اند بهترین کارایی را داشته‌اند. به طور خاص، مشاهده کردیم که با استفاده از نسل‌هایی بیش‌تر از ۵۰۰ یا اندازه جمعیت بیش‌تر از ۲۲۰، پیشرفت‌های قابل توجهی در معیارهای عملکرد ایجاد نشده است که در زیر شرح داده می‌شود:

دو مقدار برای ارزیابی کیفیت جواب‌های به دست آمده در ۵۰ اجرا استفاده می‌شود. از یک

طرف از شاخص ابرحجم استفاده می‌کنیم. برای یک جمعیت از جواب‌های P ، ابر حجم P که با $HV(P)$ نمایش داده می‌شود به صورت ابر حجم بخشی از فضای هدف که توسط جواب‌هایی در P مغلوب می‌شود تعریف می‌شود و با یک نقطه مرجع $r = (r_1, r_2, \dots, r_n)$ که توسط همه جواب‌های جمعیت مغلوب می‌شود کران‌دا می‌شود. به علاوه از شاخص اجرایی C - متریک (پوشش مجموعه) استفاده می‌کنیم. برای دو مجموعه تقریبی A و B روی مرز پارتو یک مسأله چندهدفه، $C(A, B)$ به صورت درصد جواب‌هایی در B که توسط حداقل یک جواب در A مغلوب می‌شوند تعریف می‌شود. بنابراین $C(A, B) = 100$ اینجاب می‌کند که جواب‌های در B توسط حداقل یک جواب در A مغلوب می‌شوند و $C(A, B) = 0$ بدین مفهوم است که هیچ جوابی در B توسط جوابی در A مغلوب نمی‌شود.

پارامتر	ارزش
اندازه‌ی جمعیت	۲۲۰
تعداد نسل‌ها	۵۰۰
معیار توقف	حداکثر تعداد نسل‌ها
SBX تقاطع	$P_c = 0.9 \quad \eta_c = 20$
$CR = 1 \quad F = 0.5$	DE
جهش چند جمله‌ای	$P_m = \frac{1}{k} \quad \eta_m = 20$
برای $MOEA/D$ و $MOEA/D_{NewOp}$	بردارهای وزن تولید شده براساس [۳۹] و رویکرد چپیشف [۳۹] $T = 20 \quad \delta = 0.9 \quad \eta_r = 2$
برای $GWASF - GA_{NewOp}$ و $GWASF-GA$	[۴۰] و تابع اسکالرزسازی پیشنهاد شده در [۳۷] و اندازه‌ی جمعیت N_μ

جدول ۱.۴: تنظیمات پارامتر

۳.۶.۴ نتایج عددی

جدول ۲.۴، میانگین و انحراف معیار مقادیر HV را که به وسیله‌ی $NSGAI$ و $MOEA/D$ و $SWGAF - GA$ در ۵۰ اجرای مستقل به دست آمده‌اند، زمانی که عملگردهای پیشنهاد شده را به کار می‌برند و زمانی که عملگردهای رایج استفاده شده که در بخش ۱.۶.۴ نشان داده شده است را در نظر می‌گیرند، را نشان می‌دهد.

سبدهای سهام غیرمغلوب که توسط $MOEA/D_{NewOp}$ ، $NSGAI_{NewOp}$ ، $SWGAF -$ و GA_{NewOp} به دست آمده‌اند به طور میانگین مقدار HV بیش تری (که به صورت بزرگ تر نشان

میانگین HV (انحراف استاندارد)	الگوریتم
۰.۵۷۲ (۰.۰۱۵)	$NSGAI_{NewOp}$
۰.۱۹۸ (۰.۰۱۶)	$NSGAI$
۰.۵۲۹ (۰.۰۲۸)	$MOEA/D_{NewOp}$
۰.۳۶۹ (۰.۰۵۶)	$MOEA/D$
۰.۵۸۸ (۰.۰۱۵)	$GWASF - GA_{NewOp}$
۰.۱۸۲ (۰.۰۱۴)	$GWASF - GA$

جدول ۲.۴: میانگین و انحراف استاندارد HV در ۵۰ اجرای مستقل انجام شد.

داده شده است) را نسبت به $NSGAI$ و $MOEA/D$ و $SWGAF - GA$ به دست آورده‌اند. بنابراین بر اساس HV ، ما می‌توانیم نتیجه بگیریم که به کارگیری این عملگرها موجب تقریب‌زدن مرز بهینه پارتو برای مدل $MDRS$ دارای محدودیت کاردینالیتی با تنوع و همگرایی بیش‌تر نسبت به عملگرهایی که رایج بوده‌اند می‌دهد. این موضوع از کارایی عملگرهای پیشنهادی برای حل مدل $MDRS$ با استفاده از الگوریتم‌های EMD را نشان می‌دهد. به علاوه، در بین الگوریتم‌هایی که از این عملگرها استفاده کردند، $SWGAF - GA_{NewOp}$ بهترین مقدار میانگین HV را به دست آورده است. بنابراین می‌توان گفت که این الگوریتم عملکرد بهتری نسبت به $NSGAI_{NewOp}$ و $MOEA/D_{NewOp}$ دارد.

جدول ۳.۴ مقادیر میانگین C - متریک به دست آمده توسط هر الگوریتم را با حضور و بدون حضور عملگرهای ما در ۵۰ اجرای مستقل با هم مقایسه می‌کند. در مورد $NSGAI$ می‌توان دید که هر سبدهم‌تولید شده توسط $NSGAI$ حداقل توسط یک جواب به دست آمده توسط $NSGAI_{NewOp}$ مغلوب می‌شود، در حالی که هیچ سبدهم‌تولیدی از $NSGAI_{NewOp}$ توسط جواب‌های $NSGAI$ مغلوب نمی‌شود.

تحلیل مشابه همین نتایج را برای الگوریتم $GWASF$ نشان می‌دهد. در مورد $MOEA/D$ ، ۳۹.۱۲۵٪ از جواب‌های تولید شده در $MOEA/D$ توسط $MOEA/D_{NewOp}$ مغلوب شده‌اند و فقط ۴.۳۹۴٪ از سبدهم‌های $MOEA/D_{NewOp}$ توسط یکی از سبدهم‌های $MOEA/D$ مغلوب شده‌اند. بنابراین این نتایج نشان می‌دهد که عملگرهای جدید بهبود قابل ملاحظه‌ای را در جواب‌های به دست آمده به وجود می‌آورند.

به‌طور خلاصه، این تحلیل‌ها برتری عملگرهای پیشنهاد شده در مقایسه با دیگر عملگرهای ژنتیکی در نظر گرفته شده را نشان می‌دهد. به علاوه، بین اجرای الگوریتم‌ها با عملگرهای پیشنهادی، ما می‌توانیم نتیجه بگیریم که نمایش‌های بهتر مرز بهینه پارتو در مدل $MDRS$ به وسیله‌ی $GWASF - GA_{NewOp}$ با تفاوت‌های معناداری در مقادیر HV و C - متریک

A B	$NSGAI$	$NSGAI_{NewOp}$
$NSGAI$	—	100
$NSGAI_{NewOp}$	0	—
A B	$MOEA/D$	$MOEA/D_{NewOp}$
$MOEA/D$	—	39.125
$MOEA/D_{NewOp}$	4.394	—
A B	$GWASF - GA$	$GWASF - GA_{NewOp}$
$GWASF - GA$	—	100
$GWASF - GA_{NewOp}$	0	—

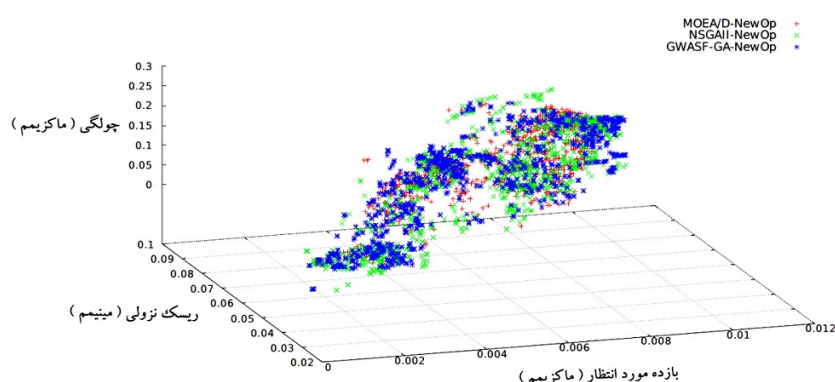
جدول ۳.۴: میانگین مقادیر $C(A, B)$ به دست آمده در ۵۰ اجرای مستقل، جایی که A و B مجموعه‌ای تقریبی هستند که توسط هر الگوریتم یافت می‌شوند.

ایجاد شده است. جدول ۴.۴ به طور متوسط زمان محاسباتی هر الگوریتم، برای حل مسئله برای ۵۰ اجرای مستقل را نشان می‌دهد. می‌توان مشاهده نمود که زمان مورد نیاز برای $NSGAI_{NewOp}$ و $GWASF - GA_{NewOp}$ و $MOEA/D_{NewOp}$ بیش‌تر از زمان مورد نیاز برای $NSGAI$ و $GWASF - GA$ و $MOEA/D$ است. همچنین باید اشاره کرد که تفاوت میان آن‌ها بسیار زیاد نیست. به هر حال، از تحلیل‌های قبلی HV و C -متریک ما می‌توانیم نتیجه بگیریم که کمی زمان زیاد صرف کردن برای عملگرهای جدید به منظور به دست آوردن نتایج بهتر، ارزشش را دارد. سرانجام شکل ۸.۴ یک نمایش سه-بعدی از

الگوریتم	زمان (ثانیه)
$NSGAI_{NewOp}$	۱۳.۸۱
$NSGAI$	۱۳.۵۵
$MOEA/D_{NewOp}$	۱۳.۵۲
$MOEA/D$	۱۱.۴۳
$GWASF - GA_{NewOp}$	۱۷.۵۳
$GWASF - GA$	۱۷.۲۱

جدول ۴.۴: زمان محاسباتی مورد نیاز برای هر الگوریتم به طور متوسط در ۵۰ اجرای مستقل.

جمعیت‌های نهایی تولید شده در یکی از اجراهای $NSGAI_{NewOp}$ و $GWASF-GA_{NewOp}$ و $MOEA/D_{NewOp}$ برای مسأله $MDRS$ را نشان می‌دهد. به‌طور شهودی، می‌توان مشاهده

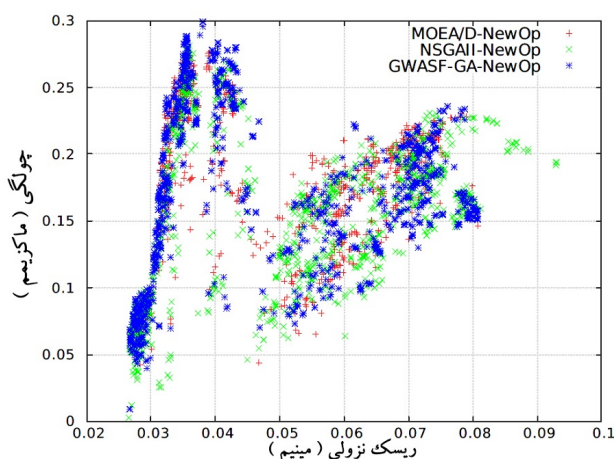


شکل ۸.۴: تقریب‌های مرز بهینه پارتو مدل $MDRS$ که توسط $EMOA/D_{NewOp}$ و $NSGAI_{NewOp}$ و $SWGAF-GA_{NewOp}$ به‌دست آمده است.

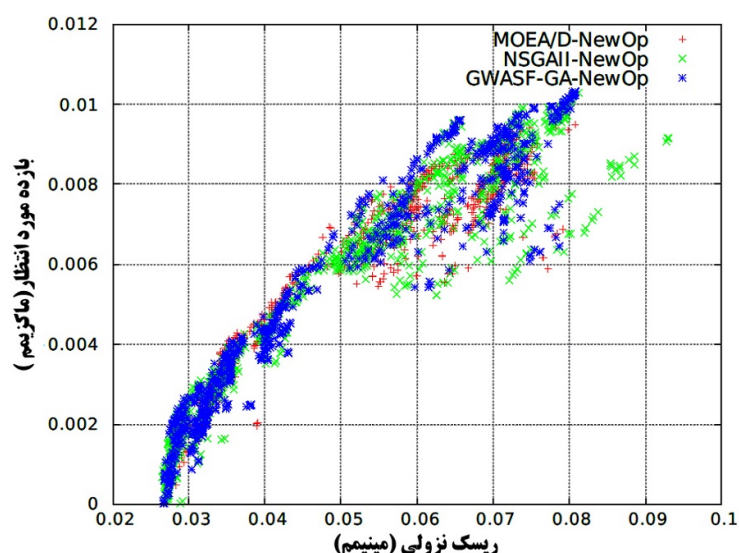
کرد که تمام الگوریتم‌ها مجموعه‌هایی از سبدهای غیر مغلوب را ارائه می‌دهند که به‌طور گسترده‌ای توزیع یافته‌اند. همچنین برای این اجرا هر زوج از توابع در تصاویر دو بعدی در شکل‌های ۹.۴ و ۱۰.۴ و ۱۱.۴ نشان داده شده است که مقادیر ۲ تابع مرتبط برای تمام جواب‌های ایجاد شده، توسط ۳ الگوریتم را نشان می‌دهد. در زمینه‌ی پوشش تصویری دوهدفه‌ی مرز بهینه پارتو، تمام این الگوریتم‌ها عملکردهای مناسبی از خود نشان می‌دهند. قابل ذکر است که ما تقریب‌های به‌دست آمده توسط عملگرهای معمول را به تصویر نکشیده‌ایم زیرا عملگرهای ما عملکرد بهتری نسبت به آن‌ها داشتند.

علاوه بر این باید تحلیلی انجام دهیم که نشان دهد کدام نوع از جواب‌ها به‌سیله‌ی این الگوریتم‌ها به‌دست آمده‌اند که این امر به‌خاطر ورود چولگی به‌عنوان یک معیار می‌باشد در شکل‌های ۸.۴ و ۱۰.۴ ما می‌توانیم به‌وضوح دو زیر مجموعه‌ی متفاوت از سبدهای غیرمغلوب را مشاهده کنیم.

باید گفت که برای سرمایه‌گذاران با ریسک‌گریزی کم‌تر، سبدهای غیرمغلوب با بازده مورد

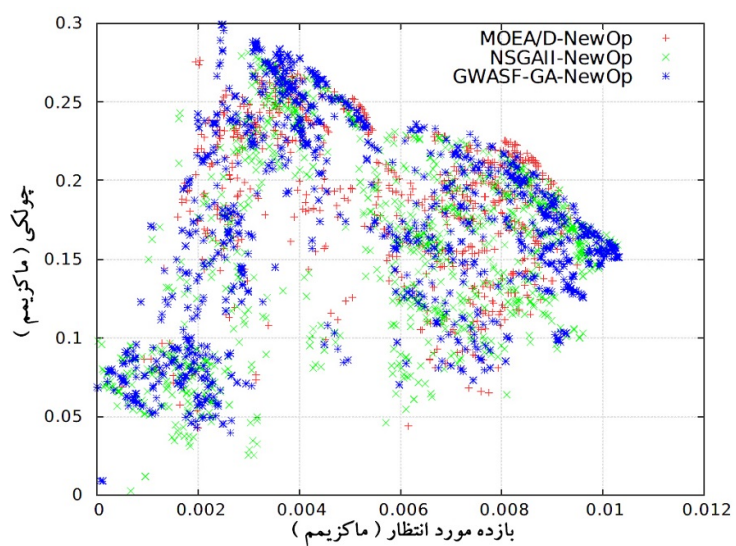


شکل ۹.۴: ریسک نامطلوب در مقابل چولگی



شکل ۱۰.۴: ریسک نامطلوب در مقابل بازده مورد انتظار

انتظار بالاتر به دست آمده است اما رفتار این زیر مجموعه از مرز بهینه پارتو به وضوح نسبت به سبدهای مربوط به سرمایه‌گذاران محتاطتر پراکنده‌تر است. علاوه بر این تصاویر ۹.۴ و ۱۱.۴ نشان می‌دهند که سبدهای غیرمغلوب که مقادیر چولگی بالاتری را دارند، از نظر بازده مورد انتظار و ریسک نامطلوب (در این اجرا به ترتیب ۰.۰۰۴ و ۰.۰۰۴) مقادیر کمتری را به دست می‌آورند. در حالی که سبدهایی با بازده مورد انتظار بالاتر و ریسک نامطلوب کمتر مقادیر چولگی کمتری را به دست می‌آورند. این عملکردها منطبق با توصیه‌های داده شده توسط محققان در این باره است که در نظر گرفتن چولگی به عنوان یک معیار در مسئله انتخاب سبدهای چندهدفه باعث تغییرات اساسی در مرز بهینه پارتو می‌شود. اگرچه باید بیان شود که عملکرد الگوریتم‌ها با عملگردهای ما به این معیارها زیاد حساس نیست که یک نتیجه جالب از نقطه نظر مالی می‌باشد.



شکل ۱۱.۴: بازده مورد انتظار در مقابل چولگی

مراجع

- [1] A. Ban A. Brandas L. Coroianu C. Negrut iu and O. Nica.(2011), "Approximations of fuzzy numbers by trapezoidal fuzzy numbers preserving the ambiguity and value", **Comput.Math. Appl.** vol. 61, pp 1379–1401.
- [2] Anagnostopoulos K. P. and Mamanis G. (2010)," A portfolio optimization model with three objectives and discrete variables", **Computers and Operations Research**, 37(7), pp 1285-1297.
- [3] Anagnostopoulos K. P. and Mamanis G. (2011), "The mean–variance cardinality constrained portfolio optimization problem: An experimental evaluation of five multiobjective evolutionary algorithms", **Expert Systems with Applications** 38(11), pp 14208-14217.
- [4] Bellman R. E. and Zadeh L. A. (1970)," Decision-making in a fuzzy environment", **Management Science**, 17(4), pp B-141.
- [5] Bermudez J. D. Segura J. V. and Vercher E. (2007, July), "A fuzzy ranking strategy for portfolio selection applied to the Spanish stock market", **In Fuzzy Systems Conference**, 2007. FUZZ-IEEE 2007. IEEE International (pp. 1-4). IEEE.
- [6] Bhattacharyya R. Kar S. and Majumder D. D. (2011), "Fuzzy mean–variance–skewness portfolio selection models by interval analysis", **Computers and Mathematics with Applications**, 61(1), pp 126-137.
- [7] Chang T. J. Meade N. Beasley J. E. and Sharaiha Y. M. (2000)," Heuristics for cardinality constrained portfolio optimisation", **SeriesComputers and Operations Research**, 27(13), pp 1271-1302.
- [8] Chang T. J. Yang S. C. and Chang K. J. (2009), "Portfolio optimization problems in different risk measures using genetic algorithm", **Expert Systems with Applications**, 36(7), pp 10529-10537.

-
- [9] Chiam S. C. Tan K. C. and Al Mamum A. (2008), "Evolutionary multi-objective portfolio optimization in practical context", **International Journal of Automation and Computing**, 5(1), pp 67-80.
- [10] Cheung S. O. Tong T. K. L. and Tam C. M. (2002), "Site pre-cast yard layout arrangement through genetic algorithms", **Automation in Construction**, 11(1), pp 35-46.
- [11] Chun Y. D. Wakao S. Kim T. H. Jang K. B. and Lee J. (2004), "Multiobjective design optimization of brushless permanent magnet motor using 3D equivalent magnetic circuit network method", **IEEE Transactions on Applied Superconductivity**, pp 14(2), pp 1910-1913.
- [12] Konno H. and Yamazaki H. (1991), "Mean-absolute deviation portfolio optimization model and its applications to Tokyo stock market", **Management Science**, 37(5), pp 519-531.
- [13] Deb K. (2001), "**Multi-objective optimization using Evolutionary Algorithms**" (Vol. 16). John Wiley and Sons.
- [14] Delgado M. Vila M. A. and Voxman W. (1998), "On a canonical representation of fuzzy numbers", **Fuzzy Sets and Systems**, 93(1), pp 125-135.
- [15] Dubois D. and Prade H. (1987), "The mean value of a fuzzy number", **Fuzzy Sets and Systems**, 24(3), pp 279-300.
- [16] Fang Y. Lai K. K. and Wang S. Y. (2006), "Portfolio rebalancing model with transaction costs based on fuzzy decision theory", **European Journal of Operational Research**, 175(2), pp 879-893.
- [17] Fullér R. and Majlender P. (2003), "On weighted possibilistic mean and variance of fuzzy numbers", **Fuzzy Sets and Systems**, 136(3), pp 363-374.
- [18] Grootveld H. and Hallerbach W. (1999), "Variance vs downside risk: Is there really that much difference?" , **European Journal of Operational Research**, 114(2), pp .304-319
- [19] Gupta P. Inuiguchi M. Mehlawat M. K. and Mittal G. (2013), "Multiobjective credibilistic portfolio selection model with Fuzzy Chance-constraints", **Information Sciences**, 229, pp 1-17.
- [20] Holland J. L. (1997), "**Making vocational choices: A Theory of Vocational Personalities and Work Environments**", Psychological Assessment Resources.

- [21] Klir G. and Yuan B. (1995), **Fuzzy Sets and Fuzzy logic (Vol. 4)**. New Jersey: Prentice hall.
- [22] Koza J. R. (1992), "Genetic Programming: on the Programming of Computers by Means of Natural Selection" ,(Vol. 1). MIT press.
- [23] Lai K. K. Wang S. Y. Xu J. P. Zhu S. S. and Fang Y. (2002), "A class of linear interval programming problems and its application to portfolio selection", **IEEE Transactions on Fuzzy Systems**, 10(6), pp 698-704.
- [24] Liagkouras K. and MetaxiotisK. (2015), "Efficient portcritekeyfolio construction with the use of multiobjective evolutionary algorithms: best practices and performance metrics" **International Journal of Information Technology and Decision Making**, 14(03), pp. 535-564
- [25] Li H. and Zhang Q. (2009), "Multiobjective optimization problems with complicated Pareto sets, MOEA/D and NSGA-II". **IEEE Transactions on Evolutionary Computation**, 13(2), pp 284-302.
- [26] Li X. Qin Z. and Kar S. (2010)," Mean-variance-skewness model for portfolio selection with fuzzy returns", **European Journal of Operational Research**, 202(1), pp 239-247.
- [27] Maringer D. and Kellerer H. (2003), "Optimization of cardinality constrained portfolios with a hybrid local search algorithm" **Or Spectrum**, 25(4), pp 481-495.
- [28] Markowitz H. (1952), "Portfolio selection",**The Journal of Finance**, 7(1), pp 77-91.
- [29] Moral-Escudero R. Ruiz-Torrubiano R. and Suárez A. (2006, July)," Selection of optimal investment portfolios with cardinality constraints", **In Evolutionary Computation**, 2006. CEC 2006. IEEE Congress on (pp. 2382-2388). IEEE.
- [30] Saeidifar A. and Pasha E. (2009), "The possibilistic moments of fuzzy numbers and their applications", **Journal of Computational and Applied Mathematics**, 223(2), pp 1028-1042.
- [31] Skolpadungket P. Dahal K. and Harnpornchai N. (2007, September), "Portfolio optimization using multi-obj ective genetic algorithms" **In Evolutionary Computation**, 2007. CEC 2007. IEEE Congress on (pp. 516-523). IEEE.
- [32] Speranza M. G. (1993), "**Linear Programming Models for Portfolio Optimization**".

-
- [33] Streichert F. Ulmer H. and Zell A. (2004, June), "Evaluating a hybrid encoding and three crossover operators on the constrained portfolio selection problem", **In Evolutionary Computation, 2004. CEC2004. Congress on** (Vol. 1, pp. 932-939). IEEE. Chicago
- [34] Vercher E. and Bermudez J. D. (2013), "A possibilistic mean-downside risk-skewness model for efficient portfolio selection", **IEEE Transactions on Fuzzy Systems**, 21(3), pp 585-595.
- [35] Vercher E. Bermúdez J. D. and Segura J. V. (2007), "Fuzzy portfolio optimization under downside risk measures", **Fuzzy Sets and Systems**, 158(7), pp 769-782.
- [36] Vose M. D. (1999), "The Simple Genetic Algorithm: Foundations and Theory" (Vol. 12). pp MIT press.
- [37] Wierzbicki A. P. Fandel G. and Gal T. (1980), "Multiple criteria decision making theory and application", **Lecture Notes in Economics and Mathematics Systems**, pp 177, pp 468-486.
- [38] Zadeh L.A.(1999),"Fuzzy Sets as a Basis for a Theory of Possibility ." **Fuzzy Sets and Systems**,100, pp 9-34.
- [39] Zhang Q. and Li H. (2007)," MOEA/D: A multiobjective evolutionary algorithm based on decomposition", **IEEE Transactions on Evolutionary Computation**, 11(6), pp .712-731
- [40] Zhang Q. Liu W. and Li H. (2009, May)," The performance of a new version of MOEA/D on CEC09 unconstrained MOP test instances", **In Evolutionary Computation, 2009. CEC'09. IEEE Congress on** (pp. 203-208). IEEE.

Aabstract

In this thesis, we present some multi-objective evolutionary algorithms for selecting a fuzzy portfolio. At first we consider a new portfolio selection model called the median -DownsideRisk-Skewness model. In this model, the multi-dimensional property of portfolio selection and the requirements of the investor are simultaneously examined. In this model, the expected return, downside risk and the skewness of a portfolio are optimized by considering budget constraint, boundaries and cardinality. The main goal is to solve the MDRS portfolio selection model as a three-objective optimization problem. For this purpose, three new mutation, intersection and correction operators are proposed for optimization of evolutionary multi-objective. In this problem, the expected return and skewness are maximized and downside risk is minimized.

Keywords: Portfolio, Dowside Risk, Expected return, Skewness, Genetic Algorithm, Multiobjective Optimization



Shahrood University of Technology

Faculty Of Mathematical Sciences

MSc Thesis in: Operation Research

Evolutionary Multiobjective Optimization Algorithms for Fuzzy Portfolio Selection

By: Hossein Fize

Supervisors

Dr. Mehrdad Ghaznavi

Dr. Maryam Ghorani

Advisor

Dr. Somaye Moghari

November 2017